

$$\Omega_R = \sqrt{\Delta^2 + \frac{|\nu|^2}{\hbar^2}}$$

1

$$|\nu| \ll \hbar \quad (\Rightarrow) \quad \frac{|\nu|^2}{\hbar^2} \ll 1 \quad \text{סדר גודל}$$

$$|\nu| \ll \hbar \Delta \quad (\Rightarrow) \quad \frac{|\nu|^2}{\hbar^2} \ll \Delta^2 \quad \text{כלל}$$

$$\Omega_R = \Delta \quad \text{רק סדר גודל}$$

למראית עין פשוטה

$$\Omega_R t = \sqrt{\Delta^2 t^2 + t^2 \frac{|\nu|^2}{\hbar^2}}$$

$$t \ll \frac{\hbar}{|\nu|} \quad (\Rightarrow) \quad t^2 \frac{|\nu|^2}{\hbar^2} \ll 1 \quad \text{סדר גודל}$$

$$t \ll \frac{\hbar}{|\nu|} \Delta \quad (\Rightarrow) \quad t^2 \frac{|\nu|^2}{\hbar^2} \ll \Delta^2 \quad \text{כלל}$$

רק סדר גודל פשוט

$$\begin{vmatrix} 1+s_3-\lambda & s_1-i s_2 \\ s_1+i s_2 & 1-s_3-\lambda \end{vmatrix} = (1+s_3-\lambda)(1-s_3-\lambda) - (s_1-i s_2)(s_1+i s_2)$$

$$= 1 - s_3 - \lambda + s_3 - s_3^2 - s_3 \lambda - \lambda + s_3 \lambda + \lambda^2 - s_1^2 - i s_1 s_2 + i s_1 s_2 - s_2^2$$

$$= \lambda^2 - 2\lambda + 1 - s_3^2 - s_1^2 - s_2^2$$

$$\lambda_{\pm} = \frac{2 \pm \sqrt{4 - 4(1 - s_3^2 - s_1^2 - s_2^2)}}{2}$$

$$= 1 \pm \sqrt{s_1^2 + s_2^2 + s_3^2} = 1 \pm |\vec{s}| \Rightarrow \left| \frac{1}{2} \pm \frac{|\vec{s}|}{2} \right|$$

כך אף שיש לנו את המרחב הריבועי של ה- \vec{s} ו- ρ ו- ρ ו- ρ

$$\frac{1-s_3}{2} \leq 1$$

לכל \vec{s} ו- ρ

$$1-s_3 \leq 2$$

$$-1 \leq s_3 \leq 1 \Rightarrow 0 \leq s_3^2 \leq 1$$

$$0 \leq s_i^2 \leq 1$$

כלל רק סדר גודל

ידין אם $|\bar{S}| \leq 1$ (כי קורה $|\bar{S}| \geq 0$)

ידין אם $|\bar{S}| = 1$ ידין אם $0, 1$

והם קצ'ן ממש'ים אמצעים $(g), (e) \Rightarrow (e), (g)$

$$\hat{P}|g\rangle = 0 \cdot |g\rangle = 0$$

$$\hat{P}|e\rangle = 1|e\rangle = |e\rangle$$

ואם המצבים הם הידורים הידורים. כל הידורים

הם ידין ידין סוף אדם, אדם קצ'ן קצ'ן

קצ'ן מוביל יר היסטוריה אמצעים.

ידין אם $|\bar{S}| < 1$ ידין אם $|\bar{S}| < 1$ ידין אם

מכאן מראה.

3

$$|\psi\rangle\langle\psi| = \left[\cos\frac{\theta}{2}|e\rangle + e^{i\varphi}\sin\frac{\theta}{2}|g\rangle \right] \left[\cos\frac{\theta}{2}\langle e| + e^{-i\varphi}\sin\frac{\theta}{2}\langle g| \right]$$

$$= \cos^2\frac{\theta}{2}|e\rangle\langle e| + \sin^2\frac{\theta}{2}|g\rangle\langle g| + e^{i\varphi}\cos\frac{\theta}{2}\sin\frac{\theta}{2}|e\rangle\langle g|$$

$$+ e^{-i\varphi}\cos\frac{\theta}{2}\sin\frac{\theta}{2}|g\rangle\langle e|$$

$$\Rightarrow \hat{\rho} = \begin{pmatrix} \sin^2\frac{\theta}{2} & e^{-i\varphi}\cos\frac{\theta}{2}\sin\frac{\theta}{2} \\ e^{i\varphi}\cos\frac{\theta}{2}\sin\frac{\theta}{2} & \cos^2\frac{\theta}{2} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \frac{1+S_3}{2} = \sin^2\frac{\theta}{2}$$

$$1+S_3 = 2\sin^2\frac{\theta}{2}$$

$$S_3 = 2\sin^2\frac{\theta}{2} - 1 = -\cos\theta$$

$$\frac{S_1 + iS_2}{2} = e^{-i\varphi}\cos\frac{\theta}{2}\sin\frac{\theta}{2}$$

$$S_1 + iS_2 = e^{i\varphi}\sin\theta = \sin\theta\cos\varphi + i\sin\theta\sin\varphi$$

$$S_1 = \sin\theta\cos\varphi$$

=>

$$S_2 = \sin\theta\sin\varphi$$

$$(\hat{n} \cdot \vec{\sigma})^2 = (n_x \sigma_x + n_y \sigma_y + n_z \sigma_z)(n_x \sigma_x + n_y \sigma_y + n_z \sigma_z) \quad (1) \quad (4)$$

$$= \sum_{i=1}^3 n_i^2 \sigma_i^2 + n_x n_y (\sigma_x \sigma_y + \sigma_y \sigma_x) + \dots$$

ההיבטים של המכניקה הקלאסית והקוונטית

$$= \sum_{i=1}^3 n_i^2 \sigma_i^2 = \sum_{i=1}^3 n_i^2 \mathbb{1} = \mathbb{1} \sum_{i=1}^3 n_i^2 = \mathbb{1}$$

$$e^{-i\varphi \hat{n} \cdot \vec{\sigma}} = \sum \frac{(-i\varphi \hat{n} \cdot \vec{\sigma})^n}{n!}$$

אם נבחר את הציר של $\hat{n} \cdot \vec{\sigma}$ כציר של ספין

אז נבחר את הציר של $(\hat{n} \cdot \vec{\sigma})^2$ כציר של ספין

$$\Rightarrow e^{-i\varphi \hat{n} \cdot \vec{\sigma}} = \cos(\varphi) \mathbb{1} - i \sin(\varphi) (\hat{n} \cdot \vec{\sigma})$$

אם \vec{v} הוא וקטור

$$H_I = -\frac{1}{2} \text{Im}(v) \sigma_y$$

$$-i \left(-\frac{1}{2} \text{Im}(v) \sigma_y \right) \frac{1}{\frac{\pi}{4}} \frac{\pi}{4} \quad \text{אם } \varphi = \frac{\pi}{4}$$

$$= i \frac{\pi}{4} \sigma_y \Rightarrow e^{-i \left(-\frac{\pi}{4} \right) \sigma_y} \rightarrow \varphi = -\frac{\pi}{4}$$

$$\hat{n} = (0, 1, 0)$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2}} + i \frac{1}{\sqrt{2}} \sigma_y = \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & i \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \right) = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & i \end{pmatrix}$$

$$H_I = \frac{1}{2} \beta \sigma_z$$

אם \vec{v} הוא וקטור

$$-i \frac{1}{2} \beta \sigma_z \frac{\pi}{\beta} \frac{1}{\frac{\pi}{2}} = -i \frac{\pi}{2} \sigma_z \Rightarrow \varphi = \frac{\pi}{2}$$

$$\hat{n} = (0, 0, 1)$$

$$\Rightarrow e^{-i \frac{\pi}{2} \sigma_z} = -i \sigma_z = \begin{pmatrix} -i & 0 \\ 0 & i \end{pmatrix}$$

$$\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -i & 0 \\ 0 & i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -i & -i \\ -i & i \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = e^{i\frac{\pi}{2}} U_H$$

ii) $\rho = \frac{1}{2}$

$$H_I = \frac{1}{2} [\text{Re}(v) \sigma_x + B \sigma_z]$$

$$U_H = \frac{1}{\sqrt{2}} \sigma_x + \frac{1}{\sqrt{2}} \sigma_z \Rightarrow \varphi = \frac{\pi}{2} \quad \hat{n} = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}} \right)$$

$$U_H = e^{-i \frac{\pi}{2} \hat{n} \cdot \vec{\sigma}}$$

$$\varphi(\hat{n} \cdot \vec{\sigma}) = \frac{\pi}{2} \left(\frac{1}{\sqrt{2}} \sigma_x + \frac{1}{\sqrt{2}} \sigma_z \right)$$

$$H_I t / \hbar = \frac{t}{2\hbar} (\text{Re}(v) \sigma_x + B \sigma_z)$$

$$\frac{\pi}{2} \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{t \text{Re}(v)}{2\hbar} = \frac{t B}{2\hbar}$$

$$t = \frac{\pi \hbar}{\sqrt{2} \text{Re}(v)} \quad \because \quad B = \text{Re}(v) \quad \text{and } \sigma$$

... make sure you have