

Technische Universität Wien Institut für Logic and Computation Algorithms and Complexity Group



186.866 Algorithmen und Datenstrukturen VU 8.0 1. Test SS 2018 26. April 2018 Gruppe A

Machen Sie die folgenden	Angabe	en bitte in	deutlicher	Blocksch	nrift:	
Nachname:			Vorname	:		
Matrikelnummer:			Untersch	rift:		
Sie dürfen die Lösungen rehalten. Es ist nicht zul Benutzen Sie bitte dokum Die Verwendung von Tascten, Büchern, Mitschrifte zulässig. Kennzeichnen Sie bei Ank	ässig, e entenec henrech n, Ausa	ventuell m hte Schreib nern, Mob arbeitunge	nitgebracht bgeräte (ke biltelefoner n oder ve	es eigenes eine Bleist n, Tablets, rgleichbar	Papier z ifte!). Digitalka en Hilfsn	zu verwenden. ameras, Skrip- nitteln ist un-
	A1	A2	A3	A4	A5	Summe
Erreichbare Punkte:	10	8	12	10	10	50
Erreichte Punkte:						

Viel Erfolg!

a) (3 Punkte) Geben Sie für das Codestück Funktion die Laufzeit in Abhängigkeit von n in Θ -Notation an.

FunktionA(n):
Input: $n \ge 1$ $z \leftarrow 0$ for $j \leftarrow 1, \dots, n$ $z \leftarrow z + j + 1$ $k \leftarrow 0$ while $k \le n$ $k \leftarrow k + j$ while z > 0 $z \leftarrow \lfloor \frac{z}{2} \rfloor$

Laufzeit: $\Theta($

Hinweis: Es gilt $\sum_{i=1}^{n} \frac{1}{i} = \Theta(\log n)$.

b) (3 Punkte) Geben Sie für das Codestück Funktion
B den Rückgabewert (z) in Abhängigkeit von n in Θ -Notation an.

 $\begin{aligned} & \textbf{FunktionB}(n) \colon \\ & \textbf{Input:} \ n \geq 1 \\ & i \leftarrow 1 \\ & a \leftarrow 1 \\ & \textbf{repeat} \\ & i = i+1 \\ & a = a \cdot 2 \\ & \textbf{until} \ i \geq \log_2 n \\ & z \leftarrow 0 \\ & \textbf{for} \ j \leftarrow 0, \dots, a \\ & z \leftarrow z+j+n \\ & \textbf{return} \ z \end{aligned}$

Rückgabewert (z): $\Theta($

- c) (4 Punkte)
 - (i) Vervollständigen Sie die folgende Definition:

Eine Funktion T(n) ist in O(f(n)) wenn

(ii) Gegeben ist die folgende Funktion:

$$g(n) = \begin{cases} 134 & \text{falls } n = 5\\ 2n^2 + \frac{n^2}{25} + 10 & \text{sonst} \end{cases}$$

Sind die nachfolgenden Abschätzungen wahr, wenn man die gegebenen Werte für n_0 und c in der jeweiligen Definition der asymptotischen Notation einsetzt? Kreuzen Sie die zutreffende Antwort an.

	n_0	c	Richtig	Falsch
g ist in $O(n^2)$	10	3		
g ist in $O(n^3)$	4	1		
g ist in $\Omega(1)$	6	100		

(richtiges Kreuz +1 Punkt; falsches Kreuz -1 Punkt; kein Kreuz 0 Punkte; negative Summe wird auf 0 gesetzt)

a) (6 Punkte) Im Folgenden definieren wir ein Scheduling Problem. Gegeben ist eine Menge von Jobs $J=\{1,\ldots,n\}$, die alle abgearbeitet werden müssen. Für jeden Job, $j\in J$, ist eine Bearbeitungsdauer $p_j>0$, und ein Gewicht $w_j>0$ spezifiziert.

Wie beim Interval Scheduling, können Jobs nicht unterbrochen werden und es kann immer nur ein Job zu einem Zeitpunkt ausgeführt werden.

Ziel ist es, allen Jobs, $j \in J$, eine Startzeit s_j zuzuweisen, sodass die Summe der gewichteten Endzeiten $\sum_{j \in J} w_j f_j$ minimal ist, wobei die Endzeit eines Jobs, $j \in J$, durch $f_j = s_j + p_j$ gegeben ist.

Ein Algorithmus führt die Jobs unmittelbar aufeinanderfolgend aus. Zur Bestimmung der Reihenfolge sind zwei Strategien gegeben. Beurteilen Sie, ob das jeweilige Kriterium immer zu einer optimalen Lösung führt. Geben Sie ein Gegenbeispiel an, wenn Optimalität nicht garantiert ist.

(i)	Ordne die Proz	esse aufsteigend gemäß ihrer Bearbeitungsdauer.
	Optimal: \square Ja	□ Nein
	Gegenbeispiel:	
(ii)	Ordne die Proz	esse absteigend gemäß ihres Gewichtes.
	Optimal: \square Ja	□ Nein
	Gegenbeispiel:	

Hinweis: Spezifizieren Sie ggf. möglichst kleine Gegenspiele in Form konkreter Mengen von Paaren: $\{(p_1, w_1), (p_2, w_2), \dots\}$. Eine Begründung ist nicht erforderlich.

b)	(2 Punkte) Betrachten Sie die folgenden Behauptungen in Bezug auf minimale Spannbäume für schlichte ungerichtete zusammenhängende Graphen und kreuzen
	Sie die korrekten an.
	☐ Der minimale Spannbaum eines Graphen enthält zumindest eine Kante minimalen Gewichtes innerhalb jeder Kantenschnittmenge.
	☐ Das Kreislemma besagt, dass die günstigste Kante jedes in einem Graph enthaltenen Kreises Teil des minimalen Spannbaumes dieses Graphen sein muss.
	□ Der Algorithmus von Prim und der Algorithmus von Kruskal berechnen gültige minimale Spannbäume und retournieren somit zwangsläufig denselben Spannbaum.
	□ Der Algorithmus von Kruskal ist wegen seiner Laufzeitkomplexität auf dünnen Graphen gegenüber dem Algorithmus von Prim zu bevorzugen.
	(2 Punkte, wenn alle Kreuze korrekt sind, 1 Punkt bei genau einem Fehler, ansonsten 0 Punkte)

Gegeben ist die folgende Beschreibung einer Ausführung des Algorithmus von Dijkstra zum Finden eines kürzesten Pfades auf einem gerichteten Graphen in der Implementierung mit einer Liste.

1. Discovered = \emptyset , $L = \{s, v_1, v_2, v_3, v_4, u\}$

Vertex	s	v_1	v_2	v_3	v_4	u
$d(\cdot)$	0	∞	∞	∞	∞	∞

2. Discovered = $\{s\}$, $L = \{v_1, v_2, v_3, v_4, u\}$

Vertex	s	v_1	v_2	v_3	v_4	u
$d(\cdot)$	0	∞	5	∞	3	∞

3. Discovered = $\{s, v_4\}, L = \{v_1, v_2, v_3, u\}$

1	Vertex	s	v_1	v_2	v_3	v_4	u
	$d(\cdot)$	0	∞	4	∞	3	∞

4. Discovered = $\{s, v_4, v_2\}, L = \{v_1, v_3, u\}$

ĺ	Vertex	s	v_1	v_2	v_3	v_4	u
	$d(\cdot)$	0	12	4	5	3	∞

5. Discovered = $\{s, v_4, v_2, v_3\}, L = \{v_1, u\}$

Vertex	s	v_1	v_2	v_3	v_4	u
$d(\cdot)$	0	9	4	5	3	15

6. Discovered = $\{s, v_4, v_2, v_3, v_1\}, L = \{u\}$

Vertex	s	v_1	v_2	v_3	v_4	u
$d(\cdot)$	0	9	4	5	3	12

7. Discovered = $\{s, v_4, v_2, v_3, v_4, u\}, L = \emptyset$

Vertex	s	v_1	v_2	v_3	v_4	u
$d(\cdot)$	0	9	4	5	3	12

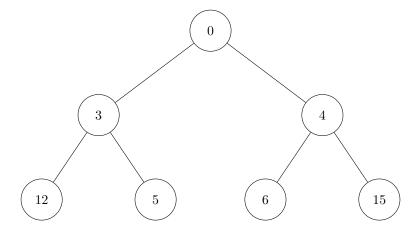
a) (2 Punkte) Extrahieren Sie aus diesem Ablauf den kürzesten Pfad von s nach u sowie seine Länge. (Geben Sie den Pfad als Liste von Knoten an).

Pfad:

Länge:

b)	(4 Punkte) Zeichnen Sie die Kanten und Kantengewichte eines minimalen (so wenige Kanten wie möglich) Graphen, der zu einem solchen Ablauf führt, in der folgenden Grafik ein.
	(s) (v_1)
	v_2 v_3
	v_4 u
c)	(2 Punkte) Geben Sie für die folgenden Operationen an, ob sie im Worst-Case asymptotisch in Bezug auf die Anzahl der Elemente schneller in einem Min-Heap, in einem sortierten Array oder in beiden gleich schnell ausgeführt werden können.
	 (i) Finden des minimalen Elements: □ Min-Heap □ sortiertes Array □ asymptotisch gleich schnell (ii) Einfügen eines beliebigen Elements:
	☐ Min-Heap ☐ sortiertes Array ☐ asymptotisch gleich schnell
	(iii) Erstellen aus einem unsortierten Array: □ Min-Heap □ sortiertes Array □ asymptotisch gleich schnell
	(iv) Finden des maximalen Elements:
	\square Min-Heap \square sortiertes Array \square asymptotisch gleich schnell
	(2 Punkte, wenn alle Kreuze korrekt sind, 1 Punkt bei genau einem Fehler, ansonsten 0 Punkte)

d) (4 Punkte) Gegeben ist der folgende Min-Heap H:



Hinweis: Gehen Sie bei den Teilaufgaben (i) und (ii) jeweils von diesem Heap aus.

(i) Zeichnen Sie den Heap H, wie er nach dem Einfügen des Element 1 aussieht.

(ii) Zeichnen Sie den Heap H, wie er nach dem Löschen des Element 0 aussieht.

a) (6 Punkte) Führen Sie den Quicksort-Algorithmus auf folgendes Array (Index startet bei 0) aus, um es aufsteigend zu sortieren:

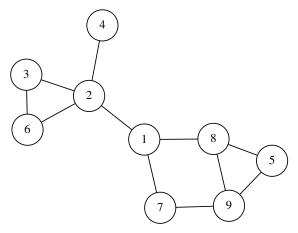
$$[\ 18,\quad 1,\quad 22,\quad 34,\quad 6,\quad 27,\quad 2,\quad 4\]$$

Als Pivotelement wird jeweils das Element an der Position $\lfloor \frac{n}{2} \rfloor$ gewählt. Geben Sie die Zwischenschritte nach jedem Aufteilen an und markieren Sie jeweils das als nächstes gewählte Pivotelement.

Der Schritt des Aufteilens ist so implementiert, dass die Elemente einer Subfolge immer in der gleichen Reihenfolge angeordnet werden wie in der Originalfolge.

b) (4 Punkte) Geben Sie ein Eingabearray mit 8 unterschiedlichen Elementen an, sodass der Quicksort-Algorithmus aus Teilaufgabe a) Worst-Case-Laufzeit hat.

Sei G der folgende ungerichtete schlichte zusammenhängende Graph mit Knoten V und Kanten E:

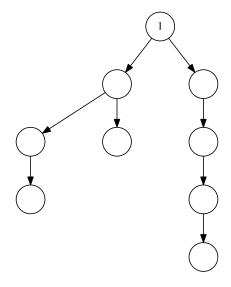


Macht das Entfernen einer Kante $b \in E$ den Graphen unzusammenhängend, so nennen wir b eine **Brücke**.

- a) (2 Punkte) Markieren Sie im oben abgebildeten Graphen alle Brücken.
- b) (2 Punkte) Wir führen nun im Graphen eine Tiefensuche durch. Aus der Entdeckungsreihenfolge der Knoten entsteht ein Baum. Eine Kante $v \to w$ in diesem Baum drückt aus, dass w von v aus entdeckt wurde. Wir bezeichnen v als **Elternknoten** von w.

Wird bei der Tiefensuche durch eine Kante r ein bereits entdeckter Knoten geringerer Tiefe gefunden, der nicht der Elternknoten ist, so nennen wir r eine **Rückwärtskante**. Das heißt, sie beginnt unten und zeigt auf einen Knoten weiter oben im Baum.

Vervollständigen Sie den unten dargestellten Tiefensuchbaum für den oben abgebildeten Graphen. Lässt die Suche eine Auswahl zwischen Knoten zu, wählen Sie den numerisch kleinsten. Ergänzen Sie dabei die Rückwärtskanten.



c) (6 Punkte) Es gilt nun einen effizienten Algorithmus zur Bestimmung aller Brücken eines beliebigen ungerichteten schlichten zusammenhängenden Graphen zu finden.

Kreuzen Sie im folgenden Pseudocode die Codezeilen an, die ausgeführt werden müssen, um die Brücken zu finden. Je Block ist genau eine Zeile richtig.

Hinweis: Teilaufgabe b) gibt bereits einen guten Hinweis auf die Idee des gesuchten Algorithmus. Betrachten Sie dabei die Rückwärtskanten und Brücken im Baum.

(richtiges Kreuz +2 Punkte; falsches Kreuz/mehrere Kreuze im Block -2 Punkte; kein Kreuz 0 Punkte; negative Summe wird auf 0 gesetzt)

```
// Mengen R und B, sowie Arrays Tiefe und Eltern sind global.
Brücken(Graph G, Startknoten s):
     R \leftarrow \emptyset
                                    // Rückwärtskanten
     B \leftarrow \emptyset
                                    // Baumkanten
     foreach v \in V do
              Tiefe[v] \leftarrow -1
              Eltern[v] \leftarrow null
     call Tiefensuche(G, s, 0)
     \square foreach (v, w) \in R do
     \square foreach (v, w) \in B do
     \square foreach (v, w) \in E do
              while v \neq w
                      x \leftarrow Eltern[v]
                       \square B \leftarrow B \cup \{(x,v)\}
                       \square B \leftarrow B \cap \{(x,v)\}
                       \square B \leftarrow B \setminus \{(x,v)\}
                      v \leftarrow x
     return B
Tiefensuche(Graph G, Knoten v, Tiefe d):
     Tiefe[v] \leftarrow d
     // für jeden an v adjazente Knoten w
     foreach (v, w) \in E do
             if Tiefe[w] = -1 then
                      Eltern[w] \leftarrow v
                      B \leftarrow B \cup \{(v, w)\}
                      call Tiefensuche(G, w, d+1)
             else if (Eltern[v] \neq w) and (d > Tiefe[w]) then
                       \square R \leftarrow R \cup \{(v, w)\}
                       \square R \leftarrow R \cup \{(w, Eltern[v])\}
                       \square R \leftarrow R \cup \{(v, Eltern[w])\}
```