

## 毕业设计（论文）开题报告

题目 在线步态规划双足机器人的设计

专 业 名 称 电子信息工程

班 级 学 号 14043111

学 生 姓 名 陈寒

指 导 教 师 何 矞

填 表 日 期 2018 年 03 月 05 日

**一、选题的依据及意义**：

机器人的发展

轮式机器人的优缺点

仿生机器人

双足机器人的优缺点

双足机器人的发展

双足机器的应用

双足机器人的研究重点

**二、国内外研究概况及发展趋势（含文献综述）：**

在。

1. **研究内容及实验方案：**

设计

**1、设计要求：**

①

**2、设计方案：**

（1）

四、目标、主要特色及工作进度

**1、目标:**

本

1. **主要特色:**

将

**3、工作进度:**

第1周-第3周：

第4周-第9周：

第10周-第14周：

第14周-第16周：

五、参考文献

[1]. 程鹏.自动控制原理[M]. 北京:高等教育出版社，2003.

[2]. (日)梶田秀司 著. 仿人机器人[M]. 管贻生 译. 北京:清华大学出版社, 2007.

[3]. 陈启军、刘成菊. 双足机器人行走控制与优化[M]. 北京:清华大学出版社, 2016.

[4]. 杨振江等．流行单片机实用子程序及应用实例[M].西安电子科大出版社,2002

[5]. 高石龙夫等. 电子喷射系统的技术发展及动向[J]．国外内燃机车, 2002（4）：P24-30

[6]. 李蓝媚.柴油机喷油过程参数获取的数值方法研究[J]．车用发动机,2009,4（2）：P6-10

[7].陈明伟.汽车电喷系统喷油控制分析与软件设计[J]. 中国工程机械学报2006

(4): 201-205

[8]. 吕宁.单片机转速测量系统[J].电子技术，2006，9（5）:P22-25

[9]. 张西. [基于MCS-51单片机的测温系统](http://www.cnki.com.cn/Article/CJFD2002-DZGS200206012.htm) [J].电子工程师, 2002(6):P38-43

[l0]肖永清．电子控制技术在汽车发动机上的应用与发展[J]．上海电器技术，2004

[11]孙云．汽车发动机电控技术．北京：机械工业出版，2007

[12]卓斌，刘启华．车用汽油机燃料喷射与电子控[M]．北京：机械工业出版社，2001

[13]OttoGlockler,et a1．Present Status and Future Development ofGasoline Fuel Injection System for Passenger Cars．SAE 800467

[14]. John Bheywood. Internal Combustion Engine Funda mentals [M] . NewYork: McGraw Hill, 1988.

[15].Aquino C F.Transient AFR Control Characteristics of a 5 Liter Central

Fuel Injection Engine[C]. SAE 810494, 1981.