

**INSTITUTO POLITÉCNICO DE BEJA**

**kd-trees**

**Trabalho de Época Normal  
Estruturas de Dados e Algoritmos**



**Pedro Miguel Clemente Dias Moreira**

**n.º 10015**

**17 de março 2012**



# Conteúdo

Índice Geral . . . . .	I
<b>1 Introdução</b>	<b>3</b>
<b>2 Teoria</b>	<b>5</b>
<b>3 Parte Experimental</b>	<b>7</b>
3.1 Realização Experimental . . . . .	7
3.2 Sistema Experimental . . . . .	7
3.3 Resultados Experimentais . . . . .	10
<b>4 Conclusão</b>	<b>15</b>
<b>5 Códigos</b>	<b>17</b>
<b>6 Bibliografia</b>	<b>27</b>



# 1 Introdução

## Contexto

Este trabalho é uma componente lectiva da disciplina Estruturas de Dados e Algoritmos que abrange o estudo da organização e armazenamento de informação de modo a que esta seja utilizada eficientemente.

Nele é abordado um tipo de representação hierárquica de dados, nomeadamente uma árvore k-d que tem como principal característica a organização de dados num espaço k-dimensional.

## Objectivos

Foi proposta a criação de uma biblioteca para operação com árvores k-d balanceadas que permita, pelo menos:

- a construção da árvore a partir de uma lista de dados
- a junção de elementos
- a remoção de elementos
- a pesquisa do elemento mais próximo

A árvore deve ser balanceada e ser construída sobre uma representação da memória por listas ligadas

## Estrutura do relatório

Este relatório apresenta uma introdução sobre o tema abordado no trabalho, o código efectuado com as partes mais relevantes explicadas, os resultados experimentais, qual o protocolo utilizado para os obter e, finalmente, as conclusões retiradas dos mesmos.



## 2 Teoria

As árvores k-d são estruturas de dados de partição do espaço destinadas a organizar pontos num espaço k-dimensional. As mesmas são utilizadas em várias aplicações, nomeadamente pesquisas envolvendo uma chave multidimensional.

A biblioteca envolvida neste trabalho deve seguir o modelo de representação de memória através de listas ligadas, em que cada nó tem a sua representação na memória através de um ponteiro para uma lista de tamanho pré-definido.

A árvore deve estar balanceada o que, na prática, significa que não deve existir uma grande diferença na profundidade dos nós limítrofes da mesma (folhas).

A ordenação dos dados é feita pela comparação da chave dos nós, alterando o eixo de comparação a cada mudança de nível da árvore.

Quando o eixo a comparar é igual a mesma é feita no eixo seguinte. No caso de a chave ser igual a alguma existente na árvore apenas é actualizado o valor desse nó pelo novo.





## 3 Parte Experimental

### 3.1 Realização Experimental

A linguagem de programação escolhida para a elaboração do trabalho foi Python. O código foi desenvolvido com auxílio da ferramenta Sublime instalado num sistema operativo Windows 7 (64-bit). O computador utilizado para o desenvolvimento e aplicação dos testes foi:

- Marca: Insys
- Processador: AMD Athlon TF-20 1.60GHz
- Ram: 3 GB

### 3.2 Sistema Experimental

#### Class No

Classe que representa um Nó que será inserido na árvore

#### Atributos

- key: Chave nó
- valor: Valor que o nó terá
- LC: contador dos nós sucessores localizados à esquerda do mesmo
- RC: contador dos nós sucessores localizados à direita do mesmo
- dim: última dimensão pela qual o nó foi inserido (parte da chave utilizada na ordenação)
- parent: nó antecessor
- left: nó localizado à direita
- right: nó localizado à esquerda

### Métodos

- str: Override do método str, para representação personalizada do nó

### Class Quicksort

Classe utilizada para a ordenação dos dados, neste caso foi optada a utilização do randomized quicksort que tem sempre como tempo esperado  $O(n \log n)$ .

### Atributos

- A: Lista a ser ordenada
- dim: dimensão da chave que será utilizada como base para a ordenação

### Métodos

- init: Construtor que recebe uma lista, e a chave de ordenação que por defeito fica definida como o
- sort: método inicial para ordenar a lista, recebe como argumentos uma lista (A), o ponto inicial para se efectuar a ordenação (p), e o ponto final para a ordenação (q), este método dá início à ordenação chamando o método randomizedPartition
- randomizedPartition: para garantir que a lista não esta ordenada de forma decrescente e garantir o tempo de execução  $O(n \log n)$  este método escolhe uma chave aleatória e troca-a com a final para que seja feita a ordenação, através do chamamento do método partition
- partition: método que ordena uma subpartição
- randomizedQuicksort: método recursivo que vai dividindo a lista em subpartições e ordenando-o com auxílio dos outros métodos até que fique totalmente ordenada.

### Class KDTree

Classe principal onde é criada, armazenada e manipulada a árvore.

### Atributos

- root: valor que vai representar a raiz da árvore
- nil: Nó vazio (sentinela), para onde vão apontar os nós que não tenha sucessores ou antecessores
- dimension: número de dimensões da árvore (K)

- stack: Pilha auxiliar utilizada para o rebalanceamento da árvore
- lista: lista auxiliar utilizada para o rebalanceamento da árvore
- free: lista de slots disponíveis para o armazenamento de nós
- pointers: lista de slots ocupadas por nós

## Métodos

- malloc: Método utilizado para a alocação de um nó na árvore, começa por verificar a existência de slots livres e, caso exista, ocupa uma slot com o respectivo nó
- freeNo: Libertar uma slot removendo o apontador para o nó e marcando a slot como disponível para um novo objecto. Após esta operação dá início ao processo da sua remoção da árvore posterior balanceamento.
- item insert: Método para a inserção de um nó na árvore. Apesar o nó para onde será iniciada a inserção do mesmo, o que pouparia algum tempo de inserção *logn* o mesmo não é utilizado neste trabalho. Após a conclusão da inserção o método dá início ao processo de confirmação do balanceamento da árvore. Esta opção pode ser desactivada chamando o método com o atributo *balance* marcado a False. Cada nó por onde o que vai ser inserido passar será actualizado o seu contador LC ou RC de acordo com a direcção por este tomada. Assim mantém-se actualizada a contagem dos nós sucessores de cada um.
- clear: Conta os nós sucessores somando os atributos LC e RC e vai retirando o valor aos nós antecessores do mesmo. No final coloca todos os nós sucessores na pilha auxiliar para posterior reinserção na árvore.
- inorderWalk: Percorre toda a árvore e coloca os nós de forma ordenada na lista fornecida
- reInsert: Método utilizado para a reinserção de nós colocados na pilha auxiliar, seja por motivos de balanceamento ou por alguma operação de remoção. A forma de operar é retirar a primeira lista da pilha, encontrar o elemento do meio, dividir a lista nesse local e voltar a inserir na pilha as duas partes resultantes de tal divisão, então insere o nó extraído do meio de novo na árvore, sem conferir o balanceamento e volta a chamar-se enquanto houver elementos na pilha. Só então dá início à verificação do balanceamento.
- nearestNeighbour: Percorre todos os nós da árvore e calcula a distância euclidiana

$$\sqrt{\sum_{i=0}^k (a.key[k] - b.key[k])^2} \quad (3.1)$$

(raiz quadrada do somatório dos quadrados das diferenças entre os pontos das várias dimensões das chaves dos nós) para o nó fornecido, guardando sempre a distância mais curta, no final retorna o nó que teve o resultado mais baixo.

- isBalanced: Verificação se o número de nós sucessores para cada lado, está de acordo com os limites para o balanceamento. Assumindo que para estar balanceada as folhas não poderão ter mais do que um nível de profundidade entre si e sabendo que cada nível difere o número de elementos por potências de dois dignifica que o lado com menor número de elementos não poderá ter menos que o valor da potência do nível inferior ao do lado com maior número de elementos:

$$\min(a,b) < 2 * \text{math.pow}(\text{int}(\text{math.floor}(\log(\max(a,b)))) - 1 \quad (3.2)$$

- checkBalance: Percorre todos os elementos da árvore em largura e verifica se os nós estão com valores válidos para uma árvore balanceada, com o auxílio do método isBalanced, caso não esteja balanceado, esse nó é retirado da árvore e os seus sucessores, a lista resultante é ordenada pela dimensão do nó com o problema e a lista é colocada na pilha auxiliar para serem reinseridos na árvore.
- delete: eliminar um nó colocando os seus sucessores na pilha auxiliar, chamando então o método para a reinserção dos nós e, por fim, confirmação do balanceamento

## 3.3 Resultados Experimentais

### Protocolo Experimental

A forma utilizada para testar os dados consiste na criação de listas de nós em quantidades de 1 até 1000 com incrementos de 100. Para cada lista criada o método é testado 40 vezes e são somados os tempos das operações. No final o resultado é dividido pelo número de testes efectuados (40) e guardado o valor para posterior desenho do gráfico.

### Apresentação e Discussão dos Resultados

#### Inserção de Elementos

Como é mostrado abaixo a inserção de elementos é aproximadamente  $O(n * \log(n^2))$  Este resultado acontece devido ao balanceamento da árvore em que pode ser retirada uma parte da árvore para ser reinserida, o que pode tornar a operação muti lenta, ao contrário de inserção sem balanceamento que levaria a  $O(\log(n))$ .

#### Pesquisa do elemento mais próximo

A pesquisa do elemento mais próximo tem uma complexidade  $O(n)$  pois são sempre percorridos todos os elementos da lista para se encontrar o elemento mais próximo

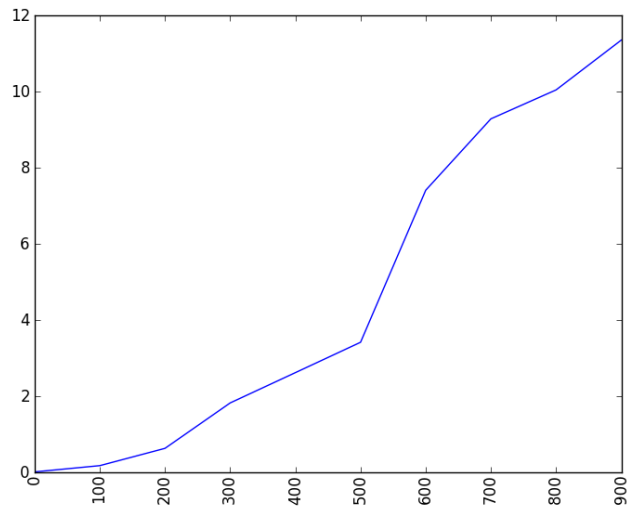


Figura 3.1: Inserção de dados.

N	tempo de execução (seg)
0	0.0
100	0.163800001144
200	0.61779999733
300	1.81072499752
400	2.60599999428
500	3.40314999819
600	7.39674999714
700	9.27110001445
800	10.030825007
900	11.3387999892

Tabela 3.1: inserção de dados.

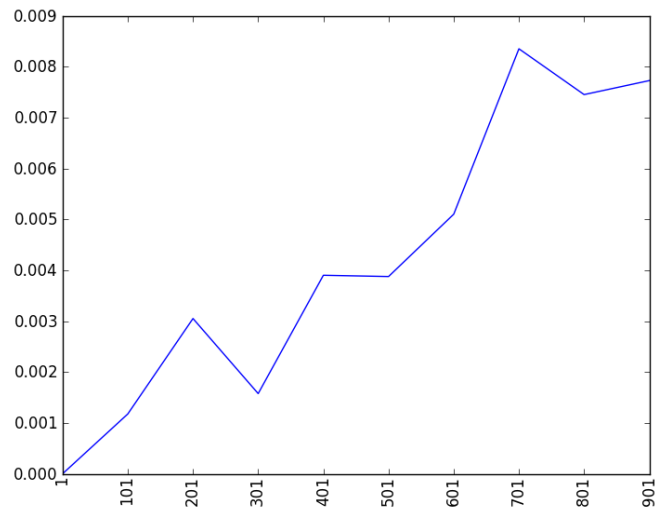


Figura 3.2: Pesquisa do elemento mais próximo.

N	tempo de execução (seg)
1	0.0
101	0.00117500424385
201	0.00304999947548
301	0.00157500505447
401	0.0038999915123
501	0.00387500524521
601	0.00510001182556
701	0.00835000872612
801	0.00745000243187
901	0.00772499442101

Tabela 3.2: Pesquisa do Elemento mais próximo.

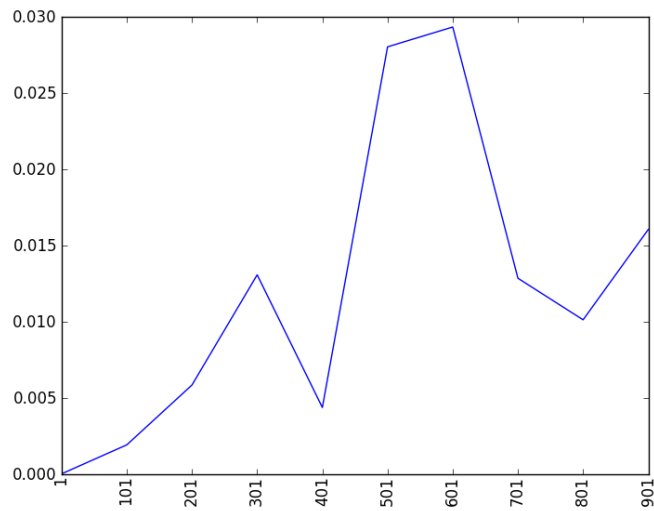


Figura 3.3: Remocao de um elemento.

N	tempo de execução (seg)
1	0.0
101	0.00190000534058
201	0.00582498311996
301	0.0130500078201
401	0.00434999465942
501	0.027999997139
601	0.0292999744415
701	0.0128249943256
801	0.0101000010967
901	0.0160250008106

Tabela 3.3: Remoção de um elemento.

### Remoção de um elemento

A complexidade para a remoção de um elemento, como se pode verificar no gráfico (ignorando os valores mais distantes) é de  $O(n * \log(n))$ .





## 4 Conclusão

O trabalho deveria ter sido elaborado com base no tipo Adaptive Kd-Tree. Pois julgo que seria mais simples efectuar as operações pretendidas. Fica essa importante alteração para trabalho futuro.

A parte da pesquisa do elemento mais próximo também pode ser bastante melhorada baseando-se na pesquisa em profundidade e em largura, tirando partido da alteração para uma Adaptive Kd-Tree.

Nesta parte assumi que a pesquisa é feita pela distância do ponto no espaço a partir das suas coordenadas e não a distância dentro da árvore.

Os gráficos também precisam ser melhorados, efectuando testes com valores mais elevados e obtendo a linha do gráfico uniforme, utilizando por exemplo o método dos mínimos quadrados.

Outra parte a melhorar neste trabalho é o relatório, que apesar de ter sido feito em latex, não aproveita grande parte das suas potencialidades, como por exemplo a bibliografia.



## 5 Códigos

### Classe No

```
1  #!/usr/bin/env python
2  # -*- coding: utf-8 -*-
3  '''
4  autor: Pedro Moreira, 10015
5  data: 17 de Junho de 2012
6  '''
7
8
9  class No(object):
10 '''
11 Classe dos nos de cada elemento
12 '''
13 def __init__(self, key, valor):
14 '''
15     Criar um no para utilizacao em RB Trees
16     @param key, chave do no
17     @param valor, valor que o no tem guardado
18 '''
19     self.key = key
20     self.valor = valor
21     self.LC = 0
22     self.RC = 0
23     self.dim = 0
24
25     # Ao ser criado o no fica com os apontadores para si proprio (NIL)
26     self.parent = self.left = self.right = None
27     pass
28
29 def __str__(self):
30 '''
31 Override do metodo str
32 Impressao personalizada do no
33 '''
34 s = str(self.key) + " : "#+ str(self.valor)
35 s += '('
36 s += str(self.parent.key) + ', '
37 s += str(self.left.key) + ', '
38 s += str(self.right.key)
39 s += ', ' + str(self.size) + ')'
40 s += ', LC = ' + str(self.LC)
```

## 5 Códigos

---

```
41         s += ', RC = ' + str(self.RC)
42         s += ', dim = ' + str(self.dim)
43     return s
```

No.py

---

## Class QuickSort

```
1 #!/usr/bin/env python
2  #-*- coding: utf-8 -*-
3  ,,,
4
5  autor: Pedro Moreira, 10015
6  data: 31 de maio de 2012
7
8  algoritmo quicksort
9  ,,,
10
11 import random
12 class QuickSort():
13     ,,,
14     o que a classe faz...
15     ,,,
16
17     def __init__(self, A = [], dim = 0):
18         ,,,
19         construtor, pode inicializar
20         uma lista de dados e ordena-la
21         ,,,
22         self.A = A
23         self.dim = dim
24         if len(A) > 1:
25             self.sort(self.A, 0, len(self.A) - 1)
26
27     #####
28     # ORDENAR A LISTA
29
30     def sort(self, A, p, q):
31         ,,,
32         ordenar lista
33         ,,,
34         #utilizando quicksort
35         self.__randomizedQuickSort__(A, p, q)
36         pass
37
38     #####
39     # livro pag 177
40     # RANDOMIZED PARTITION
41
42     def __randomizedPartition__(self, A, p, r):
43         i = random.randint(p, r)
44         A[r], A[i] = A[i], A[r]
45         return self.__partition__(A, p, r)
46     # FIM DO RANDOMIZED PARTITION
47     #####
48
49     #####
50     # livro pag 169
51     # PARTITION
```

```

51 def __partition__(self, A, p, r):
52     x = A[r].key[self.dim:]
53     i = p - 1
54     for j in range(p, r):
55         if A[j].key[self.dim:] <= x:
56             i += 1
57             A[i], A[j] = A[j], A[i]
58         pass
59     pass
60     A[i + 1], A[r] = A[r], A[i + 1]
61     return i + 1
62 # FIM DO PARTITION
63 #####
64
65
66 #####
67 # livro pag 177
68 # RANDOMIZED QUICKSORT
69
70
71 def __randomizedQuicksort__(self, A, p, r):
72     if p < r:
73         q = self.__randomizedPartition__(A, p, r)
74         # q = self.__partition__(A, p, r)
75         self.__randomizedQuicksort__(A, p, q - 1)
76         self.__randomizedQuicksort__(A, q + 1, r)
77     pass
78     pass
79 # FIM DO RANDOMIZED QUICKSORT
80 #####

```

Quicksort.py

---

## Class KDTree

```
#!/usr/bin/env python
# -*- coding: utf-8 -*-
'''
4 autor: Pedro Moreira, 10015
  data: 16 de Junho de 2012
6
kd-tree
8 operacoes:
  - criar arvore a partir de uma lista
10 - inserir
  - apagar
12 - pesquisa do no mais proximo
'''
14 from Quicksort import *
  from No import *
16 import math
  import sys
18
class KDTree(object):
20     '''
    Estrutura de dados kdtree
    '''
22     def __init__(self, size, dimention):
24         '''
        Construtor
        @param dimention dimensao da chave para ordenacao dos dados
        @param size tamanho da arvore
        '''
28         #sys.setrecursionlimit(10000)
        self.root = self.nil = No(None, None)
        self.dimention = dimention
        self.stack = []
        self.lista = []
34         self.free = [i for i in range(size)]
        self.pointers = [None for i in range(size)]
36
    def malloc(self, no):
38         '''
        Tentar a alocao de um No na arvore
        @param no Objecto a ser inserido na arvore
        @return -1 em caso de erro ou o no ja inserido na arvore
        '''
42         if len(self.free) > 0:
44             x = self.free.pop()
            self.pointers[x] = no.key
            no.pointer = x
            self.insert(self.root, no)
            return no
48         else:
50             print "out of space"
```

```
        return -1
52
def freeNo(self, x):
54     """
    Eliminar no da arvore
56     @param x no a Eliminar
    @return -1 caso o no nao exista ou o se a operacao correr com sucesso
    """
58     if self.pointers[x.pointer] != None:
60         self.pointers[x.pointer] == None
        self.free.append(x.pointer)
62         self.delete(x)
        return 0
64     else:
        return -1
66
def insert(self, a, z, balance = True):
68     """
    Inserir no na arvore
70     @param a local a inserir o no
    @param z no a inserir
72     @param balance informacao para balancear ou nao a arvore (true por
    defeito)
    """
74     z.parent = self.nil
    z.left = self.nil
76     z.right = self.nil
    z.LC = z.RC = 0
78
    y = self.nil
80     x = a
    dim = -1
82
    while x != self.nil:
84         dim = (dim + 1) % self.dimension
        if x.key == z.key:
86             x.valor = z.valor
            break
88
        z.dim = dim
90         y = x
        if z.key[dim] < x.key[dim]:
92             x.LC += 1
            x = x.left
94         else:
            x.RC += 1
96             x = x.right
        z.parent = y
98     if y == self.nil:
        self.root = z
100    elif z.key[dim] < y.key[dim]:
        y.left = z
```



---

```

102     else:
103         y.right = z
104
105     if balance:
106         self.checkBalance()
107
108     def __clear(self, x):
109         """
110         Contar os nos sucessores ao no pretendido
111         e percorrer todos os seus antecessores retirando a respectiva contagem
112         @param x no a partir do qual sera para limpar as contagens
113         """
114         if x == self.root:
115             self.root = self.nil
116         else:
117             z = x
118             i = x.RC + x.LC + 1
119             while(z != self.nil):
120                 if z.parent.left == z:
121                     z.parent.LC -= i
122
123                 else:
124                     z.parent.RC -= i
125                     z = z.parent
126
127             if x.parent.left == x:
128                 x.parent.left = self.nil
129             else:
130                 x.parent.right = self.nil
131
132     def inorderWalk(self, x, lista):
133         """
134         Percorrer a arvore devolvendo uma lista ordenada com os nos
135         @param x no a partir do qual se constroi a lista
136         @param lista para guardar os dados
137         """
138         if x != self.nil:
139             self.inorderWalk(x.left, lista)
140             lista.append(x)
141             self.inorderWalk(x.right, lista)
142
143
144     def __reInsert(self):
145         """
146         Metodo para voltar a inserir na arvore nos
147         que tenham sido retirados por motivos de balanceamento
148         """
149         if len(self.stack) > 0:
150             a = self.stack.pop(0)
151             if len(a) == 1:
152                 self.insert(self.root, a.pop(0), False)
153             elif len(a) == 0:

```

```
154         pass
155     else:
156         k = int(math.floor(len(a)/2))
157         x = a.pop(k)
158         x.parent = x.left = x.right = None
159         self.insert(self.root, x, False)
160         b = a[:k]
161         if len(b) > 0:
162             self.stack.append(b)
163         b = a[k:]
164         if len(b) > 0:
165             self.stack.append(b)
166         if len(self.stack) > 0:
167             self.__reInsert()
168     else:
169         self.checkBalance()
170
171 def nearestNeighbour(self, no):
172     """
173     Percorre todos os elementos da arvore e calcula a distancia eucladiana
174     devolve o no com menor distancia
175     @param no No que pretendemos fazer a pesquisa
176     @return No mais proximo do fornecido
177     """
178     lista = []
179     self.inorderWalk(self.root, lista)
180     distancia = sys.maxint
181     x = self.nil
182     for i in lista:
183         if no != i:
184             temp = 0
185             for k in range(self.dimension):
186                 temp += (i.key[k] - no.key[k])**2
187             temp = math.sqrt(temp)
188             if distancia > temp:
189                 distancia = temp
190                 x = i
191     return x
192
193 def isBalanced(self, x):
194     """
195     verificar se o numero de sucessores para cada lado
196     do no em causa corresponde a dois ramos com a mesma altura
197     @param x no a analisar
198     """
199     a = x.LC
200     b = x.RC
201     if (a+b) < 2 : return True
202     if (a+b) <= 4 and min(a,b) == 1: return True
203     return min(a, b) > 2**(int(math.floor(math.log(max(a,b),2))))-1
204
```

```

206 def checkBalance(self):
    """
208     percorrer todos os nos para
    verificar se a arvore esta balanceada
210     caso existam problemas, os nos sao retirados
    e ordenados para serem reinseridos na arvore
    """
212     if self.root == self.nil:
214         return
    stack = []
216     stack.append(self.root)
    while len(stack) > 0:
218         x = stack.pop(0)
        if x.left != self.nil : stack.append(x.left)
220         if x.right != self.nil : stack.append(x.right)

222         if self.isBalanced(x): continue
        parent = x.parent
224         dim = x.dim
        self.__clear(x)
226         lista = []
        self.inorderWalk(x, lista)
228         Quicksort(lista, (dim + 1) % self.dimension)
        self.stack.append(lista)
230         self.__reInsert()
    pass

232 def delete(self, z):
    """
234     Eliminar um no e colocar todos os seus sucessores
    na lista para serem reinseridos na arvore
236     @param z no a ser eliminado
    """
238     if z.parent != self.nil:
240         if z.parent.left == z.key:
            z.parent.left = self.nil
242             z.parent.LC = 0
        else:
244             z.parent.right = self.nil
            z.parent.RC = 0
246     lista = []
    self.inorderWalk(z.left, lista)
248     self.inorderWalk(z.right, lista)
    self.stack.append(lista)

250     z.parent = z.left = z.right = self.nil
252     z.LC = z.RC = 0
    self.__reInsert()
254     self.checkBalance()
    pass

```

KDTree.py



## 6 Bibliografia

- <sup>1</sup> Cormen Thomas H., et all, Introduction to Algorithms, The MIT Press, 3 edition, 2009
- <sup>2</sup> k-d tree, wikipedia, available at [http://en.wikipedia.org/wiki/K-d\\_tree](http://en.wikipedia.org/wiki/K-d_tree), visited 17/06/2012
- <sup>3</sup> Leonardo Rodriguez Heredia, Cirano Iochpe e João Comba, Explorando a Multidimensionalidade da Kd-Tree para Suporte a Temporalidade em Dados Espaciais Vetoriais do Tipo Ponto, available at <http://www.inf.ufrgs.br/~comba/papers/2003/geo-info.pdf>, visited 17/06/2012