# INSTITUTO POLITÉCNICO DE BEJA

kd-trees Trabalho de Época Normal Estruturas de Dados e Algoritmos



Pedro Miguel Clemente Dias Moreira n.º 10015

# Conteúdo

	Índice Geral	I		
1	Introdução			
2	Teoria			
3	Parte Experimental3.1 Realização Experimental3.2 Sistema Experimental3.3 Resultados Experimentais	7		
4	Conclusão	15		
5	5 Códigos			
6	Bibliografia			

## 1 Introdução

#### Contexto

Este trabalho é uma componente lectiva da disciplina Estruturas de Dados e Algoritmos que abrange o estudo da organização e armazenamento de informação de modo a que esta seja utilizada eficientemente. Nele é aboradado um tipo de representação hierárquica de dados, nomeadamente uma árvore k-d que tem como principal característica a organização de dados num espaço k-dimensional.

#### **Objectivos**

Foi proposta a criação de uma biblioteca para operação com árvores k-d balanceadas que permita, pelo menos:

- a construção da árvore a partir de uma lista de dados
- a junção de elementos
- a remoção de elementos
- a pesquisa do elemento mais próximo

A árvore deve ser balanceada e ser construída sobre uma representação da memória por listas ligadas

#### Estrutura do relatório

Este relatório apresenta uma introdução sobre o tema abordado no trabalho, o código efectuado com as partes mais relevantes explicadas, os resultados experimentais, qual o protocolo utilizado para os obter e, finalmente, as conclusões retiradas dos mesmos.

## 2 Teoria

As árvores k-d são estruturas de dados de partição do espaço destinadas a organizar pontos num espaço k-dimensional. As mesmas são utilizadas em várias aplicações, nomeadamente pesquisas envovlendo uma chave multidimensional. A biblioteca envolvida neste trabalho deve seguir o modelo de representação de memória através de listas ligadas, em que cada nó tem a sua representação na memória através de um ponteiro para uma lista de tamanho pré-definido. A árvore deve estar balanceada o que, na prática, significa que não deve existir uma grande diferença na profundidade dos nós limítrofes da mesma (folhas).

## 3 Parte Experimental

## 3.1 Realização Experimental

A linguagem de programação escolhida para a elaboração do trabalho foi Python. O código foi desenvolvido com auxílio da ferramenta Sublime instalado num sistema operativo Windows 7 (64-bit). O computador utilizado para o desenvolvimento e aplicação dos testes foi:

- Marca: Insys

- Processador: AMD Athlon TF-20 1.60GHz

- Ram: 3 GB

## 3.2 Sistema Experimental

#### **Class No**

Classe que representa um Nó que será inserido na árvore

#### **Atributos**

- key: Chave nó

- valor: Valor que o nó terá

- LC: contador dos nós sucessores localizados à esquerda do mesmo

- RC: contador dos nós sucessores localizados à direita do mesmo

- dim: última dimensão pela qual o nó foi inserido (parte da chave utilizada na ordenação)

- parent: nó antecessor

- left: nó localizado à direita

- right: nó localizado à esquerda

#### Métodos

- str: Override do método str, para representação personalizada do nó

#### **Class Quicksort**

Classe utilizada para a ordenação dos dados, neste caso foi optada a utilização do randomized quicksort que tem sempre como tempo esperado O(n log n).

#### **Atributos**

- A: Lista a ser ordenada
- dim: dimensão da chave que será utilizada como base para a ordenação

#### Métodos

- init: Construtor que recebe uma lista, e a chave de ordenação que por defeito fica definida como o
- sort: método inicial para ordenar a lista, recebe como argumentos uma lista (A), o ponto inicial para se efectuar a ordenação (p), e o ponto final para a ordenação (q), este método dá início à ordenação chamando o método randomizedPartition
- randomized Partition: para garantir que a lista não esta ordenada de forma decrescente e garantir o tempo de execução O(nlogn) este método escolhe uma chave aleatória e troca-a com a final para que seja feita a ordenação, através do chamamento do método partition
- partition: método que ordena uma subpartição
- randomizedQuicksort: método recursivo que vai dividindo a lista em subpartições e ordenando-o com auxílio dos outros métodos até que fique totalmente ordenada.

#### Class KDTree

Classe principal onde é criada, armazenada e manipulada a árvore.

#### **Atributos**

- root: valor que vai representar a raiz da árvore
- nil: Nó vazio (sentinela), para onde vão apontar os nós que não tenha sucessores ou antecessores
- dimention: número de dimensões da árvore (K)

- stack: Pilha auxiliar utilizada para o rebalanceamento da árvore
- lista: lista auxiliar utilizada para o rebalanceamento da árvore
- free: lista de slots disponíveis para o armazenamento de nós
- pointers: lista de slots ocupadas por nós

#### Métodos

- malloc: Método utilizado para a alocação de um nó na árvore, começa por verificar a existência de slots livres e, caso exista, ocupa uma slot com o respectivo nó
- freeNo: Libertar uma slot removendo o apontador para o nó e marcando a slot como disponível para um novo objecto. Após esta operação da início ao processo da sua remoção da árvore posterior balanceamento.
  - ritem insert: Método para a inserção de um nó na árvore. Apesar o nó para onde será iniciada a inserção do mesmo, o que pouparia algum tempo de inserção *logn* o mesmo não é utilizado neste trabalho. Após a conlusão da inserção o método dá início ao processo confirmação do balanceamento da árvore. Esta opção pode ser desactivada chamado o método com o atributo balance marcado a False Cada nó por onde o que vai ser inserido passar será actualizado o seu contador LC ou RC de acordo com a direcção por este tomada. Assim mantém-se actualizada a contagem dos nós sucessores de cada um.
- clear: Conta os nós sucessores somando os atributos LC e RC e vai retirando o valor aos nós antecessores do mesmo. No final coloca todos os nós sucessores na pilha auxiliar para posterior reinserção na árvore.
- inorderWalk: Percorre toda a árvore e coloca os nós de forma ordenada na lista fornecida
- reInsert: Método utilizado para a reinserção de nós colocados na pilha auxiliar, seja por motivos de balanceamento ou por alguma operação de remoção. A forma de operar é retirar a primeira lista da pilha, encontrar o elemento do meio, dividir a lista nesse local e voltar a inserir na pilha as duas partes resultantes de tal divisão, então insere o nó extraídos do meio de novo na árvore, sem conferir o balanceamento e volta a chamar-se enquanto houver elementos na pilha. Só então dá início à verificação do balanceamento.
- nearestNeighbour: Percorre todos os nós da árvore e calcula a distância euclidiana

$$\sqrt{\sum_{i=0}^{k} (a.key[k] - b.key[k])^2}$$
 (3.1)

(raiz quadrada do somatório dos quadrados das diferenças entre os pontos das várias dimensões das chaves dos nós) para o nó fornecido, guardando sempre a distância mais curta, no final retorna o nó que teve o resultado mais baixo.

- isBalanced: Verificação se o número de nós sucessores para cada lado, está de acordo com os limites para o balanceamento. Assumindo que para estar balanceada as folhas não poderão ter mais do que um nível de profundidade entre si e sabendo que cada nível difere o número de elementos por potências de dois dignifica que o lado com menor número de elementos não poderá ter menos que o valor da potência do nível inferior ao do lado com maior número de elementos:

$$min(a,b) < 2 **math.pow(int(math.floor(log(max(a,b))))) - 1$$
 (3.2)

- checkBalance: Percorre todos os elementos da árvore em largura e verifica se os nós estão com valores válidos para uma árvore balanceada, com o auxílio do método isBalanced, caso não esteja balanceado, esse nó é retirado da árvore e os seus sucessores, a lista resultante é ordenada pela dimensão do nó com o problema e a lista é colocada na pilha auxiliar para serem reinseridos na árvore.
- delete: eliminar um nó colocando os seus sucessores na pilha auxiliar, chamando então o método para a reinserção dos nós e, por fim, confirmação do balanceamento

### 3.3 Resultados Experimentais

### **Protocolo Experimental**

A forma utilizada para testar os dados consiste na criação de listas de nós em quantidades de 1 até 1000 com incrementos de 100. Para cada lista criada o método é testado 40 vezes e são somados os tempos das operações. No final o resultado é dividido pelo número de testes efectuados (40) e guardado o valor para posterior desenho do gráfico.

#### Apresentação e Discussão dos Resultados

#### Inserção de Elementos

Como é mostrado abaixo a inserção de elementos é aproximadamente  $O(n * log(n^2))$  Este resultado acontece devido ao balanceamento da árvore em que pode ser retirada uma parte da árvore para ser reinserida, o que pode tornar a operação muti lenta, ao contrário de inserção sem balanceamento que levaria a O(log(n)).

#### Pesquisa do elemento mais próximo

A pesquisa do elemento mais próximo tem uma complexidade O(n) pois são sempre percorridos todos os elementos da lista para se encontrar o elemento mais próximo

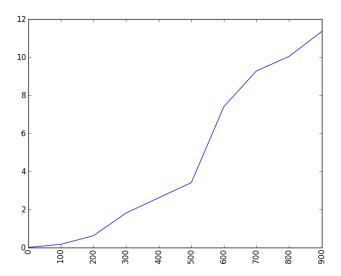


Figura 3.1: Inserção de dados.

N	tempo de execução (seg)	
О	0.0	
100	0.163800001144	
200	0.61779999733	
300	1.81072499752	
400	2.60599999428	
500	3.40314999819	
600	7.39674999714	
700	9.27110001445	
800	10.030825007	
900	11.3387999892	

Tabela 3.1: inserção de dados.

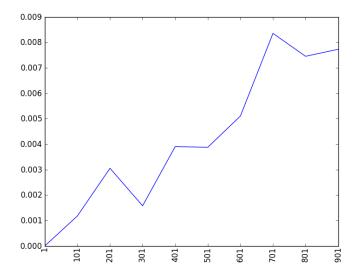


Figura 3.2: Pesquisa do elemento mais próximo.

N	tempo de execução (seg)	
I	0.0	
IOI	0.00117500424385	
201	0.00304999947548	
301	0.00157500505447	
401	0.0038999915123	
501	0.00387500524521	
601	0.00510001182556	
701	0.00835000872612	
801	0.00745000243187	
901	0.00772499442101	

Tabela 3.2: Pesquisa do Elemento mais próximo.

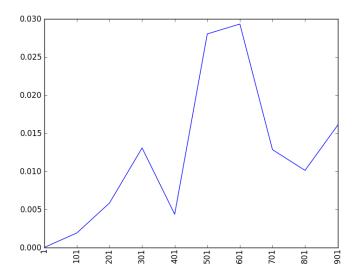


Figura 3.3: Remocao de um elemento.

N	tempo de execução (seg)	
I	0.0	
IOI	0.00190000534058	
201	0.00582498311996	
301	0.0130500078201	
401	0.00434999465942	
501	0.027999997139	
601	0.0292999744415	
701	0.0128249943256	
801	0.0101000010967	
901	0.0160250008106	

Tabela 3.3: Remoção de um elemento.

### Remoção de um elemento

A complexidade para a remoção de um elemento, como se pode verificar no gráfico (ignorando os valores mais distantes) é de O(n \* log(n)).

## 4 Conclusão

O trabalho deveria ter sido elaborado com base no tipo Adaptive Kd-Tree. Fica essa importante alteração para trabalho futuro. A parte da pesquisa do elemento mais próximo também pode ser bastante melhorada baseando-se na pesquisa em profundidade e em largura, tirando partido da alteração para uma Adaptive Kd-Tree. Nesta parte assumi que a pesquisa é feita pela distância do ponto no espaço a partir das suas coordenadas e não a distância dentro da árvore. Os gráficos também precisam ser melhorados, efectuando testes com valores mais elevados e obtendo a linha do gráfico uniforme, utilizando por exemplo o método dos mínimos quadrados. Outra parte a melhorar neste trabalho é o relatório, que apesar de ter sido feito em latex, não aproveita grande parte das suas potencialidades., como por exemplo a bibliografia

# 5 Códigos

```
#!/usr/bin/env python
 # _*- coding: utf-8 -*-
 autor: Pedro Moreira, 10015
data: 17 de Junho de 2012
  class, No(object):
       Classe dos nos de cada elemento
       def __init__(self , key , valor):
            Criar um no para utilizacao em RB Trees
@param key, chave do no
            @param valor, valor que o no tem guardado
            self.key = key
            self.valor = valor
            self.LC = o
self.RC = o
            self.dim = o
            # Ao ser criado o no fica com os apontadores para si proprio (NIL)
            self.parent = self.left = self.right = None
      def __str__ (self):
            Override do metodo str
            Impressao personalizada do no
            s = str(self.key) + " : "#+ str(self.valor)
           s += str(self.parent.key) + ',
s += str(self.left.key) + ',
            s += str(self.right.key)
           s += ', ' + str(self.size) + ')'
s += ', LC = ' + str(self.LC)
s += ', RC = ' + str(self.RC)
s += ', dim = ' + str(self.dim)
            return s
```

### No.py

```
#!/usr/bin/env python
# -*- coding: utf-8 -*-
autor: Pedro Moreira, 10015
data: 31 de maio de 2012
algoritmo quicksort
import random
class, Quicksort ():
   o que a classe faz...
   def __init__ (self, A = [], dim = o):
       construtor, pode inicializar
uma lista de dados e ordena-la
       self.A = A
       self.dim = dim
       if len(A) > 1:
          self.sort(self.A, o, len(self.A) - 1)
   # ORDENAR A LISTA
   def sort(self, A, p, q):
       ordenar lista
       #utilizando quicksort
       self.__randomizedQuicksort__(A, p, q)
   # livro pag 177
# RANDOMIZED PARTITION
   def __randomizedPartition__(self, A, p, r):
    i = random.randint(p,r)
   A[r], A[i] = A[i], A[r]
return self.__partition__(A, p, r)
# FIM DO RANDOMZED PARTITION
```

```
49
      # livro pag 169
      # PARTITION
      def __partition__(self, A, p, r):
    x = A[r].key[self.dim:]
           i = p - 1
           for j in range(p, r):
    if A[j].key[self.dim:] <= x:</pre>
                   A[i], A[j] = A[j], A[i]
               pass
          A[i+1], A[r] = A[r], A[i+1]
           return i+1
      # FIM DO PARTITION
      # livro pag 177
      # RANDOMIZED QUICKSORT
      def __randomizedQuicksort__(self , A, p, r):
    if p < r:</pre>
               q = self.__randomizedPartition__(A, p, r)
#q = self.__partition__(A, p, r)
self.__randomizedQuicksort__(A, p, q - 1)
self.__randomizedQuicksort__(A, q + 1, r)
               pass
      # FIM DO RANDOMIZED QUICKSORT
```

#### Quicksort.py

```
#!/usr/bin/env python

# -*- coding: utf-8 -*-

autor: Pedro Moreira, 10015
data: 16 de Junho de 2012

kd-tree
operacoes:
- criar arvore a partir de uma lista
- inserir
- apagar
- pesquisa do no mais proximo

from Quicksort import *
from No import *
import math
import sys
```

```
class KDTree(object):
    Estrutura de dados kdtree
    def __init__(self , size , dimention):
      Construtor
      @param dimention dimensao da chave para ordenacao dos dados
      @ param size tamanho da arvore
      #sys.setrecursionlimit(10000)
      self.root = self.nil = No(None, None)
      self.dimention = dimention
      self.stack = []
      self.lista = []
      self.free = [i for i in range(size)]
      self.pointers = [None for i in range(size)]
    def malloc(self, no):
      Tentar a alocacao de um No na arvore
      @param no Objecto a ser inserido na arvore
      @return -1 em caso de erro ou o no ja inserido na arvore
      if len(self.free) > o:
        x = self.free.pop()
        self.pointers[x] = no.key
        no.pointer = x
        self.insert(self.root, no)
        return no
      else:
        print "out of space" return -1
    def freeNo(self, x):
      Eliminar no da arvore
      @param x no a Eliminar
      @return -1 caso o no nao exista ou o se a operacao correr com sucesso
      if self.pointers[x.pointer] != None:
        self.pointers[x.pointer] == None
        self.free.append(x.pointer)
        self.delete(x)
        return o
      else:
        return -1
66
    def insert (self, a, z, balance = True):
      Inserir no na arvore
```

```
@param a local a inserir o no
       @param z no a inserir
       @param balance informacao para balancear ou nao a arvore (true por
       defeito)
       z.parent = self.nil
       z.left = self.nil
z.right = self.nil
       z.LC = z.RC = o
       y = self.nil
       x = a
       \dim = -1
       while x != self.nil:
         dim = (dim + 1) % self.dimention
         if x.key == z.key:
           x.valor = z.valor
           break
88
         z.dim = dim
         y = x
         if z.key[dim:] < x.key[dim:]:</pre>
          x.LC += I
           x = x \cdot left
         else:
           x.RC += I
           x = x.right
       z.parent = y
if y == self.nil:
         self.root = z
       elif z.key[dim:] < y.key[dim:]:</pre>
       y.left = z else:
        y.right = z
104
       if balance:
         self.checkBalance()
     def_{x,z}-clear (self, x):
       Contar os nos sucessores ao no pretendido
       e percorrer todos os seus antecessores retirando a respectiva contagem
       @param x no a partir do qual sera para limpar as contagens
       if x == self.root:
        self.root = self.nil
       else:
116
         z = x

i = x.RC + x.LC + x
118
         while (z != self.nil):
           if z.parent.left == z:
```

```
z.parent.LC -= i
           else:
             z.parent.RC -= i
124
           z = z.parent
         if x.parent.left == x:
   x.parent.left = self.nil
           x.parent.right = self.nil
     def inorderWalk(self, x, lista):
       Percorrer a arvore devolvendo uma lista ordenada com os nos
I 34
      @param x no a partir do qual se constroi a lista
      @param lista para guardar os dados
       if x != self.nil:
         self.inorderWalk(x.left, lista)
         lista.append(x)
140
         self.inorderWalk (x.right, lista)
142
    def __reInsert(self):
      Metodo para voltar a inserir na arvore nos
146
      que tenham sido retirados por motidos de balanceamento
148
       if len(self.stack) > o:
         a = self.stack.pop(o)
         if len(a) == 1:
           self.insert(self.root, a.pop(o), False)
         elif len(a) == o:
           pass
         else:
           k = int(math.floor(len(a)/2))
156
           x = a.pop(k)
           x.parent = x.left = x.right = None
158
           self.insert(self.root, x, False)
           b = a[:k]
           if len(b) > o:
             self.stack.append(b)
162
           b = a[k:]
           if len(b) > o:
             self.stack.append(b)
         if len(self.stack) > o:
           self.__reInsert()
       else:
         self.checkBalance()
     def nearest Neighbour (self, no):
```

```
Percorre todos os elementos da arvore e calcula a distancia eucladiana
       devolve o no com menor distancia
       @param no No que pretendemos fazer a pesquisa
       @return No mais proximo do fornecido
176
       lista = []
178
       self.inorderWalk (self.root, lista)
       distancia = sys.maxint
       x = self.nil
       for i in lista:
182
         if no != i:
           temp = o
184
           for k in range (self.dimention):
temp += (i.key[k] - no.key[k])**2
186
           temp = math.sqrt(temp)
           if distancia > temp:
              distancia = temp
             x = i
       return x
192
     def isBalanced(self, x):
194
       verificar se o numero de sucessores para cada lado
       do no em causa corresponde a dois ramos com a mesma altura
       @param x no a analisar
198
       a = x.LC
       b = x.RC
       if (a+b) < 2 : return True
       if (a+b) \le 4 and min(a,b) == 1: return True
       return min(a, b) > 2**(int(math.floor(math.log(max(a,b),2))))-1
     def checkBalance(self):
       percorrer todos os nos para
208
       verificar se a arvore esta balanceada
       caso existam problemas, os nos sao retirados
       e ordenados para serem reinseridos na arvore
       if self.root == self.nil:
         return
214
       stack = []
       stack.append(self.root)
216
       while len(stack) > 0:
218
         x = stack.pop(o)
         if x.left != self.nil : stack.append(x.left)
if x.right != self.nil : stack.append(x.right)
         if self.isBalanced(x): continue
         parent = x.parent
         dim = x.dim
```

```
self.__clear(x)
lista = []
self.inorderWalk(x, lista)
             Quicksort (lista, (dim + 1) % self.dimention)
self.stack.append(lista)
228
             self.__reInsert()
230
          pass
232
       def delete(self, z):
234
          Eliminar um no e colocar todos os seus sucessores
          na lista para serem reinseridos na arvore
236
          @param z no a ser eliminado
238
          if z.parent != self.nil:
    if z.parent.left == z.key:
        z.parent.left = self.nil
        z.parent.LC = o
242
             else:
                z.parent.right = self.nil
z.parent.RC = o
244
          lista = []
246
          self.inorderWalk(z.left, lista)
self.inorderWalk(z.right, lista)
          self.stack.append(lista)
          z.parent = z.left = z.right = self.nil
         z.LC = z.RC = o
self._reInsert()
self.checkBalance()
254
          pass
```

KDTree.py

# 6 Bibliografia

- I Cormen Thomas H., et all, Introduction to Algorithms, The MIT Press, 3 edition, 2009
- 2 k-d tree, wikipedia, available at http://en.wikipedia.org/wiki/K-d\_tree, visited 17/06/2012
- 3 Leonardo Rodriguez Heredia, Cirano Iochpe e João Comba, Explorando a Multidimensionalidade da Kd-Tree para Suporte a Temporalidade em Dados Espaciais Vetoriais do Tipo Ponto, available at http://www.inf.ufrgs.br/~comba/papers/ 2003/geo-info.pdf, visited 17/06/2012