# Анимация полёта тела в Python

### Пшеничный Никита

#### Январь 2022

### Содержание

1	Вве	дение	1
	Вывод уравнений		1
	2.1	Время полёта	2
	2.2	Уравнение движения	3
	2.3	Дальность полёта	3
	2.4	Максимальная высота	3

### 1 Введение

В данной работе приведены вычисления для анимации полёта тела на Python. В частности, рассматривается вывод уравнения движения тела, времени полёта, дальности и максимальной высоты полёта.

# 2 Вывод уравнений

Дано:  $v_0$ ,  $\alpha$ ,  $h_0$ . Найти:  $\tau_0$ , L, H, y(x) = ?

Для нахождения полного времени полёта, запишем уравнение координаты  $y(\tau_0)=0$  и решим его как квадратное относительно  $\tau_0$ , выберем положительный корень. Для нахождения уравнения координаты выпишем уравнения координат x и y и выразим y через x. Для нахождения дальности полёта, решим уравнение y(L)=0 как квадратное относительно L, выберем положительный корень. Чтобы найти максимальную высоту полёта, найдём производную функции y(x) (чтобы найти экстремум), выразим  $x_0$  (абсциссу вершины) и подставим его в уравнение движения  $H=y(x_0)$ .

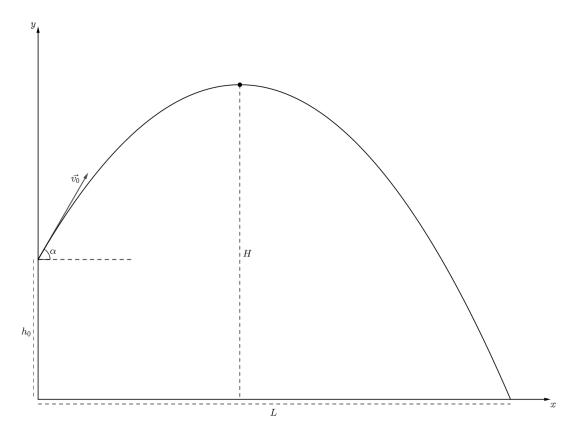


Рис. 1: Полёт тела в поле силы тяжести, чертёж

### 2.1 Время полёта

$$y(t) = h_0 + v_0 \sin \alpha - \frac{gt^2}{2}$$

$$y(\tau_0) = 0; \tau_0 > 0$$

$$-\frac{g}{2} \cdot \tau_0^2 + v_0 \sin \alpha \cdot \tau_0 + h_0 = 0$$

$$D = v_0^2 \sin^2 \alpha + 4 \cdot \frac{g}{2} \cdot h_0 = v_0^2 \sin^2 \alpha + 2gh_0$$

$$\tau_0 = \frac{-v_0 \sin \alpha \pm \sqrt{v_0^2 \sin^2 \alpha + 2gh_0}}{-g}$$

$$\tau_0 = \frac{v_0 \sin \alpha + \sqrt{v_0^2 \sin^2 \alpha + 2gh_0}}{g}$$

#### 2.2 Уравнение движения

$$\begin{cases} x(t) = v_0 \cos \alpha \Rightarrow t = \frac{x(t)}{v_0 \cos \alpha} \\ y(t) = h_0 + v_0 \sin \alpha t - \frac{gt^2}{2} \end{cases}$$
$$y(t) = h_0 + v_0 \sin \alpha \frac{x(t)}{v_0 \cos \alpha} - \frac{g}{2} \cdot \frac{x^2(t)}{v_0^2 \cos^2 \alpha}$$
$$y(x) = -\frac{g}{2v_0^2 \cos^2 \alpha} \cdot x^2 + \tan \alpha \cdot x + h_0$$

#### 2.3 Дальность полёта

$$y(L) = 0; L > 0$$

$$-\frac{g}{2v_0^2 \cos^2 \alpha} \cdot x^2 + \tan \alpha \cdot x + h_0 = 0$$

$$D = \tan^2 \alpha + 4 \cdot \frac{g}{2v_0^2 \cos^2 \alpha} \cdot h_0 = \frac{1}{\cos^2 \alpha} (\sin^2 \alpha + \frac{2gh_0}{v_0^2})$$

$$L = \frac{-\sin \alpha \pm \sqrt{\sin^2 \alpha + \frac{2gh_0}{v_0^2}}}{-\frac{g}{v_0^2 \cos \alpha}}$$

$$L = \frac{(\sin \alpha + \sqrt{\sin^2 \alpha + \frac{2gh_0}{v_0^2}})v_0^2 \cos \alpha}{g}$$

#### 2.4 Максимальная высота

$$\frac{d}{dx}y(x) = -\frac{g}{v_0^2 \cos^2 \alpha} \cdot x + \tan \alpha$$

$$-\frac{g}{v_0^2 \cos^2 \alpha} \cdot x_0 + \tan \alpha = 0$$

$$x_0 = \frac{v_0^2 2 \sin \alpha \cos \alpha}{g}$$

$$y(x_0) = H$$

$$H = -\frac{g}{2v_0^2 \cos^2 \alpha} \cdot \frac{v_0^2 \cdot \sin^2 \alpha \cos^2 \alpha}{g^2} + \frac{\sin \alpha}{\cos \alpha} \cdot \frac{v_0^2 \sin \alpha \cos \alpha}{g} + h_0$$

$$H = \frac{v_0^2 \sin^2 \alpha}{2g} + h_0$$

## Список иллюстраций