# НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ЯДЕРНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ «МИФИ» Кафедра информатики и процессов управления (№17)

Дисциплина «Информатика» (углубленный уровень), 1-й курс, 2-й семестр.

# Методические указания

# Тематическое занятие 15 **Многомерные массивы. Матрицы.**

# Содержание

Многомерный массив	2
Двухмерный массив	
Инициализация элементов	
Описание многомерного массива	
Использование в качестве параметров функций	3
Указатели и многомерные массивы	3
Работа с матрицами	5
Описание матрицы	
Обход элементов матрицы	
Поиск элемента в матрице	
Определение характеристик матрицы	
Операции с матрицами	7
Результат операций	
Умножение матрицы на вектор	
Многомерный динамический массив	8
Общие обозначения для создания матрицы	
Непрерывный блок памяти для всех элементов матрицы	8
Отдельные блоки памяти для каждой строки матрицы	9
Непрерывный блок памяти для всех строк матрицы	9
Упражнения	10
Упражнение 15.1	10
Упражнение 15.2	
Упражнение 15.3	
Упражнение 15 <b>4</b>	10

## Многомерный массив

### Двухмерный массив

В языке С двухмерный массив описывается как массив одномерных массивов, например:

```
int m[10][20];
```

— это объявление двухмерного массива целых чисел (типа int), размерностью  $10\times20$ . Тогда первая часть этого объявления int m[10][20]; означает, что m — массив из 10-и элементов, а вторая int m[10][20]; описывает массив из 20-и элементов типа int.

Обращение к элементам данного массива:

```
m[0][0]=100; /* первый элемент первой строки */
m[9][19]=200; /* последний элемент последней строки */
```

#### Инициализация элементов

Пример инициализации элементов массива:

int 
$$m[2][3] = \{ \{1, 2, 3\}, \{4, 5, 6\} \};$$

1	2	3
4	5	6

Тоже самое получится, если:

int 
$$m[2][3] = \{1, 2, 3, 4, 5, 6\};$$

При частичной инициализации недостающие элементы массива будут заполнены нулями:

1	2	0
3	4	0

но при этом:

int 
$$m[2][3] = \{1, 2, 3, 4\};$$

1	2	3
4	0	0

### Описание многомерного массива

Массив, размерность (ранг, количество индексов) которого больше единицы (N>1) называется **N-мерным массивом**.

Многомерные массивы описываются аналогично двухмерным. Общая форма объявления многомерного массива:

```
типЭлем имяМассива[разм1][разм2]...[размN];
```

Здесь типэлем – тип элементов массива (например, один из стандартных типов), а размN – количество элементов в N-м измерении.

Пример объявления четырехмерного массива из  $4 \times 3 \times 6 \times 5 = 360$  вещественных чисел:

```
double a[4][3][6][5];
```

Обращение к элементам данного массива:

```
a[1][0][5][3]=2.718;
a[3][2][5][4]=3.14; /* последний элемент */
```

## Использование в качестве параметров функций

При использовании имени массива в качестве параметра функции необходимо указать количество элементов в каждом измерении, кроме самого левого (первого).

Например, для объявленного выше четырехмерного массива а функция, в которую передается этот массив, должна выглядеть так:

```
void func(int a[][3][6][5])
{
    ...
}
```

Конечно, можно включить в объявление и размер первого измерения, но это излишне.

## Указатели и многомерные массивы

Пусть объявлен двухмерный массив небольшого размера:

```
int arr[3][2] = \{\{10, 20\}, \{30, 40\}, \{50, 60\}\};
```

10	20
30	40
50	60

При таком объявлении arr - это имя двухмерного массива, т.е. синоним указателя, который содержит адрес первого из его трех элементов arr[0]. Разыменование данного указателя arr[0].

```
*arr == *(&arr[0]) == *&arr[0] == arr[0].
```

Первый элемент объявленного двухмерного массива arr[0] сам является одномерным массивом из двух элементов, а значит, содержит адрес своего первого элемента arr[0][0]. Разыменование (arr[0]) позволяет получить значение элемента одномерного массива, хранящееся в arr[0][0], то есть число 10 типа int.

Поэтому для получения значения (типа int) первого элемента первого одномерного массива к имени двумерного массива arr операцию разыменования необходимо применить дважды:

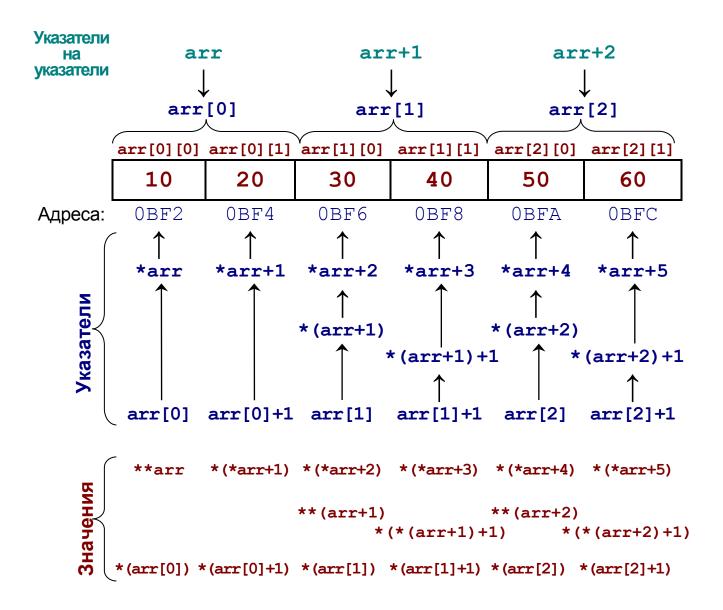
```
**arr = *(*arr) = *(arr[0]) = *(&arr[0][0]) = *&arr[0][0] = arr[0][0].
```

Применение адресной арифметики к указателям позволяет перемещаться по массиву

	Значение выражения			
Выражение	в двухмерном	числовое		
	массиве	массиве		
arr	адрес 1-го	адрес 1-го элемента	OBF2	
	элемента	&arr[0][0] <b>1-го</b>		
	&arr[0]	массива arr[0]		
arr+2	адрес 3-го	адрес 1-го элемента	0BFA	
	элемента	&arr[2][0] <b>3-го</b>		
	&arr[2]	массива arr[2]		
*arr	значение 1-го	адрес 1-го элемента	0BF2	
	<b>элемента</b> arr[0]	&arr[0][0] <b>1-го</b>		
		массива arr[0]		
*(arr+2)	значение 3-го	адрес 1-го элемента	0BFA	
	<b>элемента</b> arr[2]	&arr[2][0] <b>3-го</b>		
		массива arr[2]		
*arr+1		адрес 2-го элемента	OBF4	
		&arr[0][1] <b>1-го</b>		
		массива arr[0]		
*(arr+2)+1		адрес 2-го элемента	0BFC	
		&arr[2][1] <b>3-го</b>		
		массива arr[2]		
**arr		значение 1-го	10	
		элемента arr[0][0]		
		<b>1-го массива</b> arr[0]		
*(*(arr+2))		значение 1-го	50	
		элемента arr[2][0]		
		<b>3-го массива</b> arr[0]		
*(*arr+1)		значение 2-го	20	
		элемента arr[0][1]		
		<b>1-го массива</b> arr[0]		
*(*(arr+2)+1)		значение 2-го	60	
		элемента arr[2][1]		
		<b>3-го массива</b> arr[2]		

Общая формула двойного разыменования для массива с объявлением arr[N][M]:

<sup>\*(\*(</sup>arr+n)+m) == arr[n][m], где  $0 \le n < N$  и  $0 \le m < M$ .



## Работа с матрицами

### Описание матрицы

При обращении к многомерным массивам компьютер много времени затрачивает на вычисление адреса, так как при этом приходится учитывать значение каждого индекса. Поэтому доступ к элементам многомерного массива происходит значительно медленнее, чем к элементам одномерного.

Поэтому на практике массивы размерности более двух (N>2) используются довольно редко. Логическая структура двухмерного массива может быть представлена прямоугольной **матрицей**.

Описание и инициализация матрицы **3**×**5** (*строк* × *столбцов*):

```
#include <stdio.h>
#define n 3
#define m 5
```

B результате на экран будет выведено: matrix[2][3]=14

## Обход элементов матрицы

В предыдущем примере матрица заполнена при инициализации, теперь рассмотрим примеры заполнения матрицы при обходе ее элементов.

Обход элементов массива в привычном порядке (по строкам сверху вниз и слева на право)

1_	2	3	4
5_	6	7	8
9	10	11	12
13	14	15	16

реализован в следующем фрагменте программы, заполняющей матрицу значениями таблицы умножения:

```
int i; /* счетчик по строкам от 1 до n */
int j; /* счетчик по столбцам от 1 до m */
for (i=0; i<n; i++)
  for (j=0; j<m; j++)
   matrix[i][j]=(i+1)*(j+1);
```

### Поиск элемента в матрице

Составим функцию для поиска максимального элемента матрицы и его индексов (координат).

Вызов этой функции для матрицы matrix, описанной выше:

```
int am,im,jm;
SearchMax(matrix,&am,&im,&jm);
printf("MAX: matrix[%d][%d]=%d\n",im,jm,am);
```

Если в матрице содержится несколько элементов с максимальным значением, то данный алгоритм найдет первый из них.

## Определение характеристик матрицы

Составим функцию для проверки симметричности квадратной матрицы.

```
int Symmetric(int mtr[n][n]) {
   int i; /* Cчетчик по Строкам */
   int j; /* Счетчик по Столбцам */
   for (i=0; i<n-1; i++)
      for (j=i+1; j<n; j++)
        if (mtr[i][j]!=mtr[j][i])
        return 0;
   return 1;
}</pre>
```

## Операции с матрицами

## Результат операций

В общем случае матричные операции *некоммутативны*. То есть результат операции зависит от порядка следования операндов. Например, при умножении вектора-столбца на вектор-строку получается квадратная матрица:

а при умножении вектора-строки на вектор-столбец – скалярная величина:

## Умножение матрицы на вектор

Рассмотрим пример процедуры для вычисления произведения матрицы размерности 3×5 и вектора-столбца (5×1). Результатом такой операции будет вектор-столбец размерности 3×1.

```
for (i=0; i<n; i++)
    vn[i]=0; /* обнуление вектора-результата */
for (i=0; i<n; i++)
    for (j=0; j<m; j++)
     vn[i] = vn[i] + mtr[i][j] * vm[j];
}
```

Данная функция «возвращает» одномерный массив vn[n] (вектор-результат), точнее она изменяет значения его элементов. Но использование операции разыменования (\*) здесь не требуется, поскольку имена массивов сами являются указателями на их первые элементы.

По этой же причине при вызове данной функции в нее передается имя возвращаемого массива без операции получения адреса &:

```
int vector[m]={1,2,3,4,5}; /* вектор-множитель */
int result[n]; /* вектор-результат */
Mult(matrix, vector, result);
```

# Многомерный динамический массив

### Общие обозначения для создания матрицы

Рассмотрим способы создания многомерного динамического массива на примере двухмерного массива (матрицы) размером  $n \times m$  (n строк, m столбцов). Зададим символические константы:

Объявим переменные і и ј для обозначения индексов текущей строки и текущего столбца матрицы соответственно:

```
int i, j; /* i - номер строки, j - номер столбца */
```

Целочисленный индекс  $\mathbf i$  изменяется от 0 до (n-1), я индекс  $\mathbf j$  — от 0 до (m-1). Создать массив в динамический памяти можно несколькими способами.

## Непрерывный блок памяти для всех элементов матрицы

Самый простой способ – это выделение непрерывного блока динамической памяти для всех  $n \times m$  элементов матрицы. Объявление динамического массива:

```
int *a;
a = (int*)malloc(n*m*sizeof(int));
```

Фактически здесь объявлен одномерный массив их  $n \times m$  элементов типа int.

Поэтому и обращаться к значениям элементов такой матрицы придётся как к элементам одномерного массива:

```
a[i*m+j] или *(a+i*m+j)
```

Недостаток такого способа — невозможно получить доступ к значениям элементов через двойную индексацию a[i][j], поскольку двойное разыменование — некорректная операция.

## Отдельные блоки памяти для каждой строки матрицы

Другой способ — это выделение отдельных (непрерывных) блоков динамической памяти для каждой строки матрицы (или для каждого столбца матрицы). Указатели на каждый такой блок необходимо хранить в отдельном массиве указателей, для которого так же выделяется динамическая память:

```
int **a; /* Указатель на массив из n указателей на строки. */
a = (int**)malloc(n*sizeof(int*)); /* Выделение памяти для */
for (i=0; i<n; ++i) /* массива указателей. */
a[i] = (int*)malloc(m*sizeof(int)); /* Выделение памяти */
/* для строк матрицы. */
```

Здесь а — одномерный динамический массив указателей на строки матрицы, который содержит  $\mathbf{n}$  элементов типа (int\*). Элементы этого массива  $a[0] \dots a[n-1]$  являются указателями на строки матрицы, каждая из которых сама является одномерным динамическим массивом из  $\mathbf{m}$  элементов типа int.

Тогда обращаться к значениям элементов матрицы можно через двойную индексацию:

```
a[i][j] или *(*(a+i)+j)
```

Где первое разыменование a [i] возвращает указатель на i-ю строку матрицы, а второе a [i] [j] дает значение элемента j-го столбца этой строки матрицы.

При данном способе создания динамического многомерного массива:

- 1) матрица занимает больше памяти за счет хранения отдельного массива указателей на строки матрицы, общий объем занимаемой памяти складывается из  $n \times m$  ячеек с элементами матрицы типа int и n ячеек с указателями типа (int\*);
- 2) строки матрицы хранятся в разных фрагментах памяти, поэтому невозможно работать со всеми элементами матрицы через непрерывное пространство адресов;
- 3) при освобождении памяти необходимо вызвать функцию free() сначала для каждой строки матрицы a[i], и только затем для массива указателей a;
- 4) время работы программы увеличивается за счет многократного выполнения функций malloc() и free().

В зависимости от способа организации управления памятью на конкретном компьютере, выполнение функций malloc() и free() может занимать довольно значительное время.

## Непрерывный блок памяти для всех строк матрицы

Объединить два предыдущих подхода позволяет тритий способ создания двухмерного массива — выделение непрерывного блока памяти для хранения всех элементов и всех указателей на строки матрицы.

```
int **a; /* Указатель на массив из n указателей на строки. */
a = (int**)malloc(n*sizeof(int*) + n*m*sizeof(int)); /* Общее

выделение памяти для всех указателей и строк матрицы. */
for (i=0; i<n; ++i)
a[i] = (int*)(a+n) + i*m;
/* Запись адресов строк в указатели на строки матрицы. */
```

Так же, как и в предыдущем случае, обращаться к значениям элементов матрицы можно через двойную индексацию:

А чтобы освободить всю выделенную динамическую память, достаточно вызвать free(a).

Рассмотрим пример использования такого непрерывного блока.

Пусть на некоторой платформе указатель занимает **8** байт памяти, а целочисленное значение типа int — **4** байта. Для матрицы  $3\times2$  ( $\mathbf{n}=3$  и  $\mathbf{m}=2$ ) выделим в динамической памяти блок размером  $n\cdot8+n\cdot m\cdot 4=3\cdot 8+3\cdot 2\cdot 4=48$  байт. И заполним элементы массива значениями в соответствии с формулой:

$$a[i][j] = 10*(i+1)+(j+1);$$

Такому блоку может соответствовать следующая схема ячеек памяти с их конкретными адресами:

	a[0]	a[1]	a[2]	$a[0][0]_{a[0][1]}a[1][0]_{a[1][1]}a[2][0]_{a[2][1]}$					
a:	D8FC	D904	D90C	11	12	21	22	31	32
Адреса:	D8E4	D8EC	D8F4	D8FC	D900	D904	D908	D90C	D910

Для хранения матрицы выделена непрерывная область памяти, которая логически разделяется на две части: в первой части хранятся указатели на строки матрицы (на первый элемент каждой строки), во второй части хранятся сами элементы матрицы (по строкам). Объем первой части — n ячеек типа (int\*), второй части —  $n \times m$  ячеек типа int.

## **Упражнения**

## Упражнение 15.1

Составить программу, которая создает матрицу 4×4 и заполняет ее случайными целыми числами. Вывести созданную матрицу на экран (построчно, в виде прямоугольника).

### Упражнение 15.2

Составить функцию, которая вычисляет сумму элементов k-го столбца матрицы. Номер столбца (число k) передается в функцию в качестве параметра.

## Упражнение 15.3

Составить функцию, которая находит минимальный элемент матрицы и выводит его координаты на экран. Если таких элементов несколько, найти координаты каждого из них.

### Упражнение 15.4

Выполнить *упражнение 15.1* для матрицы, созданной в динамической области памяти.