深度学习与神经网络第二次课程项目

王逸群 19307110397

2022.4.9

目录

1	神经	网络																1
	1.1	初始设	置															1
	1.2	参数调	整															3
		1.2.1	神经	元	数量	1												3
		1.2.2	损失	:函	数													4
		1.2.3	正贝	1化														4
		1.2.4	激泪	5函	数													6
		1.2.5	优化	と器														6
		1.2.6	批归]-/	化													8
		1.2.7	丢弃	注														8
	1.3	最优设	置															8
		1.3.1	卷秒	マ核	可初	妃化												11
		1.3.2	Loss	s La	nds	sca	pe											11
2	批归	一化																11

1 神经网络

1.1 初始设置

本项目使用 CIFAR-10 数据集,其中包含 60000 张 32 × 32 的彩色图片,被平均分为 10 类:飞机、汽车、鸟、猫、鹿、狗、青蛙、马、船、货车。

参考 VGG 网络架构,基于 pytorch 框架,设计神经网络初始架构。对于输入的图像,先进行两轮卷积、激活、池化操作,使图像边长由 32 变为 16 再变为 8,图像频道数由 3 变为 16 再变为 32;接着进行三轮线性、激活操作,使神经元数量由 32×8×8 变为 128 再变为 10。初始架构的参数数量为 285162,类存储于Code/nn.py,具体内容如下:

```
class NN(nn.Module):
1
        def _init_{(self, in\_channels = 3, hidden\_channels = (16, 32),}
2
3
                      hidden_neurons = (128, 128), num_classes = 10):
            super().___init___()
4
            self.hidden\_channels = hidden\_channels
            self.extractor = nn.Sequential(
                # stage 1
9
                nn.Conv2d(in\_channels = in\_channels,
10
                           out_channels = hidden_channels[0],
                           kernel\_size = 3, padding = 1),
11
12
                 nn.ReLU(),
                nn.MaxPool2d(kernel size = 2, stride = 2),
13
14
15
                # stage 2
                nn.Conv2d(in_channels = hidden_channels[0],
16
                           out_channels = hidden_channels[1],
17
                           kernel\_size = 3, padding = 1),
18
19
                 nn.ReLU(),
20
                nn.MaxPool2d(kernel size = 2, stride = 2))
21
22
            self.classifier = nn.Sequential(
23
                nn.Linear(hidden_channels[1] * 8 * 8, hidden_neurons[0]),
24
                nn.ReLU(),
                nn.Linear(hidden_neurons[0], hidden_neurons[1]),
25
26
                 nn.ReLU(),
                nn.Linear(hidden_neurons[1], num_classes))
27
28
        def forward(self , inputs):
29
            hidden = self.extractor(inputs)
30
31
                 self.classifier(hidden.view(-1,
32
33
                                               self.hidden\_channels[1] * 8 * 8))
            return outputs
34
```

其余参数的初始设置如下:

损失函数:交叉熵损失函数;

优化器: Adam;

学习率: 0.001;

初始设置运行结果如图 1所示,训练集上的最优错误率为 0.05860,在 第 19 回合出现,测试集上的最优错误率为 0.30160,在第 8 回合出现。



图 1: 原始模型在测试集和验证集上的错误率

1.2 参数调整

1.2.1 神经元数量

本节在总体架构不变的基础上,改变神经元数量,实验设置如表 1所示,结果如表 2和图 2所示。

	hidden_channels	hidden_neurons	参数数量
原模型	(16, 32)	(128, 128)	285162
更小的模型	(4, 8)	(32, 32)	18210
更大的模型	(64, 128)	(512, 512)	4538250

表 1: 神经元数量实验设置

可以看到,随着模型的规模变大,参数数量增加,训练集和测试集的最优错误率都有所上升,但是测试集最优错误率的上升幅度非常有限。

	训练集最优错误率	回合	测试集最优错误率	回合
原模型	0.05860	19	0.30160	8
更小的模型	0.37472	20	0.40570	20
更大的模型	0.00978	19	0.26310	4

表 2: 神经元数量实验结果

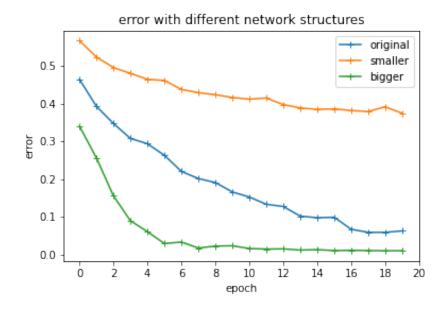


图 2: 神经元数量实验结果

1.2.2 损失函数

初始设置使用交叉熵损失函数,本节尝试使用多分类的合页损失函数。 实验结果如图 3和表 3所示。

可以看到,使用多分类的合页损失函数并没有明显的提升效果。

1.2.3 正则化

初始设置未加入正则化,本节尝试使用不同的正则化参数,实验结果如图 4和表 4所示。

可以看到,正则化并不能提升结果,可能的原因是初始模型并没有出现严重的过拟合现象。

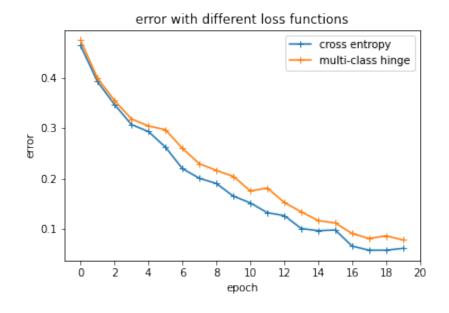


图 3: 损失函数实验结果

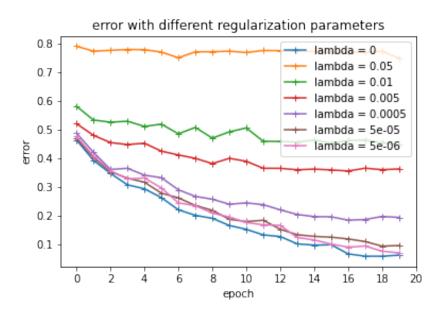


图 4: 正则化实验结果

损失函数	训练集最优错误率	回合	测试集最优错误率	回合
交叉熵	0.05860	19	0.30160	8
合页	0.07886	20	0.31200	15

表 3: 损失函数实验结果

正则化参数	训练集最优错误率	回合	测试集最优错误率	回合
0	0.05860	19	0.30160	8
0.05	0.74906	20	0.74940	20
0.01	0.45312	16	0.45140	20
0.005	0.35582	17	0.37120	17
0.0005	0.18448	17	0.30160	17
0.00005	0.09378	19	0.31440	10
0.000005	0.07034	20	0.31110	15

表 4: 正则化实验结果

1.2.4 激活函数

初始设置使用 ReLU 激活函数,本节尝试使用 tanh 和 softplus 激活函数。实验结果如图 5和表 5所示。

激活函数	训练集最优错误率	回合	测试集最优错误率	回合
ReLU	0.05860	19	0.30160	8
tanh	0.01660	19	0.31510	8
softplus	0.18318	20	0.36490	14

表 5: 激活函数实验结果

可以看到,在训练集上,tanh 激活函数的效果优于 ReLU, softplus 最次,但在测试集上,ReLU 表现最优。

1.2.5 优化器

初始设置使用 Adam 优化器,本节尝试使用随机梯度下降优化器、带有动量的随机梯度下降优化器、以及 Adagrad 优化器,实验结果如图 6和表 6所示。

可以看到,初始设置的 Adam 优化器效果最优。

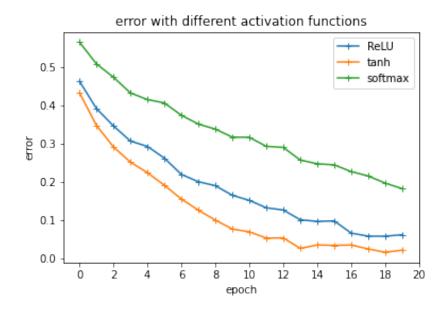


图 5: 激活函数实验结果

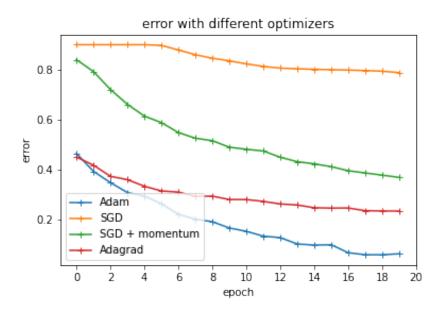


图 6: 优化器实验结果

优化器	训练集最优错误率	回合	测试集最优错误率	回合
Adam	0.05860	19	0.30160	8
SGD	0.78832	20	0.78390	20
Momentum	0.36856	20	0.39020	20
Adagrad	0.23366	20	0.31240	18

表 6: 优化器实验结果

1.2.6 批归一化

本节尝试使用批归一化,实验结果如图 7和表 7所示。

批归一化	训练集最优错误率	回合	测试集最优错误率	回合
否	0.05860	19	0.30160	8
是	0.01306	18	0.29240	5

表 7: 批归一化实验结果

可以看到,批归一化很好地提升了模型的效果,但是测试集最优错误率的上升幅度非常有限。

1.2.7 丢弃法

本节尝试使用丢弃法,实验结果如图 8和表 8所示。

丢弃概率	训练集最优错误率	回合	测试集最优错误率	回合
0	0.05860	19	0.30160	8
0.2	0.17718	20	0.30560	20
0.5	0.34874	20	0.38150	20

表 8: 丢弃法实验结果

可以看到, 丢弃法使得收敛速度变慢, 无法提升模型效果。

1.3 最优设置

最终选择的最优设置是带有批归一化的模型. 对于输入的图像, 先进行两轮卷积、批归一化、激活、池化操作, 使图像边长由 32 变为 16 再变为 8,

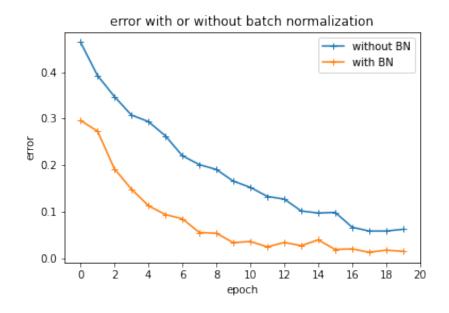


图 7: 批归一化实验结果

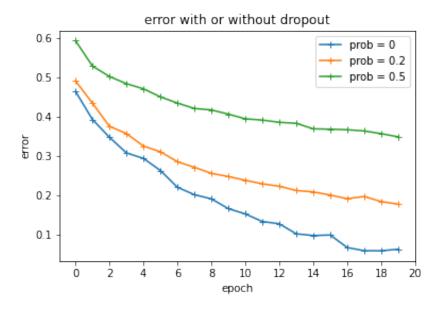


图 8: 丢弃法实验结果

图像频道数由 3 变为 16 再变为 32;接着进行三轮线性、批归一化、激活操作,使神经元数量由 $32 \times 8 \times 8$ 变为 128 再变为 10。参数数量为 285770,类存储于Code/nn.py,具体内容如下:

```
class NN_BN(nn.Module):
1
2
        def __init__(self, in_channels = 3, hidden_channels = (16, 32),
3
                      hidden neurons = (128, 128), num classes = 10):
4
            super().___init___()
            self.hidden\_channels = hidden\_channels
             self.extractor = nn.Sequential(
                 # stage 1
9
                 nn.Conv2d(in\_channels = in\_channels,
10
                           out channels = hidden channels [0],
                           kernel_size = 3, padding = 1),
11
                 nn.BatchNorm2d(hidden_channels[0]),
                 nn.ReLU(),
13
14
                 nn.MaxPool2d(kernel\_size = 2, stride = 2),
15
16
                 \# stage 2
                 nn.Conv2d(in_channels = hidden_channels[0],
17
                           out_channels = hidden_channels[1],
18
19
                           kernel\_size = 3, padding = 1),
                 nn.BatchNorm2d(hidden_channels[1]),
20
21
                 nn.ReLU(),
22
                 nn.MaxPool2d(kernel_size = 2, stride = 2))
23
            self.classifier = nn.Sequential(
24
25
                 nn.Linear(hidden_channels[1] * 8 * 8, hidden_neurons[0]),
26
                 nn.BatchNorm1d(hidden neurons[0]),
                 nn.ReLU(),
27
28
                 nn.Linear(hidden_neurons[0], hidden_neurons[1]),
29
                 nn.BatchNorm1d(hidden\_neurons[1]),
30
                 nn.Linear(hidden_neurons[1], num_classes))
31
32
        def forward(self , inputs):
33
            hidden = self.extractor(inputs)
34
            outputs = \
35
36
                 self. classifier (hidden. view (-1,
37
                                               self.hidden\_channels[1] * 8 * 8))
38
            return outputs
```

实验结果如图 7和表 7所示。

2 批归一化