

Algorithmique — Cours, Exercices, TP

Auteur : Antsa Raniriamanjaka

24 avril 2025

Table des matières

I	Les fondations de l’algorithme	1
1	Algorithmes et programmes : notions fondamentales	3
1.1	Pourquoi parler d’algorithmes ?	3
1.2	Vocabulaire de base	3
1.3	Premier exemple : le plus grand commun diviseur	4
1.4	Premiers pas vers l’analyse de complexité	5
1.5	Mini-projet guidé	6
2	Outils mathématiques pour l’analyse	7
2.1	Pourquoi des maths dans l’informatique ?	7
2.2	Sommes, suites et notations de base	7
2.3	Principe d’induction : mode d’emploi	8
2.4	Relations de récurrence	9
2.5	Notation asymptotique	11
2.6	Probabilités élémentaires pour l’analyse d’algorithmes	12
2.7	Exercices	13
3	Structures linéaires fondamentales	17
3.1	Tableau statique (<i>array</i>)	17
3.2	Tableau dynamique (<i>vector</i>)	17
3.3	Liste chaînée	18
3.4	Pile (<i>stack</i>)	19
3.5	File (<i>queue</i>)	19
3.6	Comparatif rapide	20

Première partie

Les fondations de l'algorithme

Chapitre 1

Algorithmes et programmes : notions fondamentales

« Un programme n'est qu'un algorithme écrit dans une langue que la machine comprend. »
— Donald E. Knuth

Objectifs du chapitre

- Distinguer clairement *algorithme*, *programme* et *implémentation*.
- Savoir décrire un algorithme simple en pseudo-code.
- Comprendre pourquoi il est utile de mesurer le temps et la mémoire.
- S'exercer sur des problèmes très élémentaires (tri, PGCD, factorielle).

1.1 Pourquoi parler d'algorithmes ?

Un **algorithme** est à l'informatique ce qu'une recette est à la cuisine : un ensemble d'étapes précises qui transforment des *ingrédients* (les données d'entrée) en un *plat fini* (le résultat). Derrière chaque application — banque en ligne, réseau social, GPS, moteur de recherche — se cachent des algorithmes. Étudier leur conception permet :

1. de **formaliser** la résolution de problèmes ;
2. de **prouver** qu'une méthode fonctionne toujours ;
3. d'estimer le **temps** et la **mémoire** nécessaires ;
4. d'améliorer continuellement l'efficacité des logiciels.

🔗 Question de réflexion

Citez trois activités quotidiennes (hors informatique) qui suivent déjà un algorithme implicite. Que se passerait-il si les étapes étaient exécutées dans le désordre ?

1.2 Vocabulaire de base

1.2.1 Algorithme

Suite finie d'**instructions non ambiguës** exécutées dans un ordre bien défini. Chaque pas doit être si clair qu'une personne (ou une machine) ne peut l'interpréter de deux façons différentes.

1.2.2 Programme

Traduction d'un algorithme dans un **langage** que l'ordinateur comprend (C++, Python, Java. . .). Le compilateur ou l'interpréteur sert de pont entre nos idées et la machine.

1.2.3 Spécification et implémentation

- **Spécification** : « que doit faire le programme ? » (ex. « trier les nombres par ordre croissant »).
- **Implémentation** : « comment va-t-il s'y prendre ? » (ex. *méthode de tri par insertion*).

Séparer les deux évite de se perdre dans les détails trop tôt.

Exercice 1.1 – Spécification ou implémentation ?

Pour chaque phrase, cochez *S* (spécification) ou *I* (implémentation) et justifiez votre choix :

- a) « Trouver le plus grand nombre dans une liste. »
- b) « Parcourir la liste et mémoriser la valeur maximale rencontrée. »
- c) « Chiffrer un message selon la clé fournie. »
- d) « Pour chaque caractère, appliquer un décalage de trois positions dans l'alphabet (chiffrement de César). »

1.3 Premier exemple : le plus grand commun diviseur

Nous allons calculer le **PGCD** de deux entiers grâce à l'algorithme millénaire d'Euclide. Pourquoi ce choix ? Il est court, toujours correct et ses performances se mesurent facilement.

1.3.1 Pseudo-code pas à pas

```
1 Entree : deux entiers strictement positifs a, b ( $a \geq b$ )
2 Sortie : g = pgcd(a, b)
3
4  $g \leftarrow a$ ,  $h \leftarrow b$ 
5 Tant que  $h \neq 0$  faire
6      $r \leftarrow g \bmod h$  // reste de la division de g par h
7      $g \leftarrow h$ 
8      $h \leftarrow r$ 
9 Retourner g
```

Listing 1.1 – Algorithme d'Euclide (version itérative)

Lecture ligne à ligne

- g contient la valeur courante du PGCD présumé.
- Tant que le reste h n'est pas nul, on poursuit la division.
- Quand h vaut 0, la dernière valeur non nulle de g est le PGCD.

1.3.2 Implémentation C++ minimale

```
1 #include <iostream>
2 #include <cstdint>
3
4 std::uint64_t pgcd(std::uint64_t a, std::uint64_t b) {
5     while (b != 0) {
6         auto r = a % b;
7         a = b;
8         b = r;
9     }
10    return a;
11 }
12
13 int main() {
14     std::uint64_t x, y;
15     std::cin >> x >> y;
16     std::cout << pgcd(x, y) << "\n";
17 }
```

Listing 1.2 – euclid.cpp

1.3.3 Et si on mesurait le coût ?

À chaque tour de boucle, on fait une division euclidienne. Le mathématicien Gabriel Lamé a montré qu'il suffit de $5 \log_{10}(b)$ itérations au plus lorsque b est le plus petit des deux nombres. Le temps d'exécution est donc proportionnel à $\log \min(a, b)$, noté $O(\log n)$.

💡 Question de réflexion

Essayez manuellement l'algorithme pour $a = 48$, $b = 18$. Combien d'itérations obtenez-vous ?

1.4 Premiers pas vers l'analyse de complexité

1.4.1 Temps (nombre d'opérations)

On compte *combien* d'étapes élémentaires (addition, comparaison, etc.) le programme effectue en fonction de la taille de l'entrée (n). Cette mesure s'appelle la *complexité temporelle*. On utilise souvent la notation O (« grand O ») pour donner une borne supérieure grossière.

1.4.2 Mémoire (espace occupé)

Même idée : combien de cases supplémentaires devons-nous réserver ? Pour l'algorithme d'Euclide, on se contente de trois variables entières ; l'espace est *constant* ($O(1)$).

Exercice 1.2 – Itératif vs récursif

- a) Donnez une version *récursive* du calcul de la factorielle $n!$.
- b) Donnez la version *itérative*.
- c) Comparez les deux en temps et en espace (pile d'appels).

1.5 Mini-projet guidé

Travail pratique 1.1 – De l'algorithme au programme

But : créer une mini-bibliothèque C++ nommée `arith` contenant `pgcd`, `ppcm` et `factorielle`, puis en vérifier la correction par des tests unitaires (Catch2).

Étapes proposées :

1. Écrire un fichier d'en-tête `arith.hpp` (déclarations).
2. Implémenter dans `arith.cpp`.
3. Configurer un `CMakeLists.txt` minimal pour la compilation.
4. Rédiger des tests couvrant : cas triviaux (0, 1), cas usuels, cas « limites » (valeurs proches de la capacité d'un `uint64_t`).
5. Mesurer les temps moyens d'exécution pour des entrées de plus en plus grandes à l'aide de `std::chrono`.

À retenir

- Un **algorithme** = recette finie et non ambiguë.
- Un **programme** = algorithme + langage + machine.
- Spécification (« quoi ? ») \neq implémentation (« comment ? »).
- Avant d'optimiser, on mesure : temps $O(\cdot)$ et mémoire.

Chapitre 2

Outils mathématiques pour l'analyse

« Les mathématiques sont la grammaire de la science. »
— Carl Friedrich Gauss

Objectifs du chapitre

- Poser les briques mathématiques indispensables : sommes, suites, logarithmes.
- Comprendre et *utiliser* les notations asymptotiques (O , Θ , Ω).
- Savoir démontrer une propriété par induction **et** savoir l'appliquer à un algorithme concret.
- Acquérir une méthode pour résoudre les relations de récurrence les plus fréquentes (dichotomie, tri fusion, etc.).

2.1 Pourquoi des maths dans l'informatique ?

Un algorithme n'est pas seulement un bout de code ; c'est une idée *prouvable*. Les mathématiques servent :

1. à **décrire** précisément le problème et l'algorithme ;
2. à **démontrer** sa correction (le résultat est toujours bon) ;
3. à **quantifier** ses ressources (temps, mémoire, bande passante, énergie).¹

💡 Question de réflexion

Pensez à un jeu vidéo, une application bancaire et un réseau social. Où, selon vous, se cachent les calculs mathématiques ? (Indices : trajectoires de personnages, chiffrement RSA / ECC, moteurs de recommandation.)

2.2 Sommes, suites et notations de base

2.2.1 Suites numériques

Une *suite* $(u_n)_{n \geq 0}$ est une fonction de \mathbb{N} vers \mathbb{R} . Elle peut être définie :

1. Voir l'introduction de [1] pour une discussion classique.

- **explicitement** : $u_n = 3n + 2$;
- **récurivement** : $u_{n+1} = 2u_n + 1$ avec $u_0 = 0$.

En pratique, on utilise une suite pour **compter** combien d'opérations $T(n)$ sont nécessaires lorsqu'on agrandit la taille de l'entrée n . Ainsi, chaque terme de la suite montre « le coût quand on ajoute un élément de plus ».

2.2.2 Sommes arithmétiques et géométriques

$$\sum_{i=1}^n i = \frac{n(n+1)}{2} \quad (\text{Gauss : addition « en miroir »})$$

$$\sum_{i=0}^{n-1} r^i = \frac{1-r^n}{1-r} \quad (r \neq 1) \quad (\text{raison } r ; \text{géométrique})$$

Application : si un tri naïf effectue $(n-1) + \dots + 2 + 1$ comparaisons, il exécute $\frac{n(n-1)}{2} \in \Theta(n^2)$ opérations.

2.2.3 Logarithmes — rappels essentiels

Soient a et b deux réels strictement positifs :

- $\log_b a$ = exposant x tel que $b^x = a$.
- Bases usuelles : 2 (binaire), 10 (décimale), e (naturel).
- **Changement de base** : $\log_b a = \frac{\log_k a}{\log_k b}$.
- **Croissance lente** : $\log n \ll n^\varepsilon$ pour tout $\varepsilon > 0$.

Exercice 2.1 – Manipuler les logarithmes

Montrez que $\log_2(n!) \in \Theta(n \log n)$. *Indication* : utilisez la somme $\sum_{k=1}^n \log_2 k$ et comparez-la à une intégrale.

2.3 Principe d'induction : mode d'emploi

2.3.1 Induction simple (ou faible)

1. **Base** : vérifier $P(n_0)$.
2. **Hérédité** : supposer $P(k)$ vraie et montrer $P(k+1)$.

Si les deux étapes tiennent, $P(n)$ est vraie $\forall n \geq n_0$.

2.3.2 Induction forte

Hypothèse plus large : on suppose $P(n_0), \dots, P(k)$ pour démontrer $P(k+1)$. Utile quand la valeur courante dépend de *plusieurs* valeurs précédentes (ex. suite de Fibonacci).

Exercice 2.2 – Somme des premiers entiers

Prouver que $S(n) = \sum_{i=1}^n i = \frac{n(n+1)}{2}$.

Solution

- *Base* ($n = 1$) : $S(1) = 1$ et $\frac{1(1+1)}{2} = 1$; ok.
- *Induction* : supposons la formule vraie pour $n = k$. Alors $S(k+1) = S(k) + (k+1) = \frac{k(k+1)}{2} + k+1$. On factorise : $= \frac{k(k+1)+2(k+1)}{2} = \frac{(k+1)(k+2)}{2}$; formule vraie pour $k+1$.

Exercice 2.3 – Induction et recherche dichotomique

1. Commentez chaque étape du pseudo-code suivant :

```

1 RechercheDicho(A[0..n-1], x)
2   gauche ← 0, droite ← n-1
3   Tant que gauche ≤ droite faire
4     m ← ⌊(gauche+droite)/2⌋
5     Si A[m] = x alors retourner m
6     Sinon si A[m] < x alors gauche ← m+1
7         sinon droite ← m-1
8   retourner -1 // absent
```

2. Montrez par induction forte sur la taille du sous-tableau que l'algorithme renvoie toujours l'indice de x s'il existe, et -1 sinon.

2.4 Relations de récurrence

Dès qu'un algorithme se définit *sur lui-même* — via un appel récursif ou une division en sous-problèmes — son coût obéit à une **relation de récurrence**. Résoudre cette équation, c'est transformer une description *locale* (« coût d'un appel ») en une formule *globale* $T(n)$ qui vaut pour toute taille d'entrée.

2.4.1 Méthodes classiques de résolution

Déroulement (ou *iteration method*) On *déplice* la récurrence plusieurs fois ; un motif apparaît (somme arithmétique, géométrique...), que l'on additionne jusqu'à atteindre le cas de base $T(1)$.

Substitution

1. Formuler une *conjecture* raisonnable $f(n)$.

2. Prouver par induction (souvent forte) que $T(n) \leq f(n)$ ou $T(n) = f(n)$.

Arbre de récursion On dessine les appels comme un arbre : chaque niveau contient le coût cumulé des sous-problèmes. La somme des niveaux donne $T(n)$ et révèle visuellement où se concentre la dépense (racine, feuilles, partout. . .).

Théorème maître (Master Theorem) Applicable aux récurrences $T(n) = aT(n/b) + f(n)$ avec $a \geq 1, b > 1$. Trois cas ; la comparaison entre $f(n)$ et $n^{\log_b a}$ décide du résultat (voir tableau en annexe A).

2.4.2 Exemple — Coût de la recherche dichotomique

Récurrence

$$T(n) = T\left(\frac{n}{2}\right) + 1, \quad T(1) = 1.$$

a) Déroulement

$$\begin{aligned} T(n) &= T\left(\frac{n}{2}\right) + 1 \\ &= T\left(\frac{n}{4}\right) + 1 + 1 \\ &\vdots \\ &= T(1) + \underbrace{1 + \dots + 1}_{k \text{ fois}} \end{aligned}$$

où $n/2^k = 1 \Rightarrow k = \log_2 n \Rightarrow T(n) = 1 + \log_2 n \in \Theta(\log n)$.

- b) **Substitution rapide** Hypothèse : $T(n) \leq c \log n$. $T(n) = T(n/2) + 1 \leq c \log(n/2) + 1 = c(\log n - 1) + 1 \leq c \log n$ dès que $c \geq 1$.
- c) **Arbre de récursion** Chaque niveau coûte exactement 1 comparaison ; il y a $\log_2 n + 1$ niveaux \Rightarrow même résultat.
- d) **Théorème maître** $a = 1, b = 2, f(n) = 1, n^{\log_b a} = 1$. Cas 2 $\Rightarrow T(n) = \Theta(\log n)$.

Exercice 2.4 – Discussion

Expliquez en une phrase pourquoi $\log n$ apparaît inévitablement lorsqu'un algorithme divise la taille de l'entrée par 2 à chaque étape.

Exercice 2.5 – Tri fusion

Algorithme

```

1 MergeSort(A[0..n-1]):
2   si n ≤ 1 retourner
3   diviser A en moitiés de taille n/2
4   MergeSort(moitié_gauche)
5   MergeSort(moitié_droite)
6   fusionner les deux moitiés en temps lineaire n

```

- a) Établissez la récurrence numérique $T(n)$ (pensez : 2 sous-listes + fusion).
- b) Résolvez $T(n)$ par déroulement, substitution et théorème maître.
- c) Comparez brièvement la lisibilité des trois démarches.

Exercice 2.6 – Tri par insertion**Algorithme**

```

1 InsertionSort(A[0..n-1]):
2   pour i ← 1 à n-1:
3     cle ← A[i]; j ← i-1
4     tant que j ≥ 0 et A[j] > cle:
5       A[j+1] ← A[j]; j ← j-1
6   A[j+1] ← cle

```

- Modélisez le *pire coût* $T(n)$ par une relation de récurrence (indice : le i -ième passage décale au plus $i - 1$ éléments).
- Résolvez-la par déroulement pour obtenir l'ordre de grandeur $\Theta(n^2)$.
- En quoi le *meilleur cas* diffère-t-il ? (réponse : $T(n) = \Theta(n)$)

2.5 Notation asymptotique

2.5.1 O , Ω , Θ — définitions formelles

Lorsque nous évaluons un algorithme, nous voulons savoir comment son temps d'exécution ou sa consommation mémoire *croissent* avec la taille de l'entrée n . Compter le nombre *exact* d'opérations ($3n^2 + 7n - 4$, par exemple) serait trop précis : les constantes 3, 7 ou 4 dépendent du langage, du processeur, parfois même du compilateur. Ce qui nous intéresse vraiment, c'est l'**ordre de grandeur** : le coût se comporte-t-il comme une droite (n), une parabole (n^2) ou, pire, une exponentielle (2^n) ?

Les notations O , Ω et Θ forment un langage standard pour exprimer ces ordres de grandeur en « oubliant » les détails machines et les constantes multiplicatives. Elles permettent :

- de comparer rapidement deux algorithmes : $\Theta(n \log n)$ battra toujours $\Theta(n^2)$ pour des entrées suffisamment grandes ;
- d'estimer si un problème reste solvable quand l'entrée passe de quelques milliers à plusieurs millions d'éléments ;
- de raisonner sur la faisabilité *avant* d'écrire la moindre ligne de code.

En pratique, la notation asymptotique est donc la *boussole* qui guide nos choix d'algorithmes et d'optimisations.

Borne supérieure O : $f(n) \in O(g(n)) \iff \exists C > 0, \exists n_0 \in \mathbb{N}, \forall n \geq n_0, f(n) \leq C g(n)$.

Borne inférieure Ω : $f(n) \in \Omega(g(n)) \iff \exists c > 0, \exists n_0, \forall n \geq n_0, f(n) \geq c g(n)$.

Même ordre Θ : $f(n) \in \Theta(g(n)) \iff f \in O(g)$ et $f \in \Omega(g)$. Autrement dit, f est à la fois bornée au-dessus et au-dessous par g à multiplicateur constant près.

Remarque pratique. Lorsqu'on écrit qu'un algorithme tourne en $O(n \log n)$, on déclare qu'il existe *une* constante C telle que, pour une entrée assez grande, son temps d'exécution ne dépasse

jamais $C n \log n$. Les détails machine-dépendants (vitesse CPU, langage, etc.) sont absorbés dans ce C .

Exercice 2.7 – Comparer des croissances

Classez les fonctions suivantes du plus lent au plus rapide : $\log n$, $n^{0.5}$, $n \log n$, 2^n , $n!$, n^2 .

2.6 Probabilités élémentaires pour l'analyse d'algorithmes

2.6.1 Pourquoi la probabilité en algorithmique ?

Nombre d'algorithmes modernes (Quicksort randomisé, algorithmes de Monte-Carlo, protocoles réseau) prennent des décisions au hasard ; leur *coût* n'est plus déterministe. Les outils probabilistes permettent alors de :

- décrire la « loi » des temps d'exécution possibles ;
- calculer une **espérance** (coût moyen) et parfois la probabilité de dépasser un seuil critique ;
- prouver qu'un algorithme est *rapide avec grande probabilité*.

2.6.2 Vocabulaire et axiomes de base

- **Univers** Ω : ensemble de tous les résultats possibles d'une expérience aléatoire (ex. lancer un dé : $\{1, \dots, 6\}$).
- **Événement** $A \subseteq \Omega$: sous-ensemble d'issues.
- **Probabilité** $\mathbb{P}[A]$: fonction telle que $\mathbb{P}[\Omega] = 1$ et, si A, B disjoints, $\mathbb{P}[A \cup B] = \mathbb{P}[A] + \mathbb{P}[B]$.

2.6.3 Espérance et variables indicatrices

Variable aléatoire fonction $X : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ (ex. valeur obtenue sur un dé).

Espérance $\mathbb{E}[X] = \sum_{\omega \in \Omega} X(\omega) \mathbb{P}[\{\omega\}]$.

Linéarité pour toutes X, Y : $\mathbb{E}[X + Y] = \mathbb{E}[X] + \mathbb{E}[Y]$ même si X et Y sont dépendantes.

Indicateur $\mathbf{1}_A(\omega) = 1$ si $\omega \in A$, sinon 0. Utile pour compter : si $X = \sum_i \mathbf{1}_{A_i}$ alors $\mathbb{E}[X] = \sum_i \mathbb{P}[A_i]$.

2.6.4 Petit exemple classique

Combien de lancers de pièce faut-il *en moyenne* avant d'obtenir pile ?

$$\mathbb{E}[X] = p \cdot 1 + (1-p)p \cdot 2 + (1-p)^2 p \cdot 3 + \dots = \frac{1}{p}, \quad p = \frac{1}{2} \Rightarrow \mathbb{E}[X] = 2.$$

2.6.5 Application : coût moyen d'une boucle aléatoire

Supposons une boucle qui se répète tant qu'un événement de probabilité $p = \frac{1}{2}$ ne se produit pas ; le travail à chaque itération vaut α . Son coût moyen est $\mathbb{E}[T] = \alpha \mathbb{E}[X] = 2\alpha$.

Exercice 2.8 – Taille d'un préfixe aléatoire

On parcourt un tableau jusqu'à rencontrer la première valeur négative. Chaque cellule est négative avec probabilité $q = \frac{1}{4}$, indépendamment des autres. Calculez l'espérance du nombre de lectures effectuées.

🔗 Question de réflexion

Pourquoi la linéarité de l'espérance est-elle particulièrement précieuse quand les variables sont dépendantes ? Donne un exemple tiré d'un algorithme où cette propriété simplifie drastiquement le calcul.

À retenir

- Sommes et logarithmes : les briques de base pour compter.
- Induction : la preuve standard pour algorithmes et formules.
- Récurrences : quatre outils (déroulement, substitution, arbre, maître).
- Notation asymptotique : comparer les croissances sans se perdre dans les constantes.
- Espérance : mesurer le coût moyen des algorithmes randomisés.

2.7 Exercices

Exercice 2.9 – Somme arithmétique

Calculez, par induction simple, la valeur de la somme $S(n) = \sum_{i=1}^n (2i - 1)$ et vérifiez que $S(n)$ est égale à n^2 .

Exercice 2.10 – Manipuler les logarithmes

Montrez que pour tout $n \geq 1$,

$$\log_2(n!) = \Theta(n \log n).$$

(On pourra encadrer la somme $\sum_{k=1}^n \log_2 k$ par une intégrale.)

Exercice 2.11 – Induction forte et nombres de Fibonacci

Prouvez, par induction forte, que pour tout $n \geq 0$, le n -ième nombre de Fibonacci vérifie $F_n \leq 2^n$.

Exercice 2.12 – Récurrence linéaire

Soit $T(n) = 3T(n-1) + 2$ avec $T(0) = 4$.

- Trouvez la forme fermée de $T(n)$ par déroulement.
- Donnez l'ordre de grandeur asymptotique de $T(n)$.

Exercice 2.13 – Complexité espérée d'un algorithme aléatoire

Un algorithme répète une opération coûtant une unité tant que un événement de probabilité $p = \frac{1}{3}$ ne se produit pas. Quel est le coût moyen de l'algorithme ?

Exercice 2.14 – MergeSort — récurrence à résoudre

Considérez l'algorithme MergeSort :

$$T(n) = 2T\left(\frac{n}{2}\right) + n, \quad T(1) = 1.$$

- Résolvez la récurrence par la méthode du *déroulement*.
- Vérifiez votre résultat avec le théorème maître.

Exercice 2.15 – InsertionSort — formuler la récurrence**Algorithme**

```

1 InsertionSort(A[0..n-1]):
2   pour i ← 1 à n-1:
3     cle ← A[i]; j ← i-1
4     tant que j ≥ 0 et A[j] > cle:
5       A[j+1] ← A[j]; j ← j-1
6     A[j+1] ← cle

```

- Établissez la récurrence du *pire cas* pour le coût $T(n)$.
- Déduisez le classement de ce coût en notation \mathcal{O} .

Bibliographie

- [1] T. Cormen, C. Leiserson, R. Rivest, and C. Stein, *Introduction to Algorithms*, 4th ed., MIT Press, 2022.

Chapitre 3

Structures linéaires fondamentales

« La vraie question n'est pas de savoir si les ordinateurs pensent, mais s'ils peuvent nous aider à mieux organiser nos données. »
— Robert Sedgewick

Les tableaux, listes, piles et files forment la « charpente » de la plupart des algorithmes : rechercher, trier, gérer un historique, synchroniser des processus, etc. Maîtriser leurs propriétés et leur coût est indispensable avant d'aborder les graphes ou les paradigmes de conception plus avancés.

Objectifs du chapitre

- ▶ Définir clairement chaque structure et ses opérations de base.
- ▶ Mesurer les complexités en temps et en mémoire.
- ▶ Mettre en évidence les cas d'usage typiques.

3.1 Tableau statique (*array*)

3.1.1 Définition et propriétés

Un **tableau** est une zone de mémoire contiguë contenant n cases, accessibles en $O(1)$ via un indice entier. Insertion et suppression au milieu coûtent $O(n)$ à cause du décalage des éléments.

Exercice 3.1 – Accès direct

Soit un tableau A de 1 000 000 d'entiers.

- Combien de lectures mémoire pour afficher `A[723456]` ?
- Pourquoi dit-on que le temps d'accès est *constant* malgré la taille massive du tableau ?

3.2 Tableau dynamique (*vector*)

Pour pallier la taille fixe d'un tableau, on utilise un **tableau dynamique** (ex. `std::vector` en C++) qui s'agrandit automatiquement.

3.2.1 Amortised Analysis

Lorsqu'on dépasse la capacité, le vecteur double sa taille et copie les éléments ; cette opération rare rend le coût moyen d'un `push_back` égal à $O(1)$ amorti.

💡 Question de réflexion

Pourquoi la stratégie « doubler la taille » est-elle plus efficace qu'ajouter une seule case à chaque débordement ?

3.3 Liste chaînée

3.3.1 Définition

Une **liste simple** est une suite de nœuds contenant chacun une cle et un pointeur vers le suivant. Insertion et suppression en tête coûtent $O(1)$, la recherche $O(n)$.

Exercice 3.2 – Parcours

Écrire une fonction C++ qui renvoie la longueur d'une liste chaînée ; analyser sa complexité.

Solution :

```

1 #include <cstddef>    // std::size_t
2
3 struct Node {
4     int    key;
5     Node* next;
6     explicit Node(int k, Node* n = nullptr) : key{k}, next{n} {}
7 };
8
9 std::size_t length(const Node* head) noexcept
10 {
11     std::size_t n = 0;
12     for (auto p = head; p != nullptr; p = p->next) ++n;    // O(n)
13     return n;
14 }
```

Listing 3.1 – list_length.cpp

Remarque. Les listes implémentent naturellement les piles et files sans déplacement d'éléments, contrairement aux tableaux.

3.4 Pile (stack)

3.4.1 Principe LIFO (Last – In, First – Out)

Une **pile** est une structure qui n'autorise l'accès qu'à un seul extrémité : on y **empile** (avec push) et on y **dépile** (avec pop) toujours au même endroit, appelé « sommet » (top). Le dernier élément ajouté sera donc systématiquement le premier retiré : c'est la règle **Last-In, First-Out**. Cette contrainte rend les opérations extrêmement simples : chaque push, pop ou lecture du sommet s'effectue en temps constant $O(1)$, car il suffit de modifier un pointeur (pile implémentée par liste) ou une case en bout de tableau (pile implémentée par vecteur). Les piles servent notamment :

- à mémoriser les appels récursifs (pile d'exécution d'un programme);
- à parcourir un graphe en profondeur (DFS);
- à évaluer une expression arithmétique écrite en notation postfixée (algorithme de Dijkstra « shunting-yard »).

En résumé, la pile sacrifie l'accès direct aux éléments intermédiaires pour gagner une simplicité et une rapidité optimales sur les opérations de tête.

🔗 Question de réflexion

Comment la pile d'appels d'un programme C++ s'appuie-t-elle sur ce concept ?

3.5 File (queue)

3.5.1 Principe FIFO

Une **file** applique la discipline *First-In, First-Out* (FIFO) : enqueue ajoute en queue, dequeue retire en tête, toutes deux en $O(1)$ avec une implémentation circulaire.

Exercice 3.3 – Buffer circulaire

Implémentez un buffer circulaire de taille fixe ; démontrez que enqueue/dequeue sont $O(1)$.

Solution :

```

1 template<class T, std::size_t CAP>
2 class CircularQueue {
3 public:
4     CircularQueue() : front_{0}, sz_{0} {}
5
6     bool enqueue(const T& v) {                // O(1)
7         if (sz_ == CAP) return false;         // plein
8         std::size_t rear = (front_ + sz_) % CAP;
9         buf_[rear] = v; ++sz_;
10        return true;

```

```

11     }
12     bool dequeue() {                               // O(1)
13         if (sz_ == 0) return false;                 // vide
14         front_ = (front_ + 1) % CAP; --sz_;
15         return true;
16     }
17     const T& front() const { return buf_[front_]; }
18     bool empty() const noexcept { return sz_ == 0; }
19 private:
20     T          buf_[CAP];
21     std::size_t front_, sz_;
22 };

```

Listing 3.2 – circular_queue.hpp

3.6 Comparatif rapide

Structure	Accès aléatoire	Insertion tête	Recherche
Tableau (static)	$O(1)$	$O(n)$	$O(n)$
Vecteur (dynamic)	$O(1)$	$O(n)$ amorti en fin	$O(n)$
Liste chaînée	$O(n)$	$O(1)$	$O(n)$
Pile	$O(1)$ (top)	$O(1)$	—
File	$O(1)$ (front)	$O(1)$	—

Travail pratique – Implémenter un mini-container

Travail pratique 3.1 – Mini STL simplifiée

Objectif. Produire une bibliothèque C++ `ministl::` contenant :

- un vecteur dynamique (doublement de capacité);
- une liste simple avec itérateur;
- une pile et une file basées sur la liste.

Étapes.

1. Rédiger les `.hpp` et `.cpp` séparés.
2. Ajouter des tests unitaires (Catch2) : push/pop, débordement, itérations.
3. Mesurer le temps d'un million d'insertions dans le vecteur et la liste ; interpréter les différences à la lumière de la complexité.

Exercices supplémentaires

Exercice 3.4

Expliquez pourquoi l'accès $A[i]$ dans un tableau statique est équivalent à l'arithmétique d'adresse $\text{base} + i \times \text{taille}$.

Exercice 3.5

Donnez un exemple concret où l'on préfère une liste à un vecteur, malgré la lenteur du parcours séquentiel.

Exercice 3.6

Calculez le coût amorti d'une stratégie de $+10\%$ de capacité au lieu de $\times 2$ pour un tableau dynamique.

Questions de réflexion

💡 Question de réflexion

Pourquoi la pile et la file, bien qu'implémentables avec un tableau, sont-elles souvent construites sur une liste chaînée dans les OS ?

💡 Question de réflexion

Comment la notion de *cache* influence-t-elle réellement le choix entre tableau et liste dans les algorithmes modernes ?

Bibliographie