

$$e_0^{-1} = -\mathbf{e}_0$$

$$p = \mathbf{e}_0 + p_1 \mathbf{e}_1 + p_2 \mathbf{e}_2 + p_3 \mathbf{e}_3$$

$$q = q_1 \mathbf{e}_1 + q_2 \mathbf{e}_2 + q_3 \mathbf{e}_3$$

$$r = r_1 \mathbf{e}_1 + r_2 \mathbf{e}_2 + r_3 \mathbf{e}_3$$

$$q \wedge r = A = (q_1 r_2 - q_2 r_1) \mathbf{e}_1 \wedge \mathbf{e}_2 + (q_1 r_3 - q_3 r_1) \mathbf{e}_1 \wedge \mathbf{e}_3 + (q_2 r_3 - q_3 r_2) \mathbf{e}_2 \wedge \mathbf{e}_3$$

$$p \wedge A = X = (q_1 r_2 - q_2 r_1) \mathbf{e}_0 \wedge \mathbf{e}_1 \wedge \mathbf{e}_2 + (q_1 r_3 - q_3 r_1) \mathbf{e}_0 \wedge \mathbf{e}_1 \wedge \mathbf{e}_3 + (q_2 r_3 - q_3 r_2) \mathbf{e}_0 \wedge \mathbf{e}_2 \wedge \mathbf{e}_3 + (p_1 q_2 r_3 - p_1 q_3 r_2 - p_2 q_1 r_3 + p_2 q_3 r_1 + p_3 q_1 r_2 - p_3 q_2 r_1) \mathbf{e}_1 \wedge \mathbf{e}_2 \wedge \mathbf{e}_3$$

$$e_0^{-1}|X = D = (q_1 r_2 - q_2 r_1) \mathbf{e}_1 \wedge \mathbf{e}_2 + (q_1 r_3 - q_3 r_1) \mathbf{e}_1 \wedge \mathbf{e}_3 + (q_2 r_3 - q_3 r_2) \mathbf{e}_2 \wedge \mathbf{e}_3$$

$$\frac{-q_1 r_2 + q_2 r_1}{(q_1)^2(r_2)^2 + (q_1)^2(r_3)^2 - 2q_1 q_2 r_1 r_2 - 2q_1 q_3 r_1 r_3 + (q_2)^2(r_1)^2 + (q_2)^2(r_3)^2 - 2q_2 q_3 r_2 r_3 + (q_3)^2(r_1)^2 + (q_3)^2(r_2)^2} \mathbf{e}_1 \wedge \mathbf{e}_2$$

$$D^{-1} = + \frac{-q_1 r_3 + q_3 r_1}{(q_1)^2(r_2)^2 + (q_1)^2(r_3)^2 - 2q_1 q_2 r_1 r_2 - 2q_1 q_3 r_1 r_3 + (q_2)^2(r_1)^2 + (q_2)^2(r_3)^2 - 2q_2 q_3 r_2 r_3 + (q_3)^2(r_1)^2 + (q_3)^2(r_2)^2} \mathbf{e}_1 \wedge \mathbf{e}_3$$

$$+ \frac{-q_2 r_3 + q_3 r_2}{(q_1)^2(r_2)^2 + (q_1)^2(r_3)^2 - 2q_1 q_2 r_1 r_2 - 2q_1 q_3 r_1 r_3 + (q_2)^2(r_1)^2 + (q_2)^2(r_3)^2 - 2q_2 q_3 r_2 r_3 + (q_3)^2(r_1)^2 + (q_3)^2(r_2)^2} \mathbf{e}_2 \wedge \mathbf{e}_3$$

$$DD^{-1} = 1$$

$$e_0^{-1}|(e_0 \wedge X) = N(p_1 q_2 r_3 - p_1 q_3 r_2 - p_2 q_1 r_3 + p_2 q_3 r_1 + p_3 q_1 r_2 - p_3 q_2 r_1) \mathbf{e}_1 \wedge \mathbf{e}_2 \wedge \mathbf{e}_3$$

$$\frac{p_1(q_2)^2(r_3)^2 - 2p_1 q_2 q_3 r_2 r_3 + p_1(q_3)^2(r_2)^2 - p_2 q_1 q_2(r_3)^2 + p_2 q_1 q_3 r_2 r_3 + p_2 q_2 q_3 r_1 r_3 - p_2(q_3)^2 r_1 r_2 + p_3 q_1 q_2 r_2 r_3 - p_3 q_1 q_3(r_2)^2 - p_3(q_2)^2 r_1 r_3 + p_3 q_2 q_3 r_1 r_2}{(q_1)^2(r_2)^2 + (q_1)^2(r_3)^2 - 2q_1 q_2 r_1 r_2 - 2q_1 q_3 r_1 r_3 + (q_2)^2(r_1)^2 + (q_2)^2(r_3)^2 - 2q_2 q_3 r_2 r_3 + (q_3)^2(r_1)^2 + (q_3)^2(r_2)^2} \mathbf{e}_1$$

$$(e_0^{-1}|(e_0 \wedge X)) D^{-1} = + \frac{-p_1 q_1 q_2(r_3)^2 + p_1 q_1 q_3 r_2 r_3 + p_1 q_2 q_3 r_1 r_3 - p_1(q_3)^2 r_1 r_2 + p_2(q_1)^2(r_3)^2 - 2p_2 q_1 q_3 r_1 r_3 + p_2(q_3)^2(r_1)^2 - p_3(q_1)^2 r_2 r_3 + p_3 q_1 q_2 r_1 r_3 + p_3 q_1 q_3 r_1 r_2 - p_3 q_2 q_3(r_1)^2}{(q_1)^2(r_2)^2 + (q_1)^2(r_3)^2 - 2q_1 q_2 r_1 r_2 - 2q_1 q_3 r_1 r_3 + (q_2)^2(r_1)^2 + (q_2)^2(r_3)^2 - 2q_2 q_3 r_2 r_3 + (q_3)^2(r_1)^2 + (q_3)^2(r_2)^2} \mathbf{e}_2$$

$$+ \frac{p_1 q_1 q_2 r_2 r_3 - p_1 q_1 q_3(r_2)^2 - p_1(q_2)^2 r_1 r_3 + p_1 q_2 q_3 r_1 r_2 - p_2(q_1)^2 r_2 r_3 + p_2 q_1 q_2 r_1 r_3 + p_2 q_1 q_3 r_1 r_2 - p_2 q_2 q_3(r_1)^2 + p_3(q_1)^2(r_2)^2 - 2p_3 q_1 q_2 r_1 r_2 + p_3(q_2)^2(r_1)^2}{(q_1)^2(r_2)^2 + (q_1)^2(r_3)^2 - 2q_1 q_2 r_1 r_2 - 2q_1 q_3 r_1 r_3 + (q_2)^2(r_1)^2 + (q_2)^2(r_3)^2 - 2q_2 q_3 r_2 r_3 + (q_3)^2(r_1)^2 + (q_3)^2(r_2)^2} \mathbf{e}_3$$

$$\frac{p_1(q_2)^2(r_3)^2 - 2p_1 q_2 q_3 r_2 r_3 + p_1(q_3)^2(r_2)^2 - p_2 q_1 q_2(r_3)^2 + p_2 q_1 q_3 r_2 r_3 + p_2 q_2 q_3 r_1 r_3 - p_2(q_3)^2 r_1 r_2 + p_3 q_1 q_2 r_2 r_3 - p_3 q_1 q_3(r_2)^2 - p_3(q_2)^2 r_1 r_3 + p_3 q_2 q_3 r_1 r_2}{(q_1)^2(r_2)^2 + (q_1)^2(r_3)^2 - 2q_1 q_2 r_1 r_2 - 2q_1 q_3 r_1 r_3 + (q_2)^2(r_1)^2 + (q_2)^2(r_3)^2 - 2q_2 q_3 r_2 r_3 + (q_3)^2(r_1)^2 + (q_3)^2(r_2)^2} \mathbf{e}_1$$

$$N/D = + \frac{-p_1 q_1 q_2(r_3)^2 + p_1 q_1 q_3 r_2 r_3 + p_1 q_2 q_3 r_1 r_3 - p_1(q_3)^2 r_1 r_2 + p_2(q_1)^2(r_3)^2 - 2p_2 q_1 q_3 r_1 r_3 + p_2(q_3)^2(r_1)^2 - p_3(q_1)^2 r_2 r_3 + p_3 q_1 q_2 r_1 r_3 + p_3 q_1 q_3 r_1 r_2 - p_3 q_2 q_3(r_1)^2}{(q_1)^2(r_2)^2 + (q_1)^2(r_3)^2 - 2q_1 q_2 r_1 r_2 - 2q_1 q_3 r_1 r_3 + (q_2)^2(r_1)^2 + (q_2)^2(r_3)^2 - 2q_2 q_3 r_2 r_3 + (q_3)^2(r_1)^2 + (q_3)^2(r_2)^2} \mathbf{e}_2$$

$$+ \frac{p_1 q_1 q_2 r_2 r_3 - p_1 q_1 q_3(r_2)^2 - p_1(q_2)^2 r_1 r_3 + p_1 q_2 q_3 r_1 r_2 - p_2(q_1)^2 r_2 r_3 + p_2 q_1 q_2 r_1 r_3 + p_2 q_1 q_3 r_1 r_2 - p_2 q_2 q_3(r_1)^2 + p_3(q_1)^2(r_2)^2 - 2p_3 q_1 q_2 r_1 r_2 + p_3(q_2)^2(r_1)^2}{(q_1)^2(r_2)^2 + (q_1)^2(r_3)^2 - 2q_1 q_2 r_1 r_2 - 2q_1 q_3 r_1 r_3 + (q_2)^2(r_1)^2 + (q_2)^2(r_3)^2 - 2q_2 q_3 r_2 r_3 + (q_3)^2(r_1)^2 + (q_3)^2(r_2)^2} \mathbf{e}_3$$