



Sistema de Guiado para Peatones, Ciclistas y Motoristas con Interacción Implícita

Autor: Carlos Ramos Mellado Director: Dr. David Villa Alises

Febrero, 2015



1 Introducción



- 1 Introducción
- 2 Objetivos

Carlos Ramos Mellado **SGPCMII**



- 1 Introducción
- 2 Objetivos
- 3 Estado del arte

Carlos Ramos Mellado SGPCMII 2/17



- 1 Introducción
- 2 Objetivos
- 3 Estado del arte
- 4 Metodología de trabajo

Carlos Ramos Mellado SGPCMII 2/17

- 1 Introducción
- 2 Objetivos
- 3 Estado del arte
- 4 Metodología de trabajo
- 5 Demostración



- 1 Introducción
- 2 Objetivos
- 3 Estado del arte
- 4 Metodología de trabajo
- 5 Demostración
- 6 Resultados

Carlos Ramos Mellado SGPCMII 2/1



- 1 Introducción
- 2 Objetivos
- 3 Estado del arte
- 4 Metodología de trabajo
- 5 Demostración
- 6 Resultados
- 7 Conclusiones

- 1 Introducción
- 2 Objetivos
- 3 Estado del arte
- 4 Metodología de trabajo
- 5 Demostración
- 6 Resultados
- 7 Conclusiones

TODO





- 1 Introducción
- 2 Objetivos
- 3 Estado del arte
- 4 Metodología de trabajo
- 5 Demostración
- 6 Resultados
- 7 Conclusiones



Objetivos



TODO

- 1 Introducción
- 2 Objetivos
- 3 Estado del arte
- 4 Metodología de trabajo
- 5 Demostración
- 6 Resultados
- 7 Conclusiones

Estado del arte



TODO



- 4 Metodología de trabajo



Metodología de trabajo



TODO

Carlos Ramos Mellado SGPCMII 10/17



- 1 Introducción
- 2 Obietivos
- 3 Estado del arte
- 4 Metodología de trabajo
- 5 Demostración
- 6 Resultados
- 7 Conclusiones

TODO

Carlos Ramos Mellado SGPCMII 12/17



- 6 Resultados

TODO

Carlos Ramos Mellado SGPCMII 14/17

- 1 Introducción
- 2 Obietivos
- 3 Estado del arte
- 4 Metodología de trabajo
- 5 Demostración
- 6 Resultados
- **7** Conclusiones

Conclusiones



TODO

Carlos Ramos Mellado SGPCMII 16/17





Gracias por su atención.

Carlos Ramos Mellado

Carlos.Ramos1@alu.uclm.es