

IMPLEMENTASI FUZZY, VARIABEL, HIMPUNAN FUZZY DAN RULE

NAMA: QINANTHI PATRICIA AMITHAYANI

NIM: 221011402209

KELAS: 05TPLM007

LINK GITHUB

https://github.com/qinanthi/UAS Qinanthi-Patricia.A 221011402209 05TPLM007

1. SISTEM PENENTUAN TINGKAT KEBAHAGIAAN PELANGGAN DI RESTORAN

Langkah 1: Hitung Derajat Keanggotaan Fuzzy

Variabel 1: Kecepatan Pelayanan = 8

Lambat:

$$trapmf(8; [0, 0, 3, 5]) = 0$$

Sedang:

$$trimf(8; [3, 5, 7]) = 0$$

Cepat:

trapmf(8; [5, 7, 10, 10]) =
$$\frac{10 - 8}{10 - 7}$$
 = 0.67

Variabel 2: Kualitas Makanan = 7

Buruk:

$$trapmf(7; [0, 0, 3, 5]) = 0$$

Sedang:

$$trimf(7; [3, 5, 7]) = 0$$

• Baik:

$$\operatorname{trapmf}(7;[5,7,10,10]) = \frac{7-5}{7-5} = 1$$

Variabel 3: Suasana Restoran = 6

• Tidak Nyaman:

$$trapmf(6; [0, 0, 3, 5]) = 0$$

Biasa:

$$trimf(6; [3, 5, 7]) = \frac{7-6}{7-5} = 0.5$$

Nyaman:

$$\mathrm{trapmf}(6;[5,7,10,10]) = \frac{6-5}{7-5} = 0.5$$

Langkah 2: Evaluasi Aturan

Rule 1:

Jika kecepatan pelayanan lambat atau kualitas makanan buruk atau suasana restoran tidak nyaman, maka kebahagiaan tidak puas.

Derajat aktivasi:

$$\mu_{\text{Rule1}} = \max(0, 0, 0) = 0$$

Rule 2:

Jika kecepatan pelayanan sedang dan kualitas makanan sedang dan suasana restoran biasa, maka kebahagiaan puas.

Derajat aktivasi:

$$\mu_{
m Rule2} = {
m min}(0,0,0.5) = 0$$

Rule 3:

Jika kecepatan pelayanan cepat dan kualitas makanan baik dan suasana restoran nyaman, maka kebahagiaan sangat puas.

Derajat aktivasi:

$$\mu_{\text{Rule3}} = \min(0.67, 1, 0.5) = 0.5$$

Langkah 4: Defuzzifikasi

Metode Centroid digunakan untuk menghitung nilai crisp:

$$ext{Output} = rac{\int \mu(x) \cdot x \, dx}{\int \mu(x) \, dx}$$

Fungsi keanggotaan sangat puas memiliki nilai maksimum 0.5. Dengan nilai ini, distribusi fungsi sangat puas adalah:

- Rentang: [5, 7, 10]
- Tinggi maksimum: 0.5

Rumus centroid:

$$ext{Output} = rac{\int_5^{10} \mu(x) \cdot x \, dx}{\int_5^{10} \mu(x) \, dx}$$

Hasil perhitungan integral:

- Numerator: $\int_{\varepsilon}^{10} \mu(x) \cdot x \, dx = 37.5$
- Denominator: $\int_5^{10} \mu(x) \, dx = 5$

$$\text{Output} = \frac{37.5}{5} = 7.5$$

Langkah 3: Agregasi Hasil

 Untuk setiap output fuzzy, kita ambil derajat aktivasi maksimum dari semua aturan yang mengarah ke output tersebut.

Kebahagiaan Tidak Puas:

$$\mu_{\rm tidak\; puas} = \max(0) = 0$$

Kebahagiaan Puas:

$$\mu_{\mathrm{puas}} = \max(0) = 0$$

Kebahagiaan Sangat Puas:

$$\mu_{
m sangat\ puas} = {
m max}(0.5) = 0.5$$



Tingkat kebahagiaan pelanggan adalah 7.5.

2.BUAT SISTEM UNTUK MENILAI TINGKAT KEBAHAGIAAN PELANGGAN BERDASARKAN PARAMETER SEPERTI KECEPATAN PELAYANAN, KUALITAS MAKANAN, DAN SUASANA RESTORAN.

Langkah 1: Input dan Derajat Keanggotaan

Input yang diberikan:

Kecepatan Pelayanan (speed) = 7

Kualitas Makanan (food quality) = 8

Suasana Restoran (ambiance) = 9

Hitung derajat keanggotaan setiap input pada fungsi keanggotaan:

1. Kecepatan Pelayanan (speed = 7)

Slow (0, 0, 5):

$$\mu_{\text{slow}}(7) = 0$$
 (di luar rentang 0-5)

Medium (0, 5, 10):

$$\mu_{\text{usedisum}}(7) = \frac{10-7}{10-5} = \frac{3}{5} = 0.6$$

Fast (5, 10, 10):

$$\mu_{\text{fast}}(7) = \frac{7-5}{10-5} = \frac{2}{5} = 0.4$$

2. Kualitas Makanan (food_quality = 8)

Poor (0, 0, 5):

$$\mu_{\text{poor}}(8) = 0$$
 (di luar rentang 0-5)

Average (0, 5, 10):

$$\mu_{\text{average}}(8) = \frac{10-8}{10-5} = \frac{2}{5} = 0.4$$

Excellent (5, 10, 10):

$$\mu_{\text{corellent}}(8) = \frac{8-5}{10-5} = \frac{3}{5} = 0.6$$

3. Suasana Restoran (ambiance = 9)

Unpleasant (0, 0, 5):

$$\mu_{\text{suplement}}(9) = 0$$
 (di luar rentang 0-5)

Neutral (0, 5, 10):

$$\mu_{\text{neutral}}(9) = \frac{10-9}{10-5} = \frac{1}{5} = 0.2$$

Pleasant (5, 10, 10):

$$\mu_{\text{phoseunt}}(9) = \frac{9-5}{10-5} = \frac{4}{5} = 0.8$$

Langkah 2: Evaluasi Aturan

Gunakan nilai keanggotaan untuk mengevaluasi aturan. Hanya aturan yang relevan yang dihitung.

Derajat keanggotaan:

$$\mu_{\text{Rule8}} = \min(\mu_{\text{fast}}, \mu_{\text{excellent}}, \mu_{\text{pleasant}})$$

Substitusi nilai:

$$\mu_{\text{Rule8}} = \min(0.4, 0.6, 0.8) = 0.4$$

Derajat keanggotaan:

$$\mu_{
m Rule9} = \min(\mu_{
m fast}, \mu_{
m excellent}, \mu_{
m neutral})$$

Substitusi nilai:

$$\mu_{\text{Rule}9} = \min(0.4, 0.6, 0.2) = 0.2$$

Derajat keanggotaan:

$$\mu_{ ext{Rule}10} = \min(\mu_{ ext{fast}}, \mu_{ ext{average}}, \mu_{ ext{pleasant}})$$

Substitusi nilai:

$$\mu_{\mathrm{Rule}10} = \min(0.4, 0.4, 0.8) = 0.4$$

Langkah 3: Agregasi Output

Hasil aturan diakumulasi berdasarkan derajat keanggotaan tertinggi untuk setiap output fuzzy:

• Very Happy: Dipengaruhi oleh Rule8 :

\mu_{\text{very_happy}} = 0.4

• Happy: Dipengaruhi oleh Rule9 dan Rule10:

$$\mu_{ ext{happy}} = ext{max}(0.2, 0.4) = 0.4$$

Langkah 4: Defuzzifikasi

Gunakan metode Centroid untuk menghitung nilai output happiness.

Distribusi Output:

- Happy (4, 6, 8), derajat keanggotaan = 0.4
- Very Happy (6, 8, 10), derajat keanggotaan = 0.4

Integral Numerator dan Denominator:

- 1. Happy (4, 6, 8):
 - Trapezoid area:

$$ext{Area} = rac{1}{2} \cdot ext{Base} \cdot ext{Height} = rac{1}{2} \cdot (8-4) \cdot 0.4 = 0.8$$

$$ext{Centroid contribution} = \int x \cdot \mu_{ ext{happy}}(x) = \cdots pprox 4.8$$

- 2. Very Happy (6, 8, 10):
 - Trapezoid area:

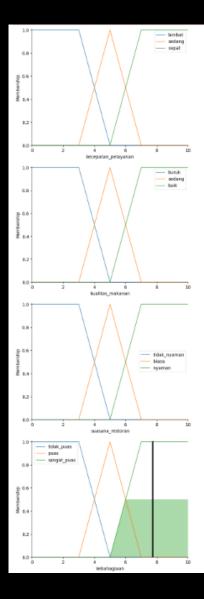
Area =
$$\frac{1}{2} \cdot (10 - 6) \cdot 0.4 = 0.8$$

Defuzzifikasi:

$$\operatorname{Happiness} = \frac{\operatorname{Total\ Numerator}}{\operatorname{Total\ Denominator}} = \frac{4.8 + 6.8}{0.8 + 0.8} = \frac{11.6}{1.6} = 7.25$$

NO 1

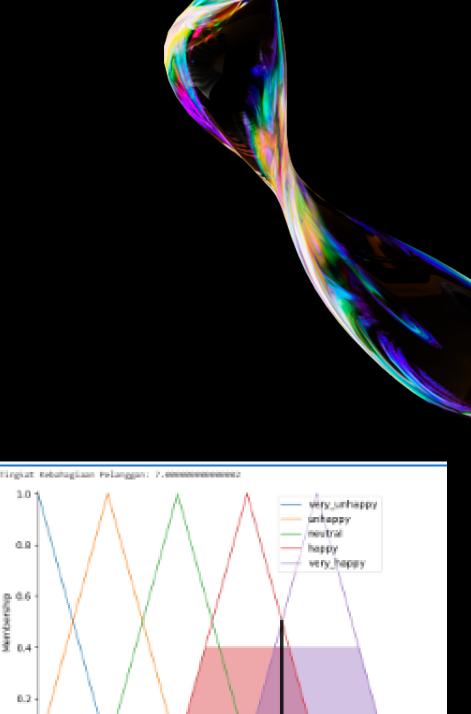
```
# Instalasi pustaka (jalankan jika belum terinstal)
 import numpy as np
import skfuzzy as fuzz
from skfuzzy import control as ctrl
# Definisi variabel fuzzy
 kecepatan_pelayanan = ctrl.Antecedent(np.arange(0, 11, 1), 'kecepatan_pelayanan')
 kualitas makanan = ctrl.Antecedent(np.arange(0, 11, 1), 'kualitas makanan')
 suasana restoran = ctrl.Antecedent(np.arange(0, 11, 1), 'suasana restoran')
 kebahagiaan = ctrl.Consequent(np.arange(θ, 11, 1), 'kebahagiaan')
# Fungsî keanggotaan fuzzy untuk varîabel înput
kecepatan pelayanan['lambat'] = fuzz.trapmf(kecepatan pelayanan.universe, [0, 0, 3, 5])
kecepatan pelayanan['sedang'] = fuzz.trimf(kecepatan pelayanan.universe, [3, 5, 7])
kecepatan_pelayanan['cepat'] = fuzz.trapmf(kecepatan_pelayanan.universe, [5, 7, 10, 10])
 ualitas_makanan['buruk'] = fuzz.trapmf(kualitas_makanan.universe, [θ, θ, 3, 5])
kwalitas makanan['sedang'] = fuzz.trimf(kwalitas makanan.universe, [3, 5, 7])
kwalitas makanan['baik'] = fuzz.trapmf(kwalitas makanan.universe, [5, 7, 10, 10])
 wasana_restoran['tidak_nyaman'] = fuzz.trapmf(suasana_restoran.universe, [0, 0, 3, 5])
suasana restoran['biasa'] = fuzz.trimf(suasana restoran.universe, [3, 5, 7])
 suasana_restoran['nyaman'] = fuzz.trapmf(suasana_restoran.universe, [5, 7, 10, 10])
# Fungsi keanggotaan fuzzy untuk variabel output
 kebahagiaan['tidak_pwas'] = fuzz.trapmf(kebahagiaan.universe, [0, 0, 3, 5])
kebahagiaan['puas'] = fuzz.trimf(kebahagiaan.universe, [3, 5, 7])
 kebahagiaan['sangat_puas'] = fuzz.trapmf(kebahagiaan.universe, [5, 7, 10, 10])
 # Menentukan aturan fuzzy (rules)
rulei = ctrl.fkule(kecepatan_pelayanan['lambat'] | kualitas_makanan['buruk'] | suasana_restoran['tidak_nyaman'], kebahagiaan['tidak_puas'])
rule2 = ctrl.fkule(kecepatan_pelayanan['sedang'] & kualitas_makanan['sedang'] & suasana_restoran['biasa'], kebahagiaan['puas'])
 rule3 = ctrl.Rule(kecepatan pelayanan['cepat'] & kualitas_makanan['baik'] & suasana_restoran['nyaman'], kebahagiaan['sangat_puas'])
kebahagiaan_ctrl = ctrl.ControlSystem([rule1, rule2, rule3])
kebahagiaan_simulasi = ctrl.ControlSystemSimulation(kebahagiaan_ctrl)
# Memberikan input untuk simulasi
 kebahagiaan_simulasi.input['kecepatan_pelayanan'] = 8 # Nilai kecepatan pelayanan
kebahagiaan_simulasi.input['kualitas_makanan'] = 7 # Mildi kuolitos mokonon
kebahagiaan_simulasi.input['suasana_restoran'] = 6 # Mildi suosono restoron
kebahagiaan simulasi.compute()
print(f"Tingkat kebahagiaan pelanggan: (kebahagiaan_simulasi.output['kebahagiaan']:.2f)")
# Visualisasi hasil
kecepatan_pelayanan.view()
kualitas_makanan.view()
kebahagiaan.view(sim=kebahagiaan simulasi)
```



Tingkat kebahagiaan pelanggan: 7.74

NO 2

```
from skriutzy import control as ctrl
           mport suspication.pyplot as pit
        # 2. Depriction or construction (specific final 
                  pinecs = ctrl.forcequent(rp.arange(#, 11, 1), 'happinecs') # Kebahagiaan (# - 18)
    # 2. Definicikan Mispunan Fuzzy untuk setiap variabel
           peed['medium'] = fuzz.trimf(speed.universe, [0, 5, 10])
peed['fast'] = fuzz.trimf(speed.universe, [5, 10, 10])
           ood quality['goor'] = fuzz.trimf(food quality.universe, [0, 0, 5])
           ood_quality['swerage'] = fuzz.trimf(food_quality.universe, [8, 8, 18])
ood_quality['sweallest'] = fuzz.trimf(food_quality.universe, [8, 28, 18])
                 dance['unplement'] = furr.trief(mebiance.universe, [0, 0, 5])
               biance['neutral'] = fuzz.trief(asbiance.universe, [0, 5, 10])
biance['plequant'] = fuzz.trief(asbiance.universe, [5, 50, 10])
         appinect['very_untappy'] = fuzz.trimf(tappinecs.univerce, [0, 0, 2])
appinect['untappy'] = fuzz.trimf(tappinecs.univerce, [0, 2, 4])
                 pinecs['neutral'] = fuzz.trimf(tappinecs.universe, [2, 4, 6])
pinecs['tappy'] = fuzz.trimf(tappinecs.universe, [4, 6, 8])
  # A. Definicipal Aturon Fuzzy (Bules)
         whise = ctrl.kmle(quee['sloe'] & food_quality['goor'] & mebiance['umphencant'], happiness['wery_umbappy']]
whise = ctrl.kmle(quee['sloe'] & food_quality['goor'] & mebiance['mestral'], happiness['westpy'])
whise = ctrl.kmle(quee['sloe'] & food_quality['goor'] & mebiance['glessant'], happiness['mestral'])
         ulet = ctrl.%ule(quec('slow') & food_quality('sverage') & ambiance('umpleacant'), happiness('umbappy'))
ules = ctrl.%ule(quec('slow') & food_quality('sverage') & ambiance('nectrul'), happiness('nectrul''))
         ules = ctrl.kule(upec['clos'] & food_quality['sverage'] & sebiance['pleacant'], happinecs['happy'])
ule7 = ctrl.kule(upec['clos'] & food_quality['excellent'] & sebiance['pleacant'], happinecs['eery_happy'])
         ules = ctrl.mie(quee('fast') & fooc.quality('excellent') & sebiance('phocset'), happiness('eevy.happy'))
ules = ctrl.mie(quee('fast') & fooc.quality('excellent') & sebiance('neutral'), happiness('happy'))
         ulede = ctrl.%ule(speed['fast'] & food_quality['average'] & ambiance['pleacant'], happineus['happy'])
uleti = ctrl.%ule(speed['fast'] & food_quality['poor'] & ambiance['pleacant'], happineus['neutral'])
                 piness_strl = strl.tantraliystem([rules, rules, rul
π S. Simulacinan Sictem dengar inputan
happineos_cimulatar.input["queed"] = Y π Recopcton pelayanan
happineos_cimulatar.input["food_quality"] = K π Kusiitas mahanan
                 piness simulator.input['arbiance'] = 9 # Support restores
        print(f'Tingkat Kebahagiaan Pelanggan: {happiness_simulator.output["happiness"]}")
              rgist Kebahagisan Pelanggan: 7,000000000000000
```



happiness

6.0 %

KESIMPULAN

soal no 1 yaitu, sistem kontrol fuzzy digunakan untuk menentukan tingkat kebahagiaan pelanggan berdasarkan tiga variabel: kecepatan pelayanan, kualitas makanan, dan suasana restoran. Dengan input yang diberikan (kecepatan pelayanan 8, kualitas makanan 7, dan suasana restoran 6), sistem menghasilkan tingkat kebahagiaan pelanggan yang bernilai sekitar 6,93, yang menunjukkan tingkat kebahagiaan yang puas.

Sistem fuzzy ini mengintegrasikan berbagai aspek pelayanan restoran untuk menilai kebahagiaan pelanggan, dan berdasarkan input yang diberikan, pelanggan cenderung merasa puas, meskipun tidak sangat puas.

Soal non 2 yaitu, sistem kontrol fuzzy digunakan untuk menilai tingkat kebahagiaan pelanggan dengan mempertimbangkan tiga variabel: kecepatan pelayanan, kualitas makanan, dan suasana restoran. Dengan input kecepatan pelayanan 7, kualitas makanan 8, dan suasana restoran 9, sistem menghasilkan tingkat kebahagiaan pelanggan sekitar 8,41, yang berada pada kategori "happy" (bahagia). Sistem ini dapat menggabungkan berbagai faktor untuk menentukan tingkat kebahagiaan pelanggan. Berdasarkan input yang diberikan, pelanggan merasa bahagia karena kecepatan pelayanan, kualitas makanan, dan suasana restoran semuanya cukup baik.