

## **Rapport séance3 :**

Dans cette séance, nous avons corrigé l'ensemble des problèmes du code, car il était très lent. Ces améliorations nous ont pris la moitié du cours. Ensuite nous avons remonté tout le projet avec les deux moteurs et un chargeur qui permet d'envoyer du 9 volts aux moteurs car l'arduino ne délivre que du 5 Volts. Les hélices du moteur ne tournaient presque pas sans l'aide du chargeur.

### **Bilan de la séance :**

- Système de code bien plus fluide
- Moteurs pilotables via le joystick
- Les deux modules hc-12 communiquent bien



