

МОСКОВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ ИМЕНИ М.В.ЛОМОНОСОВ.

МЕХАНИКО-МАТЕМАТИЧЕСКИЙ ФАКУЛЬТЕТ

«КАФЕДРА ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНОЙ ГЕОМЕТРИИ»

на правах рукописи

Вилков Павел Юрьевич

НАЗВАНИЕ РАБОТЫ

1.1.1 — Математический анализ, дифференциальные уравнения
(физико-математические науки)

Диссертация на соискание ученой степени
кандидата физико-математических наук

Научный руководитель:
доктор физ.-мат. наук, профессор,
Шлапунов Александр Анатольевич

Москва – 202х

Содержание

Введение	3
1 Предварительные сведения	4
1.1 Дифференциальные операторы	4
1.1.1 Эллиптические операторы	4
Список использованной литературы	6

Введение

1 Предварительные сведения

1.1 Дифференциальные операторы

1.1.1 Эллиптические операторы

$$\mathcal{L}u = g \quad (1.1.1)$$

$$u = (u_1(x), \dots, u_n(x))^T \quad g = (g_1(x), \dots, g_n(x))^T$$

Предположим, что существуют два набора целых чисел (целых векторов)

$$s = (s_1, \dots, s_n) \text{ и } t = (t_1, \dots, t_n) \quad (1.1.2)$$

удовлетворяющих условию $\deg l_{i,j} \leq s_i + t_j$ при всех i, j для которых $l_{i,j} \neq 0$ при этом $l_{i,j} = 0$ если $s_i + t_j < 0$

Главной частью такого оператора назовем матрицу вида

$$\tilde{\mathcal{L}}_{s,t}(x, D) = \begin{pmatrix} \tilde{l}_{11}^{s,t}(x, D) & \cdots & \tilde{l}_{1N}^{s,t}(x, D) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \tilde{l}_{N1}^{s,t}(x, D) & \cdots & \tilde{l}_{NN}^{s,t}(x, D) \end{pmatrix}, \quad (1.1.3)$$

$$\tilde{l}_{ij}^{s,t}(x, D) = \begin{cases} 0, \text{ если } \deg l_{ij}(x, D) < s_i + t_j \text{ или } l_{ij}(x, D) = 0, \\ \sum_{|\alpha|=s_i+t_j} a_{ij}^\alpha(x) D^\alpha, \text{ если } \deg l_{ij}(x, D) = s_i + t_j. \end{cases} \quad (1.1.4)$$

Определение 1.1.1. Система уравнений 1.1.1 называется эллиптической по Дуглису–Ниренбергу в области Ω , если для любого $x \in \Omega$ и для любого $\xi \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$ выполняется условие

$$\det \tilde{\mathcal{L}}_{s,t}(x, \xi) \neq 0$$

Пример 1.1.2.

$$\begin{pmatrix} -\Delta & \nabla \\ -\operatorname{div} & 0 \end{pmatrix}, \quad (1.1.5)$$

Очевидно, оператор не является эллиптическим по петровскому. Рассмотрим вектора $s = (1, 0, 0)$ и $t = (1, 0, 0)$, тогда главный символ сможем записать в виде

$$\begin{pmatrix} -|\xi|^2 & \xi \\ -\xi & 0 \end{pmatrix} \neq 0 \quad (1.1.6)$$

Аналогично можно рассмотреть оператор

$$\begin{pmatrix} -\mathcal{L} & \nabla \\ -div & 0 \end{pmatrix},$$

где \mathcal{L} – стационарный оператор Ламе

Список использованной литературы