Q1 Jupyter Notebook 输出结果

Cell 1 输出

库导入完成!

Cell 2 输出

开角: 120° 坡度: 1.5°

中心点水深: 70m

计算位置: [-800, -600, -400, -200, 0, 200, 400, 600, 800]

数学模型函数定义完成!

Cell 3 输出

测线间距: 200m

开始计算各位置的指标值:

位置 -800m: 水深= 90.95m, 覆盖宽度=315.71m, 重叠率=-

位置 -600m: 水深= 85.71m, 覆盖宽度=297.53m, 重叠率=35.83

位置 -400m: 水深= 80.47m, 覆盖宽度=279.35m, 重叠率=31.66

位置 -200m: 水深= 75.24m, 覆盖宽度=261.17m, 重叠率=26.90

Om: 水深= 70.00m, 覆盖宽度=242.99m, 重叠率=21.43 位置

位置 200m: 水深= 64.76m, 覆盖宽度=224.81m, 重叠率=15.08

位置 400m: 水深= 59.53m, 覆盖宽度=206.63m, 重叠率=7.61

↑ 位置 600m 存在漏测风险, 重叠率为负值

位置 600m: 水深= 54.29m, 覆盖宽度=188.45m, 重叠率=-1.31

↑ 位置 800m 存在漏测风险, 重叠率为负值

位置 800m: 水深= 49.05m, 覆盖宽度=170.27m, 重叠率=-12.12

计算完成!

Q 重叠率分析:

- 存在漏测的测线数量: 2
- 重叠率为负值表示该位置存在漏测(n < 0)

- 建议减小测线间距或采用变间距设计

=== 问题1计算结果表 ===

```
测线距中心点处的距离/m 海水深度/m 覆盖宽度/m 与前一条测线的重叠率/%
       -800
            90.95 315.71
           85.71 297.53
       -600
                               35.83
           80.47 279.35
                               31.66
       -400
       -200
           75.24 261.17
                               26.90
            70.00 242.99
                               21.43
        200
            64.76 224.81
                               15.08
        400
            59.53 206.63
                               7.61
            54.29 188.45
                               -1.31
        600
        800
             49.05 170.27
                               -12.12
```

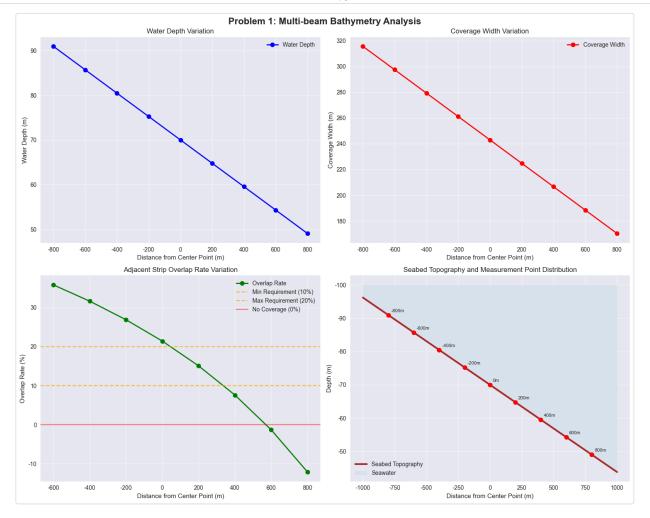
Cell 4 输出

错误:

/var/folders/92/2r6wf2gx7cg9v0djz53c4nc40000gn/T/ipykernel_49522/2822932153.py:15:
UserWarning: color is redundantly defined by the 'color' keyword argument and the fmt string "ro-" (-> color='r'). The keyword argument will take precedence. ax2.plot(positions, [results['覆盖宽度/m'][i] for i in range(len(positions))],
/var/folders/92/2r6wf2gx7cg9v0djz53c4nc40000gn/T/ipykernel_49522/2822932153.py:31:
UserWarning: color is redundantly defined by the 'color' keyword argument and

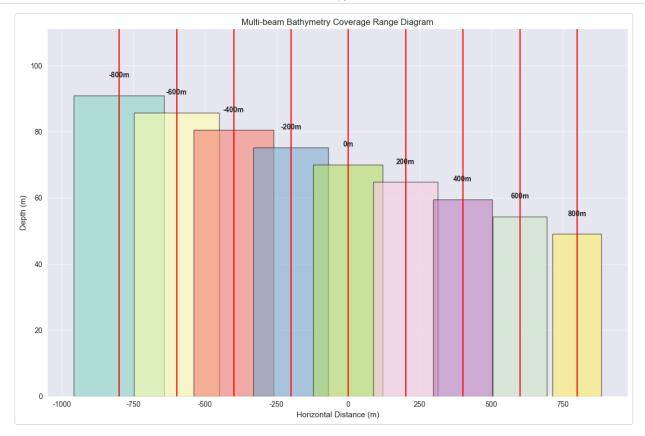
UserWarning: color is redundantly defined by the 'color' keyword argument and the fmt string "go-" (-> color='g'). The keyword argument will take precedence. ax3.plot(overlap_positions, overlap_values, 'go-', linewidth=2, markersize=8,

<Figure size 1500x1200 with 4 Axes>



图片已保存为: image_cell_4_output_1.png

<Figure size 1200x800 with 1 Axes>



图片已保存为: image_cell_4_output_2.png

Cell 5 输出

结果已保存到 result1.xlsx

文件包含以下工作表:

- 1. 问题1计算结果 主要计算结果
- 2. 参数设置 题目参数
- 3. 数学模型 使用的数学公式

最终结果表

测线距中心点处的距离/m 海水深度/m 覆盖宽度/m 与前一条测线的重叠率/%

-800	90.95	315.71	_
-600	85.71	297.53	35.83
-400	80.47	279.35	31.66
-200	75.24	261.17	26.90
0	70.00	242.99	21.43
200	64.76	224.81	15.08

Q1 Jupyter Notebook 输出结果

				Q roupyter receptor in minimum.
	400	59.53	206.63	7.61
	600	54.29	188.45	-1.31
	800	49.05	170.27	-12.12
=======	=====	:=====		