Project Proposal

Division of Applied Mathematics, Department of Mathematics

Faculty of Science, Silpakorn University

Date: 27 กันยายน 2561

Advisor: ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. นพดล ชุมชอบ

Student: นายภัคพล พงษ์ทวี รหัส 07580028

Project Title : ขั้นตอนวิธีเชิงตัวเลขชนิดใหม่สำหรับการช่อมแชมภาพที่ใช้การแปรผันรวมกับการประยุกต์สำหรับช่อมแชม ภาพวาดศิลปะไทยและการลบบทบรรยายจากอนิเมะ

(A new numerical algorithm for TV-based image restoration with its applications in restoring Thai painting images and removing subtitles from animes)

1 Introduction

ภาพดิจิตัล (digital images) คือภาพที่นิยมใช้กันอย่างแพร่หลายในปัจจุบันอาจจะใช้ถูกสร้างได้หลายวิธีทั้งการใช้กล้องถ่าย ภาพเพื่อให้ได้ภาพ หรืออาจจะใช้อุปกรณ์ทางการแพทย์ต่างๆ จนไปถึงการใช้คลื่นที่มองไม่เห็นเพื่อถ่ายภาพดาราจักรต่างๆ ในอวกาศ ซึ่งภาพที่ได้ออกมานั้นมักจะผ่านการประมวลการประมวลผลอยู่เสมอ ตัวอย่างเช่น ภาพถ่ายพื้นผิวดวงจันทร์เมื่อส่งสัญญาณกลับมา จากดาวเทียมจะมีสัญญาณรบกวนเข้ามาแทรก จึงจำเป็นที่จะต้องผ่านการกำจัดสัญญาณรบกวนออกจากภาพ (images denoising) การติดตามอาการคนไข้ที่มีอาการเนื้องอกจะเป็นต้องทำการลงทะเบียนภาพ (Image Registeration) เพื่อให้แพทย์สามารถติดตาม การเปลี่ยนแปลงของเนื้องอกได้ การติดตามรถที่กระทำผิดกฎจราจร จำเป็นต้องแยกรถยนตร์ออกจากพื้นหลังโดยใช้การแบ่งส่วน ภาพ (Image Segmentation) และการลบวัตถุที่ไม่ต้องการออกไปจากภาพจะใช้การซ่อมแซมภาพ (Image Inpainting) เป็นต้น

การช่อมแซมภาพ คือเป็นหนึ่งในกระบวนการประมวลผลภาพที่จะเติมเต็มข้อมูลที่หายไปในพื้นที่ภาพที่กำหนด โดยมีจุด ประสงค์เพื่อช่อมแซมภาพที่เสียหาย โดยพื้นที่ภาพส่วนนั้นไม่สามารถพบได้จากการสังเกต โดยการกู้คืน สี, โครงสร้าง และพื้นผิว ที่ เกิดการเสียหายเป็นวงกว้าง พิกเซลที่จะนำมาใช้ช่อมแซมจะถูกคำนวณขึ้นมาใหม่จากข้อมูลที่พิกเซลที่อยู่โดยรอบที่ยังไม่เสียหาย [1] ซึ่งใช้ลบสิ่งที่ไม่ต้องการออกจากภาพ ปัจจุบันมักเห็นได้ตามแอปพลิเคชันหน้าใส ที่ช่วยลบริ้วรอยที่ไม่ต้องการออกจากใบหน้า

ซึ่งการซ่อมแซมรูปภาพมีวิธีการทางคณิตศาสตร์ที่ใช้แตกต่างกันไปจำนวนมาก แต่การซ่อมแซมด้วยการแปรผันจะสนใจที่ ความต่อเนื่องของโครงสร้างทางเรขาคณิต ซึ่งวิธีการช่อมแซมรูปภาพด้วยการแปรผันมักจะให้ผลลัพธ์ได้ดีกับพื้นที่แคบและเล็ก ใน รูปภาพที่ราบเรียบเป็นช่วง (piecewise smooth image) หรือที่เรียกกันว่าภาพการ์ตูน เนื่องจากวิธีการนี้ไม่สามารถทำการสร้างพื้น ผิว (Texture) ขึ้นมาได้ [2] โดยวิธีการแปรผันที่สนใจ จะใช้ตัวแบบ Rudin-Osher-Fatemi (ROF) [3]ซึ่งถูกนำเสนอในรูปเชิงแปรผัน (variational formulation) ไว้ดังนี้

$$\min_{u} \{ \mathcal{J}(u) = \lambda \mathcal{D}(u, f) + \mathcal{R}(u) \}$$

เมื่อ ${\cal D}$ คือ พจน์สำหรับวัดค่าความเหมาะสมข้อมูล (Data fitting Term) λ คือ ตัวแปรจัดระเบียบ (Regularization parameter) ${\cal R}$ พจน์จัดระเบียบ (Regularization Term)

ซึ่งตัวแบบ ROF พจน์สำหรับวัดค่าความเหมาะสมข้อมูลได้หลายวิธี ซึ่งผู้ศึกษาสนใจที่จะใช้วิธีแปรผันรวม (Total Variation) [5] ในการแก้ตัวแบบนี้ โดยเป็นการแก้ปัญหาการแปรผันมีขอบเขต (bounded variation หรือ BV) ทั้งหมดโดยที่ภาพ u อยู่ใน $BV(\Omega)$ เมื่อสามารถหาปริพันธ์ได้และจะมี Radon measure Du ซึ่ง

$$\int_{\Omega} u(x) div \vec{g}(x) dx = \int_{\Omega} \langle \vec{g}, Du(x) \rangle \qquad \forall \vec{g} \in C_c^1(\Omega, \mathbb{R}^2)^2$$

และจาก Du เป็น distributional gradient ของ u เมื่อ u ราบเรียบแล้ว Du(x)=igtriangleup u(x)dx โดย total variation seminorm ของ u คือ

$$||u||_{TV(\Omega)} := \int_{\Omega} |Du| := \sup \biggl\{ \int_{\Omega} u \; div \; \vec{g} \; dx \; : \vec{g} \; \in C^1_c(\Omega, \mathbb{R}^2)^2 \; , \; \sqrt{g_1^2 + g_2^2} \leq 1 \biggr\}$$

จาก u ราบเรียบแล้ว การแปรผันรวมสมมูลกับอินทิกรัลของขนาดเกรเดียนท์

$$||u||_{TV(\Omega)} = \int_{\Omega} |\nabla u| dx$$

จึงได้ว่าจะหาฟังก์ชันแปรผันมีขอบเขต u หาได้จาก minimization problem

$$\underset{u \in BV(\Omega)}{arg \ min} ||u||_{TV(\Omega)} + \frac{\lambda}{2} \int_{\Omega \setminus D} (f(x) - u(x))^2 dx$$

เมื่อ λ มีค่าบวก ปัญหา minimalization นี้จะเหมือนกับปัญหาการลบสิ่งรบกวนของ Rudin, Osher และ Fatemi เพียงแต่ ปริพันธ์ลำดับอยู่บน $\Omega-D$ แทนที่จะเป็น Ω ถ้าผลลัพธ์ที่แม่นตรงอยู่ใน BV และมีค่าอยู่ในช่วง [0,1] แล้วจะมี minimizer u แต่มักจะไม่มีเพียงหนึ่งเดียว

การช่อมแซมรูปภาพอาจมองเป็นลักษณะการลบสิ่งรบกวนที่มี spatially-varying regularization strength เป็น $\lambda(x)$ ทำให้ได้ว่า

$$\underset{u}{arg \ min} ||u||_{TV(\Omega)} + \frac{1}{2} \int_{\Omega} \lambda(x) (f(x) - u(x))^2 dx$$

โดยที่ $\lambda(x)$ จะมีค่าเป็น 0 เมื่ออยู่ใน D และ $\lambda(x)>0$ เมื่ออยู่นอก D ทำให้เมื่อ $x\in D$ ที่ $\lambda(x)=0$ ค่า f(x) จะ ไม่ถูกใช้ ทำให้ u(x) ได้รับผลจาก $||u||_{tv}$ เท่านั้น ส่วนที่ด้านนอก D จะเป็น TV-regularize denoising พฤติกรรมลดสิ่งลบกวน นี้อาจเป็นที่น่าพอใจเมื่อยากที่จะระบุโดเมนที่ต้องช่อมแชมได้อย่างถูกต้อง และเมื่อใช้ ขนาดใหญ่จะทำให้การลดสิ่งรบกวนมีผลน้อย มากจนทำให้พื้นที่นอก D แทบไม่เปลี่ยนแปลง

จากโมเดลทางคณิตศาสตร์ที่ได้กล่าวมาข้างต้น จะสามารถใช้วิธีการทางเชิงตัวเลขสำหรับการช่อมแชมรูปภาพโดยใช้ความ แปรปรวนทั้งหมดได้หลายวิธีการ จึงขอยกตัวอย่างวิธีการไทม์มาร์ชชิ่ง (time marching method) [4] ป็นวิธีการที่ง่ายและสะดวก ในการแก้สมการเชิงอนุพันธ์ย่อยไม่เป็นเชิงเส้น แนวคิดของวิธีการนี้คือการแนะนำตัวแปรเวลาสังเคราะห์ (time artificial variable) จากนั้นหาคำตอบแบบสภาวะคงตัว (steady-state solution) ของสมการเชิงอนุพันธ์ย่อยไม่เป็นเชิงเส้นที่ขึ้นอยู่กับเวลา และเพื่อจะ แก้ความไม่เป็นเชิงเส้นของสมการเชิงอนุพันธ์ย่อย จะสามารถใช้รูปแบบที่ชัดแจ้งของออยเลอร์ (Euler's explicit scheme) ที่ กำหนดโดย

$$u(\mathbf{x},t_{k+1}) = u(\mathbf{x},t_k) + \tau \left(\nabla \cdot \left(\frac{\nabla u(\mathbf{x},t_k)}{|\nabla u(\mathbf{x},t_k)|}\right) + \lambda (u(\mathbf{x},t_k) - f(\mathbf{x}))\right)$$

เมื่อ au>0 แทนขั้นเวลา (time step) ที่ได้จากการดิสครีตไทซ์โดเมนเวลา $[0,\infty)$ หลังจากใช้การประมาณแบบไฟในต์ดิฟเฟอเรนซ์ จะได้รูปแบบการทำซ้ำเป็น

$$(u^{[k+1]})_{i,j} = (u^{[k]})_{i,j} + \tau \left(\mathcal{K}(u^{[k]})_{i,j} + \lambda ((u^{[k]})_{i,j} + (f)_{i,j}) \right)$$

เห็นได้ว่าวิธีการเชิงตัวเลขดังกล่าวข้างต้นนั้นง่ายในการคำนวณ แต่การลู่เข้าสู่คำตอบที่เหมาะสมของปัญหา เชิงแปรผันค่อน ข้างช้ามากเนื่องจากต้องใช้ т ที่มีขนาดเล็กในการทำให้ลำดับของคำตอบลู่เข้า

เนื่องจากวิธีไทม์มาร์ชซึ่งการลู่เข้าของคำตอบค่อนข้างช้า จึงมีอีกวิธีที่สามารถลู่เข้าสู่คำตอบได้ไวขึ้น นั่นคือวิธี Split Bergman [6] ซึ่งคือการแยกส่วนการดำเนินการ (splitting) และการทำซ้ำ bergman (bergman iteration) จากความแปรปรวนทั้งหมดสามารถประมาณได้โดย | $\nabla u_{i,j}$ | บนทุกพิกเซลนั่นคือ

$$||u||_{TV(\Omega)} \approx \sum_{i=0}^{N-1} \sum_{j=0}^{N-1} |\nabla u_{i,j}|$$

เมื่อ $\bigtriangledown u_{i,j}$ คือ discrete gradient วิธี split bergman จะนำมาใช้เพื่อแก้ minimization problem

$$\begin{cases} arg \min \sum_{i,j} |d_{i,j}| + \frac{1}{2} \sum_{i,j} \lambda_{i,j} (f_{i,j} - u_{i,j})^2 \\ subject \ to \ d = \nabla u \end{cases}$$

โดยตัวแปรช่วย d คือเวคเตอร์ที่บีบบังคับ $\bigtriangledown u$ และใช้วิธีการทำซ้ำ bergman เพื่อแก้ปัญหาค่าเหมาะสมแบบมีข้อจำกัด ซึ่ง ในแต่ละการทำซ้ำ bergman จะเป็นการแก้

$$\arg\min_{d,u} \sum_{i,j} |d_{i,j}| + \frac{\lambda}{2} \sum_{i,j} \lambda_{i,j} (f_{i,j} - u_{i,j})^2 + \frac{\gamma}{2} \sum_{i,j} |d_{i,j} - \nabla u_{i,j} - b_{i,j}|^2$$

เมื่อ b เป็นตัวแปรของวิธีการทำซ้ำ bergman และ γ เป็นค่าคงที่บวกใดๆ โดยการ minimization บน d และ u จะแก้โดย alternative direction method โดยแต่ละขั้นของการหาค่าต่ำสุด ตัวแปร d และ u จะให้ตัวแปรอื่นคงค่าไว้

d subproblem เมื่อเราคงค่า น ไว้ จะได้ว่า d subproblem คือ

$$arg \min_{d} \sum_{i,j} |d_{i,j}| + \frac{\gamma}{2} \sum_{i,j} |d_{i,j} - \nabla u_{i,j} - b_{i,j}|^2$$

โดยปัญหานี้เมื่อทำการแก้แล้วจะได้ว่า

$$d_{i,j} = \frac{\bigtriangledown u_{i,j} + b_{i,j}}{|\bigtriangledown u_{i,j} + b_{i,j}|} max\{|\bigtriangledown u_{i,j} + b_{i,j}| - \frac{1}{\gamma}, 0\}$$

น subproblem เมื่อเราคงค่า d ไว้ จะได้ว่า น subproblem คือ

$$arg \min_{u} \frac{1}{2} \sum_{i,j} \lambda_{i,j} (f_{i,j} - u_{i,j})^2 + \frac{\gamma}{2} \sum_{i,j} |d_{i,j} - \nabla u_{i,j} - b_{i,j}|^2$$

เมื่อแก้แล้วจะได้ว่า

$$\frac{1}{\gamma} - \triangle u = \frac{1}{\gamma} \lambda f - div(d - b)$$

โดยที่ div คือ discrete divergence และ $\bigtriangledown u$ คือ discrete lapacian เราจะประมาณคำตอบนี้โดยการใช้ หนึ่งรอบ Gauss-seidel ต่อหนึ่งรอบการทำซ้ำของ Bergman ซึ่ง subproblem จะถูกแก้หนึ่งครั้ง ต่อหนึ่งรอบ bergman iteration แต่ทั้งนี้ การทำซ้ำ Gauss-seidel หลายครั้ง จะทำให้การแก้ subproblem มีความแม่นยำขึ้น ส่วนตัวแปรช่วย b มีค่าเริ่มต้นเป็น 0 จากนั้น ทำการปรับค่าโดย

$$b^{k+1} = b^k + \nabla u - d$$

โดยที่ความเกี่ยวข้องกันของแต่ละพื้นที่จะแรงขึ้นเมื่อ γ ใหญ่ขึ้น ดังนั้น γ ไม่ควรเล็กหรือใหญ่จนเกินไป จะทำให้ทั้งสอง subproblem ลู่เข้าได้ดี จึงได้ว่าวิธีการในภาพรวมเป็นดังนี้

```
initialization u=0, d=0, b=0 while ||u_{cur}-u_{prev}||_2>Tol do Solve the d subproblem Solve the u subproblem b=b+\bigtriangledown u-d end
```

โดยการทำซ้ำนี้จะกระทำจนกระทั่ง นอร์ม L2 ระหว่างรอบปัจจุบันต่างกับรอบก่อนหน้าไม่เกินค่า Tol ที่กำหนดไว้หรือ จำนวนรอบการทำซ้ำมากจนถึงจุดสิ้นสุดที่เพียงพอที่จะให้ลู่เข้าซึ่งไม่ควรใหญ่เกินไปเพื่อไม่ให้เสียเวลาประมวลผลจนนานเกินไป

ซึ่งวิธีเชิงตัวเลขข้างต้นเป็นวิธีการสำหรับภาพเฉดเทา (Gray-scale) สำหรับการประยุกต์ใช้กับภาพสีนั้น ภาพสี จะประกอบ ขึ้นด้วยสี 3 สี คือ แดง เขียว น้ำเงิน ซึ่งเราสามารถใช้วิธีเชิงตัวเลขข้างต้น แยกสำหรับแต่ละสี เพื่อทำการช่อมแชมภาพก่อนจะนำมา รวมกลับเป็นภาพสีอีกครั้ง และสำหรับวิดีโอนั้นประกอบด้วยภาพจำนวนหลายภาพต่อหนึ่งหน่วยเวลา เราจะเรียกภาพหนึ่งภาพใน วิดีโอว่า เฟรม (frame) ซึ่งเฟรมนี้เป็นภาพสี เราจึงสามารถแบ่งใช้โมเดลกับแต่ละสีและรวมกันกับมาเป็นวิดีโออีกครั้งได้ จึงสามารถ ช่อมแชมวิดีโอได้ด้วย

ผู้พัฒนาจึงสนใจที่จะพัฒนาวิธีการเชิงตัวเลขเพื่อให้สามารถช่อมแชมได้รวดเร็วยิ่งขึ้น เนื่องจากหากต้องการช่อมแชมวิดีโอ แบบเรียลไทม์ จะเป็นจะต้องสามารถช่อมแชมได้เร็วถึง 25 ภาพต่อวินาที ซึ่งแต่ละภาพเป็นภาพสี ซึ่งวิธีการ Split Bergman หาก ทำให้ได้คุณภาพดีจะใช้เวลาที่นานขึ้น และหากทำให้เวลาทันสำหรับ 25 ภาพต่อวินาที ในแต่ละภาพจะยังไม่ถูกช่อมแชม

ซึ่งวิธีการช่อมแซมภาพด้วยการแปรผันรวมนั้น ใช้ในการช่อมแซมภาพที่ราบเรียบเป็นช่วง โดยภาพจิตรกรรมฝาผนังนั้น เป็น หนึ่งในภาพที่ราบเรียบเป็นช่วง จึงเหมาะสมที่จะใช้วิธีการนี้ในการช่อมแซม และเมื่อพัฒนาให้สามารถช่อมแซมวิดีโอแบบเรียลไทม์ได้ อาจพัฒนาต่อยอดเป็นเทคโนโลยี augmented reality ที่สามารถยกโทรศัพท์มือถือขึ้นมาส่องยังภาพวาดฝาผนังที่ได้รับความเสีย หายและแสดงภาพที่ถูกช่อมแซมแล้วบนหน้าจอได้อย่างทันที

การจะช่อมแข[้]มภาพได้นั้น จำเป็นจะต้องมีการหาโดเมนซ่อมแซม (Inpaint Domain) ซึ่งสำหรับในการศึกษาครั้งนี้ ซึ่งโดย ทั่วไป มักจะต้องให้ผู้ที่ใช้งานหาโดเมนซ่อมแซมเอง แต่โครงการวิจัยขึ้นนี้นอกจากจะสร้างวิธิการเชิงตัวเลขในการซ่อมแซมภาพแล้ว ยังได้เสนอวิธีการหาวิธีการหาบทบรรยายในวิดีโอแบบอนิเมะไว้อีกด้วย เพื่อทำให้การค้นหาโดเมนซ่อมแซมสำหรับไฟล์วิดีโอแบบอนิ เมะเป็นไปได้อย่างอัตโนมัติ

โดยบทบรรยายของอนิเมะนั้น มักจะขึ้นบริเวณด้านล่างของหน้าจอ และนอกจากนี้ บทบรรยายอนิเมะมักจะใช้ขอบของตัว อักษรเป็นสีดำอีกด้วย ด้วยสมบัตินี้เองทำให้เราสามารถหาบริเวณบนเฟรมที่เป็นบทบรรยายได้โดยจะมีวิธีหาพื้นที่ซึ่งเป็นบทบรรยาย ดังนี้



// 神學。 、

(b) ภาพหลังทำการตัดส่วนล่างและ thresholding

(a) ภาพเฟรมอนิเมะที่มีบทบรรยาย

ตัดเฟรมมาเฉพาะส่วนล่างของเฟรมที่น่าจะมีบทบรรยายปรากฏอยู่ จากนั้นทำการ thresholding เพื่อหาบริเวณที่เป็นสีดำ เนื่องจากบทบรรยายจะถูกล้อมรอบด้วยสีดำเสมอ

\ / 🏧 ,
(a) ภาพหลังทำการสลับสี

在X車
(b) ภาพหลังทำการเปลี่ยนพื้นที่สีขาว

ทำการสลับสีระหว่างสีดำกับสีขาวของภาพที่ทำการ thresholding หลังจากนั้นทำการเปลี่ยนพื้นที่สีขาวซึ่งติดกับขอบของ เฟรมทั้งหมดให้เป็นสีดำ เพราะว่า บทบรรยายไม่อย่ติดกับหน้าจอ เราจะถือว่าสิ่งที่อย่ติดกับหน้าจอไม่ใช่บทบรรยาย



(b) ภาพหลังการ dilate

(a) ภาพหลังการ erode และ opening

จากนั้นนำวัตถุที่มีขนาดเล็กเกินไป หรือใหญ่เกินไปออกจากภาพด้วยวิธีการ erode และ opening จะได้ว่าส่วนที่เหลือเป็นสี ขาวในภาพคือบทบรรยาย แต่ว่าขอบของบทบรรยายก็ต้องถูกลบออกไปด้วย จึงทำการ dilate เพื่อขยายขอบของบทบรรยายให้ เท่ากับบทบรรยายที่อยู่ในเฟรมวิดีโอ และสิ่งที่เหลืออยู่คือโดเมนซ่อมแซม ที่จะนำไปใช้ในการซ่อมแซมภาพต่อไป

2 Objective

วัตถุประสงค์ของโครงการวิจัยมีดังต่อไปนี้

- (1) ศึกษาวิธีการแปรผันและวิธีการเชิงตัวเลขที่มีประสิทธิภาพเพื่อเติมข้อมูลที่ขาดหายในภาพหรือวิดีโอ
- (2) สร้างวิธีการเชิงตัวเลขใหม่สำหรับช่อมแซมภาพศิลปะไทยและลบบทบรรยายออกจากอนิเมะ
- (3) นำวิธีการที่สร้างขึ้นเพื่อซ่อมแซมภาพไทย และลบบทบรรยายอนิเมะ

Scope of Study 3

ขอบเขตของโครงงานมีดังต่อไปนี้

- (3.1) ภาพศิลปะที่ใช้ศึกษา เป็นภาพจิตรกรรมฝาผนังไทย ที่อยู่ภายใต้เว็บ Wikipedia.org ซึ่งได้รับการอนุญาตให้ใช้งานแบบ Creative Commons หรือแบบ Public Domain
- (3.2) วิดีโอที่ใช้ศึกษาเป็นวิดีโอประเภทอนิเมะ โดยศึกษากับไฟล์อนิเมะที่ใช้ Color space แบบ RGB เท่านั้น
- (3.3) บทบรรยายที่ใช้ทดสอบ จะถูกล้อมรอบไว้ด้วยสีดำ ขนาดความหนาขนาดไม่น้อยกว่า 5 พิกเซล
- (3.4) วิดีโอที่ใช้ศึกษาขนาดไม่เกิน 1920×1080
- (3.5) คอมพิวเตอร์ที่ใช้ทดลองใช้หน่วยประมวลผล I7-6700HO ใช้การ์ดจอ Nvidia GTX 960M แรม 16GB ฮาร์ดดิกส์แบบ SSD

Methodology 4

วิธีการมีดังต่อไปนี้

- (4.1) ศึกษาการคณิตศาสตร์ต่อเติมข้อมูลที่ขาดหายบนรูปภาพ
- (4.2) พัฒนาวิธีการเชิงตัวเลขสำหรับการซ่อมแซมรูปภาพ
- (4.3) ทดสอบวิธีการเชิงตัวเลขที่พัฒนาขึ้นโดยโปรแกรมคอมพิวเตอร์บนภาพสังเคราะห์
- (4.4) อภิปรายผลที่ได้จากการทดลองเชิงตัวเลข
- (4.5) สรุปผลการดำเนินงานวิจัยและจัดทำรูปเล่มฉบับสมบูรณ์

5 Time Periods

แผนการดำเนินงานตลอดทั้งโครงการสามารถสรุปได้โดยย่อจากตารางต่อไปนี้

	เดือนที่												
แผนการดำเนินงาน	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	
ศึกษาการคณิตศาสตร์ต่อเติมข้อมูลที่ขาดหายบนรูปภาพ	Х	Х											
พัฒนาวิธีการเชิงตัวเลขสำหรับการซ่อมแซมรูปภาพ			Х	Х									
ทดสอบวิธีการเชิงตัวเลขที่พัฒนาขึ้นโดยโปรแกรมคอมพิวเตอร์บนภาพสังเคราะห์					×	×							
อภิปรายผลที่ได้จากการทดลองเชิงตัวเลข							Х	X					
สรุปผลการดำเนินงานวิจัยและจัดทำรูปเล่มฉบับสมบูรณ์									×	X	×	X	

6 References

- [1] Furht B., อ้างอิง 2561: Encyclopedia of Multimedia [จาก
 https://doi.org/10.1007/0-387-30038-4_98] สืบค้นเมื่อ 5 สิงหาคม 2561
- [2] Işık Barış Fidaner, อ้างอิง 2561: A Survey on Variational Image Inpainting , Texture Synthesis and Image Completion [จาก https://www.semanticscholar.org/paper/_/36f4d32ce45f72091510ab4d4d1cc3bf81ffe879] สืบค้นเมื่อ 5 สิงหาคม 2561
- [3] Leonid I.Rudin และคณะ., อ้างอิง 2561: Nonlinear total variation based noise removal algorithms [จาก https://doi.org/10.1016/0167-2789(92)90242-F] สืบค้นเมื่อ 10 กันยายน 2561
- [4] A. Marquina และ S. Osher, อ้างอิง 2561: Explicit algorithms for a new time dependent model based on level set motion for nonlinear deblurring and noise removal [จาก https://doi.org/10.1137/S1064827599351751] สืบค้นเมื่อ 10 กันยายน 2561
- [5] Pascal Getreuer, อ้างอิง 2561: Rudin-Osher-Fatemi Total Variation Denoising using Split Bregman , [จาก https://doi.org/10.5201/ipol.2012.g-tvd] สืบค้นเมื่อ 5 สิงหาคม 2561
- [6] Pascal Getreuer, อ้างอิง 2561: Total Variation Inpainting using Split Bregman [จาก https://doi.org/10.5201/ipol.2012.g-tvi] สืบค้นเมื่อ 5 สิงหาคม 2561