

Лекции по предмету Линейная алгебра и геометрия

2017 год

Содержание

Лекция 21	2
Метод Якоби	2

Лекция 21

V – векторное пространство над \mathbb{F} (в котором $1 + 1 \neq 0$)

$\mathfrak{e} = (e_1, \dots, e_n)$ – базис

$Q : V \rightarrow \mathbb{F}$ – квадратичная форма

Определение. Q имеет в базисе \mathfrak{e} канонический вид, если в этом базисе

$$Q(x) = b_1 x_1^2 + \dots + b_n x_n^2, \quad b_i \in \mathbb{F}$$

(то есть матрица квадратичной формы Q в этом базисе диагональна)

Метод Якоби

$\mathfrak{e} = (e_1, \dots, e_n)$ Рассмотрим набор векторов

$\mathfrak{e}' = (e'_1, \dots, e'_n)$ такой что

$$\begin{aligned} e'_1 &= e_1 \\ e'_2 &\in e_2 + \langle e_1 \rangle \\ e'_3 &\in e_3 + \langle e_1, e_2 \rangle \\ &\vdots \\ e'_n &\in e_n + \langle e_1, \dots, e_{n-1} \rangle \end{aligned} \quad (\star)$$

Для любого $k \in (1, \dots, n)$ имеем $(e'_1, \dots, e'_k) = (e_1, \dots, e_k) \cdot C_k$, где

$$C_k = \begin{pmatrix} 1 & \star & \star & \star & \cdots & \star \\ 0 & 1 & \star & \star & \cdots & \star \\ 0 & 0 & 1 & \star & \cdots & \star \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix} \in M_k(\mathbb{F})$$

$\det C_k = 1 \neq 0 \Rightarrow (e'_1, \dots, e'_k)$ линейно независимы $\Rightarrow \langle e_1, \dots, e_k \rangle = \langle e'_1, \dots, e'_k \rangle$. В частности \mathfrak{e}' – базис пространства V .

Пусть Q – квадратичная форма

$$B = B(Q, \mathfrak{e})$$

$B_k = B_k(Q, \mathfrak{e})$ – левый верхний $k \times k$ блок в B

$\sigma_k = \sigma_k(Q, \mathfrak{e}) = \det B_k$ – k -ый угловой минор матрицы B .

Пусть \mathfrak{e}' – базис V удовлетворяющий условию (\star)

$$B' = B(Q, \mathfrak{e}')$$

$$B'_k = B_k(Q, \mathfrak{e}')$$

$$\sigma'_k = \sigma_k(Q, \mathfrak{e}')$$

Лемма. Для любого $k \in (1, \dots, n)$, $\sigma_k = \sigma'_k$

Доказательство. При любом k имеем $B'_k = C_k^T \cdot B_k \cdot C_k \Rightarrow$ определитель $\sigma'_k = \det C_k^T \cdot B \cdot C_k = \det B_k = \sigma_k$ \square

Теорема. (Метод Якоби приведения квадратичной формы к каноническому виду) Предположим, что $\sigma_k \neq 0 \forall k$, тогда существует единственный базис $\mathfrak{e}' = (e'_1, \dots, e'_n)$ в V , такой что

1. \mathfrak{e}' имеет вид (\star)

2. в этом базисе Q имеет канонический вид

$$Q(x) = \sigma_1 x_1'^2 + \frac{\sigma_2}{\sigma_1} x_2'^2 + \dots + \frac{\sigma_n}{\sigma_{n-1}} x_n'^2$$

$$\text{то есть } B(Q, \mathfrak{e}') = \text{diag}(\sigma_1, \frac{\sigma_2}{\sigma_1}, \dots, \frac{\sigma_n}{\sigma_{n-1}})$$

Доказательство. Индукция по n :

$n = 1$ – верно

Пусть доказано для $n - 1$ докажем для n

Пусть векторы e'_1, \dots, e'_{n-1} уже построены

$$B(Q, (e'_1, \dots, e'_{n-1}, e_n)) =$$

□