#

## MAC0422 - EP2

## **Integrantes**

Nome	NUSP
Daniel Martinez	10297709
Pedro Paulo Bambace	10297668

# Arquivos criados/modificados

## Visualização da tabela de processos

- minix os/usr/src/servers/is/dmp kernel.c
- minix\_os/usr/src/servers/is/dmp.c
- minix\_os/usr/src/servers/is/proto.h
- minix\_os/usr/include/minix/callnr.h
- minix\_os/usr/src/include/minix/callnr.h

#### Chamada de sistema para alteração de prioridade

- minix\_os/usr/include/sys/resource.h
- minix\_os/usr/src/lib/posix/priority.c
- minix\_os/usr/src/servers/pm/misc.c
- minix\_os/usr/src/servers/pm/proto.h
- minix\_os/usr/src/servers/pm/table.c
- minix\_os/usr/src/lib/syslib/sys\_nice.c
- minix\_os/usr/src/include/minix/syslib.h
- minix\_os/usr/include/minix/syslib.h
- minix\_os/usr/include/minix/com.h
- minix\_os/usr/src/include/minix/com.h
- minix\_os/usr/src/kernel/system.c
- minix\_os/usr/src/kernel/system.h
- minix\_os/usr/src/kernel/kernel.h
- minix\_os/usr/src/kernel/system/Makefile
- minix\_os/usr/src/kernel/system/.depend
- minix\_os/usr/src/kernel/config.h
- minix\_os/usr/src/kernel/system/do\_priority.c

#### Outros

- minix\_os/usr/src/b Arquivo para automatizar o build
- minix\_os/root/teste.c Arquivo que testa a chamada implementada

## Detalhes de implementação

#### Visualização da tabela de processos

Nessa parte do EP, pegamos a tabela de processos através da chamada de sistema sys\_getproctab() e a ordenamos em ordem decrescente de prioridade (na verdade, ordenamos em ordem crescente de p\_priority, que quanto menor é, maior a prioridade do processo). Definimos que quando o usuário pressiona a tecla F4, imprimimos para cada processo dessa tabela as seguintes informações:

- nr do processo
- Nome do processo
- Prioridade de execução
- PID do processo
- Tempo de CPU
- Tempo de Sistema
- Endereço do ponteiro da pilha

Para conseguir o PID do processo, foi implementada uma chamada de biblioteca getpidfromnr() que retorna o PID do processo dado seu nr. Ela executa a chamada de sistema CHPRIORITY do *Process Manager* como modo 1, que relaciona as tabelas de processos mproc e proc e retorna o PID do processo especificado.

Se houver mais processos que os que cabem na tela, eles serão exibidos na próxima vez que o usuário pressionar F4.

#### Chamada de sistema para alteração de prioridade

Implementamos a chamada de biblioteca chpriority() como especificado no enunciado, que executa a mesma chamada de sistema CHPRIORITY, mas como modo 0. Esta verifica se a prioridade passada está entre MAX\_USER\_Q e MIN\_USER\_Q, que são as prioridades permitidas para um processo de usuário e também se o processo cujo PID foi passado é filho do processo que a chamou através do atributo mp\_parent do processo. Em seguida, ela executa a chamada de kernel sys\_priority para a alteração da prioridade. Essa chamada de kernel retira o processo da fila de execução, altera sua prioridade e prioridade máxima, e o coloca na nova fila.

Para retornar números negativos nem a utilização de errno, utilizamos a função \_taskcall() no lugar da \_syscall().

#### Arquivo de teste

Há um arquivo de teste em /root/teste.c que testa a chamada de sistema implementada nesse EP para três casos:

- Processo não-filho, onde o resultado esperado é -2
- Prioridade inválida, onde o resultado esperado é -1
- Prioridade válida para um processo filho, onde o resultado esperado é a mudança de prioridade de tal processo, retornando seu valor.

Nesse último caso, utilizamos a chamada de sistema fork() para a criação de um processo filho, que fica somente espera 100 segundos e termina, enquanto o processo pai faz a chamada de sistema implementada, também esperando 100 segundos depois disso para que seja possível verificar se o valor realmente foi alterado na tabela de processos (pressionando F4).

## Arquivo de build

É um simples script que automatiza o processo de build. Ele executa o make world para compilar todas as partes do Minix, move a imagem de kernel gerada para /boot/image/image\_big e se tudo der certo, reinicia o sistema automaticamente.