## Programación 2024

## Proyectos finales

20 de noviembre 2024

**Problema 1:** Las ecuaciones dinámicas epidemiológicas vienen dada por un modelo de susceptible(S)-infectado(I)-recuperado(R) cuyas ecuaciones son:

$$\frac{dS}{dt} = -\beta \frac{IS}{N} \tag{1}$$

$$\frac{dI}{dt} = \beta \frac{IS}{N} - \gamma I \tag{2}$$

$$\frac{dR}{dt} = \gamma I \tag{3}$$

(4)

donde N = S + I + R es la población,  $\beta$  es la razón de contagio y  $\gamma$  es la razón de recuperación.

**Problema 2:** La ecuación del de van der Pol correesponde a un oscilador con amortiguamiento no lineal:

$$\frac{\mathrm{d}^2 x}{\mathrm{d}t^2} + \mu \frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t} + x = 0 \tag{5}$$

Este sistema puede ser resuelto numericamente por el método usual, generando una nueva variable y conviertiendolo a uno de primer orden. Con forzado:

$$\frac{\mathrm{d}^2 x}{\mathrm{d}t^2} + k \frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t} + x - A\sin(\omega t) = 0 \tag{6}$$

Problema 3: Modelo de Lorenz extendido:

$$\frac{dx}{dt} = \sigma(y - x),$$

$$\frac{dy}{dt} = rx - y - xz,$$

$$\frac{dz}{dt} = xy - bz + w,$$

$$\frac{dw}{dt} = -kw + h,$$

$$\frac{dh}{dt} = -ch + dw,$$

donde x, y, z, w, h son las variables  $y \sigma, r, b, k, c, d$  son los coeficientes.

**Problema 4:** El potencial de Henon-Heiles, originalmente propuesto para estudiar órbitas estelares, está dado por

$$V(x,y) = \frac{1}{2}(x^2 + y^2) + x^2y - \frac{1}{3}y^3.$$

La fuerza entonces que actúa sobre el cuerpo está dada por

$$F_x = -x - 2xy$$
  
$$F_y = y - x^2 - y^2.$$

El sistema de ecuaciones resultante entonces usando la tercera ley de Newton es

$$\frac{dv_x}{dt} = \frac{F_x(x, y, v_x, v_y)}{m}$$
$$\frac{dv_y}{dt} = \frac{F_y(x, y, v_x, v_y)}{m}$$
$$\frac{dx}{dt} = v_x$$
$$\frac{dy}{dt} = v_y.$$

Problema 5: Scattering. Suponga una partícula que se mueve en un potencial 2-D dado por

$$V(x,y) = x^2 y^2 \exp[-(x^2 + y^2)]. \tag{7}$$

Las ecuaciones del movimiento de la particula son:

$$m\frac{d^2x}{dt^2} = -2y^2x(1-x^2)\exp[-(x^2+y^2)]$$
(8)

$$m\frac{d^2y}{dt^2} = -2x^2y(1-y^2)\exp[-(x^2+y^2)]$$
(9)

**Problema 6:** La ecuación del péndulo de longitud L incorporando disipacion y un forzado ondulatorio viene dada por

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} = -\frac{g}{L}\sin\theta - \beta\frac{d\theta}{dt} + A\cos(\omega t) \tag{10}$$

**Problema 7:** Considere la dinámica de N vórtices en dos dimensiones modelados como vórtices puntuales sin viscocidad. Los vórtices en 2D satisfacen un conjunto de ecuaciones acopladas:

$$\frac{dx_j}{dt} = -\frac{1}{2\pi} \sum_{i=1, i \neq j} \frac{\omega_i(y_j - y_i)}{r_{ij}^2}$$
 (11)

$$\frac{dy_j}{dt} = -\frac{1}{2\pi} \sum_{i=1} \sum_{j \neq i} \frac{\omega_i(x_j - x_i)}{r_{ij}^2}$$
 (12)

(13)

donde  $(x_j, y_j)$  es la posición del vórtice j-esimo,  $\omega_j$  es la vorticidad (positivo rota en sentido de contrario a las agujas del reloj) y  $r_{ij}$  es la distancia entre los vórtices i y j,

$$r_{ij} = \sqrt{(x_i - x_j)^2 + (y_i - y_j)^2}. (14)$$

Para N=4, integre las ecuaciones utilizando como condición inicial  $(x,y)=(\pm 1,\pm 1)$ , es decir que los vórtices están en las esquinas de un cuadrado cada uno con  $\omega=1$ . Grafique la posición de dos vórtices en función del tiempo para tiempos suficientemente largos.