

관계 중심의 사고법

쉽게 배우는 알고리즘

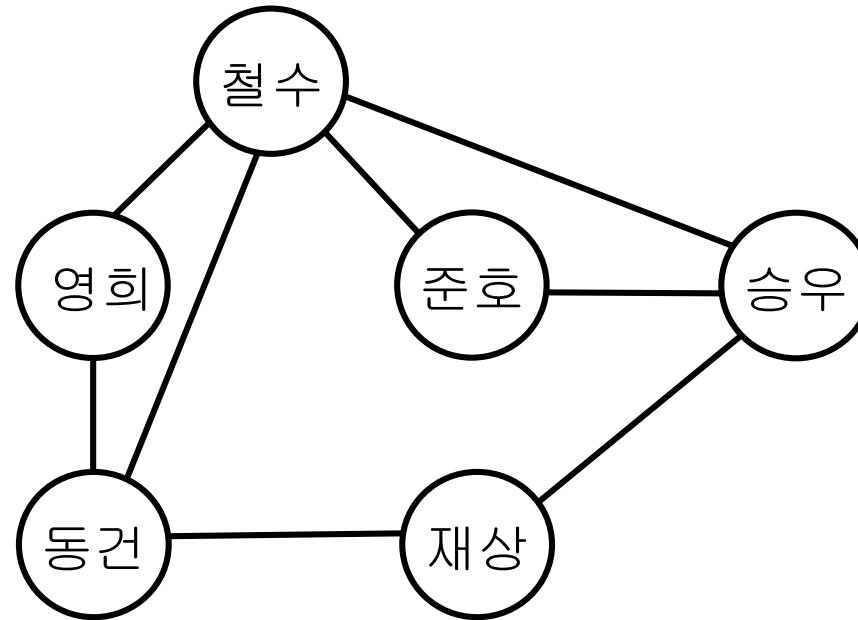
10장. 그래프 알고리즘

Graph Algorithms

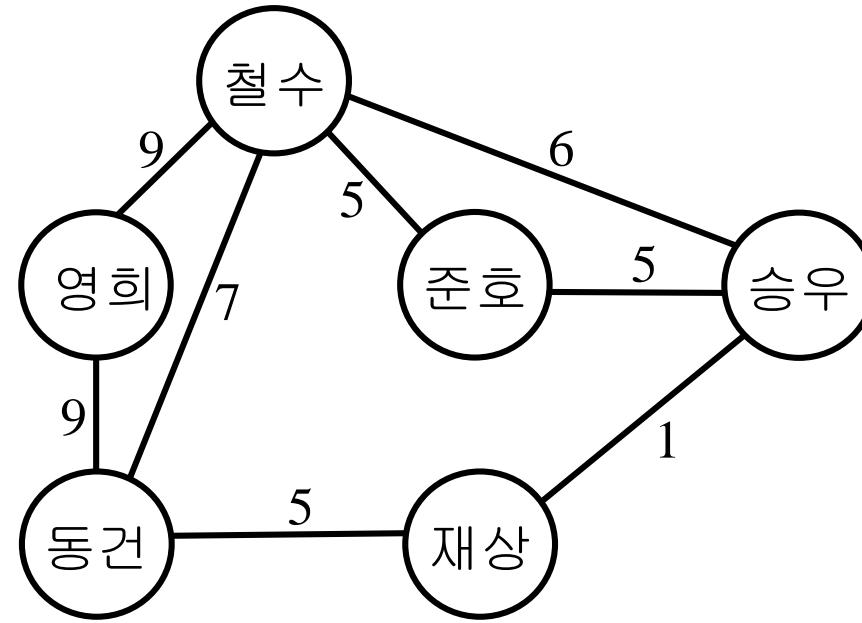
Graph

- 현상이나 사물을 정점vertex과 간선edge으로 표현한 것
- Graph $G = (V, E)$
 - V : 정점 집합
 - E : 간선 집합
- 두 정점이 간선으로 연결되어 있으면 인접하다고 한다
 - 인접 = adjacent
 - 간선은 두 정점의 관계를 나타낸다

그래프의 예

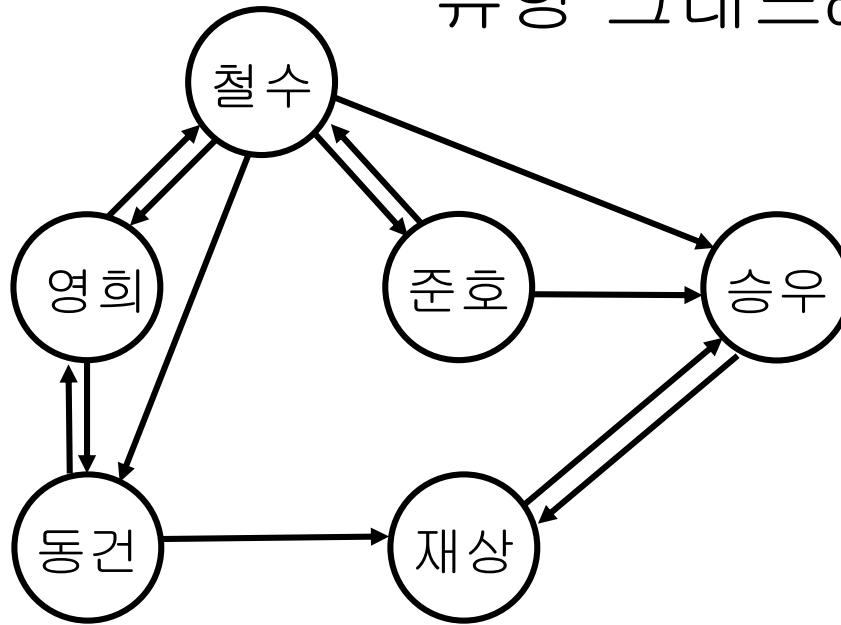


사람들간의 친분 관계를 나타낸 그래프

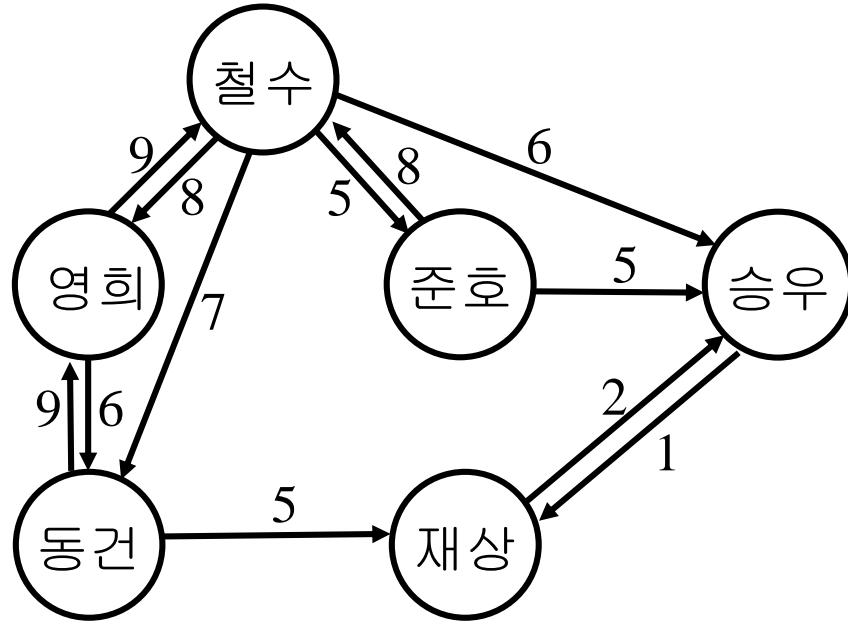


친밀도를 가중치로 나타낸 친분관계 그래프

유향 그래프 directed graph=digraph



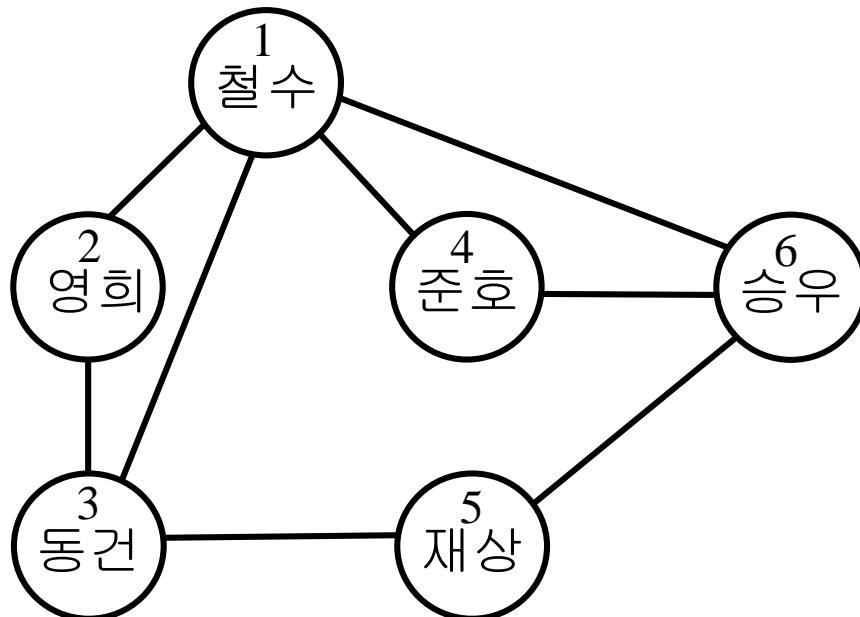
방향을 고려한 친분관계 그래프



가중치를 가진 유향 그래프

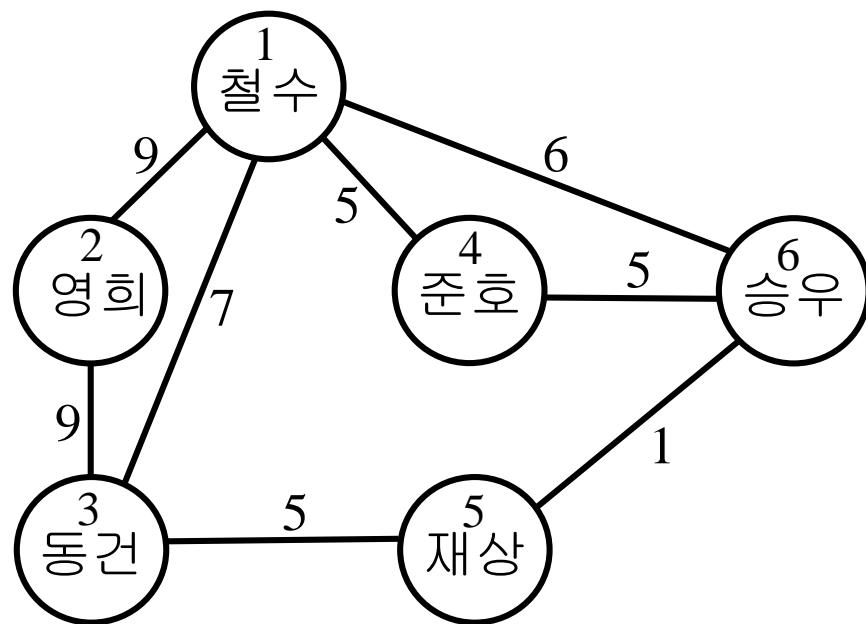
Graph의 표현 1: Adjacency Matrix

- Adjacency matrix N : 정점의 총 수
 - $N \times N$ 행렬로 표현
 - 원소 $(i, j) = 1$: 정점 i 와 정점 j 사이에 간선이 있음
 - 원소 $(i, j) = 0$: 정점 i 와 정점 j 사이에 간선이 없음
 - 유향 그래프의 경우
 - 원소 (i, j) 는 정점 i 로부터 정점 j 로 연결되는 간선이 있는지를 나타냄
 - 가중치 있는 그래프의 경우
 - 원소 (i, j) 는 1 대신에 가중치를 가짐



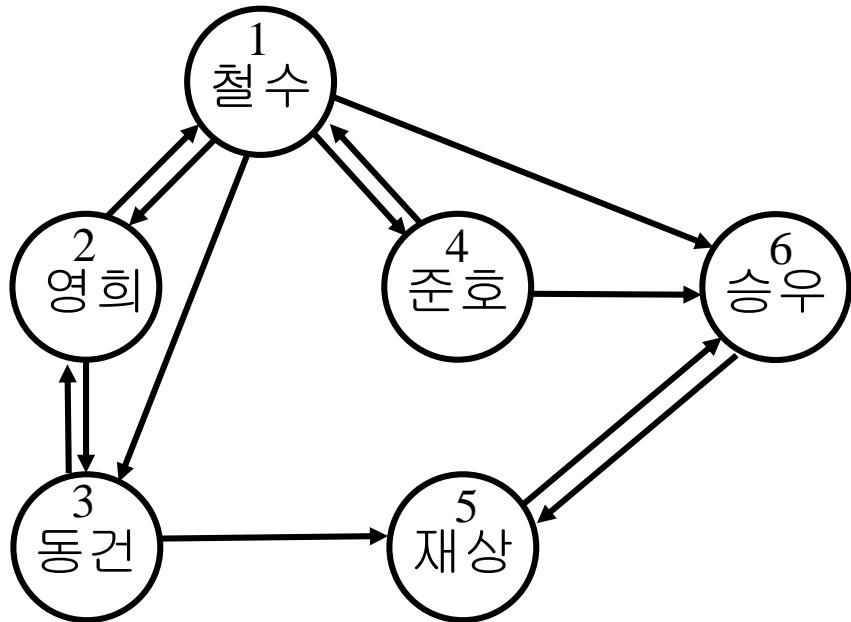
	1	2	3	4	5	6
1	0	1	1	1	0	1
2	1	0	1	0	0	0
3	1	1	0	0	1	0
4	1	0	0	0	0	1
5	0	0	1	0	0	1
6	1	0	0	1	1	0

무향 그래프의 예



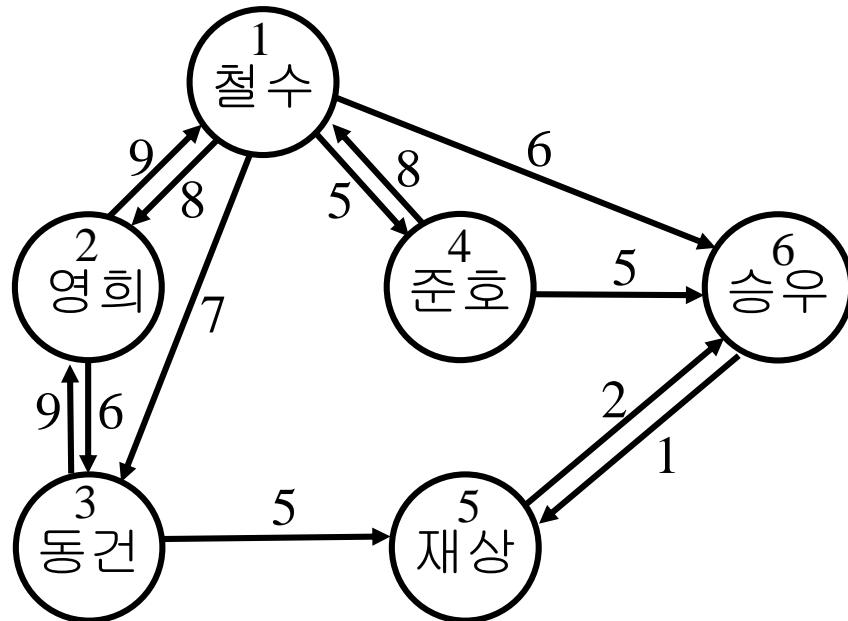
	1	2	3	4	5	6
1	0	9	7	5	0	6
2	9	0	9	0	0	0
3	7	9	0	0	5	0
4	5	0	0	0	0	5
5	0	0	5	0	0	1
6	6	0	0	5	1	0

가중치 있는 무향 그래프의 예



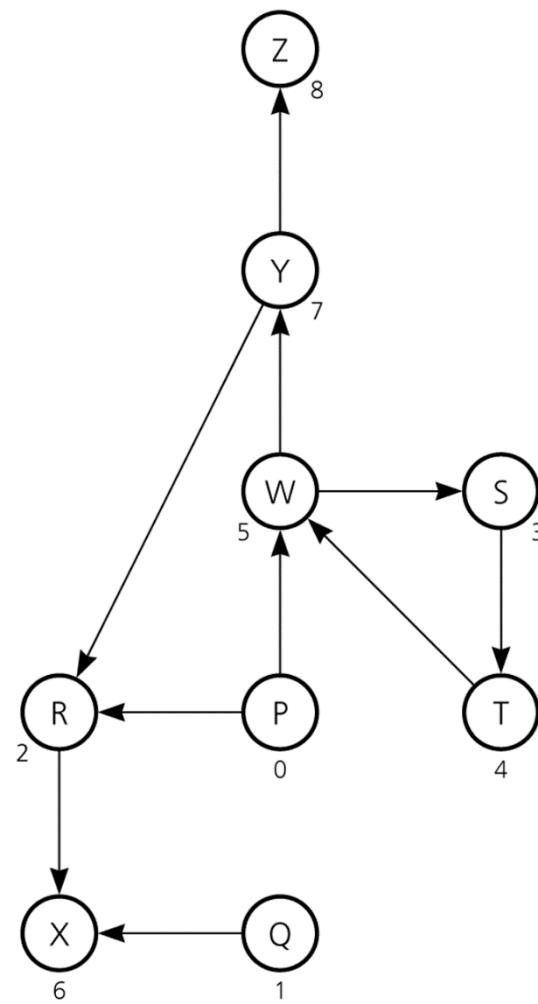
1	2	3	4	5	6
0	1	1	1	0	1
1	0	1	0	0	0
0	1	0	0	1	0
1	0	0	0	0	1
0	0	0	0	0	1
0	0	0	0	1	0

유향 그래프의 예



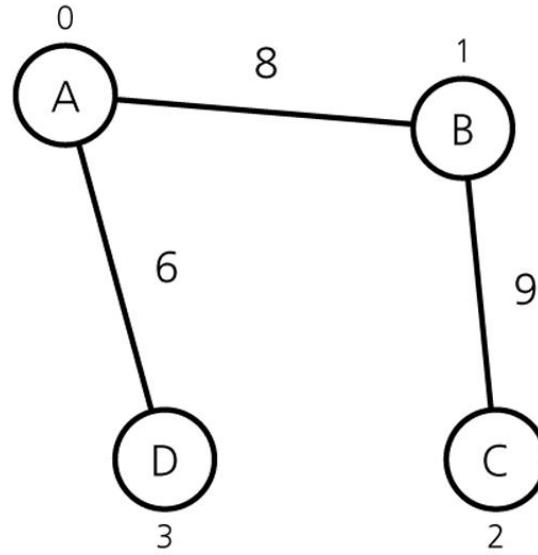
	1	2	3	4	5	6
1	0	8	7	5	0	6
2	9	0	6	0	0	0
3	0	9	0	0	5	0
4	8	0	0	0	0	5
5	0	0	0	0	0	2
6	0	0	0	0	1	0

가중치 있는 유향 그래프의 예



	0	1	2	3	4	5	6	7	8
0	P	0	0	1	0	0	1	0	0
1	Q	0	0	0	0	0	0	1	0
2	R	0	0	0	0	0	0	1	0
3	S	0	0	0	0	1	0	0	0
4	T	0	0	0	0	0	1	0	0
5	W	0	0	0	1	0	0	0	1
6	X	0	0	0	0	0	0	0	0
7	Y	0	0	1	0	0	0	0	1
8	Z	0	0	0	0	0	0	0	0

유향 그래프의 다른 예



		0	1	2	3
		A	B	C	D
0	A	∞	8	∞	6
1	B	8	∞	9	∞
2	C	∞	9	∞	∞
3	D	6	∞	∞	∞

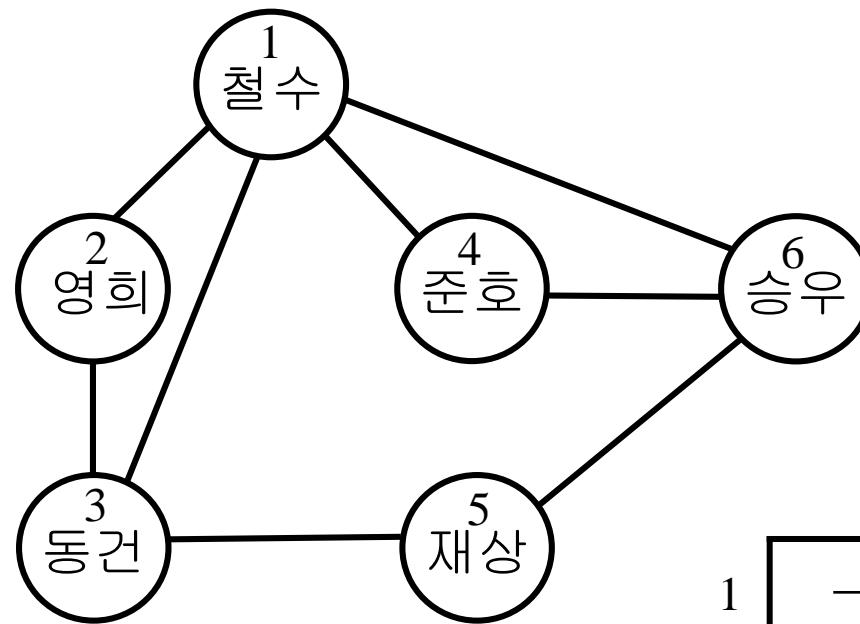
가중치 있는 그래프의 다른 예

관련 자원

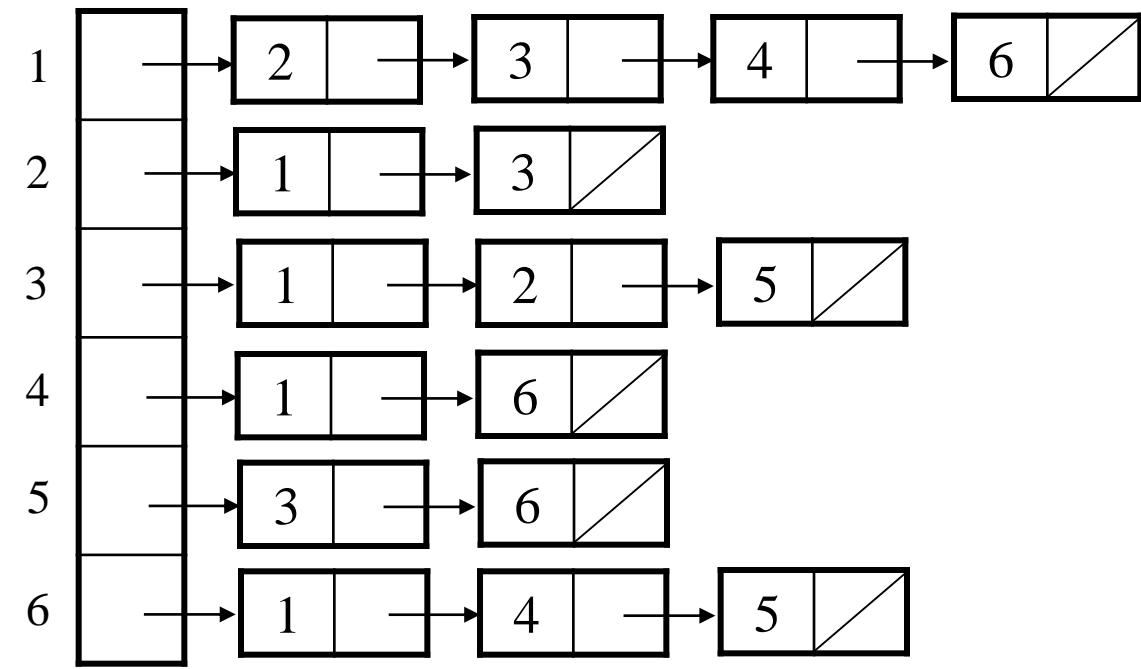
- 표현을 위한 공간 크기?
- 두 vertex의 인접성 체크?
- 한 vertex에 인접한 모든 vertex 확인?

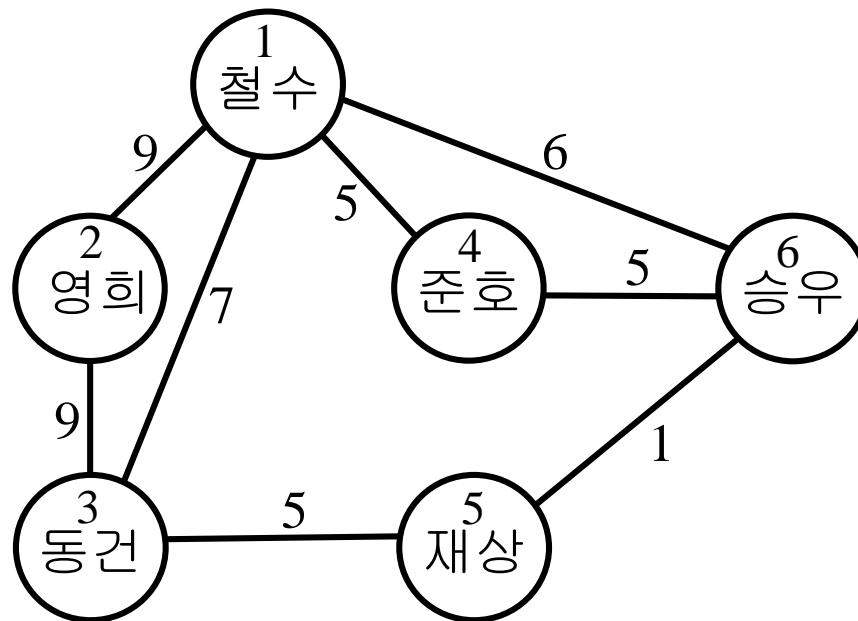
Graph의 표현 2: Adjacency List

- Adjacency list
 - N 개의 연결 리스트로 표현
 - i 번째 리스트는 정점 i 에 인접한 정점들을 리스트로 연결해 놓음
 - 가중치 있는 그래프의 경우
 - 리스트는 가중치도 보관한다

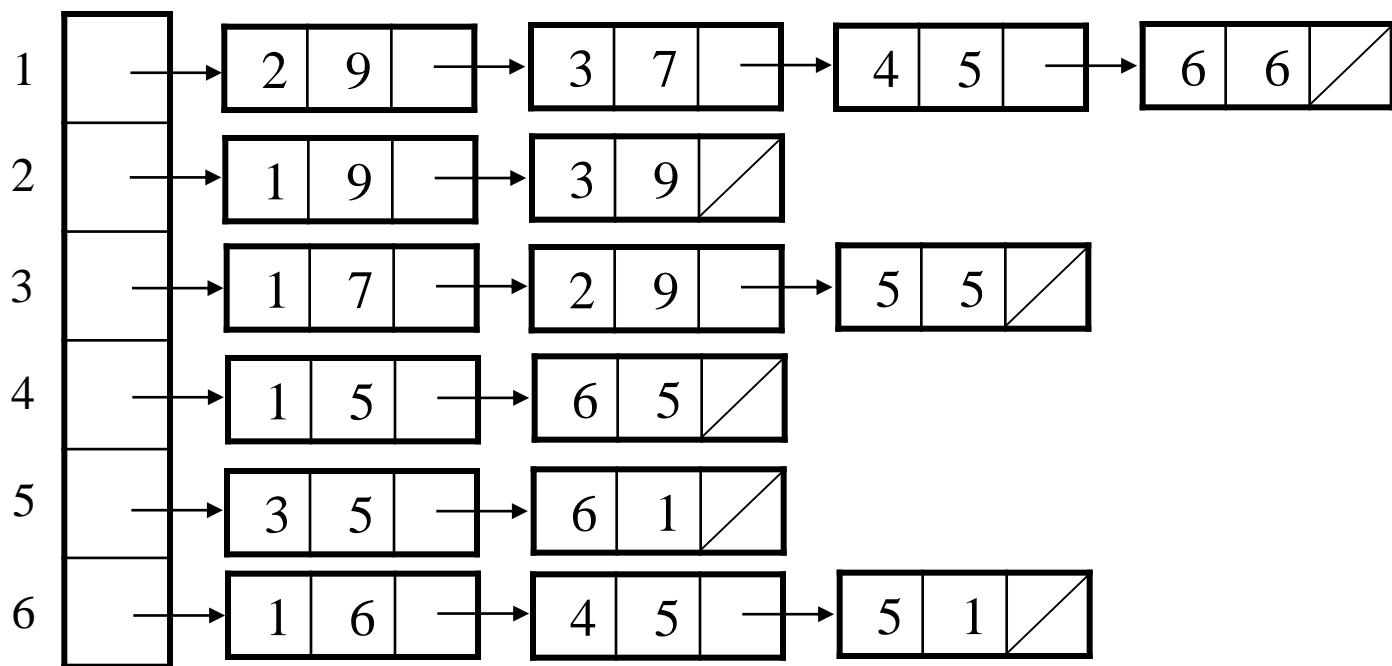


무향 그래프의 예





가중치 있는 그래프의 예

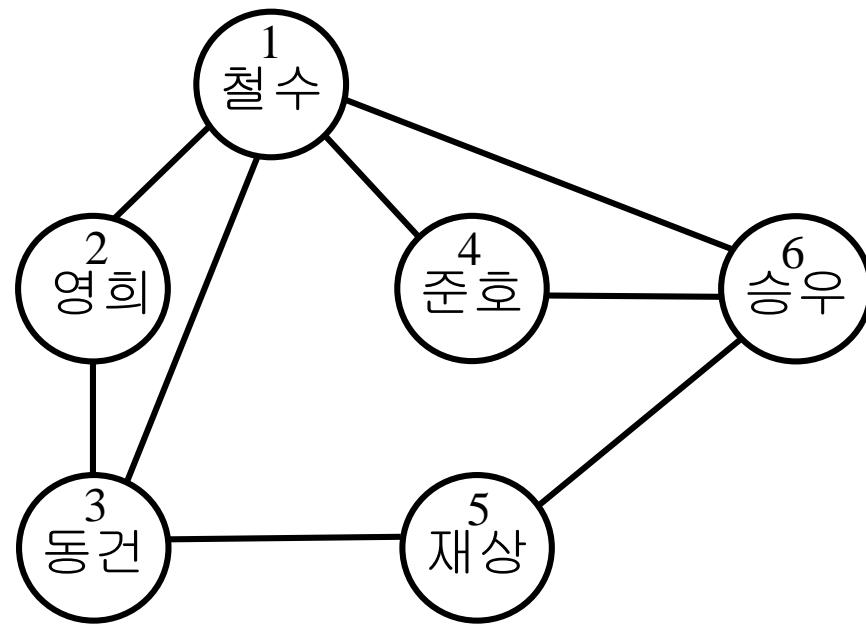


관련 자원

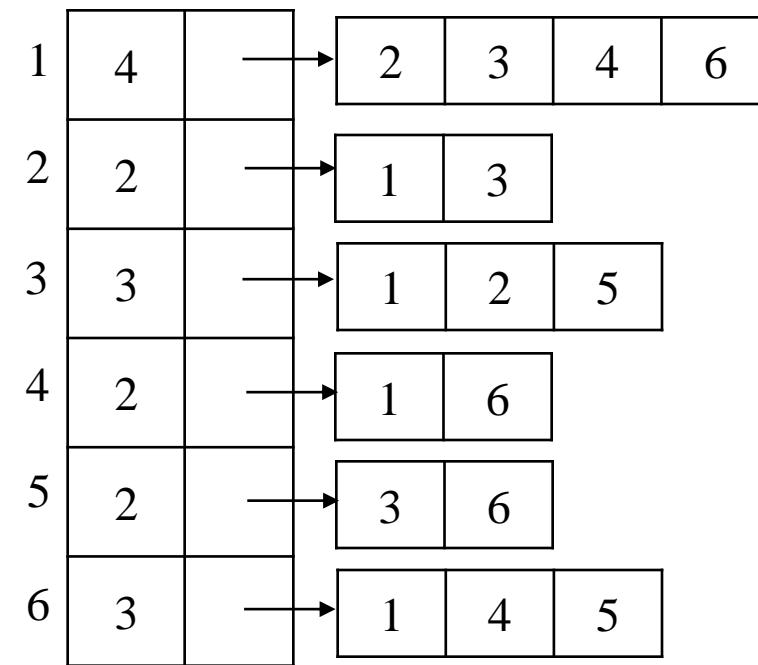
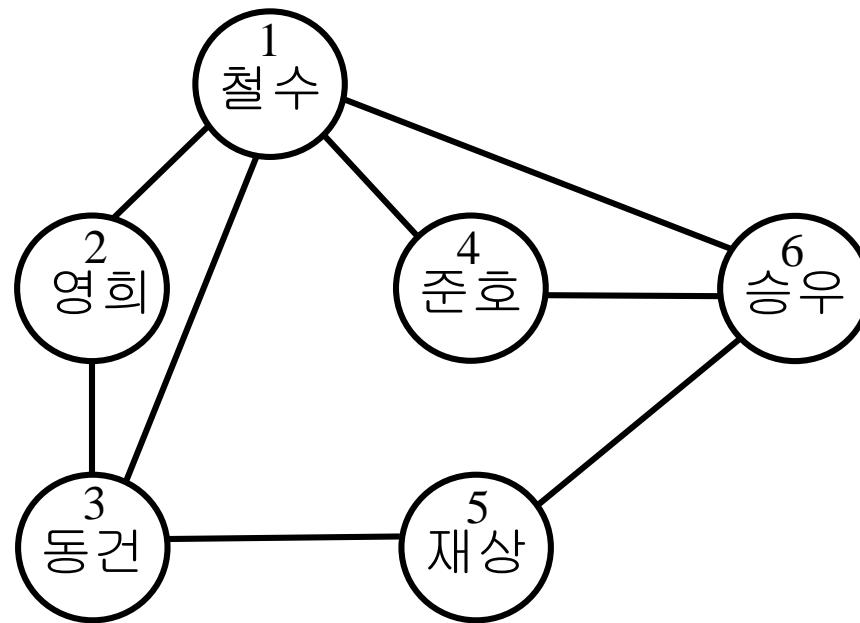
- 표현을 위한 공간 크기?
- 두 vertex의 인접성 체크?
- 한 vertex에 인접한 모든 vertex 확인?

Graph의 표현 3: Adjacency Array (Adjacency List의 변형)

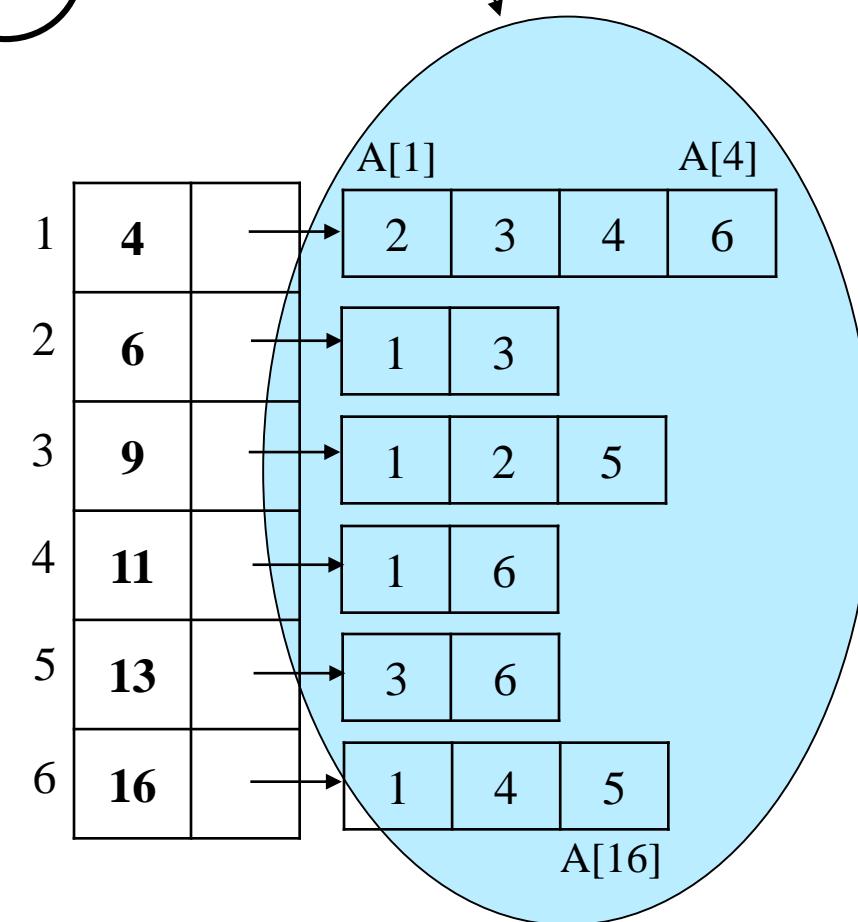
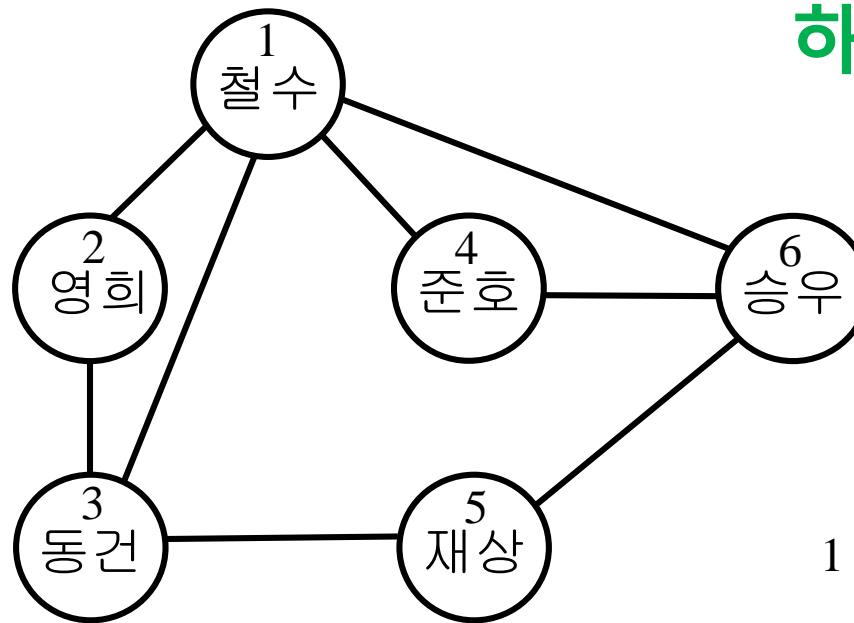
- Adjacency array
 - N 개의 배열로 표현
 - i 번째 배열은 정점 i 에 인접한 정점들을 배열에 정렬된 형태로 저장해 놓음
 - 가중치 있는 그래프의 경우
 - 배열은 가중치도 보관한다



무향 그래프의 예



하나의 배열을 쓸 수도 있다

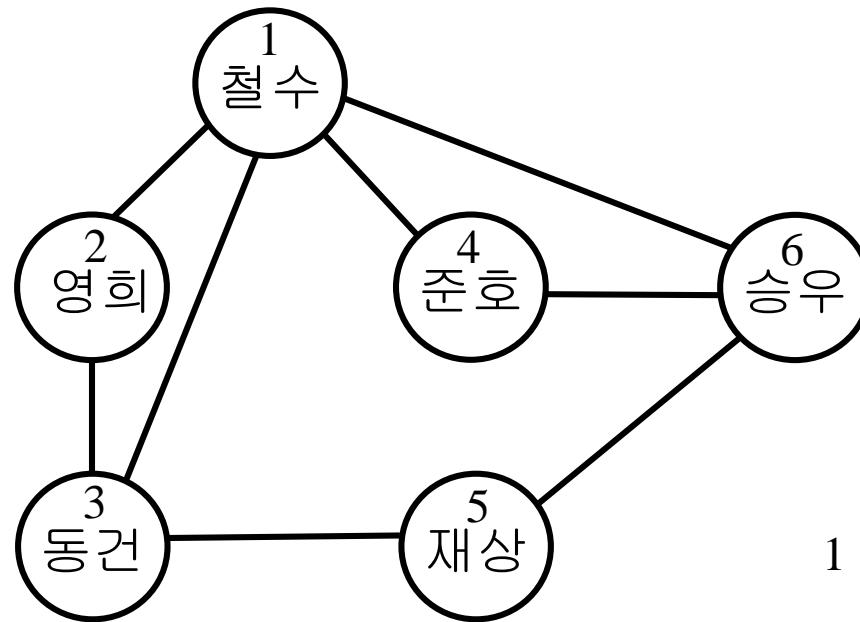


관련 자원

- 표현을 위한 공간 크기?
- 두 vertex의 인접성 체크?
- 한 vertex에 인접한 모든 vertex 확인?

Graph의 표현 4: Adjacency Hash Table

- Adjacency hash table
 - N 개의 hash table로 표현
 - i 번째 hash table은 정점 i 에 인접한 정점들을 hash table에 저장해 놓음
 - 가중치 있는 그래프의 경우
 - Hash table은 가중치도 보관한다



N개의 hash table

1	4	→	{2, 3, 4, 6}
2	6	→	{1, 3}
3	9	→	{1, 2, 5}
4	11	→	{1, 6}
5	13	→	{3, 6}
6	16	→	{1, 4, 5}

관련 자원

- 표현을 위한 공간 크기?
- 두 vertex의 인접성 체크?
- 한 vertex에 인접한 모든 vertex 확인?



Graph Traversal

- 대표적 두가지 방법
 - BFS (Breadth-First Search)
 - DFS (Depth-First Search)
- 너무나 중요함
 - 그래프 알고리즘의 기본
 - DFS/BFS는 간단해 보이지만 제대로 아는 사람은 매우 드물다
 - DFS/BFS는 뺏속 깊이 이해해야 좋은 그래프 알고리즘을 만들 수 있음

DFS깊이우선탐색

DFS (v)

{

$v.visited \leftarrow \text{YES};$

for each $x \in v.adjList$ $\triangleright v.adjList$: 정점 v 에 연결된 정점 집합

if ($x.visited = \text{NO}$) **then** **DFS**(x);

}

✓ 수행시간: $\Theta(V+E)$

편의상 $|V|, |E|$ 대신 V, E 로 표기

BFS너비우선탐색

$\text{BFS}(G, s)$

{

for each $v \in V$

$v.\text{visited} \leftarrow \text{NO};$

$s.\text{visited} \leftarrow \text{YES};$

enqueue(Q, s);

while ($Q \neq \emptyset$) {

$x \leftarrow \text{dequeue}(Q);$

for each $v \in x.\text{adjList}$

if ($v.\text{visited} = \text{NO}$) **then** {

$v.\text{visited} \leftarrow \text{YES};$

enqueue(Q, v);

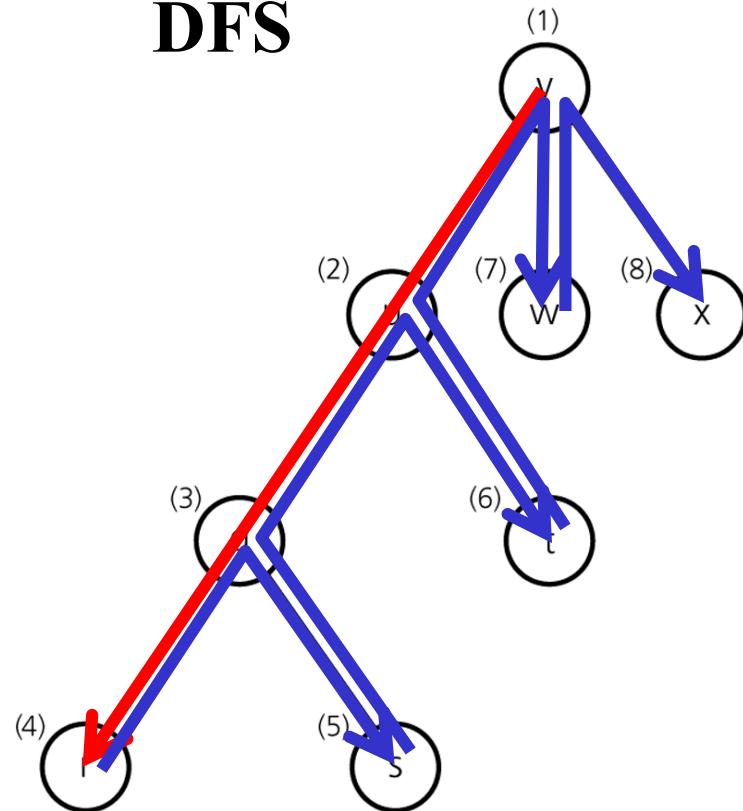
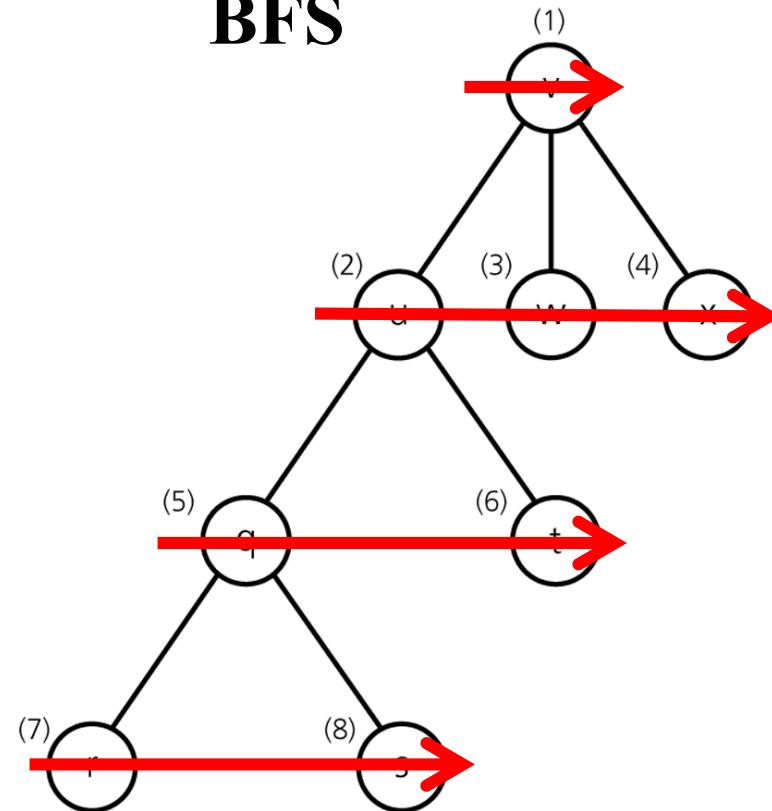
}

}

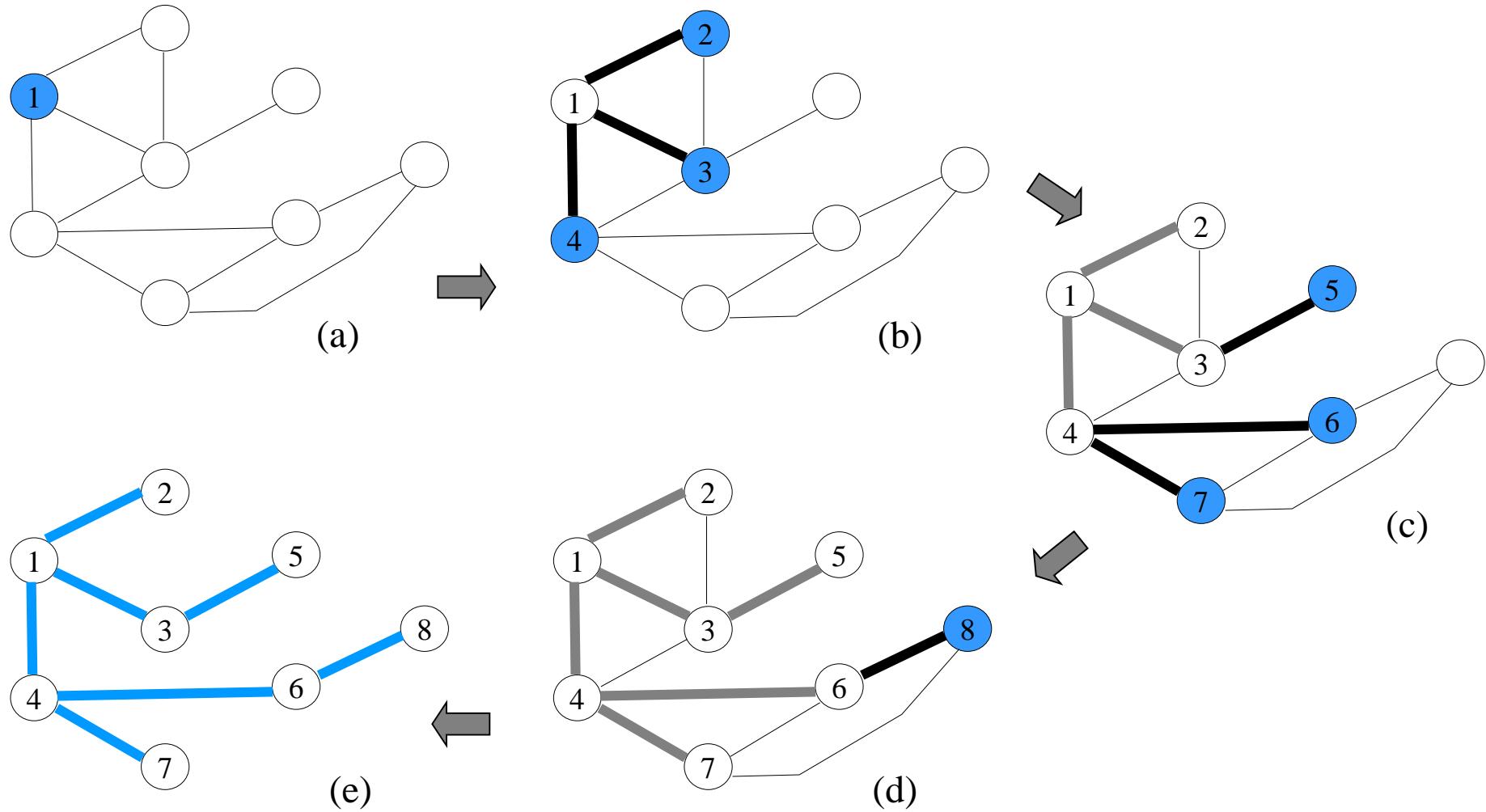
}

✓ 수행시간: $\Theta(V+E)$

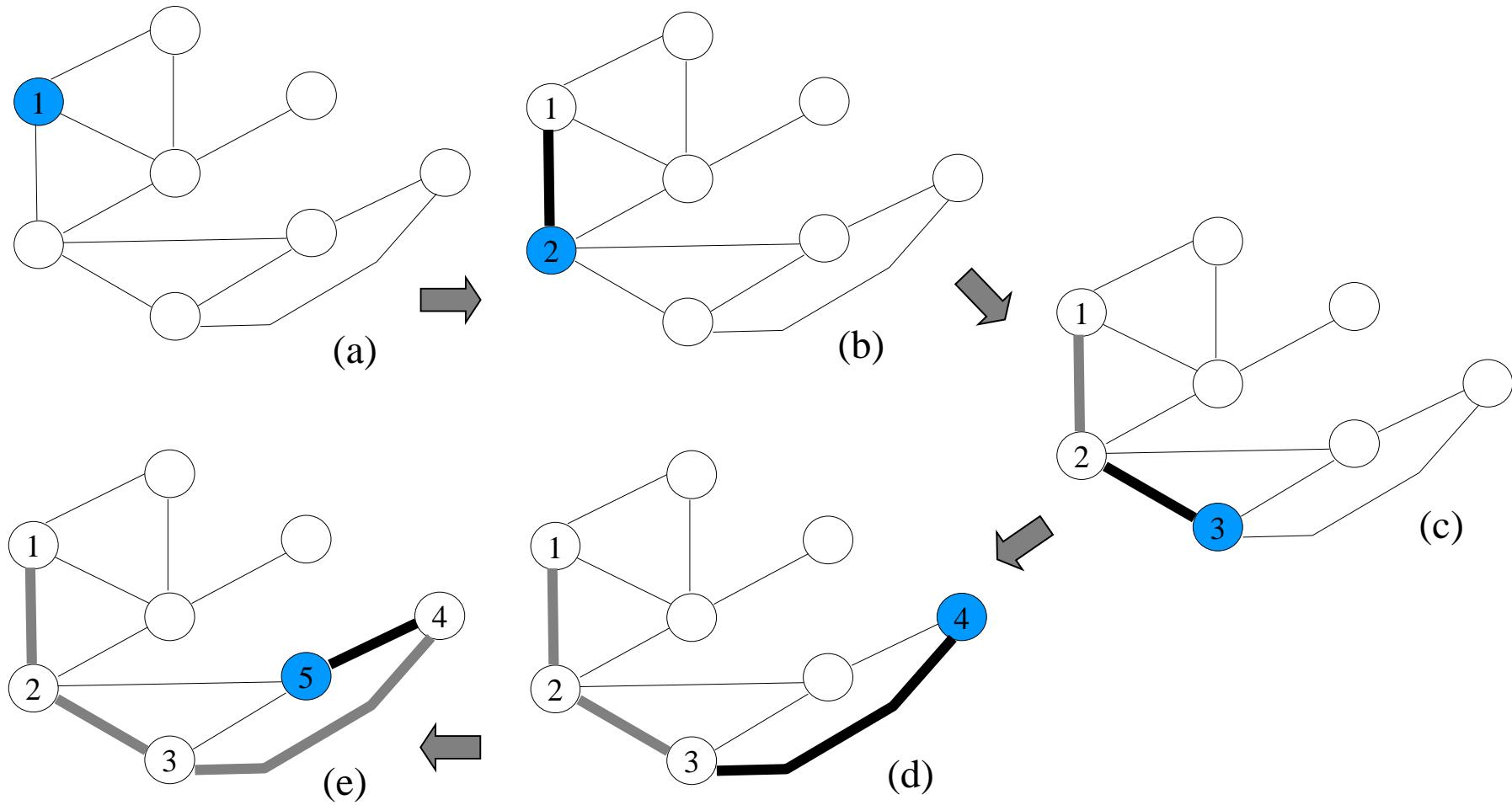
동일한 Tree를 각각 DFS/BFS로 방문하기

DFS**BFS**

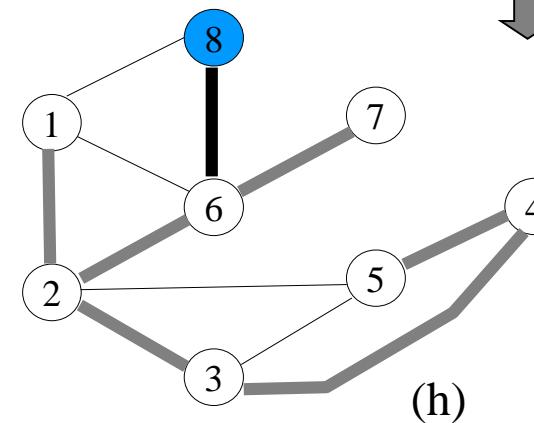
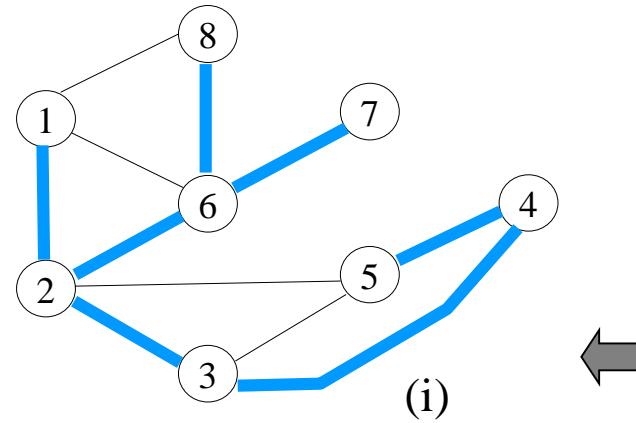
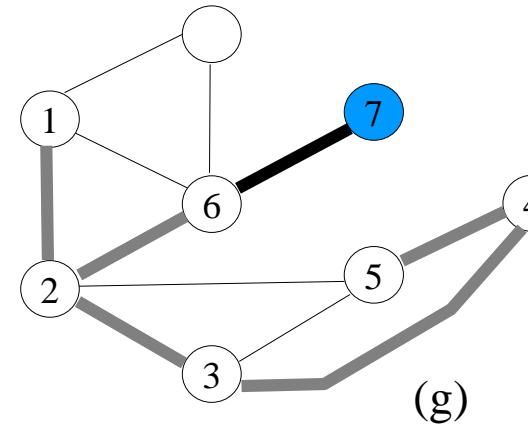
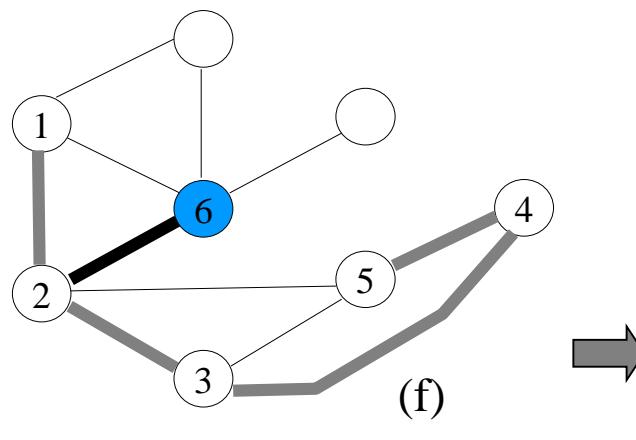
BFS의 작동 예



DFS의 작동 예



DFS의 작동 예 (계속)



Classification of Edges

- Tree edge
 - BFS/DFS에서 vertex를 tree에 편입시킬 때 사용한 edge
- 나머지는...
 - Back edge
 - BFS/DFS tree에서 자신의 ancestor로 연결되는 edge
 - Forward edge
 - BFS/DFS tree에서 자신의 descendant로 연결되는 edge
 - Cross edge
 - Ancestor/descendant 관계가 아닌 두 vertex를 연결하는 edge

Undirected vs. Directed

O: 존재 가능, X: 존재 불가능

Undirected Graph	Forward edge = back edge	Cross edge
BFS tree	X	O
DFS tree	O	X

Directed Graph	Forward edge	Back edge	Cross edge
BFS tree	X	O	O
DFS tree	O	O	O

- ✓ 이 관점으로 따져보는 것은 BFS와 DFS에 대한 이해를 깊게 해준다

Minimum Spanning Trees

- 조건
 - 무향 연결 그래프
 - 연결 그래프 connected graph : 모든 정점 간에 경로가 존재하는 그래프
- 트리
 - 싸이클이 없는 연결 그래프
 - n 개의 정점을 가진 트리는 항상 $n-1$ 개의 간선을 갖는다
- 그래프 G 의 신장트리
 - G 의 정점들과 간선들로만 구성된 트리
- G 의 최소신장트리
 - G 의 신장트리들 중 간선의 합이 최소인 신장트리

Prim Algorithm

Prim (G, r)

{

$S \leftarrow \emptyset$;

정점 r 을 방문되었다고 표시하고, 집합 S 에 포함시킨다;

while ($S \neq V$) {

S 에서 $V-S$ 를 연결하는 간선들 중 최소길이의 간선 (x, y) 를 찾는다; $\triangleright (x \in S, y \in V-S)$

정점 y 를 방문되었다고 표시하고, 집합 S 에 포함시킨다;

(정점 y 로 relaxation 할 수 있으면 한다)

}

}

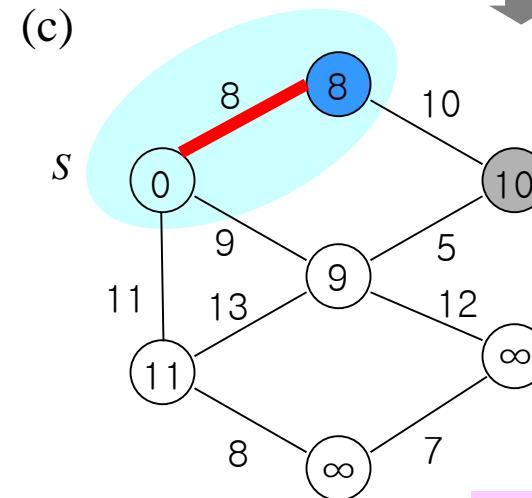
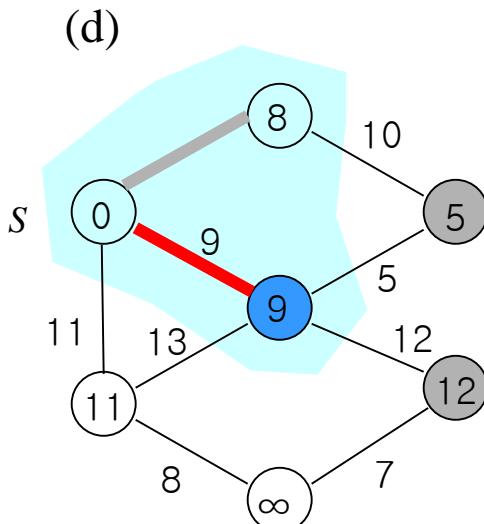
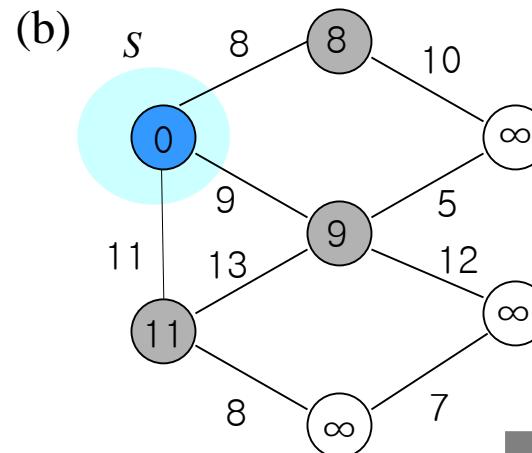
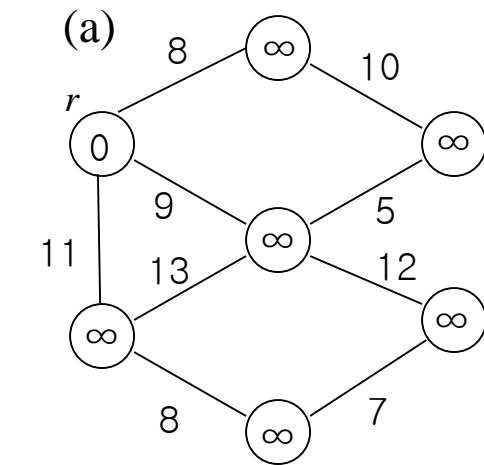
✓ Prim 알고리즘은 그리디 greedy 알고리즘의 일종

✓ 그리디 알고리즘으로 최적해를 보장하는 드문 예

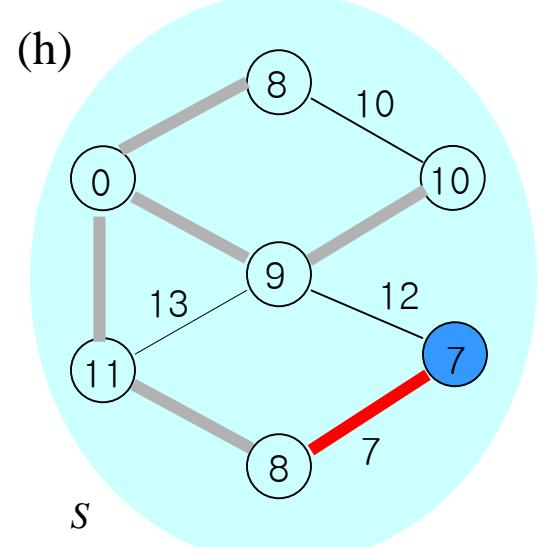
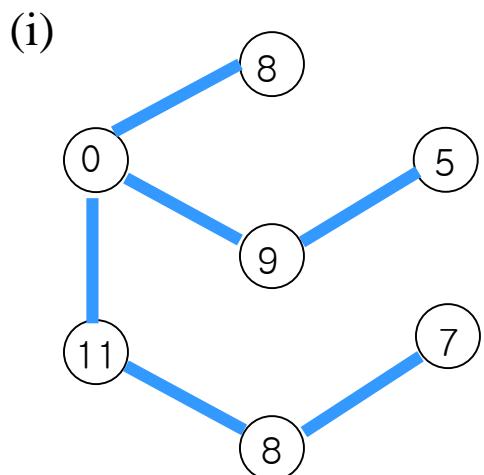
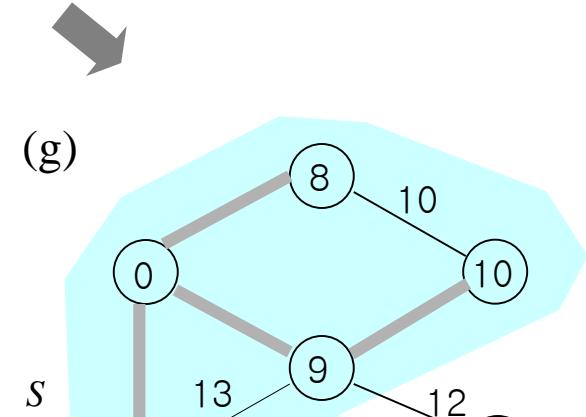
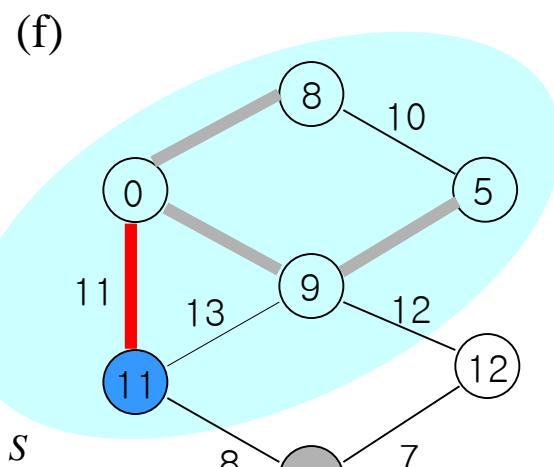
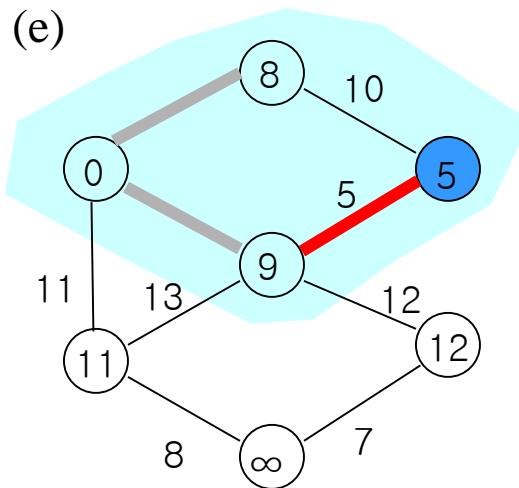
✓ 수행시간: $O(E \log V)$

Heap 이용

Prim Algorithm의 작동 예



● : 방금 S 에 포함된 정점
● : 방금 이완이 일어난 정점



Prim Algorithm을 좀 더 구체적으로

Prim(G, r)

▷ $G=(V, E)$: 주어진 그래프

▷ r : 시작으로 삼을 정점

{

$S \leftarrow \emptyset$; ▷ S : 정점 집합

for each $u \in V$

$d_u \leftarrow \infty$;

$d_r \leftarrow 0$;

while ($S \neq V$) { ▷ n 회 순환된다

$x \leftarrow \text{extractMin}(V-S, d)$;

$S \leftarrow S \cup \{x\}$;

for each $v \in x.\text{adjList}$ ▷ $x.\text{adjList}$: x 로부터 연결된 정점 집합

if ($v \in V-S$ **and** $w_{x,v} < d_v$) **then** $d_v \leftarrow w_{x,v}$;

}

}

이완(relaxation)

extractMin(Q, d)

✓ 수행 시간: $O(E \log V)$

{

집합 Q 에서 d 값이 가장 작은 정점 x 를 리턴한다;

}

힙 이용

Kruskal Algorithm

$\text{Kruskal}(G, r)$

{

1. $T \leftarrow \emptyset$; $\triangleright T$: 신장트리
2. 단 하나의 정점만으로 이루어진 n 개의 집합을 초기화한다;
3. 간선 집합 $Q(=E)$ 를 가중치가 작은 순으로 정렬한다;
4. **while** (T 의 간선수 $< n-1$) {

Q 에서 최소비용 간선 (u, v) 를 제거한다;

if (정점 u 와 정점 v 가 서로 다른 집합에 속함) {

두 집합을 하나로 합친다;

$T \leftarrow T \cup \{u, v\}$;

}

}

}

✓ 수행시간: $O(E \log V)$

Kruskal Algorithm의 수행시간

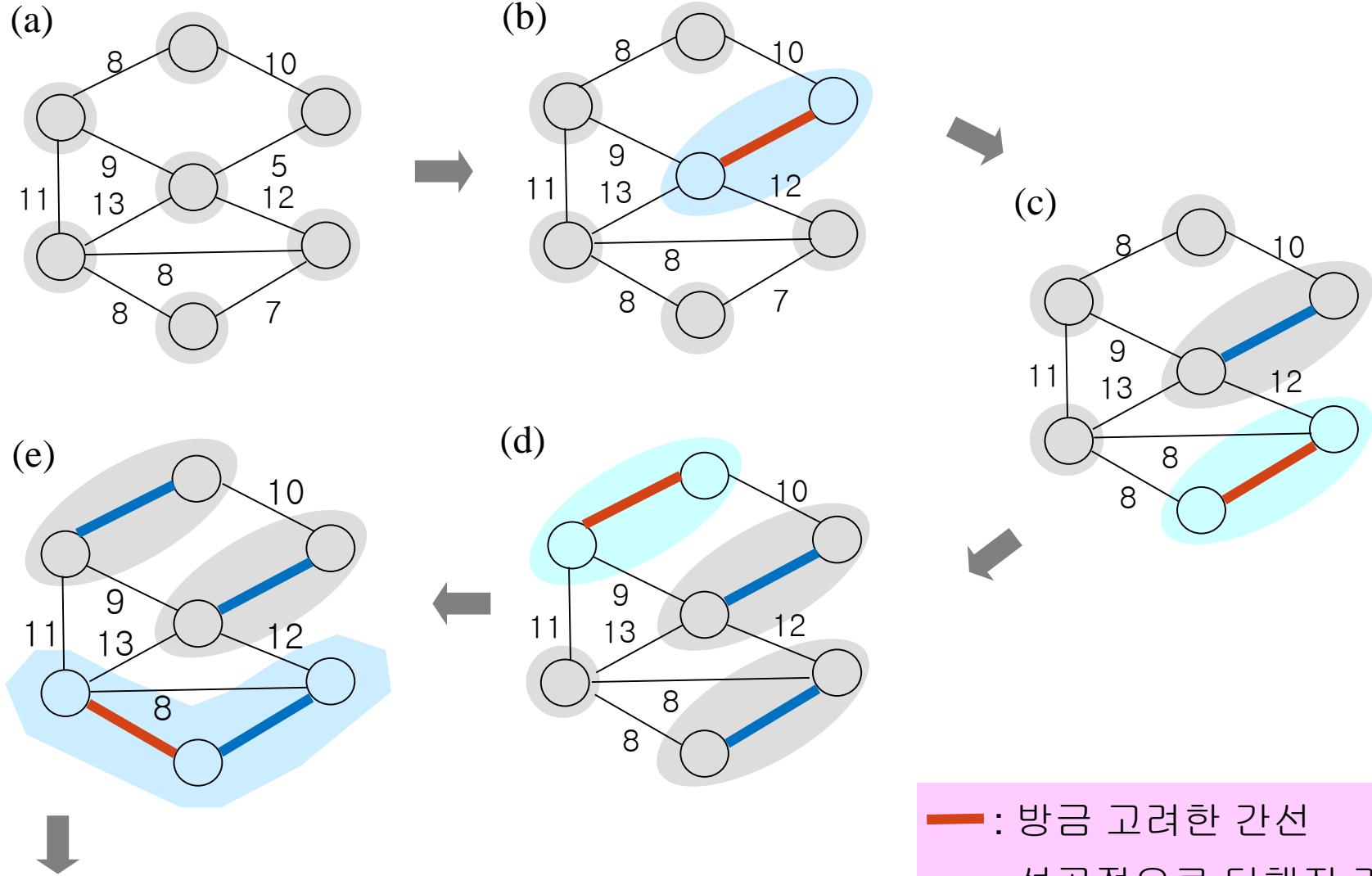
Step 2: $\Theta(V)$

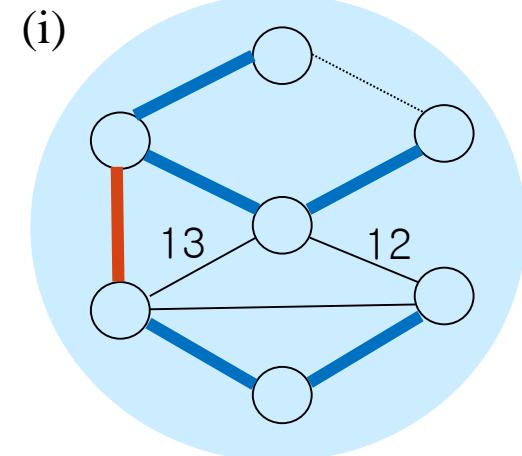
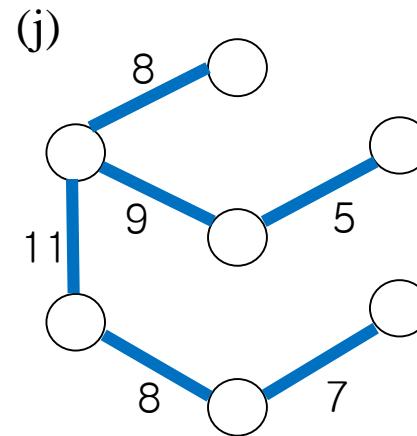
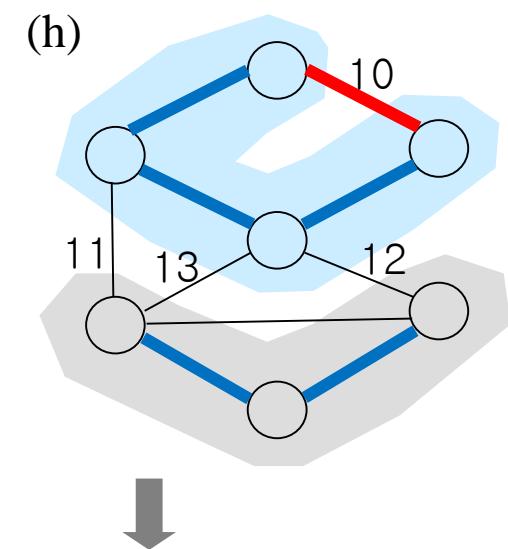
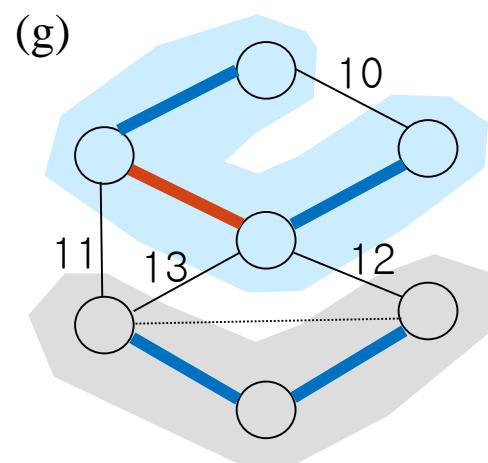
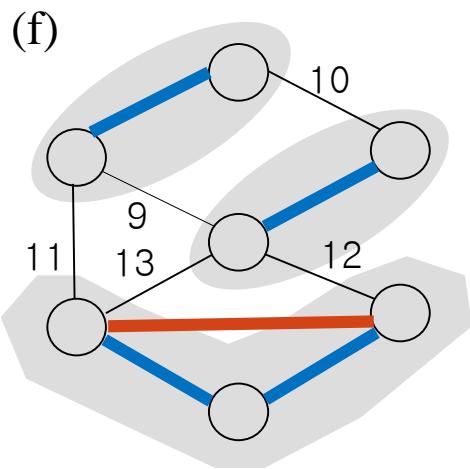
Step 3: $O(E \log E) = O(E \log V)$

Loop 4: $O(E \log^* V)$ by an efficient set handling

Totally $O(E \log V)$

Kruskal Algorithm의 작동 예





안정성 정리: Prim과 Kruskal Algorithm의 이론적 근거

[Theorem] 안정성 정리

Let $(S, V-S)$ an arbitrary partition of vertices. Let $\{u, v\}$ be the min-weight edge among those crossing S and $V-S$. Then there exists at least a min. spanning tree containing $\{u, v\}$.

<Proof> 뒷 페이지.

<Proof>

In any m.s.t. T not containing the edge $\{u, v\}$, there is only one path bet'n u & v . The path contains at least one edge crossing S & $V-S$. Take such a crossing edge $\{x, y\}$.

Note that $w_{uv} \leq w_{xy}$. (given condition)

Case 1: $w_{uv} < w_{xy}$

$T \cup \{\{u, v\}\} - \{\{x, y\}\}$ is less weighted than T .

T is not a m.s.t. Contradiction to ①!

Case 2: $w_{uv} = w_{xy}$

$T \cup \{\{u, v\}\} - \{\{x, y\}\}$ has the same weight as T .

Hence $T \cup \{\{u, v\}\} - \{\{x, y\}\}$ is also a m.s.t.

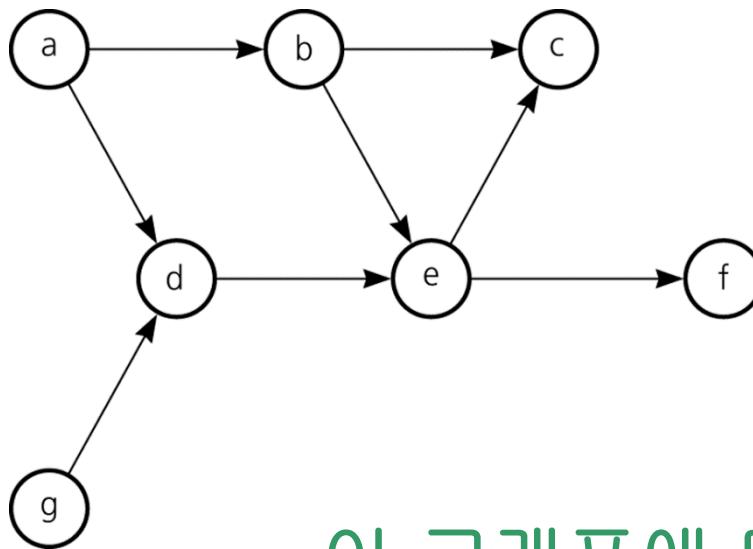
A Property

If edge weights are all distinct, then there is only one m.s.t.

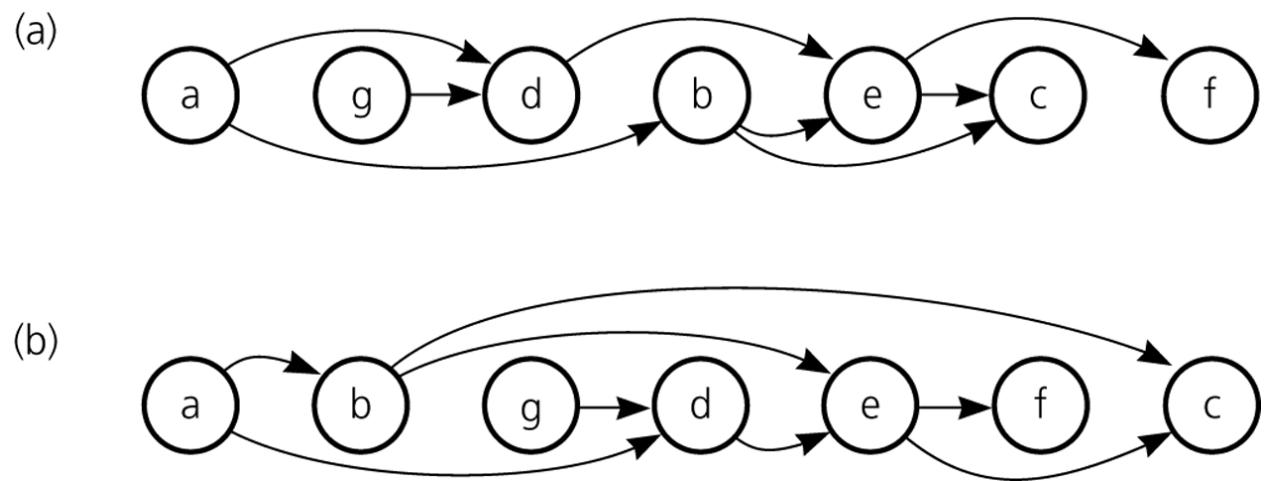
If not, there can be more than one m.s.t.

Topological sorting

- 조건
 - 싸이클이 없는 유향 그래프 (DAG, Directed Acyclic Graph)
- Topological Sorting 위상정렬
 - 모든 정점을 일렬로 나열하되
 - 정점 x 에서 정점 y 로 가는 간선이 있으면 x 는 반드시 y 보다 앞에 위치한다
 - 일반적으로 임의의 유향 그래프에 대해 복수의 위상 순서 topological order가 존재한다



이 그래프에 대한 위상정렬의 예 2개



위상정렬 알고리즘 1

topologicalSort1(G)

{

for $i \leftarrow 1$ **to** n {

 진입간선 incoming edge이 없는 정점 u 를 선택한다;

$A[i] \leftarrow u$;

 정점 u 와, u 의 진출간선 outgoing edge을 모두 제거한다;

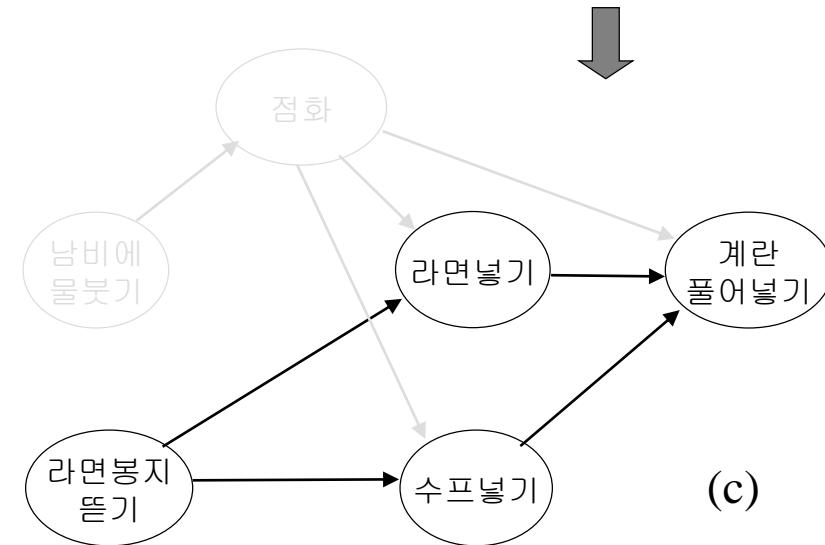
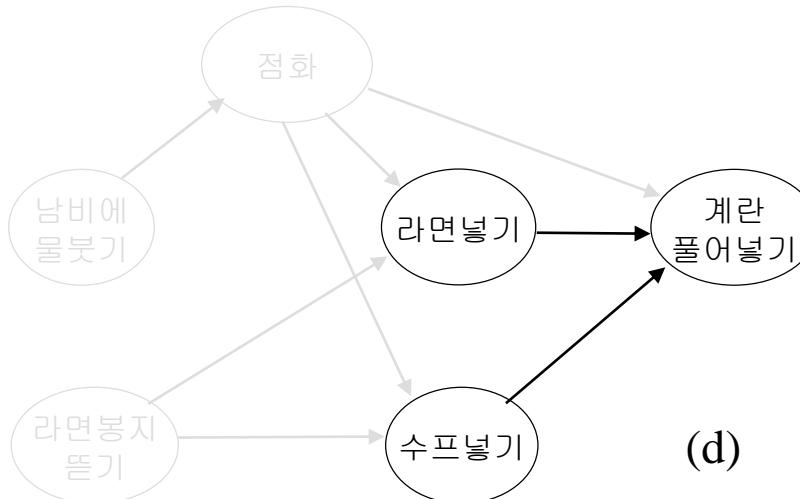
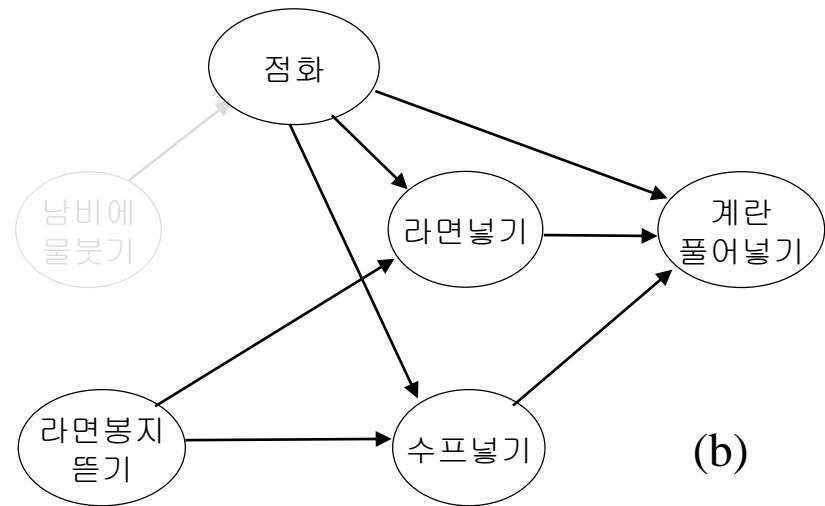
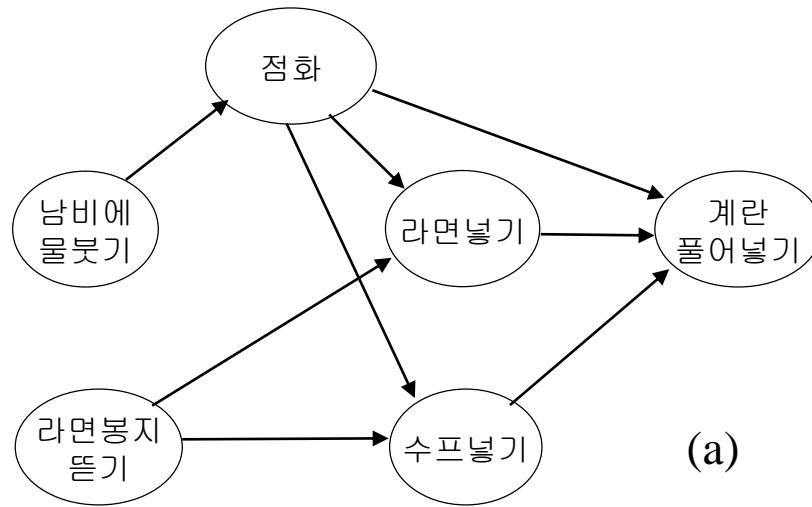
 }

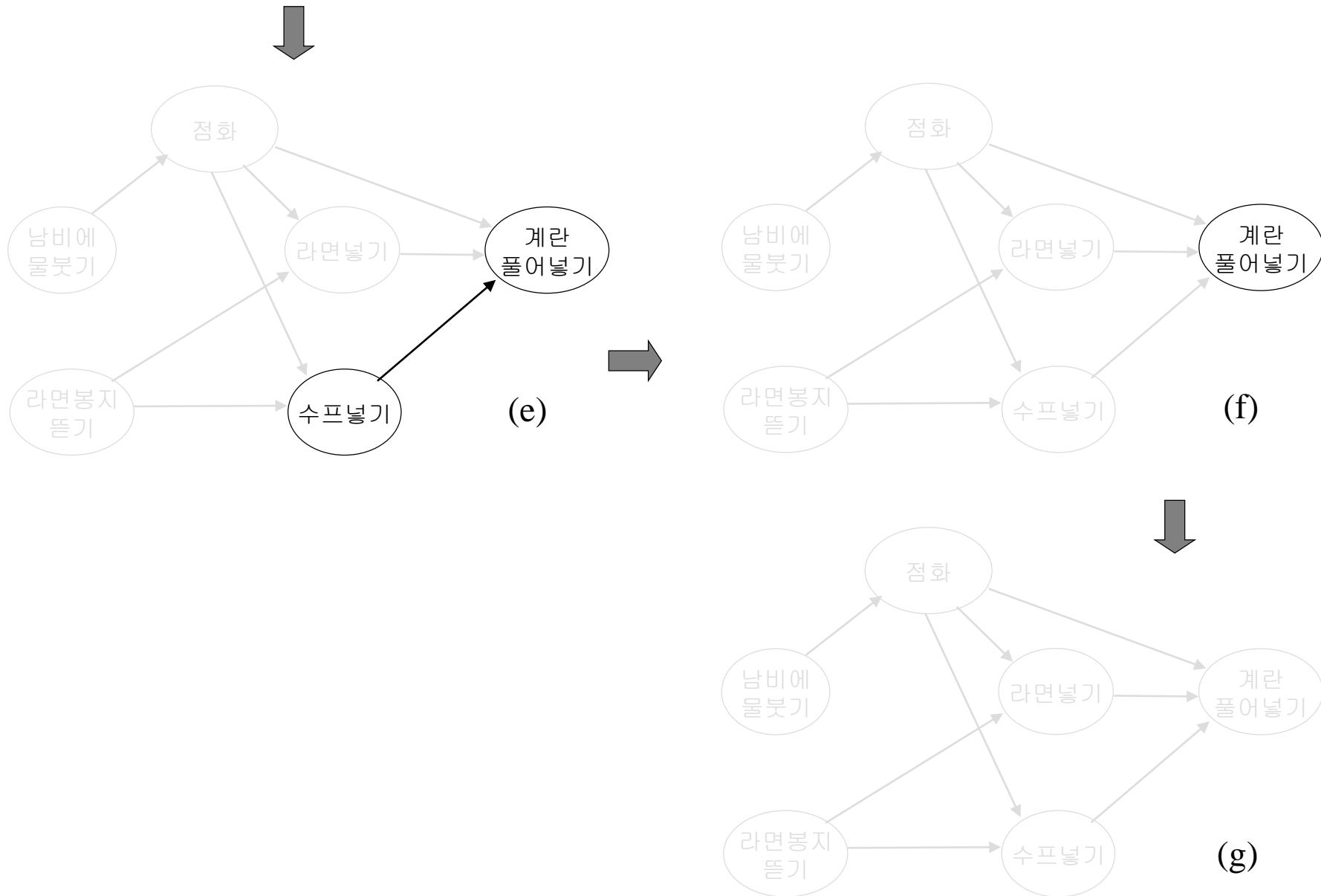
 ▷ 이 시점에 배열 $A[1\dots n]$ 에는 정점들을 위상정렬 되어 있다

}

✓ 수행시간: $\Theta(V+E)$

위상정렬 알고리즘 1의 작동 예





위상정렬 알고리즘 2

topologicalSort2(G)

{

for $i \leftarrow n$ **downto** 1 {

 진출간선outgoing edge이 없는 정점 u 를 선택한다;

$A[i] \leftarrow u$;

 정점 u 와, u 의 진입간선incoming edge을 모두 제거한다;

 }

 ▷ 이 시점에 배열 $A[1\dots n]$ 에는 정점들을 위상정렬 되어 있다

}

✓ 수행시간: $\Theta(V+E)$

위상정렬 알고리즘 3

`topologicalSort3(G)`

// DFS-TS(v)가 방문하지 못한 vertex가 있으면 이들 중 아무거나로부터 시작하여 또 DFS-TS를 수행한다. 이를 끝날 때까지 반복.

{

for each $v \in V$

$v.visited \leftarrow NO;$

for each $v \in V$ ▷ 정점의 순서는 아무 순서나 무관

if ($v.visited = NO$) **then** DFS-TS(v);

}

✓ 수행 시간: $\Theta(V+E)$

`DFS-TS(v)`

// 알고리즘이 끝나고 나면 연결 리스트 R 에는 정점들이 위상정렬된 순서로 매달린다.

{

$v.visited \leftarrow YES;$

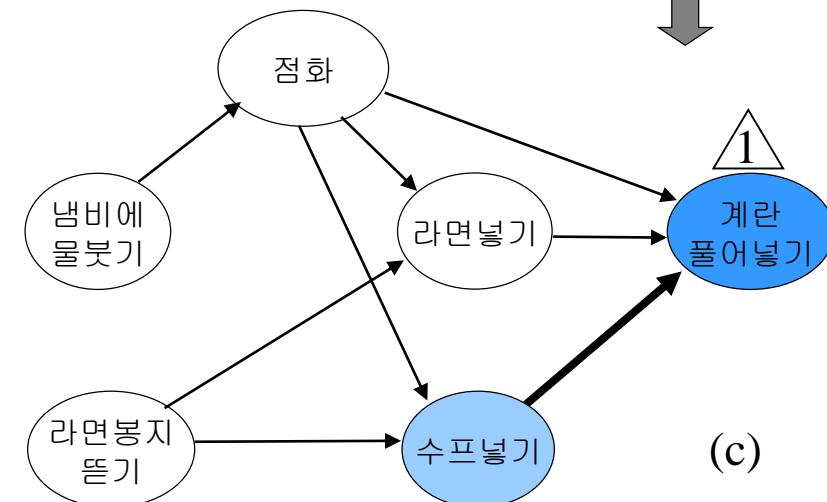
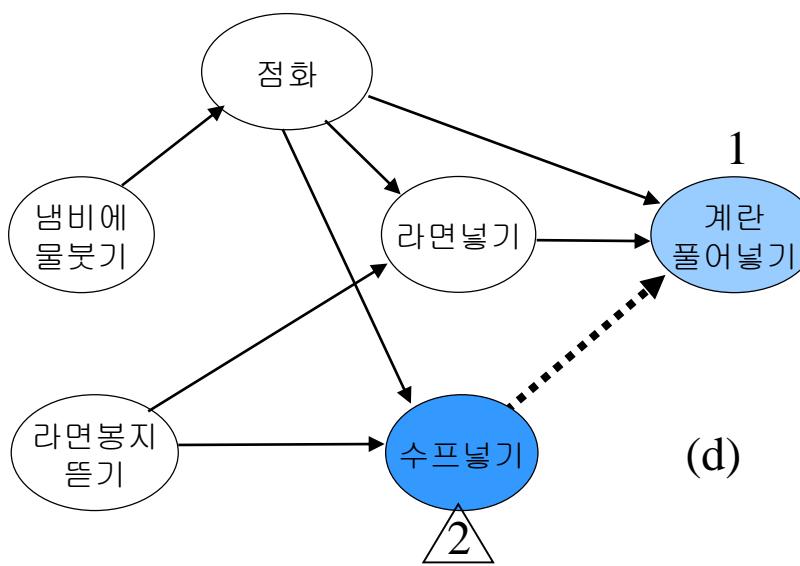
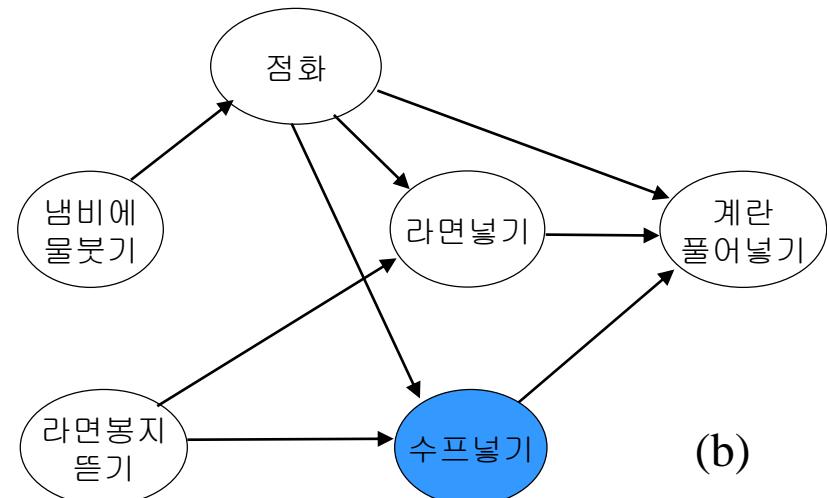
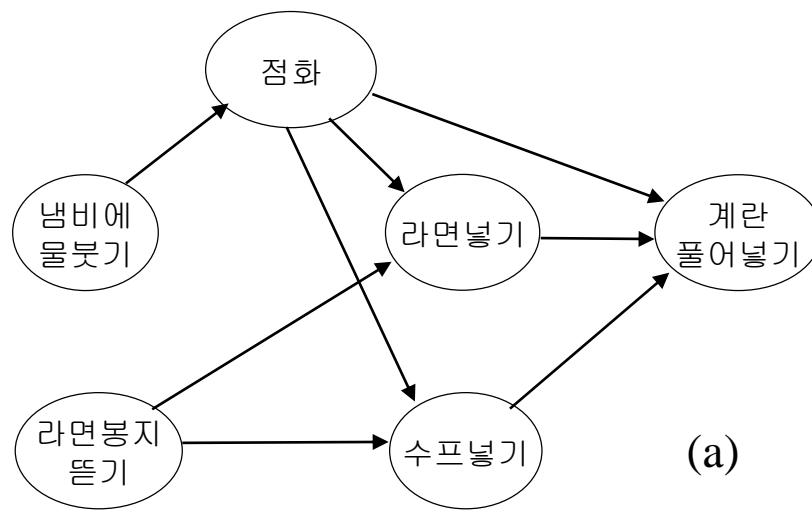
for each $x \in v.AdjList$ ▷ $v.AdjList$: v 로부터 연결된 정점 집합

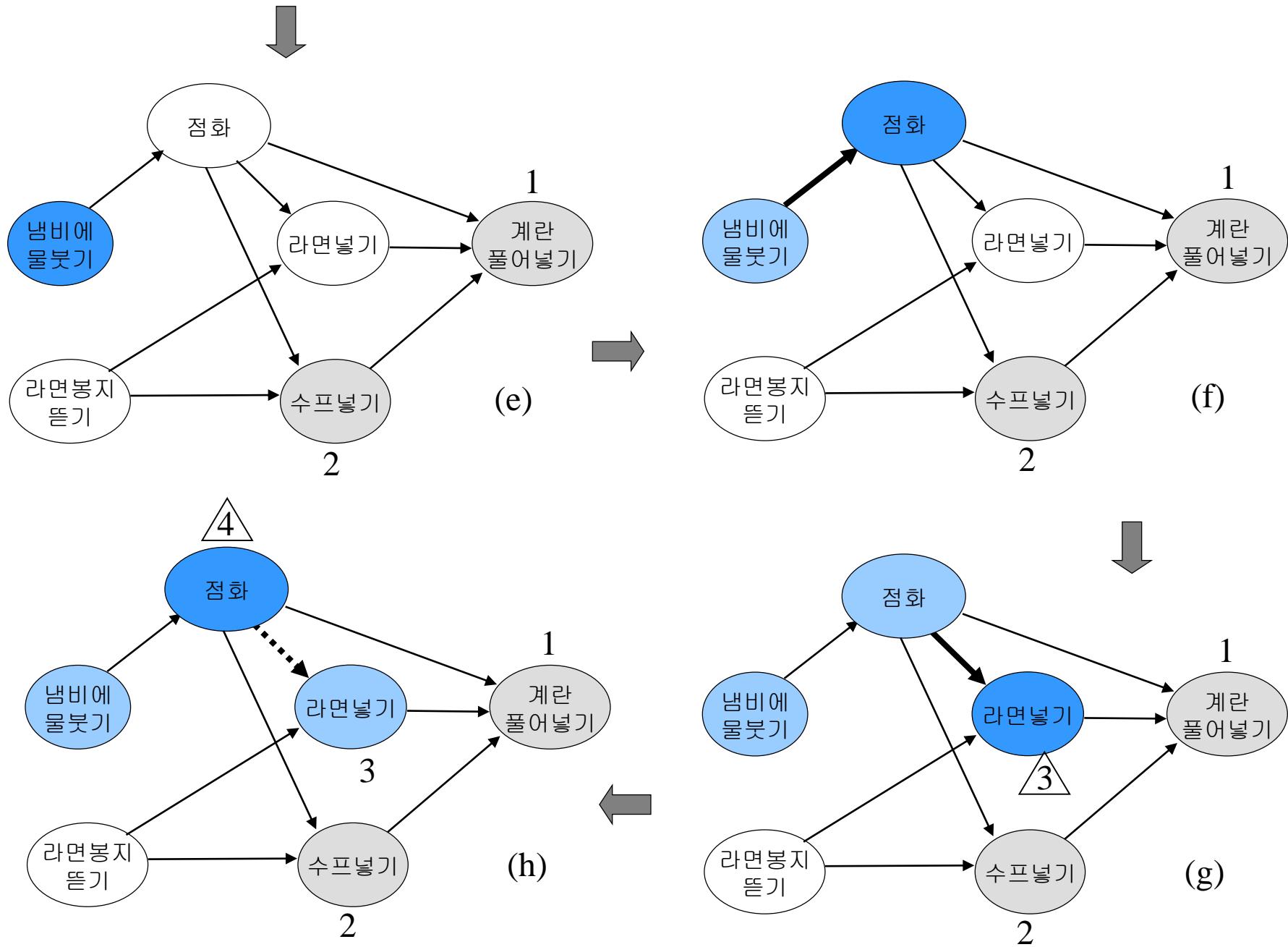
if ($x.visited = NO$) **then** DFS-TS(x);

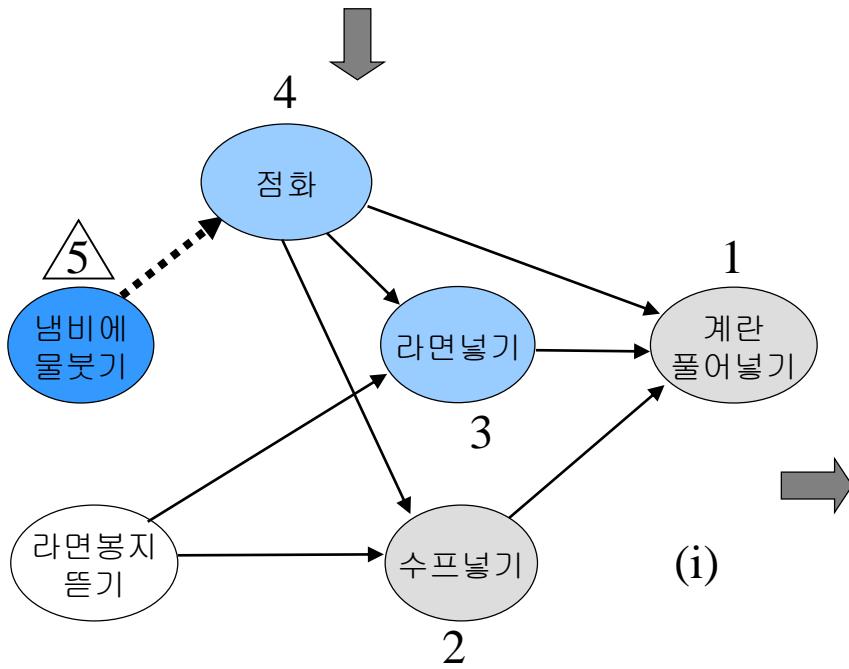
연결 리스트 R 의 맨 앞에 정점 v 를 삽입한다;

}

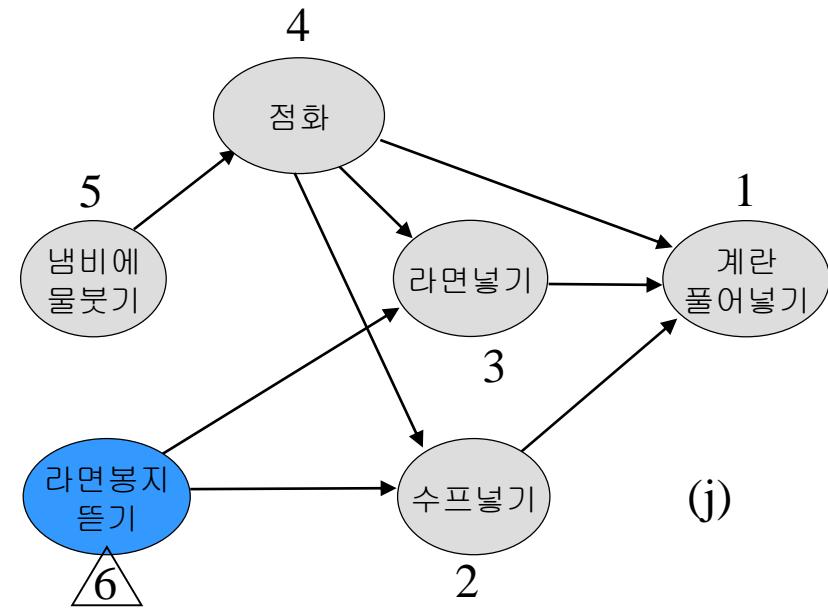
위상정렬 알고리즘 3의 작동 예







(i)



(j)

$\triangle 1 \dots \triangle 6$: finishing time

Shortest Paths

- 조건
 - 간선 가중치가 있는 유향 그래프
 - 무향 그래프는 각 간선에 대해 양쪽으로 유향 간선이 있는 유향 그래프로 생각할 수 있다
 - 즉, 무향 간선 (u,v) 는 유향 간선 (u,v) 와 (v,u) 를 의미한다고 가정하면 된다
- 두 정점 사이의 최단경로
 - 두 정점 사이의 경로들 중 간선의 가중치 합이 최소인 경로
 - 간선 가중치의 합이 음인 싸이클이 있으면 문제가 정의되지 않는다

- 단일 시작점 최단경로 (single-source shortest path)
 - 단일 시작점으로부터 각 정점에 이르는 최단경로를 구한다
 - Dijkstra 알고리즘
 - 음의 가중치를 허용하지 않는 최단경로
 - Bellman-Ford 알고리즘
 - 음의 가중치를 허용하는 최단경로
 - 싸이클이 없는 그래프의 최단경로
- 모든 쌍 최단경로 (all-pairs shortest path)
 - 모든 정점 쌍 사이의 최단경로를 모두 구한다
 - Floyd-Warshall 알고리즘

Dijkstra Algorithm

모든 간선의 가중치는 음이 아니어야 함

Dijkstra(G, r)

▷ $G=(V, E)$: 주어진 그래프

▷ r : 시작으로 삼을 정점

{

$S \leftarrow \emptyset$; ▷ S : 정점 집합

for each $u \in V$

$d_u \leftarrow \infty$;

$d_r \leftarrow 0$;

while ($S \neq V$) { ▷ n 회 순환된다

$x \leftarrow \text{extractMin}(V-S, d)$;

$S \leftarrow S \cup \{x\}$;

for each $v \in x.\text{adjList}$ ▷ $x.\text{adjList}$: x 로부터 연결된 정점 집합

if ($v \in V-S$ **and** $d_x + w_{x,v} < d_v$) **then** $d_v \leftarrow d_x + w_{x,v}$;

}

}

extractMin(Q, d)

{

집합 Q 에서 d 값이 가장 작은 정점 x 를 리턴한다;

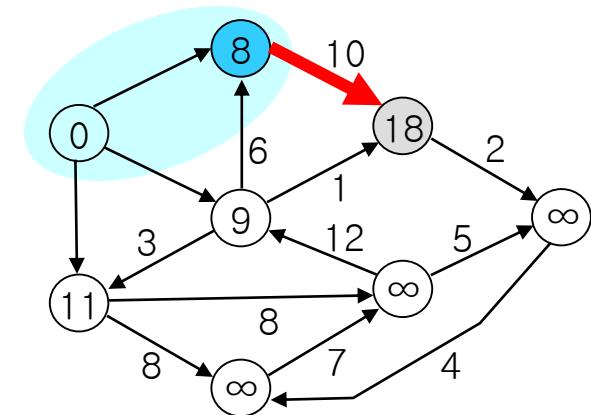
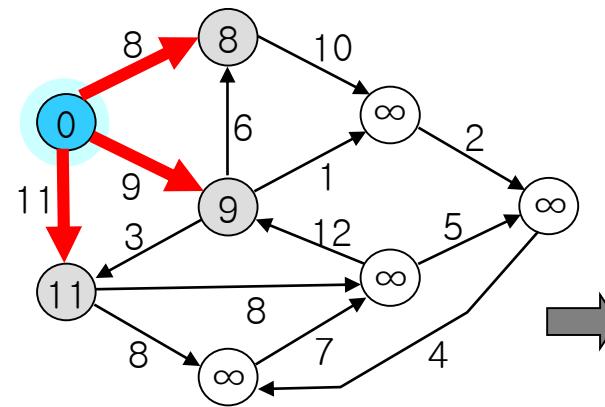
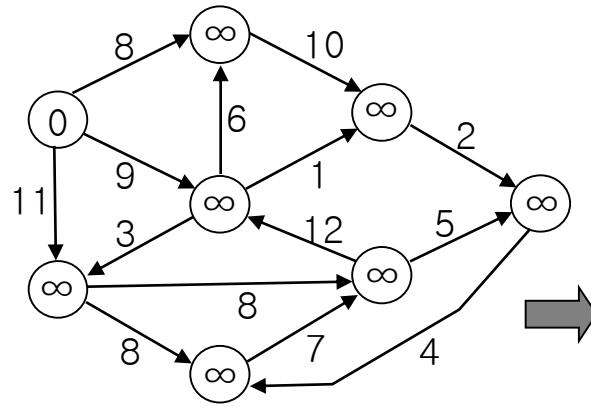
}

이완(relaxation)

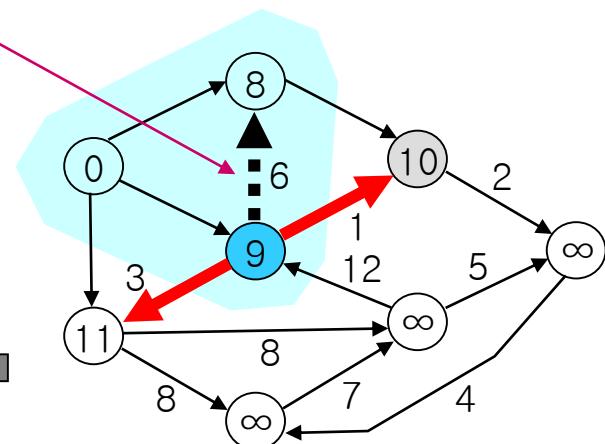
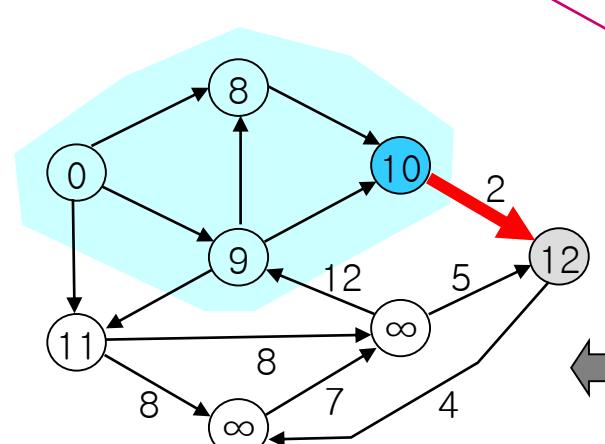
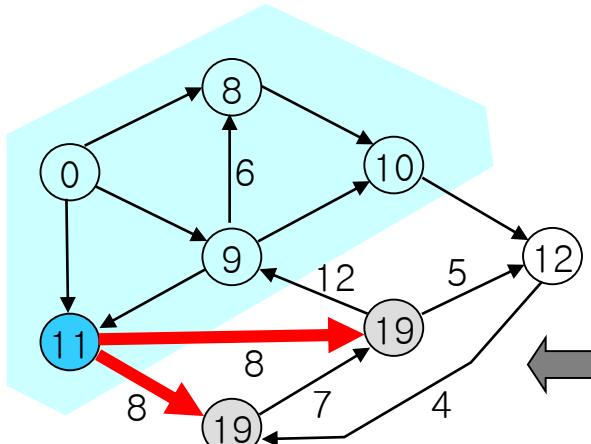
✓ 수행시간: $O(E \log V)$

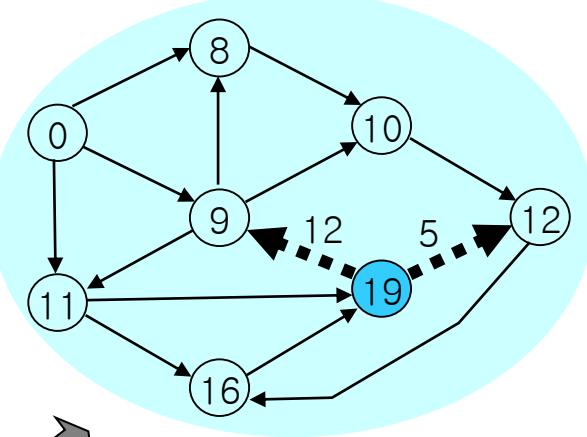
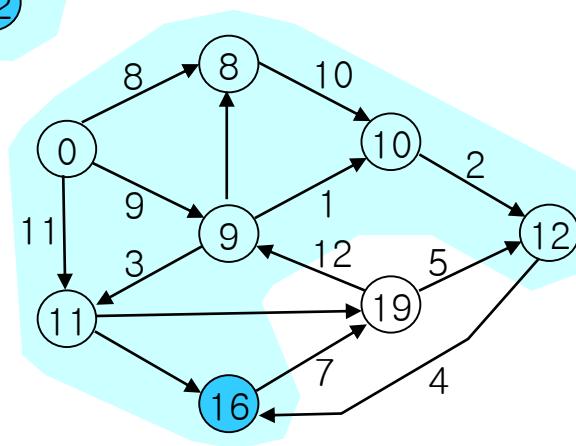
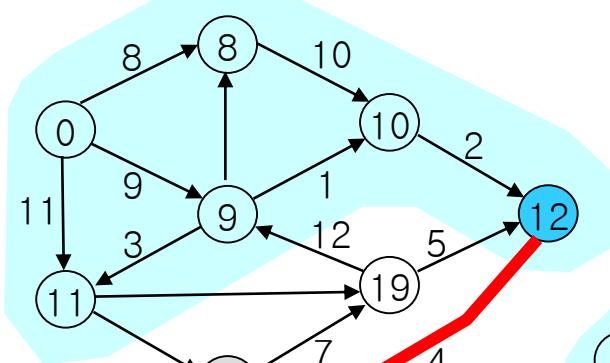
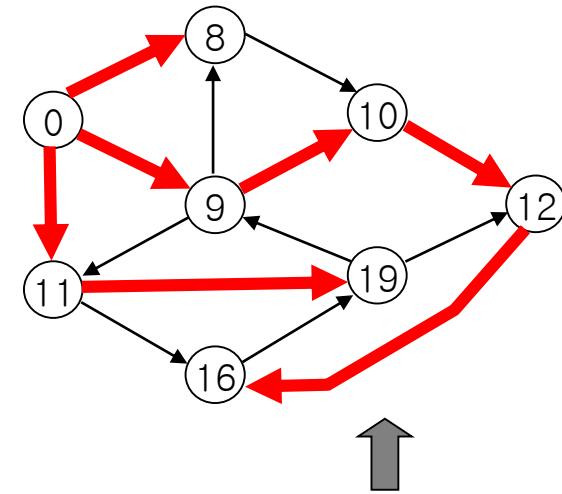
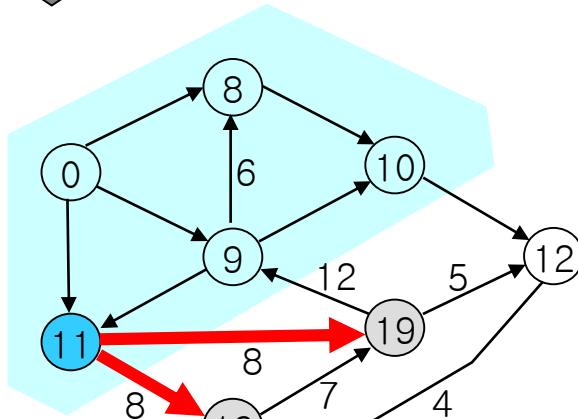
힙 이용

Dijkstra Algorithm의 작동 예



이건 무시. 집합 S 바깥에만 관심.





Bellman-Ford Algorithm

음의 가중치를 허용한다

$\text{BellmanFord}(G, r)$

{

for each $u \in V$

$d_u \leftarrow \infty;$

$d_r \leftarrow 0;$

for $i \leftarrow 1$ **to** $|V|-1$

for each $(u, v) \in E$

if $(d_u + w_{u,v} < d_v)$ **then** $d_v \leftarrow d_u + w_{u,v};$

}

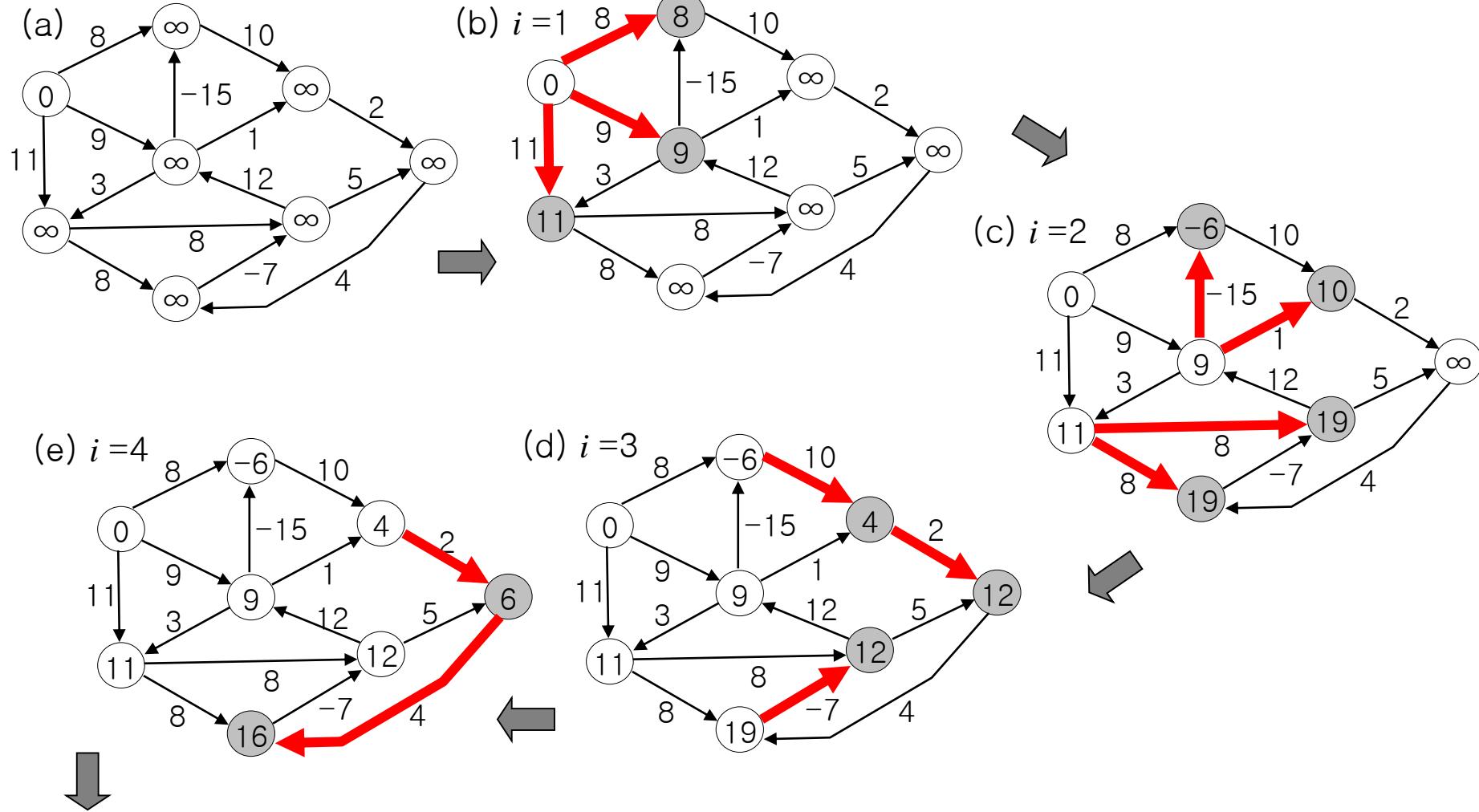
이완(relaxation)

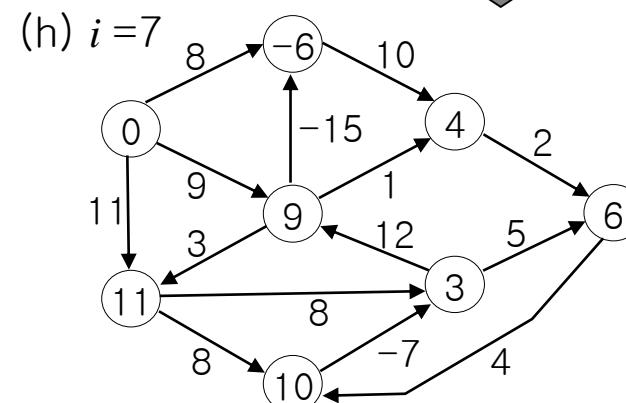
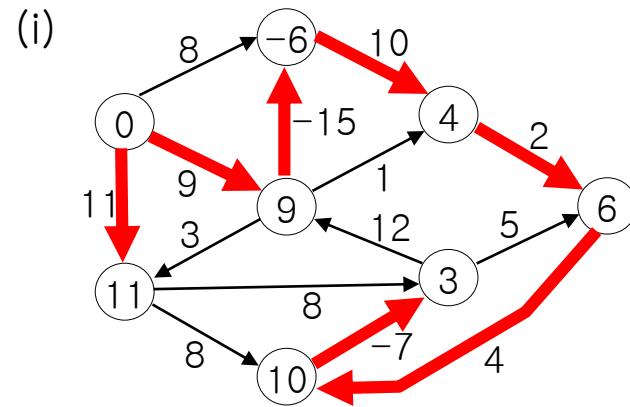
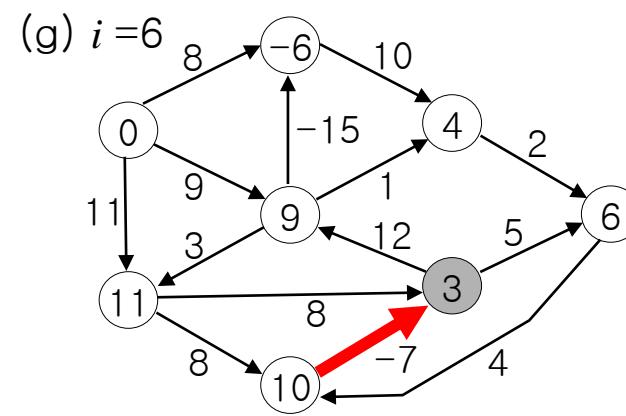
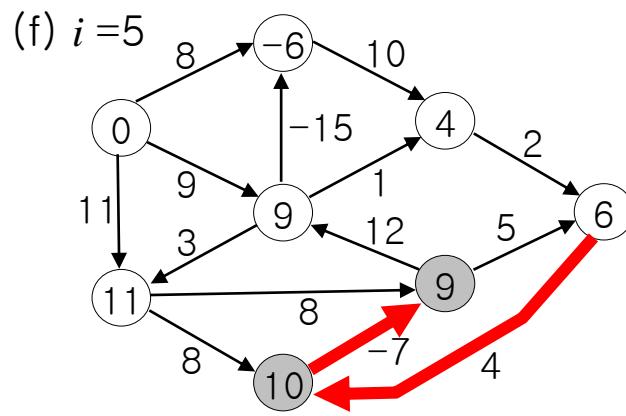


✓ 수행시간: $\Theta(EV)$

✓ $O(EV)$ 가 되도록 할 수 있다

Bellman-Ford Algorithm의 작동 예





DP로 본 Bellman-Ford 알고리즘

- d_t^k : 중간에 최대 k 개의 간선을 거쳐
정점 r 로부터 정점 t 에 이르는 최단거리
 - 목표: d_t^{n-1}
- ✓ 재귀적 관계

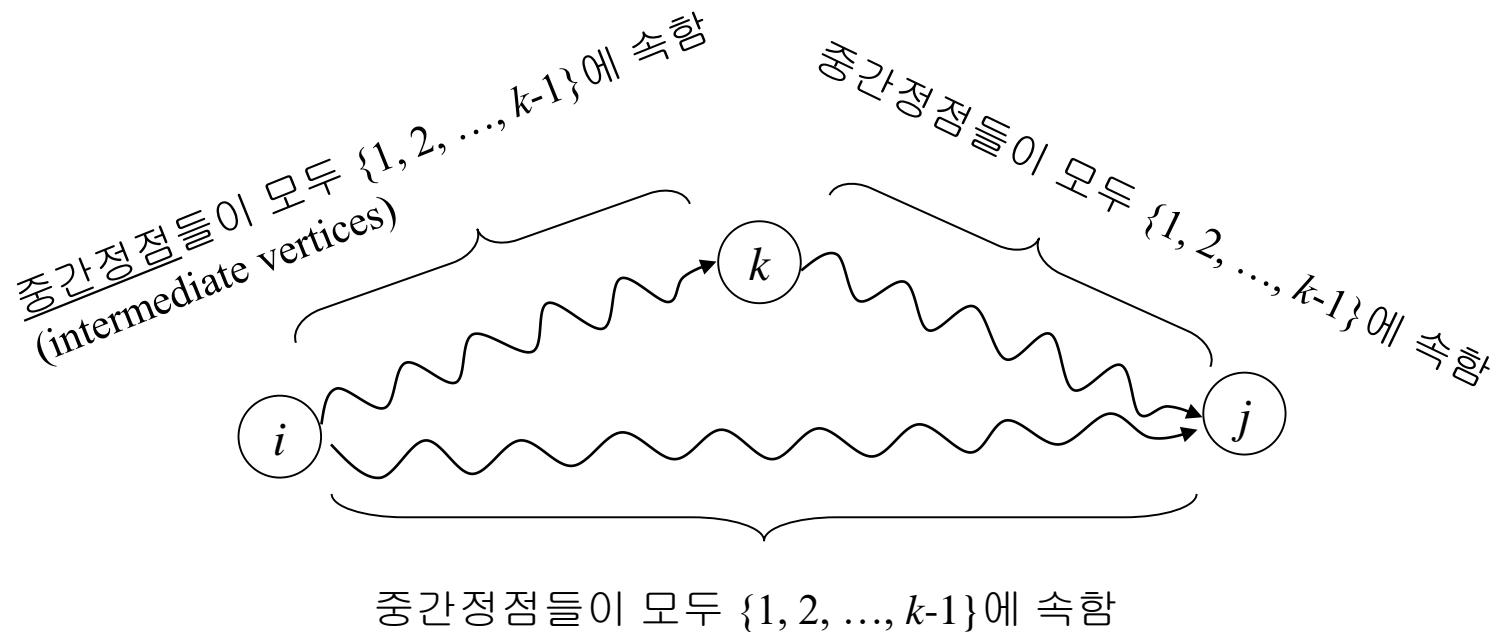
$$\begin{cases} d_v^k = \min_{(u, v) \in E} \{d_u^{k-1} + w_{u,v}\}, & k > 0 \\ d_r^0 = 0 \\ d_t^0 = \infty, & t \neq r \end{cases}$$

Floyd-Warshall Algorithm

- 모든 정점들간의 상호 최단거리 구하기
- 응용 예
 - Road Atlas
 - 네비게이션 시스템
 - 네트워크 커뮤니케이션

d_{ij}^k : vertex set $\{v_1, v_2, \dots, v_k\}$ 에 속하는 것들만 거쳐 v_i 에서 v_j 에 이르는 최단경로 길이

$$d_{ij}^k = \begin{cases} w_{ij}, & k = 0 \\ \min \{d_{ij}^{k-1}, d_{ik}^{k-1} + d_{kj}^{k-1}\}, & k \geq 1 \end{cases}$$



Floyd-Warshall Algorithm

FloydWarshall(G)

{

for $i \leftarrow 1$ **to** n
for $j \leftarrow 1$ **to** n
 $d_{ij}^0 \leftarrow w_{ij};$

for $k \leftarrow 1$ **to** n ▷ 중간정점 집합 $\{1, 2, \dots, k\}$
for $i \leftarrow 1$ **to** n ▷ i : 시작 정점
for $j \leftarrow 1$ **to** n ▷ j : 마지막 정점
 $d_{ij}^k \leftarrow \min \{d_{ij}^{k-1}, d_{ik}^{k-1} + d_{kj}^{k-1}\};$

}

- ✓ 수행시간: $\Theta(V^3)$
- ✓ 문제의 총 수 $\Theta(V^3)$, 각 문제의 계산에 $\Theta(1)$

DAG의 Shortest Path

- 사이클이 없는 유향 그래프
 - DAG: Directed Acyclic Graph
- DAG에서의 최단경로는 선형시간에 간단히 구할 수 있다

DAG-ShortestPath(G, s)

{

for each $u \in V$

$d_u \leftarrow \infty;$

$d_s \leftarrow 0;$

G 의 정점들을 위상정렬한다;

for each $x \in V$ in topological order starting at s

for each $v \in x.\text{adjList}$ $\triangleright x.\text{adjList}$: x 로부터 연결된 정점 집합

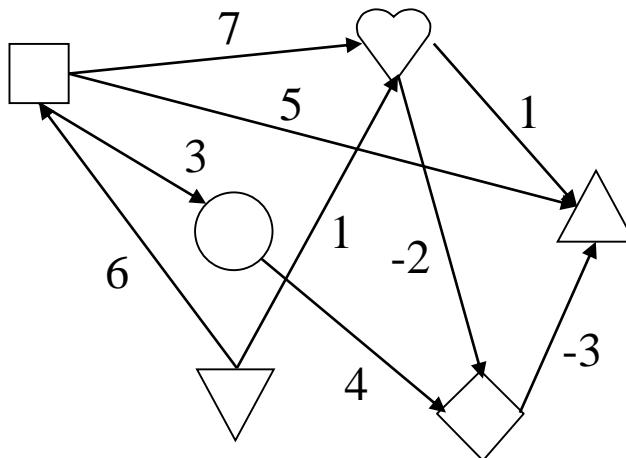
if ($d_x + w_{x,v} < d_v$) **then** $d_v \leftarrow d_x + w_{x,v};$

}

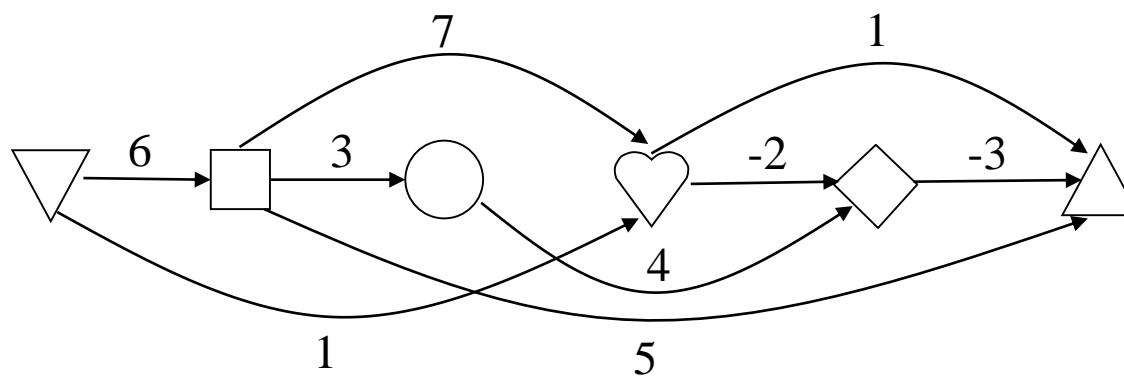
✓ 수행시간: $\Theta(V+E)$

DAG-ShortestPath의 작동 예

(a)

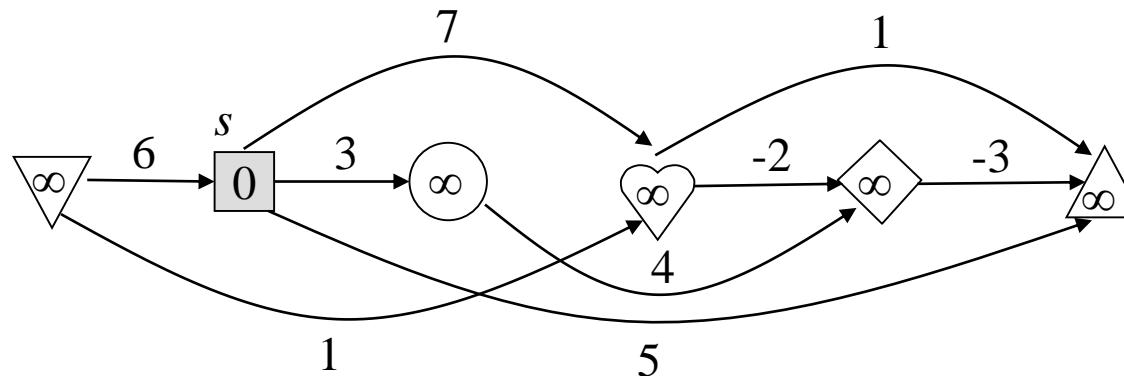


(b)

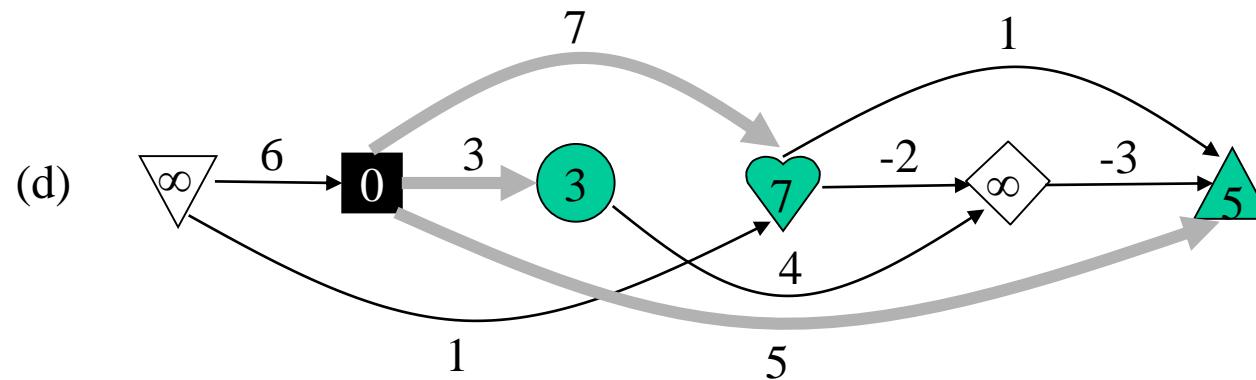


Topological sorting

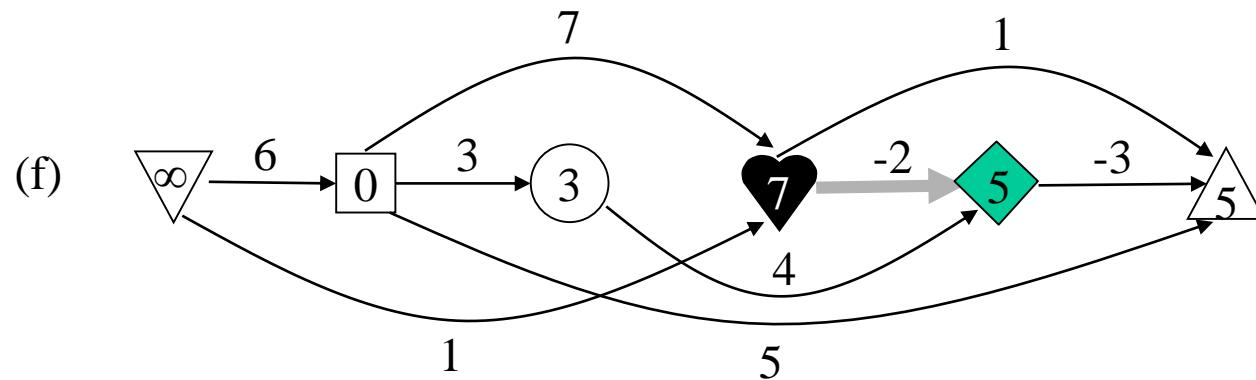
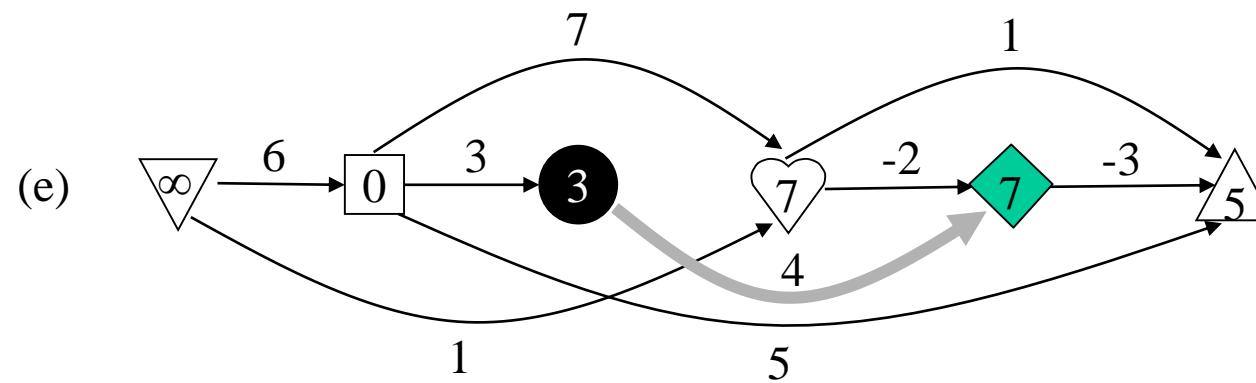
(c)

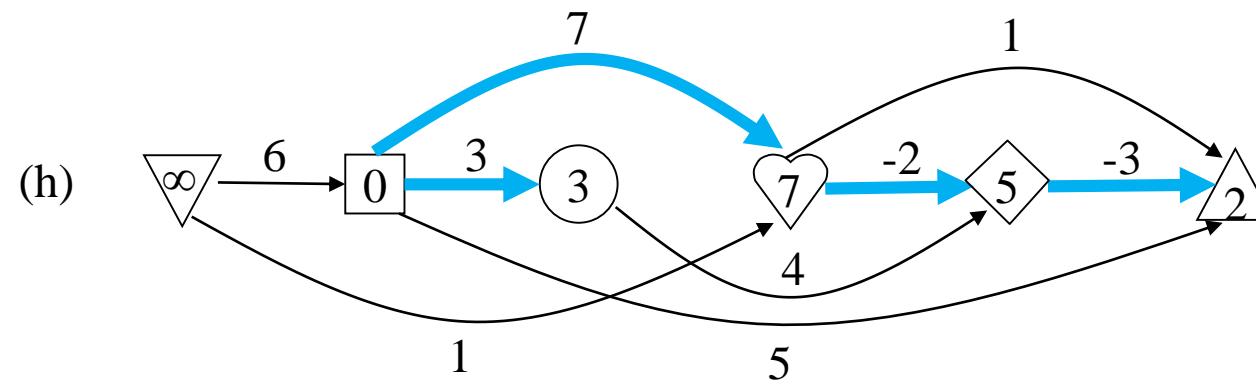
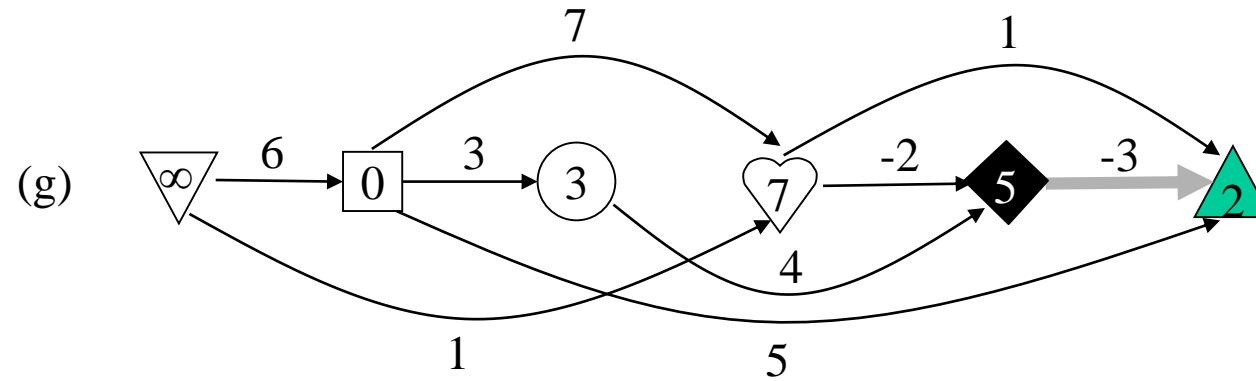


Initialization



Start relaxation





Strongly Connected Components

- 강하게 연결됨
 - Digraph의 모든 정점쌍에 대해서 양방향으로 경로가 존재하면 강하게 연결되었다고 한다
 - 강하게 연결된 부분 그래프를 강연결요소 Strongly connected component 라 한다
- 임의의 그래프에서 강연결요소들을 찾는다

SCCs 구하기 알고리즘

stronglyConnectedComponent(G)

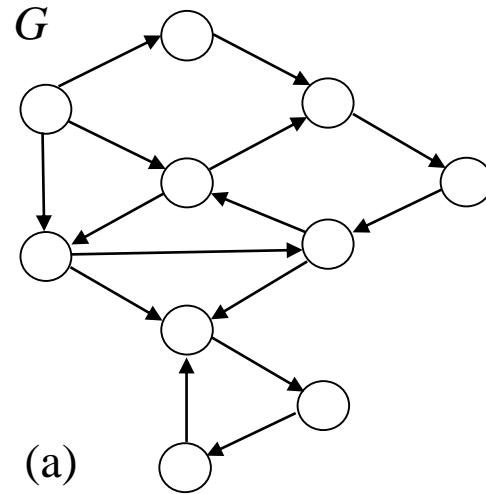
{

1. 그래프에 대해 DFS를 수행하여 각 정점 v 의 완료시간 f_v 를 계산한다;
2. G^R 을 만든다;
3. DFS를 (반복)수행하되 시작점은 아직 방문되지 않은 정점 중 1에서 구한 f_v 가 가장 큰 정점으로 잡는다;
4. 3에서 만들어진 분리된 트리들 각각을 강연결요소로 리턴한다;

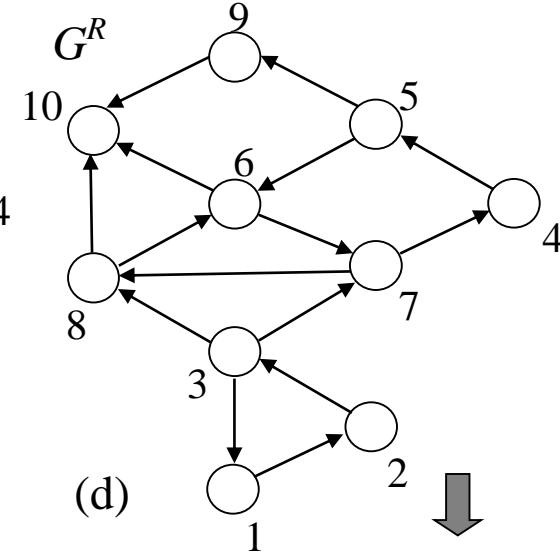
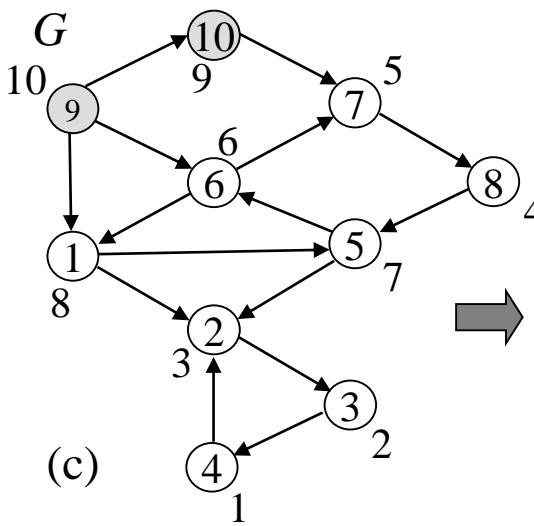
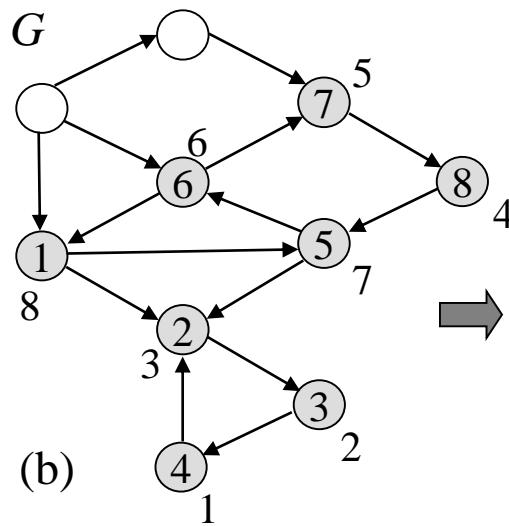
}

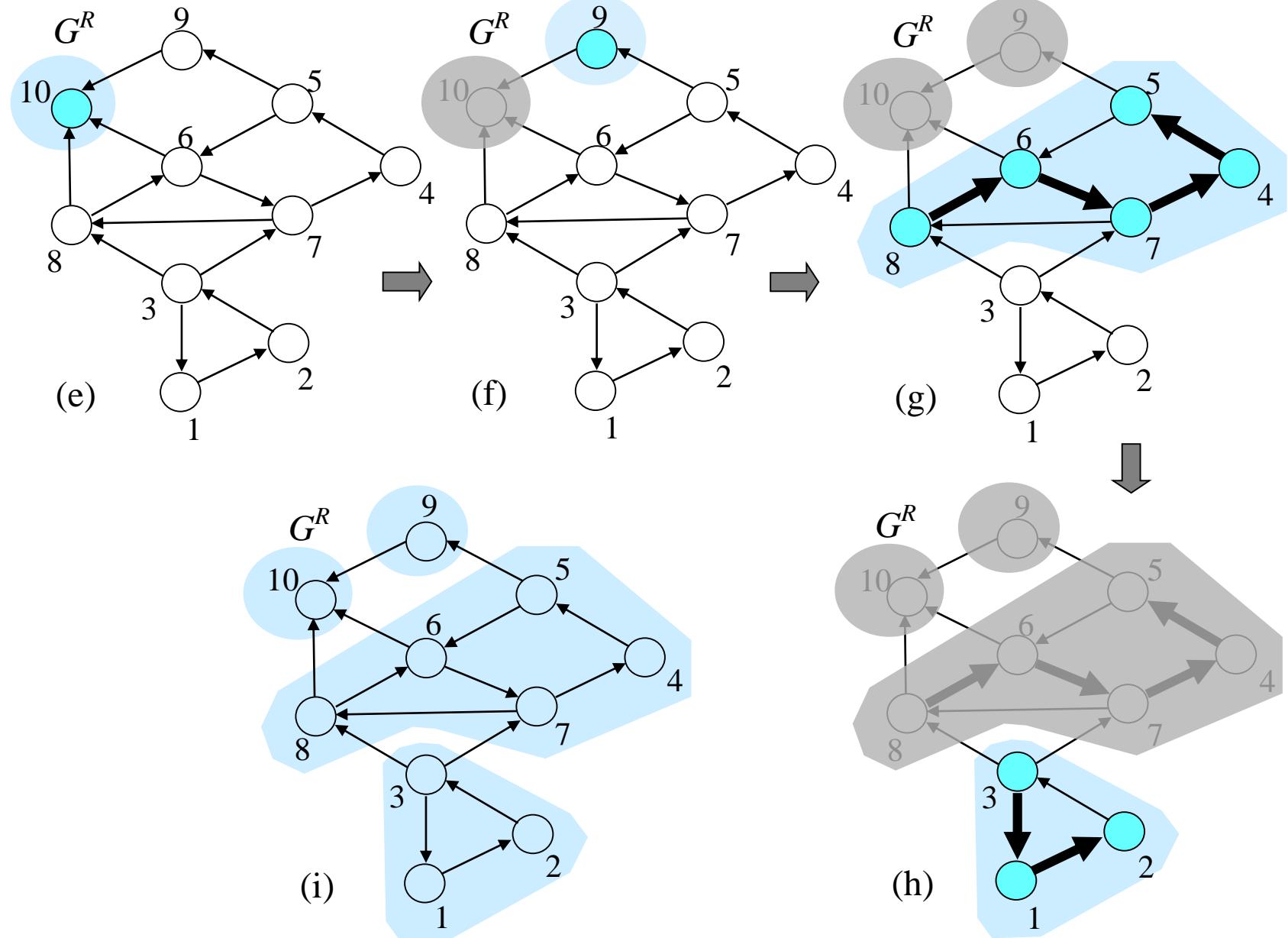
✓ 수행 시간: $\Theta(V+E)$

stronglyConnectedComponent의 작동 예



7 : 방문순서
5 : 해당 노드의 finishing time





Proof

[Claim]

v & w are in the same strongly connected component
iff

v & w are in the same tree in the DFS forest of step 3

<Proof>

\Rightarrow easy (trivial)

Assume v & w are in the same strongly connected component.

Then $\exists(v \rightarrow^+ w)$ and $\exists(w \rightarrow^+ v)$ in G . Hence $\exists(w \rightarrow^+ v)$ and $\exists(v \rightarrow^+ w)$ in G .

Suppose DFS in G^R starts at some vertex x and reaches v (or w),
then it also reaches w (or v); i.e., they are in the same tree in the forest.

\Leftarrow Assume v & w are in the same tree in the forest of G^R

Then $\exists(x \rightarrow^+ v)$ in $G^R \Rightarrow \exists(v \rightarrow^+ x)$ in G .

Suppose, for the contradiction, that \exists no path $x \rightarrow^+ v$ in G .

Then, $f[x] < f[v]$, contradiction! (Since $f[x] > f[v]$ by step 3)

Similarly, we can show that $\exists(x \rightarrow^+ w)$ in G .

Therefore $\exists(v \rightarrow^+ w)$ and $\exists(w \rightarrow^+ v)$ in G .

v & w are in the same strongly connected component.

