

# □ FASORI

⑥

Un FASORE e' un NUMERO COMPLESSO in corrispondenza BIUNIVOCAMENTE con una SINUSOIDE :

DOMINIO DEL TEMPO  
SINUSOIDE

(definizione in ampiezza)

$$x(t) = X_M \cos(\omega t + \varphi)$$

(definizione in valore efficace o rms)

$$x(t) = \overbrace{\sqrt{2} X_{eff}}^{X_M} \cos(\omega t + \varphi)$$

- $x$  tensione (v) o corrente (i)
- IL fasore non contiene  $\omega$
- La differenza fra le definizioni di fasore e' solo nel modulo (ampiezza o valore rms), ovvero solo un fattore costante  $\sqrt{2}$
- Bisogna saper gestire entrambe le definizioni. E' importante sapere quale si sta usando.



DOMINIO DEI FASORI  
FASORE

FORMA  
POLARE

FORMA  
ESPOENZIALE

$$\bar{X} = X_M \angle \varphi = X_M e^{j\varphi}$$

(AMP)

(AMPIEZZA = MODULO  
FASE = ANGOLO)

$$\bar{X} = X_{eff} \angle \varphi = X_{eff} e^{j\varphi}$$

(RMS)

(VAL. EFF = MODULO  
FASE = ANGOLO)

Formula di passaggio da FASORE a SINUSOIDE in termini matematici:

$$\begin{aligned} \text{con definizione in ampiezza: } x(t) &= \operatorname{Re} \{ \bar{X} e^{j\omega t} \} \\ \text{" " " rms: } x(t) &= \sqrt{2} \operatorname{Re} \{ \bar{X} e^{j\omega t} \} \end{aligned}$$

Dimostrazione:

$$\begin{aligned} x(t) &= \operatorname{Re} \{ \bar{X} e^{j\omega t} \} \stackrel{\substack{\text{SOSTITUISCO} \\ \text{FASORE}}}{=} \operatorname{Re} \{ X_M e^{j\varphi} e^{j\omega t} \} = \operatorname{Re} \{ X_M e^{j(\omega t + \varphi)} \} = \\ &\stackrel{\substack{\text{EULERO} \\ \text{(PASSAGGIO IN FORMA CARTESIANA)}}}{=} \operatorname{Re} \{ X_M \cos(\omega t + \varphi) + j X_M \sin(\omega t + \varphi) \} = X_M \cos(\omega t + \varphi) \end{aligned}$$

Come volevasi dimostrare

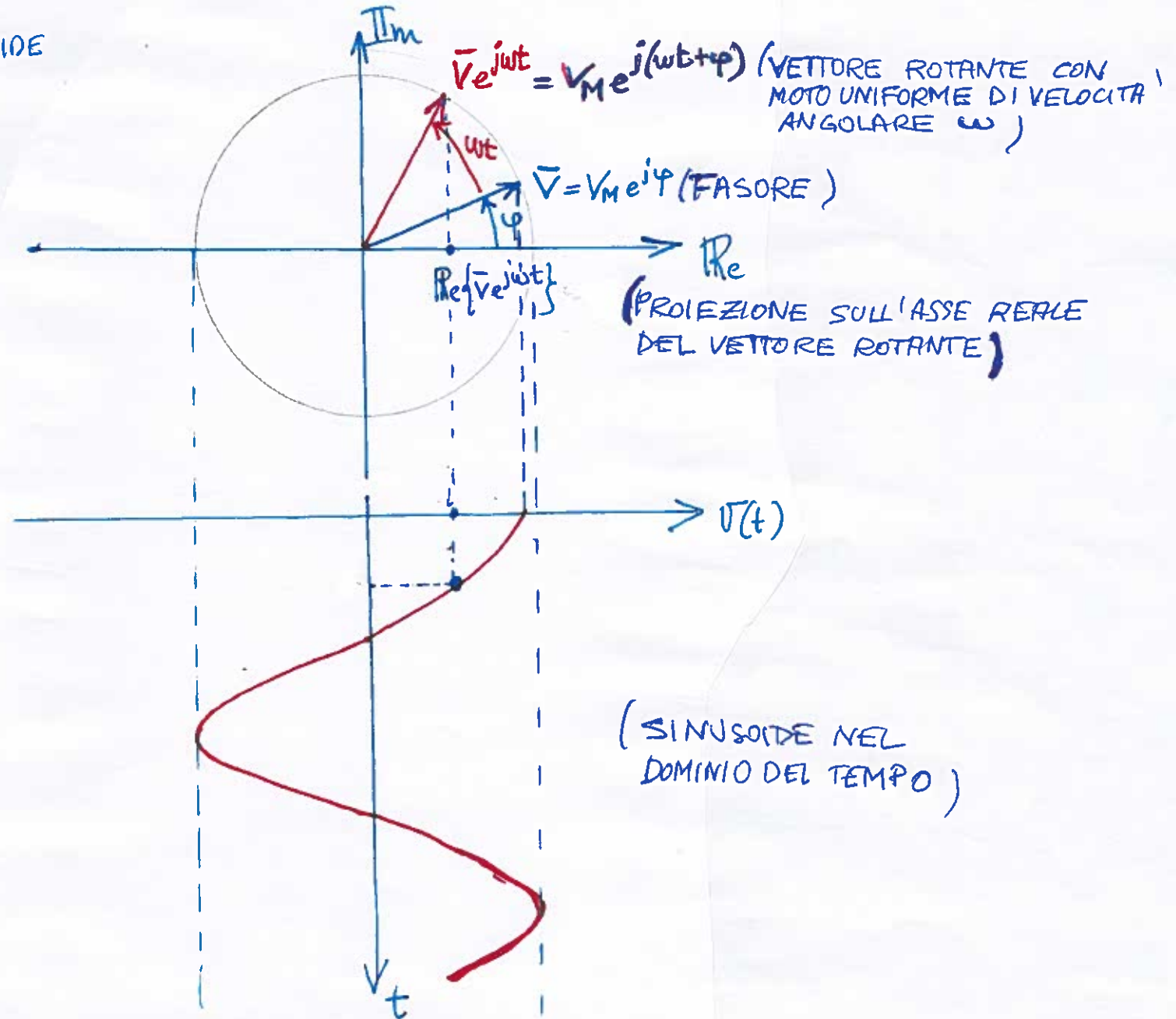
(analogamente nella definizione rms)

# ■ INTERPRETAZIONE GEOMETRICA NEL PIANO COMPLESSO

8

$$v(t) = V_M \cos(\omega t + \varphi) \text{ SINUSOIDE}$$

$$\bar{V} = V_M e^{j\varphi} \text{ FASORE}$$



## □ PROPRIETÀ DEI FASORI

9

(a) LINEARITÀ (conservazione delle equazioni lineari algebriche)

Dati  $\bar{X}_1, \bar{X}_2$  fasori associati alle sinusoidi  $x_1(t), x_2(t)$

TROVARE IL FASORE associato alla sinusoide  $y(t) = \alpha x_1(t) + \beta x_2(t)$   $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$

$$\begin{aligned} y(t) &= \alpha \cdot \overbrace{\text{Re}\{\bar{X}_1 e^{j\omega t}\}}^{x_1(t)} + \beta \overbrace{\text{Re}\{\bar{X}_2 e^{j\omega t}\}}^{x_2(t)} \\ &= \text{Re}\{\alpha \bar{X}_1 e^{j\omega t}\} + \text{Re}\{\beta \bar{X}_2 e^{j\omega t}\} \\ &= \text{Re}\{\underbrace{(\alpha \bar{X}_1 + \beta \bar{X}_2)}_{\bar{Y}} e^{j\omega t}\} \end{aligned}$$

dominio del tempo

$$y(t) = \alpha x_1(t) + \beta x_2(t)$$



$$\bar{Y} = \alpha \bar{X}_1 + \beta \bar{X}_2$$

dominio dei fasori

|| La stessa equazione (combinazione lineare) è valida per sinusoidi nel dominio del tempo e per fasori nel dominio dei fasori

(b) TRASFORMAZIONE DI EQUAZIONI DIFFERENZIALI IN EQUAZIONI ALGEBRICHE

10

Dato  $\bar{X}$  fasore associato alla sinusoide  $x(t)$

TROVARE IL FASORE associato alla sinusoide  $y(t) = k \frac{dx(t)}{dt}$   $k \in \mathbb{R}$

$$y(t) = k \frac{d}{dt} \overbrace{\operatorname{Re}\{\bar{X} e^{j\omega t}\}}^{x(t)} = \operatorname{Re}\left\{k \bar{X} \frac{d}{dt} e^{j\omega t}\right\} = \operatorname{Re}\left\{\underbrace{j\omega k \bar{X}}_{\bar{Y}} e^{j\omega t}\right\}$$

dominio del tempo

$$y(t) = k \frac{dx(t)}{dt}$$



$$\boxed{\bar{Y} = j\omega k \bar{X}}$$

dominio dei fasori

|| La derivata  $\frac{d}{dt}$  nel dominio del tempo diviene una moltiplicazione per  $j\omega$  nel dominio dei fasori

|| Con le proprietà (a) e (b) dei fasori possiamo trasformare il problema differenziale dei circuiti dinamici in regime sinusoidale in un problema algebrico

## □ LEGGI DI KIRCHHOFF NEL DOMINIO DEI FASORI

11

dominio del tempo

KCL  $\sum_{k=1}^N i_k(t) = 0$

KVL  $\sum_{k=1}^N v_k(t) = 0$

LINEARITA'  
[Proprietà (a)]

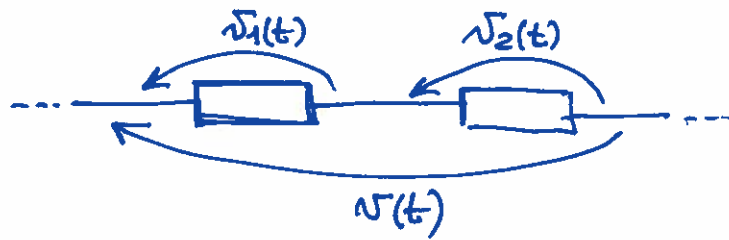
dominio dei fasori

$\sum_{k=1}^N \bar{I}_k = 0$

$\sum_{k=1}^N \bar{V}_k = 0$

Le KCL e KVL sono scritte nel solito modo ma anziché funzioni sinusoidali del tempo ci sono fasori ovvero NUMERI COMPLESSI.  
Le somme algebriche vanno fatte in accordo con l'algebra dei numeri complessi

Esempio



$$v_1(t) = 5 \cos(100t), V$$

$$v_2(t) = 2 \cos(100t + 45^\circ), V$$

Trovare  $v(t) = v_1(t) + v_2(t)$

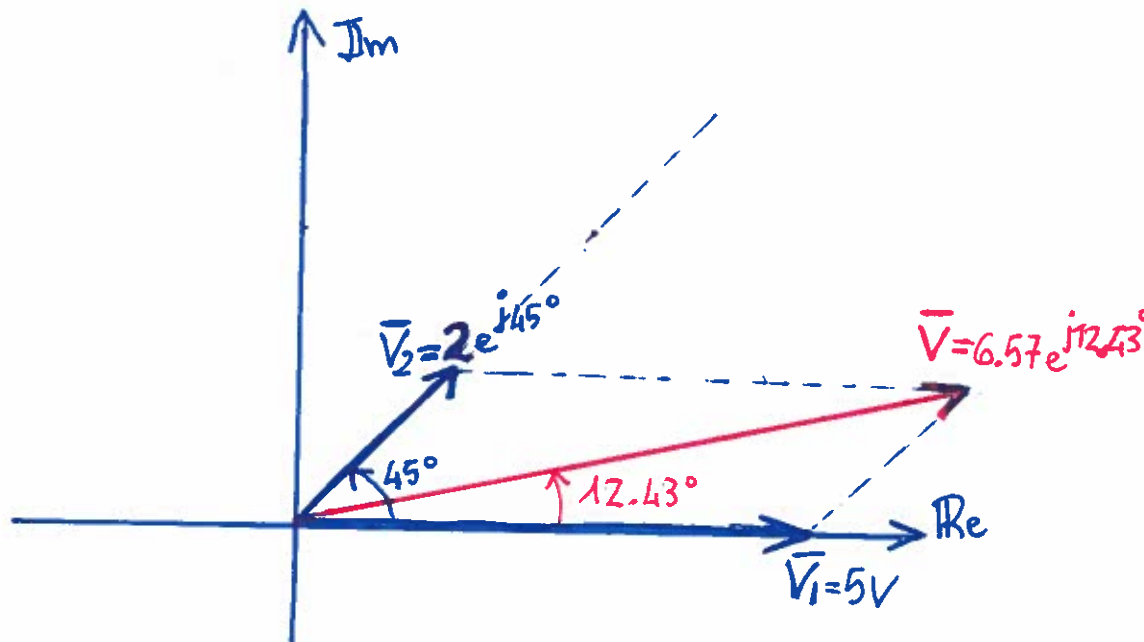
Definisco i fasori in ampiezza:

$v_1(t) \xrightarrow{\text{(trasformazione)}} \bar{V}_1 = 5 e^{j0^\circ} = 5 V$

$v_2(t) \xrightarrow{\quad} \bar{V}_2 = 2 e^{j45^\circ} = 2 \underbrace{\cos(45^\circ)}_{\sqrt{2}/2} + j 2 \underbrace{\sin(45^\circ)}_{\sqrt{2}/2} = \sqrt{2}(1+j) V$

KVL:  $\bar{V} = \bar{V}_1 + \bar{V}_2 = 5 + \sqrt{2} + j\sqrt{2} = 6.414 + j1.414 = \sqrt{6.414^2 + 1.414^2} e^{j \arctan \frac{1.414}{6.414}} = 6.57 e^{j12.43^\circ} V$

$\bar{V} \rightarrow \boxed{v(t) = 6.57 \cos(100t + 12.43^\circ), V}$  (antitrasformazione)



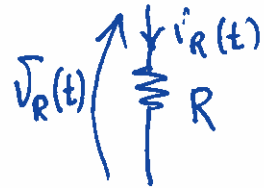
La somma di numeri complessi  
è una SOMMA VETTORIALE!  
Vedi disegno (regola del parallelogramma)  
L'algebra dei numeri complessi  
rende facile e automatico eseguire  
queste somme vettoriali.

# □ RELAZIONI COSTITUTIVE (ADINAMICHE)

13

## • RESISTORE

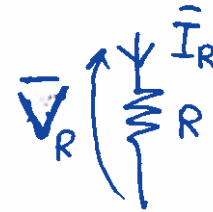
dominio  $t$



$$v_R(t) = R i_R(t)$$

LINEARITA'  
[proprietà (a)]  
→

dominio fasori

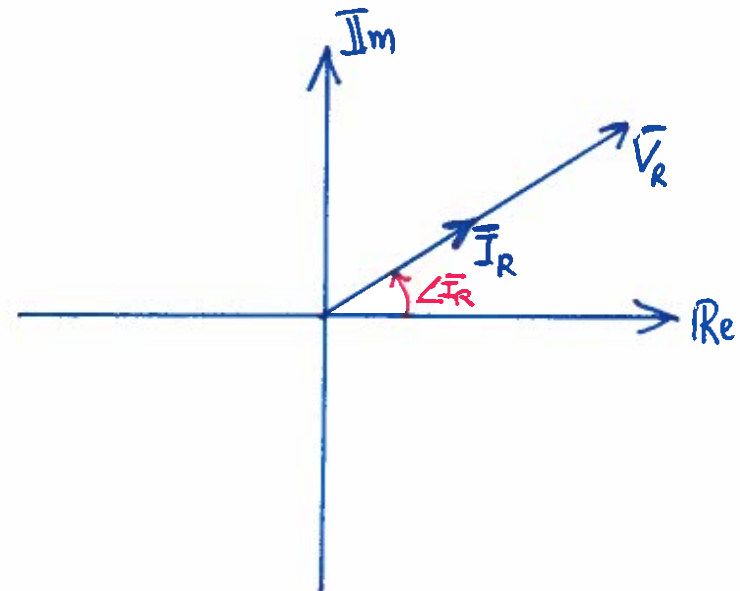


$$\bar{V}_R = R \bar{I}_R$$

$$|\bar{V}_R| = |R \bar{I}_R| = |R| |\bar{I}_R| \quad \text{nei moduli}$$

$$\angle \bar{V}_R = \angle R \bar{I}_R = \angle R + \angle \bar{I}_R = \angle \bar{I}_R \quad \text{nelle fasi}$$

I FASORI  $\bar{V}_R$  e  $\bar{I}_R$  SONO "IN FASE"



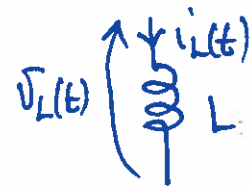


# □ RELAZIONI COSTITUTIVE DINAMICHE

(15)

## ■ INDUTTORE

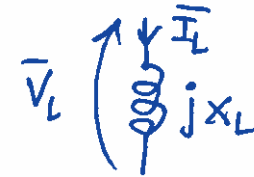
dominio  $t$



$$v_L(t) = L \frac{di_L(t)}{dt}$$

DERIVAZIONE  
[proprietà (6)]  
→

dominio dei fasori



$$\bar{V}_L = j\omega L \bar{I}_L = jX_L \bar{I}_L$$

$$X_L = \omega L > 0$$

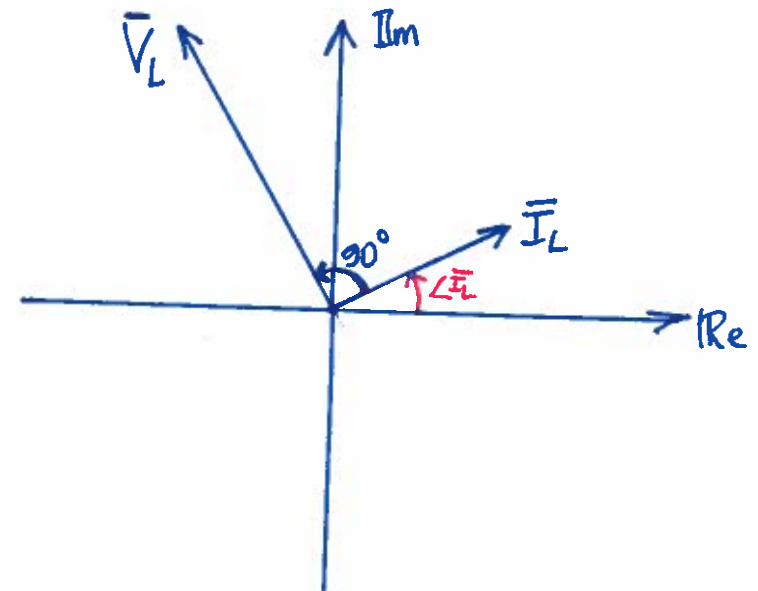
[ $\Omega$ ]

REATTANZA INDUTTIVA

$$|\bar{V}_L| = |jX_L \bar{I}_L| = |jX_L| |\bar{I}_L| = X_L |\bar{I}_L| \text{ nei moduli}$$

$$\angle \bar{V}_L = \angle jX_L \bar{I}_L = \angle jX_L + \angle \bar{I}_L = 90^\circ + \angle \bar{I}_L \text{ nelle fasi}$$

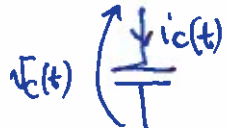
I FASORI  $\bar{V}_L$  e  $\bar{I}_L$  SONO "IN QUADRATURA".  
LA CORRENTE È "IN RITARDO DI  $90^\circ$ " RISPETTO ALLA TENSIONE



## CONDENSATORE


[proprietà (b)]

dominio t


$$i_c(t) = C \frac{dv_c(t)}{dt}$$



dominio dei fasori


$$\bar{V}_c$$

$$\bar{I}_c = j\omega C \bar{V}_c$$

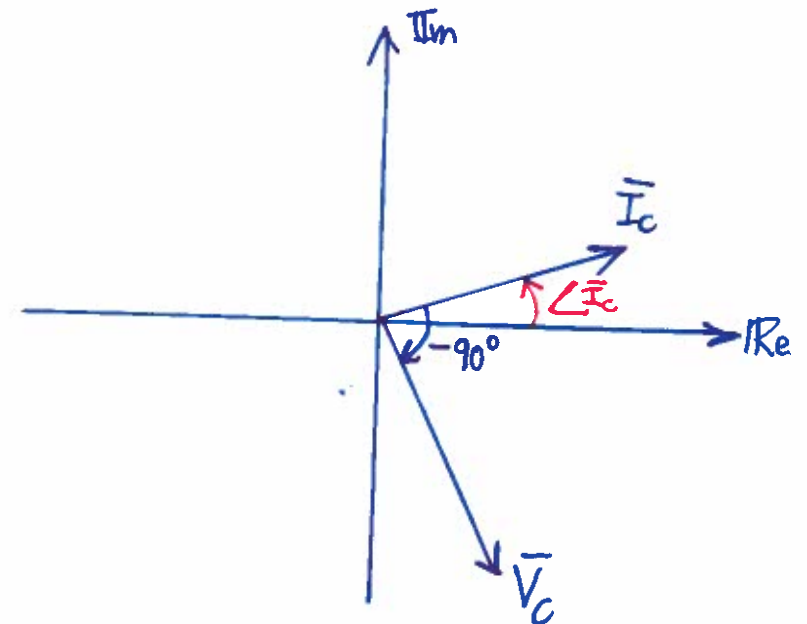
$$\bar{V}_c = \frac{1}{j\omega C} \bar{I}_c = -j \frac{1}{\omega C} \bar{I}_c = jX_c \bar{I}_c$$

$$X_c = -\frac{1}{\omega C} < 0 \quad [\Omega] \quad \text{REATTANZA CAPACITIVA}$$

$$|\bar{V}_c| = |jX_c| |\bar{I}_c| = |X_c| |\bar{I}_c| \quad \text{nei moduli}$$

$$\angle \bar{V}_c = \angle jX_c + \angle \bar{I}_c = -90^\circ + \angle \bar{I}_c \quad \text{nelle fasi}$$

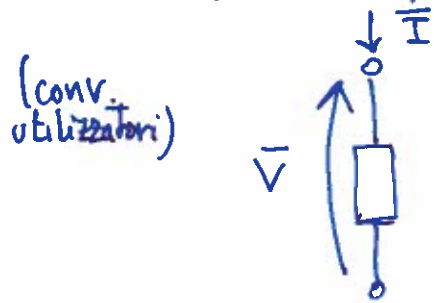
I FASORI  $\bar{V}_c$  e  $\bar{I}_c$  SONO "IN QUADRATURA",  
LA CORRENTE È "IN ANTICIPO DI  $90^\circ$ " RISPETTO ALLA TENSIONE



# □ IMPEDENZA

17

In generale, per un bipolo generico (eventualmente composto da  $\text{---}\text{M}\text{---}$ ,  $\text{---}\text{m}\text{---}$ ,  $\text{---}\text{t}\text{---}$ , ecc...)



$$\bar{V} = \bar{Z} \bar{I}$$

RELAZIONE COSTITUTIVA  
NEL DOMINIO DEI FASORI

$$\bar{Z} = \frac{\bar{V}}{\bar{I}}$$

[ $\Omega$ ] E' UN NUMERO COMPLESSO  
DETTO IMPEDENZA

Casi particolari:



$$\bar{Z} = R \quad \text{reale}$$



$$\bar{Z} = jX_L \quad \text{immaginaria con } X_L > 0$$



$$\bar{Z} = jX_C \quad \text{" " } X_C < 0$$

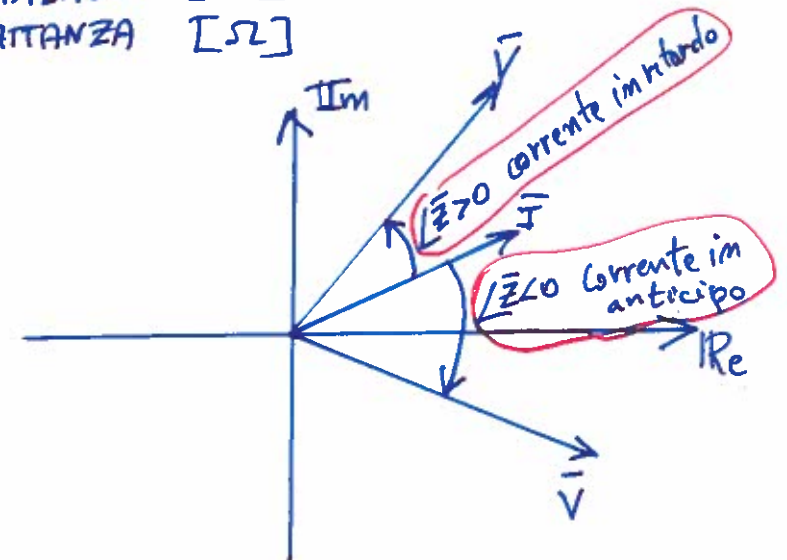
IN GENERALE SI AVRA'

$$\bar{Z} = R + jX$$

R RESISTENZA [ $\Omega$ ]  
X REATTANZA [ $\Omega$ ]

$$|\bar{V}| = |\bar{Z}| |\bar{I}| \quad \text{nei moduli, con } |\bar{Z}| = \sqrt{R^2 + X^2}$$

$$\angle \bar{V} = \angle \bar{Z} + \angle \bar{I} \quad \text{nelle fasi, con } \angle \bar{Z} = \arctg \frac{X}{R} \quad (SE R > 0)$$



## ■ CLASSIFICAZIONE DEL TIPO DI IMPEDENZA DI UN CARICO PASSIVO

18

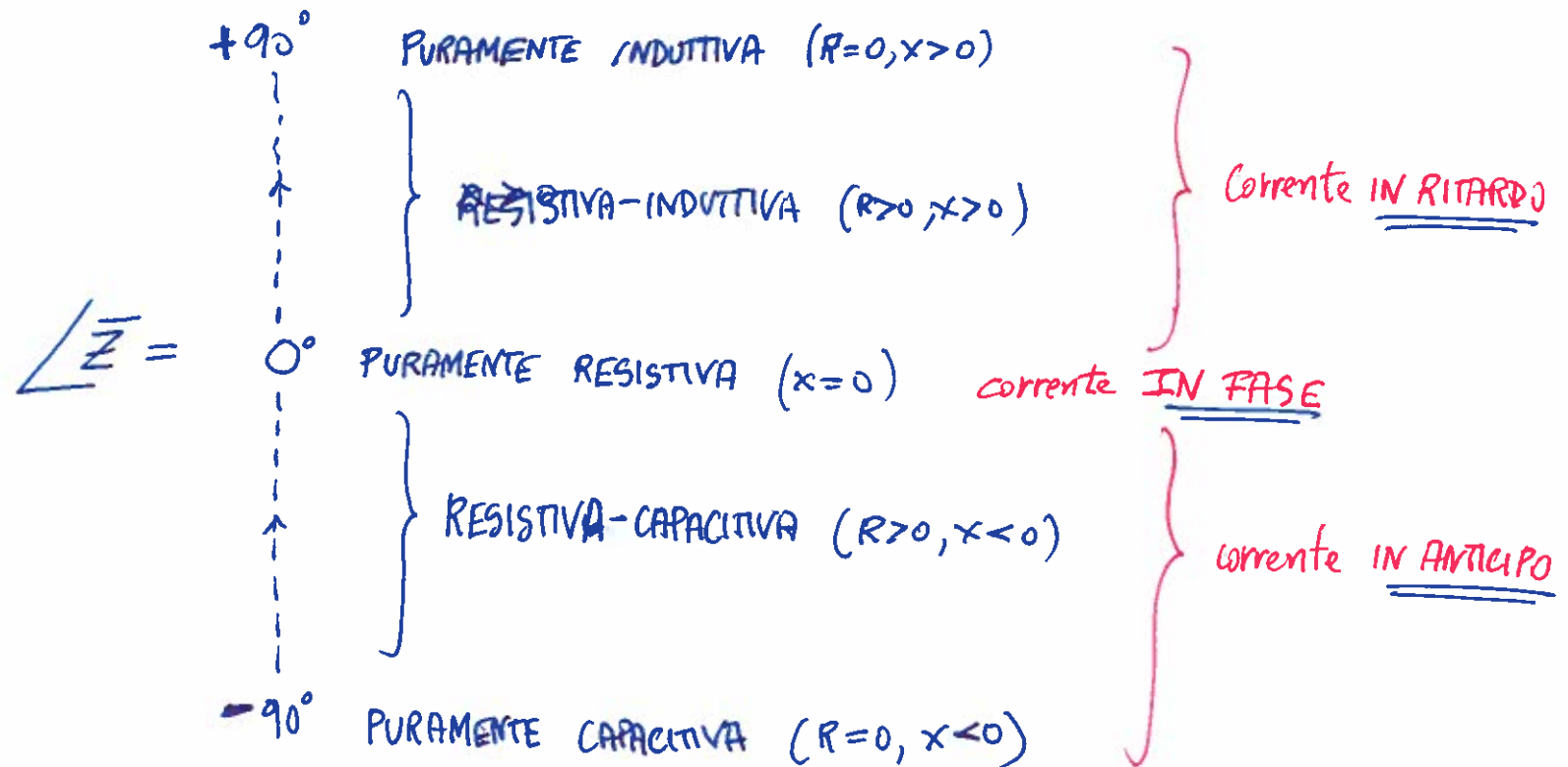
Si supponga  $R \geq 0$  (RESISTENZA PASSIVA)

$$\angle \bar{Z} = \arctg \frac{X}{R}$$



$$-90^\circ \leq \angle \bar{Z} \leq +90^\circ$$

Limiti del valore della fase




## □ AMMETTENZA

(19)

Descriviamo le relazioni costitutive nella forma  $\bar{I} = \bar{Y} \bar{V}$

$\bar{Y}$  [S] AMMETTENZA  
([Ω]<sup>-1</sup>) SIEMENS,

•   $\bar{I} = G \bar{V}$   $G$  CONDUTTANZA

•   $\bar{I} = \frac{1}{j\omega L} \bar{V} = -j \frac{1}{\omega L} \bar{V} = j B_L \bar{V}$

$B_L = -\frac{1}{\omega L} < 0$  SUSCETTANZA  
INDUTTIVA

•   $\bar{I} = j\omega C \bar{V} = j B_C \bar{V}$

$B_C = \omega C > 0$  SUSCETTANZA  
CAPACITIVA

IN GENERALE SI AVRA'

$\bar{Y} = G + jB$   $G$  CONDUTTANZA  
 $B$  SUSCETTANZA

Relazione con l'impedenza:

$\bar{Y} = \frac{1}{\bar{Z}}$

$|\bar{Y}| = \frac{1}{|\bar{Z}|}$

modulo reciproco

$\angle \bar{Y} = \angle \bar{I} - \angle \bar{V} = -\angle \bar{Z}$

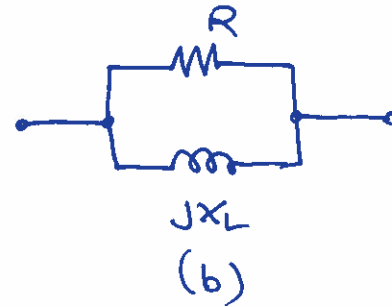
fase opposta

□ SERIE E PARALLELO DI  $\bar{Z}$  (E  $\bar{Y}$ ): VALGONO LE FORMULE DI R (E G) PER ANALOGIA FORMALE  
infatti le relazioni costitutive sono sempre equazioni lineari algebriche

Esempio

Determinare l'impedenza e l'ammettenza equivalente dei bipoli (a) e (b)

(20)



$$R = 6\Omega$$
$$X_L = 6\Omega$$

(a)

$$\bar{Z} = R + jX_L \quad (\text{sono impedenze in serie} \leftrightarrow \text{come resistori})$$
$$= 6 + j6\Omega$$

$$\bar{Y} = \frac{1}{6 + j6} = \frac{1}{6} \frac{1}{1 + j} \left( \frac{1-j}{1-j} \right) = \frac{1}{6} \cdot \frac{1-j}{2} = \frac{1}{12} (1-j) \text{ S}$$

(b)

$$\bar{Z} = \frac{R jX_L}{R + jX_L} \quad (\text{sono impedenze in } \parallel \leftrightarrow \text{come resistori in } \parallel)$$
$$= \frac{6 \cdot j6}{6 + j6} \left( \frac{1-j}{1-j} \right) = \frac{j6 + 6}{2} = 3 + j3\Omega$$

$$\bar{Y} = \frac{1}{3 + j3} = \frac{1}{3(1 + j)} \left( \frac{1-j}{1-j} \right) = \frac{1}{3} \frac{1-j}{2} = \frac{1}{6} (1-j) \text{ S}$$