Sovling the Possion Equation

主讲人 邱欣欣 幻灯片制作 邱欣欣

中国海洋大学 信息科学与工程学院

2014年3月28日

Poisson Equation

$$-\nabla^2 u = f$$
$$\int_{\Omega} (\nabla^2 u + f) v = 0$$

$$\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v = \int_{\Omega} vf + \int_{\partial \Omega} vg$$
$$\alpha u + \beta \frac{\partial u}{\partial n} = g \quad on \quad \partial \Omega$$

Galerkin finite element method

• 选择 $\{\phi_1, \phi_2, \dots, \phi_n\}$ 为试探函数的一组基,同时定义附加函数 $\phi_{n+1}, \dots, \phi_{n+n_{\partial}}$.

$$u_h \sum_{j=1}^n u_j \phi_j + \sum_{j=n+1}^{n+n_\partial} u_j \phi_j$$

• ϕ_i , $i = 1, \dots, n$ 被称作形状函数.

Galerkin finite element method

$$\sum_{i=1}^{n} u_{j} \int_{\Omega} \nabla \phi_{j} \cdot \nabla \phi_{i} = \int_{\Omega} \phi_{i} f + \int_{\partial \Omega_{N}} \phi_{i} g_{N} - \sum_{j=n+1}^{n+n_{\partial}} u_{j} \int_{\Omega} \nabla \phi_{j} \cdot \nabla \phi_{i}$$

$$Au = f$$

$$Au = [a_{ij}], \quad a_{ij} = \int_{\Omega} \nabla \phi_j \cdot \nabla \phi_i$$

$$f = [f_i]$$

$$f_i = \int_{\Omega} \phi_i f + \int_{\partial \Omega_N} \phi_i g_N - \sum_{j=n+1}^{n+n_\partial} u_j \int_{\Omega} \nabla \phi_j \cdot \nabla \phi_i$$

•

•

•

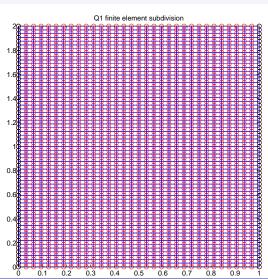
三角形元与矩形元

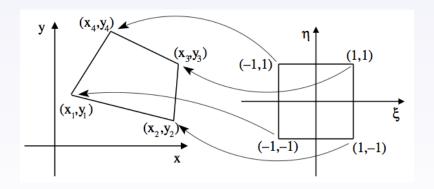
- 求解二维问题的常用单元的形状函数及构造方法,包括矩形元、三角形元等。
- 将区域分割成有限个三角形之和, 使不同三角形无重叠的内部, 且 任一三角形的顶点不属于其他三角形的内部, 这样称之为三角剖分。
- 假定区域可以分割成有限个矩形的和,且每个小矩形的边和坐标轴平行,任意两个矩形,或者不相交,或者有公共的边或公共的顶点,我们把每一小矩形叫做单元,称如此的分割为矩形剖分。

定义结构-设置网格

- 设置矩形域 [0, L] × [0, H], 输入域高 H 与域宽 L (默认 H=2, L=1)
- 选择边界条件 Neumann 边界条件
- 设置单元个数 (默认 16), 默认共 33×65 = 2145 个坐标点, 512 个矩形元
- 程序生成: mv, xy, bound, mbound

定义结构-设置网格





建立矩阵-Au=f

• 矩形元的所有点的局部-全局映射由下式给出

$$x(\xi,\eta) = x_1\chi_1(\xi,\eta) + x_2\chi_2(\xi,\eta) + x_3\chi_3(\xi,\eta) + x_4\chi_4(\xi,\eta)$$

$$y(\xi,\eta) = y_1\chi_1(\xi,\eta) + y_2\chi_2(\xi,\eta) + y_3\chi_3(\xi,\eta) + y_4\chi_4(\xi,\eta)$$

• $\chi_1(\xi, \eta), \chi_2(\xi, \eta), \chi_3(\xi, \eta), \chi_4(\xi, \eta)$ 是 Q1 基函数。

$$a_{ij}^{(k)} = \int_{\square *} \left\{ \frac{\partial \psi_{*,i}}{\partial x} \frac{\partial \psi_{*,j}}{\partial x} + \frac{\partial \psi_{*,i}}{\partial y} \frac{\partial \psi_{*,j}}{\partial y} \right\} |J_k| d\xi d\eta$$
$$f_i^{(k)} = \int_{\square *} f \psi_{*,i} |J_k| d\xi d\eta$$

•

建立矩阵-Au=f

• 使用高斯求积法来求解上述的定积分

$$\overline{a}_{ij}^{(k)} = \sum_{s=1}^{m} \sum_{t=1}^{m} w_{st} |J_k(\xi_s, \eta_t)| \left\{ \frac{\partial \psi_{*,i}}{\partial x} \frac{\partial \psi_{*,j}}{\partial x} + \frac{\partial \psi_{*,i}}{\partial y} \frac{\partial \psi_{*,j}}{\partial y} \right\} \Big|_{(\xi_s, \eta_t)}$$

$$\overline{f}_i^{(k)} = \sum_{s=1}^{m} \sum_{t=1}^{m} w_{st} f(\xi_s, \eta_t) \psi_{*,i}(\xi_s, \eta_t) |J_k(\xi_s, \eta_t)|$$

求解方程-TR

• 使用稳定梯形法则

$$M\dot{u} + Au = f$$
 $u(0) = u_0$

给出向量 $u_n \approx u(t_n), u_{n+1} \approx u(t_n + \triangle t_n),$ 求解隐式系统

$$u_{n+1} = u_n + M^{-1}(f - \frac{1}{2}A(u_{n+1} + u_n))$$