Mikrocontroller-Modul für Flipperautomaten 2016

Anleitung (r 3)

Mikrocontroller-Modul für Flipperautomaten 2016 **Einleitung**

Durch das Mikrocontroller-Modul kann der Flipperautomat mit folgenden Funktionen erweitert werden:

- Sound: Abspielen von Audiodateien
- Display: Anzeige von Punktestand und Lauftext sowie weiteren Informationen
- Spiellogik: Zählen von Punkten, Spielende nach definierbarer Anzahl Bällen, permanente Speicherung des Punkterekords (Highscore)

Das Abspielen von Audiodateien und die Aktionen der Spiellogik werden durch das Schliessen von Kontakten ausgelöst. Die konkreten Aktionen können für jeden Kontakt ohne Programmierkenntnisse konfiguriert werden.

Audio- und Konfigurationsdateien sowie der Punkterekord werden auf einer SD-Karte gespeichert.

Komponenten **Basis**

Komponente	Einzelpreis	Anzahl	Total
Puffer-Treiber	0.40	1	0.40
IC-Fassung 16 Pol	0.30	1	0.30
Schraubklemmblock	1.10	2	2.20
Stiftleisten 1x6-Pol	0.30	2	0.60
Stiftleisten 1x8-Pol	0.30	2	0.60
Kondensator 0.1 μF	0.25	1	0.25
SD-Kartensockel	3.00	1	3.00
SD-Karte	8.95	1	8.95
Arduino	20.00	1	20.00
Platine	5.00	1	5.00
USB-Ladegerät	9.95	1	9.95
USB-Kabel 50 cm	1.95	1	1.95
Verbrauchsmaterial	2.60		2.60
Total			55.80

Siebensegmentanzeige

Komponente	Einzelpreis	Anzahl	Total
Siebensegmentanzeige	2.90	5	14.50
Schieberegister	0.50	5	2.50
IC-Fassung 16 Pol	0.30	5	1.50
Total			18.50

Audioausgabe

Komponente	Einzelpreis	Anzahl	Total
Klinkensteckverbinder	1.25	1	1.25
Kondensator 1 nF	0.25	1	0.25
Widerstand 470 Ohm		1	
Lautsprecherboxen	13.95	1	13.95
Total			15.45

Steuerung

Komponente	Einzelpreis	Anzahl	Total
Relais	1.20		
Transistor	0.45		

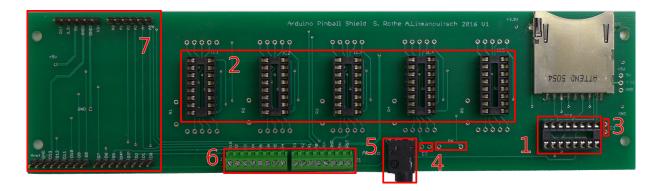
Verwendete Komponenten

- · Siebensegmentanzeige: Kingbright SC10-21HWA
- Klinkensteckverbinder 3.5mm: BKL Electronic 1109050
- Schieberegister: Texas Instruments SN74HC595N PDIP-16
- Schraubklemmblock: AKZ692/8-2.54-V-GRÜN
- · SD-Karte: 2 GB Transcend
- SD-Kartensockel: Attend 104H-TDA0-R01 1
- Puffer-Treiber: Texas Instruments CD74HC4050E PDIP-16
- USB-Ladegerät: Goobay 42663
- Lautsprecherboxen: Logitech Z120 2.0
- Kondensator 1 nF: Keramik-Kondensator 1 nF
- Kondensator 0.1 μF: Keramik-Kondensator 0.1 μF
- Relais: Maluska DIL Miniaturrelais HJR-4102 (E)
- Transistor: STMicroelectronics TIP120 Darlington

Zusammenbau

Beim Zusammenbau ist es sehr wichtig, auf die korrekte Reihenfolge zu achten. Zuerst werden die Komponenten auf der Rückseite der Platine wie folgt gelötet:

- 1. IC-Sockel für Puffer-Treiber löten
- 2. nur mit Siebensegmentanzeige: IC-Sockel für Anzeige löten



- 3. Kondensator 0.1 µF löten
- 4. nur mit Audioausgabe: Widerstand 470 Ohm und Kondensator 1 nF löten
- 5. nur mit Audioausgabe: Klinkensteckverbinder löten
- 6. Schraubklemmblöcke löten
- 7. Stiftleisten Arduino löten

Anschliessend werden die Siebensegmentanzeigen auf der Vorderseite der Platine angelötet.

Anschlüsse

Das Modul stellt mit den grünen Schraubklemmblöcken 16 Anschlüsse zu Verfügung, mit welchen das Modul mit dem Automaten verbunden werden kann. Die folgende Tabelle zeigt die Anschlüsse:

Nr.	Bezeichnung	Arduino	Bedeutung
1	PWM	D10	Audioausgabe
2	IO-A	D2	Digitale Ein-/Ausgang A
3	IO-B	D3	Digitale Ein-/Ausgang B
4	IO-C	D4	Digitale Ein-/Ausgang C
5	IO-D	D5	Digitale Ein-/Ausgang D
6	IO-E	D6	Digitale Ein-/Ausgang E
7	IO-F	A 5	Digitale Ein-/Ausgang F
8	IO-G	A4	Digitale Ein-/Ausgang G
9	IO-H	A3	Digitale Ein-/Ausgang H
10	IO-I	A2	Digitale Ein-/Ausgang I
11	IO-J	A1	Digitale Ein-/Ausgang J
12	IO-K	A0	Digitale Ein-/Ausgang K
13	VIN	VIN	Speisespannung (nicht benutzen)
14	GND	GND	Masse (0 Volt)
15	5V	5V	5 Volt
16	RESET	RESET	Anschluss für Reset-Taste

Inbetriebnahme

Das Modul wird in Betrieb genommen, indem es über den USB-Anschluss mit einer 5 Volt-Spannungsquelle verbunden wird. Das Verhalten beim Einschalten hängt wesentlich von der SD-Karte ab. Ist keine Karte im Sockel vorhanden, so wird erst eine Sekunde lang der Text HELLO, dann drei Sekunden lang die Softwareversion, beispielsweise r 01, angezeigt. Anschliessend fordert ein Text zum Einlegen einer SD-Karte auf.

Ist auf der eingelegten SD-Karte die Datei test.wav vorhanden, so wird der Testmodus aktiviert. In diesem Modus kann die Funktionstüchtigkeit der Hardware überprüft werden:

- Die Datei test.wav abgespielt.
- Die Zahl 88888 wird drei Sekunden lang angezeigt.
- Anschliessend wird auf der Anzeigt der zuletzt aktivierte Pin angezeigt, beispielweise IO-A.

- Der Anschluss IO-A ist aktiviert worden.
- Ein neuer Punkterekord ist erreicht worden.
- Ein interner Countdown ist abglaufen.

Beispiele für Befehle sind:

- Erhöhe den Punktestand um 5.
- Starte einen internen Countdown von 5000 Millisekunden.

Die Programmierung findet über die Datei p.txt auf der SD-Karte statt.

```
@a s+1000 m:3 t:2000 @t m>0 m-1 m=0 b:1
```

Ereignisse

Ein Ereignis wird durch das @-Zeichen, gefolgt von einem kleinen Buchstaben gekennzeichnet. Die folgende Tabelle gibt einen Überblick über alle möglichen Ereignisse:

Name	ID	Beschreibung
@a	0	Anschluss IO-A ist aktiviert worden
@b	1	Anschluss IO-B ist aktiviert worden
@c	2	Anschluss IO-C ist aktiviert worden
@d	3	Anschluss IO-D ist aktiviert worden
@e	4	Anschluss IO-E ist aktiviert worden
@f	5	Anschluss IO-F ist aktiviert worden
@g	6	Anschluss IO-G ist aktiviert worden
@h	7	Anschluss IO-H ist aktiviert worden
@i	8	Anschluss IO-I ist aktiviert worden
@ j	9	Anschluss IO-J ist aktiviert worden
0k	10	Anschluss IO-K ist aktiviert worden
01	11	Countdown I hat Null erreicht
@m	12	Countdown m hat Null erreicht
@n	13	Countdown n hat Null erreicht
@0	14	Countdown o hat Null erreicht
@p	15	Countdown p hat Null erreicht
@q	16	Countdown q hat Null erreicht
@r	18	Der Mikrocontroller ist zurückgesetzt worden (reset)
@s	12	Ein neuer Punkterekord ist erreicht worden (high score)
@t	17	Der letzte Ball ist verloren gegangen (game over)

Ein- und Ausgabe

Ein Anschluss kann nur entweder für die Ein- oder für die Ausgabe verwendet werden. Wenn in der Datei p.txt eines der Ereignisse @a bis @k vorkommt, so wird der entsprechenden Anschluss für die Eingabe konfiguriert. Ansonsten wird der Anschluss für die Ausgabe vorgesehen.

Befehle

Ein Befehl besteht aus drei Teilen: einer Variablen, einem Operationszeichen und einer Zahl. Beispiele für Befehle sind:

x>20, s+1000, a:1

Zwischen den einzelnen Teilen eines Befehls dürfen keine Leerzeichen vorkommen.

Variablen

Alle Kleinbuchstaben von a bis z sind Variablen.

Die Variablen a bis k repräsentieren die entsprechenden Pins *IO-A* bis *IO-K*. Sie enthalten den Wert 1, falls der Pin aktiviert ist, ansonsten den Wert 0. Indem die Variable auf 1 oder 0 gesetzt wird, kann die Ausgabespannung des Pins auf 5 Volt bzw. 0 Volt geändert werden.

Die Variablen 1 bis q sind frei benutzbar. Sie können Werte zwischen 0 und 65535 annehmen. Die Variablen t bis q sind Zählvariablen. Dass heisst, ihr Wert wird im Schnitt jede Millisekunde um eins vermindert. Erreicht eine Zählvariable den Wert Null, so wird das entsprechende Ereignis ausgelöst. Wird beispielsweise die Variable t auf 5000 gesetzt, so erreicht sie nach fünf Sekunde den Wert Null und löst das Ereignis t aus.

In der Variable s ist der aktuelle Punktestand gespeichert, in der Variable z die aktuelle Anzahl Bälle.

ID	Beschreibung	Maximaler Wert
0	Anschluss IO-A	1
1	Anschluss IO-B	1
2	Anschluss IO-C	1
3	Anschluss IO-D	1
4	Anschluss IO-E	1
5	Anschluss IO-F	1
6	Anschluss IO-G	1
7	Anschluss IO-H	1
8	Anschluss IO-I	1
9	Anschluss IO-J	1
10	Anschluss IO-K	1
11	Countdown	65535
12	Countdown	65535
13	Countdown	65535
14	Countdown	65535
15	Countdown	65535
	0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12 13 14	O Anschluss IO-A 1 Anschluss IO-B 2 Anschluss IO-C 3 Anschluss IO-D 4 Anschluss IO-E 5 Anschluss IO-F 6 Anschluss IO-G 7 Anschluss IO-H 8 Anschluss IO-I 9 Anschluss IO-J 10 Anschluss IO-K 11 Countdown 12 Countdown 13 Countdown 14 Countdown

Name	ID	Beschreibung	Maximaler Wert
q	16	Countdown	65535
r	17	nicht verfügbar	
S	18	aktueller Punktestand	99999
t	19	Anzahl Bälle	255
u	20	Variable	65535
V	21	Variable	65535
W	22	Variable	65535
Х	23	Variable	65535
У	24	Variable	65535
Z	25	Variable	65535

Operationszeichen

Es gibt sechs Operationszeichen, die in der folgenden Tabelle beschrieben werden:

Name	Beschreibung
:	Setze die Variable auf die Zahl
+	Erhöhe die Variable um die Zahl
_	Subtrahiere die Zahl von der Variable
>	Nächste Aktion nur, wenn der Wert der Variable grösser als die Zahl ist
=	Nächste Aktion nur, wenn der Wert der Variable gleich die Zahl ist
<	Nächste Aktion nur, wenn der Wert der Variable kleiner als die Zahl ist

Zahlen

Zahlen in einem Befehl bestehen ausschliesslich aus den Ziffern 0 bis 9. Negative Zahlen sind nicht erlaubt. Die erste Ziffer darf keine 0 sein, ausgenommen bei der Zahl 0. Die Zahl muss kleiner als 100000 sein.

Grundfunktionalität

Die folgenden grundlegenden Funktionen sind fest vorgegeben:

- Grundsätzlich wird der aktuelle Punktestand angezeigt.
- Wird die Anzahl Bälle verändert, wird eine Sekunde lang die neue Anzahl Bälle angezeigt.
- Ist die neue Anzahl Bälle gleich Null, so wird *GAME OVER* abwechselnd mit dem Punktestand angezeigt. Danach kann der Punktestand nicht mehr verändert werden, erst nach einem Reset kann ein neues Spiel gestartet werden.

Punkterekord

Der Punkterekord (*high score*) ist auf der SD-Karte in der Datei s.txt gespeichert. Bei der Initialisierung des Mikrocontrollers wird der letzte Rekord aus der Datei gelesen und angezeigt. Wenn der Spieler eine

höhere Punktzahl erreicht, wird kurz *HISCR* angezeigt und der neue Rekord gespeichert. Ab diesem Zeitpunkt wird der neue Rekord regelmässig auf der SD-Karte gespeichert.

Konfiguration von Audioeffekten Dateiformat

Das Steuerungsmodul kann nur PCM-Audiodaten (*Puls-Code-Modulation*) abspielen. Die Dateien müssen im WAV-Dateiformat (*Waveform Audio File Format*) mit einem Kanal (Mono), einer Bit-Tiefe von 8 und einer Abtastfrequenz von 16000 Hz vorliegen.

Mit dem frei verfügbaren Programm Audacity kann jede Audiodatei mit kleinem Aufwand in das geeignete Format umgewandelt werden:

- 1. Audiodatei öffnen.
- 2. Spur auswählen.
- 3. Menüpunkt Spuren / Stereosput in Mono umwandeln auswählen.
- 4. Projektfrequenz auf 16000 Hz stellen (unten links).
- 5. Exportieren als *Andere unkomprimierte Dateien* mit den folgenden Optionen:

Header: WAV (Microsoft)Codec: Unsigned 8 bit PCM

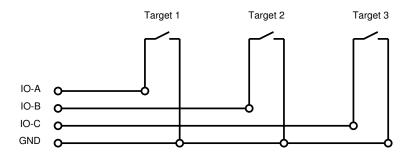
Dateiname

Der Dateiname muss mit dem Namen eines *Ereignisses* übereinstimmen. Die Dateiendung muss .wav lauten. Der ganze Dateiname muss in Kleinbuchstaben geschrieben werden.

Anwendungsbeispiele Spielfeld mit drei Targets

Auf einem Spielfeld sind drei Targets vorhanden. Das erste Target hat einen Wert von 50 Punkten, das zweite 100 Punkte und für einen Treffer des dritten Targets erhält man 1000 Punkte. Bei einem Treffer des dritten Targets soll ausserdem ein Audioeffekt ausgegeben werden.

Verdrahtung: Vom Masse-Ausgang des Ausgabemoduls (*GND*) wird ein Kabel zum einen Kontakt des ersten Targets gezogen. Anschliessend wird von diesem Kontakt in Kabel weiter zum einen Kontakt des zweiten und schliesslich zur dritten Target weitergezogen. Nun ist der eine Kontakt jedes Targets mit der Masse des Ausgabemoduls verbunden. Nun wird der andere Kontakt des ersten Targets mit dem Eingang *IO-A* des Moduls verbunden, anschliessend der andere Kontakt des zweiten Targets mit dem Eingang *IO-B* und schliesslich der andere Kontakt des dritten Targets mit dem Eingang *IO-C*.



Wenn nun ein Target getroffen wird, so wird der Stromkreis geschlossen und am entsprechenden Eingang liegt eine Spannung von 0 Volt an und das Ausgabemodul erkennt den Eingang als "aktiv".

Programmierung: In der Programmdatei p.txt wird die zu zählende Punktzahl pro Eingang festgelegt:

```
@a s+50
@b s+100
@c s+1000
```

Um den einen Audioeffekt abzuspielen, muss ausserdem die gewünschte Audiodatei in das korrekte Format konvertiert und untern dem Namen a.wav auf der SD-Karte gespeichert werden.

Varierende Punktzahl

Auf dem Spielfeld ist ein Target vorhanden. Ein Treffer soll 10 Punkte zählen, jeder dritte Treffer jedoch 50 Punkte.

Verdrahtung:: Vom Masse-Ausgang des Ausgabemoduls (*GND*) wird ein Kabel zum einen Kontakt des Targets gezogen. Der andere Kontakt des Targets wird mit dem Eingang *IO-A* verbunden.

Programmierung: Die Variable \times wird verwendet, um die Anzahl Treffer zu zählen. Bei der Aktivierung des Eingangs *IO-A* (Ereignis @a) wird der Wert von \times um eins erhöht. Wenn nun \times gleich drei ist, wird der Punktestand um 50 erhöht, ansonsten nur um 10. Wenn \times den Wert drei erreicht, wird \times wieder auf Null gesetzt.

```
@a x+1 x=3 s+50 x<3 s+10 x=3 x:0
```

Das Programm liest sich so:

Befehl	Bedeutung
@a	Wenn Eingang IO-A aktiviert wird, führe die folgenden Anweisungen aus:
x+1	Erhöhe den Wert n um eins.
x=3 s+50	Wenn \times gleich drei ist, erhöhe den Punktestand um 50.
x<3 s+10	Wenn \times kleiner als drei ist, erhöhe den Punktestand um 10.
x=3 x:0	Wenn \times gleich drei ist, dann setze \times auf Null.

Verzögert Punkte zählen

Auf dem Spielfeld ist ein Target vorhanden. Bei einem Treffer soll der Punktestand langsam innerhalb einer Sekunde um 100 Punkte erhöht werden.

Verdrahtung:: Vom Masse-Ausgang des Ausgabemoduls (*GND*) wird ein Kabel zum einen Kontakt des Targets gezogen. Der andere Kontakt des Targets wird mit dem Eingang *IO-B* verbunden.

Programmierung: In der Variable y werden die Punkte, die noch addiert werden müssen, gespeichert. Der Zähler m wird auf 10 Millisekunden gesetzt. Wenn die Zeit abgelaufen ist, wird die Punktezahl um eins erhöht und der Wert von y um eins reduziert. Wenn noch zu zählende Punkte übrig sind (y grösser als Null), wird der Zähler erneut gestartet.

```
@b y:100 m:10
```

0m y-1 s+1 y>0 m:10

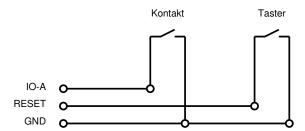
Befehl	Bedeutung
@b	Wenn Eingang IO-B aktiviert wird, führe die folgenden Anweisungen aus:
y:100	Setze den Wert von y auf 100
m:10	Setze den Countdown m auf 10 Millisekunden
@m	Wenn der Countdown m Null erreicht, führe die folgenden Anweisungen aus:
y-1	Reduziere den Wert von y um eins
s+1	Erhöhe den Punktestand um eins
y>0 m:10	Wenn ${\tt y}$ grösser als Null ist, setze den Countdown ${\tt m}$ auf 10 ms

Kugelverlust und Game Over

Bei einem Flipperautomaten soll maximal mit drei Kugeln gespielt werden können. Anschliessend muss ein neues Spiel gestartet werden.

Damit ein Kugelverlust festgestellt werden kann, muss ein Kontakt angebracht werden, der durch jeden möglichen Kugelverlust ausgelöst wird. Um ein neue Spiel zu starten, muss zusätzlich ein Taster am Automaten angebracht werden.

Verdrahtung: Der eine Kontakt des Tasters und der Ballverlust-Kontakt wird mit der Masse des Ausgabemodus verbunden. Der andere Kontakt des Ballverlust-Kontakts wird mit einem Eingang, z.B. *IO-A* verbunden. Der andere Kontakt des Tasters wird mit dem *RESET*-Eingang des Moduls verbunden.



Programmierung: In der Programmdatei p.txt wird festgelegt, dass bei der Aktivierung von Eingang *IO-A* (Ereignis @a) die Anzahl Kugeln um eins zu reduzieren ist:

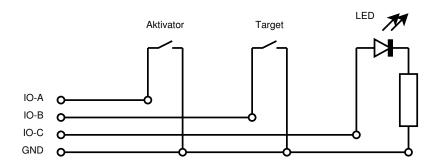
@a z-1

Target aktivieren

Bei einem Automaten soll ein Target erst Punkte zählen, wenn es aktiviert worden ist. Dies geschieht, indem erst ein anderes Target (der Aktivator) getroffen wird. Mit einer Leuchtdiode wird dem Spieler angezeigt, ob das Target aktiv ist.

Verdrahtung: Der eine Kontakt des Targets wird mit dem Eingang *IO-A* verbunden, der eine Kontakt des Aktivators mit dem Eingang *IO-B*. Die anderen Kontakte der beiden Targets werden mit der Masse

verbunden. Die Anode der Leuchtdiode wird mit dem Ausgang *IO-C* verbunden, die Kathode über einen Widerstand mit der Masse. Die Grösse des zu verwendenden Widerstands hängt vom Stromverbrauch der Leuchtdiode ab.



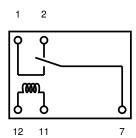
Programmierung: Über den Ausgang *IO-C* wird festgelegt, ob das Target aktiv ist. Wird der Ausgang mit dem Befehlt c:1 aktiviert, dann leuchtet die Leuchtdiode. Mit c:0 wird der Ausgang deaktiviert.

In der Programmdatei p.txt wird also festgelegt, dass bei der Aktivierung von Eingang *IO-A* (Ereignis @a) der Zustand des Ausgangs *IO-C* über die Variable c jeweils geändert wird. Wenn der Eingang *IO-B* aktiviert wird, wird die Punktezahl nur erhöht, wenn der Ausgang *IO-C* aktiv ist (d.h. die Variable c den Wert 1 hat).

Steuerung von Spulen

Für das Aktivieren einer Spule, welche häufig zur Steuerung von mechanischen Komponenten verwendet werden, ist eine grössere Spannung nötig als die 5 Volt, welche vom Mikrocontroller-Modul geliefert werden. Um mit einer kleinen Spannung eine grössere Spannung zu schalten, wird ein Relais verwendet.

Das verwendete Relais (Maluska DIL Miniaturrelais HJR-4102) hat fünf Pins mit folgender Anordnung:



Das Relais wird geschaltet, indem zwischen Pin 11 und 12 eine Spannung von 5 V angelegt wird. Der Pin 11 muss also mit einem Ausgang (z.B. *IO-A*), der Pin 12 mit der Masse *GND* verbunden werden.

Zeitschaltung

Bei einem Flipperautomaten soll nach dem Treffen eines Targets ein Tor für zehn Sekunden geöffnet werden. Nach Ablauf der Zeit soll das Tor wieder geschlossen werden.

Verdrahtung: Der eine Kontakt des Targets wird mit dem Eingang *IO-A* verbunden, der andere Kontakt mit der Masse. Der Pin 11 des Relais wird mit Dem Ausgang *IO-B* verbunden, der Pin 12 mit der Masse. Die anderen Pins des Relais werden für die Steuerung eines separaten Stromkreises verwendet und dürfen auf keinen Fall mit den Ein-/Ausgängen des Mikrocontroller-Moduls verbunden werden!

Programmierung: In der Programmdatei p.txt wird also festgelegt, dass bei der Aktivierung von Eingang *IO-A* (Ereignis @a) der Ausgang *IO-B* (Variable b) aktiviert wird. Ausserdem wird der Countdown m auf 10 Sekunden (10000 Millisekunden) gesetzt. Nach Ablauf dieser Zeit (Ereignis @m) wird der Ausgang *IO-B* wieder deaktiviert.

@a b:1 m:10000 @m b:0

