

Лекции по предмету Линейная алгебра и геометрия

2017 год

Содержание

Лекция 21	2
Метод Якоби	2
Нормальный вид квадратичной формы над \mathbb{R}	4
Закон инерции	4

Лекция 21

V – векторное пространство над \mathbb{F} (в котором $1 + 1 \neq 0$)

$\mathfrak{e} = (e_1, \dots, e_n)$ – базис

$Q : V \rightarrow \mathbb{F}$ – квадратичная форма

Определение. Q имеет в базисе \mathfrak{e} канонический вид, если в этом базисе

$$Q(x) = b_1 x_1^2 + \dots + b_n x_n^2, \quad b_i \in \mathbb{F}$$

(то есть матрица квадратичной формы Q в этом базисе диагональна)

Метод Якоби

$\mathfrak{e} = (e_1, \dots, e_n)$ Рассмотрим набор векторов

$\mathfrak{e}' = (e'_1, \dots, e'_n)$ такой что

$$\begin{aligned} e'_1 &= e_1 \\ e'_2 &\in e_2 + \langle e_1 \rangle \\ e'_3 &\in e_3 + \langle e_1, e_2 \rangle \\ &\vdots \\ e'_n &\in e_n + \langle e_1, \dots, e_{n-1} \rangle \end{aligned} \quad (\star)$$

Для любого $k \in (1, \dots, n)$ имеем $(e'_1, \dots, e'_k) = (e_1, \dots, e_k) \cdot C_k$, где

$$C_k = \begin{pmatrix} 1 & \star & \star & \star & \cdots & \star \\ 0 & 1 & \star & \star & \cdots & \star \\ 0 & 0 & 1 & \star & \cdots & \star \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix} \in M_k(\mathbb{F})$$

$\det C_k = 1 \neq 0 \Rightarrow (e'_1, \dots, e'_k)$ линейно независимы $\Rightarrow \langle e_1, \dots, e_k \rangle = \langle e'_1, \dots, e'_k \rangle$. В частности \mathfrak{e}' – базис пространства V .

Пусть Q – квадратичная форма

$$B = B(Q, \mathfrak{e})$$

$B_k = B_k(Q, \mathfrak{e})$ – левый верхний $k \times k$ блок в B

$\sigma_k = \sigma_k(Q, \mathfrak{e}) = \det B_k$ – k -ый угловой минор матрицы B .

Пусть \mathfrak{e}' – базис V удовлетворяющий условию (\star)

$$B' = B(Q, \mathfrak{e}')$$

$$B'_k = B_k(Q, \mathfrak{e}')$$

$$\sigma'_k = \sigma_k(Q, \mathfrak{e}')$$

Лемма. Для любого $k \in (1, \dots, n)$, $\sigma_k = \sigma'_k$

Доказательство. При любом k имеем $B'_k = C_k^T \cdot B_k \cdot C_k \Rightarrow$ определитель $\sigma'_k = \det C_k^T \cdot B \cdot C_k = \det B_k = \sigma_k$ \square

Теорема. (Метод Якоби приведения квадратичной формы к каноническому виду) Предположим, что $\sigma_k \neq 0 \forall k$, тогда существует единственный базис $\mathfrak{e}' = (e'_1, \dots, e'_n)$ в V , такой что

1. \mathfrak{e}' имеет вид (\star)

2. в этом базисе Q имеет канонический вид

$$Q(x) = \sigma_k x_1'^2 + \frac{\sigma_2}{\sigma_1} x_2'^2 + \dots + \frac{\sigma_n}{\sigma_{n-1}} x_n'^2$$

$$\text{то есть } B(Q, \mathfrak{e}') = \text{diag}(\sigma_1, \frac{\sigma_2}{\sigma_1}, \dots, \frac{\sigma_n}{\sigma_{n-1}})$$

Доказательство. Индукция по n :

$n = 1$ – верно

Пусть доказано для $n - 1$ докажем для n

Пусть векторы e'_1, \dots, e'_{n-1} уже построены

$$B(Q, (e'_1, \dots, e'_{n-1}, e_n)) = \begin{pmatrix} \sigma_1 & 0 & \dots & \dots & 0 & \star \\ 0 & \frac{\sigma_2}{\sigma_1} & \dots & \dots & 0 & \vdots \\ 0 & 0 & \ddots & \dots & 0 & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \frac{\sigma_{n-1}}{\sigma_{n-2}} & \star \\ \star & \star & \star & \dots & \star & \star \end{pmatrix}$$

Ищем e'_n в виде $e_n + \langle e_1, \dots, e_{n-1} \rangle = e_n + \langle e'_1, \dots, e'_{n-1} \rangle$ то есть в виде $e'_n = e_n + \lambda_1 e'_1 + \dots + \lambda_{n-1} e'_{n-1}$.

Пусть $\beta : V \times V \rightarrow \mathbb{F}$ – симметрическая билинейная форма, соответствующая Q .

$$\beta(e'_k, e'_n) = \beta(e'_k, e_n) + \lambda_1 \beta(e'_k, e'_1) + \dots + \lambda_{k-1} \beta(e'_k, e'_{k-1})$$

так как $\beta(e'_i, e'_j) = 0$ при $1 \leq i, j \leq n-1, i \neq j$

$$\beta(e'_k, e'_n) = \beta(e'_k, e_n) + \lambda_k \beta(e'_k, e'_k)$$

Тогда $\beta(e'_k, e'_n) = 0 \forall k = 1, \dots, n-1$ тогда и только тогда, когда $\lambda_k = -\frac{\beta(e'_k, e_n)}{\beta(e'_k, e'_k)} = -\beta(e'_k, e_n) \cdot \frac{\sigma_{k-1}}{\sigma_k}$.

В итоге построен базис $\mathfrak{e}' = (e'_1, \dots, e'_n)$ такой что

$$B(Q, \mathfrak{e}') = \begin{pmatrix} \sigma_1 & 0 & \dots & \dots & 0 & 0 \\ 0 & \frac{\sigma_2}{\sigma_1} & \dots & \dots & 0 & \vdots \\ 0 & 0 & \ddots & \dots & 0 & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \frac{\sigma_{n-1}}{\sigma_{n-2}} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & ? \end{pmatrix}$$

В силу леммы $\sigma_n = \sigma'_n = \sigma_1 \cdot \frac{\sigma_2}{\sigma_1} \cdot \dots \cdot \frac{\sigma_{n-1}}{\sigma_{n-2}} \cdot ? = \sigma_{n-1} \cdot ? \Rightarrow ? = \frac{\sigma_n}{\sigma_{n-1}}$. □

Замечание. Единственность следует из явных формул на каждом шаге.

Нормальный вид квадратичной формы над полем \mathbb{R}

Определение. Квадратичная форма Q имеет в базисе \mathbf{e} нормальный вид, если в этом базисе $Q(x) = b_1x_1^2 + \dots + b_nx_n^2$, где $b_i \in \{-1, 0, 1\}$.

Предложение. Для любой квадратичной формы Q над полем \mathbb{R} существует базис, в котором Q принимает нормальный вид.

Доказательство. Существует базис, в котором Q имеет канонический вид

$$Q(x) = b_1x_1^2 + \dots + b_nx_n^2$$

Делаем невырожденную замену

$$x_i = \begin{cases} \frac{x'_i}{\sqrt{|b_i|}}, & b_i \neq 0 \\ x'_i, & b_i = 0 \end{cases}$$

Тогда в новых координатах Q имеет вид $Q(x) = \varepsilon_1x_1'^2 + \dots + \varepsilon_nx_n'^2$, где $\varepsilon_i = \text{sgn}(b_i)$. \square

Замечание. Если $F = \mathbb{C}$, то такое же рассуждение позволяет привести любую квадратичную форму над полем \mathbb{C} к виду $x_1^2 + \dots + x_k^2$, где $k = \text{rk } Q$

Закон инерции

Пусть Q – квадратичная форма над \mathbb{R} . Нормальный вид: $Q(x) = x_1^2 + \dots + x_s^2 - x_{s+1}^2 - \dots - x_{s+t}^2$. s – число «+» в нормальном виде, t – число «-» в нормальном виде.

Определение. Число $i_+ = s$ – положительный индекс инерции квадратичной формы Q .

Определение. Число $i_- = t$ – отрицательный индекс инерции квадратичной формы Q .

Теорема. Числа i_+ и i_- не зависят от базиса в котором Q принимает нормальный вид.

Доказательство. Имеем $i_+ + i_- = \text{rk } Q$ – инвариантная величина \Rightarrow достаточно доказать инвариантность числа i_+ .

Пусть базис \mathbf{e} таков, что в нем $Q(x) = x_1^2 + \dots + x_s^2 - x_{s+1}^2 - \dots - x_{s+t}^2$ и пусть \mathbf{e}' – другой базис такой что в нем $Q(x) = x_1'^2 + \dots + x_{s'}^2 - x_{s'+1}'^2 - \dots - x_{s'+t}'^2$.

Предположим, что $s \neq s'$, тогда без ограничения общности $s > s'$. Рассмотрим в V подпространства $L = \langle e_1, \dots, e_s \rangle$ и $L' = \langle e'_{s'+1}, \dots, e'_n \rangle$. $\dim L = s$ и $\dim L' = n - s'$. $L + L'$ – подпространство в $V \Rightarrow \dim(L + L') \leq \dim V = n$. Тогда $\dim(L \cap L') = \dim L + \dim L' - \dim(L + L') \geq s + n - s' - n = s - s' > 0$. Тогда существует $v \in L \cap L', v \neq 0$. Так как $v \in L$, то $Q(v) > 0$, но так как $v \in L'$, то $Q(v) \leq 0$ – противоречие. \square

Определение. Квадратичная функция Q над полем \mathbb{R} называется

Термин	Обозначение	Условие
положительно определенной	$Q > 0$	$Q(x) > 0 \ \forall x \neq 0$
отрицательно определенной	$Q < 0$	$Q(x) < 0 \ \forall x \neq 0$
неотрицательно определенной	$Q \geq 0$	$Q(x) \geq 0 \ \forall x$
неположительно определенной	$Q \leq 0$	$Q(x) \leq 0 \ \forall x$
неопределенной	–	$\exists x, y: Q(x) > 0, Q(y) < 0$

Термин	Нормальный вид	Индексы инерции
положительно определенной	$x_1^2 + \dots + x_n^2$	$i_+ = n, i_- = 0$
отрицательно определенной	$-x_1^2 - \dots - x_n^2$	$i_+ = 0, i_- = n$
неотрицательно определенной	$x_1^2 + \dots + x_k^2, k \leq n$	$i_+ = k, i_- = 0$
неположительно определенной	$-x_1^2 - \dots - x_k^2, k \leq n$	$i_+ = 0, i_- = k$
неопределенной	$x_1^2 + \dots + x_s^2 - x_{s+1}^2 - \dots - x_{s+t}^2, s, t \geq 1$	$i_+ = s, i_- = t$

Пример. $V = \mathbb{R}^2$.

1. $Q(x, y) = x^2 + y^2, Q > 0;$

2. $Q(x, y) = -x^2 - y^2, Q < 0;$

3. $Q(x, y) = x^2 - y^2;$

4. $Q(x, y) = x^2, Q \geq 0;$

5. $Q(x, y) = -x^2, Q \leq 0.$