

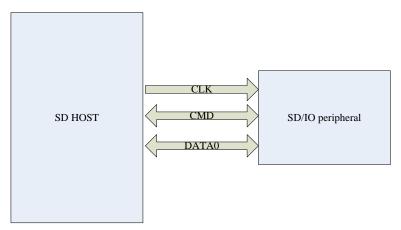
SDIO

1 SDIO 模块简介

支持 SDIO 接口标准。SD 是记忆卡的标准,SDIO 是在 SD 标准上定义了一种外设接口,就是 SD 的 I/O 接口的意思,SDIO 接口兼容以前的 SD 内存卡。SDIO controller 通过 SDIO 来和 SD 卡或者其它外设实现数据交互。

SDIO 协议保留了 SD 卡的读写协议,同时 SDIO 协议在 SD 卡协议置上添加了 CMD52/CMD53 命令。SDIO 和 SD 卡规范间的一个重要区别是增加了低速标准。SDIO 卡只需要 SPI 和 1 位 SD 传输模式。低速卡的目标应用是以最小的硬件开支支持低速 I/O 能力。

SDIO controller 支持的时钟范围为 0 到 24MHz,在 SDIO 总线定义中,SDIO 的 1BIT 模式下 DATO 用来传输数据,DAT1 用作中断线。但 O18 的 SDIOcontroller 不支持 DAT1 用作中断线。若需要只能将 DAT1 连接到 GPIO,利用 GPIO 的中断。其信号引脚定义如下:

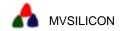


2 SDIO 模块驱动接口设计

考虑到可能的对 SDIO 各种外设的支持,需要实现支持任意长度字节的传输,对 driver 进行层次划分,将 SDIO 驱动作为底层,所有 SDIO 外设包括 SD 卡的驱动都调用 SDIO controller 的底层驱动。

2.1 SDIO 相关说明

- 1、SDIO 所有 response 都经过 CMD 线,总共有 8 种 response type,R1~R7,其中 R1 分 R1 和 R1B 两种,有细微差别。
- 2、response 长度取决于响应类型。其中除了R2的 response 长度为136bits 其余皆为48bits。 所以设置获取 response code length 的时候,若 response type 为R2请设置16,其余设置为5。
- 3、对 SD 协议而言,R4/R5 是 SDIO 额外支持的 response type。



2.2 函数列表

```
VOID SdioControllerInit(VOID)
```

VOID SdioEnableClk(VOID)

VOID SdioDisableClk(VOID)

VOID SdioSetClk(DWORD ClkIndex)

VOID SdioStartReciveData(BYTE* InBuf, WORD DataLen)

VOID SdioStartSendData(BYTE* OutBuf, WORD DataLen)

BOOL SdioSendCommand(BYTE Cmd, DWORD Param, WORD TimeOut)

VOID SdioGetCmdResp(BYTE *RespBuf, BYTE RespBufLen)

BOOL SdioIsDatTransDone(VOID)

BYTE SdioGetStatus(VOID)

BYTE SdioGetResponseStatus(VOID)

BOOL SdioIsBusy(VOID)

VOID SdioEndDatTrans(VOID)

基于不是所有 CMD 都会有响应,定义了超时机制与 ERR CODE。ERR CODE 用宏定义: #define NO_ERR (0)

#define SEND_CMD_TIME_OUT_ERR (1)

3 SDIO 模块接口函数描述

3.1 SdioControllerInit

原型:

VOID SdioControllerInit(VOID)

参数:

VOID

描述:

初始化sdio controller

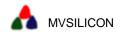
返回值:

VOID

3.2 SdioSetClk

原型:

VOID SdioSetClk(DWORD ClkIndex)



参数:

ClkIndex:分频参数,0代表2分频,1代表4分频,依次类推

描述:

将提供给sd卡的clk进行分频

返回值:

VOID

3.3 SdioEnableClk

原型:

VOID SdioEnableClk(VOID)

参数:

VOID

描述:

打开sd模块clk

返回值:

VOID

3.4 SdioDisableClk

原型:

VOID SdioDisableClk(VOID)

参数:

VOID

描述:

关闭sd模块clk

返回值:

VOID

3.5 SdioSendCommand

BOOL SdioSendCommand(BYTE Cmd, DWORD Param, WORD TimeOut)

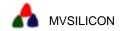
参数:

Cmd: 要发送的命令

Param: 要发送的命令伴随的参数 TimeOut: 等待发送命令完成超时

描述:

发送命令给sdio外围设备



返回值:

NO ERR: 发送命令成功

SEND_CMD_TIME_OUT_ERR 获得CMD done信号超时

3.6 SdioGetCmdResp

原型:

VOID SdioGetCmdResp(BYTE *RespBuf, BYTE RespBufLen)

参数:

RespBuf: 存储response

RespBufLen: 需要获得的response长度,请参看章节2.1或者SDIO SPECIFICATION

描述:

获得所发送命令的响应

返回值:

VOID

3.7 SdioStartReciveData

原型:

VOID SdioStartReciveData(BYTE* InBuf, WORD DataLen)

参数:

InBuf:将接收到的数据存入此buf DataLen:需要接收的数据长度

描述:

接收sdio数据总线上的数据

返回值:

VOID

3.8 SdioStartSendData

原型:

VOID SdioStartSendData(BYTE* OutBuf, WORD DataLen)

参数:

OutBuf: 将需要发送的的数据存入此buf

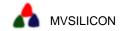
DataLen: 需要发送的数据长度

描述:

开始数据传输

返回值:

VOID



3.9 SdioGetResponseStatus

原型:

BYTE SdioGetResponseStatus(VOID)

参数:

VOID

描述:

从command的response中获得card status。

返回值:

VOID

3.10 SdioGetStatus

原型:

BYTE SdioGetStatus(VOID)

参数:

VOID

描述:

每个block data写入card,将会有一个BYTE的response,该函数将获得这些response。返回值:

Sd status

3.11 SdioIsDatTransDone

原型:

BOOL SdioIsDatTransDone(VOID)

参数:

VOID

描述:

等到data传输结束信号

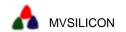
返回值:

1 means done .

3.12 SdioEndDatTrans

原型:

VOID SdioEndDatTrans(VOID)



参数:

VOID

描述:

结束本次传输

返回值:

VOID

3.13 SdioIsBusy

原型:

BOOL SdioIsBusy (VOID)

参数:

VOID

描述:

指示sd卡是否busy

返回值:

0 means busy

4 典型应用

下面以 SDK 中 SD 卡驱动中对 SDIO 的应用为例进行介绍

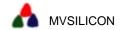
a. 检测 SD 卡是否连接

卡座有卡插人检测引脚,检测该引脚的电平就可以判断是否有卡插入。

b. 配置 sdio 接口在 GPIO 上的位置

调用 GpioSdloConfig (uint8_t ModeSel)函数,参数 ModeSel 为 0,1,2,3 表示选取相应位置的 GPIO 口作为 SDIO 接口,参数 ModeSel 为 0xFF 表示将上述指定位置引脚恢复为 GPIO。引脚对应关系如下:

0: sd0 sd_cmd(io) a[2] sd_clk(o) a[3] sd_dat(io) a[4] 1: sd1 sd_cmd(io) a[21] sd_clk(o) a[20] sd_dat(io) a[19] 2: sd2 sd_cmd(io) b[5]



sd_clk(o) b[4] sd_dat(io) b[3] 3: sd3 sd_cmd(io) b[20] sd_clk(o) b[21] sd_dat(io) b[22]

c. 初始化 SDIO,设置工作频率

调用 SdioControllerInit ()初始化 Sdio Controller 后通过 SdCardGetInfo()获取卡相关信息(如:支持的时钟频率),再设置工作频率 SdioSetClk(...)

- d. 收发数据
 - 1. 发送读/写命令
 - 2. 设置收发 buffer,指定目标 sector 号
 - 3. 等待传输完成
 - 4. 停止数据传输
 - 5. 发送停止命令

示例代码:

SdioSendCommand(18/*CMD18_READ_MULTIPLE_BLOCK*/, 0, 20); SdioStartReciveData(Sec, 512/*SD_BLOCK_SIZE*/); while(!SdioIsDatTransDone()); SdioStartReciveData(&Sec[512], 512/*SD_BLOCK_SIZE*/); while(!SdioIsDatTransDone()); SdioEndDatTrans(); SdioSendCommand(12/*CMD12_STOP_TRANSMISSION*/, 0, 20);

SDIO所有通信都是由Host端发出命令开始,先有Host端发出相应命令SdioSendCommand(BYTE Cmd, DWORD Param, WORD TimeOut),按照SD2.0协议中的命令配置相应参数,不同命令的流程不同(具体参见《SD2.0协议栈应用和说明文档》),再调用相应的数据收发函数完成数据传输。