UNIWERSYTET PEDAGOGICZNY im. KEN w KRAKOWIE INSTYTUT INFORMATYKI



Projekt inżynierski: Dokumentacja techniczna

III rok Informatyka studia niestacjonarne

Spis treści

1	Wstęp	3
2	Zespół projektowy	3
3	Opis części praktycznej3.1Schemat podłączeń3.2Opis schematu podłączeń	4 4 5
4	Opis części programistycznej 4.1 Użyte biblioteki	7 7 8 9 9
5	Załączniki	15
6	Bibliografia	15

1 Wstęp

Niniejszy projekt jest studenckim przedsięwzięciem, które na celu ma stworzenie zamka elektronicznego z wielopoziomową kontrolą dostępu. Nasz zamysł, jest połączeniem elektroniki, oraz programowania w programie Arduino. Zamek w swoim założeniu posiada trójstopniową kotrolę, w której skład wchodzą:

- 1. Pomiar temperatury użytkownika.
- 2. Odczyt breloka.
- 3. Wpisanie poprawnego kodu.

2 Zespół projektowy

 $Martyna\ Klosek$

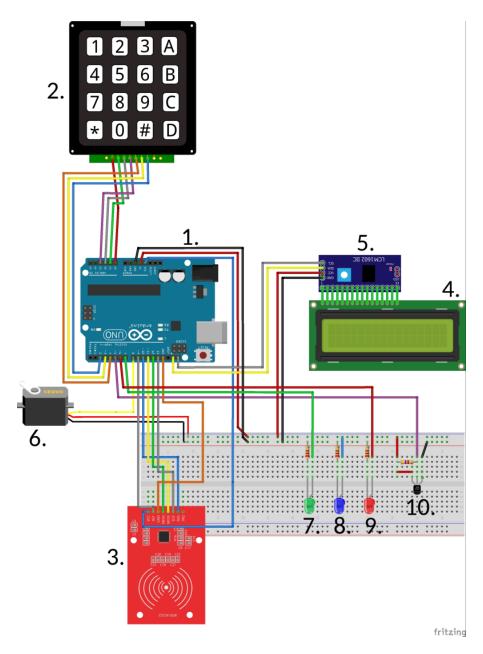
 $e\text{-}mail:\ martyna.klosek@student.up.krakow.pl$

 $Jakub\ Mazurczyk$

e-mail: jakub.mazurczyk@student.up.krakow.pl

3 Opis części praktycznej

3.1 Schemat podłączeń



Rysunek 1: Schemat podłączeń środowiska

3.2 Opis schematu podłączeń

W zaprojektowanym przez nas schemacie podłączenia wszystkich potrzebnych w projekcie modułów, wykorzystaliśmy najstępujące części, które zostały odpowiednio oznaczone na schemacie (Rysunek 1):

- 1. Moduł Arduino Uno
- 2. Klawiatura
- 3. Moduł RFID MFRC522
- 4. Wyświetlacz LCD
- 5. Konwerter I2C dla wyświetlacza LCD
- 6. Serwomechanizm modelarski typu micro
- 7. Dioda LED zielona
- 8. Dioda LED niebieska
- 9. Dioda LED czerwona
- 10. Cyfrowy czujnik temperatury DS18B20 1-wire

Podane moduły zostały następnie połączone według zaprojektowanego schematu (Rysunek 1), w następujący sposób:

• Klawiatura została podłączona do kontrolera Arduino z wykorzystaniem pinów 1-7, które obsługują matrycę cyfr 0-9 oraz znaki specjalne "*" i "#". Ostatni, ósmy pin nie został podłączony, ponieważ symbole "A", "B", "C", "D" nie będą wykorzystywane w projekcie. Schemat podłączenia opisany został w tabeli (Tabela 1):

Klawiatura	Arduino
Pin1	A0
Pin2	A1
Pin3	A2
Pin4	A3
Pin5	4
Pin6	3
Pin7	2

Tabela 1: Schemat podłączeń klawiatury

• Moduł RFID RC522 został podłączony do Arduino w sposób przedstawiony w tabeli (Tabela 2):

Moduł RFID	Arduino
RST	9
SDA	10
MOSI	11
MISO	12
SCK	13
GND	GND
3.3V	3.3V

Tabela 2: Schemat podłączeń modułu RFID RC522

- Wyświetlacz LCD został podłączony do Arduino w sposób przedstawiony w tabeli (Tabela 2):
- Konwerter I2C dla wyświetlacza LCD został podłączony do Arduino w sposób przedstawiony w tabeli (Tabela 3):

Konwerter I2C	Arduino
SCL	SCL
SDA	SDA
GND	GND
VCC	5V

Tabela 3: Schemat podłączeń konwertera I2C

• Serwomechanizm modelarski typu micro został podłączony do Arduino w sposób przedstawiony w tabeli (Tabela 4):

Serwomechanizm	Arduino
Żółty (sygnał)	D8
Ćzerwony (+)	5V
Czarny (GND)	GND

Tabela 4: Schemat podłączeń serwomechanizmu modelarskiego

• Diody LED zielona, niebieska, czerwona zostały podłączone do Arduino w sposób przedstawiony w tabeli (Tabela 5):

Diody LED	Arduino
Zielona	D7
Czerwona	D6
Niebieska	5V
Katody(przez rezystor)	GND

Tabela 5: Schemat podłączeń diody LED

• Cyfrowy czujnik temperatury DS18B20 został podłączony do Arduino w sposób przedstawiony w tabeli (Tabela 6) :

Czujnik	Arduino
VDD	5V
GND	GND
DQ	Pin 10

Tabela 6: Schemat podłączeń czujnika temperatury DS18B20

4 Opis części programistycznej

4.1 Użyte biblioteki

W celu łatwiejszego zaprogramowania zamka elektronicznego użyliśmy następujących bibliotek:

- 1. MFRC522.h (1) biblioteka odpowiadająca za obsługę breloka RFID.
- 2. LiquidCrystal_I2C.h (2) biblioteka odpowiadająca za obsługę wyświetlacza LCD 2x16.
- 3. Keypad.h (3) biblioteka odpowiadająca za obsługę klawiatury matryca 16 x tact switch.
- 4. Servo.h (4) biblioteka odpowiadająca za obsługę servomechanizmu.
- 5. SPI.h (5) biblioteka odpowiadająca za komunikację z urządzeniami SPI podpiętymi pod Arduino.
- 6. OneWire.h (6) biblioteka odpowiadająca za komunikację za pomocą protokołu 1-Wire.
- 7. DS18B20.h (7) biblioteka odpowiadająca za obsługę czujnika DS18B20.

4.2 Opis zmiennych

W programie użyliśmy następujących zmiennych:

```
- Zmienna przechowująca adres czujnika temperatury: byte adres[8] = 0x28, 0x82, 0x30, 0x3B, 0xA, 0x0, 0x0, 0xA8;
```

- Zmienna przechowująca numer PIN-u podłączenia diody zielonej: constexpr uint8_t diodaZielona = 7;
- Zmienna przechowująca numer PIN-u podłączenia diody czerwonej: constexpr uint8_t diodaCzerwona = 6;
- Zmienna przechowująca numer PIN-u podłączenia servomechanizmu: constexpr uint 8_t servoPin = 8;
- Zmienna przechowująca domyślny kod do zamka: char kod_domyślny[4] = '1', '2', '3', '3';
- Zmienna przechowująca kod seryjny breloka RFID: String tagUID = "74 91 51 A3";
- Zmienna przechowująca kod wprowadzony przez użytkownika: char kod_wprowadzony[4];
- Zmienna przechowująca wartoć, za pomocą, której sprawdzamy poprawność breloka RFID: -boolean RFIDMode;
- Zmienna przechowująca wartoć, za pomocą, której sprawdzamy temperaturę użytkownika: boolean TempMode=true;
- Zmienna przechowująca ilość wciśniętych klawiszy: char key_pressed = 0;
- Zmienne przechowująca kolejno liczbę werszy, oraz kolumn: const byte wiersze = 4; const byte kolumny = 4;
- Zmienna przechowująca przypisanie mapy klawiszy do wierszy, oraz kolumn: char mapa_klawiszy[wiersze][kolumny] = '1', '2', '3', 'A', '4', '5', '6', 'B',

'4', '5', '6', 'B', '7', '8', '9', 'C', '*', '0', '#', 'D';

- Zmienne przechowujące numery pinów do których została przyporządkowana mapa klawiszy: byte piny_w[wiersze] = A0, A1, A2, A3; byte piny_k[kolumny] = 4, 3, 2;

4.3 Opis funkcji

W programie wyróżniamy dwie główne funkcje:

void setup() - funkcja ta, zawiera instrukcję, którą mikrokontroler wykona raz po uruchomieniu.

void loop() - funkcja ta, zawiera instrukcję, które będą powtarzanę przez cały czas działania programu.

4.4 Implementacja i opis kodu

W celu łatwiejszego omówienia części programistycznej przeprowadziliśmy podział kodu na następujące części:

- 1. Biblioteki, oraz zaimplementowanne zmienne.
- 2. Wnętrze funkcji "void setup()".
- 3. Kod odpowiadający za pomiar temperatury.
- 4. Kod odpoiwadający za odczytanie breloka RFID.
- 5. Kod odpoiwadający za rozpoznanie poprawnie wpisanego kodu numerycznego.

Listing 1 przedstawia biblioteki opisane w dziale 4.1, zmienne opisane w dziale 4.2 oraz funkcje opisane w dziale 4.3. W celu przypomnienia sobie zasady ich działania, wróć do odpowiedniego rozdziału.

```
#include <LiquidCrystal_I2C.h>
  #include <Keypad.h>
  #include <MFRC522.h>
   #include <Servo.h>
  #include <SPI.h>
  #include <OneWire.h>
  #include <DS18B20.h>
   #define ONEWIRE_PIN 5
   byte adres[8] = \{0x28, 0x82, 0x30, 0x3B, 0xA, 0x0, 0x0, 0xA8\};
10
  LiquidCrystal_I2C lcd(0x27, 16, 2);
12
  MFRC522 mfrc522(10, 9);
13
   Servo sg90;
   OneWire onewire (ONEWIRE_PIN);
15
  DS18B20 sensors(&onewire);
16
  constexpr uint8_t diodaZielona = 7;
18
19
   constexpr uint8_t diodaCzerwona = 6;
   constexpr uint8_t servoPin = 8;
20
21
   char kod_domyslny[4] = { '1', '2', '3', '3'};
22
   String tagUID = "74 \ 91 \ 51 \ A3";
23
   char kod_wprowadzony[4];
  boolean RFIDMode;
   boolean TempMode = true;
26
   char key_pressed = 0;
27
   uint8_t i = 0;
29
   const byte wiersze = 4;
30
   const byte kolumny = 4;
31
32
   char mapa_klawiszy[wiersze][kolumny] = {
         ', '2', '3', 'A'},
', '5', '6', 'B'},
', '8', '9', 'C'},
34
35
36
```

```
38 };
39
40 byte piny_w[wiersze] = {A0, A1, A2, A3};
41 byte piny_k[kolumny] = {4, 3, 2};
```

Listing 1: Kod przedstawiający implementację bibliotek oraz zmiennych.

Listing 2 przedstawia fragment opisujący wnętrze funkcji "void setup()":

```
45
     pinMode(diodaCzerwona, OUTPUT);
46
     pinMode (diodaZielona, OUTPUT);
47
48
     sg90.attach(servoPin);
49
     sg90.write(0);
50
51
     lcd.begin();
52
     lcd.backlight();
53
     SPI. begin ();
     mfrc522.PCD_Init();
55
     lcd.clear();
56
57
     while (! Serial);
58
     Serial.begin (9600);
59
60
     sensors.begin();
61
     sensors.request(adres);
62
63
```

Listing 2: Kod przedstawiający wnętrze funkcji void setup().

W pierwszej kolejności przeporwadzamy konfigurację PIN-ów Arduino (Listing 2, linia 46-47). Kolejno deklarujemy PIN-y dla servomechanizmu (Listing 2, linia 49), oraz ustawiamy pozycję servomechanizmu (Listing 2, linia 50). Po wykonaniu wcześniejszych kroków, inicjalizujemy wyświetlacz LCD, SPI, oraz MFRC522 (Listing 2, linia 52-56). W następnym kroku tworzymy pętle warunkową while, która nie wykonuje żadnych czynności dopóki "serial monitor" nie zostanie otwarty (Listing 2, linia 58), gdy to nastąpi otwieramy port i ustawiamy prędkość na 9600 bodów (Listing 2, linia 59-62). Kolejno przechodzimy do następnego fragmentu kodu.

Listing 3 Fragment opisujący działanie czujnika temperatury:

```
void loop() {
67
     if (TempMode == true)
68
69
        (sensors.available())
70
71
         lcd.setCursor(0, 0);
73
         lcd.print("Zmierz");
         lcd.setCursor(0, 1);
74
         lcd.print("temperature");
75
         delay (4000);
76
         lcd.clear();
77
78
         for (float t=0; t<15; t++)
80
            lcd.setCursor(0, 0);
81
            lcd.print("Mierzenie..");
82
            temperature = sensors.readTemperature(adres);
83
            Serial.print(temperature);
84
           Serial.println(F(" 'C"));
85
           sensors.request(adres);
86
           delay (1000);
88
89
         if (temperature >= 25 && temperature <= 31)
90
91
```

```
lcd.clear();
92
             lcd.setCursor(0, 0);
93
             lcd.print("Blokada
             lcd.setCursor(0, 1);
95
             lcd.print("Temperatura OK");
96
             digitalWrite (diodaZielona, HIGH);
97
             delay (5000);
98
             digitalWrite (diodaZielona, LOW);
             lcd.clear();
             temperature = 0;
             RFIDMode = true;
             TempMode = false;
104
          else if (temperature < 25 || temperature > 31)
106
             lcd.clear();
             lcd.setCursor(0, 0);
108
             lcd.print("Blokada 1/3");
             lcd.setCursor(0, 1);
             lcd.print("Brak dostepu");
             digitalWrite(diodaCzerwona, HIGH);
             delay (3000);
             digitalWrite(diodaCzerwona, LOW);
114
             lcd.clear();
             TempMode = true;
116
119
```

Listing 3: Kod przedstawiający implementację i działanie czujnika temperatury.

W pierwszej kolejności sprawdzamy stan zmiennej TempMode (Listing 3, linia 68), jeśli zmienna ma wartość true, sprawdzamy czy podłączony czujnik temperatury jest dostępny (Listing 3, linia 70), jeśli tak wypsiujemy na ekranie komunikat o przystąpieniu do mierzenia temperatury (Listing 3, linia 71-77).

Kolejnym krokiem jest wejscie do pętli, która przez piętnaście sekund odczytuję temperaturę z opuszka palca użytkownika (Listing 3, linia 79-88).

Po odczytaniu dochodzimy do pętli warunkowych, które po przeanalizowaniu wyników użytkownika wyświetlają napis "Temperatura OK" w przypadku temperatury w granicach od 25 do 31 stopni Celcjusza (Listing 3, linia 90-104), bądź napis "Brak dostępu" w przypadku temperatury wykraczającej poza zakres (Listing 3, linia 105-117).

Fragment opisujący działanie breloka RFID:

```
lcd.setCursor(0, 0);
123
       lcd.print("Zeskanuj brelok");
124
       if ( ! mfrc522.PICC_IsNewCardPresent()) {
       return:
128
       if ( ! mfrc522.PICC_ReadCardSerial()) {
130
       String tag = "";
       for (byte j = 0; j < mfrc522.uid.size; j++)
136
         tag.concat(String(mfrc522.uid.uidByte[j] < 0x10 ? " 0" : " "));
137
         tag.concat(String(mfrc522.uid.uidByte[j], HEX));
138
139
       tag.toUpperCase();
140
```

```
(tag.substring(1) = tagUID)
142
143
          lcd.clear();
144
          lcd.setCursor(0, 0);
145
          lcd.print("Blokada 2/3");
146
          lcd.setCursor(0, 1);
lcd.print("Brelok zgodny");
147
148
          digitalWrite(diodaZielona, HIGH);
149
          delay (3000);
          digitalWrite(diodaZielona, LOW);
          lcd.clear();
          lcd.setCursor(0, 0);
154
          lcd.print("Podaj kod:");
155
          lcd.setCursor(6, 1);
157
          RFIDMode = false;
158
159
        else
160
161
          lcd.clear();
162
          lcd.setCursor(0, 0);
163
          lcd.print("Blokada 2/3");
164
          lcd.setCursor(0, 1);
165
          lcd.print("Brelok niezgodny");
166
           //digital Write (buzzerPin, HIGH);
167
          digitalWrite(diodaCzerwona, HIGH);
          delay (3000);
          digitalWrite(diodaCzerwona, LOW);
          lcd.clear();
          TempMode = true;
          RFIDMode = false;
173
174
```

Listing 4: Kod przedstawiający implementację i działanie breloka RFID.

W pierwszej kolejności wyświetlamy komunikat "Zeskanuj brelok" (Listing 4, linia 123-124). Następnie przechodzimy przez dwie pętle if (Listing 4, linia 126-132), które kolejno sprawdzają dostępne karty i wybierają jedną z nich.

Program wchodzi do pętli warunkowej if, która w przypadku zeskanowania poprawnego breloka wyświetli komunikat "Brelok zgodny" (Listing 4, linia 142-158), oraz dioda zielona zaświeci się.

W przypadku zeskanowania błędnego breloka wyświetli komunikat "Brelok niezgodny" (Listing 4, linia 160-175), oraz następuje zapalenie diody czerwonej.

Fragment opisujący działanie kodu numerycznego:

```
if (RFIDMode == false)
178
        key_pressed = keypad_key.getKey();
179
        if (key_pressed){
180
          kod_wprowadzony[i++] = key_pressed;
181
          lcd.print("*");
182
183
        if (i = 4){
184
          delay (200);
185
          if (!(strncmp(kod_wprowadzony, kod_domyslny, 4)))
187
              lcd.clear();
188
              lcd.setCursor(0, 0);
189
              lcd.print("Blokada 3/3");
190
              lcd.setCursor(0, 1);
191
              lcd.print("Kod zgodny");
192
              delay (3000):
193
              sg90.write(90);
194
              digitalWrite(diodaZielona, HIGH);
195
```

```
lcd.clear();
196
               lcd.setCursor(1, 0);
197
               lcd.print("Drzwi otwarte");
               lcd.setCursor(7, 1);
               lcd.print("5");
200
               delay (1000);
201
               lcd.setCursor(7, 1);
202
               lcd.print("4");
               delay (1000);
204
               lcd.setCursor(7, 1);
205
               lcd.print("3");
206
               delay (1000);
207
               lcd.setCursor(7, 1);
208
               lcd.print("2");
209
               delay (1000);
210
               lcd.setCursor(7, 1);
               lcd.print("
212
213
               delay (1000);
               lcd.setCursor(7, 1);
214
               lcd.print("0");
215
216
               delay (1000);
217
               digitalWrite(diodaZielona, LOW);
218
               sg90.write(0);
219
               lcd.clear();
220
               i = 0:
221
               TempMode = true;
223
224
          else
225
226
               lcd.clear();
               lcd.setCursor(0, 0);
228
               lcd.print("Blokada 3/3");
229
               lcd.setCursor(0, 1);
               lcd.print("Kod niezgodny");
231
232
               digitalWrite(diodaCzerwona, HIGH);
               delay (3000);
233
               digitalWrite(diodaCzerwona, LOW);
234
               lcd.clear();
236
               TempMode = true;
238
          }
239
240
241
```

Listing 5: Kod przedstawiający implementację i działanie kodu numerycznego.

W pierwszej kolejności zostaje utworzona instrukcja warunkowa "if" dla flagi RFID równej false (Listing 5, linia 178). Następnie przechwytywane są znaki wpisywane przez użytkownika na klawiaturze, a wpisywane dane zostają gwiazdkowane.

Po wpisaniu przez użytkownika 4 znaków program porównuje je z ustawionym hasłem (Listing 5, linia 184). W przypadku wpisania poprawnego hasła, użytkownik dostaje informację o jego poprawności i otwarciu zamka. Towarzyszy temu zapalona zielona dioda oraz stoper wyświetlający informację o pozostałym czasie otwarcia zamka (Listing 5, linia 198-223).

Kiedy użytkownik poda błędne hasło, program wyświetli odpowiednią informację oraz na 3 sekundy zostanie zapalona dioda LED w kolorze czerwonym (Listing 5, linia 225-241).

Odnośnik do całego kodu- Dokumentacja

5 Załączniki

6 Bibliografia

Literatura

- [1] https://github.com/miguelbalboa/rfid
- $[2] \ \mathtt{https://github.com/fdebrabander/Arduino-LiquidCrystal-I2C-library}$
- [3] https://playground.arduino.cc/Code/Keypad/
- [4] https://www.arduino.cc/reference/en/libraries/servo/
- [5] https://www.arduino.cc/en/reference/SPI
- [6] https://github.com/PaulStoffregen/OneWire
- [7] https://github.com/nettigo/DS18B20