



Home work #2

1. i) 我们可以简单写出素数规则, 却有明确的规则, 不需要学习。×

ii) 可能有潜在的规律, 即异常点, 检测问题。✓

iii) 有明确的公式来得出结果。×

iv) 无明确公式可以使用机器学习来解决。✓

v) 无明确规则, 适宜用机器学习来解决。✓

2. 增强学习, 首先不能直接分类 (非监督), 又通过反馈即评价每次输出的好坏来改进游戏策略, 属于增强学习。

3. 无监督, 训练集没有明确分类标签。

4. 监督, 无论是有人还是无脑, 其分类都是明确的。

5. 主动学习, 算法在训练过程中主动询问, 即有选择的训练样本, 以期望获得最大信息。

$$6. E_{0.5}(g, f) = \frac{1}{L} \sum_{n=1}^L [g(X_n) \text{ is even}] = \frac{1}{L} \times \frac{L}{2} = 1/2.$$

7. f 能拟合 D 的所有元素, 这是训练集内的, 所有的 f 表现都一样。那么对于后续的 L 个元素, f 可能有不同的拟合效果。即每一个样本 $X_{n+1} = \{0, 1\}$ 所以所有 f 可能数为 2^L 。

8. 证明如下: (下面的证明来自网上同学的答案)。



$$\begin{aligned} & E\{EOTS(A||D), f\} \\ &= \frac{1}{2^L} \sum_{i=1}^L \frac{1}{2} \sum_{j=1}^L [g_i(X_{N+L}) \neq f_i(X_{N+L})] \\ &= \frac{1}{2^L} \frac{1}{2} \sum_{i=1}^L \sum_{j=1}^L [g_i(X_{N+L}) \neq f_j(X_{N+L})] \end{aligned}$$

因为前面我们知道 $f_i(X_{N+L})$ 中取值上各一半. 故对于所有的 i 其结果都是类似的。

$$\text{原式} = \frac{1}{2^L} \cdot \frac{1}{2} \sum_{i=1}^L 2^{L-1} = 1/2 \text{ 此结果与具体的算法无关。}$$

我们可以这么想. 由于所有 f 产生任何 D 的概率都是一样. 即对于测试集没有任何帮助, 那么无论我选用哪个 g 来计算 EOTS 其对于测试集而言其效果是类似的。

9. $V=1$ 即有 5 个是蓝色弹珠 $P = C_{10}^5 \times 0.5^5 \times (1-0.5)^5 = 0.24$

10. 同理 $P = C_{10}^9 \times 0.9^9 \times 0.1 = 0.39$

11. 分为两种情况即 $V=0$ 或 1 , $P = C_{10}^1 \times 0.9^1 \times 0.1^9 + C_{10}^0 \times 0.9^0 \times 0.1^{10}$

12. 由 Hoeffding 不等式得 $P(|V-u| > \epsilon) \leq 2e^{-2\epsilon^2 N}$ 取 $\epsilon = 0.8$

代入计算 $P \leq 2e^{-2 \times 0.64 \times 10} = 5.52 \times 10^{-6}$

这得到的是一个 upper bound. 因为 ϵ 取的是 0.8

3. 从题意知各种类型条件的骰子各 1/2, 故 $P = (1/2)^5 = 1/32$

4. 首先弄清题意, 题意为从袋子中抽取 5 个骰子. 总有某些个数为橙色的概率。



橙	绿	1. B, C	\Rightarrow <div> $\left\{ \begin{array}{l} B, C \text{ 1,3总是橙 ①} \\ AC \text{ 2总是橙 ②} \\ AD \text{ 4,6总是橙 ③} \\ BD \text{ 5总是橙 ④} \end{array} \right.$ </div>
A 2, 4, 6	1, 3, 5	2. A, C	
B 1, 3, 5	2, 4, 6	3. B, C	
C 1, 2, 3	4, 5, 6	4. A, D	
D 4, 5, 6	1, 2, 3	5. B, D	
		6. A, D	

所以我们可以看出要么全是B或C, 要么是A或C, 要么是A或D, 要么是B或D. 那么很明显全为A或B, C, D的情况会被重复一次 (如①②③④全为A或C的情况)

故概率为 $(2^5 \times 4 - 1^5 \times 4) \div (4^5) = 31/256$.

15. 见代码 hw01-15.py. 收敛时 step=45, last-mistake=135.

16. 见代码 hw01-15.py. 收敛时 step均值为 40.2, 且所作更新前数据图, 呈现似正态分布, 可知随机选择样本确实有帮助。

17. 见代码 hw01-15.py. 收敛时, step均值为 40.3, 故知 α 的变化并不有助于加速收敛。

18. 见代码 hw01-18.py. 在我机端上 average error 为 0.12, 此时的 epoch updates 为 200. 当 updates 为 200 时, average error 为 0.12, 并没有改变太多, 此时的 epoch updates 为 50.

19. 见代码 hw01-18.py. 当没有选择最优的权重向量时, 而是选择更新为 50 次的最终结果, 其均 error 为 0.34. 此部分算法复杂。



20. 见代码 hw01-18.121 error 均值为 0.12, 与 updates=50 相差不多

但如果把 updates 减小为 30, 则 error 均值为 0.15 变化明显.

21. 因此迭代次数在一定范围如果增加是有助于提升准确率的.

21. 没有效果, 因为 $T \leq R^2/p^2$ 且 $R^2 = \max_n \|X_n\|^2$ $p = \min_n y_n \frac{w^T X_n}{\|w\|_2}$
故 R^2 与 p^2 均是 X_n 的二次表达式. 因此也就不一定会
随着 X_n 的变化而变化.