

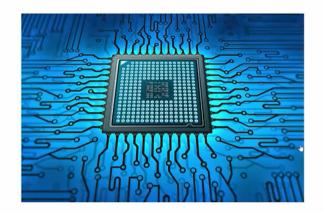
嵌入式系统原理及应用

第5章 GPIO编程

张帆

中南大学自动化学院

第5章 GPIO编程





5.1 GPIO 功能介绍

5.2 S5PC100 芯片的 GPIO 控制器介绍

5.3 S5PC100 的 GPIO 的实例

思考与练习

5.1 GPIO 功能介绍

GPIO: General-Purpose IO ports, 通用IO口

在嵌入式系统中,有数量众多、结构简单的外部设备/电路,

或需要CPU为之提供控制手段或需要被CPU用作输入信号。

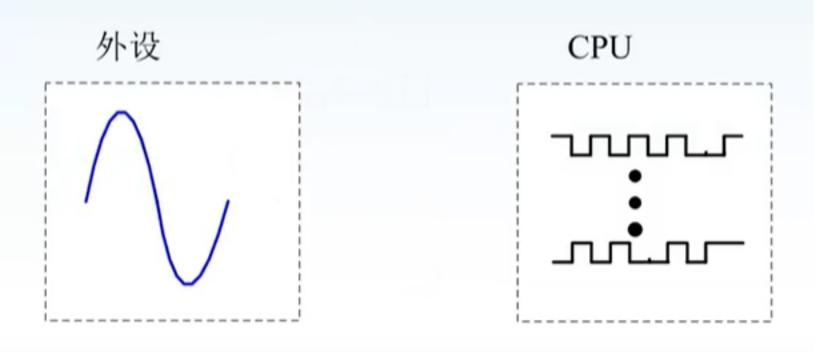
很多只要求一位,即只要有开/关两种状态

例如

控制LED灯亮与灭

或通过获取管脚的电平属性去判断外围设备的状态

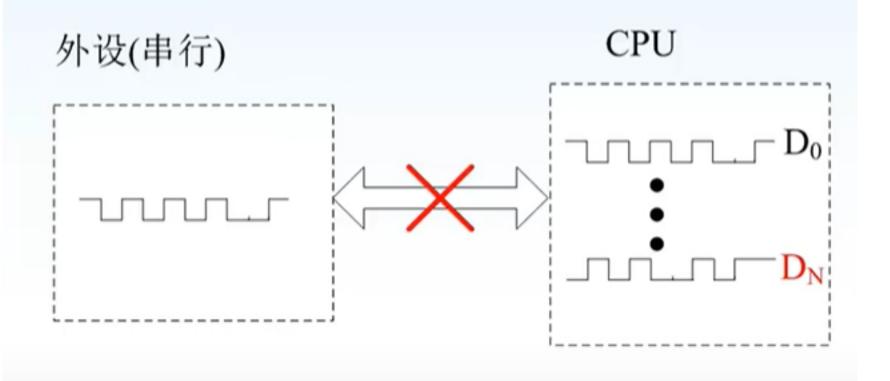
CPU与外设两者的信号不兼容,在信号类型、功能定义、逻辑定义和时序关系上都不一致。



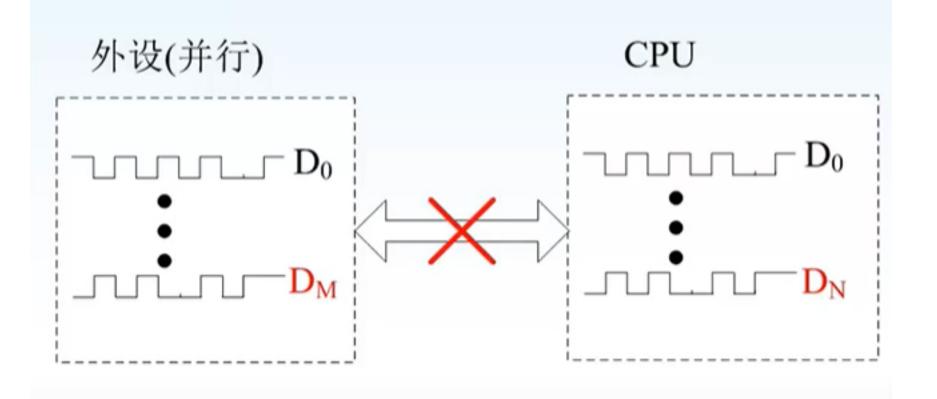
• 两者的工作速度不匹配, CPU速度快, 外设速度慢。

 外设
 CPU

 音频设备
 主频高 (ARM9达到400MHz)
 • 数据传输方式不同,有并行、串行之分。



• 数据传输方式不同,有并行、串行之分。



- CPU与外设两者的信号不兼容,在信号类型、功能定义、逻辑定义和时序关系上都不一致。
- 两者的工作速度不匹配, CPU速度高, 外设速度低。
- 数据传输方式不同,有并行、串行之分。

外设不能与CPU直接相连,必须经过中间I/O接口电路相连。

接口功能

设备选择:译码选择设备、端口

数据类型转换:模/数,数/模

数据收发和格式转换:读/写,串/并、并/串

接收解释执行CPU的命令:控制信号的实现

外设状态接收并转发给CPU:状态端口

支持查询、中断、DMA等多种传输控制方式

提供缓冲、暂存、驱动能力:信号驱动

错误检测功能: 奇偶校验

复位

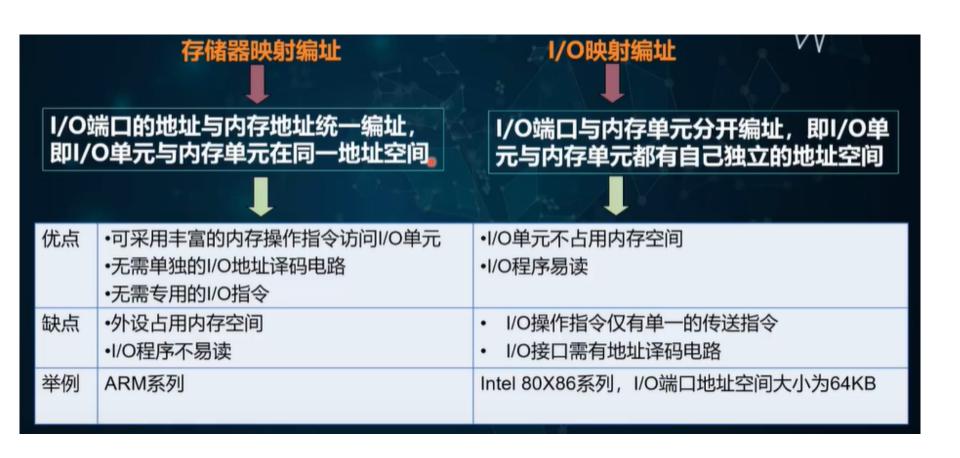
数据信息

接口信息

所有信息均通过 I/O端口来访问。 状态信息

控制信息

- 可能为数字量(如键盘输入的信息以及显示器输出的信息等)、模拟量(如温度、压力、流量等)和开关量(如阀门的合与断、电路的开与关等)。
- · 反映外设当前工作状态的信息,如 READY信号(设备是否准备好)、 BUSY信号(设备是否忙)等。
- · CPU向外部设备发送的控制命令信息。 如读写控制信号、时序控制信号、中断 信号、片选信号等



5.1 GPIO 功能介绍

对这些设备/电路的控制,使用传统的串行口或并行口都不合适。因此在微控制器芯片上一般都会提供一个GPIO。

GPIO接口至少有两个寄存器,即通用IO控制寄存器与通用IO数据寄存器

控制寄存器:设置某个管脚的属性为输入、输出或其他特殊功能

数据寄存器: 各位都直接引到芯片外部,设置为高或者低或者其他

实际的MCU中,GPIO有多种形式。例如数据寄存器可位寻址或不可以,这在编程时就要区分了。比如传统的 8051 系列,就区分成可位寻址和不可位寻址两种寄存器。

很多MCU的GPIO接口除必须具备两个标准寄存器,还提供上拉寄存器。上拉寄存器可以设置 IO 的输出模式是高阻,或带上拉的电平输出,或者是不带上拉的电平输出。用在电路设计中,就可以简化外围电路

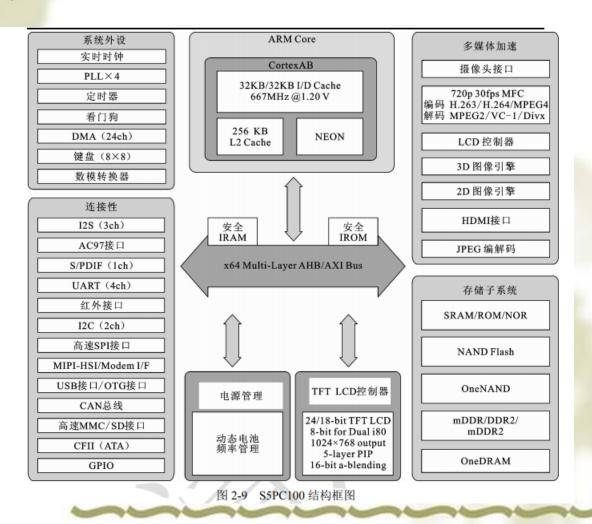
4

5.2.1 特性

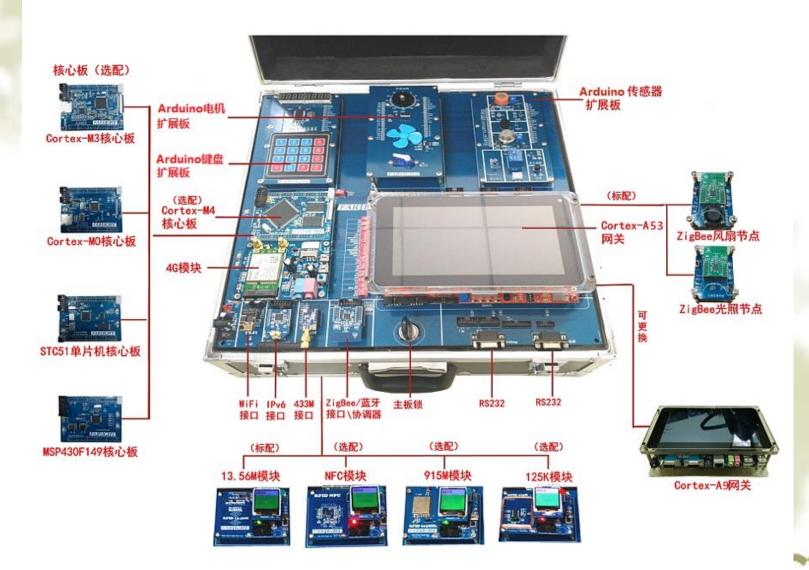
S5PC100 的 GPIO 特性包括如下几点。

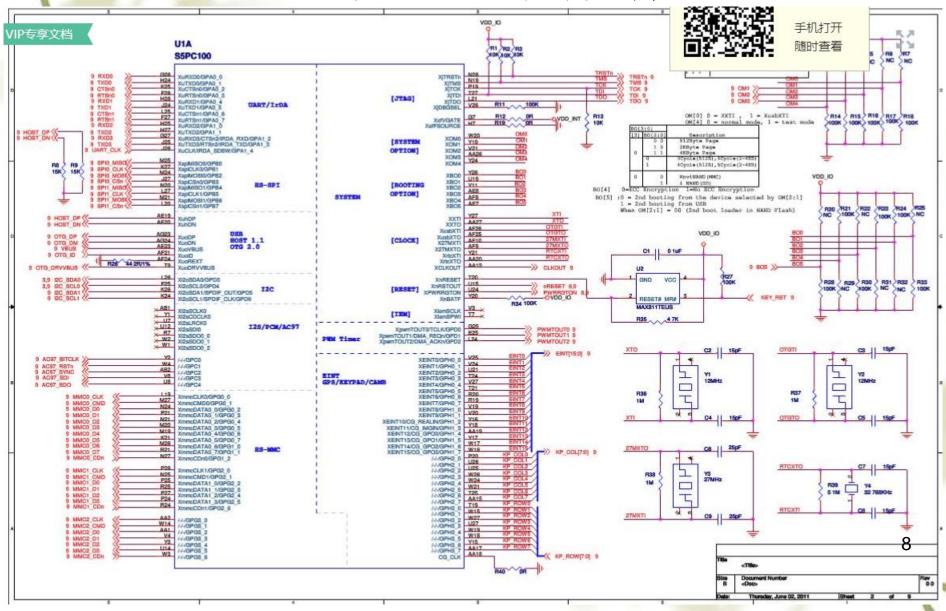
- (1) 173个通用控制 IO, 141个睡眠不可唤醒中断IO, 32个睡眠可唤醒中断IO
- (2) 130个多功能输入/输出接口。
- (3)控制引脚状态模式(除了 GPHO、GPH1、GPH2 和 GPH3)。

5.2.1 结构图



外观





5.2.2 GPIO 分组预览

- (1) GPAO: 8 in/out pin 2xUART 带控制流。
- (2) GPA1: 5 in/out pin 2xUART 不带控制流 or 1xUART 带控制流, 1x IrDA。
- (3) GPB: 8 in/out pin 2x SPI 总线接口。
- (4) GPC: 5 in/out pin I2S 总线接口, PCM 接口, AC97 接口。
- (5) GPD: 7 in/out pin 2xI2C 总线接口, PWM 接口, External DMA 接口, SPDIF 接口。
 - (6) GPEO, 1: 14 in/out pin 摄像头接口, SD/MMC 接口。
 - (7) GPF0, 1, 2, 3: 28 in/out pin LCD 接口。
- (8) GPGO, 1, 2, 3: 25 in/out pin 3xMMC channel, SPI, I2S, PCM, SPDIF 各种接口。
- (9) GPH0, 1, 2, 3: 32 in/out pin 摄像头通道接口,键盘,支持 32 位的睡眠可中断接口。
 - (10) GPI: 8 in/out pin PWI 接口。
 - (11) GPJ0, 1, 2, 3, 4: 33 in/out pin Modem IF, HIS, ATA 接口
 - (12) GPKO, 1, 2, 3: 30 in/out pin EBI 控制信号。

5.2.3 S5PC100 的 GPI0 常用寄存器分类

1. 端口控制寄存器(GPACON-GPHCON)

在 S5PC100 中,大多数的引脚都可复用,因此必须对每个引脚进行配置。端 口控制寄存器 (GPNCON) 定义了每个引脚的功能。

2. 端口数据寄存器 (GPADAT-GPHDAT)

如果端口被配置成了输出端口,可以向 GPNDAT 的相应位写数据。如果端口 被配置成了输入端口,可以从 GPNDAT 的相应位读出数据。

3. 端口上拉寄存器 (GPBUP-GPHUP)

端口上拉寄存器控制了每个端口组的上拉电阻的允许/禁止。如果某一位为 0, 相应的上拉电阻被允许;如果是 1,相应的上拉电阻被禁止。如果端口的上拉电阻 被允许,无论在哪种状态(输入、输出、DATAn、EINTn 等)下,上拉电阻都起作用。

1. 按照内存映射 (Memory Map) 中的内存分配方案,该产品架构支持多少个片内功能模块?

256

2. 我们所用的这款芯片实际内置了多少个片内功能模块?

72个

【复习】

我们这款芯片有多少个普通I/O引脚?

95

【思考】

- 对于我们这款芯片,假设:
 - 片内功能模块有一半都需要通过引脚与片外进行通信,
 - 平均每个与片外通信的功能模块需要3个信号线
- 这种假设条件下,芯片引脚是否够用?

 $(72 \times 50\%) \times 3 = 108$

为了优化小型封装的功能,引脚可通过信号多路复用提供多种功能。

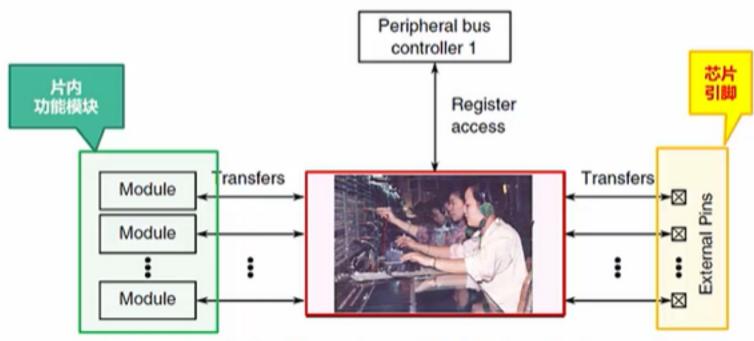


Figure 10-1. Signal multiplexing integration

5.2.4 S5PC100 I/O 接口常用寄存器详解

(1) GPG3CON 寄存器,决定 GPG3 组的每一位 IO 引脚的工作模式。GPG3 组一共有 6 个 IO 引脚,每 4 位来决定一位 IO 引脚的工作模式

表 6-1		GPG3 控制寄存器(Address = 0xE030001C0)		
GPG3CON	位	描述		
GPG3CON[0]	[3:0]	0000 = 输入, 0001 = 输出, 0010 = SD_2_CLK,0011 = SPI_2_CLK, 0100 = I2S2_SCLK, 0101 = PCM_0_SCLK, 1111 = NWU_INTG14[0]	0000	
GPG3CON[1]	[7:4]	0000 = 输入, 0001 = 输出, 0010 = SD_2_CMD,0011 = SPI_2_nSS, 0100 = I2S2_CDCLK, 0101 = PCM_0_EXTCLK, 1111 = NWU_INTG14[1]	0000	
GPG3CON[2]	[11:8]	0000 = 输入, 0001 = 输出, 0010 = SD_2_D[0],0011 = SPI_2_MISO, 0100 = I2S2_LRCK, 0101 = PCM_0_FSYNC, 1111 = NWU_INTG14[2]	0000	
GPG3CON[3]	[15:12]	0000 = 输入, 0001 = 输出, 0010 = SD_2_D[1], 0011 = SPI_2_MOSI, 0100 = I2S2_SDI, 0101 = PCM_0_SIN, 1111 = NWU_INTG14[3]	0000	
GPG3CON[4]	[19:16]	0000 = 输入, 0001 = 输出, 0010 = SD_2_D[2], 0011 = Reserved, 0100 = I2S2_SDO, 0101 = PCM_0_SOUT, 1111 = NWU_INTG14[4]	0000	
GPG3CON[5]	[23:20]	0000 = 输入, 0001 = 输出, 0010 = SD_2_D[3], 0011 = Reserved, 0100 = Reserved, 0101 = SPDIF_0_OUT, 1111 = NWU_INTG14[5]	0000	
GPG3CON[6]	[27:24]	0000 = 输入, 0001 = 输出, 0010 = SD_2_CDn, 0011 = Reserved, 0100 = Reserved, 0101 = SPDIF_EXTCLK, 1111 = NWU_INTG14[6]	0000	

(2) GPG3DAT 寄存器,用来决定每一个引脚输出电平的状态的寄存器

表 6-3

GPG3DAT 寄存器 (Address = 0xE03001C4)

GPG3DAT	描述	决 定 位
GPG3DAT 的[0]	用来决定 GPG3 的第 0 位引脚高低电平状态	GPG3_0
GPG3DAT 的[1]	用来决定 GPG3 的第 1 位引脚高低电平状态	GPG3_1
GPG3DAT 的[2]	用来决定 GPG3 的第 2 位引脚高低电平状态	GPG3_2
GPG3DAT 的[3]	用来决定 GPG3 的第3位引脚高低电平状态	GPG3_3
GPG3DAT 的[4]	用来决定 GPG3 的第 4 位引脚高低电平状态	GPG3_4
GPG3DAT 的[5]	用来决定 GPG3 的第 5 位引脚高低电平状态	GPG3_5
GPG3DAT 的[6]	用来决定 GPG3 的第 6 位引脚高低电平状态	GPG3_6
GPG3DAT 的[31:7]	没有使用,保留	

相应位为 1 时:输出高电平,即等于 VCC_IO 的电压。

相应位为 0 时:输出低电平,即等于 0 V。

(3) GPG3PUD 寄存器,用来决定每一个引脚是否接上拉电阻的功能

表 6-4

GPG3PUD 寄存器 (Address = 0xe03001C8)

GPG3PUD	描述	决定位
GPG3PUD 的[1:0]	用来决定 GPG3 的第 0 位引脚上拉/下拉电阻的状态	GPG3_0
GPG3PUD 的[3:2]	用来决定 GPG3 的第 1 位引脚上拉/下拉电阻的状态	GPG3_1
GPG3PUD 的[5:4]	用来决定 GPG3 的第 2 位引脚上拉/下拉电阻的状态	GPG3_2
GPG3PUD 的[7:6]	用来决定 GPG3 的第3位引脚上拉/下拉电阻的状态	GPG3_3
GPG3PUD 的[9:8]	用来决定 GPG3 的第 4 位引脚上拉/下拉电阻的状态	GPG3_4
GPG3PUD 的[11:10]	用来决定 GPG3 的第 5 位引脚上拉/下拉电阻的状态	GPG3_5
GPG3PUD 的[13:12]	用来决定 GPG3 的第6位引脚上拉/下拉电阻的状态	GPG3_6

相应位的控制功能如下:

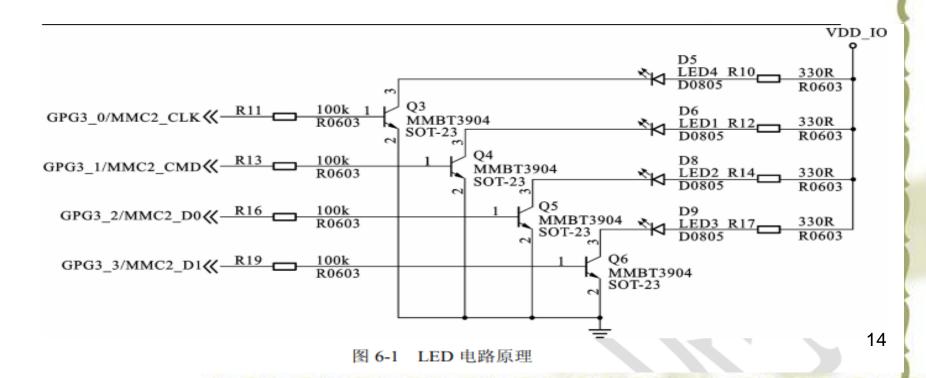
- 00 = Disables Pull-up/down 禁止上拉电阻和下拉电阻的功能;
- 01 = Enables Pull-down 使能下拉电阻的功能;
- 10 = Enables Pull-up 使能上拉电阻的功能;
- 11 = Reserved 保留,没有使用。

利用S5PC100的4个I/0引脚控制4个发光二极管,可以对其亮或灭进行控制

5.3.1 电路原理

LED4, LED1~LED3 分别与 GPG3_0~GPG3_3 相连,通过 GPG3_0~ GPG3_3 引脚的高低电平来控制三极管的导通性,从而控制 LED 的亮灭

(高电平: 亮; 低电平: 灭) why?



5.3.2 寄存器设置

为了实现控制 LED 的目的,需要通过配置 GPG3CON 寄存器将 GPG3_0、 GPG3_1、GPG3_2、GPG3_3 设置为输出属性。

通过设置GFG3DAT寄存器实现点亮与熄灭4个LED。

对于本例来说,GPG3PUD 默认是使能上拉,因此不用设置。

5.3.3 程序编写

```
#include "s5pc100, h"
int main()
 int i;
 GPG3. GPG3CON = (^{\sim}(0xf << 4) \& GPG3. GPG3CON) | (0X1 << 4);
 while (1)
 \{ GPG3, GPG3DAT = 0x2; \}
   for (i = 0; i \le 1000000; i++);
   GPG3, GPG3DAT = 0x0;
   for (i = 0; i \le 1000000; i++);
 return 0;
```

(2) 观察实验结果,可以看到 LED1 闪亮的现象。

```
/* 以下是 GPG3 结构体在 s5pc100.h 中的定义*/
/* GPG3 */
typedef struct {
              unsigned int GPG3CON;
              unsigned int GPG3DAT;
              unsigned int GPG3PUD;
              unsigned int GPG3DRV;
              unsigned int GPG3PDNCON;
              unsigned int GPG3PDNPUD;
} gpg3;
\#define\ GPG3\ (*\ (volatile\ gpg3\ *\ )0xE03001C0\ )
*/
实验过程与结果如下:
(1) 将程序编译后获得的. elf 文件,通过仿真器下载并运行在目标板上;
```

思考与练习

- 1. 什么是GPIO?
- 2. S5PC100有几组GPI0端口?
- 3. 如何实现利用S5PC100的GPD4控制LED?请画出原理图,并编程实现。

思考与练习

如何实现利用S5PC100的GPD4控制LED?请画出原理图,并编程实现。

1、原理图找到硬件连接图,找到相关信号

 $GPD4 0 \rightarrow 1ed4$

GPD4 1 -> 1ed1

 $GPD4 2 \rightarrow 1ed2$

 $GPD4 3 \rightarrow 1ed3$

2、找数据手册,查看信号的控制模块

GPD4 -> GPIO Pad Control

3、GPG3寄存器说明

GPD4CON 0x***** 选择管脚功能,相应的位设置为b0001则表示输出

GPD4DAT 0x***** 位对应相应管脚的状态

GPD4PUD 0x****** 内部上拉下拉控制

4、编写程序

make生成目标文件

通过loadb下载到开发板上运行程序, 查看现象

1. FS-JTAG 仿真器介绍

硬件特点。

- ① USB 特性: USB2.0 全速接口、USB 电源供电。
- ② JTAG 特性: IEEE 1149.1 标准。



图 5-1 FS-JTAG 仿真器

软件特点。

- ① Eclipse 集成开发环境:提供实时调试功能,如单步、全速运行、复位 、软/硬断点、跳转动态查看寄存器和存储器、变量观察。
- ② 源码级别调试器 Openocd, 开源, 并且提供良好的交互界面。

2. 开发工具的安装

Eclipse for ARM 是借用开源软件的 Eclipse 的工程管理工具,嵌入 GNU工具集,使之能够开发ARM公司Cortex-A系列的CPU

- 1. ARM-GCC 编译工具
- 2. GNU make 工具
- 3. java运行环境
- 4. Eclipse
- 5. FS-JTAG

3. 创建新工程

- 1. 汇编或C源文件
- 2. Makefile 编译
- 3. 调试命令文件 连接仿真器并发送调试命令

4. 调试工程

- 1. 配置FS-JTAG调试工具
- 2. Eclipse 配置
- 3. 选择led工程(elf)
- 4. debug调试(断点,单步,全速,寄存器变化,程序运行指示)

谢谢!