2/2

3/3

2/2

Note: 20/20 (score total: 26/26)

	200	
	53. Y53.	

+49/1/24+

IPS - S7A - Jean-Matthieu Bourgeot

QCM2

IPS						
Quizz	$d\mathbf{u}$	13/11/2013				

Nom et prénom :			
12 Perman Thin			
le lemec Thig	٠.	•	•

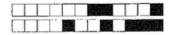
Durée : 10 minutes. Aucun document n'est autorisé. L'usage de la calculatrice est autorisé. PDA et téléphone interdit. Les questions peuvent présenter zéro, une ou plusieurs bonnes réponses. Des points négatifs pourront être affectés à de très mauvaises réponses.

Ne pas faire de RATURES, cocher les cases à l'encre.
Question 1 • Classer ses différentes technologies de CAN par ordre de Temps de conversion (du plus rapide au plus lent) ?
double rampe - flash - approximation successives - simple rampe flash - approximation successives - double rampe - simple rampe approximation successives - flash - double rampe - simple rampe flash - approximation successives - simple rampe - double rampe approximation successives - flash - simple rampe - double rampe
Question 2 • On considère une résistance thermométrique Pt100 de résistance $R_C(T) = R_0(1 + \alpha T)$ où T représente la température en °C, $R_0 = 1 \mathrm{k}\Omega$ la résistance à 0°C et $\alpha = 3,85.10^{-3}$ °C $^{-1}$ le coefficient de température. Cette résistance est conditionnée par le montage potentiométrique suivant $R_1 = R_C(26^\circ\mathrm{C}) = 1,1 \mathrm{k}\Omega$ L'étendu de mesure est $[-25^\circ\mathrm{C};60^\circ\mathrm{C}]$. Fixer la valeur de V_G pour que le courant dans le capteur soit toujours inférieur à 5mA.
 Question 3 • Quelle est la capacité d'un condensateur plan ? On note : • ε : Permittivité du milieu entre les armatures. • S : Surface des armatures. • d : Distance entre les armatures.
$\Box C = \frac{\epsilon d}{S} \qquad \Box C = \epsilon dS \qquad \Box C = \frac{\epsilon}{Sd} \qquad \blacksquare C = \frac{\epsilon S}{d}$
Question 4 •

Le capteur sur la photo ci-contre permet de mesurer \dots



1/4	des différences de des différences de potentiels.	ératures.		les tempér	atures. des résis	stances.
		des coura	nts.			



	Question 5 • Pourquoi faire du sur-échantillonnage ?
2/2	Pour réduire le bruit de quantification Pour supprimer les perturbations de mode commun. Pour améliorer l'efficacité du filtre antirepliement.
	Question $6 \bullet A$ quoi est reliée la résolution d'un potentiomètre linéaire à piste résistive ?
1/1	La résistance maximale du potentiomètre La course électrique. La taille des grains de la poudre utilisée Le pas de bobinage La longueur du potentiomètre
	Question 7 • Des jauges extensométriques permettent de mesurer
1/1	des flux lumineux des déformations des températures des grands déplacements des résistances des courants.
	Question 8 • Un capteur LVDT permet de mesurer :
1/1	des déplacements angulaires des courants des flux lumineux des déplacement linéaire
	Question 9 • Quels sont les intérêts d'un amplificateur d'instrumentation ?
3/3	Le gain est fixé par une seule résistance. De rejeter les perturbations de mode différentiel. Les impédances d'entrées sont élevés. Les voies sont symétriques. Cela permet d'isoler galvaniquement la chaine d'acquisition et le procédé.
	Question $10 \bullet$ Soit un CAN acceptant en entrée des signaux compris entre $0V$ et $10V$, la quantification s'effectue sur 8bits, le temps de conversion est de $T_C = 1 \text{ms}$. Quel est le pas de quantification de ce CAN ?
1/1	☐ 78 mV ☐ 80 mV.s ⁻¹ ☐ 10 mV.s ⁻¹ ☐ 1.25 V
	Question 11 •
	On rappel que la Fonction de Transfert d'un AOP est $\frac{U_s}{\epsilon}(p) =$
	$\frac{A_0}{1+\tau_{CP}}$, avec U_s la sortie de l'AOP et $\epsilon=u_+-u$. Pour le montage suivant, quel(s) est(sont) le(s) pole(s) de la FT entre E et U_s , Que dire de la stabilité du système bouclé ?
6/6	$p=(A_0-1)/ au_C$ Le système est stable Le système est oscillant Le système est instable $p_1=A_0/ au_C$ et $p_2=-A_0/ au_C$ $p=(A_0+1)/ au_C$ $p=-(1+A_0)/ au_C$