式化 の章では本研究における用語や制約目的関数について説明するまた各注文に含まれる自動車をどのホルドに何台割り当てるかを最適化する問題を整数計画問題とし

```
記号の定義をする本研究の変数の定義を表??に定数の定義を表??に記載する
     [htb]
変数の定
変数
           変数の説明
         注文jをホールドiにn台割り当てるときv_{ij}=n注文jをホールドiに割り当てるときx_{ij}=1
 v_{ij}
 x_{ij}
         そうでないとき x_{ij}=0 港 t でのホールド i の残容量が b_i' のとき n_{it}=b_i'
 n_{it}
         ホールドiに大きい注文jを100台以下に分割して積むときc_{ij}=1
 c_{ij}
         そうでないとき c_{ij} = 0
         ホールドペア (i_1,i_2) に
         1. 大きい注文 j_1 を分割して積むとき c^1_{i_1i_2j_1}=p^{c1}_{large} 2. 小さい注文 j_2 を分割して積むとき c^1_{i_1i_2j_2}=p^{c1}_{small}
         3. それら以外のとき c^1_{i_1i_2j}=0
         分割した大きい注文 j_1 を
         1. 隣のホールドペア (i_1,i_2) に積むとき c_{i_1i_2j_1}^2=n_-p_{large}^{c2} 2. 同デッキの隣ではないホールドペア (i_1,i_2) に積むとき c_{i_1i_2j_2}^2=s_-p_{large}^{c2}
c_{i_1i_2j}^2
         分割した小さい注文 j_2 を
         3. 隣のホールドペア (i_1,i_2) に積むとき c_{i_1i_2j_2}^2=n p_{small}^{c2} 4. 同デッキの隣ではないホールドペア (i_1,i_2) に積むとき c_{i_1i_2j_2}^2=s p_{small}^{c2}
         5. それら以外のとき c_{i_1i_2j}^2=0 ホールド i が港 t で作業効率充填率を超えているとき m_{it}=1
m_{it}
         そうでないとき m_{it} = 0
         港tで注文jをホールドiから積み降ろしを行う際,n個の通過ホールドで
m_{ijt}
         作業効率充填率を超えそこをv台車が通るときm_{ijt}=vn
     [htb]
         ホールド i が港 t で許容充填率を超えているとき k_{it}^1 = 1
 k_{it}^1
         そうでないとき k_{it}^1 = 0
```

ホールドi の残容量が1RT を超えているとき $k_{it}^2=1$ 

ホールド $_i$ が港 $_t$ で許容充填率を超えていないとき $_{it}^3=0$ 

を超えたホールドが n 個あるとき  $k_{it}^3=n$ 

ホールド i が港 t で許容充填率を超えてそれよりの奥のホールドの中で 1RT

そうではないとき  $k_{it}^2 = 0$ 

自動車移動経路に関する制約 ある港において注文が運搬船内の特定のホルドで積み

(d)

デッドスペー