

Вопрос № 1

Задачи автоматизированной системы технологической подготовки производства при использовании станков с ЧПУ

АСТПП включает в себя решение следующих задач, отсутствующих в ТПП обычных производств:

- автоматизация геометрических расчетов(особенно для сложных поверхностей);
- автоматизация программирования(в простом случае вводится информация о координатах, диаметрах и глубинах отверстий, в сложном случае – диалог с технологом, далее осуществляется синтаксический анализ программы и исправление ошибок технолога, кодирование программы и вывод перфоленты (автоматически));

- графическое моделирование траектории движения инструмента для тестирования программ ЧПУ(выводится на дисплей или графопостроитель, снижает время отладки);

В сложных случаях (обработка одновременно по нескольким направлениям) используется не 3 проекции, а изометрическое представление траектории движения инструмента, осуществляется поворот деталей.

Также существует составление программ сопряжения поверхностей и программ получения сечений.

Этапы:

- 1) Разработка маршрутной технологии
- 2) Геометрические расчеты и разработка управляющей программы
- 3) Подготовка станка к работе и отладка готовой программы на станке

Геометрические расчеты включают в себя описание обрабатываемых поверхностей для целей последовательного программирования, в т.ч. снятие координат и задание базовой и опорных точек..

По сложности:

Расчет перемещений по контуру

Прямолинейных плоских

Криволинейных плоских

Прямолинейных объемных

Криволинейных объемных

Расчет перемещений по ЭКВИДИСТАНТЕ (траектория центра скругляющей дуги)

Вопрос № 2

Декомпозиция отношений. Первая, вторая и третья нормальные формы

Отношение (*таблица*) находится в некоторой нормальной форме, если удовлетворяет заданному условию.

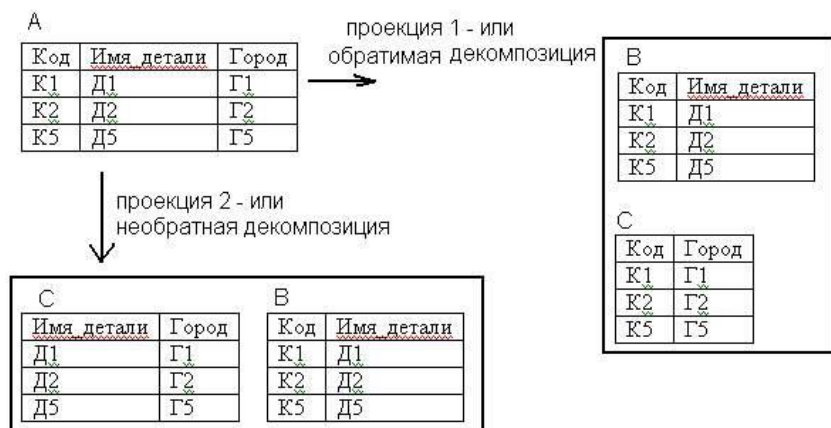
Отношение находится в первой нормальной форме тогда и только тогда, когда оно содержит только скалярные значения. Коддом были определены первая, вторая и третья НФ, вторая НФ более желательна, чем первая и т.д. Бойсом и Коддом переработана 3НФ и в более строгом смысле названа нормальной формой Бойса-Кодда. Есть еще четвертая, определена Фейгином, а так же пятая – проективно-соединительная.

Процедура нормализации включает декомпозицию данного отношения на другие отношения. Декомпозиция должна быть обратимой. Она проводится с помощью теоремы Хеза:

Пусть $R\{A, B, C\}$ есть отношение, где A, B, C – атрибуты этого отношения. Если R удовлетворяет зависимости $A \rightarrow B$, то R равно соединению его проекций $\{A, B\}$ и $\{B, C\}$.

- некоторая функциональная зависимость.

Пример:



Важную роль играет неприводимая слева функциональная зависимость, например ФЗ {код_детали, код_города, город} может быть записана без атрибута код_города, то есть {код_детали}->город. Последняя ФЗ является неприводимой слева.

Одна из целей проектирования БД – получение НФБК и форм более высокого порядка. Первая, вторая и третья НФ являются промежуточным результатом.

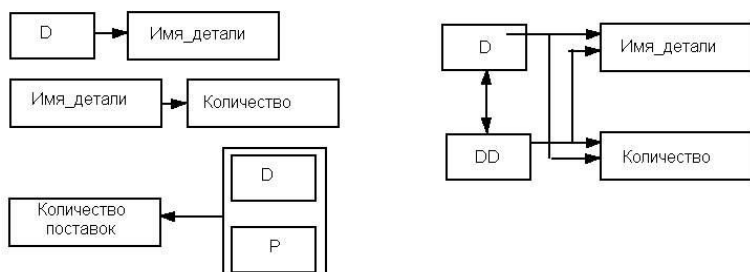
Отношение находится в 1НФ тогда и только тогда, когда все используемые домены содержат только скалярные значения.(каждая ячейка содержит одно значение)

Отношение находится в 2НФ тогда и только тогда, когда оно находится в 1НФ и каждый не ключевой атрибут неприводимо зависит от первичного ключа. (устраняет столбцы, зависящие от части первичного ключа)

Отношение находится в 3НФ тогда и только тогда, когда оно находится в 2НФ и каждый не ключевой атрибут не транзитивно (то есть отсутствует какая-либо зависимость между столбцами не являющимися первичными ключами) зависит от первичного ключа.

Если в нашем примере, убрать связь между именем детали и количеством, ввести дополнительный независимый атрибут (DD) в качестве потенциального ключа, то получим НФБК.

D – деталь, P- поставщик.



Вопрос № 3

Записать алгоритм поиска экстремума функции

$f(x_1, x_2) = x_1^2 x_2 + (x_2 - 4)^2$ методом наискорейшего спуска.

1. Ввод функции $f(x_1, x_2)$ и стартовой точки $X^0 (x_1^0, x_2^0)$
2. Ввод точности вычислений ε .
3. $k=0$; // номер итерации
4. Вычисление антиградиента S^k функции $f(x_1, x_2)$ в точке X^k

$$S^k = \left[-\frac{\partial f(X^k)}{\partial x_1}, -\frac{\partial f(X^k)}{\partial x_2} \right]$$

$$\frac{\partial f(X^k)}{\partial x_1} = \frac{f(x_1 + \nabla x, x_2) - f(x_1, x_2)}{\nabla x} \quad // \text{ численный расчет производных}$$

$$\frac{\partial f(X^k)}{\partial x_2} = \frac{f(x_1, x_2 + \nabla x) - f(x_1, x_2)}{\nabla x}$$

5. Поиск коэффициента h_{\min}^k , из условия, что он доставляет минимум функции $f(X^k + h * S^k)$

Для этого необходимо локализовать отрезок $[h_1, h_2]$ и провести на нем минимизацию любым одномерным методом, например золотым сечением. Локализация отрезка выполняется интуитивным методом.

6. $k=k+1$;

7. Рассчитываем новую точку X^k

$$X^k = (x_1^k = x_1^{k-1} + h_{\min}^{k-1} * S_1^{k-1}; x_2^k = x_2^{k-1} + h_{\min}^{k-1} * S_2^{k-1})$$

8. Рассчитываем критерий остановки. Если

$$\left(\frac{\partial f(X^k)}{\partial x_1} + \frac{\partial f(X^k)}{\partial x_2} \right)^2 \leq \varepsilon, \text{ то пункт 9, иначе пункт 4.}$$

9. Конец поиска, точка X^k - доставляет минимум функции f .