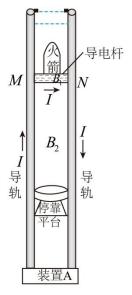
22. 某兴趣小组设计了一种火箭落停装置,简化原理如图所示,它由两根竖直导轨、承载火箭装置(简化为与火箭绝缘的导电杆 MN)和装置 A 组成,并形成闭合回路。装置 A 能自动调节其输出电压确保回路电流 I 恒定,方向如图所示。导轨长度远大于导轨间距,不论导电杆运动到什么位置,电流 I 在导电杆以上空间产生的磁场近似为零,在导电杆所在处产生的磁场近似为匀强磁场,大小  $B_1 = kI$  (其中 k 为常量),方向垂直导轨平面向里;在导电杆以下的两导轨间产生的磁场近似为匀强磁场,大小  $B_2 = 2kI$  ,方向与  $B_1$  相同。火箭无动力下降到导轨顶端时与导电杆粘接,以速度  $v_0$  进入导轨,到达绝缘停靠平台时速度恰好为零,完成火箭落停。已知火箭与导电杆的总质量为 M,导轨间距  $d = \frac{3Mg}{kI^2}$  ,导电杆电阻为 R。导电杆与导轨保持良好接触滑行,不计空气阻力和摩擦力,不计导轨电阻和装置 A 的内阻。在火箭落停过程中,



- (1) 求导电杆所受安培力的大小F 和运动的距离L;
- (2) 求回路感应电动势 E 与运动时间 t 的关系;
- (3) 求装置 A 输出电压 U 与运动时间 t 的关系和输出的能量 W:
- (4) 若 R 的阻值视为 0,装置 A 用于回收能量,给出装置 A 可回收能量的来源和大小。