Sichere Programmierung Projekt 2

Julian Sobott (76511) David Sugar (76050)

Inhaltsverzeichnis

1	$\mathbf{Z}\mathbf{u}$	Aufgal	pe 1	3
	1.1	a) .		3
	1.2	b) .		3
	1.3	c)		3
	1.4	d) .		5
2	Zu Aufgabe 2			
	2.1	a) .		10
	2.2	b) .		10
	2.3	c)		11
		2.3.1	Reihenfolge der Funktionsaufrufe	11
3	Zu Aufgabe 3			17
	0.1	\ A		17
	3.1	a) Ana	alysieren Sie den in der Datei enthaltenen Source Code	17
	3.1	a) Ana 3.1.1	Implementierung	
	3.1	,	·	
	3.1	3.1.1 3.1.2	Implementierung	17
		3.1.1 3.1.2	Implementierung	17 18
		3.1.1 3.1.2 b) Kon	Implementierung	17 18 18
		3.1.1 3.1.2 b) Kor 3.2.1 3.2.2	Implementierung	17 18 18 18
	3.2	3.1.1 3.1.2 b) Kor 3.2.1 3.2.2	Implementierung	17 18 18 18 18
	3.2	3.1.1 3.1.2 b) Kor 3.2.1 3.2.2 c) Füh	Implementierung	17 18 18 18 19 19

1 Zu Aufgabe 1: C-for-Schleifen in Assembler

1.1 a)

Analyse des folgenden C Codes:

```
#include <stdio.h>

int main() {
    unsigned int i;

for (i=0; i<20; i++) {
    printf("i: %2d\n", i);
    }
    return 0;
}</pre>
```

Zu beginn der main() Funktion wird eine unsigned int Variable, i, deklariert, jedoch nicht initialisiert, d.h. bis auf wenige Ausnahmen $i \in \{0...2^{32} - 1\}$.

Danach wird die Variable im Kopf der darauf folgenden For-Schleife mit 0 initialisiert. Die Schleife inkrementiert die Variable i am Ende jedes Schleifendurchlaufs und tritt erneut in die Schleife ein, solange i kleiner 20 ist. Innerhalb der Schleife wird der Wert von i, zum jeweiligen Zeitpunkt, formatiert mithilfe von printf() in der Standardausgabe ausgegeben. Dabei werden immer 2 Stellen ausgegeben, dies wird über "%2d" realisiert.

Potentielles Problem: Es sollte "%2u" verwendet werden, da d für die Formatierung von signed Integern verwendet wird. In diesem Fall spielt die Formatierung aber keine Rolle.

1.2 b)

Bild 1 zeigt die Ausgabe des Programms.

1.3 c)

```
<+8>:
                        DWORD PTR [rbp-0x4],0x0
                mov
       <+15>:
                        0x40113b < main+41>
2
                jmp
                        eax, DWORD PTR [rbp-0x4]
       <+17>:
               mov
3
       <+20>:
                        esi, eax
                mov
4
       <+22>:
                        edi,0x402004
               mov
5
       <+27>:
               mov
                        eax,0x0
6
       <+32>:
                        0x401030 <printf@plt>
               call
7
       <+37>:
                add
                        DWORD PTR [rbp-0x4],0x1
8
       <+41>:
                        DWORD PTR [rbp-0x4],0x13
                cmp
9
       <+45>:
                jbe
                        0x401123 < main+17>
```

Für die Variable i wird Speicher auf dem Stack alloziert, die Anfangsadresse ist dabei rbp-0x4.

```
raktikum2|master → ⇒ gcc gdb-uebung-1.c -o gdb-uebung-1
Praktikum2|master∳ ⇒ ./gdb-uebung-1
   1
i:
   4
   6
   8
   9
i: 10
i: 11
i: 12
i: 13
i: 14
i: 15
i: 16
i: 17
  18
  19
```

Abbildung 1: Ausgabe von gdb-uebung-1.c

In Zeile <+8> wird i mit 0x0 initialisiert. Danach springt das Programm unbedingt in Zeile <+41>. Hier befindet sich nun die Überprüfung, ob die Schleife verlassen wird, d.h. $i \geq 0x14$, oder ein weiterer Schleifendurchlauf gestartet wird. Dazu wird in Zeile <+41> i mit 0x13 verglichen. Ist der Wert kleiner oder gleich 0x13 wird in Zeile <+17> gesprungen und damit ein weiterer Schleifendurchlauf gestartet. Andernfalls wird die nächste Instruktion ausgeführt und damit die Schleife verlassen.

In Zeile <+17> und <+20> wird der Wert von i, vom Speicher in das esi Register geladen. In der darauf folgenden Zeile wird die Adresse des Formatierungsstrings ("i: %2d n") (0x402004) in edi geladen.

```
gef x/s 0x402004
3 0x402004: "i: %2d\n"
```

Weiterhin wird eax wieder auf 0x0 zurückgesetzt. Danach wird printf() mit den in edi und esi geladenen Parametern aufgerufen. Schlussendlich wird i inkrementiert und

daraufhin wieder verglichen (<+41>).

1.4 d)

In dieser Aufgabe geht es nun darum das Programm gdb-uebung-1.c in gdb auszuführen. Im folgenden wird der Ablauf durch Screenshots und entsprechende Erklärungen beschrieben.

```
0x40110e <__do_global_dtors_aux+46> add
0x401111 <frame_dummy+1>
                           mov
                                  ss, WORD PTR [rbp+0x48]
0x401114 <main+2>
                                  ebp, esp
                           mov
0x401116 <main+4>
                                  rsp, 0x10
0x40111a <main+8>
                                  DWORD PTR [rbp-0x4], 0x0
                           mov
0x401121 <main+15>
                                  0x40113b <main+41>
                           jmp
0x401123 <main+17>
                                  eax, DWORD PTR [rbp-0x4]
                           mov
0x401126 <main+20>
                           mov
0x401128 <main+22>
                                  edi, 0x402004
                           mov
```

Abbildung 2: 1. Ausgabe von gdb-uebung-1.c

1. Hier beginnt die main Funktion. Als erstes wird der rsp Zeiger, welcher auf den Stack zeigt, um 0x10 verschoben, um entprechen Platz auf den Stack zu allozieren.

```
0x401111 <frame_dummy+1>
                           mov
                                   ss, WORD PTR [rbp+0x48]
0x401114 <main+2>
                           mov
                                   ebp, esp
0x401116 <main+4>
                                   rsp, 0x10
0x40111a <main+8>
                           mov
                                   0x40113b <main+41>
0x401121 <main+15>
                           jmp
0x401123 <main+17>
                                   eax, DWORD PTR [rbp-0x4]
                           mov
0x401126 <main+20>
                                   esi, eax
                           mov
0x401128 <main+22>
                                   edi, 0x402004
                           mov
0x40112d <main+27>
                           mov
                                   eax, 0x0
```

Abbildung 3: 2. Ausgabe von gdb-uebung-1.c

2. Initialisieren der Variable i mit 0x0.

```
0x401113 <main+1>
                           mov
                                   rbp, rsp
0x401116 <main+4>
                           sub
                                   rsp, 0x10
0x40111a <main+8>
                                   DWORD PTR [rbp-0x4], 0x0
                           mov
0x401121 <main+15>
                                   0x40113b <main+41>
                                   eax, DWORD PTR [rbp-0x4]
0x401123 <main+17>
                           mov
                                   esi, eax
0x401126 <main+20>
                           mov
0x401128 <main+22>
                                   edi, 0x402004
                           mov
0x40112d <main+27>
                           mov
                                   eax, 0x0
0x401132 <main+32>
                                   0x401030 <printf@plt>
                           call
```

Abbildung 4: 3. Ausgabe von gdb-uebung-1.c

3. Unbedingter Sprung in Zeile <main+41>.

```
gef➤ x/d $rbp-0x4
0x7fffffffdc9c: 0
```

Abbildung 5: 4. Ausgabe von gdb-uebung-1.c

4. Ausgabe von i. (Adresse: Wert). Der Wert wird in Dezimal ausgegeben.

Schritte bis zur nächsten Zeile wurden übersprungen, da sie in Aufgabe 1 b) ausführlich erklärt wurden.

Abbildung 6: 5. Ausgabe von gdb-uebung-1.c

5. Der bedinge Sprung jbe (jump below or equal) wird genommen, da $0x0 \le 0x13$. Das heißt, das Programm spring zu <main+17>.

```
→ 0x401123 <main+17> mov eax, DWORD PTR [rbp-0x4]
0x401126 <main+20> mov esi, eax
0x401128 <main+22> mov edi, 0x402004
0x40112d <main+27> mov eax, 0x0
0x401132 <main+32> call 0x401030 <printf@plt>
```

Abbildung 7: 6. Ausgabe von gdb-uebung-1.c

6. Schreiben des Wertes von i in eax und eax dann in esi, um i als Parameter an die printf Funktion zu übergeben.

Abbildung 8: 7. Ausgabe von gdb-uebung-1.c

```
$rsi : 0x0
$rdi : 0x0000000000402004 → 0x000a643225203a69 ("i: %2d"?)
```

Abbildung 9: 8. Ausgabe von gdb-uebung-1.c

7.+ 8. Aufrufen der printf Funktion mit i=0. Übergeben wird in rsi und rdi der Wert von i und ein pointer auf den format string. Dieser Aufruf führt zu folgender Ausgabe auf dem Standardoutput:

```
1 i: 0
```

```
0x401128 <main+22>
                                  edi, 0x402004
                           MOV
                           mov
0x40112d <main+27>
0x401132 <main+32>
                           call
                                  0x401030 <printf@plt>
0x401137 <main+37>
                           add
                                  DWORD PTR [rbp-0x4], 0x1
0x40113b <main+41>
                                  DWORD PTR [rbp-0x4], 0x13
                           CMP
                                  0x401123 <main+17>
0x40113f <main+45>
                           jbe
0x401141 <main+47>
                                  eax, 0x0
                           MOV
0x401146 <main+52>
                           leave
0x401147 <main+53>
                           ret
```

Abbildung 10: 9. Ausgabe von gdb-uebung-1.c

9. Hier wird der Wert von i nun um eins erhöht.

```
gef➤ x/d $rbp-0x4
0x7ffffffdccc: 1
```

Abbildung 11: 10. Ausgabe von gdb-uebung-1.c

10. Nach der ausführung ist der Wert 1.

```
gef➤ x/d $rbp-0x4
0x7fffffffdccc: 0
gef > b *main+45 if *0x7fffffffdccc == 0x13
Breakpoint 2 at 0x40113f
gef≻ info break
Num
        Type
                       Disp Enb Address
                                                    What
        breakpoint
                                0x0000000000401116 <main+4>
                       keep y
        breakpoint already hit 1 time
        breakpoint
                       keep y
                                0x000000000040113f <main+45>
        stop only if *0x7fffffffdccc == 0x13
```

Abbildung 12: 11. Ausgabe von gdb-uebung-1.c

11. Als nächstes wollen wir das Programm bis zum letzten Durchlauf laufen lassen und dort dann einen Breakpoint setzen. Als erstes geben wir uns hierfür die Adresse für i aus. Diese wird benötigt, da der Conditional Breakpoint nur stoppen soll, wenn i einen bestimmten Wert hat. In der nächsten Zeile setzen wir den Conditional Breakpoint in die Zeile wo der bedingte Sprung ist (<main+45>). Als Bedingung geben wir an, dass der Wert von i gleich 0x13 sein soll. Wie auch in C müssen Adressen jeweils mit dem * dereferenziert werden. Am Ende wird noch kontrolliert ob der breakpoint richtig gesetzt wurde.

```
gef ➤ c
Continuing.
i: 0
i: 1
i: 2
i: 3
i: 4
i: 5
i: 6
i: 7
i: 8
i: 9
i: 10
i: 11
i: 12
i: 13
i: 14
i: 15
i: 15
i: 15
i: 16
i: 17
i: 18
```

Abbildung 13: 12. Ausgabe von gdb-uebung-1.c

12. Lassen wir das Programm nun mit continue (c) laufen, sehen wir alle Schleifendurchläufe mit den entsprechenden Ausgaben. Die letzte Ausgabe ist $18 \, (0x12)$.

```
0x401030 <printf@plt>
                                                                   TAKEN [Reason: C || Z]
                                          eax, DWORD PTR [rbp-0x4]
        0x401123 <main+17>
        0x401126 <main+20>
        0x401128 <main+22>
        0x40112d <main+27>
                                   mov
        0x401132 <main+32>
                                   call
                                           0x401030 <printf@plt>
        0x401137 <main+37>
                                   add
                                           DWORD PTR [rbp-0x4], 0x1
[#0] Id 1, Name: "gdb-uebung-1", stopped, reason: BREAKPOINT
[#0] 0x40113f \rightarrow main()
Breakpoint 2, 0x00000000040113f in main ()
gef➤ x/d $rbp-0x4
x7fffffffdccc: 19
```

Abbildung 14: 13. Ausgabe von gdb-uebung-1.c

13. Der bedingte Sprung wird ein letztes Mal genommen, da der Wert von i gleich 19 (0x13) ist.

Abbildung 15: 14. Ausgabe von gdb-uebung-1.c

14. Die Schleife ist eine letztes Mal durchgelaufen wie erwartet und hat noch die 19 ausgegeben. Wenn wir nun aber an dem bedingten Sprung angkommen wird dier nicht mehr genommen, da die Bedingung nicht mehr zutrifft (i = 0x14 und somit glit nicht mehr i $\leq 0x13$).

```
0x401136 <main+36>
                                  DWORD PTR [rbx-0x7cfe03bb]
0x40113c <main+42>
                                  0x40113a <main+40>
                                  esi, DWORD PTR [rsi-0x1e]
0x40113e <main+44>
0x401141 <main+47>
0x401146 <main+52>
                          leave
0x401147 <main+53>
                           ret
                                  DWORD PTR [rax+rax*1+0x0]
0x401148
                           nop
0x401150 <__libc_csu_init+0> push
                                     г15
0x401152 < libc csu init+2> lea
                                     r15, [rip+0x2ca7]
                                                               # 0x403e00
```

Abbildung 16: 15. Ausgabe von gdb-uebung-1.c

15. Anstatt an <main+17> zu springen, wurde zur nächsten Anweisung gesprungen <main+47>. Somit wurde die Schleife verlassen. Hier wird noch die 0 als Rückgabewert gespeichert.

```
gef➤ c
Continuing.
[Inferior 1 (process 22361) exited normally]
gef➤
```

Abbildung 17: 16. Ausgabe von gdb-uebung-1.c

16. Mit continue (c) lassen wir das Programm zuende durchlaufen und es wird normal beendet.

2 Zu Aufgabe 2

2.1 a)

Anlyse des Programs gdb-uebung-2.c

```
#include <stdio.h>
   int f(int a, int b) {
     return 3*a + 7*b;
4
   }
5
   int g(int a, int b) {
     return 10*a*a - 3*b;
   }
9
10
   int h(int a, int b) {
11
     return a + b + 300;
12
   }
13
14
   int main() {
15
     int a = 5, b=9, c=0;
16
17
     c = f(g(a,h(a,b)),h(b,a));
18
     printf("a = \frac{1}{2}d, b = \frac{1}{2}d, c = \frac{1}{2}d\n", a, b, c);
20
   }
21
```

Das Programm besteht aus drei Hilfsfunktionen f, g, h, die jeweils 2 int's als Eingabe bekommen und mit Grundrechenarten ein Ergebnis berechnen und zurück geben. Die Berechnungen scheinen willkürlich sein.

In der main Funcktion, werden zuerst drei int's a, b, c initialisiert werden. Daraufhin wird in einem geschachtelten Funktionsaufruf der Wert von c berechnet. In den Funktionsaufrufen, werden die Rückgabewerte einer Hilfsfunktion immer direkt an die nächste Funktion, als Parameter, übergeben. Am Ende wird durch ein Aufruf der printf Funktion ein formatierter String mit den Werten von den Variablen ausgegeben.

2.2 b)

Bild 18 zeigt die Ausgabe des Programms.

```
$ gcc gdb-uebung-2.c -o gdb-uebung-2
$ ./gdb-uebung-2
a = 5, b = 9, c = 122
```

Abbildung 18: Ausgabe von gdb-uebung-2.c

Wie erwartet sind die Werte von a, b unverändert zur ursprünglichen Initialisierung. Nur c hat den den neuen Wert, den es zugewiesen bekommen hat.

2.3 c)

2.3.1 Reihenfolge der Funktionsaufrufe

Die Reihenfolge wurde herausgefunden, indem in gdb mit s immer der nächste Schritt ausgeführt wurde. Hierfür wurde das Programm mit Debug Informationen compiliert (Option -g bei gcc).

Hier nochmal die relevante Code Zeile:

```
c = f(g(a,h(a,b)),h(b,a));
```

- 1. h(9, 5) (2. h)
- 2. h(5, 9) (1. h)
- 3. g(5, 314)
- 4. f(-692, 314)

Interessant bei der Ausführung ist, dass bei dem Aufruf von f zuerst der 2. Parameter (h) ausgewertet wird und dann erst der 1. (g).

Im Folgenden werden die einzelnen Stackframes nun genauer betrachtet. Jedes Stackframe wurde in einem Bild dargestellt. Die Vorlage für so ein Stackframe sieht wie folgt aus.

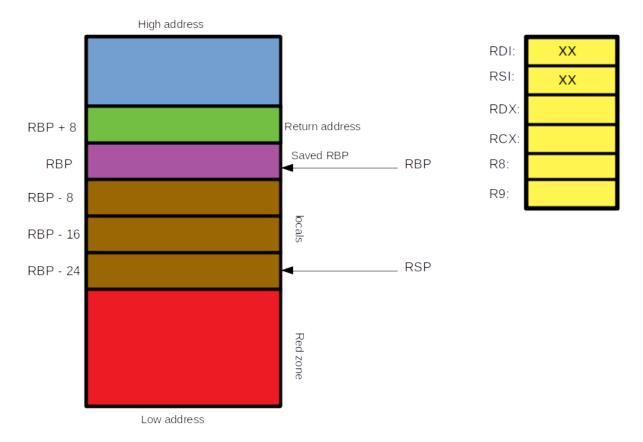


Abbildung 19: 11. Ausgabe von gdb-uebung-2.c

Hier ist links ein Auschnitt des *Stacks* zu sehen und auf der rechten Seite ein Ausschnitt der *Register*.

Stack:

Bei dem Stack Ausschnitt ist der relevante Teil in dem sich der StackFrame befindet. Auf der linken Seite vom Stack sind die einzelnen Adressen relativ zum RBP Register angegeben und auf der rechten Seite die Bedeutung des Inhalts.

Als oberstes steht die *Rücksprungadresse* zu dieser wird zurück gesprungen, wenn die Funktion fertig ausgeführt wird. An dieser Stelle steht immer die Anweisung, die nach dem Aufruf der Funktion kommt.

Danach kommt der Inhalt des RBP Registers. Als voletztes kommen noch optional lokale Variablen. Als unterstes im Stack kommt die RedZone, in die nicht geschrieben werden darf.

Register:

In die Register werden die Paramter eingetragen, mit denen die Funktion aufgerufen wurde. Der erste Parameter wird in RDI, der zweite in RSI usw. gespeichert. Werden mehr als 6 Parameter übergeben, werden die restlichen Parameter im Stack gespeichert.

Nun kann jeder Inhalt des Stackframes gelesen werden. Pointer im Stack wurden aufgelöst um besser zu sehen wohin z.B. die Rücksprungadresse zeigt. Anonsten würden an den entsprechenden Stellen Adressen stehen. Das Programm wird wieder ausgeführt und am Anfang einer Funktion weren die Daten notiert.

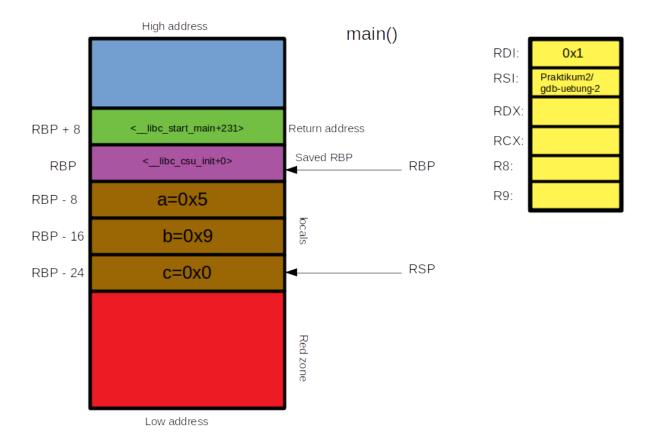


Abbildung 20: 0. Ausgabe von gdb-uebung-2.c

Zu sehen ist, dass als Paramter die die aus Paramter übergeben wurden. In unserem Fall nur die Anzahl und der Name des Programms. Führt man die Zeile in der die Variablen initialisiert werden, sieht man auch diese Werte im Stack.

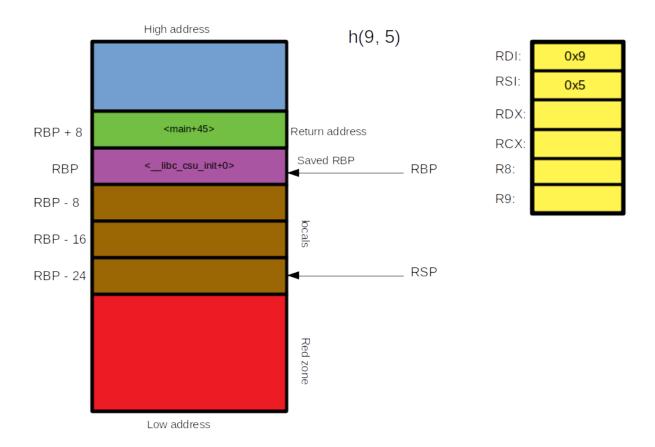


Abbildung 21: 1. Ausgabe von gdb-uebung-2.c

Die Funktion h wurde aufgerufen und die entsprechenden Parameter sind in den Registern zu sehen. Außerdem sieht man, dass die Rücksprungadresse nun in eine Zeile in der main Funktion zeigt und nicht wie zuvor in C internen Code.

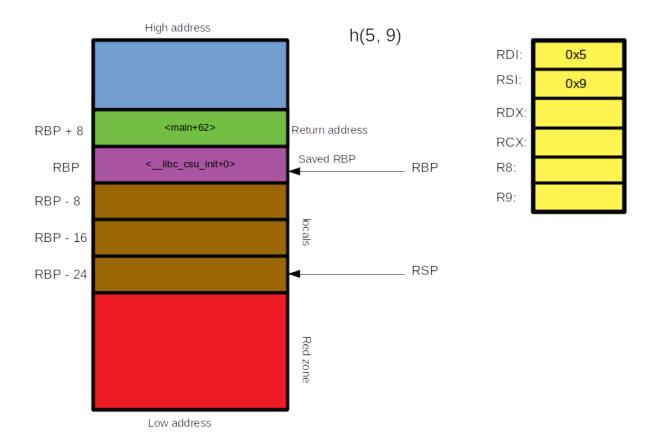


Abbildung 22: 2. Ausgabe von gdb-uebung-2.c

Zweiter Aufruf der Funktion h mit umgedrehten Paramtern un höherer Rücksprungadresse.

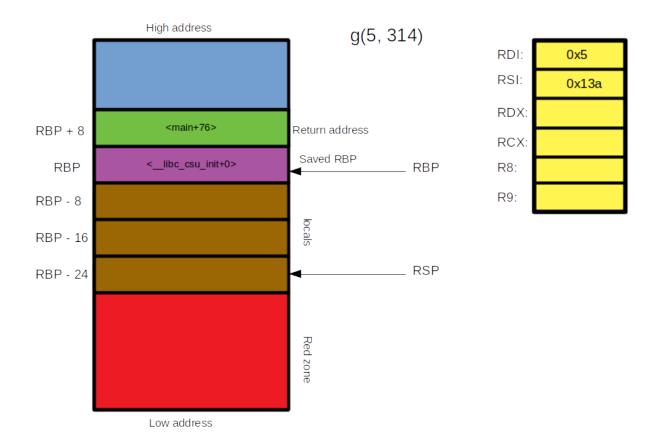


Abbildung 23: 3. Ausgabe von gdb-uebung-2.c

Aufruf der Funktion ${\tt g}$ mit dem Wert aus der Variable ${\tt a}$ und dem Rückgabewert der Funktion ${\tt h}.$

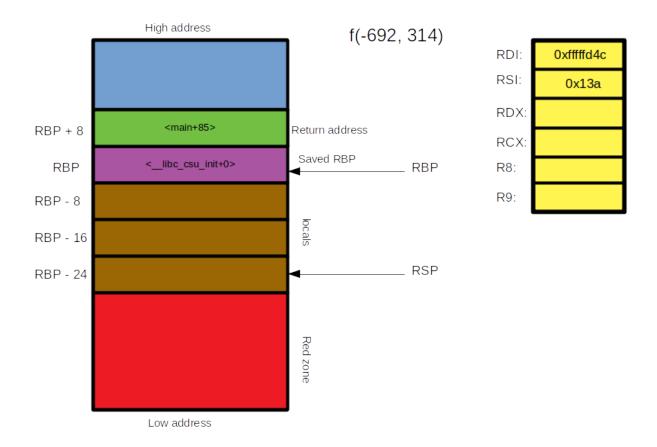


Abbildung 24: 4. Ausgabe von gdb-uebung-2.c

Aufruf der Funktion f mit den Rückgabewerten der Funktionen g, h.

3 Zu Aufgabe 3

3.1 a) Analysieren Sie den in der Datei enthaltenen Source Code

Das bereitgestellte Quelldatei gdb-uebung-3.c enthält die rekursive Implementierung eines Factorial-Algorithmus, damit ist f(n) = n!.

```
Def: n! = n * (n-1) * (n-2) * ... * 1 = \prod_{i=1}^{n} i, n \in \mathbb{N}
```

3.1.1 Implementierung

```
unsigned int f(unsigned int i) {
   if (i>1) {
      return i * f(i-1);
   } else {
      return 1;
   }
}
```

Abbildung 25: factorial function

Die Funktion, abgebildet in ?? nimmt einen vorzeichenlosen Integer als Argument und gibt als Ergebnis ebenfalls einen vorzeichenlosen Integer zurück. Dabei ist **int** jedoch betriebssystemabhängig definiert. Für die meisten Systeme kann jedoch angenommen werden, dass es sich dabei um ein 4 Byte großes Wort handelt, d.h für den Rückgabewert kommen Werte innerhalb des Wertebereichs $W = [0, 2^{32} - 1]$ in Frage. Aufgrund des extrem schnellen Wachstums von n! ist dies ein sehr beschränkender Faktor, der bei der Nutzung unbedingt mit zu berücksichtigen ist, da es schnell zu einem Überlauf und damit zu einer Verfälschung des Ergebnisses kommen kann. In Zeile 2 wird danach geprüft, ob der übergebene Wert größer 1 ist. Sollte dies der Fall sein, wird das Produkt von i und dem Ergebnis des Rekursiven Aufrufs von f(i-1) zurückgegeben. Andernfalls wird die Konstante 1 als Rückgabewert der Funktion genutzt, siehe Zeile 5.

3.1.2 Aufruf

```
int main() {
  unsigned int i=5, r=0;

r = f(i);

printf("i = %d, f(i) = %d\n", i, r);
}
```

Abbildung 26: invocation of f()

In der main() Funktion wird die in ?? beschriebene Funktion $f(unsigned\ int)$ aufgerufen und dabei i=5 als Argument übergeben. Das Ergebnis des Aufrufs wird der Variable $int\ r$ zugewiesen, siehe Zeile 4. Danach wird i und das Ergebnis r mittels printf() auf der Kommandozeile ausgegeben.

3.2 b) Kompilieren Sie den C Code und führen Sie das Programm aus

3.2.1 Kompilieren

Das Kompilieren des Quellkodes innerhalb von gdb-uebung-3.c kann mittels des folgenden Befehls auf der Kommandozeile ausgeführt werden.

```
s gcc gdb-uebung-3.c -o gdb-uebung-3
```

Der in diesem Fall genutzte Compiler heißt **gcc** (GNU compiler collection). Dabei ist gdb-uebung-3.c der Name der Quelldatei. Mittels **-o gdb-uebung-3** wird der gewünschte Name, der zu erstellenden Programmdatei, angegeben.

3.2.2 Ausführen

Das Programm kann nun auf der Kommandozeile ausgeführt werden.

```
1  $ ./gdb-uebung-3
2  i = 5, f(i) = 120
```

Zum verifizieren des Ergebnisses kann dieses auch noch einmal Händisch berechnet werden, $\prod_{i=1}^5 i = 1*2*3*4*5 = 2*3*20 = 2*60 = 120$. Das Ergebnis stimmt, die Funktionen scheint auf den ersten Blick also richtig implementiert. Um nachzuvollziehen, wie die das Ergebnis zustande kommt, kann der folgende Graph betrachtet werden.

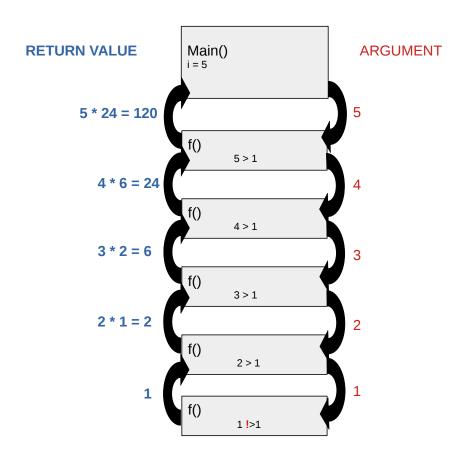


Abbildung 27: recursive call of f()

Anfangs wird in main() die Funktion f() mit 5 als Argument aufgerufen. Die aufgerufene Funktion f(5) prüft nun, ob der Parameter größer als 1, d.h. 5 > 1, ist. Ist dies der Fall, ruft sich die Funktion selbst wieder auf, dieses Mal jedoch mit dem dekrementierten Parameter als Argument. Dies wiederholt sich bis 1 bzw. 0 übergeben wird, in diesem Fall wird 1 zurückgegeben und das Ergebnis 'aufsteigend' berechnet.

3.3 c) Führen Sie das Programm im GDB aus

- 3.3.1 Wie viele Stack Frames werden erzeugt?
- 3.3.2 Wie ist der Inhalt dieser Stack Frames?

3.3.3 Wie wird die Parameterübergabe in Assembler umgesetzt?

Für die Übergabe von Parametern an Subroutinen muss unter x86 eine Fallunterscheidung gemacht werden. Je nachdem, ob es sich um Programme für ältere 32-Bit Prozessoren handelt oder um Programme für neuere 64-Bit Prozessoren, werden verschiedene sog. Calling Conventions (Aufruf Konventionen) verwendet. Diese Konventionen dienen

dazu einen Ablauf zu definieren, sodass unabhängig vom Autor des Codes darauf vertraut werden kann, dass Abläufe wie z.B. ein Unterprogrammaufruf **immer** auf die selbe Weise durchgeführt werden.

32-Bit

Ein Unterprogrammaufruf kann in folgende Schritte untergliedert werden.

- 1. Zuerst müssen die Caller Saved Register, falls nötig, auf dem Stack gespeichert werden, da die aufgerufene Funktion für diese Register keine Garantie übernimmt, dass diese nicht überschrieben werden. Die Register sind: ebx, ecx, edx, r10, r11.
- 2. Danach müssen die Parameter in **umgekehrter Reihenfolge** auf den Stack gepushed werden. Aufgrund der Funktionsweise des Stacks ist dann der Erste Parameter der Subroutine direkt angrenzend and die gespeicherte Rücksprungadresse, die im nächsten Schritt auf dem Stack hinterlegt wird.
- 3. Nun wird mit **call** der Unterprogrammaufruf durchgeführt. Dabei wird die **Rücksprungadresse** (die Adresse des auf call folgenden Befehlswortes) auf den Stack gepushed und ein Sprung zum ersten Befehl des Unterprogramms, markiert durch das angegebene **Label**, gesprungen.
- 4. Die ersten Befehle des Unterprogramms bilden einen sog. Function Prologue. Hier wird als aller erstes der aktuelle Wert des Base-Pointers (bp) auf den Stack gepushed, sowie die Callee-Saved Register falls benötigt. Danach wird der Aktuelle Wert des Stack-Pointers (sp) genutzt um den für den derzeitigen Stack-Frame verantwortlichen bp zu initialisieren, indem sp in bp verschoben wird. Danach wird der sp mit SUB verringert um Speicher auf dem Stack für lokale Variablen zu allozieren.
- 5. Am Ende der Subroutine wird dann der sog. **Function Epilogue** ausgeführt. Hier werden falls vorhanden, die gesicherten Register gepoppt, zusammen ...