Praktische Datenstrukturen in Java Ein Überblick

Algorithmen und Datenstrukturen VU 186.866, 5.5h, 8 ECTS, 2023S Letzte Änderung: 2. Mai 2023

Vorlesungsfolien



Themen

- Java Collections-Framework
- Ausgewählte Klassen
- Algorithmen im Collections-Framework
- Weitere Beispiele für Bibliotheken

Java Collections-Framework

Grundlagen Collections Map Iterable Мар Collection Dictionary AbstractMap SortedMap NavigableMap Queue AbstactCollection Set List HashMap TreeMap Hashtable SortedSet AbstactSet Deque AbstractList AbstractOueue Properties LinkedHashMap NavigableSet AbstractSequentialList Interface ArrayList TreeSet LinkedList Vector PriorityOueue

Stack

■ Für unterschiedliche Datenstrukturen.

Interfaces:

- Schnittstellen für den Zugriff auf die Datenstrukturen.
- Konkrete Implementierungen realisieren diese Interfaces.

Abstract Class
Class

Interfaces

Collection:

- Eine Collection verwaltet Objekte (Elemente).
- Interface enthält generelle Methoden (für alle Collection-Typen).
- Es gibt keine direkte Implementierung dieses Interfaces.

Set:

■ Eine Collection, die keine Duplikate enthält.

List:

- Eine geordnete Collection (die Duplikate enthalten kann).
- Elemente können über einen Index angesprochen werden (nicht immer effizient).

Queue/Deque:

- Verwalten von Warteschlangen.
- FIFO, Prioritätswarteschlangen.
- Einfügen und Löschen an beiden Enden bei Deque ("double ended queue").

Interfaces

Map:

■ Maps verwalten Schlüssel mit dazugehörigen Werten.

SortedSet und SortedMap:

■ Sind spezielle Versionen von Set und Map, bei denen die Elemente (Schlüssel) in aufsteigender Reihenfolge verwaltet werden.

Generelle Implementierungen (Beispiele)

	Interface				
Konzept	Set	List	Queue	Deque	Мар
Arrays	_	ArrayList	_	ArrayDeque	_
Bäume	TreeSet	_		_	TreeMap
Hashtabellen	HashSet	_		_	HashMap
Неар	_	_	PriorityQueue	_	_
Verkettete Listen	_	LinkedList	LinkedList	LinkedList	_

Anmerkung: Interfaces SortedSet und SortedMap werden von TreeSet bzw. TreeMap zusätzlich implementiert.

Ausgewählte Klassen

Listenimplementierungen

ArrayList:

- Indexzugriff auf Elemente ist überall gleich schnell (O(1)).
- Einfügen und Löschen ist am Listenende schnell und wird mit wachsender Entfernung vom Listenende langsamer (O(n)).

LinkedList:

- Indexzugriff auf Elemente ist an den Enden schnell und wird mit der Entfernung von den Enden langsamer (O(n)).
- Einfügen und Löschen ohne Indexzugriff ist überall gleich schnell (O(1)).

Queue-Implementierungen

LinkedList ist auch eine Implementierungen von Queue.

PriorityQueue

- Ist als Min-Heap implementiert.
- Einfügen eines Elements und Löschen des ersten Elements in einer Queue der Größe n sind in $O(\log n)$.
- Löschen eines beliebigen Elements aus einer Queue der Größe n ist in O(n).
- Lesen des ersten Elements in einer Queue ist in konstanter Zeit möglich (O(1)).

Beispiele zu ArrayList, LinkedList und PriorityQueue

```
import iava. util .*:
public class Example {
   public static void main(String[] args) {
      List <Integer> myAL = new ArrayList<>();
      myAL.add(42); myAL.add(17);
      System.out. println (myAL); // [42, 17]
      List <Integer> myLL = new LinkedList<>();
      myLL.add(42); myLL.add(17);
      System.out. println (myLL); // [42, 17]
      PriorityQueue<Integer> myPQ = new PriorityQueue<>();
      myPQ.add(750);
      myPQ.add(500);
      myPQ.add(900);
      myPQ.add(100);
      while (!myPQ.isEmpty()) {
         System.out. print (myPQ.remove() + " ");
      } // 100 500 750 900
```

Set-Implementierungen: TreeSet

TreeSet:

- Implementiert als Rot-Schwarz-Baum.
- null-Elemente sind nicht erlaubt.
- Die Laufzeit von Einfügen, Suchen und Löschen eines Elements liegt bei einem Baum mit n Elementen in $O(\log n)$.
- Auf die Elemente eines TreeSets muss eine Ordnung definiert sein (müssen vergleichbar sein, d.h. das Interface Comparable implementieren).

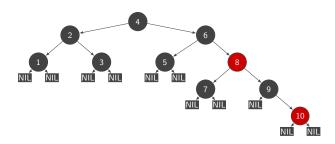
Rot-Schwarz-Baum:

- Variante eines balancierten Suchbaums.
- Kann als Spezialfall eines B-Baums der Ordnung 4 betrachtet werden.
- Einfügen und Löschen ist effizienter als in B-Bäumen solange die Datenmenge nicht zu groß ist.

Rot-Schwarz-Baum

- Selbstbalanzierender binärer Suchbaum: jeder Knoten entweder rot oder schwarz.
- Die Wurzel ist schwarz. Jeder Blattknoten (NIL) ist schwarz.
- Kindknoten von einem roten Knoten sind schwarz.
- Für jeden Knoten gilt, dass alle Pfade von diesem Knoten zu nachfolgenden Blattknoten die gleiche Anzahl an schwarzen Knoten beinhalten.
- Einfügen und Löschen können eine Rebalancierung erfordern.

Beispiel:



Set-Implementierungen: HashSet

HashSet:

- null-Elemente sind zulässig.
- Einfügen, Suchen und Löschen sind in konstanter Zeit möglich (abhängig von der Verteilung der Einträge in der Hashtabelle).
- Aber: Rehashing kann zu Performance-Problemen führen (siehe auch API-Beschreibung).

Implementierung:

- Hashing mit Verkettung der Überläufer. Falls die Liste zu lange wird, wird sie in eine TreeMap umgewandelt.
- Maximaler Belegungsfaktor = 0.75.
- Bei Überschreitung des Belegungsfaktors verdoppelt sich die Größe. (Größe der Hashtabelle ist immer eine Zweierpotenz).

Beispiele zu TreeSet und HashSet

```
import java. util .*;
public class Example {
   public static void main(String[] args) {
      Set < String > myTS = new TreeSet < > ();
      myTS.add("apples"); myTS.add("bananas"); myTS.add("strawberries"); myTS.add("grapes");
      myTS.add("strawberries"); // adding duplcate elements will be ignored
      System.out. println (myTS); // [apples, bananas, grapes, strawberries]
      Set < String > mvHS = new HashSet < > ():
      myHS.add("apples"); myHS.add("bananas"); myHS.add("strawberries"); myHS.add("grapes");
      myHS.add("strawberries"); // adding duplcate elements will be ignored
      System.out. println (myHS); // [strawberries, bananas, apples, grapes]
```

Verschiedene Implementierungen von Hashing

Beispiele für Verkettung der Überläufer:

	Belegungsfaktor	Wachstumsfaktor	Tabellengröße
Java	0.75	2	Zweierpotenzen
C++	1	>2	Primzahlen
Go	6.5	2	Zweierpotenzen

Beispiele für offenes Hashing:

	Belegungsfaktor	Wachstumsfaktor	Tabellengröße	Sondierung
Python		2	Zweierpotenzen	•
Ruby	0.5	2	Zweierpotenzen	Quadratisch

Anmerkung: Die Sondierungsfunktion verwendet in beiden Fällen zusätzlich eine sogenannte Perturbation.

Maps

- Maps sind eine Verallgemeinerung von Arrays mit einem beliebigen Indextyp (nicht nur int).
- Eine Map ist eine Menge von Schlüssel-Werte Paaren.
 - Schlüssel müssen innerhalb einer Map eindeutig sein.
 - Werte müssen nicht eindeutig sein.

Arten von Maps: Wie bei Sets gibt es grundsätzlich zwei Versionen.

- HashMap: Implementierung wie HashSet.
- TreeMap: Implementierung wie TreeSet.

Anmerkung: Genau genommen sind Tree- und HashMap die primitiven Implementierungen die von Tree- und HashSet verwendet werden.

Operationen auf Maps: Bestimmte Methoden wie z.B. put, get, containsKey, containsValue, remove etc. werden angeboten.

Beispiele zu HashMap und TreeMap

```
import iava . util .*:
public class Example { public static void main(String[] args) {
      Map<String, Integer> myHM = new HashMap<>();
      myHM.put("one", 1); myHM.put("two", 2); myHM.put("three", 3); myHM.put("four", 4);
      myHM.putlfAbsent("five", 5); // only add if key does not exist or is mapped to `null`
      System.out. println (myHM); // {one=1, two=2, three=3, four=4, five=5}
      String id = "three":
      if (myHM.containsKey(id)) {
        System.out. println ("Found key "+id+". Value: "+myHM.get(id)); // Found key three. Value: 3
      Map<String, Integer> myTM = new TreeMap<>():
      myTM.put("one", 1); myTM.put("two", 2); myTM.put("three", 3); myTM.put("four", 4);
      myTM.putlfAbsent("four", 444); // only add if key does not exist or is mapped to `null`
      System.out. println (myTM); // {four=4, one=1, three=3, two=2}
      id = "four":
      if (myTM.containsKey(id)) {
        System.out. println ("Found key" + id + ". Value: " + myTM.get(id)); // Found key four. Value: 4
}}
```

Abstrakte Klassen

- Unterstützen die Entwicklung neuer Klassen im Framework.
- Implementieren einen Teil eines Interfaces und lassen bestimmte Teile noch offen.

Neue Klasse implementieren:

- Auswählen einer geeigneten abstrakten Klasse von der geerbt wird.
- Implementierung aller abstrakten Methoden.
- Sollte die Collection modifizierbar sein, dann müssen auch einige konkrete Methoden überschrieben werden (siehe API).
- Testen der neuen Klasse (inklusive Performance).

Abstrakte Klassen

Beispiele:

- AbstractCollection
- AbstractSet
- AbstractList (basierend auf Array)
- AbstractSequentialList (basierend auf verketteter Liste)
- AbstractQueue
- AbstractMap

API: API-Dokumentation jeder abstrakten Klasse beschreibt genau, wie man eine Klasse ableiten muss:

- Grundlegende Implementierung.
- Welche Methoden müssen implementiert werden.
- Welche Methoden müssen überschrieben werden, wenn man Modifikationen zulassen möchte.

Algorithmen im Collections-Framework

Algorithmen im Collections-Framework

Algorithmen:

- Das Collections-Framework bietet auch Algorithmen für die Verarbeitung von Container-Klassen an.
- Diese Algorithmen werden als statische Methoden (polymorphe Methoden) in der Hilfsklasse Collections gesammelt.

Beispiele:

- sort sortiert die Elemente einer generischen Liste nach aufsteigender Größe.
- binarySearch sucht ein Element in der sortierten Liste (Voraussetzung) und liefert einen Index zurück, wenn das Element gefunden wurde (ansonsten eine negative Zahl).
- max liefert das größte Element einer Collection.
- shuffle mischt die Elemente einer generischen Liste zufällig.

Beispiele zu Algorithmen im Collections-Framework

```
import java. util .*;
public class Example {
   public static void main(String[] args) {
      List < Integer > myAL = new ArrayList <> (Arrays.asList(5, 3, 1, 4));
      System.out. println (myAL); // [5, 3, 1, 4]
      Collections . sort (myAL);
      System.out. println (myAL); // [1, 3, 4, 5]
      System.out. println (Collections .max(myAL)); // 5
      System.out. println (Collections . binarySearch(myAL, 5)); // 3
      System.out. println (Collections . binarySearch (myAL, 42)); // -5
      Collections . shuffle (myAL);
      System.out. println (myAL); // z.B.: [1, 4, 3, 5]
```

Algorithmen im Collections-Framework: Beispiel sort

Sortieren von Collections:

- Zum Sortieren von Collections wird TimSort verwendet.
- TimSort ist eine Kombination von Mergesort und Insertionsort.
- TimSort wurde 2002 von Tim Peters für die Verwendung in Python entwickelt.
- Heute wird TimSort unter anderem in Python, Java, Android und Google Chrome verwendet.

TimSort

Grundlegende Idee: Finde schon sortierte Stücke (Runs) des Inputs S, die dann paarweise verschmelzt werden (Merging).

```
\begin{split} & \mathsf{TimSort}(S) \\ & \mathsf{runs} \leftarrow \mathsf{partitioniere} \ S \ \mathsf{in} \ \mathsf{Runs} \\ & \mathcal{R} \leftarrow \mathsf{leerer} \ \mathsf{Stack} \\ & \mathbf{while} \ \mathsf{runs} \neq \emptyset \\ & \mathsf{entferne} \ \mathsf{Run} \ r \ \mathsf{von} \ \mathsf{runs} \ \mathsf{and} \ \mathsf{pushe} \ r \ \mathsf{auf} \ \mathsf{den} \ \mathsf{Stack} \ \mathcal{R} \\ & \mathsf{merge\_collapse}(\mathcal{R}) \ // \ \mathsf{ausbalanciertes} \ \mathsf{Verschmelzen} \\ & \mathbf{while} \ \mathsf{height}(\mathcal{R}) \neq 1 \\ & \mathsf{verschmelze} \ \mathsf{die} \ \mathsf{beiden} \ \mathsf{oberen} \ \mathsf{Runs} \ \mathsf{am} \ \mathsf{Stack} \end{split}
```

TimSort: Berechnen von Runs

Min_Run:

- Runs sind mindestens Min_Run lang.
- Min_Run wird so gewählt, dass Größe des Arrays eine Zweierpotenz oder etwas kleiner als eine Zweierpotenz ist.
- Experimente zeigen, dass ein Wert zwischen 32 und 64 für Min_Run optimal ist.

Finden von Runs:

- Startend bei dem ersten Element, das noch nicht in einem Run ist, füge so lange Elemente zum Run hinzu, wie die Sequenz entweder aufsteigend oder strikt absteigend ist.
- Falls die Sequenz strikt absteigend war, invertiere die Reihenfolge der Elemente.
- Falls die Länge der Sequenz größer Min_Run ist, ist damit ein Run gefunden.
- Andernfalls füge solange nachfolgende Elemente hinzu bis Min_Run erreicht ist.
 Sortiere den entstandenen Run mittels (binärem) Insertionsort.



TimSort: Verschmelzen der Runs (Merging)

- Nachdem das Array in Runs aufgeteilt ist und diese sortiert sind, werden diese wie bei Mergesort verschmolzen.
- Merging ist am effizientesten, wenn die Anzahl der Runs eine Zweierpotenz ist und die Runs möglichst gleich groß sind.
- Da Runs im Allgemeinen sehr unterschiedliche Größen haben können, wird versucht mithilfe von Invarianten eine sinnvolle Merge-Reihenfolge zu finden (Beachte: Nur "benachbarte" Runs werden verschmolzen).
- Zusätzlich wird beim Merging eine Strategie namens Galloping verwendet, um möglicherweise vorhandene Strukturen in den Runs zu nutzen.

TimSort: Invarianten und merge_collapse

Stack $\mathcal R$ von Runs mit Aufbau $\mathcal R[1],\ldots,\mathcal R[\mathsf{height}(\mathcal R)]$, wobei $\mathcal R[1]$ top-of-stack ist. Die Länge von Run $\mathcal R[i]$ wird mit r_i bezeichnet.

```
merge\_collapse(\mathcal{R})
while height(\mathcal{R}) > 1
      if height(\mathcal{R}) > 2 und r_3 \leq r_2 + r_1
            if r_3 < r_1
                  verschmelze \mathcal{R}[2] und \mathcal{R}[3] am Stack
            else
                  verschmelze \mathcal{R}[1] und \mathcal{R}[2] am Stack
      elseif height(\mathcal{R}) > 1 und r_2 \leq r_1
            verschmelze \mathcal{R}[1] und \mathcal{R}[2] am Stack
      else break
```

Nach Ausführung von merge_collapse(\mathcal{R}) gelten folgende Invarianten:

```
(1) r_3 > r_2 + r_1
(2) r_2 > r_1
```

TimSort: Beispiel zu Invarianten

Wiederholung Invarianten: (1) $r_3 > r_2 + r_1$, (2) $r_2 > r_1$

Länge der Runs am Stack werden in der Reihenfolge r_1, r_2, r_3, \ldots angegeben.

- 15, 67, 138. Invarianten erfüllt.
- Nächster Run hat Größe 16. Invariante (2) nicht erfüllt! (16, 15, 67, 138)
- Mergen ergibt: 31, 67, 138. Invarianten erfüllt.
- Nächster Run hat Größe 17. Invarianten erfüllt! (17, 31, 67, 138)
- Nächster Run hat Größe 15. Invariante (1) nicht erfüllt! (15, 17, 31, 67, 138)
- Mergen ergibt: 32, 31, 67, 138. Invariante (2) nicht erfüllt.
- Mergen ergibt: 63, 67, 138. Invarianten erfüllt.

TimSort: Galloping

Lineares Merging:

- lacktriangle Arrays A und B sollen verschmelzt (gemerget) werden.
- Vergleiche A[0] und B[0] und verschiebe den kleineren Wert in das Merge-Array.
- Ineffizient falls immer das selbe Array gewinnt.
- TimSort speichert, wie oft dasselbe Array gewinnt und wechselt in den Galloping-Mode falls dasselbe Array mehr als Min_Galloping mal gewinnt.

Galloping:

- Falls A Min_Galloping mal gewonnen hat, suche das erste Element A[i] in A das größer als B[0] ist.
- Kopiere A[0] bis A[i-1] in das Merge-Array.
- Suche nach A[i] mittels galoppierender binärer Suche, d.h. vergleiche B[0] mit $A[1], A[3], A[7], \ldots, A[2^k 1]$ bis B[0] kleiner ist, dann binäre Suche.

Vorteile und Nachteile von TimSort

Vorteile:

- **Extrem schnell auf Arrays, die bereits viel Struktur haben (Best-Case:** O(n)).
- Average- und Worst-Case $O(n \log n)$ wie Mergesort.
- Im Durchschnitt weniger Objekt-Vergleiche als Quicksort.
- Stabil.

Nachteile:

- Zusätzlicher Speicher: Average- und Worst-Case: O(n). (Optimierter Quicksort: $O(\log n)$)
- Im Durchschnitt langsamer als ein optimierter Quicksort, wenn das Vergleichen von Elementen sehr effizient möglich ist

Kompromisslösung: TimSort wird nur auf Objekt-Arrays verwendet. Für das Sortieren von Arrays mit primitiven Datentypen (z.B. int) ist eine spezielle Quicksort Variante als sort in der Hilfsklasse Arrays vorgesehen.

Sortieren: Stabilität (Wiederholung)

Stabiles Sortierverfahren: Ein stabiles Sortierverfahren ist ein Sortieralgorithmus, der die Reihenfolge der Datensätze, deren Sortierschlüssel gleich sind, bewahrt.

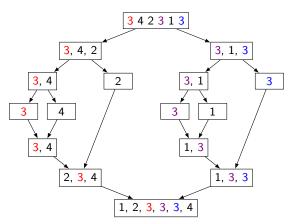
Beispiel:

- Liste von Personendaten mit Abteilungsnummer (innerhalb der Abteilung sortiert):
 - 3 Daniel, 4 Maria, 2 Paul, 3 Erika, 1 Anton, 3 Sarah
- Sortierung nach Abteilungsnummer mit stabilem Sortierverfahren:
 - 1 Anton, 2 Paul, 3 Daniel, 3 Erika, 3 Sarah, 4 Maria

Stabilität: Mergesort

Mergesort ist stabil.

Beispiel zur Illustration der Idee mit vereinfachter Ausgangssequenz 3 4 2 3 1 3



Stabilität: Selectionsort

Selectionsort ist nicht stabil.

Beispiel mit vereinfachter Ausgangssequenz 3 4 2 3 1 3

3 4 2 3 1 **3**

1 4 2 3 3 3

1 2 4 3 3 3

1 2 3 4 3 3

123343

1 2 3 3 3 4

Stabilität: Algorithmen in dieser Vorlesung

Beispiele für stabile Sortierverfahren:

- Insertionsort
- Mergesort
- TimSort

Hinweis: Korrekte Implementierung erforderlich!

Beispiele für instabile Sortierverfahren:

- Selectionsort
- Quicksort

Weitere Bibliotheken

Weitere Beispiele für Bibliotheken

Eclipse Collections

- https://www.eclipse.org/collections/
- Optimierte Sets und Maps, Immutable Collections, Collections für primitive Datentypen, Multimaps, Bimaps, Verschiedene Iterationsstile

Google Guava

- https://github.com/google/guava
- Unterstützt z.B. Multisets, Multimaps, Bimaps

Apache Commons Collections

https://commons.apache.org/proper/commons-collections/

Brownies Collections

- http://www.magicwerk.org/page-collections-overview.html
- z.B. High Performance Listen (GapList, BigList)

JGraphT

- https://github.com/jgrapht/jgrapht
- Algorithmen und Datenstrukturen für Graphen