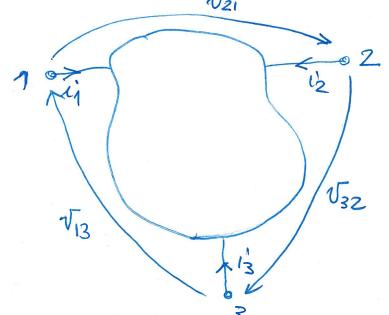
MULTIPOLI

Um m-polo ha m-1 tensioni e m-1 correnti indipendenti

Esemple: bipolo M=2 -> 1 tensione & 1 corrente indipendenti

• tripolo M=3 → 2 tensioni & 2 correnti implipendenti

Infath.



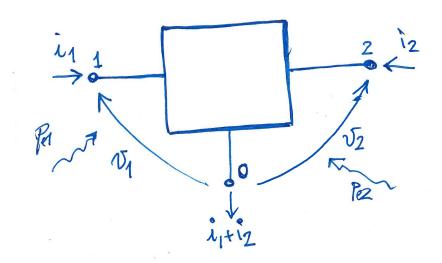
posso indicore le tensioni Viz, VzI, Vzz a coppie di poli

MA à vincoli delle KCL e KVL impongono

KCL: $\begin{cases} \dot{e_1} + \dot{i_2} + \dot{i_3} = 0 \\ \text{KVL:} \begin{cases} \sqrt{13} + \sqrt{21} + \sqrt{32} = 0 \end{cases}$

così una tensione e una corrente sil possono esperimere in funzione delle altre

TRIPOLO: TENSIONI E CORRENTI, CONCETTO DI

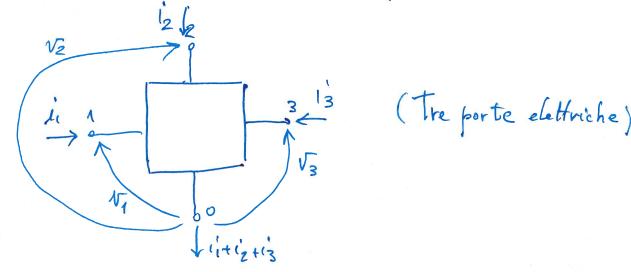


- · un polo (0) e' riferimento comune (-) per le tensioni Vi, V2
- · 1 poli (1) e (2) indicano le correnti ii, 12
- · Le coppie tensione corrente vi, il e v2, 12 definiscons DUE PORTE ELETTRICHE (con pola comune). La porta generalizza il Gnatho
- · con la conv. degli utilizzatori a ciascuna porta:

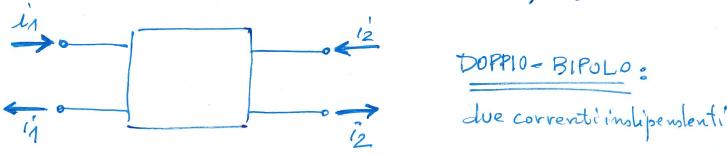
la potenza entrante mel tripolo | pe = Pe, + Pez = Valit V212

(*) porte con polo comune, delle anche "porte shilanciate"

Un quadripolo ha tre tensioni e tre correnti inslipendenti



In questo corso non siemo interessati al quadripolo ma ad un suo caso porticolore (Semplificato) dello doppio-bipolo. Un doppio-bipolo e' un quadripolo in cui il poli possono essere ragoruppati a due a due. In ciasuna coppia di poli c'el una solo corrente elettrica entrante e uscente (come accade in un bipoloje

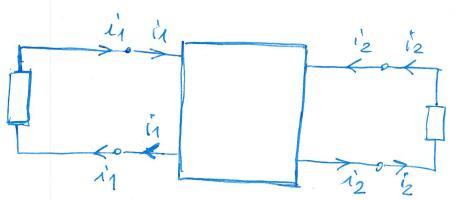


• DOPPIO-BIPOLO INTRINSECO

gumado il quadrijoso funziona come doppio-hipolo in virto della Sua costituzione. E quindi una proprieta garantita.

● DUPPLO-BIPOLO NON-INTRINSECO

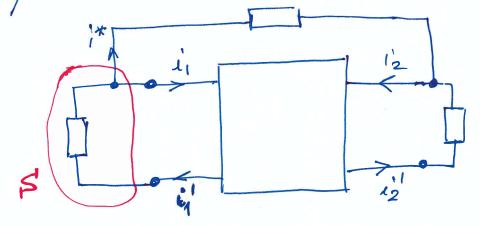
quando il quaetrijodo funziona come doppio-bipolo a motivo delle interconnessioni esterne (eirauto in au viene inserido):



I due bipoli (a destre e sinistra) impongono il Funzionamento con due correnti indipendenti del quadripolo (che in principio avvelbe tre correnti indipendenti)

Se il doppio bipolo mon e intrinseco, in questa connessione:

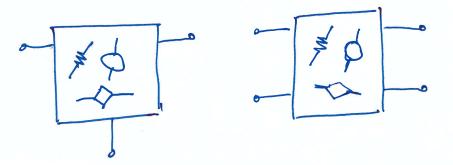




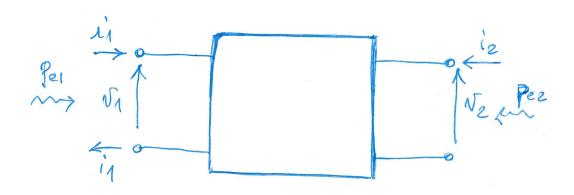
st ha lifti in generale infatti KCL S: li-li+li*=0 li=li-li*
quindi NON funziona come doppio bipolo ma come quadripolo.

Similmente léfiz in generale.

MULTIPOLI COMPOSTI



Sono internamente costituiti dalla connessione de altri multipshi (per esempio bipoli)



- · due correnti indipendenti é, iz
- e per l'uguaghianza fra numero di correnti e numero di tensioni consideriamo due tensioni NI, NZ
- · Le coppre Vi, is e V2, 12 definiscons DUE PORTE ELETTRICHE (*)
- · con la conv. degli utilizzatori

Per=
$$\sqrt{11}$$
 Pez= $\sqrt{212}$

La potenza entrante nel doppio-bijoslo e' pe= pe1+ pez= $\sqrt{111}+\sqrt{212}$

(x) porte senza polo comune, delle anche porte bilanciate)

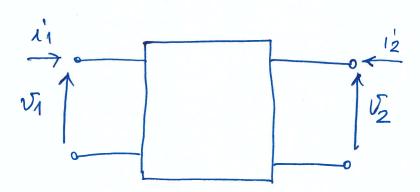
6

RELAZIONE COSTITUTIVA DI CIRCUITI CON DUE PORTE (TRIPOLI; DOPPI BIPOLI)

disegnismo doppi bipoli.)

quanto delto vale anche

per tripoli



Per motivi of ordine assumiamo sempre la conv. degli utilizza tori a el entrambe le porte

quattro variabili: i1, i2, V1, V2

FORMA IMPLICITA

$$\begin{cases}
f_1(V_1, V_2, L_1, i_2) = 0 \\
f_2(V_1, V_2, L_1, i_2) = 0
\end{cases}$$

due equazioni!

Se il circuito e' LINEARE, Le due funzioni sono l'ineoni!

Possono esistère o meno le FORME ESPLICITE in au esprimiamo due variabili in funzione delle restanti due. Le rediamo mel sepuito:



FORMA ESPLICITA

$$\int N_1 = f_1(i_1, i_2)$$

$$V_2 = f_2(i_1, i_2)$$

owero (caso limeare):

· variabili slipendenti sono le tensioni N1, V2

$$\int_{1}^{\sqrt{1}} = r_{11} i_{1} + r_{12} i_{2} + v_{T1}$$

$$\sqrt{2} = r_{21} i_{1} + r_{22} i_{2} + v_{T2}$$

Riscritto in forma matriciale:

$$\begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} r_{11} & r_{12} \\ r_{21} & r_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_1 \\ i_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} v_{71} \\ v_{72} \end{bmatrix}$$

$$V_{7} \text{ nettore (colonna) corner}$$

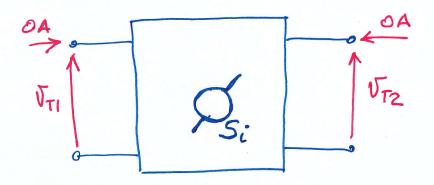
$$V_{7} \text{ nettore sorgenti}$$

$$V_{7} = R \cdot \hat{L} + V_{7}$$
A vuoto

V vettore (colonna) tensioni i vettore (colonna) correnti' R matrice delle RESISTENZE A VUOTO. · SIGNIFICATO DI VT (vellore delle sorgenti)



Con porte A vooto ovvero circuito aperto $\underline{i} = 0 \longrightarrow \underline{v} = v_{T}$



· Le tensioni VIII e VIZ sono le tensioni alle porte lasciate aperte (corrente nulla)

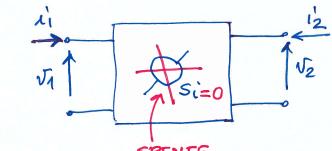
N.B. O NTI = VTZ = O SE MON CI SONO S: (O SONO STENTE) SORGENTI INDIRENDENTI
DENTRO IL TRIBLO/DOPPIO BIPOLO

· SIGNIFICATO DI R (matrice delle resistenze)

Ftris

Ora spegniamo le sorgenti interne Si $\rightarrow \bar{\Sigma} = 0 \rightarrow \bar{\Sigma} = Ri$

$$\begin{bmatrix} \sqrt{1} \\ \sqrt{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} r_{11} & r_{12} \\ r_{21} & r_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} r_{11} \\ r_{22} \end{bmatrix}$$

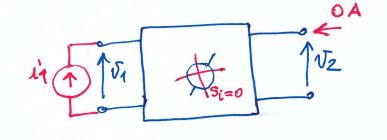


Per sovrapposizione posso dare un significato agli elementi delle due colonne

I) comando ijacceso; èz=0 spenta (porta 2 a vusto)

$$r_{M} = \frac{v_{1}}{v_{1}}\Big|_{v_{2}=0} \qquad [\Omega]$$

$$V_{21} = \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{1}} \Big|_{\sqrt{2}=0} \left[\Omega\right]$$



Van resistenza di ingresso alla porta 1 Van resistenza di trasferimento da porta 1 a porta 2 (trans-resistenza)

$$t_{12} = \frac{\sqrt{1}}{i_2} \Big|_{i_1=0} \qquad \boxed{52}$$

$$t_{12} = \frac{\sqrt{\lambda_1}}{i_2} \Big|_{\dot{l}_1 = 0} \qquad \left[\Omega\right]$$

$$t_{22} = \frac{\sqrt{z}}{i_2} \Big|_{\dot{l}_1 = 0} \qquad \left[\Omega\right]$$

$$r_{22} = \frac{\sqrt{2}}{\dot{\lambda}_2} \bigg|_{\dot{\lambda}_1 = 0} \quad \left[\Omega\right]$$

tzz resistenza di ingresso alla porta 2 Viz resistenza di trasferimento da porta 2 a porta 1 (trans-resistenza)

Ecco perche
$$R = \begin{bmatrix} r_{11} & r_{12} \\ r_{21} & r_{22} \end{bmatrix}$$
 viene chiamata MATRICE DELLE RESISTENZE A VUOTO (A CIRCUITO APERTO)



$$\frac{1}{\sqrt{1}}$$
 $\frac{R_2}{\sqrt{1}}$
 $\frac{1}{\sqrt{2}}$
 $\frac{1}{\sqrt{2}}$

Determinare la velezione costitutiva con comando in corrente (rappresentazione di tipo Thevenin)

$$\mathcal{N}_{T1} = 0$$
 $\mathcal{N}_{T2} = \mathcal{N}_{S}$

tensioni a voots

· Trovo R (spengo le sorgenti indipendenti interne ; applieu sorgenti di comando esterno)

$$\frac{1}{(12-0)}$$

$$\begin{array}{c|c}
R_1 & & \\
\hline
\end{array}$$

$$\begin{array}{c|c}
\hline
V_2 & R_1 \\
\hline
V_2 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_2 & V_1 & R_1 \\
\hline
V_2 & V_1 & R_1 \\
\hline
V_2 & V_1 & R_2 \\
\hline
V_2 & V_2 & V_3 & V_4 \\
\hline
V_2 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_3 & V_4 & V_2 \\
\hline
V_4 & V_2 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_5 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_7 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_8 & V_1 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_8 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_8 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_2 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 & V_1 & V_2 \\
\hline
V_9 & V_1 &$$

$$|Y_{11} = \frac{V_{4}}{\lambda_{1}}|_{12=0} = R_{1}$$

$$|Y_{21} = \frac{V_{2}}{\lambda_{1}}|_{12=0} = R_{1}$$

$$||\mathbf{r}_{22}|| = \frac{V_1}{|\mathbf{r}_{2}|}|_{\mathbf{r}_{1}=0} = R_1 + R_2$$

$$||\mathbf{r}_{22}|| = \frac{V_2}{|\mathbf{r}_{2}|}|_{\mathbf{r}_{1}=0} = R_1 + R_2$$

$$\begin{bmatrix} \vec{v}_4 \\ \vec{v}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} R_1 & R_1 \\ R_1 & R_1 + R_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \vec{v}_1 \\ \vec{v}_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \vec{o} \\ \vec{v}_s \end{bmatrix}$$

$$\vec{v} = R \cdot \vec{v} + \vec{v}_T$$