

Portail Solaire

STI2D



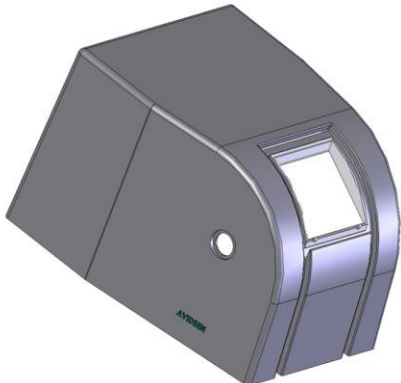
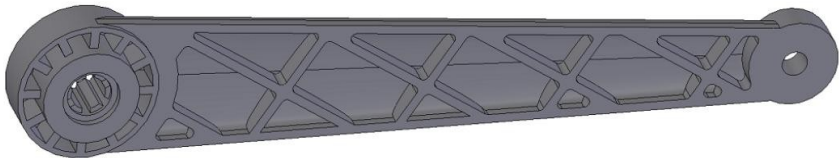
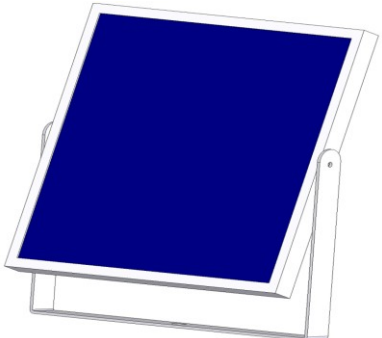
UN SYSTEME REEL « GRAND PUBLIC ».....

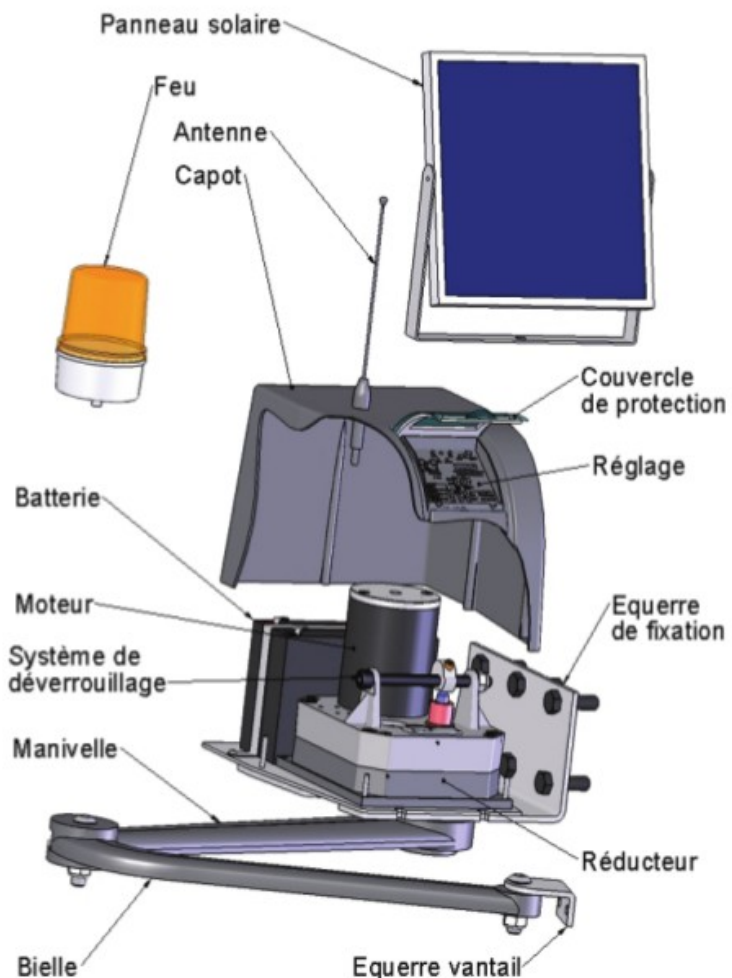
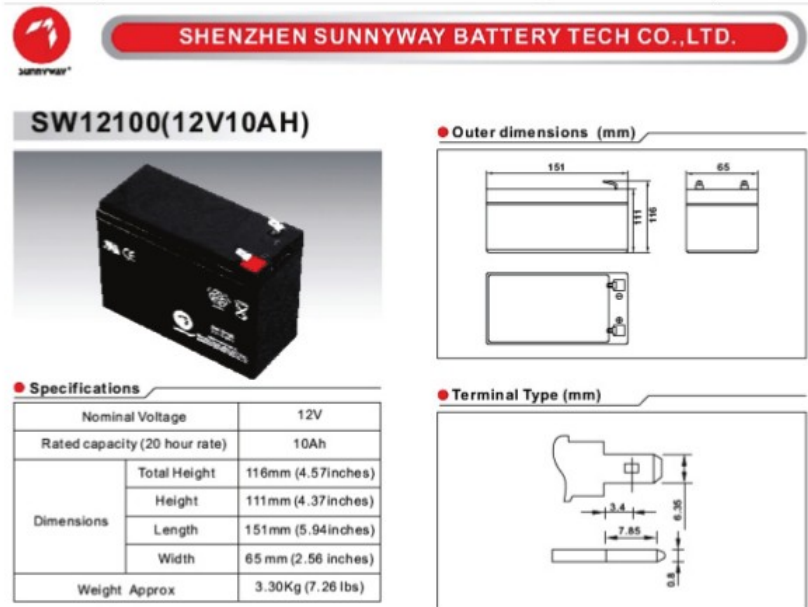
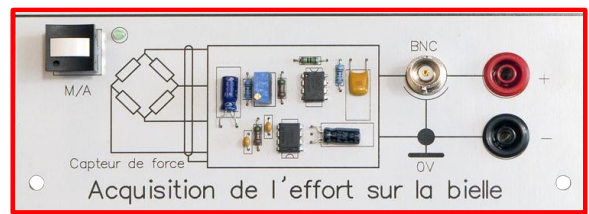
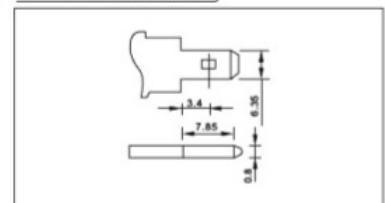

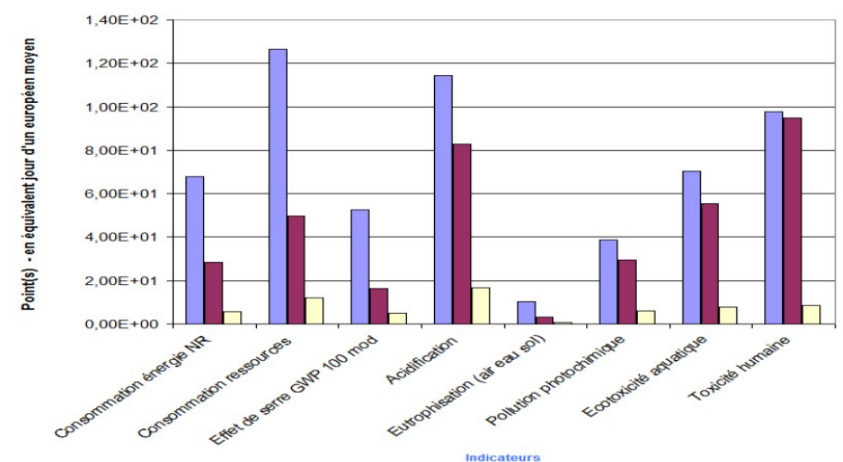
Le portail solaire est un bien de consommation de type « grand public » qui satisfait aux attentes sociétales actuelles (facilité d'installation, confort et simplicité d'utilisation, sécurité, impact environnemental limité...).

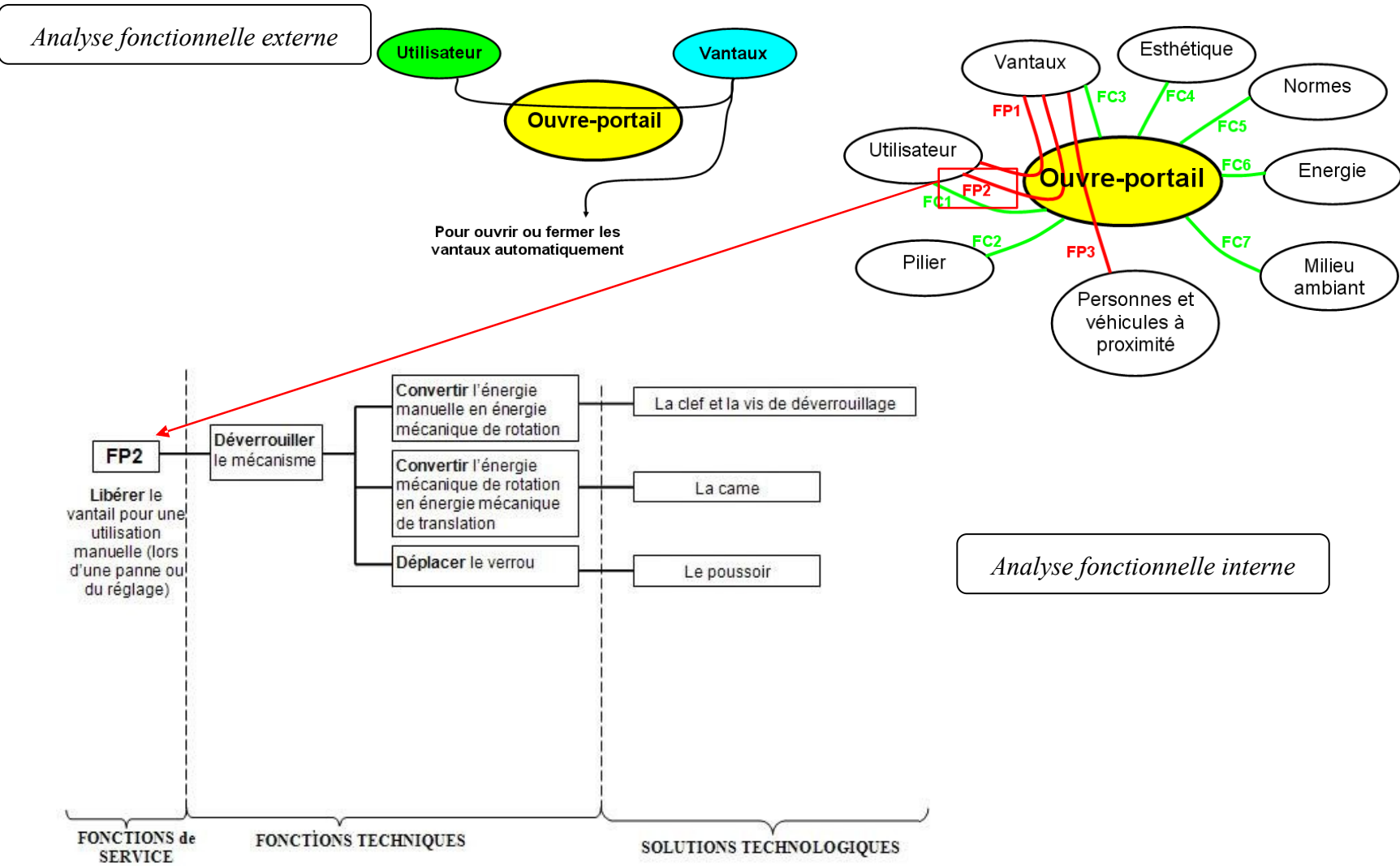

ADAPTE AUX FUTURS ENSEIGNEMENTS DE TRONC COMMUN DU STI2D

Une architecture, tant au niveau structurel que fonctionnel, qui offre, dans le cadre de l'étude des systèmes, la possibilité de construire de multiples situations didactiques répondant aux objectifs assignés aux enseignements du tronc commun.

L'investigation du système par les élèves, à travers son observation, l'expérimentation et l'analyse technologique, permet d'aborder les solutions constructives qui participent de la gestion de l'énergie, du traitement de l'information, de l'utilisation et de la transformation de la matière.

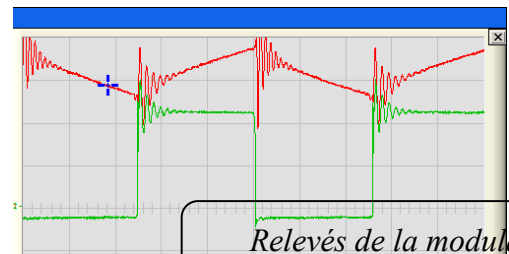
Objectifs de formation		Compétences attendues	Potentialités du support pédagogique "Portail solaire"	
Société et développement durable	O1 -Caractériser des systèmes privilégiant un usage raisonné du point de vue développement durable	CO1.1. Justifier les choix des matériaux, des structures d'un système et les énergies mises en œuvre dans une approche de développement durable	<div>Mise en œuvre de matériaux à applications structurales et fonctionnelles (Quelques exemples)</div> <div>    </div> <div> Capot de protection Manivelle (aluminium) Panneau photovoltaïque </div>	
		CO1.2. Justifier le choix d'une solution selon des contraintes d'ergonomie et d'effets sur la santé de l'homme et du vivant	<div>Conformité à la norme NF EN 13241-1</div> <div> <p>FA048089 ISSN 0335-3931</p> <p>norme européenne NF EN 13241-1</p> <p>norme française Mai 2004</p> <p>Indice de classement : P 25-320-1</p> <p>ICS : 91.060.50 ; 91.090</p> <p>Portes industrielles, commerciales et de garage</p> <p>Norme de produit</p> <p>Partie 1 : Produits sans caractéristiques coupe-feu, ni pare-fumée</p> <p>E : Industrial, commercial and garage doors and gates — Product standard — Part 1: Products without fire resistance or smoke control characteristics D : Tore — Produktnorm — Teil 1: Produkte ohne Feuer- und Rauchschutzeigenschaften</p> <p>Norme française homologuée</p> <p>par décision du Directeur Général d'AFNOR le 5 avril 2004 pour prendre effet le 5 mai 2004.</p> <p>Est destinée à remplacer la norme homologuée NF P 25-362, d'octobre 1992 et son amendement 1 d'août 2001, et remplace les normes expérimentales XP P 25-364, de novembre 1995, et XP P 25-365, d'avril 1997.</p> <p>Correspondance La Norme européenne EN 13241-1:2003 a le statut d'une norme française.</p> <p>Analyse Le présent document spécifie les exigences de performance et de sécurité relatives aux portes, portails et barrières, destinés à être installés dans des zones accessibles aux personnes et dont l'utilisation principale prévue est de permettre l'accès des marchandises et des véhicules accompagnés ou conduits par des personnes, en toute sécurité, dans des locaux industriels et commerciaux ou des garages dans les zones d'habitation.</p> <p>Descripteurs Thésaurus International Technique : bâtiment industriel, bâtiment commercial, garage, porte, caractéristique, caractéristique de fonctionnement, liste, sécurité, danger, protection contre dangers mécaniques, résistance mécanique, protection contre les contacts électroniques, compatibilité électromagnétique, exigence, vérification, perméabilité à l'eau, perméabilité à l'air, résistance au vent, résistance thermique, résistance au feu, classification, désignation, marquage, étiquetage.</p> <p>Modifications Par rapport aux documents remplacés, la norme européenne EN 13241-1 et ses différentes normes connexes (EN 12604, EN 12453,.....) doivent amener à modifier le Décret 90-567 du 5 juillet 1990 (Ministère du Logement) et l'Arrêté du 21 décembre 1993 (Ministère du Travail) qui font référence à la norme NF P 25-362.</p> <p>Corrections</p> </div> <div> <p>FA043624 ISSN 0335-3931</p> <p>norme européenne NF EN 12453</p> <p>norme française Mai 2001</p> <p>Indice de classement : P 25-310</p> <p>ICS : 91.060.50 ; 91.090</p> <p>Portes équipant les locaux industriels, commerciaux et de garage</p> <p>Sécurité à l'utilisation des portes motorisées</p> <p>Force du vantail</p> <p>Force dynamique</p> <p>Force statique</p> <p>1400N</p> <p>400N</p> <p>150N</p> <p>25N</p> <p>T₀</p> <p>T_d</p> <p>T_s</p> <p>F_d</p> <p>F_s</p> <p>F_e</p> <p>temps</p> <p>Td <= 0,75s Td + Ts <= 5s</p> </div>	

Objectifs de formation		Compétences attendues	Potentialités du support pédagogique "Portail solaire"																			
Société et développement durable	O2 -Identifier les éléments permettant la limitation de l'Impact environnemental d'un système et de ses constituants	CO2.1. Identifier les flux et la forme de l'énergie, caractériser ses transformations et/ou modulations et estimer l'efficacité énergétique globale d'un système		<div><p>APPROCHE MATERIELLE Batterie au plomb 12V/10Ah</p><p>SHENZHEN SUNNYWAY BATTERY TECH CO.,LTD.</p><p>SW12100(12V10AH)</p><table border="1"><caption>Specifications</caption><thead><tr><th colspan="2">Nominal Voltage</th><th>12V</th></tr></thead><tbody><tr><th colspan="2">Rated capacity (20 hour rate)</th><th>10Ah</th></tr><tr><th rowspan="4">Dimensions</th><th>Total Height</th><td>116mm (4.57inches)</td></tr><tr><th>Height</th><td>111mm (4.37inches)</td></tr><tr><th>Length</th><td>151mm (5.94inches)</td></tr><tr><th>Width</th><td>65 mm (2.56 inches)</td></tr><tr><th colspan="2">Weight Approx</th><td>3.30Kg (7.26 lbs)</td></tr></tbody></table><p>Acquisition de l'effort sur la bielle</p><p>Gestion moteur</p></div>	Nominal Voltage		12V	Rated capacity (20 hour rate)		10Ah	Dimensions	Total Height	116mm (4.57inches)	Height	111mm (4.37inches)	Length	151mm (5.94inches)	Width	65 mm (2.56 inches)	Weight Approx		3.30Kg (7.26 lbs)
	Nominal Voltage		12V																			
Rated capacity (20 hour rate)		10Ah																				
Dimensions	Total Height	116mm (4.57inches)																				
	Height	111mm (4.37inches)																				
	Length	151mm (5.94inches)																				
	Width	65 mm (2.56 inches)																				
Weight Approx		3.30Kg (7.26 lbs)																				
CO2.2. Justifier les solutions constructives d'un système au regard des impacts environnementaux et économiques engendrés tout au long de son cycle de vie	 <div><p>■ Ouvre portail : branché sur secteur avec batteries de secours et tranchée avec pelle</p><p>■ Ouvre portail : branché sur secteur sans batterie et sans pelle mécanique</p><p>■ Ouvre portail : avec panneaux photovoltaïques</p></div> <div>Etude d'impact "bilan produit"</div>																					

Objectifs de formation	Compétences attendues	Potentialités du support pédagogique "Portail solaire"	
<div data-bbox="151 1003 210 1327" data-label="Section-Header">Technologie</div> <div data-bbox="246 1094 590 1245" data-label="Text">O3 - Identifier les éléments influents du développement d'un système</div>	<div data-bbox="611 884 991 1035" data-label="Text">CO3.1. Décoder le cahier des charges d'un système</div>	<div data-bbox="1012 426 2623 1423" data-label="Diagram"> <p><i>Analyse fonctionnelle externe</i></p>  <p><i>Analyse fonctionnelle interne</i></p> </div>	
	<div data-bbox="611 1587 991 1787" data-label="Text">CO3.2. Évaluer la compétitivité d'un système d'un point de vue technique et économique</div>	<div data-bbox="1012 1455 2074 1906" data-label="Image"> <p><i>Extraits des fiches produit</i></p>  </div>	

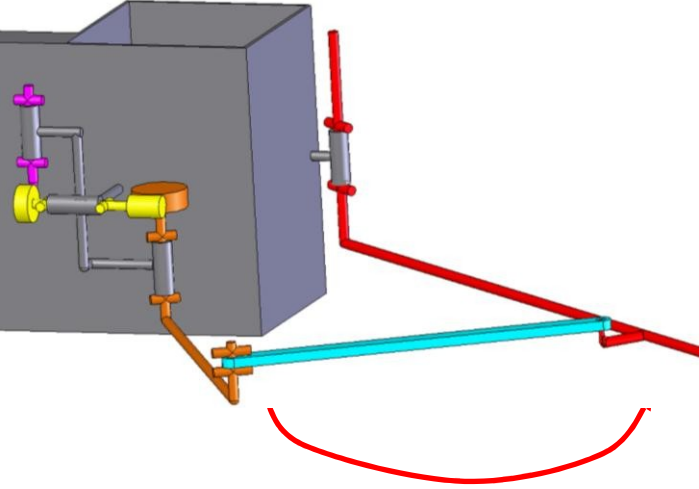
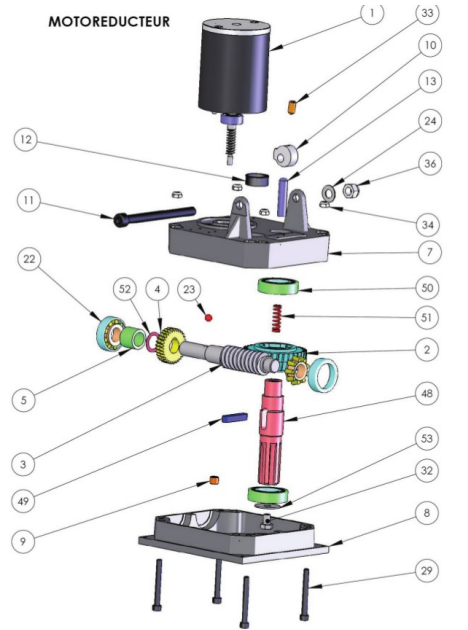
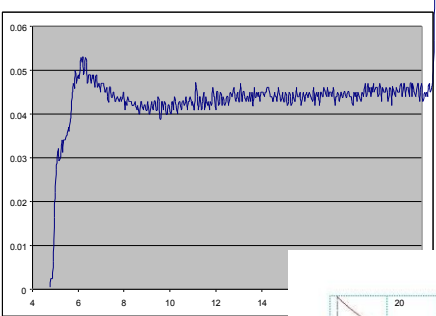
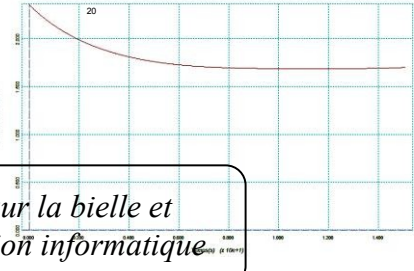
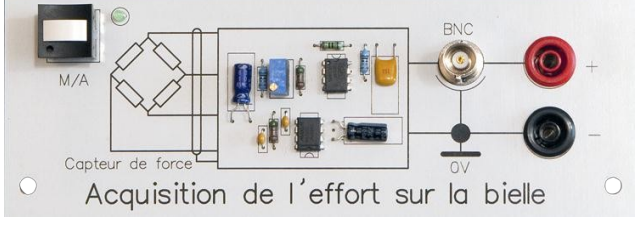

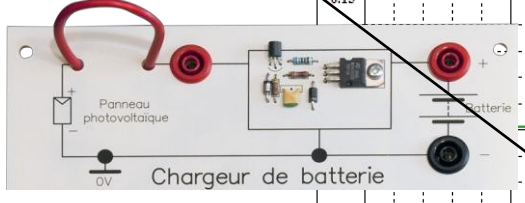
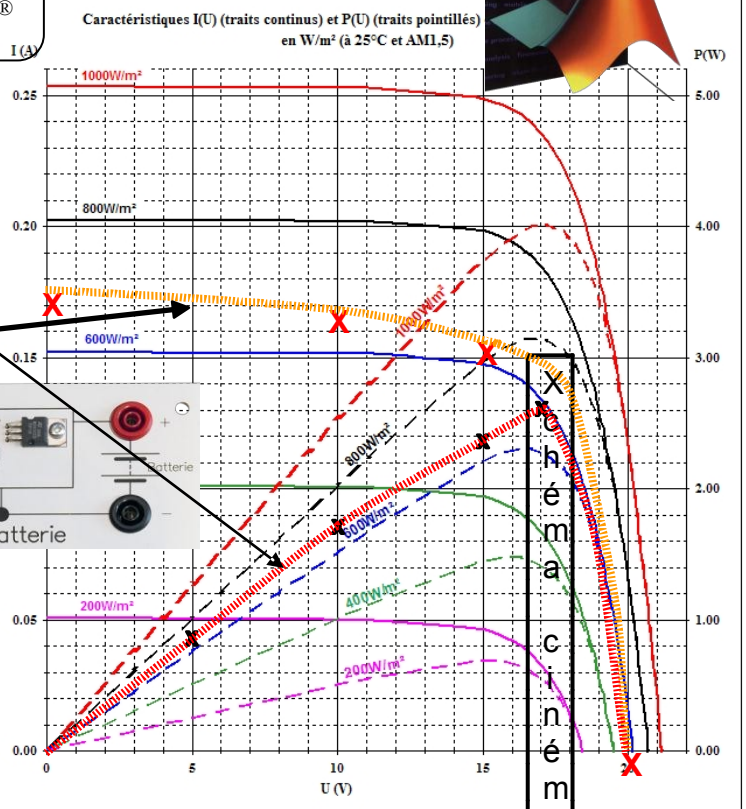
Version 1 : commande des moteurs exclusivement en Tout-ou-Rien

Version 2 : commande des moteurs avec approche en vitesse modulée



Relevés de la modulation tension-courant

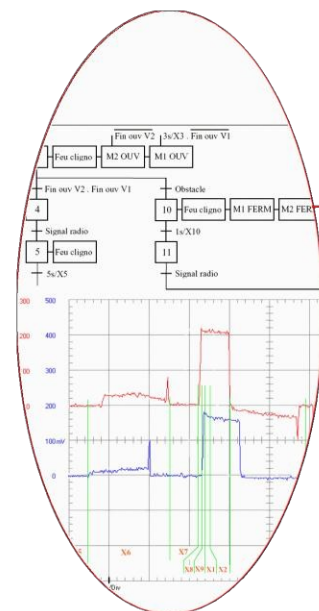
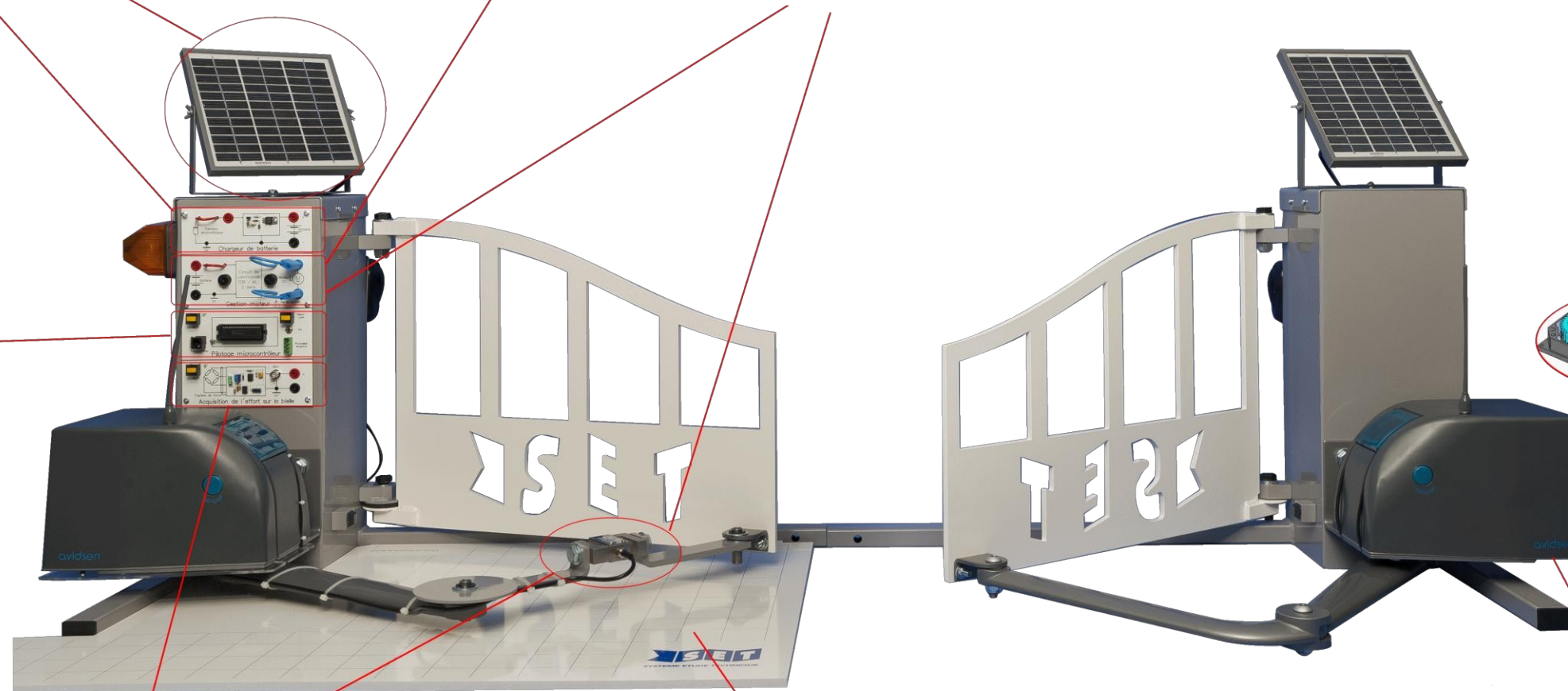
Objectifs de formation		Compétences attendues	Potentialités du support pédagogique "Portail solaire"																												
Technologie	O4 - Décoder l'organisation fonctionnelle, structurelle et logicielle d'un système	CO4.3. Identifier et caractériser le fonctionnement temporel d'un système	<div><div><div><div><div><div>M/A</div><div>Programation</div></div><div><div>Pilotage microcontrôleur</div></div><div><div>Départ cycle</div><div>Feu</div><div>Photocellule réceptrice</div></div></div></div><div><div><div>Etude du fonctionnement :</div><div><div>- En mode normal sur la carte d'origine</div><div>- En mode expérimental avec la carte à microcontrôleur PIC</div></div></div></div></div><div><div><div>Simulation en 3D du comportement de la partie opérative avec maquette volumique Solidworks et diagramme d'états-transitions (SysML)</div></div></div></div>																												
		CO4.4. Identifier et caractériser des solutions techniques relatives aux matériaux, à la structure, à l'énergie et aux informations (acquisition, traitement, transmission) d'un système	<div><table><tr><th>Les pièces sélectionnées</th><th>Contraintes associées aux surfaces</th><th>Nature des surfaces plan, Cylindre, cône ...</th><th>Couleur (sur la perspective)</th><th>Mobilités (Rayez les mobilités supprimées)</th><th>Nom de la liaison et son axe</th></tr><tr><td>Roue dentée / arbre intermédiaire</td><td>Coaxiale</td><td>Cylindre</td><td><div></div></td><td><div><div><div>Tx</div><div>Ty</div><div>Tz</div></div><div><div><div>Rx</div><div>Ry</div><div>Rz</div></div></div></div></td><td>Pivot glissant d'axe x</td></tr><tr><td>Roue dentée / arbre intermédiaire</td><td>Coincidence</td><td>Plan</td><td><div></div></td><td><div><div><div>Tx</div><div>Ty</div><div>Tz</div></div><div><div><div>Rx</div><div>Ry</div><div>Rz</div></div></div></div></td><td>Appui plan de normale x</td></tr><tr><td>Bille / arbre intermédiaire</td><td>Tangente</td><td>Cône / sphère</td><td><div></div></td><td><div><div><div>Tx</div><div>Ty</div><div>Tz</div></div><div><div><div>Rx</div><div>Ry</div><div>Rz</div></div></div></div></td><td>Rotule</td></tr><tr><td>Roue dentée / Bille</td><td>Tangente</td><td>Cylindre / sphère</td><td><div></div></td><td><div><div><div>Tx</div><div>Ty</div><div>Tz</div></div><div><div><div>Rx</div><div>Ry</div><div>Rz</div></div></div></div></td><td>Linéaire annulaire d'axe x</td></tr></table><div><div><div>Etude de la liaison entre la roue dentée et l'arbre intermédiaire</div></div></div><div><div><div><div><div><div>Roue dentée</div><div>(Arbre intermédiaire)</div></div><div><div>Bille</div><div>Arbre intermédiaire</div></div></div></div></div></div></div>	Les pièces sélectionnées	Contraintes associées aux surfaces	Nature des surfaces plan, Cylindre, cône ...	Couleur (sur la perspective)	Mobilités (Rayez les mobilités supprimées)	Nom de la liaison et son axe	Roue dentée / arbre intermédiaire	Coaxiale	Cylindre	<div></div>	<div><div><div>Tx</div><div>Ty</div><div>Tz</div></div><div><div><div>Rx</div><div>Ry</div><div>Rz</div></div></div></div>	Pivot glissant d'axe x	Roue dentée / arbre intermédiaire	Coincidence	Plan	<div></div>	<div><div><div>Tx</div><div>Ty</div><div>Tz</div></div><div><div><div>Rx</div><div>Ry</div><div>Rz</div></div></div></div>	Appui plan de normale x	Bille / arbre intermédiaire	Tangente	Cône / sphère	<div></div>	<div><div><div>Tx</div><div>Ty</div><div>Tz</div></div><div><div><div>Rx</div><div>Ry</div><div>Rz</div></div></div></div>	Rotule	Roue dentée / Bille	Tangente	Cylindre / sphère	<div></div>
Les pièces sélectionnées	Contraintes associées aux surfaces	Nature des surfaces plan, Cylindre, cône ...	Couleur (sur la perspective)	Mobilités (Rayez les mobilités supprimées)	Nom de la liaison et son axe																										
Roue dentée / arbre intermédiaire	Coaxiale	Cylindre	<div></div>	<div><div><div>Tx</div><div>Ty</div><div>Tz</div></div><div><div><div>Rx</div><div>Ry</div><div>Rz</div></div></div></div>	Pivot glissant d'axe x																										
Roue dentée / arbre intermédiaire	Coincidence	Plan	<div></div>	<div><div><div>Tx</div><div>Ty</div><div>Tz</div></div><div><div><div>Rx</div><div>Ry</div><div>Rz</div></div></div></div>	Appui plan de normale x																										
Bille / arbre intermédiaire	Tangente	Cône / sphère	<div></div>	<div><div><div>Tx</div><div>Ty</div><div>Tz</div></div><div><div><div>Rx</div><div>Ry</div><div>Rz</div></div></div></div>	Rotule																										
Roue dentée / Bille	Tangente	Cylindre / sphère	<div></div>	<div><div><div>Tx</div><div>Ty</div><div>Tz</div></div><div><div><div>Rx</div><div>Ry</div><div>Rz</div></div></div></div>	Linéaire annulaire d'axe x																										
			<div><div><div><div><div><div>IRIS 3D</div><div>Vue Options Caméra</div></div><div><div><div></div></div></div><div><div><div>Télécommande</div><div>OBSTACLE</div><div>Barrière photoélectrique</div></div><div><div><div>Auto</div><div>Piéton</div></div><div><div>enlever</div><div>mettre</div></div><div><div>dégager</div><div>obstruer</div></div></div></div></div></div></div></div>																												
			<div><div><div><div><div><div><div>5</div><div>1</div><div>A</div><div>F</div></div><div>010100011010111</div></div></div></div><div><div><div>Transmission d'information : analyse d'une trame émise par la télécommande</div></div></div></div></div>																												

Objectifs de formation	Compétences attendues	Potentialités du support pédagogique "Portail solaire"
<p>Technologie</p> <p>O5 - Utiliser un modèle de comportement pour prédire un fonctionnement ou valider une performance</p>	<p>CO5.1. Expliquer des éléments d'une modélisation proposée relative au comportement de tout ou partie d'un système</p> <p>CO5.2. Identifier des variables internes et externes utiles à une modélisation, simuler et valider le comportement du modèle</p>	 <p>Schéma cinématique</p> 
	<p>CO5.3. Évaluer un écart entre le comportement du réel et le comportement du modèle en fonction des paramètres proposés</p>	 <p>Consultation de résultats</p>  <p>Relevé de l'effort sur la bielle et contrôle par simulation informatique</p>  <p>Acquisition de l'effort sur la bielle</p> <p>Vérification des caractéristiques des panneaux photovoltaïques et contrôle par simulation Matlab</p>  <p>Relevés réels à 670 W/m²</p>  <p>Chargeur de batterie</p>  <p>Caractéristiques I(U) (traits continus) et P(U) (traits pointillés) en W/m² (à 25°C et AM1,5)</p>

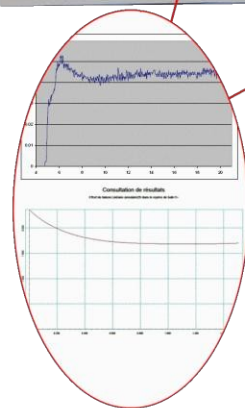
Comportement énergétique des systèmes
La conversion photovoltaïque

Actionneurs et modulateurs
Etude de la commande en vitesse variable

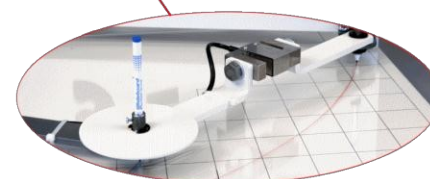
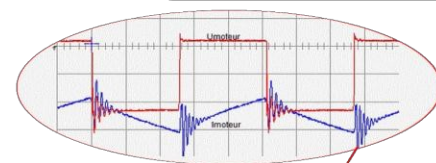
Comportement énergétique des systèmes
Etude de la chaîne d'énergie



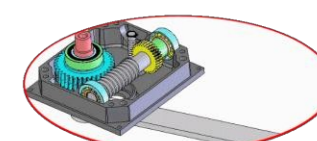
Traitement de l'information
Etude des modes de fonctionnement



Comportement mécanique des systèmes
Relevé de l'effort sur la bielle et contrôle par simulation informatique



Typologie des solutions constructives des liaisons entre solides
Etude du comportement cinématique



Typologie des solutions constructives des liaisons entre solides
Etude de la chaîne cinématique

