**硬件部分：**

**雷达系统：**

1.原件

A）.线性稳压器（转5V），用的主要芯片是NCP1117 50G PCB 电路图在下面



几个说明：

1）左边两个输入口，输入的是大疆开发板的两个电压 13.6V 和 5V， 最大电流都是2A。 实际接的时候，5v\_IN 没有接，因为不咋需要。上面那个绿圈是-极

2）输出口：上面的标错了。 最上面的那个口输出的是13.6V， 第二个是5V。

B）电磁继电器，淘宝上搜来的。5v的供电电压。触发电流蛮小的，触发电压在我们测试的时候3.3V 就可以。

桌子上的电路版

中度可信度描述已自动生成

长得跟这个差不多。用了两个。

ADC 这个要马总写下。

2.连接方式:

图示, 示意图

描述已自动生成

DJI 开发板和 X-port相连（有它自带的排线）

现在继电器供电需要的5v都是从树莓派供的，也可以从pcb供。

具体树莓派哪个pin 要麻烦高老板

SIG 是控制信号， sig高时 继电器闭合。

PCB 的GND 要和SAR 的地相连