安徽大学 本科毕业论文

题 日:	模糊最大熵模型及具应用				
学生姓名:	覃浩蓝	学号:	A01714003		
院(系):	数学科学学院_	专业:	信息与计算科学		
入学时间:		0一七年 九,	月		
导师姓名:	吴涛	职称/学位:	教授		
导师单位:		数学科学学院			
完成时间:		〇二一年 四,	月		

模糊最大熵模型及其应用

摘 要

本文先介绍了模糊数学中常用的模糊 C 均值(Fuzzy C-means.FCM)算法,在模糊 C 均值算法中,通过与模糊数学的融合,给出了相比于 K-means 硬聚类更灵活的聚类结果.在 FCM 算法的基础上,我们介绍了一种基于最大熵准则的模型:模糊最大熵模型.最后我们在 UCI 的 iris 数据集上应用了 FCM 算法和我们的最大模糊熵模型,并比较了它们的分类准确率.

关键字: 熵,最大模糊熵,模糊聚类

目 录

摘	要		i
1	绪论		1
	1.1	研究背景	1
	1.2	研究内容	1
	1.3	研究意义	1
2	预备	知识	2
	2.1	模糊集及其表示方法	2
		2.1.1 模糊集的定义	2
		2.1.2 模糊集的表示方法	2
	2.2	模糊集的运算及其性质	3
	2.3	模糊 C-均值算法	4
	2.4	最大熵原理	5
		2.4.1 信息熵	5
		2.4.2 最大熵	5
	2.5	模糊熵	5
3	模糊	最大熵准则的模糊聚类模型	7
	3.1	模糊最大熵模型	7
	3.2	模糊最大熵模型的求解算法	8
4	模糊	最大熵模型分类应用研究	9
	4.1	IRIS 数据集	9
	4.2		10
5	总结	与展望	11
参:	考文南	状	12

1 绪论

1.1 研究背景

进入信息时代后,我们对信息的获取和加工能力在不断进步,我们周围的信息越来越多,五花八门各式各样的信息充斥在我们的生活中,这些信息有的是确定的,但更多的是不确定的、带有模糊性的信息.所谓模糊性是指不确定的,介于是和不是两者之间的性质.例如,对于优等生的判定,有的人觉得90就可以了,有的人却觉得需要达到95分以上才算优秀,所以我们很难这种非此即彼的性质去衡量一个人是不是优等生.

我们所处的是一个复杂多变、时刻在运动的世界,大到星系运动,小到粒子碰撞,里面蕴含的规律都是复杂多样的.信息本身就包含着确定性和不确定性,无所谓的好坏之分,它取决于我们如何认识信息,了解信息和使用信息.比如,我们在评价某一个菜品时,会用"好吃"、"还行"、"难吃"来形容;描述天气时说"多云"、"晴朗";说一个人的衣服搭配好看等等.这些问题很难用统一的标准去衡量,但是我们已经习惯在生活中运用模糊性所谓语言描述事物,用模糊的方法认识生活中的事物.虽然信息带着不确定性,但是我们所处的客观世界是确定的,所以我们需要一种方法研究模糊的信息,得到清晰的结论.于是数学诞生了一个新的分支:模糊数学.

1965年,L.A.Zadeh 在期刊 Information and Control 上发表了论文《Fuzzy Sets》^[1], 标志着模糊理论的诞生. 随后,1968年,L.A.Zadeh 又发表了《Probability Measures of Fuzzy Events》^[2], 进一步补充模糊理论框架. 此后模糊理论开始进入广大学者的视野, 不断得到完善和改进, 并在控制理论领域得到广泛应用.

1.2 研究内容

最大熵模型是一种分类学习模型,模糊熵是模糊数学里面的概念,本文在模糊理论框架下,将最大熵推广到模型信息情形,在传统的模糊 C 均值聚类 (FCM) 上进行改进,建立模糊最大熵模型并应用于实际的分类问题中,通过进一步的研究探索模糊最大熵模型在实际问题中的应用.

1.3 研究意义

随着人工智能的大热, 机器学习开始迅速应用于我们的生活中, 比如商品推荐、语音识别和智能导航等. 其中, 分类问题是机器学习领域的一个重要问题. 生活中许多的分类问题是模糊的, 计算机无法直接处理这些模糊信息, 而我们的人脑却可以很好地从这些模糊信息中得到精确的结论. 随着熵理论和模糊数学的发展, 模糊数学和最大熵模型的应用范围也越来越广泛, 为了处理分类问题中的不确定性, 国内外的许多这方面的学者也进行了许多研究, 寻找分类问题模糊性的度量方式, 探寻新的实际应用. 本文将模糊熵与最大熵原理结合,

2 预备知识

聚类方法不仅是揭示给定数据集的基本结构的主要工具, 也是揭示复杂系统的局部输入-输出关系的有效工具. 这自然引起了许多学者的兴趣, 并由此产生了许多的聚类方法, 模糊聚类就是其中一种. 正如我们所知道的, 聚类问题是一个优化问题: 一组物体被分割成一个合理的具有某些特征的子群. 这往往是在主观选择的测量函数的基础上, 将一组物体分成合理数量的子组, 使子组内物体之间的距离小于属于不同子组的物体之间的距离. 对现有的聚类方法进行改进是一个非常困难的问题, 在这之前我们先了解一下模糊 C-均值算法 (FCM) 方法.

2.1 模糊集及其表示方法

在经典集合理论里面,一个集合就是某一个概念的内涵. 对于论域上的一个对象,它要么属于这个集合,要么不属于这个集合,两者只能选一个,不能两者兼之,也不能有模棱两可的情况. 而对模糊数学研究的对象来说,我们不能简单地用是或否来描述一个对象是否属于一个集合. 由此,我们把集合的特征函数的取值从 {0,1} 这个集合扩充到 [0,1] 这个区间上的连续取值. 越靠近 1,说明该对象属于集合的程度越大,反之,越靠近 0 就越小. 这样我们就把经典集合扩充到带有模糊边界的模糊集了,从而我们可以用这样的集合表示模糊概念.

2.1.1 模糊集的定义

定义 2.1.1 (模糊子集^[1]). 设 U 为我们所研究的论域,

$$\mu_{\tilde{A}}: \mathcal{U} \longrightarrow [0,1]$$

称 μ 确定了 U 上的一个模糊子集, 记为 \tilde{A} . μ 称为 \tilde{A} 的隶属函数, 把 $\mu_{\tilde{A}}(u)(u \in U)$ 的值 称为 u 对于模糊子集 \tilde{A} 的隶属度. $\mu_{\tilde{A}}(u)$ 越大, 代表 u 隶属于 \tilde{A} 的程度越高. 通常, 我们也把模糊子集简称为模糊集.

2.1.2 模糊集的表示方法

设有限集 $\mathbf{U} = \{u_1, u_2, \dots, u_n\}$,则有限集可以用如下几种方法表示^[3].

• Zadeh 表示法

$$\tilde{A} = \frac{\tilde{A}(u_1)}{u_1} + \frac{\tilde{A}(u_2)}{u_2} + \dots + \frac{\tilde{A}(u_n)}{u_n}.$$

虽然我们以分式和的方式表示,但是其中的 $\tilde{A}(u_i)/u_i$ 并不表示分数,"+"也不表示和. $\tilde{A}(u_i)/u_i$ 表示的是元素 u_i 与对 \tilde{A} 的隶属度的一一对应关系;"+"表示的是 \tilde{A} 在论域 U 上的整体.

• 序偶表示法

$$\tilde{A}=\{(\tilde{A}(u_1),u_1),(\tilde{A}(u_2),u_2),\dots,(\tilde{A}(u_n),u_n)\}.$$

序偶表示法是从例举法演变而来, 由元素的隶属度和对应的元素组成的有序对列出.

• 向量表示法

$$\tilde{A} = (\tilde{A}(u_1), \tilde{A}(u_2), \dots, \tilde{A}(u_n)).$$

向量表示法是用 n 维数组来实现的, 在论域中的元素按一定的顺序排列时, 按此顺序记录元素的隶属度. 此时也称 \tilde{A} 为模糊向量.

2.2 模糊集的运算及其性质

我们先给出模糊幂集的定义:

定义 2.2.1. 论域 U 上的模糊子集的全体称为模糊幂集, 记为 $\mathcal{F}(U)$, 即

$$\mathcal{F}(U) = \{\tilde{A} \mid \tilde{A}(u) : \mathcal{U} \rightarrow [0,1]\}$$

模糊集的包含与相等:

定义 2.2.2. 设 $\tilde{A}, \tilde{B} \in \mathcal{F}(U)$, 如果对 $\forall u \in U$ 都成立 $\tilde{B}(u) \geqslant \tilde{A}(u)$, 则称 \tilde{B} 包含 $\tilde{A}(u)$, 记作 $\tilde{B}(u) \supseteq \tilde{A}(u)$.

定义 2.2.3. 设 $\tilde{A}, \tilde{B} \in \mathcal{F}(U)$, 如果对 $\forall u \in U$ 都成立 $\tilde{B}(u) = \tilde{A}(u)$, 则称 \tilde{B} 等于 $\tilde{A}(u)$, 记作 $\tilde{B}(u) = \tilde{A}(u)$.

我们规定 $a \lor b = MAX(a,b), a \land b = MIN(a,b),$ 所以我们可以这样描述模糊集的并、交、余:

定义 2.2.4. 如果对于任意一个 $u \in U$, 有 $\tilde{C}(u) = \tilde{A}(u) \vee \tilde{B}$, 则称 \tilde{C} 为 \tilde{A} 与 $\tilde{B}(u)$ 的并, 记为 $\tilde{C} = \tilde{A} \cup \tilde{B}$. 如果对于任意一个 $u \in U$, 有 $\tilde{C}(u) = \tilde{A}(u) \wedge \tilde{B}$, 则称 \tilde{C} 为 \tilde{A} 与 $\tilde{B}(u)$ 的 交. 记为 $\tilde{C} = \tilde{A} \cap \tilde{B}$.

它们的隶属度函数定义为:

$$(\tilde{A} \cup \tilde{B})(u) \stackrel{def}{=} \tilde{A}(u) \vee \tilde{B}(u), \forall u \in \mathbf{U}$$

 $(\tilde{A} \cap \tilde{B})(u) \stackrel{def}{=} \tilde{A}(u) \wedge \tilde{B}(u), \forall u \in \mathbf{U}$

定义 2.2.5. 如果对于 $\forall u \in \mathcal{U}$, 有 $\tilde{B}(u) = 1 - \tilde{A}(u)$, 则称 \tilde{B} 为 \tilde{A} 的余, 记为 $\tilde{B} = \tilde{A}^c$.

2.3 模糊 C-均值算法

C-均值聚类是我们聚类经常用的方法之一,通过迭代计算使得目标函数达到局部最小值的时候,就是我们的最优分类.在模糊 C-均值聚类中,我们定义目标函数为:

$$J(A,V) = \sum_{i=1}^{c} \sum_{j=1}^{n} (a_{ij})^{r} d_{ij}^{2}$$
(2-1)

 $U = \{u_1, u_2, \dots, u_n\}, u_j = (x_{j1}, x_{j1}, \dots, x_{jm}) \in \mathbb{R}^m$ 为给定的 n 个样本的 m 维数据集, $A = (a_{ij})$ 是隶属度矩阵,r 是模糊数, $d_{ik} = \|u_k - v_i\|$ 是第个 k 个样本到第 i 个聚类中心的距离.

当 v_i 不变时问题等价于

$$\min L(A, \lambda) = \sum_{i=1}^{c} \sum_{j=1}^{n} (a_{ij})^{r} d_{ik}$$
(2-2)

$$s.t. \sum_{i=i}^{c} a_{ik} = 1. \ \forall k$$
 (2-3)

这是最优化问题, 我们引入拉格朗日乘子 λ , 于是变为

$$L(A,\lambda) = \sum_{i=1}^{c} \sum_{j=1}^{n} (a_{ij})^{r} \|u_{j} - v_{i}\|^{2} - \sum_{j=1}^{n} \lambda_{j} \left(\sum_{i=1}^{c} a_{ij} - 1\right)$$
 (2-4)

对式2-4求导,局部最小值时必要条件为

$$\frac{\partial L(A,\lambda)}{\partial a_{ij}} = \left[r\left(a_{ij}\right)^{r-1}\left\|u_j - v_i\right\|^2 - \lambda_j\right] = 0 \tag{2-5}$$

$$\frac{\partial L(A,\lambda)}{\partial \lambda_j} = \sum_{i=1}^c a_{ij} - 1 = 0 \tag{2-6}$$

由式2-5可得:

$$a_{ij} = \left(\frac{\lambda_j}{r\|u_j - v_i\|^2}\right)^{\frac{1}{r-1}} \tag{2-7}$$

将式2-7带入式2-6解得:

$$\left(\frac{\lambda_j}{r}\right)^{\frac{1}{r-1}} = \left[\sum_{i=1}^c \left(\frac{1}{r\|u_j - v_i\|^2}\right)^{\frac{1}{r-1}}\right]^{-1}$$
 (2-8)

最后将式2-8代回式2-7得到隶属度的更新公式为:

$$a_{ij} = \left[\sum_{j=1}^{c} \left(\frac{\|u_j - v_i\|}{\|u_j - v_j\|} \right)^{\frac{2}{r-1}} \right]^{-1} \quad 1 \leqslant i \leqslant c, \quad 1 \leqslant j \leqslant n$$
 (2-9)

假设 a_{ij} 不变, 原问题就变成了无约束最优化问题, 必要条件为:

$$\frac{\partial J(A,V)}{\partial v_i} = -\sum_{j=1}^n 2\left(a_{ij}\right)^r \left(u_j - v_i\right) = 0 \tag{2-10}$$

解之得:

$$v_{i} = \frac{\sum\limits_{j=1}^{n} \left(a_{ij}\right)^{r} u_{j}}{\sum\limits_{j=1}^{n} \left(a_{ij}\right)^{r}}, \quad 1 \leqslant i \leqslant c \tag{2-11}$$

需要注意的是, 算法中要求 $v_i \neq u_j$, 因此, 在遇到只有一个样本的类别时, 需要将此类别排除, 在聚类结束时再加上.

2.4 最大熵原理

熵原本是物理学中的概念,是由热力学第二定律引出的一个物质系统的状态参量,是反映系统的混乱程度,度量信息有效性的一个重要工具.自从熵的概念被提出来之后,很快引起了其他领域研究者的注意,熵理论得以迅速传播,渗透进各个领域.

2.4.1 信息熵

1948年,香农[4]提出了信息熵的概念,解决了信息的量化度量问题.

(1) 离散模糊变量的信息熵

设某个离散型的随机变量 X, X 的分布率是 $\{p_i\}$, 且 $p_i=P\{X=x_i\}$, $0 \le p_i \le 1$, $\sum_{i=1}^n \mathbf{p}_i = 1$, $(i=1,2,\ldots,n)$ 则用信息熵来度量事件 X 的确定程度为:

$$H(X) = -\sum_{i=1}^{n} p_i \ln p_i$$
 (2-12)

(2) 连续连续模糊变量的信息熵

假设某个连续型随机变量 X, 其概率密度函数是 p(x), 则该连续随机变量 X 的信息熵为:

$$H(X) = -\int p(x) \ln p(x) dx \qquad (2-13)$$

2.4.2 最大熵

1957年,E.T.Jaynes 提出了最大熵原理, 通过把随机变量与信息熵联系起来, 然后最大化信息熵. 最大熵原理并不是某一固定的数学公式, 而是一种选择随机变量的准则. 最大熵的主要思想是, 在我们只掌握未知变量的部分知识的时候, 未知变量的分布可能有很多种, 此时我们应该选符合这些知识的情况下, 使得信息熵取得最大值的概率分布.

2.5 模糊熵

在自然界以及我们的日常生活中,经常存在着带着模糊性质的不确定现象,我们把它们定义成模糊变量. 自从模糊理论提出以后,很多学者就在如何度量模糊变量的模糊程度

这一方面进行了许多研究, 比如 Li, Pingke 和 Liu, Baoding^[5]、Aldo de Luca 和 Settimo Termini^[6] 等.

定义 2.5.1 (模糊熵). 对于离散变量的模糊

$$H(\tilde{A}) = -\sum_{i=1}^n \tilde{A}(u_i) \ln \tilde{A}(u_i) \tag{2-14} \label{eq:2-14}$$

对于连续的模糊变量

$$H(\tilde{A}) = -\int_{-\infty}^{\infty} \tilde{A}(u) \ln \tilde{A}(u) du$$
 (2-15)

3 模糊最大熵准则的模糊聚类

3.1 模糊最大熵模型

前面我们介绍了模糊聚类的一种常用方法: 模糊 C-均值聚类,介绍了模糊熵和最大熵原理。现在, 我们就可以将最大熵原理推广到模糊熵的情形, 在模糊 C-均值聚类中加入模糊最大熵进行约束. 设 a_{ij} 为第 j 个元素对于第 i 类的隶属度, 则我们模糊最大熵模型 (Fuzzy Maximum Entropy.FME) 的目标函数可以表示成

$$\max \left\{ -\sum_{i=1}^{n} \sum_{i=1}^{c} a_{ij} \ln a_{ij} \right\} \tag{3-1}$$

我们首先得定义我们的损失函数, 在这里, 我们选取

$$L = \sum_{i=1}^{c} \sum_{j=1}^{n} a_{ij} d_{ij}^{2}$$

作为我们的损失函数. 于是我们可以将问题归结为最优化问题, 用拉格朗日乘子法:

$$L(A, \beta, \lambda) = \sum_{i=1}^{c} \sum_{j=1}^{n} a_{ij} d_{ij}^{2} + \beta \sum_{i=1}^{c} \sum_{j=1}^{n} a_{ij} \ln a_{ij} + \sum_{j=1}^{n} \lambda_{j} \left(\sum_{i=1}^{c} a_{ij} - 1 \right)$$
(3-2)

其中 β 是差异因子, 由数据集的分布情况来决定, λ_j 是 $\sum_{i=1}^c a_{ij}$ 的拉格朗日乘子.

$$\frac{\partial L(A,\beta,\lambda)}{\partial a_{ij}} = d_{ij}^2 + \beta(\ln a_{ij} + 1) + \lambda_j = 0$$
 (3-3)

$$\frac{\partial L(A,\beta,\lambda)}{\partial \lambda_j} = \sum_{i=1}^{c} a_{ij} - 1 = 0 \tag{3-4}$$

最后解得

$$a_{ij} = \frac{\exp(\frac{-d_{ij}^2}{\beta})}{\sum\limits_{i=1}^{c} \exp(\frac{-d_{ij}^2}{\beta})}$$
(3-5)

$$v_{i} = \frac{\sum_{j=1}^{n} a_{ij} x_{j}}{\sum_{j=1}^{n} a_{ij}}$$
 (3-6)

3.2 模糊最大熵模型的求解算法

在描述我们的算法之前, 我们首先来定义一些模型的输入输出:

n 个样本的 m 维数据集 $U: U = \{u_1, u_2, \dots, u_n\}, u_i = \{x_1, x_2, \dots, x_m\} \forall i$

聚类数 $c: 2 \leq c \leq n$

隶属度矩阵 $A: n \times m$ 的矩阵

聚类中心 $V: c \times m$ 的矩阵

模糊最大熵模型的聚类算法步骤如下:

输入: 原始数据 U 和聚类数 c

输出: 隶属度矩阵 A 和聚类中心 V

1) 首先随机初始化隶属度矩阵并归一化;

- 2) 根据式3-6计算聚类中心;
- 3) 计算每一个元素到聚类中心的距离;
- 4) 根据式3-5更新隶属度矩阵;
- 5) 如果到达指定精度或迭代次数, 结束计算过程, 否则重复 2~4步;
- 6) 输出隶属度矩阵 A 和聚类中心 V.

4 模糊最大熵模型分类应用研究

4.1 IRIS 数据集

此数据是来自 UCI 的鸢尾花 (iris) 数据集. 这是一个经典的分类数据集, 由 Iris Setosa(山鸢尾)、Iris Versicolour(杂色鸢尾) 和 Iris Virginica(维吉尼亚鸢尾) 三种不同类别的鸢尾花组成,每个样本由四个属性组成,分别是 Petal.Length(花瓣长度)、Petal.Width(花瓣宽度)、Sepal.Length(花萼长度) 和 Sepal.Width(花萼宽度). 按两两属性绘制原始数据如下:

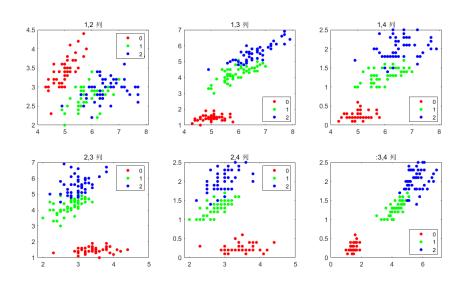


图 4.1 原始数据散点图

按 4.1 的算法对 iris 数据集进行聚类, 结果如下:

表 4.1 聚类中心

	77 71-76-1 -						
	sepal length	sepal width	petal length	petal width			
v_1	5.0136	3.3903	1.5369	0.2781			
v_2	6.4737	2.9437	5.1910	1.8012			
v_3	6.0922	2.8186	4.6775	1.5731			

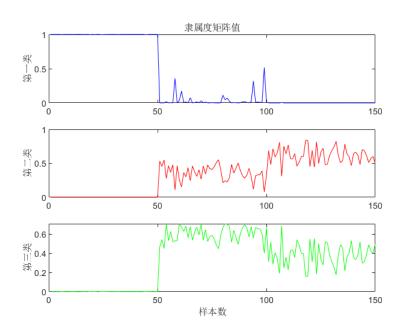


图 4.2 隶属度矩阵的值

与 FCM 算法分类结果比较 从数据的比较中, 可以看到, 对于第一类, 三个算法都做

表 4.2 准确率比较

算法/各类准确率	Setosa(山鸢尾)	Versicolour(杂色鸢尾)	Virginica(维吉尼亚鸢尾)	总样本
K-means	100%	96%	72%	89.4%
FCM	100%	76%	94%	90%
MFE	100%	86%	98%	94.7%

到了很好的识别,但是对于后两类非线性相关的类别,模糊最大熵模型比其他两个模型有着更好的表现.

4.2 红酒数据集

5 总结与展望

独立的系统演化是一个熵增的过程,在没有外力的作用下,熵是一直增加的,即符合我们的最大熵原理.而自然界也是一个巨大的系统,时时刻刻产生信息,有精确的,但许多都是模糊的.为了在已有的知识下,使我们的结果更加准确,我们趋向于使得信息的熵最大,于是我们在 FCM 的基础上融入了最大熵模型,形成了模糊最大熵模型.最后我们将模糊最大熵模型应用于 iris 数据集的分类,取得了相对于 FCM 算法更好的聚类效果.

现如今, 适逢新一代人工智能的浪潮, 各种智能算法、机器学习研究论文层出不穷, 而模糊聚类在图像分割、目标识别、故障诊断等方面也有广泛的应用, 相信在不久的未来, 关于模糊最大熵模型的应用于机器学习的结合会越来越多, 推动模糊分类算法变得越来越好.

参考文献

- [1] ZADEH L A. Fuzzy sets[J]. Information and Control, 1965, 8(3): 338-353.
- [2] ZADEH L A. Probability measures of fuzzy events[J]. Journal of mathematical analysis and applications, 1968, 23(2): 421-427.
- [3] 李安贵, 张志宏. 模糊数学及其应用 [M]. (第 2 版). 北京: 冶金工业出版社, 2005.
- [4] SHANNON C E. A mathematical theory of communication[J]. The Bell System Technical Journal, 1948, 27(4): 379-423.
- [5] LI P, LIU B. Entropy of credibility distributions for fuzzy variables[J]. IEEE Transactions on Fuzzy Systems, 2008, 16(1): 123-129.
- [6] DE LUCA A, TERMINI S. A definition of a nonprobabilistic entropy in the setting of fuzzy sets theory[J]. Information and Control, 1972, 20(4): 301-312.
- [7] 谭扬波, 陈光 (禹). 一种基于最大模糊熵的高斯聚类算法 [J]. 电子科技大学学报, 2000 (3): 269-272.
- [8] QIAN P, SUN S, JIANG Y, et al. Cross-domain, soft-partition clustering with diversity measure and knowledge reference[J]. Pattern Recognition, 2016, 50.
- [9] FU H J, WU X H, MAO H P, et al. Fuzzy entropy clustering using possibilistic approach[J]. Procedia Engineering, 2011, 15: 1993-1997.
- [10] LI R P, MUKAIDONO M. A maximum-entropy approach to fuzzy clustering[C]// Proceedings of 1995 IEEE International Conference on Fuzzy Systems. [S.l.: s.n.], 1995.

致谢

谢谢!