

提纲

- 概述
- k-近邻分类方法: K-Nearest-Neighbors
- 支撑向量机: Support Vector Machine (SVM)

- 已知一系列的训练样本,许多学习方法为样本数据建立起明确的一般化的模型与描述,
- 基于样本的学习方法只是把训练样本存储起来,从这些 样本中泛化的工作被推迟到分类新样本
- 给定一个新的测试样本,它分析这个新样本与以前存储的 样本的关系,并据此把一个目标函数值赋给新样本

概述

- 基于样本的学习方法有时被称为消极学习法,它把处理工作延迟到分类新样本时
- 与其他方法相比,基于样本的方法的特点是:
 - ○可以为不同的待分类查询样本建立不同的目标函数逼近,无须假想合理的假设
 - 许多技术不建立目标函数在整个样本空间上的逼近,只建立局部 逼近,并将其用于与新样本邻近的样本
 - 解决目标函数很复杂,但期望具有不太复杂的局部逼近描述

提纲

- 概述
- k-近邻分类方法: K-Nearest-Neighbors
- 支撑向量机: Support Vector Machine (SVM)

- k-近邻算法是最基本的基于实例的学习方法
 - \bigcirc k-近邻算法假定所有的实例对应于d维空间 R^d 中的点,任意的实例表示为一个特征向量 $X=(X_1,X_2,...,X_d)$
 - 〇根据欧氏距离定义实例的距离。两个实例 X_i 和 X_j 的距离) 定义为 \Box_a

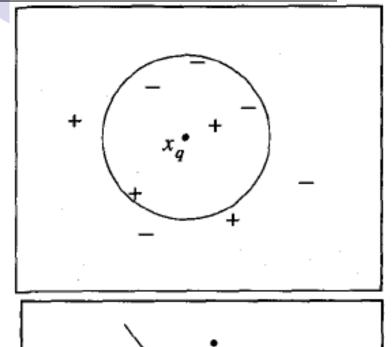
$$D(X^{(i)}, X^{(j)}) = \sqrt{\sum_{k=1}^{d} \left(X_k^{(i)} - X_k^{(j)}\right)^2}$$

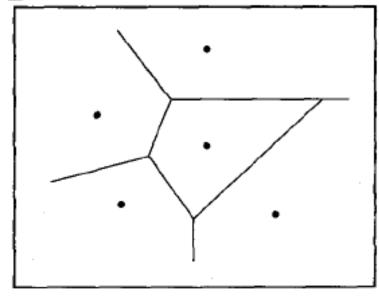
○在最近邻学习中,目标函数值可以是离散的也可以是连续的,以下先考虑离散的情况。

- 考虑离散目标函数 $f: \mathbb{R}^d \to Y, Y = \{y^{(1)}, ..., y^{(N)}\}$
- 逼近离散值函数的k-近邻算法
 - ○训练算法
 - ●将每个训练样本<x,f(x)>加入到列表training_examples
 - ○分类算法
 - ●给定一个要分类的查询样本x^(q)
 - 在training_examples中选出最靠近*x*^(q)的k个样本,用这些样本 表示
 - 最后的分类结果如下:

$$\hat{f}(x^{(q)}) \leftarrow \arg\max_{y} \sum_{i=1}^{k} \delta(y, f(x^{(i)})) \not \exists +, \quad \delta(a, b) = \begin{cases} 1 & a = b \\ 0 & a \neq b \end{cases}$$

- 算法返回值是对 f(x^(q)) 的估计,它是
 距离 x^(q)最近的k个训练样本中最普遍
 的f值,结果与k的取值相关。
- k-近邻算法不形成关于目标函数f的明确的一般假设,仅在需要时计算每个新查询样本的分类
- 右图画出了1-近邻算法在整个样本空间上导致的决策面形状。这种图称为训练样本集合的Voronoi图
- 思考问题: k-近邻算法隐含的一般函数是 什么?





- 离散k-近邻算法简单修改后可逼近连续目标函数。
 - ○即计算k个最接近样本的平均值,而不是计算其中的最普遍的值,为逼近 $f: R^n \rightarrow R$,计算式如下:

$$\hat{f}(x^{(q)}) \leftarrow \frac{\sum_{i=1}^{k} f(x^{(q)})}{k}$$

○有情趣的同学可参考MeanShift算法

对k-近邻算法的一个改进是对k个近邻的贡献加权,越近的距离赋予越大的权值,如:

$$\widehat{f}(x^{(q)}) \leftarrow \underset{v \in V}{\arg\max} \sum_{i=1}^{k} w^{(i)} \delta(v, f(x^{(i)})) \ w^{(i)} = \frac{1}{d(x^{(q)}, x^{(i)})^2}$$

- 为了处理查询点 $\mathbf{x}^{(q)}$ 恰好匹配某个训练样本 $\mathbf{x}^{(i)}$,从而导致 $\mathbf{d}(\mathbf{x}^{(q)}, \mathbf{x}^{(i)})^2$ 为 $\mathbf{0}$ 的情况,令这种情况下的 $\hat{f}(\mathbf{x}^{(q)})$ 等于 $f(\mathbf{x}^{(i)})$ 如果有多个这样的训练样本,使用占多数的那个类作结果
- 也可以用类似的方式对实值目标函数进行距离加权,用下式替代表上面的计算式,wi的定义与前相同

$$\widehat{f}(x^{(q)}) \leftarrow \frac{\sum_{i=1}^{k} w^{(q)} f(x^{(q)})}{\sum_{i=1}^{k} w^{(q)}}$$

- k-近邻算法只考虑k个近邻用以分类查询点
 - ○如果使用按距离加权,那么可以允许所有的训练样本影响x^(q)的分类,因为非常远的样本的影响很小
 - ○考虑所有样本的不足是会使分类运行得更慢
 - ○如果分类一个新样本时,考虑所有的训练样本,称为全局法;如果仅考虑靠近的训练样本,称为局部法

- 加权的k-近邻算法对训练数据中的噪声有很好的鲁棒性
 - ○通过取k个近邻的加权平均,可以消除孤立的噪声样本的影响
- k-近邻方法的另外一个实践问题: 维数灾害
 - 许多学习方法,比如决策树方法,选择部分属性作出判断,而k-近邻方法中样本间的距离是根据样本的所有属性计算的
 - 样本间距离会被大量的不相关属性所支配,可能导致相关属性的 值很接近的样本相距很远

- 维数灾害的解决方法:
 - 对属性加权,相当于按比例缩放欧氏空间中的坐标轴,缩短对应 不太相关的属性的坐标轴,拉长对应更相关属性的坐标轴
 - ○线性数据降维
 - ○流形数据降维

概述

- 基于样本的方法的不足:
 - ○分类新样本的开销可能很大。
 - 几乎所有的计算都发生在分类时,而不是在第一次遇到训练样本时。
 - ●如何有效地索引训练样本是一个重要的问题
 - ○当从存储器中检索相似的训练样本时,一般考虑样本的 所有属性,如果目标概念仅依赖于很多属性中的几个, 那么真正最"相似"的样本之间可能相距甚远

- k-近邻算法的另外一个实践问题:
 - ○如何建立高效的索引
 - ○k-近邻算法推迟所有的处理,直到接收到一个新的查询, 所以处理每个新查询可能需要大量的计算
 - ○kd-tree把样本存储在树的叶结点内,邻近的样本存储在同一个或附近的节点内,通过测试新查询x^(q)的选定属性,树的内部节点把查询x^(q)排列到相关的叶结点
 - ○Kd-tree例子