

變分法簡易教程

王培儒 20180526

現代的物理學發展的框架下，喜歡從作用量 Action S 出發，當物理學家寫下 Action 後（根據實驗、物理現象和限制等等猜出），針對 Action 做變分 δS (Variation) 後，在最小作用量原理 (Principle of least action) $\delta S = 0$ 的要求下，就可以得到物理遵守的運動方程，後續就根據不同的物理系統求滿足運動方程的物理量變化。

古典力學的發展上，由 d' Alembert 利用虛功原理可以得到

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}_i} - \frac{\partial L}{\partial x_i} = 0$$

後來 Hamilton 進一步闡明上述方程是滿足

$$S = \int_a^b L(x_1 \dots x_i, \dot{x}_1 \dots \dot{x}_i, t) dt$$

利用變分法取極值 $\delta S = 0$ 的必然結果。

在物理學上，變分法通常（？）用於新理論在初期發展時，由於物理學家還不知道正確的運動方程，故會根據實驗成果、物理經驗等去猜 Action 可能的形式，然後利用變分法得到描述 Lagrangian 滿足的運動方程，此後變分法便功成身退，後續的解題過程只要處理運動方程即可。例如

$$S = \int_a^b L(x, \dot{x}, t) dt$$

用變分後可以得到 Euler-Lagrange equation

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} - \frac{\partial L}{\partial x} = 0$$

後續理論力學課程只要會解 Euler-Lagrange equation 就好，所以整學年的課程變分法不常出現，於是應數相關的書籍對於變分法提及就不多。故在此簡單用不是數學上嚴謹的方式稍為介紹一下變分法。

1. 第一部分：初階變分法

如果今天，一個泛函 (Functional) 的積分問題

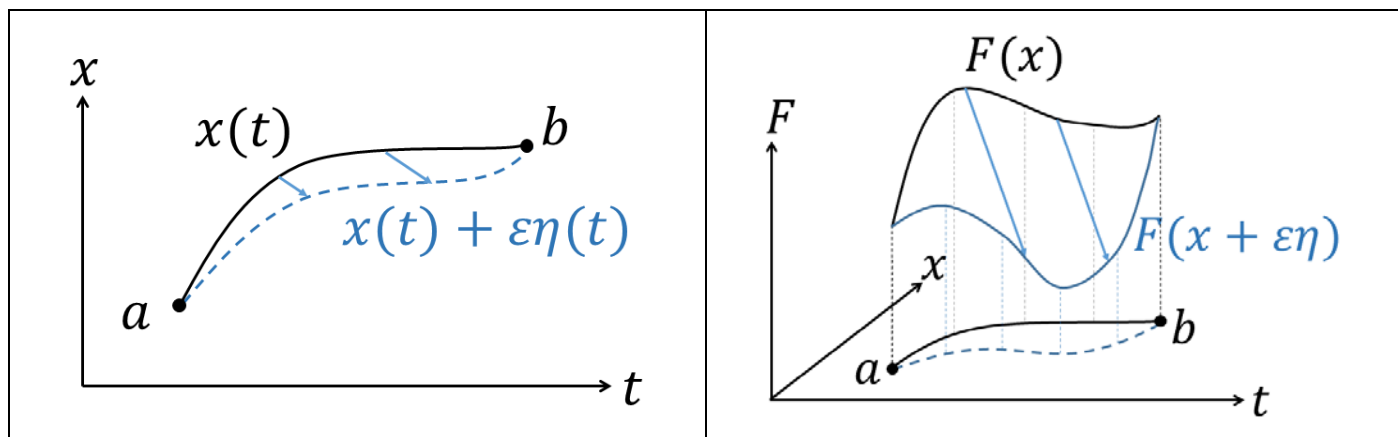
$$S[F(x, \dot{x}, t)] = \int_a^b F(x, \dot{x}, t) dt$$

其中， $x = x(t)$ 、 $\dot{x} = \frac{dx}{dt}$ ，固定 a 、 b 下改變 $x(t)$ 的形式會對積分 S 造成影響，我們想找到 S 的極值

(Extreme value，不論極大或極下) 下， $x(t)$ 會是什麼形式？或是 $F(x, \dot{x}, t)$ 該滿足什麼條件？根據微積分的概念，在 $f(x)$ 極值 x_0 附近做微小的變化 $x_0 + \varepsilon$ 時， $f(x)$ 是不會有變化的，即 $df = 0$ 。類似的想

1. 第一部分：初階變分法
2. 第二部分：較抽象但好用的變分法
3. 第三部分：淺談 Particle 與 EM Field 交互作用下的 Action
4. 第四部分：Free Particle Action 的變分
5. 第五部分：Charge Particle 與 EM Field 作用下的變分與運動方程
6. 第六部分：4-Volume d^4x 與 Lagrangian Density \mathcal{L}
7. 第七部分：給定 Source 下對 EM Field 變分與 Maxwell eq

法， S 在極值附近時， $x(t)$ 稍微改變形式， $\delta S = 0$ 。我們可以將積分問題簡單的用圖像表達，不同 $x(t)$ 的形式表示不同的路徑連結 a 到 b 點。



如果 $x(t)$ 是滿足 S 的極值，那麼如果加入微小的任意函數 $\varepsilon\eta(t)$ ，其中 $\eta(t)$ 滿足 $\eta(a) = \eta(b) = 0$ ，使 a 、 b 兩點 $F(x, \dot{x}, t)$ 不變。在加入微小的任意函數 $\varepsilon\eta(t)$ 後

$$x(t) \rightarrow x(t) + \varepsilon\eta(t)$$

$$\dot{x}(t) \rightarrow \dot{x}(t) + \varepsilon\dot{\eta}(t)$$

$$F(x, \dot{x}, t) \rightarrow F(x + \varepsilon\eta, \dot{x} + \varepsilon\dot{\eta}, t) = F(x, \dot{x}, t) + \delta F$$

我們知道 S 在極值附近，微小變化 ε 時， S 不變：

$$\delta S = S[F(x + \varepsilon\eta, \dot{x} + \varepsilon\dot{\eta}, t)] - S[F(x, \dot{x}, t)] = 0 \leftrightarrow \frac{\delta S}{\delta \varepsilon} = 0$$

δS 的變化完全是由 δF 造成的，所以可以寫為

$$\frac{\delta S}{\delta \varepsilon} = \frac{\delta}{\delta \varepsilon} \int_a^b F dt = \int_a^b \frac{\delta F}{\delta \varepsilon} dt = 0$$

利用微積分的手法，將 $\frac{\delta F}{\delta \varepsilon}$ 展開

$$\frac{\delta S}{\delta \varepsilon} = \int_a^b \frac{\delta F}{\delta \varepsilon} dt = \int_a^b \left(\frac{\partial F}{\partial x} \frac{\delta x}{\delta \varepsilon} + \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \frac{\delta \dot{x}}{\delta \varepsilon} + \frac{\partial F}{\partial t} \frac{\delta t}{\delta \varepsilon} \right) dt$$

但我們只針對做 x 變分，沒有對 t 變分，所以

$$\frac{\delta t}{\delta \varepsilon} = 0$$

$$\frac{\delta S}{\delta \varepsilon} = \int_a^b \left(\frac{\partial F}{\partial x} \frac{\delta x}{\delta \varepsilon} + \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \frac{\delta \dot{x}}{\delta \varepsilon} \right) dt$$

觀察 $\frac{\delta x}{\delta \varepsilon}$ 、 $\frac{\delta \dot{x}}{\delta \varepsilon}$ ：

$$\begin{cases} \frac{\delta x}{\delta \varepsilon} = \frac{\delta}{\delta \varepsilon} (x + \varepsilon\eta) = \eta \\ \frac{\delta \dot{x}}{\delta \varepsilon} = \frac{\delta}{\delta \varepsilon} (\dot{x} + \varepsilon\dot{\eta}) = \dot{\eta} \end{cases}$$

可以得到

$$\frac{\delta S}{\delta \varepsilon} = \int_a^b \frac{\partial F}{\partial x} \eta + \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \dot{\eta} dt = \int_a^b \frac{\partial F}{\partial x} \eta + \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \frac{d\eta}{dt} dt = \int_a^b \frac{\partial F}{\partial x} \eta dt + \int_a^b \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \frac{d\eta}{dt} dt$$

我們針對最後一項做分部積分

$$\int_a^b \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \frac{d\eta}{dt} dt = \left. \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \eta \right|_a^b - \int_a^b \left(\frac{d}{dt} \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \right) \eta dt$$

注意紅色這一項，因為我們要求 $\eta(t)$ 滿足 $\eta(a) = \eta(b) = 0$ ，所以 $\left. \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \eta \right|_a^b = 0$

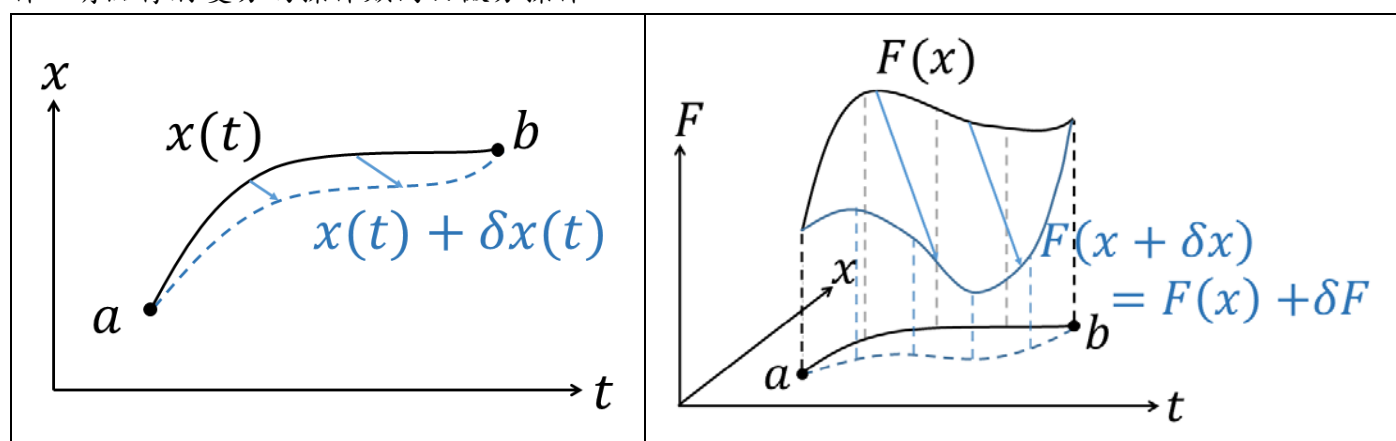
$$\therefore \frac{\delta S}{\delta \varepsilon} = \int_a^b \frac{\partial F}{\partial x} \eta dt - \int_a^b \left(\frac{d}{dt} \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \right) \eta dt = \int_a^b \left(\frac{\partial F}{\partial x} - \frac{d}{dt} \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \right) \eta dt = 0$$

因為 $\eta(t)$ 是任意的，所以

$$\frac{\partial F}{\partial x} - \frac{d}{dt} \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} = 0 \quad \text{Euler - Lagrange equation}$$

2. 第二部分：較抽象但好用的變分法

第一部分介紹了簡單的變分法概念，但是需要引入任意的函數 $\eta(t)$ ，手法上稍嫌煩瑣，不利於後續操作。第二部分以相同的概念，採用比較抽象的想法但相同的數學手法，演示一次變分法的操作。有點像將變分的操作類同於微分操作。



針對同一種泛函（Functional）的積分問題

$$S[F(x, \dot{x}, t)] = \int_a^b F(x, \dot{x}, t) dt$$

當我們針對 x 做變分，

$$x \rightarrow x + \delta x$$

變分 δx 滿足

$$\delta x(a) = \delta x(b) = 0$$

x 的變分會導致 \dot{x} 、 F 發生變化

$$\begin{cases} \dot{x}(x) \rightarrow \dot{x}(x + \delta x) = \dot{x}(x) + \delta \dot{x} \\ F(x, \dot{x}, t) \rightarrow F(x + \delta x, \dot{x}(x) + \delta \dot{x}, t) = F(x, \dot{x}, t) + \delta F \end{cases}$$

我們要求 $\delta S = 0$

$$\delta S = \delta \int_a^b F dt = \int_a^b \delta F dt = 0$$

概念上很好理解的是， δF 的變化和 δx 、 $\delta \dot{x}$ 有關，所以將 δF 展開

$$\delta S = \int_a^b \delta F dt = \int_a^b \frac{\partial F}{\partial x} \delta x + \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \delta \dot{x} dt$$

進階：Thm.1:微分與變分對調

如果今天微分與變分針對的對象不同，如對 t 微分 $\frac{d}{dt}$ 、對 x 變分 δx ，則 $\frac{d}{dt}$ 與 δ 可以對調。

$$\delta \dot{f} = \dot{f}(x + \delta x) - \dot{f}(x) = \frac{d}{dt}(f(x + \delta x) - f(x)) = \frac{d}{dt} \delta f$$

將 $\delta \dot{x}$ 對調 $\frac{d}{dt} \delta x$

$$\delta S = \int_a^b \frac{\partial F}{\partial x} \delta x dt + \int_a^b \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \left(\frac{d}{dt} \delta x \right) dt$$

同樣的手法對第二項做分部積分

$$\int_a^b \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \left(\frac{d}{dt} \delta x \right) dt = \left. \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \delta x \right|_a^b - \int_a^b \left(\frac{d}{dt} \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \right) \delta x dt$$

注意紅色這一項，因為我們要求變分 δx 滿足 $\delta x(a) = \delta x(b) = 0$ ，所以 $\left. \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \delta x \right|_a^b = 0$

$$\delta S = \int_a^b \frac{\partial F}{\partial x} \delta x dt - \int_a^b \left(\frac{d}{dt} \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \right) \delta x dt = \int_a^b \left(\frac{\partial F}{\partial x} - \frac{d}{dt} \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \right) \delta x dt = 0$$

δx is arbitrary.

$$\frac{\partial F}{\partial x} - \frac{d}{dt} \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} = 0 \quad \text{Euler - Lagrange equation}$$

進階：Thm.2:變分的 Chain rule

$$\begin{aligned} \delta(FG) &= \frac{\partial(FG)}{\partial x} \delta x + \frac{\partial(FG)}{\partial \dot{x}} \delta \dot{x} = \left(\frac{\partial F}{\partial x} G + F \frac{\partial G}{\partial x} \right) \delta x + \left(\frac{\partial F}{\partial \dot{x}} G + F \frac{\partial G}{\partial \dot{x}} \right) \delta \dot{x} \\ &= \left(\frac{\partial F}{\partial x} \delta x + \frac{\partial F}{\partial \dot{x}} \delta \dot{x} \right) G + F \left(\frac{\partial G}{\partial x} \delta x + \frac{\partial G}{\partial \dot{x}} \delta \dot{x} \right) = \delta F \cdot G + F \cdot \delta G \end{aligned}$$

進階：Thm.3:針對函數 F 同乘同除另一函數 G ，不影響變分

$$\begin{aligned} \delta F &= \delta \left(F \cdot \frac{G}{G} \right) = \delta(F \cdot G \cdot G^{-1}) = \delta F \cdot G \cdot G^{-1} + F \cdot \delta G \cdot G^{-1} + F \cdot G \cdot \delta(G^{-1}) \\ &= \delta F + F \cdot \delta G \cdot G^{-1} + F \cdot G \cdot \left(-\frac{\delta G}{G^2} \right) = \delta F \end{aligned}$$

3. 第三部分：淺談 Particle 與 EM Field 交互作用下的 Action

以前我們學古典力學時，完整描述一個 Particle 只須寫下它的 Lagrangian

$$S = \int_a^b L dt = \int_a^b T - U dt = \int_a^b T dt + \int_a^b -U dt = S_P + S_{PF}$$

其中，動能項 T 可視為 Free particle 的 Action S_P ，位能項 U 就是 Particle 和 Field 交互作用的 Action S_{PF} 。在電磁學我們學到 Field 也有帶有動量、能量，所以完整描述電磁運動會包含 Field 的 Action S_F

$$S = S_P + S_{PF} + S_F$$

4. 第四部分：Free Particle Action 的變分

在相對論性下，描述 Free particle 我們會利用 4-Velocity $u = u^\mu \hat{e}_\mu = (\gamma c, \gamma \vec{v}) = \frac{dx^\mu}{d\tau} \hat{e}_\mu$ ，其中 x^μ 是 particle 的 4-displacement， τ 是 particle 的 proper time。更進一步說 $u^\mu = u^\mu(x^\nu)$ ，速度 u^μ 會隨在時空的路徑 x^ν 發生改變。在這邊的想法是，一個 Free particle 從時空中 a 跑到 b，我們針對不同路徑 x^μ 下的 Action S_P 去算極值，即對 x^μ 作變分

$$x^\mu \rightarrow x^\mu + \delta x^\mu$$

$$\delta x^\mu(a) = \delta x^\mu(b) = 0$$

Free particle 的 Action S_P 為

$$S_P = \int_a^b -mc^2 d\tau$$

經過變分

$$\delta S_P = \delta \int_a^b -mc^2 d\tau = -mc^2 \int_a^b \delta d\tau$$

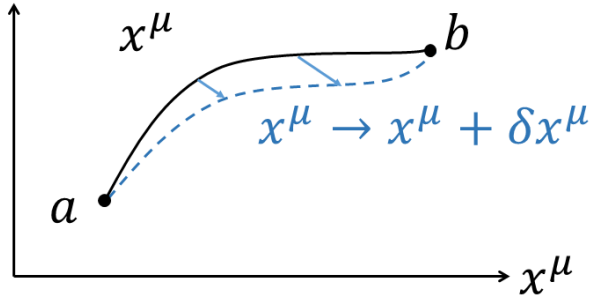
看起來 $d\tau$ 好像與 $x^\mu \rightarrow x^\mu + \delta x^\mu$ 變分無關，不過回憶一件事情

$$\because c^2 d\tau^2 = dx^\mu dx_\mu$$

$$\therefore cd\tau = \sqrt{dx^\mu dx_\mu}$$

所以

$$\delta S_P = -mc \int_a^b \delta \sqrt{dx^\mu dx_\mu} = -mc \int_a^b \frac{1}{2} \frac{\delta dx^\mu \cdot dx_\mu + dx^\mu \cdot \delta dx_\mu}{\sqrt{dx^\mu dx_\mu}}$$



進階：Thm.4: 對 Scalar 變分與上下標無關

回憶度規張量 Metric Tensor $g_{\mu\nu}$ ：

$$g_{\mu\nu} = \hat{e}_\mu \cdot \hat{e}_\nu$$

$$g_{\mu\nu} = g_{\nu\mu}$$

$$g^{\mu\nu} \equiv (g_{\mu\nu})^{-1}$$

$$g^{\mu\nu} g_{\nu\omega} = \delta^\mu_\omega \text{ (Delta function, 暫時不要跟變分 } \delta \text{ 搞混)}。$$

度規張量 $g_{\mu\nu}$ 是時空的內稟性質 (Intrinsic Property)，與 x^μ 無關，意思是對 x^μ 變分與度規 $g_{\mu\nu}$ 無關。度規張量可以用作上下標轉換 (Index lowering or raising)

$$x^\mu = g^{\mu\nu} x_\nu, x_\mu = g_{\mu\nu} x^\nu$$

因為對對 x^μ 變分與度規 $g_{\mu\nu}$ 無關，所以

$$\delta x^\mu = g^{\mu\nu} \delta x_\nu, \delta x_\mu = g_{\mu\nu} \delta x^\nu$$

對一個 Scalar 作變分，例如 $x^\mu y_\mu$ 是一個 Scalar ($x^\mu y_\mu = x_\mu y^\mu$)

$$\begin{aligned} \delta(x^\mu y_\mu) &= \delta x^\mu \cdot y_\mu + x^\mu \cdot \delta y_\mu = g^{\mu\nu} \delta x_\nu \cdot g_{\mu\omega} y^\omega + g^{\mu\nu} x_\nu \cdot g_{\mu\omega} \delta y^\omega \\ &= g^{\mu\nu} g_{\mu\omega} (\delta x_\nu \cdot y^\omega + x_\nu \cdot \delta y^\omega) = g^{\nu\mu} g_{\mu\omega} \delta(x_\nu y^\omega) \\ &= \delta^\nu_\omega \delta(x_\nu y^\omega) = \delta(x_\omega y^\omega) = \delta(x_\mu y^\mu) \end{aligned}$$

同理

$$x^\mu \delta y_\mu = x_\mu \delta y^\mu$$

所以

$$\delta dx^\mu \cdot dx_\mu + dx^\mu \cdot \delta dx_\mu = \delta dx^\mu \cdot dx_\mu + dx_\mu \cdot \delta dx^\mu = 2\delta dx^\mu \cdot dx_\mu$$

$$S_P = -mc \int_a^b \frac{1}{2} \frac{2\delta dx^\mu \cdot dx_\mu}{\sqrt{dx^\mu dx_\mu}} = -mc \int_a^b \frac{\delta dx^\mu \cdot dx_\mu}{cd\tau} = -m \int_a^b \delta dx^\mu \cdot u_\mu$$

利用 *Thm.1* 的方法，我們將 δdx^μ 對調成 $d\delta x^\mu$ ，並作分部積分

$$S_P = -m \int_a^b u_\mu d\delta x^\mu = -u_\mu \delta x^\mu \Big|_a^b + m \int_a^b du_\mu \delta x^\mu$$

邊界項因為變分邊界 $\delta x^\mu(a) = \delta x^\mu(b) = 0$ ，後面那一項利用 *Thm.3* 同乘同除 $d\tau$ 不影響變分

$$S_P = m \int_a^b du_\mu \delta x^\mu = \int_a^b m \frac{du_\mu}{d\tau} \delta x^\mu d\tau$$

所以對 Free particle 而言， $\delta S_P = 0$ 使得

$$m \frac{du_\mu}{d\tau} = 0$$

觀察 $\mu = 1 \sim 3$

$$m \frac{d\vec{v}}{d\tau} = 0$$

Free particle 沒有加速度，保持等速運動。

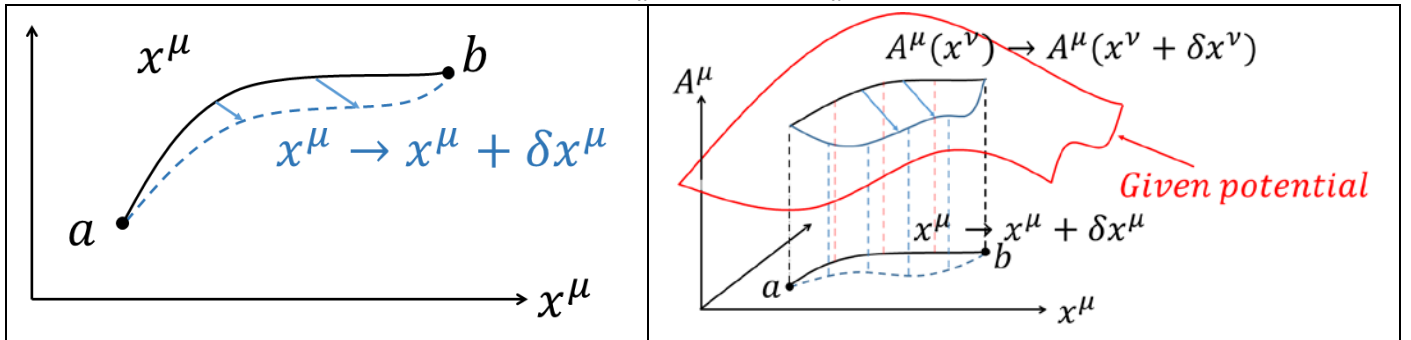
5. 第五部分：Charge Particle 與 EM Field 作用下的變分與運動方程

在這一部分中，我們想探討一個 Charge Particle 在給定的 EM Field 下如何運動？（注意喔，給定的 EM Field 表示我們不對 EM Field 作變分）。相對論性電磁學下我們會寫下 4-Potential $A = A^\mu \hat{e}_\mu = (\phi, \vec{A})$ ，在這邊採用高斯制（Gaussian unit），而 Charge Particle 交互作用的 Action S_{PF} 會寫成

$$S_{PF} = \int_a^b -\frac{e}{c} A_\mu dx^\mu$$

完整的描述 Charge Particle 運動即為

$$S = S_P + S_{PF} = \int_a^b -mc^2 d\tau + \int_a^b -\frac{e}{c} A_\mu dx^\mu$$



在這邊，我們考慮 Charge Particle 在時空中的路徑作 x^μ 變分

$$x^\mu \rightarrow x^\mu + \delta x^\mu$$

雖然我們沒有對 EM Field A^μ 作變分，但是走不同路徑感受到的位能是不一樣的，所以 Action 走不同的路徑會有不同的 A^μ （意思是 A^μ 的變化來自於路徑 x^μ 不同，而不是對 A^μ 作變分）

$$A^\mu(x^\mu) \rightarrow A^\mu(x^\mu + \delta x^\mu) = A^\mu(x^\mu) + \delta A^\mu$$

我們計算 δS_{PF} 如何變分：

$$\delta S_{PF} = \delta \int_a^b -\frac{e}{c} A_\mu dx^\mu = -\frac{e}{c} \int_a^b \delta A_\mu \cdot dx^\mu - \frac{e}{c} \int_a^b A_\mu \cdot \delta dx^\mu$$

利用 *Thm.1* 的方法，我們將 δdx^μ 對調成 $d\delta x^\mu$

$$\delta dx^\mu = d\delta x^\mu$$

並作分部積分，邊界項會消失

$$\delta S_{PF} = -\frac{e}{c} \int_a^b \delta A_\mu \cdot dx^\mu - \frac{e}{c} \int_a^b A_\mu \cdot d\delta x^\mu = -\frac{e}{c} \int_a^b \delta A_\mu \cdot dx^\mu - \frac{e}{c} A_\mu \cdot \delta x^\mu \Big|_a^b + \frac{e}{c} \int_a^b dA_\mu \cdot \delta x^\mu$$

利用 *Thm.3* 同乘同除 $d\tau$ 不影響變分

$$\delta S_{PF} = -\frac{e}{c} \int_a^b \delta A_\mu \cdot dx^\mu + \frac{e}{c} \int_a^b dA_\mu \cdot \delta x^\mu = -\frac{e}{c} \int_a^b \delta A_\mu \cdot \frac{dx^\mu}{d\tau} d\tau + \frac{e}{c} \int_a^b \frac{dA_\mu}{d\tau} d\tau \cdot \delta x^\mu$$

因為

$$\begin{cases} \delta A_\mu = \frac{\partial A_\mu}{\partial x^\nu} \delta x^\nu \\ \frac{dA_\mu}{d\tau} = \frac{\partial A_\mu}{\partial x^\nu} \frac{dx^\nu}{d\tau} = \frac{\partial A_\mu}{\partial x^\nu} u^\nu \end{cases}$$

代入得到

$$\begin{aligned} \delta S_{PF} &= -\frac{e}{c} \int_a^b \frac{\partial A_\mu}{\partial x^\nu} \delta x^\nu \cdot u^\mu d\tau + \frac{e}{c} \int_a^b \frac{\partial A_\mu}{\partial x^\nu} u^\nu d\tau \cdot \delta x^\mu \\ &= -\frac{e}{c} \int_a^b (\partial_\nu A_\mu) u^\mu \delta x^\nu d\tau + \frac{e}{c} \int_a^b (\partial_\nu A_\mu) u^\nu \delta x^\mu d\tau \end{aligned}$$

我們想要把變分 δx^ν 和 δx^μ 一起提出來，但是上標不一樣。但因為每一項 μ 、 ν 都是 Dummy index，可以互換 $\mu \leftrightarrow \nu$ ，我們把第一項的 μ 、 ν 互換，就可以把兩項合併

$$\begin{aligned} \delta S_{PF} &= -\frac{e}{c} \int_a^b (\partial_\mu A_\nu) u^\nu \delta x^\mu d\tau + \frac{e}{c} \int_a^b (\partial_\nu A_\mu) u^\nu \delta x^\mu d\tau \\ &= -\frac{e}{c} \int_a^b (\partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu) u^\nu \delta x^\mu d\tau \end{aligned}$$

完整考慮 Charge Particle 在 EM Field 中的運動

$$\delta S = \delta S_P + \delta S_{PF} = 0$$

所以

$$\begin{aligned} \delta S_P + \delta S_{PF} &= \int_a^b m \frac{du_\mu}{d\tau} \delta x^\mu d\tau - \frac{e}{c} \int_a^b (\partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu) u^\nu \delta x^\mu d\tau \\ &= \int_a^b \left[m \frac{du_\mu}{d\tau} - \frac{e}{c} (\partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu) u^\nu \right] \delta x^\mu d\tau = 0 \end{aligned}$$

會得到

$$\begin{aligned} m \frac{du_\mu}{d\tau} - \frac{e}{c} (\partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu) u^\nu &= 0 \\ m \frac{du_\mu}{d\tau} &= \frac{e}{c} (\partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu) u^\nu \equiv \frac{e}{c} F_{\mu\nu} u^\nu \end{aligned}$$

我們定義電磁張量 Electromagnetic Tensor

$$F_{\mu\nu} = \partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu$$

電場 \vec{E} 、磁場 \vec{B} 與 ϕ 、 \vec{A} 的關係（高斯制）

$$\begin{cases} \vec{E} = -\nabla\phi - \frac{1}{c}\frac{\partial\vec{A}}{\partial t} \\ \vec{B} = \nabla \times \vec{A} \end{cases}$$

其中

$$A_\nu \rightarrow (\phi, -A_x, -A_y, -A_z)$$

$$\partial_\mu \rightarrow \left(\frac{\partial}{\partial x^0}, \frac{\partial}{\partial x^1}, \frac{\partial}{\partial x^2}, \frac{\partial}{\partial x^3} \right) = \left(\frac{\partial}{\partial ct}, \frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right)$$

可以計算

$$F_{\mu\nu} = \partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu = \begin{pmatrix} 0 & E_x & E_y & E_z \\ -E_x & 0 & -B_z & B_y \\ -E_y & B_z & 0 & -B_x \\ -E_z & -B_y & B_x & 0 \end{pmatrix}$$

$$F^{\mu\nu} = \partial^\mu A^\nu - \partial^\nu A^\mu = \begin{pmatrix} 0 & -E_x & -E_y & -E_z \\ E_x & 0 & -B_z & B_y \\ E_y & B_z & 0 & -B_x \\ E_z & -B_y & B_x & 0 \end{pmatrix}$$

6. 第六部分：4-Volume d^4x 與 Lagrangian Density \mathcal{L}

因為時空在相對論下是等價的，利用相對性原理（Principle of Relativity）和最小作用量原理（Principle of least action）的要求，物理學家會將 Action S 寫成 Scalar 的形式，從而保證在任何作標系下 $\delta S = 0$ 。剛剛我們所列下來的 Action：

$$S_P = -mc^2 \int_a^b d\tau$$

$$S_{PF} = -\frac{e}{c} \int_a^b A_\mu dx^\mu$$

$$S = S_P + S_{PF} = -mc^2 \int_a^b d\tau - \frac{e}{c} \int_a^b A_\mu dx^\mu = \int_a^b -\gamma mc^2 - \gamma e\phi + \frac{e}{c} \vec{A} \cdot \gamma \vec{v} dt = \int_a^b L dt$$

雖然 Action 都滿足 Scalar 的要求，但是 Lagrangian L 本身並不是 Scalar，因為換到不同座標系下會不一樣，物理學家於是想要進一步將 Lagrangian L 改寫成 Scalar 的形式。我們定義 4-Volume $d^4x = d\tau dx dy dz$ ，並將原本的 Action 改寫

$$S_P = -mc^2 \int_a^b d\tau = - \int \rho_m dV c^2 \int_a^b d\tau = - \iint \rho_m c d\tau dV = \int -\rho_m c d^4x$$

$$S_{PF} = -\frac{e}{c} \int_a^b A_\mu dx^\mu = -\frac{\int \rho dV}{c} \int_a^b A_\mu \frac{dx^\mu}{d\tau} d\tau = -\frac{1}{c} \iint \rho A_\mu u^\mu d\tau dV = -\frac{1}{c^2} \iint A_\mu J^\mu d\tau d^4x$$

$$= -\frac{1}{c^2} \int A_\mu J^\mu d^4x$$

其中，4-current density $J = J^\mu \hat{e}_\mu = \rho u^\mu \hat{e}_\mu$ 。特別的是， d^4x 是一個不變量 Invariant，所以是一個 Scalar。另外在加上 EM Field 的 Action S_F

$$S_F = -\frac{1}{16\pi c} \int F_{\mu\nu} F^{\mu\nu} d^4V$$

$$S = S_P + S_{PF} + S_F = \int -\rho_m c - \frac{1}{c^2} A_\mu J^\mu - \frac{1}{16\pi c} F_{\mu\nu} F^{\mu\nu} d^4V \equiv \int \mathcal{L} d^4V$$

因為 4-Volume d^4x 是一個 Scalar，Action 也是一個 Scalar，所以 \mathcal{L} 也是一個 Scalar。 \mathcal{L} 我們稱為 Lagrangian density，Lagrangian density \mathcal{L} 在任何座標系下都是 Scalar，形式保持不變：

$$\mathcal{L} = -\rho_m c - \frac{1}{c^2} A_\mu J^\mu - \frac{1}{16\pi c} F_{\mu\nu} F^{\mu\nu}$$

進階： d^4x 是一個不變量 Invariant

物理 proof

因為 Time dilation 和 Length contraction 相反。如果 τ 、 \bar{x} 是 proper time 和 proper length

$$t = \gamma\tau$$

$$x = \frac{\bar{x}}{\gamma}$$

所以

$$dctdx = dc(\gamma\tau)d\left(\frac{\bar{x}}{\gamma}\right) = d\tau d\bar{x}$$

數學 proof

回憶 Jacobian J

$$dxdy = r dr d\theta = J(r, \theta) dr d\theta$$

其中

$$J(r, \theta) = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial r} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial y}{\partial r} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \frac{\partial r \cos \theta}{\partial r} & \frac{\partial r \cos \theta}{\partial \theta} \\ \frac{\partial r \sin \theta}{\partial r} & \frac{\partial r \sin \theta}{\partial \theta} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos \theta & -r \sin \theta \\ \sin \theta & r \cos \theta \end{vmatrix} = r$$

同理

$$dc\bar{t}d\bar{x} = J(ct, x) dctdx = \begin{vmatrix} \frac{\partial c\bar{t}}{\partial ct} & \frac{\partial c\bar{t}}{\partial x} \\ \frac{\partial \bar{x}}{\partial ct} & \frac{\partial \bar{x}}{\partial x} \end{vmatrix} dctdx$$

回憶勞倫茲轉換

$$\begin{cases} c\bar{t} = \gamma(ct - \beta x) \\ \bar{x} = \gamma(x - \beta ct) \end{cases}$$

代回去計算

$$dc\bar{t}d\bar{x} = \begin{vmatrix} \gamma & -\beta\gamma \\ -\beta\gamma & \gamma \end{vmatrix} dctdx = \gamma^2(1 - \beta^2) dctdx = dctdx$$

所以 d^4x 在勞倫茲轉換下是一個不變量。

7. 第七部分：給定 Source 下對 EM Field 變分與 Maxwell eq

在這一部分，我們在給定 Source 下，討論 EM Field 的分佈（注意喔，給定 Source 下表示我們不對 Source 下的分佈 x^μ 作變分）。

$$S = S_{PF} + S_F = \int -\frac{1}{c^2} A_\mu J^\mu d^4x + \int -\frac{1}{16\pi c} F_{\mu\nu} F^{\mu\nu} d^4V$$

我們想知道 EM Field 的分佈，所以我們針對 A^μ 作變分

$$A^\mu \rightarrow A^\mu + \delta A^\mu$$

我們來觀察 J^μ 、 d^4x 、 $F^{\mu\nu}$ 會不會受到影響？

$$J^\mu = \rho \frac{dx^\mu}{d\tau} = J^\mu(x^\nu)$$

$$d^4x = d^4x(x^\nu)$$

$$F^{\mu\nu} = \partial^\mu A^\nu - \partial^\nu A^\mu = F^{\mu\nu}(A^\omega)$$

可見只有電磁張量 $F^{\mu\nu}$ 會受到 A^μ 的變分 $A^\mu \rightarrow A^\mu + \delta A^\mu$ 有關

$$F^{\mu\nu}(A^\omega) \rightarrow F^{\mu\nu}(A^\omega + \delta A^\omega) = F^{\mu\nu}(A^\omega) + \delta F^{\mu\nu}$$

所以 S_{PF} 的變分很簡單

$$\delta S_{PF} = \delta \int -\frac{1}{c^2} A_\mu J^\mu d^4V = -\frac{1}{c^2} \int \delta A_\mu \cdot J^\mu d^4V$$

至於 S_F 的變分就稍嫌複雜

$$S_F = -\frac{1}{16\pi c} \int F_{\mu\nu} F^{\mu\nu} d^4V$$

$$\delta S_F = -\frac{1}{16\pi c} \delta \int F_{\mu\nu} F^{\mu\nu} d^4V = -\frac{1}{16\pi c} \int \delta F_{\mu\nu} \cdot F^{\mu\nu} + F_{\mu\nu} \cdot \delta F^{\mu\nu} d^4V$$

利用 *Thm.4*: 對 Scalar 變分與上下標無關，所以 $\delta F_{\mu\nu} \cdot F^{\mu\nu} = F_{\mu\nu} \cdot \delta F^{\mu\nu}$ ，會有兩倍

$$\delta S_F = -\frac{1}{16\pi c} \int 2\delta F_{\mu\nu} \cdot F^{\mu\nu} d^4V = -\frac{1}{8\pi c} \int \delta F_{\mu\nu} \cdot F^{\mu\nu} d^4V$$

$$= -\frac{1}{8\pi c} \int \delta(\partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu) \cdot F^{\mu\nu} d^4V$$

$$= -\frac{1}{8\pi c} \int \delta(\partial_\mu A_\nu) \cdot F^{\mu\nu} d^4V + \frac{1}{8\pi c} \int \delta(\partial_\nu A_\mu) \cdot F^{\mu\nu} d^4V$$

因為每一項 μ 、 ν 都是 Dummy index，可以互換 $\mu \leftrightarrow \nu$ ，我們把第一項的 μ 、 ν 互換，就可以把兩項合併

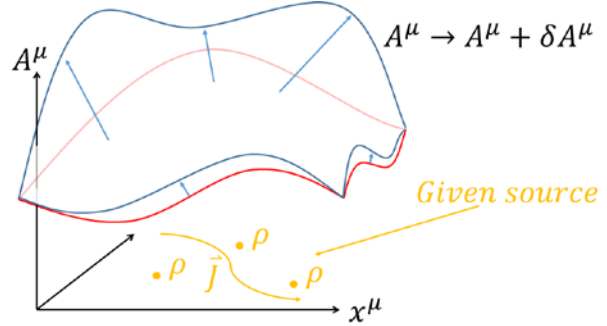
$$\delta S_F = -\frac{1}{8\pi c} \int \delta(\partial_\nu A_\mu) \cdot F^{\nu\mu} d^4V + \frac{1}{8\pi c} \int \delta(\partial_\nu A_\mu) \cdot F^{\mu\nu} d^4V$$

$$= \frac{1}{8\pi c} \int \delta(\partial_\nu A_\mu) \cdot (-F^{\nu\mu} + F^{\mu\nu}) d^4V$$

回憶電磁張量

$$F^{\mu\nu} = \partial^\mu A^\nu - \partial^\nu A^\mu = \begin{pmatrix} 0 & -E_x & -E_y & -E_z \\ E_x & 0 & -B_z & B_y \\ E_y & B_z & 0 & -B_x \\ E_z & -B_y & B_x & 0 \end{pmatrix}$$

$F^{\mu\nu}$ 是一個反對稱張量，所以 $F^{\nu\mu} = -F^{\mu\nu}$



代回去會多兩倍

$$\delta S_F = \frac{1}{8\pi c} \int \delta(\partial_\nu A_\mu) \cdot (\textcolor{red}{F}^{\mu\nu} + F^{\mu\nu}) d^4V = \frac{1}{\textcolor{red}{4}\pi c} \int \delta(\partial_\nu A_\mu) \cdot F^{\mu\nu} d^4V$$

利用 *Thm.1* 的方法，我們將 δ 和 ∂_ν 對調

$$\begin{aligned}\delta(\partial_\nu A_\mu) &= \partial_\nu(\delta A_\mu) \\ \delta S_F &= \frac{1}{4\pi c} \int \partial_\nu(\delta A_\mu) \cdot F^{\mu\nu} d^4V\end{aligned}$$

利用微分的 Chain rule，

$$\partial_\nu(\delta A_\mu) \cdot F^{\mu\nu} = \partial_\nu(\delta A_\mu \cdot F^{\mu\nu}) - \delta A_\mu \cdot \partial_\nu(F^{\mu\nu})$$

將積分拆成兩項

$$\delta S_F = \frac{\textcolor{red}{1}}{4\pi c} \int \partial_\nu(\delta A_\mu \cdot \textcolor{red}{F}^{\mu\nu}) d^4V - \frac{1}{4\pi c} \int \delta A_\mu \cdot \partial_\nu(F^{\mu\nu}) d^4V$$

回憶 Divergence theorem

$$\int \nabla \cdot \vec{F} dV = \oint \vec{F} \cdot d\vec{S}$$

一個體積分，可以改寫成對體表面的面積分

寫成 Levi-Civita symbol

$$\int \partial_\nu F^\nu dV = \oint F^\nu dS_\nu$$

所以第一項利用 Divergence theorem，但是 Boundary 上的 $\delta A_\mu = 0$ ，所以

$$\frac{1}{4\pi c} \int \partial_\nu(\delta A_\mu \cdot F^{\mu\nu}) d^4V = \frac{1}{4\pi c} \oint \delta A_\mu \cdot F^{\mu\nu} dS_\nu = 0$$

所以

$$\delta S_F = -\frac{1}{4\pi c} \int \partial_\nu(F^{\mu\nu}) \cdot \delta A_\mu d^4V$$

合併 $\delta S_{PF} + \delta S_F$

$$\begin{aligned}\delta S_{PF} + \delta S_F &= -\frac{1}{c^2} \int J^\mu \cdot \delta A_\mu d^4V - \frac{1}{4\pi c} \int \partial_\nu(F^{\mu\nu}) \cdot \delta A_\mu d^4V \\ &= \int \left[-\frac{1}{c^2} J^\mu - \frac{1}{4\pi c} \partial_\nu F^{\mu\nu} \right] \delta A_\mu d^4V = 0\end{aligned}$$

會得到

$$\begin{aligned}-\frac{1}{c^2} J^\mu - \frac{1}{4\pi c} \partial_\nu F^{\mu\nu} &= 0 \\ \partial_\nu F^{\mu\nu} &= -\frac{4\pi}{c} J^\mu\end{aligned}$$

$$\text{Maxwell eq (Gaussian Unit)} \left\{ \begin{array}{l} \nabla \cdot \vec{E} = 4\pi\rho \\ \nabla \cdot \vec{B} = 0 \\ \nabla \times \vec{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \\ \nabla \times \vec{B} = \frac{4\pi}{c} \vec{J} + \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \end{array} \right.$$

$$\partial_\nu F^{\mu\nu} = -\frac{4\pi}{c} J^\mu \rightarrow \begin{cases} \nabla \cdot \vec{E} = 4\pi\rho \\ \nabla \times \vec{B} = \frac{4\pi}{c} \vec{j} + \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \end{cases}$$

$$F_{\mu\nu} = \partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu$$

電磁張量有特別的關係式

$$\partial_\omega F_{\mu\nu} + \partial_\mu F_{\nu\omega} + \partial_\nu F_{\omega\mu} = 0$$

展開

$$\begin{aligned} \partial_\omega(\partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu) + \partial_\mu(\partial_\nu A_\omega - \partial_\omega A_\nu) + \partial_\nu(\partial_\omega A_\mu - \partial_\mu A_\omega) &= 0 \\ \partial_\omega \partial_\mu A_\nu - \partial_\omega \partial_\nu A_\mu + \partial_\mu \partial_\nu A_\omega - \partial_\mu \partial_\omega A_\nu + \partial_\nu \partial_\omega A_\mu - \partial_\nu \partial_\mu A_\omega &= 0 \end{aligned}$$

這條關係式會得到

$$\partial_\omega F_{\mu\nu} + \partial_\mu F_{\nu\omega} + \partial_\nu F_{\omega\mu} = 0 \rightarrow \begin{cases} \nabla \cdot \vec{B} = 0 \\ \nabla \times \vec{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \end{cases}$$