# Отчёт по лабораторной работе №5 Математическое моделирование

#### Модель хищник-жертва. Вариант №26

Выполнил: Скандарова Полина Юрьевна, НПИбд-02-22, 1132221815

### Содержание

1	Цель работы		1
2		гическое введение	
3	-		
4	Задание		3
5	Выпол	інение лабораторной работы	3
	5.1 По	остроение математической модели. Решение с помощью программ	3
	5.1.1	Julia	3
	5.1.2	Результаты работы кода на Julia	5
	5.2 Op	oenModelica	7
	5.2.1	Результаты работы кода на OpenModelica	8
6	Анали	з полученных результатов. Сравнение языков	10
7	Вывод		10
8	Список литературы. Библиография10		

## 1 Цель работы

Изучить жесткую модель хищник-жертва и построить эту модель.

### 2 Теоретическое введение

• Модель Лотки—Вольтерры — модель взаимодействия двух видов типа «хищник — жертва», названная в честь её авторов, которые предложили модельные уравнения независимо друг от друга. Такие уравнения можно использовать для моделирования систем «хищник — жертва», «паразит — хозяин», конкуренции и других видов взаимодействия между двумя видами. [4]

Данная двувидовая модель основывается на следующих предположениях [4]:

- 1. Численность популяции жертв х и хищников у зависят только от времени (модель не учитывает пространственное распределение популяции на занимаемой территории)
- 2. В отсутствии взаимодействия численность видов изменяется по модели Мальтуса, при этом число жертв увеличивается, а число хищников падает
- 3. Естественная смертность жертвы и естественная рождаемость хищника считаются несущественными
- 4. Эффект насыщения численности обеих популяций не учитывается
- 5. Скорость роста численности жертв уменьшается пропорционально численности хищников

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = \left(-ax(t) + by(t)x(t)\right) \\ \frac{dy}{dt} = \left(cy(t) - dy(t)x(t)\right) \end{cases}$$

В этой модели x – число жертв, y - число хищников. Коэффициент a описывает скорость естественного прироста числа жертв в отсутствие хищников, c - естественное вымирание хищников, лишенных пищи в виде жертв. Вероятность взаимодействия жертвы и хищника считается пропорциональной как количеству жертв, так и числу самих хищников (xy). Каждый акт взаимодействия уменьшает популяцию жертв, но способствует увеличению популяции хищников (члены -bxy и dxy в правой части уравнения).

Математический анализ этой (жёсткой) модели показывает, что имеется стационарное состояние, всякое же другое начальное состояние приводит к периодическому колебанию численности как жертв, так и хищников, так что по прошествии некоторого времени такая система вернётся в изначальное состояние.

Стационарное состояние системы (положение равновесия, не зависящее от времени решения) будет находиться в точке  $x_0 = \frac{c}{d}$ ,  $y_0 = \frac{a}{b}$ . Если начальные значения задать в стационарном состоянии  $x(0) = x_0$ ,  $y(0) = y_0$ , то в любой момент времени численность популяций изменяться не будет. При малом отклонении от положения равновесия численности как хищника, так и жертвы с течением времени не возвращаются к равновесным значениям, а совершают периодические колебания вокруг стационарной точки. Амплитуда колебаний и их период определяется начальными значениями численностей x(0), y(0). Колебания совершаются в противофазе.

## 3 Задачи

- 1. Построить график зависимости численности хищников от численности жертв
- 2. Построить график зависимости численности хищников и численности жертв от времени
- 3. Найти стационарное состояние системы

#### 4 Задание

Вариант 26:

Для модели «хищник-жертва»:

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = -0.44x(t) + 0.055y(t)x(t) \\ \frac{dy}{dt} = 0.33y(t) - 0.022y(t)x(t) \end{cases}$$

Постройте график зависимости численности хищников от численности жертв, а также графики изменения численности хищников и численности жертв при следующих начальных условиях:  $x_0 = 3$ ,  $y_0 = 9$  Найдите стационарное состояние системы.

### 5 Выполнение лабораторной работы

#### 5.1 Построение математической модели. Решение с помощью программ

#### 5.1.1 Julia

Код программы для нестационарного состояния:

```
using Plots
using DifferentialEquations
x0 = 3
y0 = 9
a = 0.44
b = 0.055
c = 0.33
d = 0.022
function ode_fn(du, u, p, t)
    du[1] = -a*u[1] + b * u[1] * u[2]
    du[2] = c * u[2] - d * u[1] * u[2]
end
v0 = [x0, y0]
tspan = (0.0, 60.0)
prob = ODEProblem(ode_fn, v0, tspan)
sol = solve(prob, dtmax=0.05)
X = [u[1] \text{ for } u \text{ in sol.} u]
Y = [u[2] \text{ for } u \text{ in sol.} u]
T = [t \text{ for t in sol.t}]
plt = plot(
  dpi=300,
```

```
legend=false)
plot!(
  plt,
  Χ,
  Υ,
  color=:blue)
savefig(plt, "lab5_julia_1.png")
plt2 = plot(
  dpi=300,
  legend=true)
plot!(
  plt2,
  Τ,
  label="Численность жертв",
  color=:red)
plot!(
  plt2,
  Τ,
  Υ,
  label="Численность хищников",
  color=:green)
savefig(plt2, "lab5_julia_2.png")
Код программы для стационарного состояния:
using Plots
using DifferentialEquations
a = 0.44
b = 0.055
c = 0.33
d = 0.022
x0 = c / d
y0 = a / b
function ode_fn(du, u, p, t)
    x, y = u
    du[1] = -a*u[1] + b * u[1] * u[2]
    du[2] = c * u[2] - d * u[1] * u[2]
end
v0 = [x0, y0]
tspan = (0.0, 60.0)
prob = ODEProblem(ode_fn, v0, tspan)
```

```
sol = solve(prob, dtmax=0.05)
X = [u[1] \text{ for } u \text{ in sol.} u]
Y = [u[2] \text{ for } u \text{ in sol.} u]
T = [t for t in sol.t]
plt2 = plot(
  dpi=300,
  legend=true)
plot!(
  plt2,
  Τ,
  Χ,
  label="Численность жертв",
  color=:red)
plot!(
  plt2,
  Τ,
  label="Численность хищников",
  color=:green)
savefig(plt2, "lab5_julia_3.png")
```

В стационарном состоянии решение вида y(x) = some function будет представлять собой точку.

#### 5.1.2 Результаты работы кода на Julia

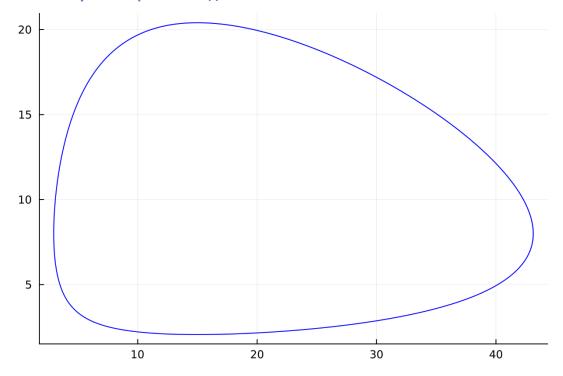


Рис. 1: График численности хищников от численности жертв

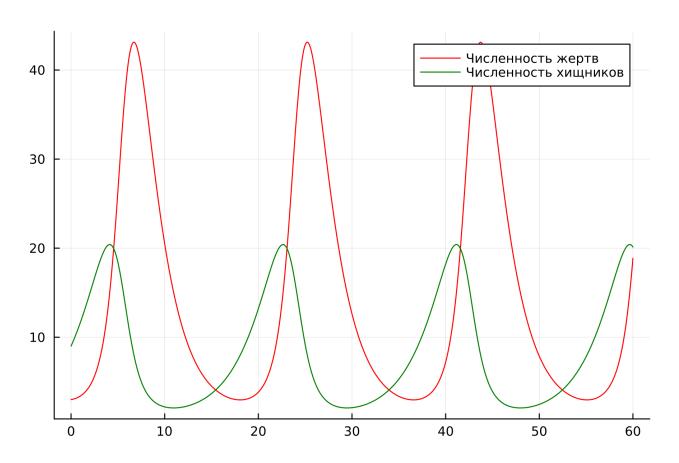


Рис. 2: График численности жертв и хищников от времени

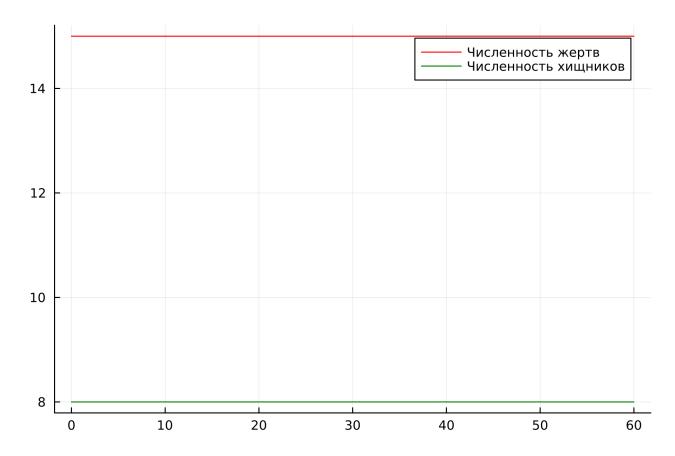


Рис. 3: Стационарное состояние

### 5.2 OpenModelica

Real c = 0.52;

Код программы для нестационарного состояния:

```
model lab5_1
Real a = 0.48;
Real b = 0.053;
Real c = 0.52;
Real d = 0.048;
Real x;
Real y;
initial equation
x = 6;
y = 21;
equation
der(x) = -a*x + b*x*y;
der(y) = c*y - d*x*y;
end lab5_1;
Код программы для стационарного состояния:
model lab5 2
Real a = 0.48;
Real b = 0.053;
```

```
Real d = 0.048;
Real x;
Real y;
initial equation
x = c / d;
y = a / b;
equation
der(x) = -a*x + b*x*y;
der(y) = c*y - d*x*y;
end lab5_2;
```

В стационарном состоянии решение вида y(x) = some function будет представлять собой точку.

### 5.2.1 Результаты работы кода на OpenModelica

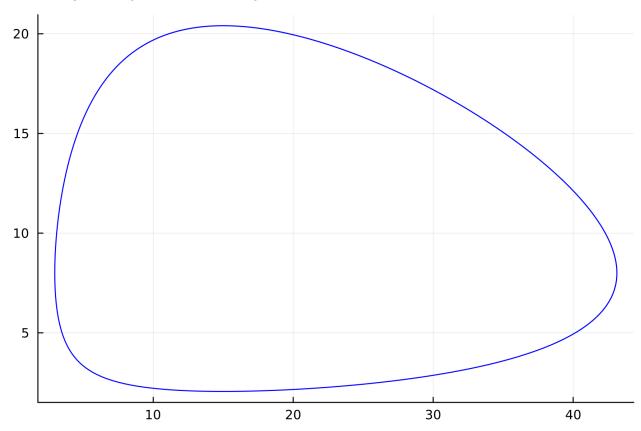


Рис. 4: График численности хищников от численности жертв

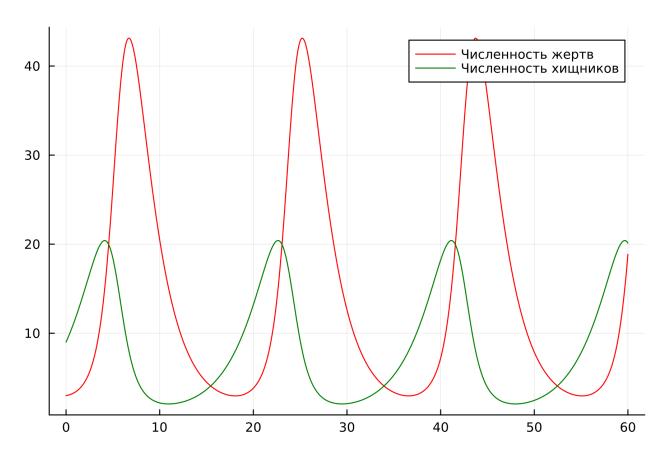
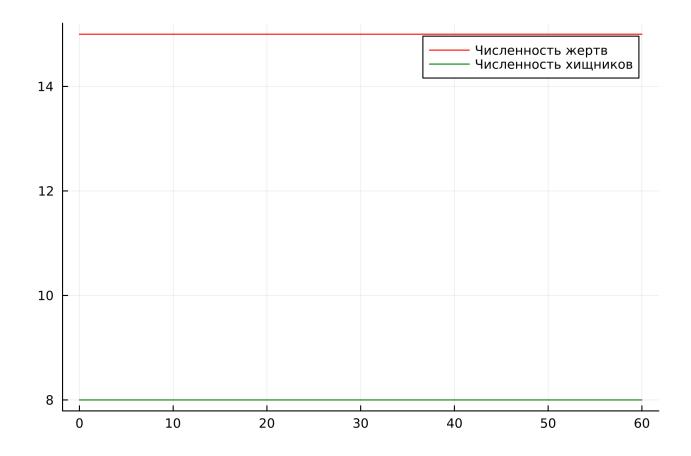


Рис. 5: График численности жертв и хищников от времени



### 6 Анализ полученных результатов. Сравнение языков.

В итоге проделанной работы мы построили график зависимости численности хищников от численности жертв, а также графики изменения численности хищников и численности жертв на языках Julia и OpenModelica. Построение модели хищник-жертва на языке openModelica занимает меньше строк, чем аналогичное построение на Julia.

### 7 Вывод

В ходе выполнения лабораторной работы была изучена модель хищник-жертва и построена модель на языках Julia и Open Modelica.

### 8 Список литературы. Библиография

- [1] Документация по Julia: https://docs.julialang.org/en/v1/
- [2] Документация по OpenModelica: https://openmodelica.org/
- [3] Решение дифференциальных уравнений: https://www.wolframalpha.com/
- [4] Модель Лотки—Вольтерры: https://mathit.petrsu.ru/users/semenova/MathECO/Lections/Lotka\_Volterra.pdf