51.TCP的TIME_WAIT和CLOSE_WAIT介绍下?如果系统中出现了大量的CLOSE_WAIT怎么排查?

TIME WAIT: 2MSL

CLOSE WAIT:服务端收到FIN信号后进入该状态,该状态即为服务端处理完响应逻辑代码的阶段?

通常,CLOSE_WAIT 状态在服务器停留时间很短,如果你发现大量的 CLOSE_WAIT 状态,那么就意味着被动关闭的一方没有及时发出 FIN 包,一般有如下几种可能:

1程序问题:如果代码层面忘记了 close 相应的 socket 连接,那么自然不会发出 FIN 包,从而导致 CLOSE_WAIT 累积;

或者代码不严谨,出现死循环之类的问题,导致即便后面写了 close 也永远执行不到。

2响应太慢或者超时设置过小:如果连接双方不和谐,一方不耐烦直接 timeout,另一方却还在忙于耗时逻辑,就会导致 close 被延后。

响应太慢是首要问题,不过换个角度看,也可能是 timeout 设置过小。

52.往redis存对象,使用String好还是Hash结构好,分析优缺点?

当如下情况时redis的hash类型,底层是用ziplist编码的:

哈希对象保存的所有键值对的键和值的字符串长度都小于 64 字节;

哈希对象保存的键值对数量小于 512 个;

不满足上述情况时, redis的hash类型, 底层编码格式为hashtable。

如果你的业务类型中对于缓存的读取缓存的场景更多,并且更新缓存不频繁(或者每次更新都更新json数据中的大多数key),那么选择string类型作为存储方式会比较好。

如果你的业务类型中对于缓存的更新比较频繁(特别是每次只更新少数几个键)时, 或者我们每次只想取 **ison**数据中的少数几个键值时,我们选择**hash**类型作为我们的存储方式会比较好。.

53.sentinel模式故障转移怎么做到外部无感知?

故障转移后客户端无法感知将无法保证正常的使用。所以,实现客户端高可用的步骤如下:

- 1.客户端获取sentinel节点集合
- 2.客户端通过sentinel get-master-addr-by-name master-name这个api来获取对应主节点信息
- 3.客户端验证当前获取的"主节点"是真正的主节点,这样的目的是为了防止故障转移期间主节点的变化
- 4.客户端保持和sentinel节点集合的联系,即订阅sentinel节点相关频道,时刻获取关于主节点的相关信息

从上面的模型可以看出,Redis sentinel客户端只有在初始化和切换主节点时需要和sentinel进行通信来获取主节点信息,

所以在设计客户端时需要将sentinel节点集合考虑成配置(相关节点信息和变化)发现服务。

54.介绍下java线程join方法

join方法是实现线程同步,可以将原本并行执行的多线程方法变成串行执行的。源码还是比较容易理解的,其实就是调用了现场wait方法实现线程同步的

join方法的作用是,举个例子,在A线程里调B线程的join方法时,要先B线程执行完成,然后才会继续执行 A线程

上面调join方法是不加参数的,也可以加上参数,比如线程A.join(10); , 就是说线程A执行10s 后,继续执行B线程

注意: join时间参数缺省的情况,默认是0,也就是说join()等同于join(0);0不是表示执行0s,而是表示要A线程执行完成才继续执行B线程的意思。

55.线程池用到哪些阻塞队列?

线程池 阻塞队列

FixedThreadPool LinkedBlockingQueue
SingleThreadExecutor LinkedBlockingQueue
CachedThreadPool SynchronousQueue
ScheduledThreadPool DelayedWorkQueue
SingleThreadScheduledExecutor DelayedWorkQueue

LinkedBlockingQueue

第一种阻塞队列是 LinkedBlockingQueue,它的容量是 Integer.MAX_VALUE,是一个非常大的值,可以认为是无界队列。

FixedThreadPool 和 SingleThreadExecutor 线程池的线程数是固定的,所以没有办法增加特别多的线程来处理任务,

这时就需要 LinkedBlockingQueue 这样一个没有容量限制的阻塞队列来存放任务。

SynchronousQueue

第二种阻塞队列是 SynchronousQueue,对应的线程池是 CachedThreadPool。线程池 CachedThreadPool 的最大线程数是 Integer.MAX_VALUE,可以理解为线程数是可以无限扩展的。

CachedThreadPool 和上一种线程池 FixedThreadPool 的情况恰恰相反,FixedThreadPool 的情况是阻塞队列的容量是无限的,而这里 CachedThreadPool 是线程数可以无限扩展,

所以 CachedThreadPool 线程池并不需要一个任务队列来存储任务,因为一旦有任务被提交就直接转发给线程或者创建新线程来执行,而不需要另外保存它们。

我们自己创建使用 SynchronousQueue 的线程池时,如果不希望任务被拒绝,那么就需要注意设置最大线程数要尽可能大一些,

以免发生任务数大于最大线程数时,没办法把任务放到队列中也没有足够线程来执行任务的情况。

DelayedWorkQueue

第三种阻塞队列是DelayedWorkQueue,它对应的线程池分别是 ScheduledThreadPool 和 SingleThreadScheduledExecutor,

这两种线程池的最大特点就是可以延迟执行任务,比如说一定时间后执行任务或是每隔一定的时间执行一次任务。

DelayedworkQueue 的特点是内部元素并不是按照放入的时间排序,而是会按照延迟的时间长短对任务进行排序,内部采用的是"堆"的数据结构。

之所以线程池 ScheduledThreadPool 和 SingleThreadScheduledExecutor 选择 DelayedWorkQueue,是因为它们本身正是基于时间执行任务的,而延迟队列正好可以把任务按时间进行排序,方便任务的执行。

56.线程知识中Future 的作用?

简单来说就是利用线程达到异步的效果,同时还可以获取子线程的返回值。

我们可以把运算的过程放到子线程去执行,再通过 Future 去获取到计算结果。这样一来就可以把整个程序的运行效率提高,是一种异步的思想。

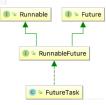
FutureTask实现了两个接口,Runnable和Future,所以它既可以作为Runnable被线程执行,又可以作为Future得到Callable的返回值

典型用法是,把 Callable 实例当作 FutureTask 构造函数的参数,生成 FutureTask 的对象,然后把这个对象当作一个 Runnable 对象,放到线程池中或另起线程去执行,最后还可以通过 FutureTask 获取任务执行的结果

57.cpu如何寻址?

处理器采用多级页表来进行多次查找最终找到真正的物理地址。

由于页表是存放在内存中的,使用一级页表进行地址转换时,每次读/写数据需要访问两次内存,第一次访问一级页表获得物理地址,第二次才是真正的读/写数据;



使用两级页表时,每次读/写数据需要访问三次内存,访问两次页表(一级页表和二级页表)获得物理地址,第三次才是真正的读/写数据。

拿处理器访问两级页表举例说明,当处理器拿到一个需要访问内存的虚拟地址,MMU首先访问TLB Cache(近期页表的缓存),如果TLB Cache中含有能转换这个虚拟地址的描述符,

则直接利用此描述符进行地址转换和权限检查;否则MMU访问页表(页表是在主存中)找到描述符后再进行地址转换和权限检查,并将这个描述符填入TLB Cache中,

下次再使用这个虚拟地址时就可以直接使用TLB Cache中的地址描述符了。

58.为什么要三次握手?

为了实现可靠数据传输, TCP 协议的通信双方, 都必须维护一个序列号, 以标识发送出去的数据包中, 哪些是已经被对方收到的。

三次握手的过程即是通信双方相互告知序列号起始值 , 并确认对方已经收到了序列号起始值的必经步骤。

如果只是两次握手,至多只有连接发起方的起始序列号能被确认,另一方选择的序列号则得不到确认。

同时这样可以防止已失效的连接请求又传送到服务器端,因而产生错误。

59.Redis的Cluster集群模式?

结构:



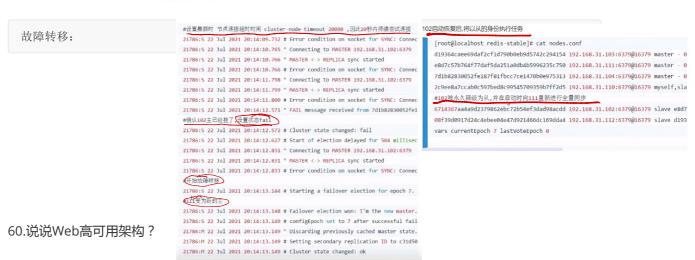
每17可点主致癌不问,定数感的工事。 利用多台服务器构建集群提高超大规模数据处理能力 同时提供高可用支持

分配策略:

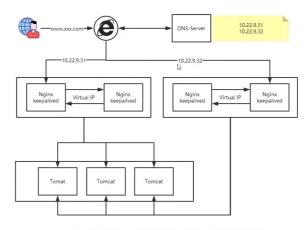


特点:

- Cluster模式是Redis3.0开始推出
- 采用无中心结构,每个节点保存数据和整个集群状态,每个节点都和 其他所有节点连接
- 官方要求:至少6个节点才可以保证高可用,即3主3从;扩展性强、 更好做到高可用
- 各个节点会互相通信,采用gossip协议交换节点元数据信息
- 数据分散存储到各个节点上



DNS轮询与多VIP组合解决利率用问题



安全层面: 做好DNS劫持的预防 设备方面: 2*Nginx + N*Tomcat + 1*MySQL