Universidad de Costa Rica Escuela de Ingeniería Eléctrica IE0523 – Circuitos Digitales II

# Proyecto 1. Plan de trabajo

Yeison Rodríguez, B56074 Pablo Vargas B57564 Luis Soto B57082

# 1. Cronograma de trabajo

El proyecto se divide por módulos y cada módulo será asignado a uno de los integrantes del equipo. En caso de que se tengan problemas en el diseño de algún módulo los demás integrantes ayudarían a resolver el problema.

Se espera cumplir con el siguiente cronograma de trabajo:

- Avance 1, 15 de mayo:
  - Luis Soto: Creación de módulos Generador de relojes, Lógica mux y lógica de demux
  - Pablo Vargas: Creación del módulo Paralelo a serial
  - **Yeison Rodríguez:** Seguimiento de bitácora y plan de trabajo. Ayudar con problemas en los módulos de trabajo
- Avance 2, 22 de mayo:
  - Luis Soto: Ayudar con problemas en los módulos de trabajo.
  - Pablo Vargas: Creación de módulos Byte Striping y Un-striping
  - Yeison Rodríguez: Creación de módulos Serial a Paralelo y Módulo phy\_tx.v
- Avance 3, 29 de mayo:
  - Luis Soto: Aporte en reación de Módulo phy\_rx.v y módulo phy.v
  - Pablo Vargas: Aporte en reación de Módulo phy\_rx.v y módulo phy.v
  - Yeison Rodríguez: Aporte en reación de Módulo phy\_rx.v y módulo phy.v
- Avance 4, 1° de junio: Todos los integrantes trabajarán en el reporte, específicamente en cada uno en los módulos que realizó
- Presentación final:5 de junio: Todos los integrantestrabajarán en la presentación final, utilizando la bitácora para describir los principales problemas que se tuvo.

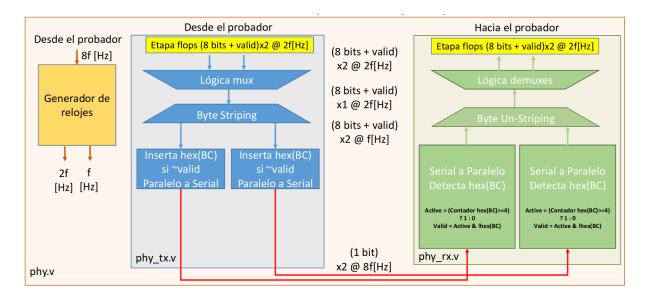


Figura 1: Diagrama de los módulos del proyecto

# 2. Plan de pruebas

## 2.0.1. clkgen

El generador de relojes debe tener como entrada un reloj de frecuencia 8f, y tener como salidas un reloj de frecuencia 2f y uno de f. Se realizarán pruebas como:

- Verificar que todos los relojes compartan al menos un flanco positivo en algún momento
- Verificar que el reloj de 2f cambie cada 2 ciclos de 8f, y el de f que cambie cada 4 ciclos de 8f

# 2.0.2. Lógica de mux y demux

El multiplexor debe pasar paquetes a su salida de un canal u otro, siguiendo varias condiciones listadas más adelante. Para la lógica del mux se le ingresarán varios paquetes buscando entradas específicas para que se cumplan las siguientes condiciones:

- Si se está recibiendo un paquete en un canal, el otro sea ignorado.
- Que pase el paquete completo y no se pierda información
- Si recibe dos paquetes al mismo tiempo, toma sólo uno, intercambia canal por cada paquete completo si vuelven a llegar dos juntos.
- Dejar dos ciclos libres entre paquetes para sincronización.

El demultiplexor debe mandar los paquetes a una de sus salidas a la vez, alternando conforme llegan más paquetes. En la prueba se debe cumplir con lo siguiente

- Que salgan todos los paquetes que entraran al multiplexor
- Los paquetes no deben salir por el mismo canal que ingresaron
- Se debe alternar las salidas del demux con la llegada de cada paquete

#### 2.0.3. Paralelo a serial

Convierte el bus paralelo con reloj clk\_fa una señalserial con reloj clk\_8f. Las pruebas ingresadas buscarán que se cumpla con lo siguiente:

- Envía la señal paralela hex(BC) cuando valid está en bajo
- Refleja en su salida bit por bit de la entrada paralela

Ninguno de los datos ingresados podrá ser BC.

#### 2.0.4. Serial a paralelo

Convierte datos seriales a paralelos. En las pruebas se buscará que se cumpla con lo siguiente:

- Al enviar 4 hex(BC), se habilita la señal active y éstase mantiene arriba
- La señal valid\_out estará arriba siempre que active esté arriba y no se tenga un hex(BC) en los datos

•

### 2.0.5. Byte striping

Envía datos de un carril en dos, es utilizado para aumentar la frecuencia que duran los datos en este caso al doble. En las pruebas se buscará que:

- Que se envíe siempre primero al lane 0
- Que los datos se mantengan por dos ciclos del reloj clk2f
- Que la señal de valid se active cada vez que llega un paquete

### 2.0.6. Byte Un-striping

Recopila datos de dos carriles en uno solo. En las pruebas se verificará que

- La frecuencia de salida de los datos debe ser el doble de la frecuencia de entrada
- Se toman siempre primero los datos del lane0

### 2.0.7. Módulo phy\_tx.v

Módulo que consiste en instancias de los módulos Lógica de mux, Byte striping y dos instancias de paralelo a serial. Se probará que se cumpla con lo siguiente

- Que la lógica de todas las etapas se cumpla de manera correcta, ya que podrían existir desfases entre los dispositivos a la hora de activarse
- que ambas salidas de datos estén propagando datos
- Que los paquetes que deberían salir, lo estén haciendo
- Que los pquetes que no deberían salir, no lo estén haciendo

#### 2.0.8. Módulo phy\_rx.v

Módulo que consiste en instancias de los módulos lógica de demux, Byte un Striping y dos intancias de serial a paralelo, en las pruebas se buscará que se cumpla:

- Que todos los paquetes que entren logren salir por el demux
- Que el demux esté sacando los paquetes en una salida y luego en la otra
- Que no existan desfases entre el funcionamiento de los componentes

#### 2.0.9. Módulo phy.v

Este módulo consiste en instancias de los módulos Generador de relojes, phy\_rx.v y phy\_tx.v . Se buscará que cumpla con lo siguiente en las pruebas:

- Que todos los paquetes que entren y deban salir, lo hagan
- Que los paquetes que no deban salir, no lo hagan.

## 2.0.10. Uso de autoinst

El uso de autoins se realizará en los módulos más grandes. Será sencillo de utilizar ya que tenemos experiencia.