# Problema 1: Desafio da Cobra

Rosângela Miyeko Shigenari, 92334

28 de abril de 2018

# 1 Introdução

Este trabalho visa a resolução do Problema da Cobra em linguagem C/C++, com um tempo limite de 0,5s, e em seguida, realizar o estudo de sua complexidade.

# 2 Problema

O jogo clássico da cobra tem como objetivo controlar uma cobra de forma que a cobra não se choca com o seu próprio corpo enquanto percorre o mapa e eventualmente aumenta de tamanho. Baseado na ideia deste jogo, o professor Snape criou um novo problema. Dado um mapa de tamanho N x N, uma cobra que entra nesse mapa a partir da posição (1,1), continua entrando com o seu corpo de comprimento L da seguinte maneira: entra pelo canto superior esquerdo, percorre essa linha até o seu final, vira à direita e percorre essa coluna até o seu final e repete-se esse padrão enquanto todo seu corpo não estiver totalmente dentro deste mapa, sempre, na medida do possível, andando próximo às margens do mapa e sem se chocar com o seu corpo. A figura abaixo mostra um caso para N=8 e L=53, sendo que cada unidade de comprimento da cobra cabe em um dos quadrados do mapa e, logo, a cobra irá ocupar L quadrados ao final de seu ingresso no mapa. O desafio consiste em, dados os valores de N e L, determinar rapidamente qual será a posição final alcançada pela cabeça da cobra quando a cobra conseguir entrar complementamente no espaço do mapa (figura 1). No exemplo, a cobra alcançou a posição de coordenadas (4,6).

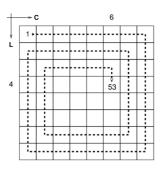


Figura 1: Tabuleiro

Entrada:

A entrada do problema consiste em uma linha contendo dois inteiros, N ( $1 \le N \le 1.073.741.824$ ) e L ( $1 \le L \le N2$ ), separados por um espaço.

Saída: Seu programa deve imprimir uma linha contendo as coordenadas de linha e coluna que a cabeça da cobra irá alcançar ao final de seu ingresso no mapa.

### Exemplos de entrada e saída

• Entrada: 8 53 Saída: 4 6

• Entrada: 100000 5000000 Saída: 99988 99363

• Entrada: 45008000 8000392000 Saída: 33983877 45007956

# 3 Solução e Análise do Algoritmo

A solução encontrada foi baseada principalmente no reconhecimento de padrões que se repetiam, no qual relacionava o número de voltas que a cobra havia dado com a entrada N, podendo assim utilizar funções com 2 variáveis: N (tamanho do tabuleiro e voltas (número de voltas dados pela cobra no tabuleiro).

#### • Calculo do número da volta

O N é a entrada do usuário, portanto, primeiramente, foi necessário calcular o número de voltas realizadas pela cobra, sendo implementado um laço, apresentado na figura 2

```
while (soma>0) {
   soma = soma - (4*Naux-4);
   Naux = Naux - 2;
   volta ++;
}
```

Figura 2: Laço While

Foram utilizadas 2 variáveis do tipo long long int i e j, que são, respectivamente, o número da linha e da coluna no tabuleiro, sendo assim a coordernada representada por (i,j). Denotando a coordenada da cabeça da cobra por (linha, coluna), para o problema foi definido que sempre o início de uma volta é dado em (volta, volta) e terminado em (volta, volta+1).

Realizando testes com entradas pequenas, foi verificado sempre um padrão, o número de quadrados percorridos a cada volta é de  $4\times N$  - 4, onde o N é decrementado em 2 a cada volta (armazenado em Naux). Por exemplo, para o exemplo de entrada e saída 1, N=8, portanto na primeira volta a cobra percorreu  $4\times 8$  - 4=28, na segunda volta,  $4\times (8-2)$  - 4=20, e assim por diante.

Levando essas observações em consideração, foi criada uma variável soma que é inicializada com o valor de L (comprimento da cobra). No laço while da figura 2, o valor da soma é decrementado com o percorrido a cada volta, até que chegue ao "rabo"da cobra, ou seja, quando a soma for menor ou igual a zero; um contador volta foi utilizado para contar o número de vezes que o algoritmo entra no laço, ou seja, quantas voltas há entre a "cabeça"e o "rabo"da cobra. Portanto o custo desse trecho é de  $\mathbf{O}(\mathbf{volta})$ .

### • Quantidade de quadrados percorridos até a volta

Assim, sabemos a volta em que a "cabeça" da cobra se encontra, o próximo passo é encontrar a coordenada correspondente. A partir da análise de quantos quadrados foram percorridos a cada volta, podemos observar uma progressão aritmética onde o primeiro termo é  $4\times N$  - 4 e o termo correspondente a volta "volta" é  $4\times (N-2*volta+2)$  - 4, sendo possível então realizar a soma dos quadrados percorridos:

```
S_{volta} = \frac{a_1 + a_{volta}}{2}
\implies S_{volta} = \frac{4 \times N - 4 + [4 \times (N - 2 \times volta + 2) - 4]}{2}
\implies S_{volta} = (4 \times N - 4 \times volta) \times volta
\implies S_{volta} = 4 \times volta (N - volta)
```

Foi criada também a variável diferenca, que recebe o valor de (L - somaDaVolta), ou seja, ela armazena quantos quadrados são necessários retornar do final da volta, que é a coordenada (volta, volta + 1), até a cabeça da cobra, podendo assim, calcular o valor das posições i e j correspondente à ela.

#### • Percorrendo o Tabuleiro

Como descrito no item anterior, a variável diferença, armazena quantos quadrados são necessários andar no tabuleiro até encontrar a cabeça da cobra. Para poder andar no tabuleiro é necessário obedecer 2 condições: não é permitido chocar com o corpo da cobra e nem ultrapassar os limites do tabuleiro. Com essas premissas, foram implementados diversos ifs, para cada um dos 4 sentidos permitidos a percorrer. Por se tratar de comparações cada um possui a complexidade constante  $\theta(1)$ .

Situação 1: cabeça no último quadradado correspondente à volta
Na figura 3 é mostrado o trecho de código em que a variável diferenca é zero, ou seja, o tamanho da cobra é correspondente a quantidade de quadrados existentes na volta calculada.

```
i = volta+1;
j= volta;
diferenca = somaDaVolta - L;
if(diferenca == 0){
   i = volta+1;
   j= volta;
}
```

Figura 3: Situação 1

Como descrito anteriormente, o final da volta é a coordenada (volta, volta+1), portanto a cabeça da cobra está situada em i = volta e j = volta +1.

Situação 2: cabeça na descida do tabuleiro Para este caso, temos que a variável diferenca é maior que zero, portanto, devemos descer as posições no tabuleiro, sem chocar com o corpo. Implementada a seguinte comparação da figura 4.

```
else {
  aux = diferenca - (N-2*volta);//
  if(aux>=0){//desce
    i = i+ (N-2*volta);
    diferenca = diferenca - (N-2*volta);
    mode = 1;
}
else
    i = i + diferenca;
}
```

Figura 4: Situação 2

Podemos observar pela figura acima a condição de descida no tabuleiro, como o deslocamento é dado apenas verticalmente o valor de j se manterá e i será incrementado. Primeiramente, é calculado o quanto é possível voltar as posições sem chocar com o corpo, foi observado um padrão de (N -  $2 \times \text{volta}$ ). Portanto as posições são percorridas, podendo resultar em mais 2 condições, se a o máximo de quadrados permitidos for percorrido e a variável diferenca for maior que zero, ou seja ainda há posições para serem visitadas, é necessário percorrer à direita do tabuleiro, entrando no  $mode\ 1$ , senão a posição de i será um valor na descida, onde i = i + diferenca.

### - Situação 3: cabeça no caminho à direita

Da mesma forma, para o caminho à direita no tabuleiro, é calculada a função para que não choque com o corpo ou ultrapasse o tamanho do tabuleiro, a implementação da condição é dada pela figura 5. A função encontrada a partir da análise pela pequenos valores de N é de (N + 1) -  $(2 \times \text{volta})$ .

```
if(mode == 1){//direita
  if((diferenca - ((N+1)-(2*volta)))>=0){
  j = j + ((N+1)-(2*volta));
  diferenca = diferenca - ((N+1)-(2*volta));
  mode = 2;// sobe o tabuleiro
}
else
  j = j + diferenca;
}
```

Figura 5: Situação 3

Como o deslocamento se dá apenas horizontalmente, o valor de i se mantém da condição anterior e o j é incrementado. Se ainda houver posições a serem percorridas, entrará para o  $mode\ 2$ , senão, a variável j é atualizado percorrendo o valor necessário, ou seja, j=j+diferenca.

# - Situação 4: cabeça na subida do tabuleiro

Para a condição de subida, foi observado um mesmo padrão que no item anterior, (N + 1) -  $(2 \times \text{volta})$ , como pode ser observado na figura 6.

```
if(mode ==2){//sobe o tabuleiro
  if(diferenca - ((N+1)-(2*volta))>=0){
    i = i - ((N+1)-(2*volta));
    diferenca = diferenca - ((N+1)-(2*volta));
    mode = 3;
}
else
    i = i - diferenca;
}
```

Figura 6: Situação 4

Como será percorrido posições verticamente para cima do tabuleiro, apenas o valor de i será decrementado e o j continuará o mesmo da condição anterior. Se ainda houver posições a serem percorridas, entrará em um último modo,  $mode\ 3$ .

— Situação 5: cabeça no caminho à esquerda Como o valor do número de voltas foi calculado inicialmente, a cabeça da cobra certamente estará nesta volta, portanto, se a cabeça não estava em nenhum dos caminhos anteriores, ela garantidamente estará no caminho à esquerda. O mode 3 é mostrado na figura 7.

```
if(mode==3){esquerda
    j = j - diferenca;
}
}
printf("%lld %lld\n",i, j);//imprime a posicao i e j no tabuleiro
```

Figura 7: Situação 5

Como serão percorridas posições horizontalmente, o valor de i continuará a mesma de  $mode\ 2$ , apenas o j será decrementado com o valor da variável diferenca.

Finalmente, o valor de i e j serão impressos, que são correspondentes a posição da cabeça da cobra no tabuleiro.

### • Caso Extremo

Para o caso extremo de L, temos que  $L=N^2$ , no qual as condições anteriores não são válidas, pois o cálculo das posições é realizado sempre a partir do final da volta correspondente e em seguida, deslocamos as posições no tabuleiro até chegar à posição desejada, como o último quadrado visitado sempre será o meio do tabuleiro, o algoritmo não conseguirá encontrar o valor da coordenada do final dessa volta,

ocasionando problema de time limit exceeded.

Assim, foi necessário tratar essas condições, para que todos os testes fosse aceitos. No início do algoritmo foi realizado uma condição de verificação se  $L=N^2$ , como mostrado na figura 8.

```
if(L ==(N*N)){//verifca o caso extremo L = N^2
  if(N%2 == 0){
    i = N/2 + 1;
    j = N/2;
}//se for impar, sera o meio do tabuleiro
  else{
    i = (N+1)/2;
    j = (N+1)/2;
}
```

Figura 8: Caso extremo:  $L = N^2$ 

Como observado acima, para valores **ímpares** de N, as posições sempre referentes a i e j serão exatamente o meio do tabueleiro  $\frac{N+1}{2}$ , para os valores **pares** será  $\frac{N}{2}+1$  e  $\frac{N}{2}$ , respectivamente.

# 4 Complexidade

A partir da solução acima, podemos observar que se L for o caso extremo, será realizada apenas uma comparação, retornando os valores de i e j, caso contrário, o custo será o da iteração do laço while, que é o número de voltas mais constantes, provenientes das comparações realizadas para andar no tabuleiro sem chocar com o corpo da cobra. Logo, a complexidade deste algoritmo pode ser descrito como:

$$Complexidade = \begin{cases} \theta(1), & \text{se } L = N^2 \\ O(volta), & \text{caso contrário} \end{cases}$$