

# Лекции по предмету Линейная алгебра и геометрия

2017 год

## Содержание

<b>Лекция 21</b>	<b>2</b>
Метод Якоби . . . . .	2
Нормальный вид квадратичной формы над $\mathbb{R}$ . . . . .	4
Закон инерции . . . . .	4
<b>Лекция 23</b>	<b>6</b>

# Лекция 21

$V$  – векторное пространство над  $\mathbb{F}$  (в котором  $1 + 1 \neq 0$ )

$\mathfrak{e} = (e_1, \dots, e_n)$  – базис

$Q : V \rightarrow \mathbb{F}$  – квадратичная форма

**Определение.**  $Q$  имеет в базисе  $\mathfrak{e}$  канонический вид, если в этом базисе

$$Q(x) = b_1 x_1^2 + \dots + b_n x_n^2, \quad b_i \in \mathbb{F}$$

(то есть матрица квадратичной формы  $Q$  в этом базисе диагональна)

## Метод Якоби

$\mathfrak{e} = (e_1, \dots, e_n)$  Рассмотрим набор векторов

$\mathfrak{e}' = (e'_1, \dots, e'_n)$  такой что

$$\begin{aligned} e'_1 &= e_1 \\ e'_2 &\in e_2 + \langle e_1 \rangle \\ e'_3 &\in e_3 + \langle e_1, e_2 \rangle \\ &\vdots \\ e'_n &\in e_n + \langle e_1, \dots, e_{n-1} \rangle \end{aligned} \quad (\star)$$

Для любого  $k \in (1, \dots, n)$  имеем  $(e'_1, \dots, e'_k) = (e_1, \dots, e_k) \cdot C_k$ , где

$$C_k = \begin{pmatrix} 1 & \star & \star & \star & \cdots & \star \\ 0 & 1 & \star & \star & \cdots & \star \\ 0 & 0 & 1 & \star & \cdots & \star \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix} \in M_k(\mathbb{F})$$

$\det C_k = 1 \neq 0 \Rightarrow (e'_1, \dots, e'_k)$  линейно независимы  $\Rightarrow \langle e_1, \dots, e_k \rangle = \langle e'_1, \dots, e'_k \rangle$ . В частности  $\mathfrak{e}'$  – базис пространства  $V$ .

Пусть  $Q$  – квадратичная форма

$$B = B(Q, \mathfrak{e})$$

$B_k = B_k(Q, \mathfrak{e})$  – левый верхний  $k \times k$  блок в  $B$

$\sigma_k = \sigma_k(Q, \mathfrak{e}) = \det B_k$  –  $k$ -ый угловой минор матрицы  $B$ .

Пусть  $\mathfrak{e}'$  – базис  $V$  удовлетворяющий условию  $(\star)$

$$B' = B(Q, \mathfrak{e}')$$

$$B'_k = B_k(Q, \mathfrak{e}')$$

$$\sigma'_k = \sigma_k(Q, \mathfrak{e}')$$

**Лемма.** Для любого  $k \in (1, \dots, n)$ ,  $\sigma_k = \sigma'_k$

*Доказательство.* При любом  $k$  имеем  $B'_k = C_k^T \cdot B_k \cdot C_k \Rightarrow$  определитель  $\sigma'_k = \det C_k^T \cdot B \cdot C_k = \det B_k = \sigma_k$   $\square$

**Теорема.** (Метод Якоби приведения квадратичной формы к каноническому виду) Предположим, что  $\sigma_k \neq 0 \forall k$ , тогда существует единственный базис  $\mathfrak{e}' = (e'_1, \dots, e'_n)$  в  $V$ , такой что

1.  $\mathfrak{e}'$  имеет вид  $(\star)$

2. в этом базисе  $Q$  имеет канонический вид

$$Q(x) = \sigma_k x_1'^2 + \frac{\sigma_2}{\sigma_1} x_2'^2 + \dots + \frac{\sigma_n}{\sigma_{n-1}} x_n'^2$$

$$\text{то есть } B(Q, \mathfrak{e}') = \text{diag}(\sigma_1, \frac{\sigma_2}{\sigma_1}, \dots, \frac{\sigma_n}{\sigma_{n-1}})$$

*Доказательство.* Индукция по  $n$ :

$n = 1$  – верно

Пусть доказано для  $n - 1$  докажем для  $n$

Пусть векторы  $e'_1, \dots, e'_{n-1}$  уже построены

$$B(Q, (e'_1, \dots, e'_{n-1}, e_n)) = \begin{pmatrix} \sigma_1 & 0 & \cdots & \cdots & 0 & \star \\ 0 & \frac{\sigma_2}{\sigma_1} & \cdots & \cdots & 0 & \vdots \\ 0 & 0 & \ddots & \cdots & 0 & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \frac{\sigma_{n-1}}{\sigma_{n-2}} & \star \\ \star & \star & \star & \cdots & \star & \star \end{pmatrix}$$

Ищем  $e'_n$  в виде  $e_n + \langle e_1, \dots, e_{n-1} \rangle = e_n + \langle e'_1, \dots, e'_{n-1} \rangle$  то есть в виде  $e'_n = e_n + \lambda_1 e'_1 + \dots + \lambda_{n-1} e'_{n-1}$ .

Пусть  $\beta : V \times V \rightarrow \mathbb{F}$  – симметрическая билинейная форма, соответствующая  $Q$ .

$$\beta(e'_k, e'_n) = \beta(e'_k, e_n) + \lambda_1 \beta(e'_k, e'_1) + \dots + \lambda_{k-1} \beta(e'_k, e'_{k-1})$$

так как  $\beta(e'_i, e'_j) = 0$  при  $1 \leq i, j \leq n-1, i \neq j$

$$\beta(e'_k, e'_n) = \beta(e'_k, e_n) + \lambda_k \beta(e'_k, e'_k)$$

Тогда  $\beta(e'_k, e'_n) = 0 \forall k = 1, \dots, n-1$  тогда и только тогда, когда  $\lambda_k = -\frac{\beta(e'_k, e_n)}{\beta(e'_k, e'_k)} = -\beta(e'_k, e_n) \cdot \frac{\sigma_{k-1}}{\sigma_k}$ .

В итоге построен базис  $\mathfrak{e}' = (e'_1, \dots, e'_n)$  такой что

$$B(Q, \mathfrak{e}') = \begin{pmatrix} \sigma_1 & 0 & \cdots & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & \frac{\sigma_2}{\sigma_1} & \cdots & \cdots & 0 & \vdots \\ 0 & 0 & \ddots & \cdots & 0 & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \frac{\sigma_{n-1}}{\sigma_{n-2}} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & ? \end{pmatrix}$$

В силу леммы  $\sigma_n = \sigma'_n = \sigma_1 \cdot \frac{\sigma_2}{\sigma_1} \cdot \dots \cdot \frac{\sigma_{n-1}}{\sigma_{n-2}} \cdot ? = \sigma_{n-1} \cdot ? \Rightarrow ? = \frac{\sigma_n}{\sigma_{n-1}}$ . □

**Замечание.** Единственность следует из явных формул на каждом шаге.

## Нормальный вид квадратичной формы над полем $\mathbb{R}$

**Определение.** Квадратичная форма  $Q$  имеет в базисе  $\mathbf{e}$  нормальный вид, если в этом базисе  $Q(x) = b_1x_1^2 + \dots + b_nx_n^2$ , где  $b_i \in \{-1, 0, 1\}$ .

**Предложение.** Для любой квадратичной формы  $Q$  над полем  $\mathbb{R}$  существует базис, в котором  $Q$  принимает нормальный вид.

*Доказательство.* Существует базис, в котором  $Q$  имеет канонический вид

$$Q(x) = b_1x_1^2 + \dots + b_nx_n^2$$

Делаем невырожденную замену

$$x_i = \begin{cases} \frac{x'_i}{\sqrt{|b_i|}}, & b_i \neq 0 \\ x'_i, & b_i = 0 \end{cases}$$

Тогда в новых координатах  $Q$  имеет вид  $Q(x) = \varepsilon_1x_1'^2 + \dots + \varepsilon_nx_n'^2$ , где  $\varepsilon_i = \text{sgn}(b_i)$ .  $\square$

**Замечание.** Если  $F = \mathbb{C}$ , то такое же рассуждение позволяет привести любую квадратичную форму над полем  $\mathbb{C}$  к виду  $x_1^2 + \dots + x_k^2$ , где  $k = \text{rk } Q$

## Закон инерции

Пусть  $Q$  – квадратичная форма над  $\mathbb{R}$ . Нормальный вид:  $Q(x) = x_1^2 + \dots + x_s^2 - x_{s+1}^2 - \dots - x_{s+t}^2$ .  $s$  – число «+» в нормальном виде,  $t$  – число «-» в нормальном виде.

**Определение.** Число  $i_+ = s$  – положительный индекс инерции квадратичной формы  $Q$ .

**Определение.** Число  $i_- = t$  – отрицательный индекс инерции квадратичной формы  $Q$ .

**Теорема.** Числа  $i_+$  и  $i_-$  не зависят от базиса в котором  $Q$  принимает нормальный вид.

*Доказательство.* Имеем  $i_+ + i_- = \text{rk } Q$  – инвариантная величина  $\Rightarrow$  достаточно доказать инвариантность числа  $i_+$ .

Пусть базис  $\mathbf{e}$  таков, что в нем  $Q(x) = x_1^2 + \dots + x_s^2 - x_{s+1}^2 - \dots - x_{s+t}^2$  и пусть  $\mathbf{e}'$  – другой базис такой что в нем  $Q(x) = x_1^2 + \dots + x_{s'}^2 - x_{s'+1}^2 - \dots - x_{s'+t'}^2$ .

Предположим, что  $s \neq s'$ , тогда без ограничения общности  $s > s'$ . Рассмотрим в  $V$  подпространства  $L = \langle e_1, \dots, e_s \rangle$  и  $L' = \langle e'_{s'+1}, \dots, e'_n \rangle$ .  $\dim L = s$  и  $\dim L' = n - s'$ .  $L + L'$  – подпространство в  $V \Rightarrow \dim(L + L') \leq \dim V = n$ . Тогда  $\dim(L \cap L') = \dim L + \dim L' - \dim(L + L') \geq s + n - s' - n = s - s' > 0$ . Тогда существует  $v \in L \cap L', v \neq 0$ . Так как  $v \in L$ , то  $Q(v) > 0$ , но так как  $v \in L'$ , то  $Q(v) \leq 0$  – противоречие.  $\square$

**Определение.** Квадратичная функция  $Q$  над полем  $\mathbb{R}$  называется

Термин	Обозначение	Условие
положительно определенной	$Q > 0$	$Q(x) > 0 \ \forall x \neq 0$
отрицательно определенной	$Q < 0$	$Q(x) < 0 \ \forall x \neq 0$
неотрицательно определенной	$Q \geq 0$	$Q(x) \geq 0 \ \forall x$
неположительно определенной	$Q \leq 0$	$Q(x) \leq 0 \ \forall x$
неопределенной	–	$\exists x, y: Q(x) > 0, Q(y) < 0$

  

Термин	Нормальный вид	Индексы инерции
положительно определенной	$x_1^2 + \dots + x_n^2$	$i_+ = n, i_- = 0$
отрицательно определенной	$-x_1^2 - \dots - x_n^2$	$i_+ = 0, i_- = n$
неотрицательно определенной	$x_1^2 + \dots + x_k^2, k \leq n$	$i_+ = k, i_- = 0$
неположительно определенной	$-x_1^2 - \dots - x_k^2, k \leq n$	$i_+ = 0, i_- = k$
неопределенной	$x_1^2 + \dots + x_s^2 - x_{s+1}^2 - \dots - x_{s+t}^2, s, t \geq 1$	$i_+ = s, i_- = t$

**Пример.**  $V = \mathbb{R}^2$ .

1.  $Q(x, y) = x^2 + y^2, Q > 0;$

2.  $Q(x, y) = -x^2 - y^2, Q < 0;$

3.  $Q(x, y) = x^2 - y^2;$

4.  $Q(x, y) = x^2, Q \geq 0;$

5.  $Q(x, y) = -x^2, Q \leq 0.$

## Лекция 23

$\mathbb{E}$  – Евклидово пространство,  $S \subseteq \mathbb{E}$  – подпространство,  $S = \{x \in \mathbb{E} \mid (x, y) = 0 \ \forall y \in S\}$ .