## 1. [ PART I ] EDF Scheduler Implementation

• The screenshot results (with the given format) of two task sets. (Tick 0 to tick 40 or the tick when a task missing the deadline)

■ 選取 C\Users\a0939\OneDrive\桌面\Micrium Win32 Kernel - PA2\Microsoft\Windows\Kernel\OS2\VS\Debug\OS2 exe					
0STick		Thread ID 3896		, , , , , ,	
T : 1			N T I ID		* C C
Tick	Event	CurrentTask ID	NextTask ID	ResponseTime	# of ContextWsitch
2	Completion	task( 1)( 0)	task( 2)( 0)	2	!
7	Completion	task( 2)( 0)	task( 1)( 1)		2 2
9 12	Completion	task( 1)( 1)	task( 2)( 1)		2
12	Preemption	task( 2)( 1)	task( 1)( 2)		
14 16	Completion	task( 1)( 2)	task( 2)( 1)		2
16	Completion	task( 2)( 1)	task(63)		4
18	Preemption	task(63)	task( 1)( 3)		
20	Completion	task( 1)( 3)	task( 2)( 2)		2 2 2
25	Completion	task( 2)( 2)	task( 1)( 4)	7	2
27	Completion	task( 1)( 4)	task( 2)( 3)		2
30	Preemption	task( 2)( 3)	task( 1)( 5)		
32	Completion	task( 1)( 5)	task( 2)( 3)		2 4
34	Completion	task( 2)( 3)	task(63)		4
36	Preemption	task(63)	task( 1)( 6)		
38	Completion	task( 1)( 6)	task( 2)( 4)		2
43	Completion	task( 2)( 4)	task( 1)( 7)		2 2 2
45	Completion	task( 1)( 7)	task( 2)( 5)		2
48	Preemption	task( 2)( 5)	task( 1)( 8)		
50	Completion	task( 1)( 8)	task( 2)( 5)		2
52	Completion	task( 2)( 5)	task(63)		4
18 20 22 30 32 33 45 45 52 45 55 61	Preemption	task(63)	task( 1)( 9)		
56	Completion	task( 1)( 9)	task( 2)( 6)	2	2
61	Completion	task( 2)( 6)	task( 1)(10)		2
63	Completion	taskí lí(10)	task( 2)( 7)	3	2

Fig 1. Result of Task{  $\tau_1$ (0,2,6),  $\tau_2$ (0,5,9)}

Fig 2. Result of Task{  $\tau_1(0,1,4)$ ,  $\tau_2(0,3,6)$ ,  $\tau_3(1,1,3)$ }

- Implement and describe how to handle the deadline missing situation under EDF. 我的做法是當我的MissDeadline發生時,我設置一個break\_flag,讓task直接break,強制跳掉發在MissDeadline的task,並將此task所有參數清為0,如Fig 2.所示,在TimeTick 25他會繼續執行,如Fig 4. 與 Fig 11.所示。
- A report that describes your implementation, including scheduling results of two
  task sets, modified functions, data structure, etc. (please ATTACH the screenshot
  of the code and MARK the modified part)

因為此程式的EDF與CUS是同一個架構,有些圖片會包含CUS的方式, 在下面CUS敘述時,也會用到這邊有共用的圖片說明。

Fig 3. 左圖為task的參數設定(包含Aperiodic),右圖為task建立與非週期性參數使用 建立題目所需求的task預設參數,以及在OSTaskCreateExt()初始所需要的參數建立。

Fig 4. 週期性task的內部結構

期性task內部結構,在task沒到達arrival time會先讓task進到OSTimeDly,切換至目前 ready的task,並在while()裡面除了判斷執行次數還有MissDeadline中斷點判斷。

```
//建立一些非週期的全域參數以及建立中斷點
job_ID;
                          int start;
execution;
CompTime;
                          int Aperiodic_Arrival_job1;
StartTime;
                         int Aperiodic_exection_job1;
Deadline:
EDF_deadline;
                        int Aperiodic_period_job1;
EDF_deadline_break;
                         int Aperiodic_Arrival_job2;
response;
                         int Aperiodic_exection_job2;
execution_frequency;
task_arrival;
                         int Aperiodic_period_job2;
contextswitch;
```

Fig 5. 右圖為在ucos\_ii.h檔裡從OS\_TCB建立數據結構, 右圖為非週期全域變數與中斷點參數

Fig 6. OS\_SchedNew()修改的code

在OS\_SchedNew()裡原先是尋找最高優先權,但因為EDF的判斷是找最小deadline,因此在裡面設計所要判斷的EDF程式,一開始OSStart()也會進到OS\_SchedNew()找,因此左圖先處理一開始進來的問題,右圖部分除了找最小deadline,還需判斷目前task是否已經做完了,然後讓其他ready的task去比較,如果還沒做完就一起比較。

Fig 7. OSTimeTick()修改的code-1

在OSTimeTick()裡,分成兩部分去判斷,在已經ready但沒有執行的task,會去增加他的respones time與調整task的EDF\_deadline,並判斷是否有MissDeadline的,並給予此taskbreak flag,輪到此task動作會觸發MissDeadline後續的處理。在OSTCBCur中,除了增加respones time與調整task的EDF\_deadline,還有會讓他增加工作完成次數,以及目前taskMissDeadline的判斷。

Fig 8. OSIntExit 修改的code

在OSIntExit()中,顯示目前的資訊以及增加contexswitch次數。

Fig 9. OS Sched()修改的code-1

OS\_Sched()要判斷說,如果目前執行的task跟經過EDF排好之後的task如果都是同一個task,要去做一些處理判斷,並且切割他們是不同的事件。

Fig 10. OS\_Sched()修改的code-2

OS\_Sched()第二部分判斷目前task跟排完後的task不同的處理方式,除了顯示目前task 的資訊,以及做相對應的參數初始化、工作完成次數。

Fig 11. OS\_Sched()修改的code-3

OS\_Sched()第三個判斷此task是否有MissDeadline,就之前講到的處理方式,task裡面 會跳break到OSTimeDly,最後會進到這裡判斷是否有MissDeadline,再去做參數初始化。

## 2. [ PART II ] CUS Scheduler Implementation [40%]

• The screenshot results (with the given format) of two task sets. (Tick 0 to tick 40 or the tick when a task missing the deadline).

Fig 12. Result of Task{  $\tau_1$ (0,1,4),  $\tau_2$ (0,4,10),  $\tau_3$ ServerSize(0.3)} and Aperiodic{j<sub>0</sub>(4,3,16),j<sub>1</sub>(17,3,30)}.

Fig 13. Result of Task{  $\tau_1(0,2,8)$ ,  $\tau_2(0,3,10)$ ,  $\tau_3(0,5,20)$ ,  $\tau_4$  ServerSize(0.2)} and Aperiodic{ $j_0(12,3,28)$ ,  $j_1(14,2,39)$ }.

 A report that describes your implementation, including scheduling results of two task sets, modified functions, data structure, etc. (please ATTACH the screenshot of the code and MARK the modified part).

因為架構是從EDF改過來的,所以大部分的功能都與第一部分一樣,只是多增加非 週期性task的判斷,如下圖 Fig14.所示,而在參數設定的部分,如Fig 3. 與 Fig 5. 所示,雖然非週期性task其實跟週期性task一樣的判斷寫法,但是在非週期性task都做完的時候,為了防止他被喚醒,我寫一個判斷說他超過幾個job之後都會變成是idle task狀態,如Fig 6.(右圖)所示,然後再顯示非週期性task狀態,如Fig 7. 與 Fig 15.所示。

Fig 14. 非週期性task的內部結構

```
//BDE XCOSImeCick()等(f : 判断常规用知過去rival time,我小於上面deadline會版一些說理
if (OSTimeCet() == Aperiodic_Arrival_jobl) {
    printf("%2d\tAperiodic job (%d) arrives and sets CUS server's deadline as %2d.\n",OSTimeCet(), OSTCEPrioTbl[4]->job_ID,Aperiodic_period_jobl);
    }
    else if (OSTimeCet() == Aperiodic_Arrival_job2) {
        if (Aperiodic Arrival_job2 < Aperiodic_period_jobl) {
            printf("%2d\tAperiodic job (1) arrives. Do nothing.\n", OSTimeCet());
            printf("%2d\tAperiodic job (1) sets CUS server's deadline as %2d.\n", OSTimeCet(), Aperiodic_period_job2);
        }
        else {
            printf("%2d\tAperiodic job (1) arrives and sets CUS server's deadline as %2d.\n", OSTimeCet(), Aperiodic_period_job2);
        }
}
```

Fig 15. OSTimeTick()顯示目前非週期性task的狀態