Trường đại học bách khoa hà nội



Báo cáo Project II

MÔ PHỎNG ĐA TÁC TỬ SỬ DỤNG THƯ VIỆN REPAST

Sinh viên thực hiện:

Tạ Quang Tùng

MSSV: 20154280

Lớp: KSTN-CNTT-K60

Giáo viên hướng dẫn: TS. Phạm Đăng Hải

Mục lục

| 1 | Mô hình mô phỏng | 1 |
|----------|--|---|
| 2 | Giới thiệu về hệ đa tác tử | 2 |
| | 2.1 Tác tử - Agent | 2 |
| | 2.2 Tác tử thông minh - Intelligent Agent | 2 |
| | 2.3 Hệ đa tác tử - Multi-agent System | 3 |
| 3 | Giới thiệu về thư viện Repast Simphony | 5 |
| 4 | Mô phỏng giao thông sử dụng thư viện Repast Simphony | 6 |
| | | |
| Tài liệu | u tham khảo | 7 |

1 Mô hình mô phỏng

Một mô hình mô phỏng (simulation model) bao gồm một tập các quy tắc định nghĩa cách thức mà hệ thống thay đổi theo thời gian, với một trạng thái hiện tại bất kì. [4] Không nhơ mô hình phân tích, mô hình mô phỏng không được giải (bằng tính toán hay chứng minh) mà dựa vào việc chạy và thay đổi trạng thái của hệ thống và quan sát giá trị tại trạng thái bất kì thời điểm nào. Nó cung cấp một cái nhìn vào bên trong hệ thống thay vì chị dựa vào một kết quả cụ thể nào. Giả lập không phải công cụ quyết định mà là công cụ hỗ trợ quyết định, cho phép tạo ra những lựa chọn tốt hơn.

Do sự phức tạp của các bài toán thực tế nên một mô hình mô phỏng chỉ có thể là một mô hình xấp xỉ của hệ thống đích. Do đó việc trừu tượng hóa và đơn giản hóa là công việc thiết yếu trong thiết kế một mô hình mô phỏng. Chỉ những đặc trưng quan trọng để nghiên cứu và phân tích của hệ thống đích mới nên được đưa vào trong mô hình.

Có ba loại kĩ thuật mô phỏng thường được sử dụng:

- Mô phỏng sự kiện rời rạc Bao gồm một tập các thực thể được xử lý và tiến triển theo thời gian dựa vào sự xuất hiện hay biến mất của các tài nguyên hoặc sự xuất hiện của các sự kiện. Được xây dựng dựa trên một hàng đợi các sự kiện.
- Mô phỏng hệ thống động Mô phỏng hệ thống theo thời gian, dựa vào mối quan hệ giữa các thực thể hoặc dựa vào một phương trình vi phân nào đó.
- Mô phỏng tác tử Mô phỏng hệ thức ở mức thức. Những cấu trúc ở mức cao được tạo thành bởi các hành động của các tác tử và tương tác giữa chúng.

Mặc dù mô phỏng máy tính đã được sử dụng rộng rãi từ những năm 1960 nhưng mô phỏng tác tử chỉ trở nên phổ biến từ những năm 1990. Nó hiện tại là một công cụ mô hình mô phỏng được xây dựng mạnh mẽ và bắt đầu phổ biến trong giảng dạy và trong công nghiệp. Mô phỏng tác tử được sử dụng trong trường hợp mà sự tương tác giữa các tác tử không thể bị xem nhẹ. Nó cho phép nghiên cứu về tính động của hệ thống thông qua những đặc điểm của từng cá thể trong môi trường. Mô phỏng tác tử là một mô hình hứa hẹn vì nó dựa vào ý tưởng rằng mọi việc của con người được thực hiện nhờ sự thông minh, giao tiếp và hợp tác.

2 Giới thiệu về hệ đa tác tử

2.1 Tác tử - Agent

Một tác tử phần mềm, hay gọi tắt là tác tử là một chương trình máy tính tồn tại trong một môi trường nhất định, tự động hành động phản ứng lại sự thay đổi của mội trường nhằm đáp ứng một mục tiêu đã được thiết kế trước. Thoả mãn các tính chất sau:

- Bền bỉ Code không được thực thi theo yêu cầu mà chạy liên tục và tự động quyết định khi nào nên thực hiện hành động nào.
- Tự động Có khả năng lựa chọn nhiệm vụ, sắp xếp mức độ ưu tiên, hành động hướng mục tiêu, có khả năng tự quyết định mà không cần can thiệp từ con người.
- Xã hội Có khả năng hợp tác để thực hiện nhiệm vụ thông qua giao tiếp và phối hợp.
- Phản ứng Tác tử nhận thức từ môi trường và phản ứng lại nó một cách hợp lý.

Phân biệt tác tử với chương trình

Tất cả tác tử là chương trình, nhưng chương trình có thể không là tác tử. Sự khác biệt đến từ các tính chất cơ bản của tác tử so với một chương trình bất kì.

Phân biệt tác tử với đối tượng

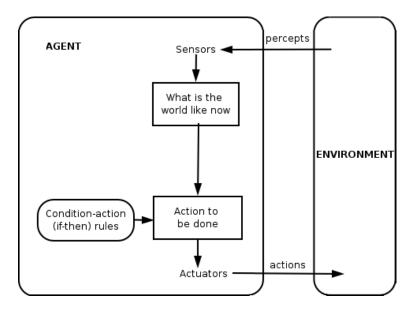
- Tác tử có tính tự động hơn là đối tượng.
- Tác tử có sự mềm dẻo trong hành vi, có sự phản ứng, tính xã hội.
- Tác tử có thể có nhiều hơn một luồng xử lý.

Phân biệt tác tử với hệ chuyên gia

- $\bullet\,$ Hệ chuyên gia không được gắn với môi trường.
- Hệ chuyên gia không được thiết kế với khả năng phản xạ.
- Hệ chuyên gia không xét đến tính xã hội của các vấn đề.

2.2 Tác tử thông minh - Intelligent Agent

Tác tử thông minh là một thực thể tự động, tiếp nhận thông tin từ môi trường và có khả năng tương tác lại môi trường và hướng hành động của nó nhằm đạt được một mục tiêu nào đó. Tác tử thông minh có thể học và sử dụng kiến thức để đạt được mục tiêu. [1]



Hình 1: Simple reflex agent

Tác tử thông minh có thể có các đặc trưng sau:

- Có thể bổ sung các quy tắc (rule) giải quyết bài toán.
- Thích ứng với môi trường một cách trực tuyến và thời gian thực.
- Có khả năng phân tích được hành động của bản thân, sự thành công và thất bại.
- Học và cải thiện thông qua tương tác với môi trường.
- Học nhanh chóng từ một lượng dữ liệu lớn.
- Có bộ nhớ để lưu trữ và truy cập.
- Có các tham số để đai diên bô nhớ ngắn han và dài han, tuổi tác, mức đô quên, ...

2.3 Hệ đa tác tử - Multi-agent System

Hệ đa tác tử (multi-agent system) là một hệ tính toán được tạo thành bởi nhiều tác tử thông minh [2]. Hệ đa tác tử có thể được sử dụng để giải các bàn toán khó hoặc không thể giải bằng các phương pháp đơn tác tử hoặc một hệ đơn khối nào. Hệ đa tác tử được cấu thành bởi các tác tử và môi trường của nó.

Các tác tử trong hệ đa tác tử có thể chia thành:

- Tác tử thụ động hay "tác tử không có mục đích" (Ví dụ: vật cản).
- Tác tử chủ động với mục đích đơn giản (Ví dụ: xe cộ).
- Tác tử nhận thức với tính toán phức tạp.

Môi trường của các tác tử có thể chia thành:

Åo.

- Rời rạc.
- Liên tục.

Môi trường cũng có thể được tổ chức dựa theo các thuộc tính như "khả năng tiếp cận", "tính xác định", "tính động", "tính rời rạc", "tính giai đoạn", "số chiều".

Đặc trưng của hệ đa tác tử:

- Tự trị: Độc lập ít nhất một phần, tự nhận thức, tự động.
- Tầm nhìn giới hạn: Không có tác tử nào có một tầm nhìn cho toàn bộ môi trường, hoặc hệ thống quá phức tạp để một tác tử có thể khai thác được lượng kiến thức đó.
- Phân cấp: Không tác tử nào được chỉ định là tác tử chỉ huy.

Hệ đa tác tử đa phần được thực hiện bằng chương trình giả lập. Hệ thống thực hiện lần lượt từng "bước thời gian".

3 Giới thiệu về thư viện Repast Simphony

Repast Simphony (version hiện tại 2.5) là một hệ đa nền tảng, tích hợp, tương tác chạy bằng Java. Nó hỗ trợ phát triển những mô hình mềm dẻo đa tác tử cho các máy máy chủ và các cụm máy tính. [3]

3.1 Context

4 Mô phỏng giao thông sử dụng thư viện Repast Simphony

Tài liệu tham khảo

- [1] Intelligent agent wikipedia. https://en.wikipedia.org/wiki/Intelligent_agent.
- [2] Multi-agent system wikipedia. https://en.wikipedia.org/wiki/Multi-agent_system.
- [3] Repast suite documentation. https://repast.github.io/repast_simphony.html.
- [4] Peer-Olaf Siebers và Uwe Aickelin. Introduction to multi-agent simulation. https://arxiv.org/pdf/0803.3905.pdf.