

## 6.2 作为量子仿真的量子搜索——习题与解答

DanX, and Shan Jin \*

**练习 6.7** (指数算符的电路实现验证). 证明图 6.4 与图 6.5 所示线路分别实现

$$e^{-i|x\rangle\langle x|\Delta t}, \quad e^{-i|\psi\rangle\langle\psi|\Delta t}.$$

图 6.4

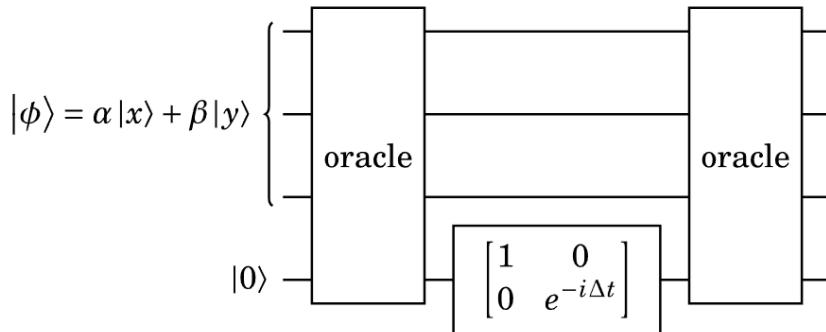
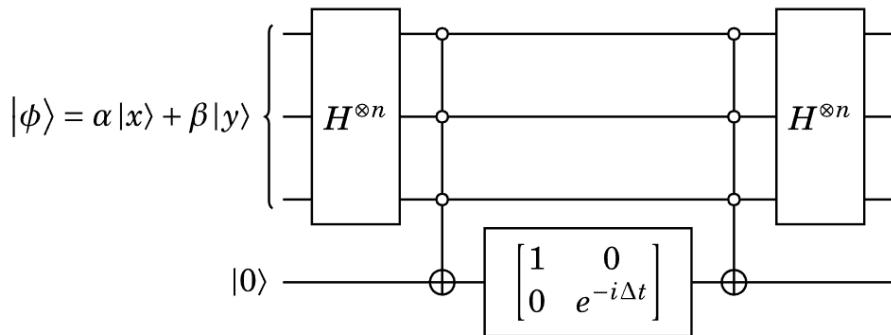


图 6.5



**解答.** 本题的核心是利用「投影算符的幂等性」来化简指数，并逐步跟踪量子线路对状态的作用。

(1) 证明图 6.4 实现  $e^{-i|x\rangle\langle x|\Delta t}$

设目标空间是两维：有一组正交归一基

$$|x\rangle, \quad |y\rangle, \quad \langle x|y\rangle = 0,$$

并假定我们只关心这两维张成的子空间。

---

\*jinshan@tgqs.net

(a) 先直接化简指数算符。 $|x\rangle\langle x|$  是一个投影算符，满足

$$(|x\rangle\langle x|)^2 = |x\rangle\langle x|x\rangle\langle x| = |x\rangle\langle x|.$$

令

$$P := |x\rangle\langle x|,$$

则

$$P^k = P, \quad k \geq 1.$$

因此

$$\begin{aligned} e^{-iP\Delta t} &= \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-i\Delta t)^k}{k!} P^k \\ &= I + \sum_{k=1}^{\infty} \frac{(-i\Delta t)^k}{k!} P \\ &= I + (e^{-i\Delta t} - 1) P \\ &= I + (e^{-i\Delta t} - 1) |x\rangle\langle x|. \end{aligned}$$

在  $\{|x\rangle, |y\rangle\}$  基下，

$$I = |x\rangle\langle x| + |y\rangle\langle y|,$$

所以

$$\begin{aligned} e^{-i|x\rangle\langle x|\Delta t} &= |x\rangle\langle x| + |y\rangle\langle y| + (e^{-i\Delta t} - 1) |x\rangle\langle x| \\ &= e^{-i\Delta t} |x\rangle\langle x| + |y\rangle\langle y|. \end{aligned}$$

这说明指数算符对基矢的作用为

$$|x\rangle \mapsto e^{-i\Delta t} |x\rangle, \quad |y\rangle \mapsto |y\rangle.$$

对任意叠加态

$$|\phi\rangle = \alpha|x\rangle + \beta|y\rangle,$$

有

$$e^{-i|x\rangle\langle x|\Delta t} |\phi\rangle = \alpha e^{-i\Delta t} |x\rangle + \beta |y\rangle.$$

(b) 跟踪图 6.4 的线路。线路结构（只关注逻辑）是：

1. 用 oracle 标记是否为  $|x\rangle$ ，将信息写入辅助比特；2. 在辅助比特上加一个相位门  $P_{-i\Delta t} = |0\rangle\langle 0| + e^{-i\Delta t}|1\rangle\langle 1|$ ；3. 再用 oracle 把标记“擦掉”。

设输入为  $|\phi\rangle|0\rangle = (\alpha|x\rangle + \beta|y\rangle)|0\rangle$ 。这里 ancilla 初态为  $|0\rangle$ 。

- 第一次 oracle：令 oracle 满足

$$O|x\rangle|0\rangle = |x\rangle|1\rangle, \quad O|y\rangle|0\rangle = |y\rangle|0\rangle.$$

则

$$O(\alpha|x\rangle + \beta|y\rangle)|0\rangle = \alpha|x\rangle|1\rangle + \beta|y\rangle|0\rangle.$$

- 相位门  $P_{-i\Delta t}$  作用在辅助比特：

$$P_{-i\Delta t}|0\rangle = |0\rangle, \quad P_{-i\Delta t}|1\rangle = e^{-i\Delta t}|1\rangle.$$

因此

$$(I \otimes P_{-i\Delta t})(\alpha|x\rangle|1\rangle + \beta|y\rangle|0\rangle) = \alpha e^{-i\Delta t}|x\rangle|1\rangle + \beta|y\rangle|0\rangle.$$

- **第二次 oracle:** 再次作用同一个  $O$ :

$$O|x\rangle|1\rangle = |x\rangle|0\rangle, \quad O|y\rangle|0\rangle = |y\rangle|0\rangle,$$

所以

$$O(\alpha e^{-i\Delta t}|x\rangle|1\rangle + \beta|y\rangle|0\rangle) = \alpha e^{-i\Delta t}|x\rangle|0\rangle + \beta|y\rangle|0\rangle.$$

因此线路输出为

$$(\alpha e^{-i\Delta t}|x\rangle + \beta|y\rangle)|0\rangle = e^{-i|x\rangle\langle x|\Delta t}|\phi\rangle \otimes |0\rangle.$$

辅助比特回到  $|0\rangle$ , 主系统恰好经历了  $e^{-i|x\rangle\langle x|\Delta t}$ , 与前面算符分析一致。

## (2) 证明图 6.5 实现 $e^{-i|\psi\rangle\langle\psi|\Delta t}$

图 6.5 的结构大致是:

1. 对前  $n$  个数据比特做  $H^{\otimes n}$ ;
2. 用“多控非门”判断数据寄存器是否在  $|0^n\rangle$ , 控制一个辅助比特;
3. 在辅助比特上加相位门  $P_{-i\Delta t}$ ;
4. 再来一次同样的多控非门, 把标记擦掉;
5. 最后对前  $n$  个比特再做一次  $H^{\otimes n}$ 。

目标是证明它等价于

$$e^{-i|\psi\rangle\langle\psi|\Delta t}, \quad |\psi\rangle = H^{\otimes n}|0^n\rangle.$$

- (a) 直接化简算符  $e^{-i|\psi\rangle\langle\psi|\Delta t}$ 。同样利用投影算符幂等性。记

$$Q := |\psi\rangle\langle\psi|.$$

则

$$Q^k = Q, \quad k \geq 1.$$

于是

$$\begin{aligned} e^{-iQ\Delta t} &= I + (e^{-i\Delta t} - 1)Q \\ &= I + (e^{-i\Delta t} - 1)|\psi\rangle\langle\psi|. \end{aligned}$$

稍后会看到线路对任意输入  $|\phi\rangle|0\rangle$  的作用正好给出这一形式。

- (b) 将线路写成算符积, 并逐步展开。把图 6.5 中 5 个操作按顺序对应到算符(作用在  $\mathcal{H}^{\otimes n} \otimes \mathbb{C}^2$ ):

- $\mathcal{H}_1 = H^{\otimes n} \otimes I$ ;
- $\mathcal{H}_2 = I^{\otimes n} \otimes I - |0^n\rangle\langle 0^n| \otimes (I - X)$  (这是“若前  $n$  比特为  $|0^n\rangle$  则翻转 ancilla”的算符形式);
- $\mathcal{H}_3 = I^{\otimes n} \otimes P_{-i\Delta t}$ ;
- $\mathcal{H}_4 = \mathcal{H}_2$  (第二次多控非门);
- $\mathcal{H}_5 = H^{\otimes n} \otimes I$ 。

总算符为

$$U_{\text{circuit}} = \mathcal{H}_5 \mathcal{H}_4 \mathcal{H}_3 \mathcal{H}_2 \mathcal{H}_1.$$

注意  $|\psi\rangle = H^{\otimes n}|0^n\rangle$ , 因此

$$|0^n\rangle\langle 0^n| H^{\otimes n} = |0^n\rangle\langle\psi|.$$

先看前两步  $\mathcal{H}_2 \mathcal{H}_1$ :

$$\begin{aligned}\mathcal{H}_2 \mathcal{H}_1 &= (I^{\otimes n} \otimes I - |0^n\rangle\langle 0^n| \otimes (I - X))(H^{\otimes n} \otimes I) \\ &= H^{\otimes n} \otimes I - |0^n\rangle\langle 0^n| H^{\otimes n} \otimes (I - X) \\ &= H^{\otimes n} \otimes I - |0^n\rangle\langle \psi| \otimes (I - X).\end{aligned}$$

再作用相位门  $\mathcal{H}_3$ :

$$\begin{aligned}\mathcal{H}_3(\mathcal{H}_2 \mathcal{H}_1) &= (I^{\otimes n} \otimes P_{-i\Delta t})(H^{\otimes n} \otimes I - |0^n\rangle\langle \psi| \otimes (I - X)) \\ &= H^{\otimes n} \otimes P_{-i\Delta t} - |0^n\rangle\langle \psi| \otimes P_{-i\Delta t}(I - X).\end{aligned}$$

再作用第二个多控非门  $\mathcal{H}_4$ :

$$\begin{aligned}\mathcal{H}_4(\mathcal{H}_3 \mathcal{H}_2 \mathcal{H}_1) &= (I^{\otimes n} \otimes I - |0^n\rangle\langle 0^n| \otimes (I - X))(H^{\otimes n} \otimes P_{-i\Delta t} - |0^n\rangle\langle \psi| \otimes P_{-i\Delta t}(I - X)) \\ &= H^{\otimes n} \otimes P_{-i\Delta t} - |0^n\rangle\langle \psi| \otimes P_{-i\Delta t}(I - X) \\ &\quad - |0^n\rangle\langle 0^n| H^{\otimes n} \otimes (I - X)P_{-i\Delta t} + |0^n\rangle\langle 0^n| P_{-i\Delta t}(I - X) \\ &= H^{\otimes n} \otimes P_{-i\Delta t} - |0^n\rangle\langle \psi| \otimes P_{-i\Delta t}(I - X) \\ &\quad - |0^n\rangle\langle \psi| \otimes (I - X)P_{-i\Delta t} + |0^n\rangle\langle \psi| \otimes (I - X)P_{-i\Delta t}(I - X),\end{aligned}$$

这里使用了  $\langle 0^n| H^{\otimes n} = \langle \psi|$  以及  $\langle 0^n| 0^n \rangle = 1$ 。

最后再作用  $\mathcal{H}_5 = H^{\otimes n} \otimes I$ , 注意

$$H^{\otimes n} |0^n\rangle = |\psi\rangle,$$

于是得到

$$\begin{aligned}U_{\text{circuit}} &= I^{\otimes n} \otimes P_{-i\Delta t} - |\psi\rangle\langle \psi| \otimes P_{-i\Delta t}(I - X) \\ &\quad - |\psi\rangle\langle \psi| \otimes (I - X)P_{-i\Delta t} + |\psi\rangle\langle \psi| \otimes (I - X)P_{-i\Delta t}(I - X).\end{aligned}$$

(c) 令最后一比特初态为  $|0\rangle$ , 计算对  $|\phi\rangle|0\rangle$  的作用。 我们只关心输入形如  $|\phi\rangle|0\rangle$  的情况。需要用到下列关系:

$$\begin{aligned}P_{-i\Delta t}|0\rangle &= |0\rangle, \\ P_{-i\Delta t}(I - X)|0\rangle &= |0\rangle - e^{-i\Delta t}|1\rangle, \\ (I - X)P_{-i\Delta t}|0\rangle &= |0\rangle - |1\rangle, \\ (I - X)P_{-i\Delta t}(I - X)|0\rangle &= (1 + e^{-i\Delta t})(|0\rangle - |1\rangle).\end{aligned}$$

把它们逐项代入:

$$\begin{aligned}U_{\text{circuit}}(|\phi\rangle|0\rangle) &= I^{\otimes n}|\phi\rangle \otimes |0\rangle - |\psi\rangle\langle \psi|\phi\rangle \otimes (|0\rangle - e^{-i\Delta t}|1\rangle) \\ &\quad - |\psi\rangle\langle \psi|\phi\rangle \otimes (|0\rangle - |1\rangle) + |\psi\rangle\langle \psi|\phi\rangle \otimes (1 + e^{-i\Delta t})(|0\rangle - |1\rangle).\end{aligned}$$

把所有 ancilla 为  $|0\rangle$  的项收集起来 ( $|1\rangle$  的系数会相互抵消), 可以整理为

$$\begin{aligned}U_{\text{circuit}}(|\phi\rangle|0\rangle) &= |\phi\rangle|0\rangle + |\psi\rangle\langle \psi|\phi\rangle(e^{-i\Delta t} - 1)|0\rangle \\ &= (I^{\otimes n} + (e^{-i\Delta t} - 1)|\psi\rangle\langle \psi|)|\phi\rangle \otimes |0\rangle \\ &= e^{-i|\psi\rangle\langle \psi|\Delta t}|\phi\rangle \otimes |0\rangle.\end{aligned}$$

因此, 该线路在「数据寄存器 + 辅助比特」上实现的正是

$$e^{-i|\psi\rangle\langle \psi|\Delta t} \otimes I_{\text{ancilla}},$$

从而完成了对  $e^{-i|\psi\rangle\langle \psi|\Delta t}$  的电路实现验证。  $\square$

**练习 6.8** (高阶量子仿真的调用次数估计). 设 *Hamiltonian* 仿真中每一步的局部误差可以做到

$$O(\Delta t^r),$$

其中  $r \geq 2$ 。证明: 要在总演化时间  $t = O(\sqrt{N})$  内, 以常数级精度模拟搜索 *Hamiltonian*  $H$ , 所需的 *oracle* 调用次数为

$$O\left(N^{\frac{r}{2(r-1)}}\right).$$

说明当  $r \rightarrow \infty$  时, 指数趋近于  $1/2$ 。

**解答.** 设我们用 Trotter-Suzuki 之类的分解方法做仿真:

- 总演化时间  $t = \Theta(\sqrt{N})$  (连续时间量子搜索的量级);
- 单步仿真时间步长为  $\Delta t$ ;
- 因此总步数

$$L = \frac{t}{\Delta t} = O\left(\frac{\sqrt{N}}{\Delta t}\right).$$

### (1) 累积误差估计。

若每步的误差是  $O(\Delta t^r)$ , 最粗略的线性累加估计给出总误差量级

$$\text{Error}_{\text{tot}} = O(L \Delta t^r) = O\left(\frac{\sqrt{N}}{\Delta t} \Delta t^r\right) = O\left(\sqrt{N} \Delta t^{r-1}\right).$$

为了让总误差保持在常数级 (比如  $O(1)$ ), 需要

$$\sqrt{N} \Delta t^{r-1} = O(1),$$

所以

$$\Delta t = \Theta\left(N^{-\frac{1}{2(r-1)}}\right).$$

### (2) 总步数与 oracle 调用次数。

总步数

$$L = O\left(\frac{\sqrt{N}}{\Delta t}\right) = O\left(\sqrt{N} N^{\frac{1}{2(r-1)}}\right) = O\left(N^{\frac{1}{2} + \frac{1}{2(r-1)}}\right).$$

用一个指数写就是

$$\frac{1}{2} + \frac{1}{2(r-1)} = \frac{r}{2(r-1)},$$

故

$$L = O\left(N^{\frac{r}{2(r-1)}}\right).$$

假设每个时间步中需要  $O(1)$  次 oracle 调用, 则 oracle 调用次数同阶, 为

$$O\left(N^{\frac{r}{2(r-1)}}\right).$$

### (3) 当 $r \rightarrow \infty$ 时的极限。

直接计算

$$\lim_{r \rightarrow \infty} \frac{r}{2(r-1)} = \lim_{r \rightarrow \infty} \frac{1}{2} \cdot \frac{r}{r-1} = \frac{1}{2}.$$

说明随着分解阶数  $r$  的提高, 算法的复杂度指数可以逼近  $1/2$ , 也就是无限接近理想的  $O(\sqrt{N})$ 。

□

**练习 6.9** (验证 Bloch 形式的演化算符). 利用习题 4.15 的结果验证书中式 (6.25):

$$\begin{aligned} U(\Delta t) &= e^{-i|\psi\rangle\langle\psi|\Delta t} e^{-i|x\rangle\langle x|\Delta t} \\ &= \left( \cos^2 \frac{\Delta t}{2} - \sin^2 \frac{\Delta t}{2} \vec{\psi} \cdot \hat{z} \right) I \\ &\quad - 2i \sin \frac{\Delta t}{2} \left( \cos \frac{\Delta t}{2} \frac{\vec{\psi} + \hat{z}}{2} + \sin \frac{\Delta t}{2} \frac{\vec{\psi} \times \hat{z}}{2} \right) \cdot \vec{\sigma}, \end{aligned} \quad (6.25)$$

其中  $\vec{\psi}$  与  $\hat{z}$  分别是  $|\psi\rangle$ 、 $|x\rangle$  的 Bloch 向量,  $\vec{\sigma} = (X, Y, Z)$ 。

**解答.** 在两维子空间  $\text{span}\{|x\rangle, |y\rangle\}$  中, 可以把系统视为一个“有效单比特”, 在该比特上使用 Bloch 向量和 Pauli 矩阵的表示。

### (1) 用 Bloch 向量表示投影算符。

对归一化纯态  $|\phi\rangle$ , 记其 Bloch 向量为  $\vec{n}_\phi$  ( $\|\vec{n}_\phi\| = 1$ ), 则

$$|\phi\rangle\langle\phi| = \frac{1}{2}(I + \vec{n}_\phi \cdot \vec{\sigma}).$$

因此

$$|\psi\rangle\langle\psi| = \frac{1}{2}(I + \vec{\psi} \cdot \vec{\sigma}), \quad |x\rangle\langle x| = \frac{1}{2}(I + \hat{z} \cdot \vec{\sigma}),$$

其中  $\hat{z} = (0, 0, 1)$  对应  $|x\rangle$  的 Bloch 向量。

### (2) 写出两个指数算符的 Bloch 形式。

因为  $|\psi\rangle\langle\psi|$  与  $I$  对易, 我们有

$$\begin{aligned} e^{-i|\psi\rangle\langle\psi|\Delta t} &= \exp\left[-i\frac{\Delta t}{2}(I + \vec{\psi} \cdot \vec{\sigma})\right] \\ &= e^{-i\Delta t/2} \exp\left[-i\frac{\Delta t}{2}\vec{\psi} \cdot \vec{\sigma}\right]. \end{aligned}$$

对单比特而言, 习题 4.4/4.15 (或标准 Bloch 表示) 告诉我们

$$e^{-i\frac{\Delta t}{2}\vec{\psi} \cdot \vec{\sigma}} = \cos \frac{\Delta t}{2} I - i \sin \frac{\Delta t}{2} \vec{\psi} \cdot \vec{\sigma}.$$

所以

$$e^{-i|\psi\rangle\langle\psi|\Delta t} = e^{-i\Delta t/2} \left( \cos \frac{\Delta t}{2} I - i \sin \frac{\Delta t}{2} \vec{\psi} \cdot \vec{\sigma} \right).$$

同理,

$$e^{-i|x\rangle\langle x|\Delta t} = e^{-i\Delta t/2} \left( \cos \frac{\Delta t}{2} I - i \sin \frac{\Delta t}{2} \hat{z} \cdot \vec{\sigma} \right).$$

把它们记为

$$A = e^{-i|\psi\rangle\langle\psi|\Delta t}, \quad B = e^{-i|x\rangle\langle x|\Delta t}.$$

### (3) 计算乘积 $U(\Delta t) = AB$ 。

令

$$c := \cos \frac{\Delta t}{2}, \quad s := \sin \frac{\Delta t}{2}.$$

则

$$\begin{aligned} A &= e^{-i\Delta t/2}(cI - is\vec{\psi} \cdot \vec{\sigma}), \\ B &= e^{-i\Delta t/2}(cI - is\hat{z} \cdot \vec{\sigma}). \end{aligned}$$

乘积为

$$U(\Delta t) = AB = e^{-i\Delta t} (cI - is \vec{\psi} \cdot \vec{\sigma}) (cI - is \hat{z} \cdot \vec{\sigma}).$$

先忽略整体相位  $e^{-i\Delta t}$  (它只产生全局相位, 在物理上无关紧要), 只计算括号内部分:

$$(cI - is \vec{\psi} \cdot \vec{\sigma})(cI - is \hat{z} \cdot \vec{\sigma}) = c^2 I - ics(\vec{\psi} + \hat{z}) \cdot \vec{\sigma} - s^2 (\vec{\psi} \cdot \vec{\sigma})(\hat{z} \cdot \vec{\sigma}).$$

在 Pauli 代数中有重要恒等式 (习题 4.15 的结论之一):

$$(\vec{a} \cdot \vec{\sigma})(\vec{b} \cdot \vec{\sigma}) = (\vec{a} \cdot \vec{b})I + i(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{\sigma}.$$

取  $\vec{a} = \vec{\psi}$ 、 $\vec{b} = \hat{z}$  得

$$(\vec{\psi} \cdot \vec{\sigma})(\hat{z} \cdot \vec{\sigma}) = (\vec{\psi} \cdot \hat{z})I + i(\vec{\psi} \times \hat{z}) \cdot \vec{\sigma}.$$

代回去:

$$\begin{aligned} (cI - is \vec{\psi} \cdot \vec{\sigma})(cI - is \hat{z} \cdot \vec{\sigma}) &= c^2 I - ics(\vec{\psi} + \hat{z}) \cdot \vec{\sigma} \\ &\quad - s^2 [(\vec{\psi} \cdot \hat{z})I + i(\vec{\psi} \times \hat{z}) \cdot \vec{\sigma}] \\ &= (c^2 - s^2 \vec{\psi} \cdot \hat{z})I \\ &\quad - i [cs(\vec{\psi} + \hat{z}) + s^2 (\vec{\psi} \times \hat{z})] \cdot \vec{\sigma}. \end{aligned}$$

把公共因子  $2s$  提出来:

$$\begin{aligned} &-i [cs(\vec{\psi} + \hat{z}) + s^2 (\vec{\psi} \times \hat{z})] \cdot \vec{\sigma} \\ &= -2is \left( c \frac{\vec{\psi} + \hat{z}}{2} + s \frac{\vec{\psi} \times \hat{z}}{2} \right) \cdot \vec{\sigma}. \end{aligned}$$

于是 (去掉整体相位后) 得到

$$U(\Delta t) = \left( c^2 - s^2 \vec{\psi} \cdot \hat{z} \right) I - 2is \left( c \frac{\vec{\psi} + \hat{z}}{2} + s \frac{\vec{\psi} \times \hat{z}}{2} \right) \cdot \vec{\sigma},$$

即

$$\begin{aligned} U(\Delta t) &= \left( \cos^2 \frac{\Delta t}{2} - \sin^2 \frac{\Delta t}{2} \vec{\psi} \cdot \hat{z} \right) I \\ &\quad - 2i \sin \frac{\Delta t}{2} \left( \cos \frac{\Delta t}{2} \frac{\vec{\psi} + \hat{z}}{2} + \sin \frac{\Delta t}{2} \frac{\vec{\psi} \times \hat{z}}{2} \right) \cdot \vec{\sigma}, \end{aligned}$$

这正是式 (6.25) 的形式 (差一个整体相位  $e^{-i\Delta t}$ , 物理上可以忽略), 因此验证完毕。  $\square$

**练习 6.10** (选取步长使搜索成功概率为一). 证明: 通过适当选取时间步长  $\Delta t$ , 可以得到一个用  $O(\sqrt{N})$  次调用的量子搜索算法, 并且在演化结束时的状态恰好是  $|x\rangle$  (成功概率为 1)。

**解答.** 根据本节分析, 离散时间仿真每一步的有效演化可以视为在某个 Bloch 轴上的一次旋转。记该旋转的“步进角”为  $\theta$ , 则连续时间 Hamiltonian 仿真一步的演化算符等价于

$$U_{\text{eff}}(\Delta t) = e^{-iH_{\text{eff}}\Delta t} \approx e^{-i\frac{\theta}{2}\hat{n} \cdot \vec{\sigma}},$$

于是在 Bloch 球上每一步旋转角度为  $\theta$ 。

书中给出了  $\theta$  与  $\Delta t$ 、 $N$  的关系 (式 (6.28)):

$$\cos \frac{\theta}{2} = 1 - \frac{2}{N} \sin^2 \frac{\Delta t}{2}. \tag{6.28}$$

(1) 反推  $\Delta t$  与给定  $\theta$  的关系。

由

$$1 - \cos \frac{\theta}{2} = \frac{2}{N} \sin^2 \frac{\Delta t}{2},$$

得

$$\sin^2 \frac{\Delta t}{2} = \frac{N}{2} \left(1 - \cos \frac{\theta}{2}\right).$$

只要右边在  $[0, 1]$  范围内，就可以取

$$\Delta t = 2 \arcsin \left( \sqrt{\frac{N}{2} \left(1 - \cos \frac{\theta}{2}\right)} \right).$$

**(2) 选取  $\theta$  使得总旋转角恰好把  $|\psi\rangle$  送到  $|x\rangle$ 。**

在二维子空间  $\text{span}\{|x\rangle, |y\rangle\}$  中，初态  $|\psi\rangle$  与目标态  $|x\rangle$  在 Bloch 球上的夹角约为  $\Theta(1/\sqrt{N})$ ，而 Hamiltonian  $H$  诱导的有效旋转每一步的角度为  $\theta$ 。如果在总时间  $T$  内进行了

$$k = \frac{T}{\Delta t}$$

步，则总旋转角约为  $k\theta$ 。

要从  $|\psi\rangle$  正好旋转到  $|x\rangle$ ，需要总旋转角

$$k\theta = \pi \implies k = \frac{\pi}{\theta}.$$

因此只要我们选定某个

$$\theta = \Theta\left(\frac{1}{\sqrt{N}}\right),$$

就可以用

$$k = \Theta(\sqrt{N})$$

步正好到达  $|x\rangle$ ，成功概率为 1。

书中为方便起见选了

$$\theta = \frac{4}{\sqrt{N}},$$

这样

$$k = \frac{\pi}{\theta} = \Theta(\sqrt{N}),$$

对应总模拟时间

$$T = k\Delta t = O(\sqrt{N}).$$

**(3) 将  $\theta$  代回 (6.28) 反解  $\Delta t$ 。**

把  $\theta = 4/\sqrt{N}$  代入前面的关系，就得到

$$\Delta t = 2 \arcsin \left( \sqrt{\frac{N}{2} \left(1 - \cos \frac{2}{\sqrt{N}}\right)} \right),$$

这是一个只依赖  $N$  的步长选择（不需要事先知道  $|x\rangle$  是哪一个）。

由于  $\theta = \Theta(1/\sqrt{N})$ ，而  $\Delta t$  通过上述关系可以保持在常数量级（不会随  $N$  发散或趋零），所以总步数

$$k = \frac{T}{\Delta t} = O(\sqrt{N}),$$

每步又只需常数次 oracle 调用，因此整体算法调用次数为  $O(\sqrt{N})$ ，并且在总时间  $T$  时刻恰好达到  $|x\rangle$ ，成功概率为 1。  $\square$

**练习 6.11** (连续量子搜索的多重解). 设有  $M$  个满足条件的解  $\{|m\rangle\}$ , 猜测一个适合的 Hamiltonian 用以构造连续时间的量子搜索算法, 并分析其运行步数阶数。

**解答.** 考虑多解情形时, 自然的推广是把“解态”定义为所有解的叠加。

(1) 把多解情况写成 2 维有效子空间。

令

$$|x\rangle := \frac{1}{\sqrt{M}} \sum_{m \text{ 是解}} |m\rangle$$

为所有解均匀叠加的归一化态; 再令

$$|y\rangle := \frac{1}{\sqrt{N-M}} \sum_{z \text{ 非解}} |z\rangle$$

为所有非解均匀叠加的归一化态。则

$$|\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{j=0}^{N-1} |j\rangle = \sqrt{\frac{M}{N}} |x\rangle + \sqrt{\frac{N-M}{N}} |y\rangle.$$

$|x\rangle, |y\rangle$  正交归一, 从而系统在  $\text{span}\{|x\rangle, |y\rangle\}$  上的演化可以视为一个“有效单比特”。

(2) 选取与单解情形相同形式的 Hamiltonian。

单解时我们使用

$$H = |x\rangle \langle x| + |\psi\rangle \langle \psi|.$$

多解情形沿用同一形式, 只是此时的  $|x\rangle$  是“多解叠加态”。在  $\{|x\rangle, |y\rangle\}$  基下,

$$|\psi\rangle = \alpha |x\rangle + \beta |y\rangle, \quad \alpha = \sqrt{\frac{M}{N}}, \quad \beta = \sqrt{\frac{N-M}{N}}.$$

在该二维空间中  $H$  仍然只是一个  $2 \times 2$  的 Hermite 矩阵, 对应 Bloch 球上的某个旋转 Hamiltonian。与单解情形类似, 可以证明  $|\psi\rangle$  和  $|x\rangle$  之间的 Rabi 振荡频率为

$$\Omega = \Theta\left(\sqrt{\frac{M}{N}}\right),$$

从而达到  $|x\rangle$  所需时间

$$T = \Theta\left(\sqrt{\frac{N}{M}}\right).$$

只要每一步的 Hamiltonian 仿真误差足够小, 总时间仍为  $O(\sqrt{N/M})$ , 同时每次演化到“解态子空间”后测量, 会以高概率得到某一个解态  $|m\rangle$ 。由于  $|x\rangle$  是所有解的等权叠加, 单次运行无法区分是哪一个具体解, 但“是否得到某个解”可以在  $O(\sqrt{N/M})$  时间内完成。  $\square$

**练习 6.12** (量子搜索的不同 Hamiltonian 量). 设

$$H = |x\rangle \langle \psi| + |\psi\rangle \langle x|. \tag{6.29}$$

1. 若系统按 Hamiltonian  $H$  演化, 证明从初态  $|\psi\rangle$  到达  $|x\rangle$  只需  $O(1)$  的演化时间;
2. 说明如何进行 Hamiltonian  $H$  的量子仿真, 并估算以高概率找到解所需的 oracle 调用次数阶数。

解答. (1) 在二维子空间中分析  $H$  的作用。

和前面类似，我们在  $\text{span}\{|x\rangle, |y\rangle\}$  中工作，使得

$$|\psi\rangle = \alpha|x\rangle + \beta|y\rangle, \quad \alpha, \beta \in \mathbb{R}, \quad \alpha^2 + \beta^2 = 1.$$

在基  $\{|x\rangle, |y\rangle\}$  下，

$$|x\rangle = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad |y\rangle = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad |\psi\rangle = \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \end{bmatrix}.$$

于是

$$\begin{aligned} |x\rangle \langle \psi| &= \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha & \beta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha & \beta \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \\ |\psi\rangle \langle x| &= \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha & 0 \\ \beta & 0 \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

相加得到

$$H = \begin{bmatrix} 2\alpha & \beta \\ \beta & 0 \end{bmatrix}.$$

注意到

$$I = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad X = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad Z = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix},$$

可验证

$$H = \alpha I + \beta X + \alpha Z.$$

向量  $(\beta, 0, \alpha)$  的长度

$$\sqrt{\beta^2 + \alpha^2} = 1,$$

所以  $\beta X + \alpha Z$  正是一个「单位向量  $\vec{n} = (\beta, 0, \alpha)$  点乘 Pauli」的形式： $\vec{n} \cdot \vec{\sigma}$ 。

于是

$$H = \alpha I + \vec{n} \cdot \vec{\sigma}.$$

**时间演化算符的形式。** 由  $I$  与  $\vec{n} \cdot \vec{\sigma}$  对易，有

$$e^{-iHt} = e^{-i\alpha t} e^{-i(\vec{n} \cdot \vec{\sigma})t}.$$

习题 4.8 (或标准 Bloch 旋转公式) 给出

$$e^{-i(\vec{n} \cdot \vec{\sigma})t} = \cos t I - i \sin t \vec{n} \cdot \vec{\sigma}.$$

因此

$$e^{-iHt} = e^{-i\alpha t} (\cos t I - i \sin t (\beta X + \alpha Z)).$$

作用在初态  $|\psi\rangle$  上：

$$e^{-iHt} |\psi\rangle = e^{-i\alpha t} (\cos t |\psi\rangle - i \sin t (\beta X + \alpha Z) |\psi\rangle).$$

现在计算

$$(\beta X + \alpha Z) |\psi\rangle.$$

有

$$X |\psi\rangle = X(\alpha|x\rangle + \beta|y\rangle) = \alpha|y\rangle + \beta|x\rangle,$$

$$Z|\psi\rangle = Z(\alpha|x\rangle + \beta|y\rangle) = \alpha|x\rangle - \beta|y\rangle.$$

所以

$$\begin{aligned} (\beta X + \alpha Z)|\psi\rangle &= \beta(\alpha|y\rangle + \beta|x\rangle) + \alpha(\alpha|x\rangle - \beta|y\rangle) \\ &= (\beta^2 + \alpha^2)|x\rangle + (\beta\alpha - \alpha\beta)|y\rangle \\ &= |x\rangle, \end{aligned}$$

因为  $\alpha^2 + \beta^2 = 1$ 。

于是

$$e^{-iHt}|\psi\rangle = e^{-i\alpha t}(\cos t|\psi\rangle - i \sin t|x\rangle).$$

要使  $|\psi\rangle$  完全演化到  $|x\rangle$  (差一个全局相位)，只需令

$$\cos t = 0 \implies t = \frac{\pi}{2}.$$

此时

$$e^{-iHt}|\psi\rangle = -ie^{-i\alpha\pi/2}|x\rangle,$$

与  $|x\rangle$  只差一个全局相位，成功概率为 1。可以看到这种 Hamiltonian 只需常数时间  $t = \pi/2$ ，不依赖  $N$ ，因此是  $O(1)$  次旋转。

## (2) $H$ 的量子仿真与 oracle 调用次数。

从上面的二维表示可以看出：在  $\{|x\rangle, |y\rangle\}$  子空间中， $H$  与前一节使用的 Hamiltonian

$$H' = |x\rangle\langle x| + |\psi\rangle\langle\psi|$$

在本质上都是「二能级系统上的某个方向的 Pauli 向量」，即在 Bloch 球上实现绕某个轴的旋转。两者的区别只在于：

- 一个包含常数项  $\alpha I$  (只产生整体相位，可以忽略); - 旋转轴方向、旋转频率略有不同 (等价于把演化时间做一个线性缩放)。

而从「如何实现仿真」的角度看，我们关心的是：实现  $e^{-iHt}$  所需要调用的 oracle 类型和次数。实现  $H'$  时需要的 oracle 是：

- 能判断“当前态是否为解”的 oracle (实现  $|x\rangle\langle x|$  或类似投影); - 能准备初态  $|\psi\rangle$  以及在电路中实现  $|\psi\rangle\langle\psi|$  相关的受控操作。

而  $H = |x\rangle\langle\psi| + |\psi\rangle\langle x|$  所需的信息与  $H'$  并没有本质差别：依然需要

- 标记解态  $|x\rangle$  的 oracle; - 对  $|\psi\rangle$  的制备及相关受控操作。

因此，在门级实现上可以沿用 6.2 节为  $H'$  设计的仿真线路，只是把时间步长与仿真总时间做适当缩放，使之等效于  $H$  的演化。也就是说：

- 每一步仿真  $H$  的成本与仿真  $H'$  相同，需  $O(1)$  次 oracle 调用; - 为获得高成功概率，只需让系统从  $|\psi\rangle$  演化到  $|x\rangle$ ，这在  $H$  下只需常数时间  $O(1)$ ，但由于我们仍然是通过“分步仿真”实现，每个时间步大小  $\Delta t$  需要足够小以保证误差控制，故总步数为  $O(1/\Delta t)$ 。在与前一节相同的误差要求下，所需 oracle 调用次数与仿真  $H'$  的情况同阶，仍为

$$O(\sqrt{N})$$

(从搜索问题本身的复杂度下界来看，这也是必然的)。

简言之：在实际的 Hamiltonian 仿真模型中， $H$  与  $H'$  在「oracle 调用次数阶数」上是等价的，都是  $O(\sqrt{N})$ ，只是在连续时间模型中  $H$  的“本征演化时间”可以是  $O(1)$ ，从而在理论上给出了一个更「强」的连续时间搜索 Hamiltonian 示例。  $\square$