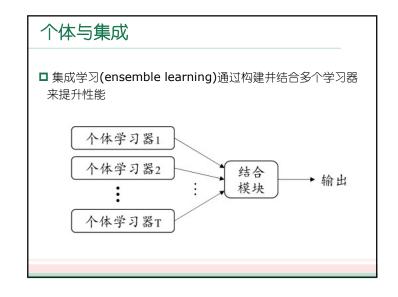
第八章:集成学习

集成学习 Ohe of the part of the





个体与集成 - 简单分析

□ 考虑二分类问题, 假设基分类器的错误率为:

$$P(h_i(\boldsymbol{x}) \neq f(\boldsymbol{x})) = \epsilon$$

□ 假设集成通过简单投票法结合*T*个分类器,若有超过半数的基分类器正确则分类就正确

$$H(oldsymbol{x}) = ext{sign}\left(\sum_{i=1}^T h_i\left(oldsymbol{x}
ight)
ight)$$

个体与集成 - 简单分析

- □ 上面的分析有一个关键假设: 基学习器的误差相互独立
- □ 现实任务中,个体学习器是为解决同一个问题训练出来的,显然不可能互相独立
- □ 事实上,个体学习器的"准确性"和"多样性"本身就存在冲突
- □ 如何产生"好而不同"的个体学习器是集成学习研究的核心
- 集成学习大致可分为两大类

个体与集成 - 简单分析

■ 假设基分类器的错误率相互独立,则由Hoeffding不等式可得集成的错误率为:

$$P(H(\boldsymbol{x}) \neq f(\boldsymbol{x})) = \sum_{k=0}^{\lfloor T/2 \rfloor} {T \choose k} (1 - \epsilon)^k \epsilon^{T-k}$$
$$\leq \exp\left(-\frac{1}{2}T(1 - 2\epsilon)^2\right)$$

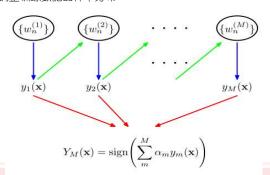
□ 上式显示,在一定条件下,随着集成分类器数目的增加,集成的错误率将指数级下降,最终趋向于0

集成学习

- 个体与集成
- Boosting
 - Adaboost
- Bagging与随机森林
- 结合策略
 - 平均法
 - 投票法
 - 学习法
- □多样性
 - 误差-分歧分解
 - 多样性度量
 - 多样性扰动

Boosting

- □ 个体学习器存在强依赖关系,
- □ 串行生成
- □ 每次调整训练数据的样本分布



Boosting – AdaBoost算法

输入: 训练集 $D = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_m, y_m)\};$ 基学习算法 \mathfrak{L} ; 训练轮数 T.

过程:

- 1: $\mathcal{D}_1(x) = 1/m$.
- 2: **for** t = 1, 2, ..., T **do**
- 3: $h_t = \mathfrak{L}(D, \mathcal{D}_t);$
- 4: $\epsilon_t = P_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_t}(h_t(\boldsymbol{x}) \neq f(\boldsymbol{x}));$
- 5: if $\epsilon_t > 0.5$ then break
- 6: $\alpha_t = \frac{1}{2} \ln \left(\frac{1 \epsilon_t}{\epsilon_t} \right);$
- 7: $\mathcal{D}_{t+1}(\boldsymbol{x}) = \frac{\mathcal{D}_{t}(\boldsymbol{x})}{Z_{t}} \times \begin{cases} \exp(-\alpha_{t}), & \text{if } h_{t}(\boldsymbol{x}) = f(\boldsymbol{x}) \\ \exp(\alpha_{t}), & \text{if } h_{t}(\boldsymbol{x}) \neq f(\boldsymbol{x}) \end{cases}$ $= \frac{\mathcal{D}_{t}(\boldsymbol{x})\exp(-\alpha_{t}f(\boldsymbol{x})h_{t}(\boldsymbol{x}))}{Z_{t}}$

8: end for

输出: $H(x) = \text{sign}\left(\sum_{t=1}^{T} \alpha_t h_t(x)\right)$

Boosting - Boosting算法

Input: Sample distribution D;

Base learning algorithm \mathfrak{L} ; Number of learning rounds T.

Process:

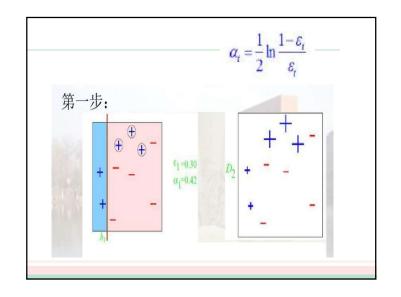
- 1. $\mathcal{D}_1 = \mathcal{D}$. % Initialize distribution
- 2. **for** t = 1, ..., T:
- 3. $h_t = \mathfrak{L}(\mathcal{D}_t)$; % Train a weak learner from distribution \mathcal{D}_t
- 4. $\epsilon_t = P_{\boldsymbol{x} \sim D_t}(h_t(\boldsymbol{x}) \neq f(\boldsymbol{x}));$ % Evaluate the error of h_t
- 5. $\mathcal{D}_{t+1} = Adjust_Distribution(\mathcal{D}_t, \epsilon_t)$
- 6. **end**

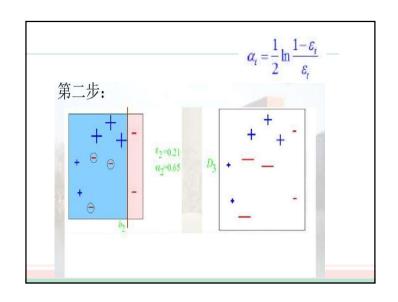
Output: $H(x) = Combine_Outputs(\{h_1(x), ..., h_t(x)\})$

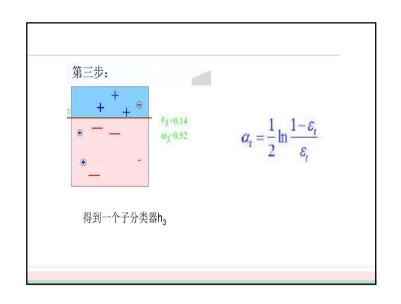
■Boosting族算法最著名的代表是AdaBoost

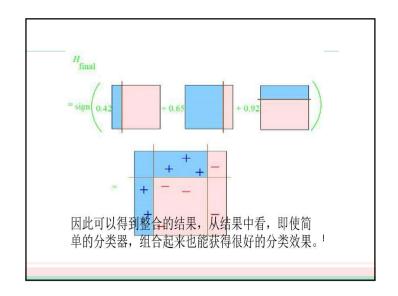
Boosting

- □ AdaBoost (Adaptive boosting) 算法:
 - 初始化训练数据的权值分布。如果有N个样本,则每一个训练样本 最开始时都被赋予相同的权值:1/N。
 - 训练弱分类器。具体训练过程中,如果某个样本点已经被准确地分类,那么在构造下一个训练集中,它的权值就被降低;相反,如果某个样本点没有被准确地分类,那么它的权值就得到提高。然后,权值更新过的样本集被用于训练下一个分类器,整个训练过程如此迭代地进行下去。
 - 将各个训练得到的弱分类器组合成强分类器。各个弱分类器的训练过程结束后,加大分类误差率小的弱分类器的权重,使其在最终的分类函数中起着较大的决定作用,而降低分类误差率大的弱分类器的权重,使其在最终的分类函数中起着较小的决定作用。换言之,误差率低的弱分类器在最终分类器中占的权重较大,否则较小。









Boosting - AdaBoost推导

□ 基学习器的线性组合

$$H(oldsymbol{x}) = \sum_{t=1}^T lpha_t h_t(oldsymbol{x})$$

□ 最小化指数损失函数

$$\ell_{\text{exp}}(H \mid \mathcal{D}) = \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}}[e^{-f(\boldsymbol{x})H(\boldsymbol{x})}]$$

Boosting - AdaBoost推导

lue 当基分类器 h_t 基于分布 D_t 产生后,该基分类器的权重 $lpha_t$ 应使得 $lpha_t h_t$ 最小化指数损失函数

$$\ell_{\exp}(\alpha_{t}h_{t} \mid \mathcal{D}_{t}) = \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_{t}} \left[e^{-f(\boldsymbol{x})\alpha_{t}h_{t}(\boldsymbol{x})} \right]$$

$$= \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_{t}} \left[e^{-\alpha_{t}} \mathbb{I} \left(f\left(\boldsymbol{x} \right) = h_{t}\left(\boldsymbol{x} \right) \right) + e^{\alpha_{t}} \mathbb{I} \left(f\left(\boldsymbol{x} \right) \neq h_{t}\left(\boldsymbol{x} \right) \right) \right]$$

$$= e^{-\alpha_{t}} P_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_{t}} \left(f\left(\boldsymbol{x} \right) = h_{t}\left(\boldsymbol{x} \right) \right) + e^{\alpha_{t}} P_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_{t}} \left(f\left(\boldsymbol{x} \right) \neq h_{t}\left(\boldsymbol{x} \right) \right)$$

$$= e^{-\alpha_{t}} \left(1 - \epsilon_{t} \right) + e^{\alpha_{t}} \epsilon_{t} \qquad \epsilon_{t} = P_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_{t}} \left(h_{t}(\boldsymbol{x}) \neq f(\boldsymbol{x}) \right)$$

□ 令指数损失函数的导数为0,即

$$\frac{\partial \ell_{\exp}(\alpha_t h_t \mid \mathcal{D}_t)}{\partial \alpha_t} = -e^{-\alpha_t} (1 - \epsilon_t) + e^{\alpha_t} \epsilon_t$$

$$\alpha_t = \frac{1}{2} \ln \left(\frac{1 - \epsilon_t}{\epsilon_t} \right)$$

Boosting - AdaBoost推导

□ 若H(x)能令指数损失函数最小化,则上式对H(x)的偏导值为0,即

$$\begin{split} \frac{\partial \ell_{\exp}(H\mid\mathcal{D})}{\partial H(\boldsymbol{x})} &= -e^{-H(\boldsymbol{x})}P(f(\boldsymbol{x}) = 1\mid \boldsymbol{x}) + e^{H(\boldsymbol{x})}P(f(\boldsymbol{x}) = -1\mid \boldsymbol{x}) \\ \operatorname{sign}\left(H\left(\boldsymbol{x}\right)\right) &= \operatorname{sign}\left(\frac{1}{2}\ln\frac{P(f(\boldsymbol{x}) = 1\mid \boldsymbol{x})}{P(f(\boldsymbol{x}) = -1\mid \boldsymbol{x})}\right) & H(\boldsymbol{x}) = \frac{1}{2}\ln\frac{P(f(\boldsymbol{x}) = 1\mid \boldsymbol{x})}{P(f(\boldsymbol{x}) = -1\mid \boldsymbol{x})} \\ &= \begin{cases} 1, & P(f(\boldsymbol{x}) = 1\mid \boldsymbol{x}) > P(f(\boldsymbol{x}) = -1\mid \boldsymbol{x}) \\ -1, & P(f(\boldsymbol{x}) = 1\mid \boldsymbol{x}) < P(f(\boldsymbol{x}) = -1\mid \boldsymbol{x}) \end{cases} \\ &= \underset{y \in \{-1,1\}}{\operatorname{arg max}} P(f(\boldsymbol{x}) = y\mid \boldsymbol{x}) \;, \end{split}$$

sign(H(x))达到了贝叶斯最优错误率, 说明指数损失函数是分类任务原来**0/1** 损失函数的一致的替代函数。

Boosting - AdaBoost推导

lacktriangle 在获得 H_{t-1} 之后的样本分布进行调整,使得下一轮的基学习器 h_t 能纠正 H_{t-1} 的一些错误,理想的 h_t 能纠正全部错误

$$\ell_{\exp}(H_{t-1} + h_t \mid \mathcal{D}) = \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}}[e^{-f(\boldsymbol{x})(H_{t-1}(\boldsymbol{x}) + h_t(\boldsymbol{x}))}]$$
$$= \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}}[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})}e^{-f(\boldsymbol{x})h_t(\boldsymbol{x})}]$$

□ 泰勒展开近似为

$$\begin{split} \ell_{\text{exp}}(H_{t-1} + h_t \mid \mathcal{D}) &\simeq \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}} \left[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})} \left(1 - f(\boldsymbol{x})h_t(\boldsymbol{x}) + \frac{f^2(\boldsymbol{x})h_t^2(\boldsymbol{x})}{2} \right) \right] \\ &= \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}} \left[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})} \left(1 - f(\boldsymbol{x})h_t(\boldsymbol{x}) + \frac{1}{2} \right) \right] \end{split}$$

Boosting - AdaBoost推导

□ 于是, 理想的基学习器:

$$\begin{split} h_t(\boldsymbol{x}) &= \operatorname*{arg\,min}_h \ell_{\exp}(H_{t-1} + h \mid \mathcal{D}) \\ &= \operatorname*{arg\,min}_h \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}} \left[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})} \left(1 - f(\boldsymbol{x})h(\boldsymbol{x}) + \frac{1}{2} \right) \right] \\ &= \operatorname*{arg\,max}_h \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}} \left[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})} f(\boldsymbol{x})h(\boldsymbol{x}) \right] \\ &= \operatorname*{arg\,max}_h \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}} \left[\frac{e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})}}{\mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}}[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})}]} f(\boldsymbol{x})h(\boldsymbol{x}) \right], \end{split}$$

口 注意到 $\mathbb{E}_{m{x}\sim\mathcal{D}}[e^{-f(m{x})H_{t-1}(m{x})}]$ 是一个常数,令 D_t 表示一个分布: $\mathcal{D}_t(m{x}) = \frac{\mathcal{D}(m{x})e^{-f(m{x})H_{t-1}(m{x})}}{\mathbb{E}_{m{x}\sim\mathcal{D}}[e^{-f(m{x})H_{t-1}(m{x})}]}$

$$\mathcal{D}_t(\boldsymbol{x}) = \frac{\mathcal{D}(\boldsymbol{x})e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})}}{\mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}}[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})}]}$$

Boosting - AdaBoost排导

□ 根据数学期望的定义,这等价于令:

$$egin{aligned} h_t(m{x}) &= rg\max_h \mathbb{E}_{m{x} \sim \mathcal{D}} \left[rac{e^{-f(m{x})H_{t-1}(m{x})}}{\mathbb{E}_{m{x} \sim \mathcal{D}}[e^{-f(m{x})H_{t-1}(m{x})]}} f(m{x}) h(m{x})
ight] \ &= rg\max_h \mathbb{E}_{m{x} \sim \mathcal{D}_t} \left[f(m{x}) h(m{x})
ight] \;. \end{aligned}$$

□ 由 $f(x), h(x) \in \{-1, +1\}$ 有:

$$f(\boldsymbol{x})h(\boldsymbol{x}) = 1 - 2 \mathbb{I}(f(\boldsymbol{x}) \neq h(\boldsymbol{x}))$$

Boosting - AdaBoost推导

■ 则理想的基学习器

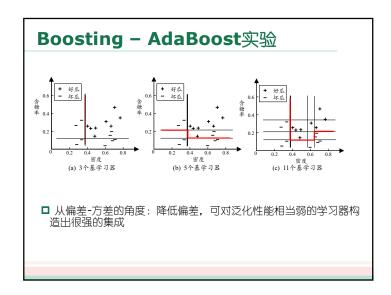
$$h_t({m x}) = \operatorname*{arg\,min}_h \mathbb{E}_{{m x} \sim \mathcal{D}_t} \left[\mathbb{I} ig(f({m x})
eq h({m x}) ig)
ight]$$

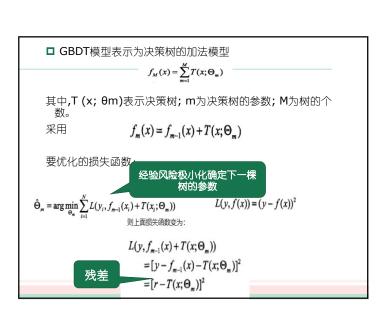
■ 最终的样本分布更新公式

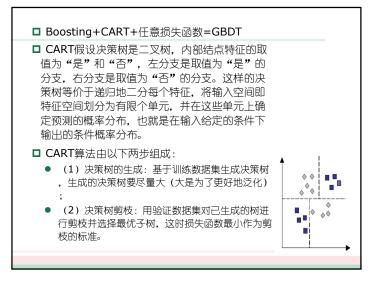
$$\begin{split} \mathcal{D}_{t+1}\left(\boldsymbol{x}\right) &= \frac{\mathcal{D}\left(\boldsymbol{x}\right)e^{-f\left(\boldsymbol{x}\right)H_{t}\left(\boldsymbol{x}\right)}}{\mathbb{E}_{\boldsymbol{x}\sim\mathcal{D}}\left[e^{-f\left(\boldsymbol{x}\right)H_{t}\left(\boldsymbol{x}\right)}\right]} \\ &= \frac{\mathcal{D}\left(\boldsymbol{x}\right)e^{-f\left(\boldsymbol{x}\right)H_{t-1}\left(\boldsymbol{x}\right)}e^{-f\left(\boldsymbol{x}\right)\alpha_{t}h_{t}\left(\boldsymbol{x}\right)}}{\mathbb{E}_{\boldsymbol{x}\sim\mathcal{D}}\left[e^{-f\left(\boldsymbol{x}\right)H_{t}\left(\boldsymbol{x}\right)}\right]} \\ &= \mathcal{D}_{t}\left(\boldsymbol{x}\right)\cdot e^{-f\left(\boldsymbol{x}\right)\alpha_{t}h_{t}\left(\boldsymbol{x}\right)} \frac{\mathbb{E}_{\boldsymbol{x}\sim\mathcal{D}}\left[e^{-f\left(\boldsymbol{x}\right)H_{t-1}\left(\boldsymbol{x}\right)}\right]}{\mathbb{E}_{\boldsymbol{x}\sim\mathcal{D}}\left[e^{-f\left(\boldsymbol{x}\right)H_{t}\left(\boldsymbol{x}\right)}\right]} \end{split}$$

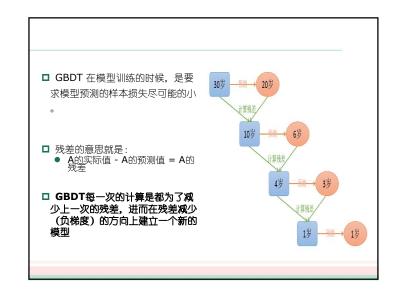
Boosting - AdaBoost注意事项

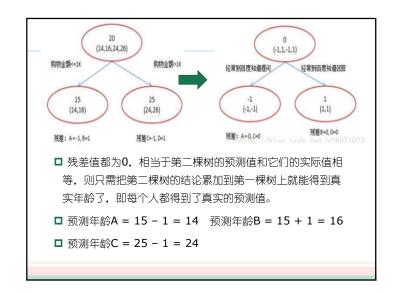
- 数据分布的学习
 - 重赋权法
 - 重采样法
- □ 重启动,避免训练过程过早停止







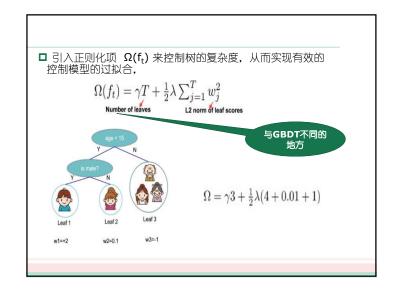


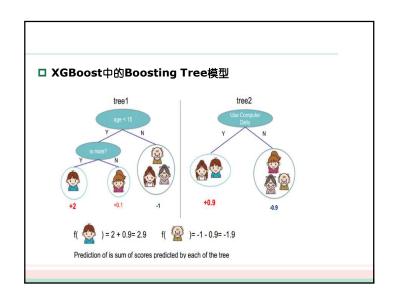


Xgboost□ 首先把树拆分成结构部分 \mathbf{q} 和叶子节点输出值 \mathbf{w} ,在这里 \mathbf{w} 是一个向量,表示各叶子节点中的输出值。在这里就囊括了上面提到的两点,确定树结构 \mathbf{q} 和叶子结点的输出值 \mathbf{w} 。 $f_t(x) = w_{q(x)}, \ w \in \mathbf{R}^T, q \colon \mathbf{R}^d \to \{1, 2, \cdots, T\}$ Whish Prince Q(x) 实际上是确定输入值最终会落到哪个叶子节点上,而w 将会给出相应的输出值。 Q(x) 实际上是确定输入值最终会落到哪个叶子节点上,而w 将会给出相应的输出值。

GBDT优缺点

- □ GBDT主要的优点有:
 - 可以灵活处理各种类型的数据,包括连续值和离散值。
 - 在相对少的调参时间情况下,预测的准确率也可以比较高。这个是相对SVM来说的。
 - 使用一些健壮的损失函数,对异常值的鲁棒性非常强。比如 Huber 损失函数和Quantile损失函数。
- □ GBDT的主要缺点有:
 - 由于弱学习器之间存在依赖关系,难以并行训练数据。不过可以通过 自采样的SGBT来达到部分并行。







Bagging与随机森林 个体学习器不存在强依赖关系 并行化生成 自助采样法

Bagging与随机森林 - Bagging算法

输入: 训练集 $D = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_m, y_m)\};$ 基学习算法 $\mathfrak{L};$ 训练轮数 T.过程: 1: for $t = 1, 2, \dots, T$ do 2: $h_t = \mathfrak{L}(D, \mathcal{D}_{bs})$ 3: end for 输出: $H(x) = \underset{y \in \mathcal{Y}}{\arg\max} \sum_{t=1}^T \mathbb{I}(h_t(x) = y)$

Bagging与随机森林 - Bagging算法特点

- □ 时间复杂度低
 - 假定基学习器的计算复杂度为O(m),采样与投票/平均过程的复杂度为O(s),则bagging的复杂度大致为T(O(m)+O(s))
 - 由于O(s)很小且T是一个不大的常数
 - 因此训练一个bagging集成与直接使用基学习器的复杂度同阶
- □ 可使用包外估计

Bagging与随机森林 - 包外估计

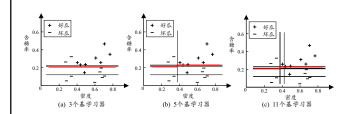
■ H^{oob}(x)表示对样本x的包外预测,即仅考虑那些未使用样本x训练的基学习器在x上的预测

$$H^{oob}(oldsymbol{x}) = rg \max_{y \in \mathcal{Y}} \sum_{t=1}^T \mathbb{I}(h_t(oldsymbol{x}) = y) \cdot \mathbb{I}(oldsymbol{x}
otin D_t)$$

■ Bagging泛化误差的包外估计为:

$$\epsilon^{oob} = \frac{1}{|D|} \sum_{(\boldsymbol{x}, y) \in D} \mathbb{I}(H^{oob}(\boldsymbol{x}) \neq y)$$

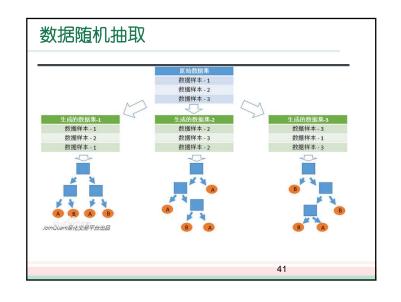
Bagging与随机森林-Bagging实验



□ 从偏差-方差的角度:降低方差,在不剪枝的决策树、神经网络等易受样本影响的学习器上效果更好

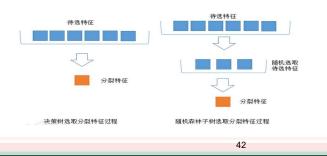
Bagging与随机森林-随机森林

- □ 随机森林(Random Forest, 简称RF)是bagging的一个扩展变种
- 采样的随机性
- 属性选择的随机性



特征随机抽取

□ 与数据集的随机选取类似,随机森林中的子树的每一个分裂过程并未用到 所有的待选特征,而是从所有的待选特征中随机选取一定的特征,之后再 在随机选取的特征中选取最优的特征。这样能够使得随机森林中的决策树 都能够彼此不同,提升系统的多样性,从而提升分类性能。



■ 每棵树的按照如下规则生成:

- 如果训练集大小为N,对于每棵树而言,随机且有放回地从训练集中的抽取N个训练样本(这种采样方式称为bootstrap sample方法),作为该树的训练集;
- 如果每个样本的特征维度为M,指定一个常数m<<M,随 机地从M个特征中选取m个特征子集,每次树进行分裂时 ,从这m个特征中选择最优的;
- 每棵树都尽最大程度的生长,并且没有剪枝过程。

43

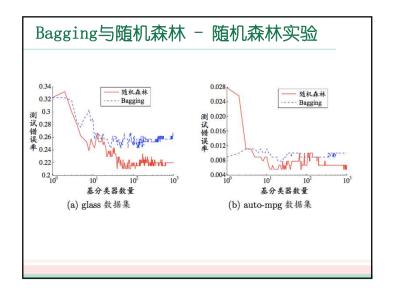
□ 随机森林分类效果 (错误率) 与两个因素有关:

- 森林中任意两棵树的相关性: 相关性越大, 错误率越大;
- 森林中每棵树的分类能力: 每棵树的分类能力越强,整个森林的错误率越低。

减小特征选择个数m, 树的相关性和分类能力也会相应的降低;增大m, 两者也会随之增大。所以关键问题是如何选择最优的m(或者是范围), 这也是随机森林唯一的一个参数。

44

□ from sklearn.ensemble import RandomForestClassifier
□ #开始利用机器学习算法计算,括号里面的n_estimators就是森林中包含的树的数目啦
□ clf = RandomForestClassifier(n_estimators=10)
□ #训练的代码clf.fit(x_train, y_train)
□ #
□ 得到测试结果的代码prediction = clf.predict(x_test)
□ # 看看预测对了设
□ print(prediction == y_test)
□ print('all done')
□ 输出:
□ [True]all done



Bagging与随机森林 - 随机森林算法 Input: Data set $D = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_m, y_m)\}$; Feature subset size K. Process: 1. $N \leftarrow$ create a tree node based on D; 2. if all instances in the same class then return N3. $\mathcal{F} \leftarrow$ the set of features that can be split further; 4. if \mathcal{F} is empty then return N5. $\tilde{\mathcal{F}} \leftarrow$ select K features from \mathcal{F} randomly; 6. $N.f \leftarrow$ the feature which has the best split point in $\tilde{\mathcal{F}}$; 7. $N.p \leftarrow$ the best split point on N.f; 8. $D_l \leftarrow$ subset of D with values on N.f no smaller than N.p; 9. $D_r \leftarrow$ subset of D with values on N.f no smaller than N.p; 10. $N_l \leftarrow$ call the process with parameters (D_l, K) ; 11. $N_r \leftarrow$ call the process with parameters (D_r, K) ; 12. return NOutput: A random decision tree



结合策略

■ 学习器的组合可以从三个方面带来好处







(a) 统计的原因

(c) 表示的原因

结合策略 - 平均法

□ 简单平均法

$$H(x) = \frac{1}{T} \sum_{i=1}^{T} h_i(x).$$

□ 加权平均法

$$H(\boldsymbol{x}) = \sum_{i=1}^T w_i h_i(\boldsymbol{x}) \,, \qquad w_i \geq 0 \;\; \text{and} \;\; \sum_{i=1}^T w_i = 1 \,.$$

结合策略 - 平均法

- □ 简单平均法是加权平均法的特例
- 加权平均法在二十世纪五十年代被广泛使用
- 集成学习中的各种结合方法都可以看成是加权平均法的变种或特例
- □ 加权平均法可认为是集成学习研究的基本出发点
- 加权平均法未必一定优于简单平均法

结合策略 - 投票法

■ 绝对多数投票法 (majority voting)

$$H\left(\boldsymbol{x}\right) = \begin{cases} c_{j} & \text{if } \sum_{i=1}^{T} h_{i}^{j}\left(\boldsymbol{x}\right) > \frac{1}{2} \sum_{k=1}^{l} \sum_{i=1}^{T} h_{i}^{k}\left(\boldsymbol{x}\right) \\ \text{rejection} & \text{otherwise} \; . \end{cases}$$

■ 相对多数投票法 (plurality voting)

$$H(\boldsymbol{x}) = c_{\arg\max_{j} \sum_{i=1}^{T} h_{i}^{j}(\boldsymbol{x})}$$

■ 加权投票法 (weighted voting)

$$H(\boldsymbol{x}) = c_{\underset{j}{\arg\max} \sum_{i=1}^{T} w_i h_i^j(\boldsymbol{x})}$$

结合策略 - 学习法的典型代表 Input: Data set $D = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_m, y_m)\}$: First-tevel learning algorithm $\mathfrak{L}_1, \dots, \mathfrak{L}_{T}$; Second-level learning algorithm $\mathfrak{L}_2, \dots, \mathfrak{L}_{T}$; Second-level learning algorithm \mathfrak{L}_2 . In for $t = 1, \dots, T$: % Train a first-level learner by applying the 2. $h_t = \mathfrak{L}_t(D)$; % first-level learning algorithm \mathfrak{L}_t 3. end 4. $D' = \emptyset$; % Generate a new data set 5. for $i = 1, \dots, m$; 7. $z_{it} = h_t(x_t)$; 8. end 9. $D' = D' \cup ((z_{i1}, \dots, z_{iT}), y_i)$; 10. end 11. $h' = \mathfrak{L}(D')$; % Train the second-level learner h' by applying % the second-level learning algorithm \mathfrak{L} to the % new data set D'. Output: $H(x) = h'(h_1(x), \dots, h_{T}(x))$ 多响应线性回归(MLR)作为次级学习器的学习算法 效果较好 □ 贝叶斯模型平均(BMA)

