



Persistent Segment Tree

Sogang ICPC Team

2020 Spring 20141574 임지환



- 임지환 (서강대학교 컴퓨터공학과)
- BOJ : raararaara
- 2020 President of 'Sogang ICPC Team'
- 2018 Sogang Programming Contest Master 부문 6등상
- 2019 Sogang Programming Contest Champion 부문 4등상



- Persistent Data structure
- Revisited : Segment Tree
- Dynamic Segment Tree
#15816 퀘스트 중인 모험가
- Persistent Segment Tree
#16978 수열과 쿼리 22
#11012 Egg
- Summary

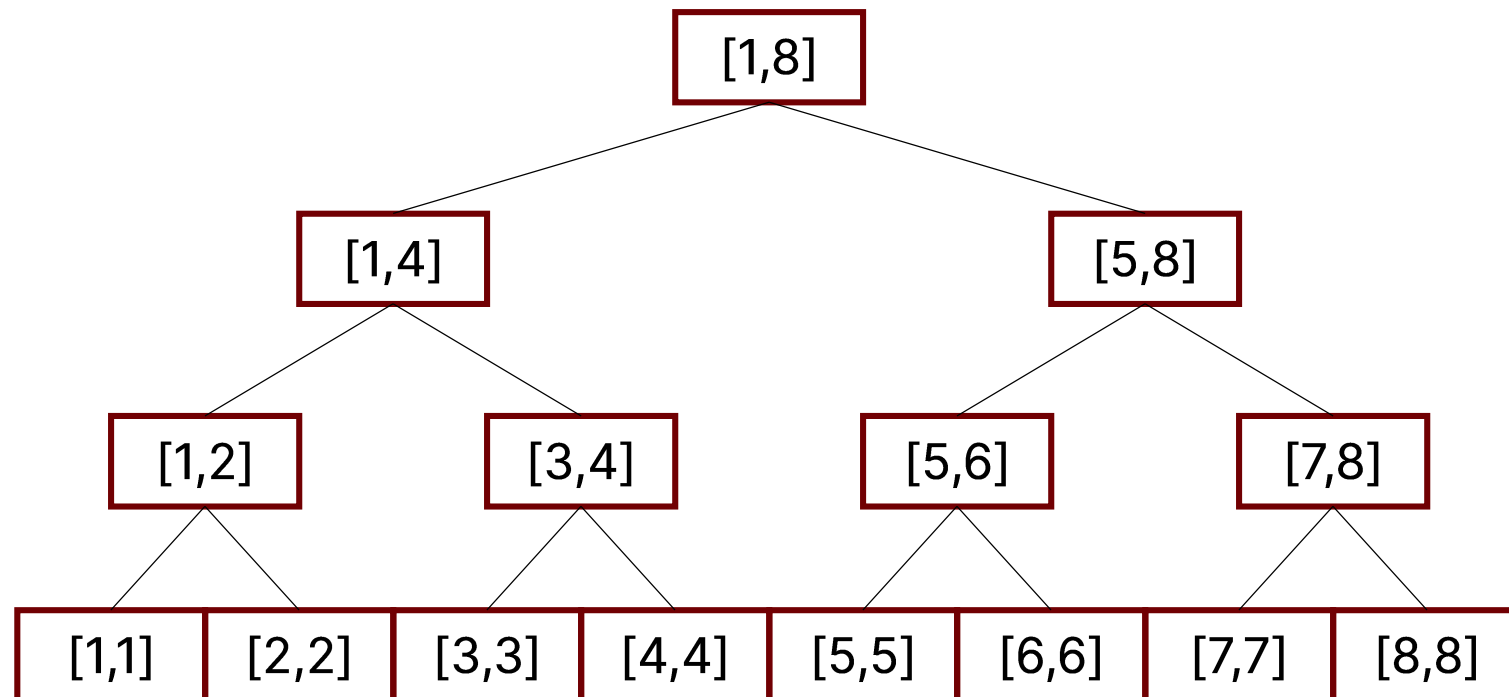


https://en.wikipedia.org/wiki/Persistent_data_structure

- 이전 버전의 정보를 함께 저장하고 있는 자료구조
- 최신 버전에서 이전 버전의 데이터가 필요한 경우 사용

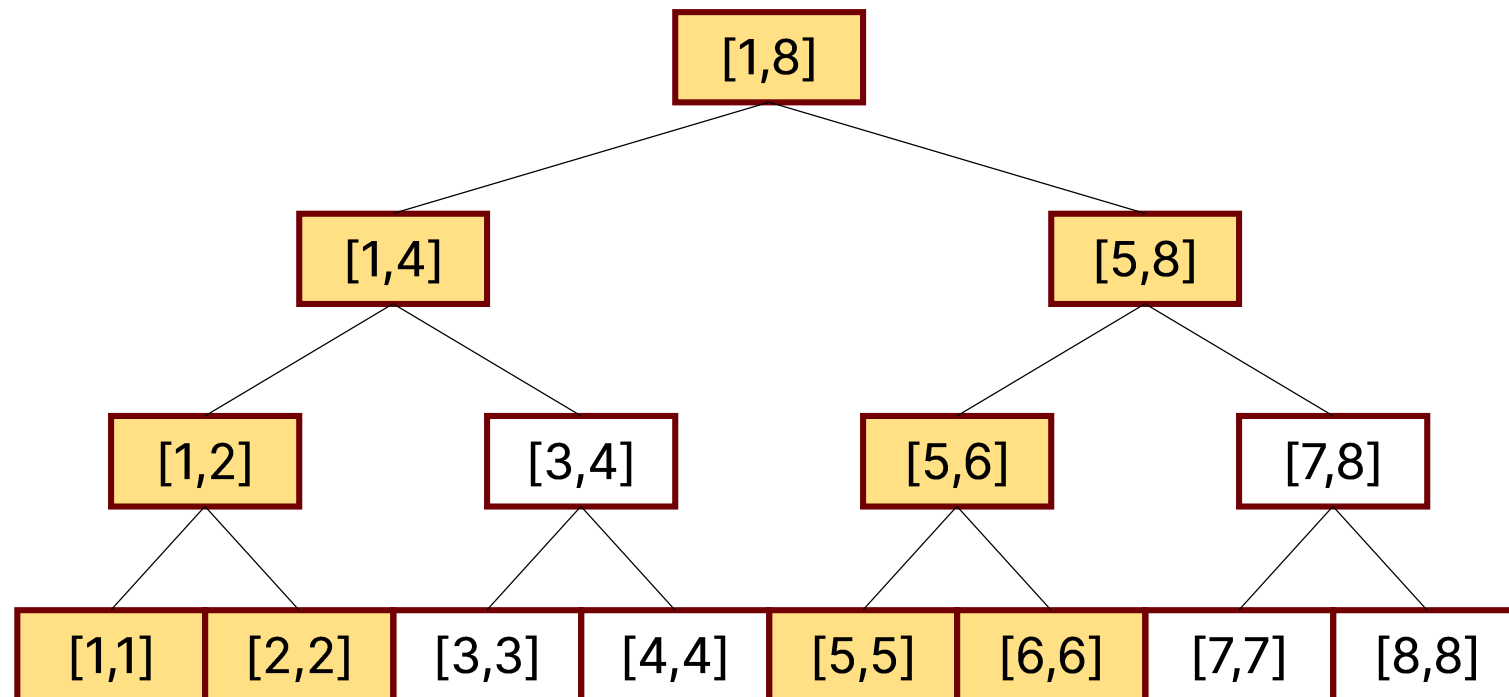


- Ordinary (static) Segment Tree





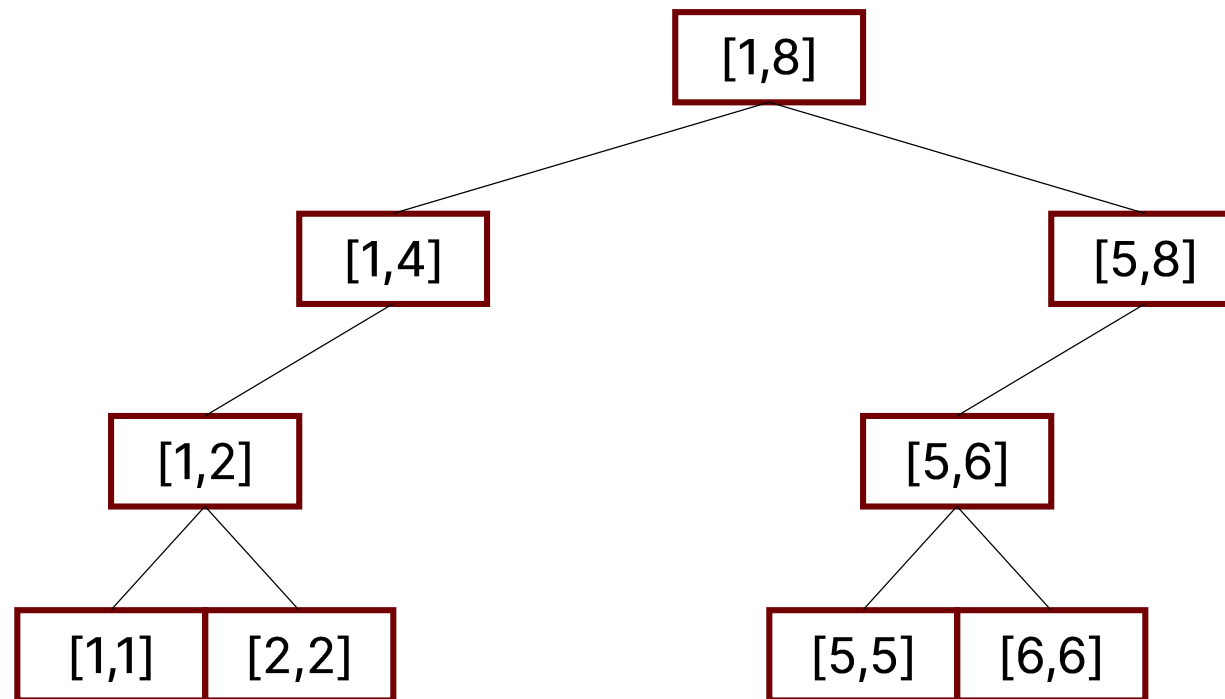
- Ordinary (static) Segment Tree



Dynamic Segment Tree



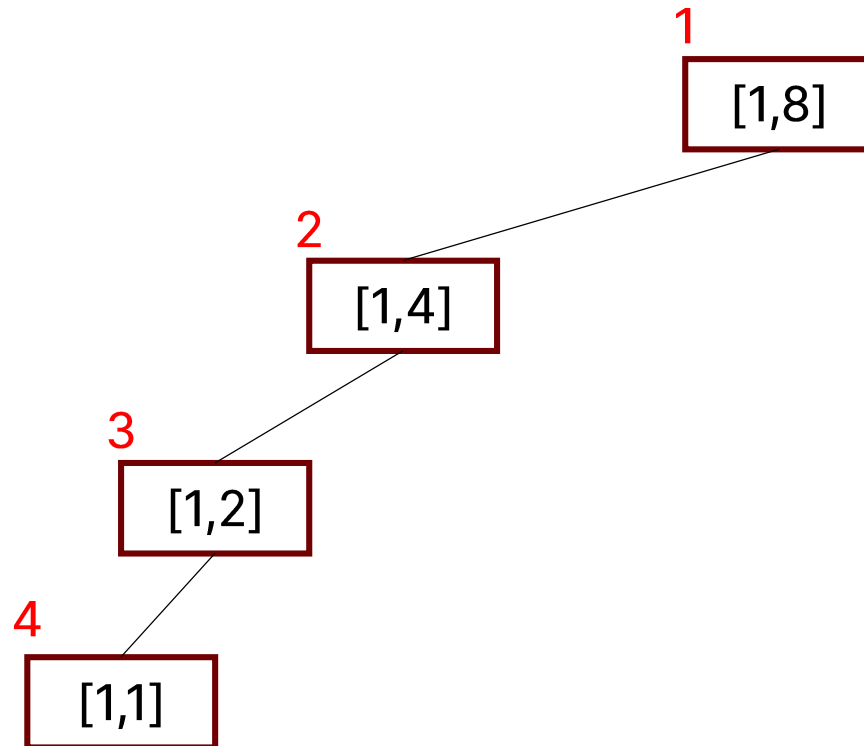
add [1, 5, 2, 6]



Dynamic Segment Tree



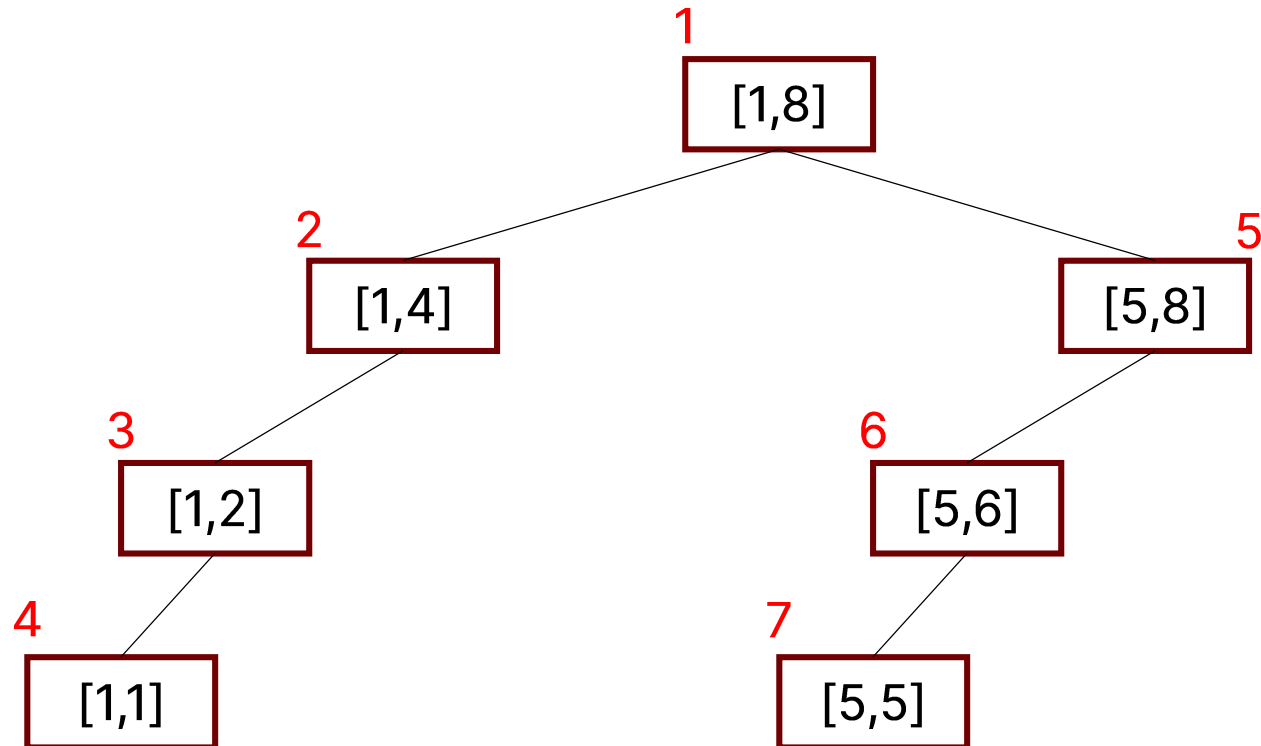
add [1, 5, 2, 6]



Dynamic Segment Tree



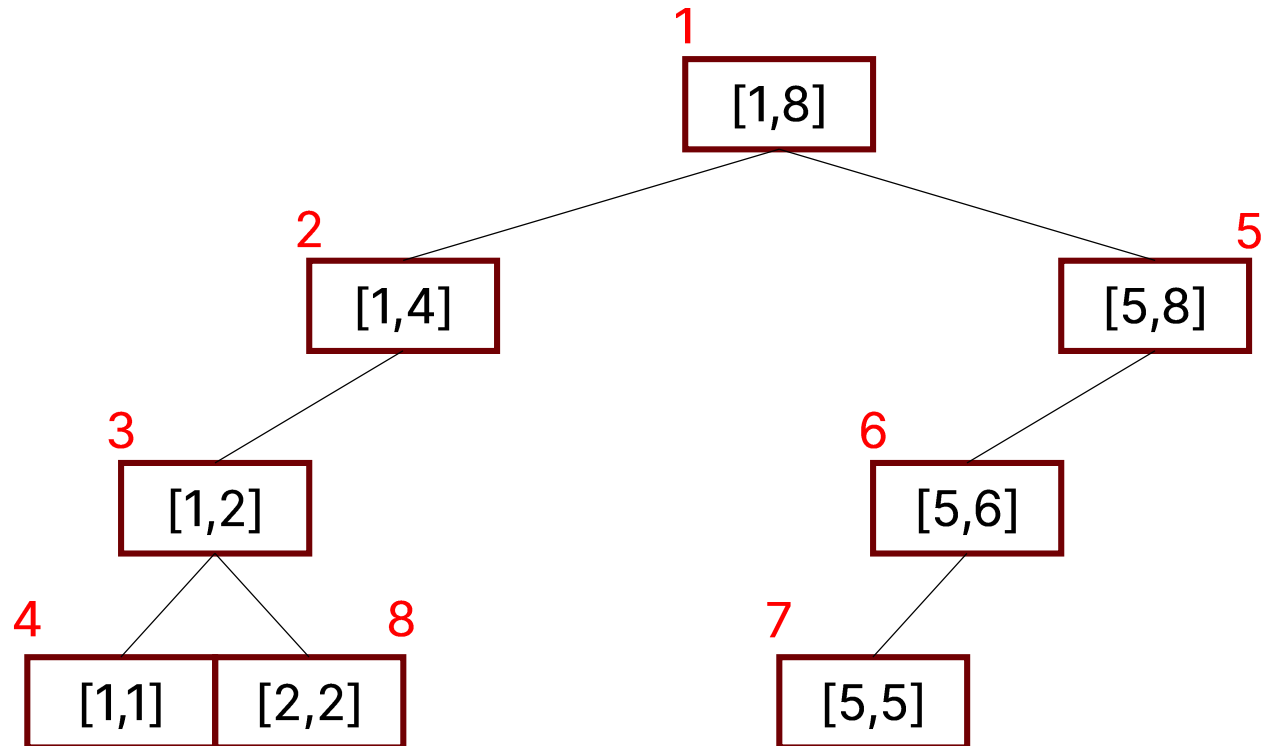
add [1, 5, 2, 6]



Dynamic Segment Tree



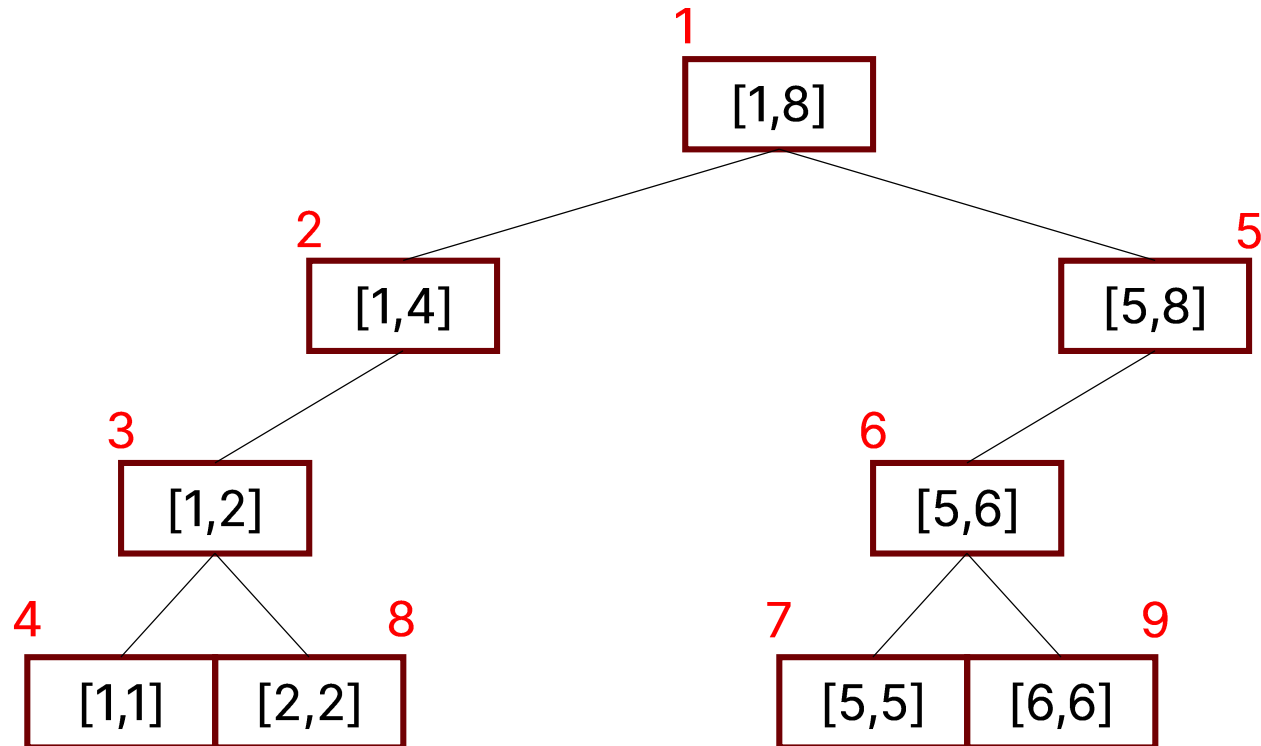
add [1, 5, 2, 6]



Dynamic Segment Tree



add [1, 5, 2, 6]



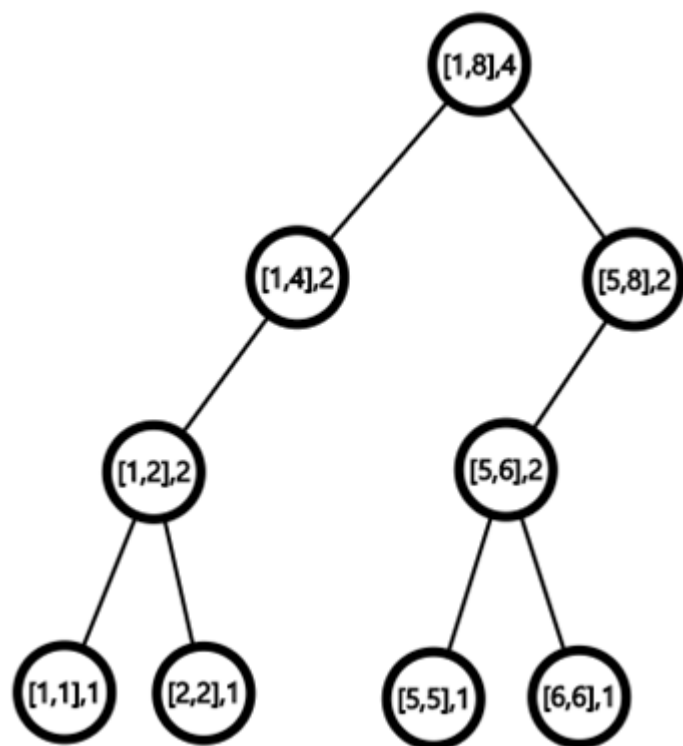


Implementation

```

8 struct Node {
9     int l, r, val;
10 };
11 vector<Node> tree(2);
12
13 void update(int idx, int x, int n = 1, int nl = -INF, int nr = INF) {
14     if (idx < nl || nr < idx) return;
15     tree[n].val += x;
16     if (nl != nr) {
17         int mid = (nl + nr) / 2;
18         if (idx <= mid) {
19             if (tree[n].l == 0) {
20                 tree.push_back({ 0, 0, 0 });
21                 tree[n].l = (int)tree.size() - 1;
22             }
23             update(idx, x, tree[n].l, nl, mid);
24         }
25         else {
26             if (tree[n].r == 0) {
27                 tree.push_back({ 0, 0, 0 });
28                 tree[n].r = (int)tree.size() - 1;
29             }
30             update(idx, x, tree[n].r, mid + 1, nr);
31         }
32     }
33 }

```



```

35 int sum(int l, int r, int n = 1, int nl = -INF, int nr = INF) {
36     if (r < nl || nr < l) return 0;
37     if (l <= nl && nr <= r) return tree[n].val;
38     int mid = (nl + nr) / 2;
39     int ret = 0;
40
41     if (l <= mid) {
42         if (tree[n].l == 0) {
43             tree.push_back({ 0, 0, 0 });
44             tree[n].l = (int)tree.size() - 1;
45         }
46         ret += sum(l, r, tree[n].l, nl, mid);
47     }
48
49     if (mid + 1 <= r) {
50         if (tree[n].r == 0) {
51             tree.push_back({ 0, 0, 0 });
52             tree[n].r = (int)tree.size() - 1;
53         }
54         ret += sum(l, r, tree[n].r, mid + 1, nr);
55     }
56     return ret;
57 }

```



• Implementation

```
8 struct Node {
9     int l, r, val;
10 };
11 vector<Node> tree(2);
12
13 void update(int idx, int x, int n = 1, int nl = -INF, int nr = INF) {
14     if (idx < nl || nr < idx) return;
15     tree[n].val += x;
16     if (nl != nr) {
17         lint mid = (nl + nr) / 2;
18         if (idx <= mid) {
19             if (tree[n].l == 0) {
20                 tree.push_back({ 0,0,0 });
21                 tree[n].l = (int)tree.size() - 1;
22             }
23             update(idx, x, tree[n].l, nl, mid);
24         }
25         else {
26             if (tree[n].r == 0) {
27                 tree.push_back({ 0,0,0 });
28                 tree[n].r = (int)tree.size() - 1;
29             }
30             update(idx, x, tree[n].r, mid + 1, nr);
31         }
32     }
33 }
```

```
35 int sum(int l, int r, int n = 1, int nl = -INF, int nr = INF) {
36     if (r < nl || nr < l) return 0;
37     if (l <= nl && nr <= r) return tree[n].val;
38     lint mid = (nl + nr) / 2;
39     int ret = 0;
40
41     if (l <= mid) {
42         if (tree[n].l == 0) {
43             tree.push_back({ 0,0,0 });
44             tree[n].l = (int)tree.size() - 1;
45         }
46         ret += sum(l, r, tree[n].l, nl, mid);
47     }
48     if (mid + 1 <= r) {
49         if (tree[n].r == 0) {
50             tree.push_back({ 0,0,0 });
51             tree[n].r = (int)tree.size() - 1;
52         }
53         ret += sum(l, r, tree[n].r, mid + 1, nr);
54     }
55     return ret;
56 }
```



- Time Complexity
 - ✓ Update : $O(\log N)$
 - ✓ Range query : $O(\log N)$
- Space Complexity
 - let L : range of data, N : number of queries
 - ✓ Update(add) : $O(\log L)$, total : $O(N \log L)$

#15816 퀘스트 중인 모험가



첫째 줄에 지금까지 달성한 퀘스트의 개수 N 이 주어진다. ($1 \leq N \leq 1,000,000$)

둘째 줄에 지금까지 달성한 퀘스트들의 번호 $Q_1 \dots Q_N$ 까지의 N 개의 수가 주어진다. ($-1,000,000,000 \leq Q[i] \leq 1,000,000,000$, $Q[i] < Q[i+1]$)

셋째 줄에 애드온 요청의 개수 M 이 주어진다. ($1 \leq M \leq 1,000,000$)

넷째 줄부터 M 개의 줄에 걸쳐서 애드온에 요청할 명령이 주어진다.

1. 1 X: 퀘스트 번호 X 를 달성했다. 애드온에 이를 반영해야 한다. ($-1,000,000,000 \leq X \leq 1,000,000,000$)

2. 2 L R: 퀘스트 번호 L 이상 R 이하인 퀘스트 중, 모험가가 달성하지 못한 퀘스트의 개수를 출력한다. ($-1,000,000,000 \leq L \leq R \leq 1,000,000,000$)

출력

애드온 기능2에 해당하는 출력을 요청당 한 줄씩 출력한다.

예제 입력 1 복사

```
3
1 10 20
4
2 1 20
1 5
2 1 20
2 1 1
```

예제 출력 1 복사

```
17
16
0
```

#15816 퀘스트 중인 모험가



- By dynamic segment tree:
 - 12byte per Node
 - 10^6 update queries
 - 2×10^9 range of data

| 채점 번호 | 아이디 | 문제 번호 | 결과 | 메모리 | 시간 | 언어 | 코드 길이 |
|----------|------------|----------|---------|----------|---------|------------|--------|
| 19031967 | raararaara | #4 15816 | 맞았습니다!! | 66892 KB | 1316 ms | C++14 / 수정 | 1538 B |
| 19031429 | raararaara | #4 15816 | 메모리 초과 | | | C++14 / 수정 | 1593 B |
| 19031396 | raararaara | #4 15816 | 메모리 초과 | | | C++14 / 수정 | 1593 B |
| 19031346 | raararaara | #4 15816 | 메모리 초과 | | | C++14 / 수정 | 1592 B |
| 19031314 | raararaara | #4 15816 | 메모리 초과 | | | C++14 / 수정 | 1585 B |
| 19031179 | raararaara | #4 15816 | 메모리 초과 | | | C++14 / 수정 | 1573 B |

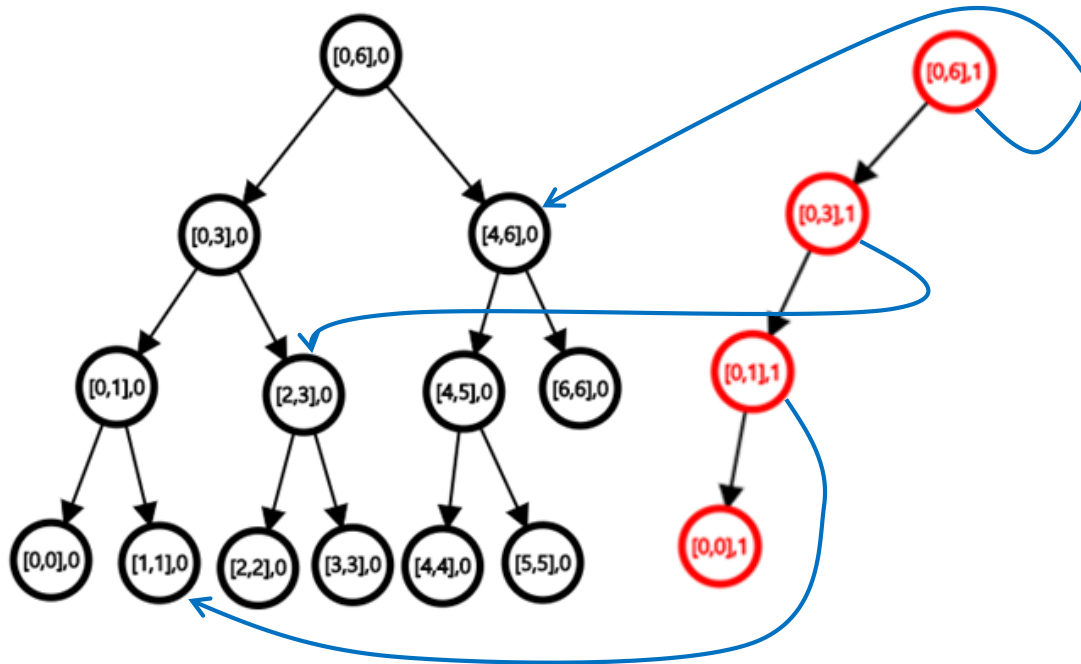


- 세그먼트 트리의 갱신 과정, or 생성 과정을 모두 저장하고 있는 자료구조
- Space Complexity : $O(N \log N)$ / $O(\log N)$ per one ver.
- Usage:
 - ✓ 특정 버전의 정보가 필요한 경우
 - ✓ update query가 없는 2D range query

Persistent Segment Tree



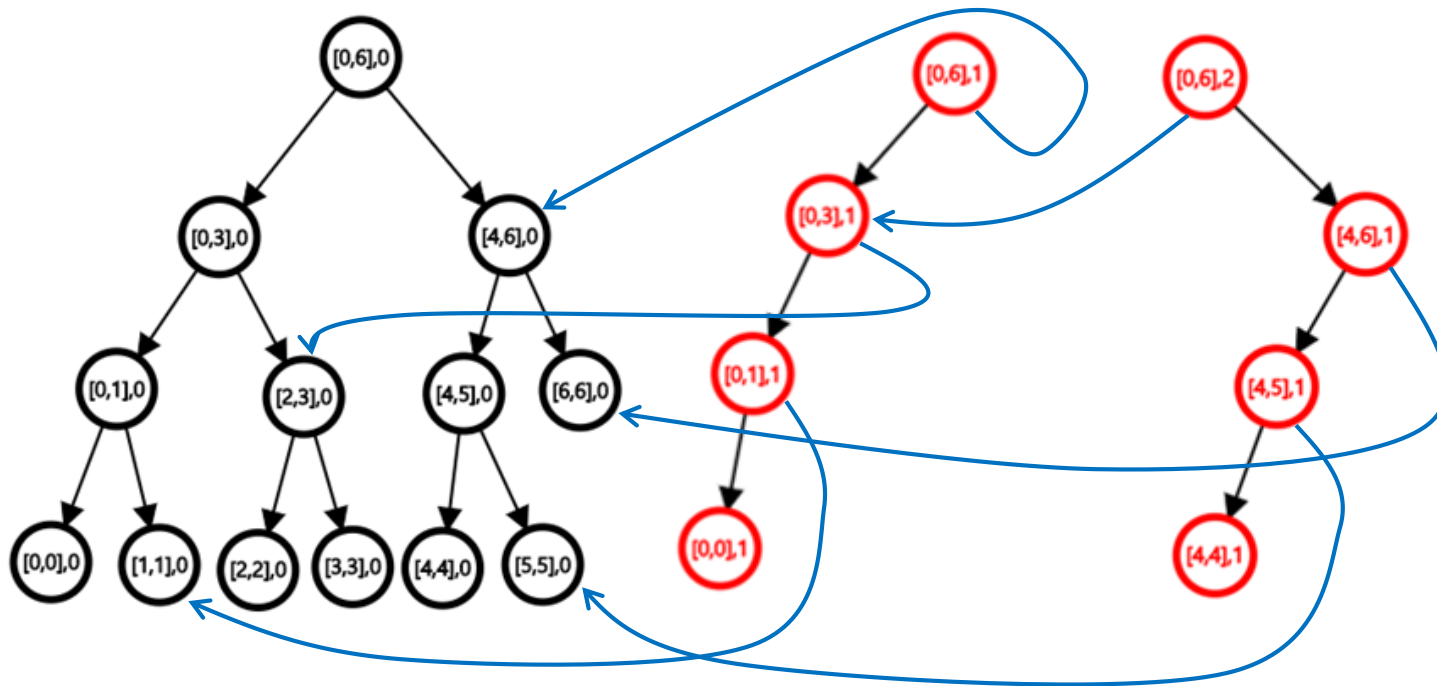
add [0, 4, 1, 5]



Persistent Segment Tree



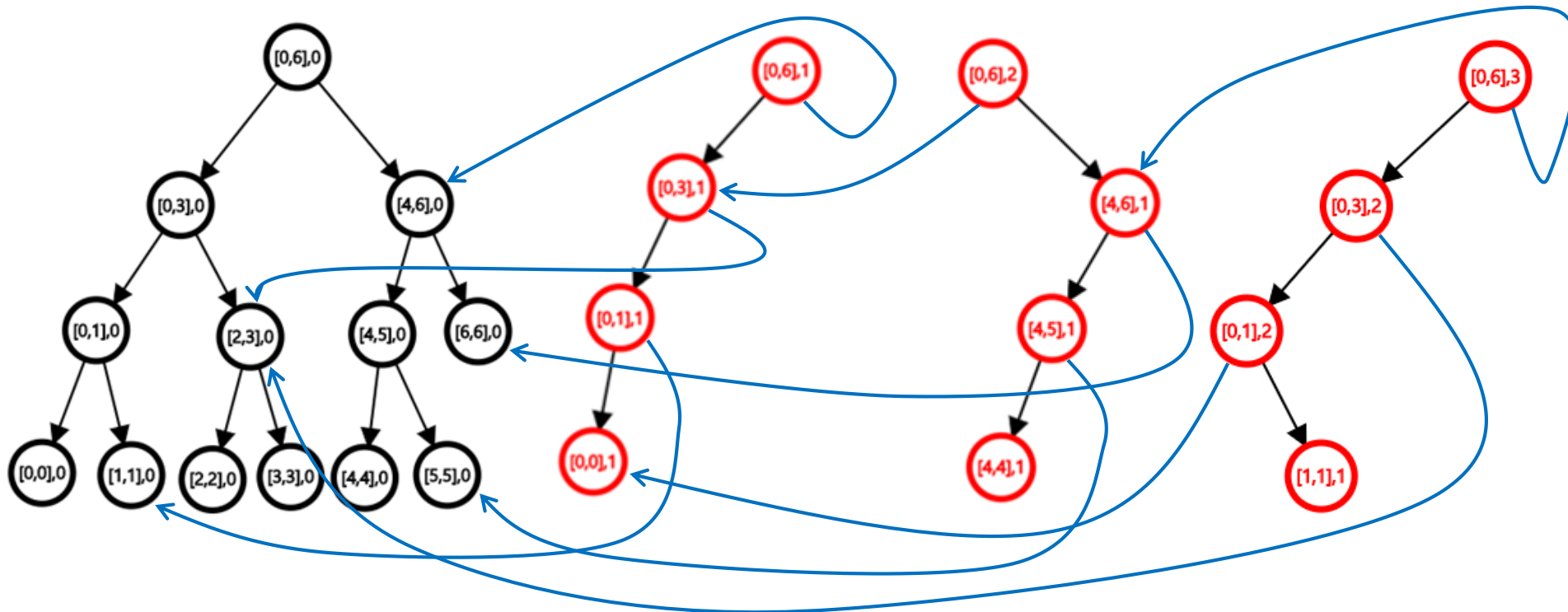
add [0, 4, 1, 5]



Persistent Segment Tree



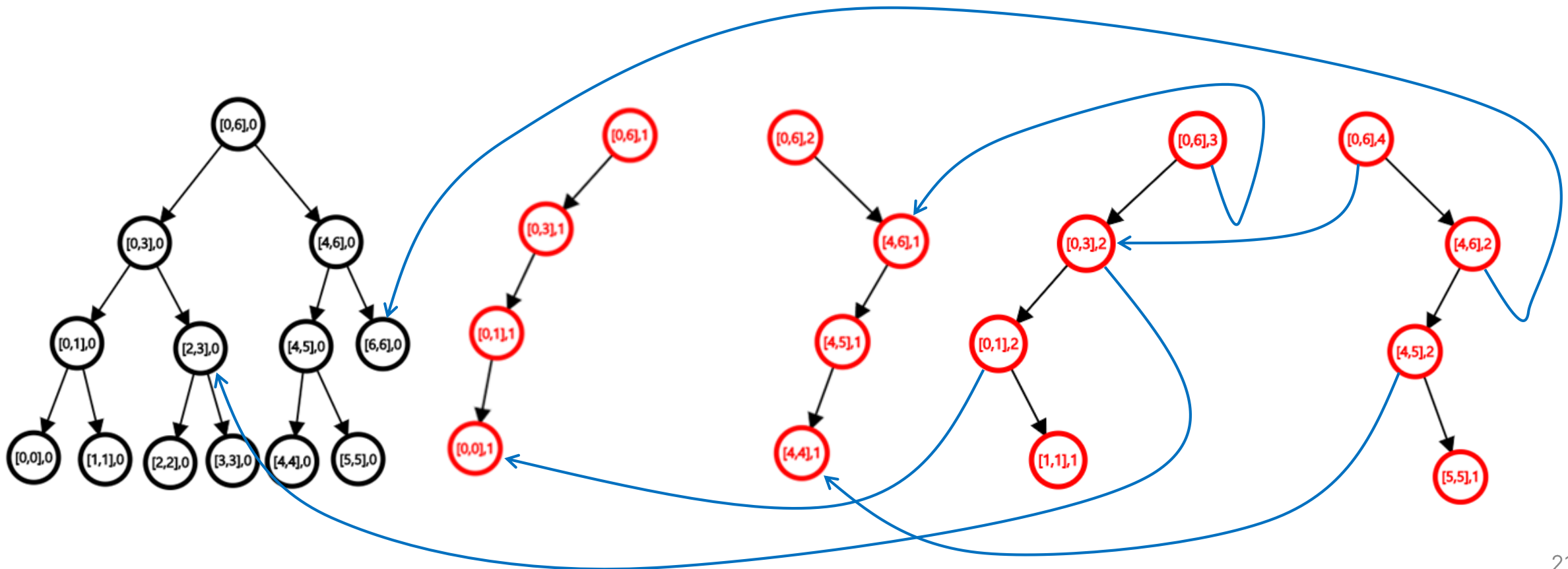
add [0, 4, 1, 5]



Persistent Segment Tree

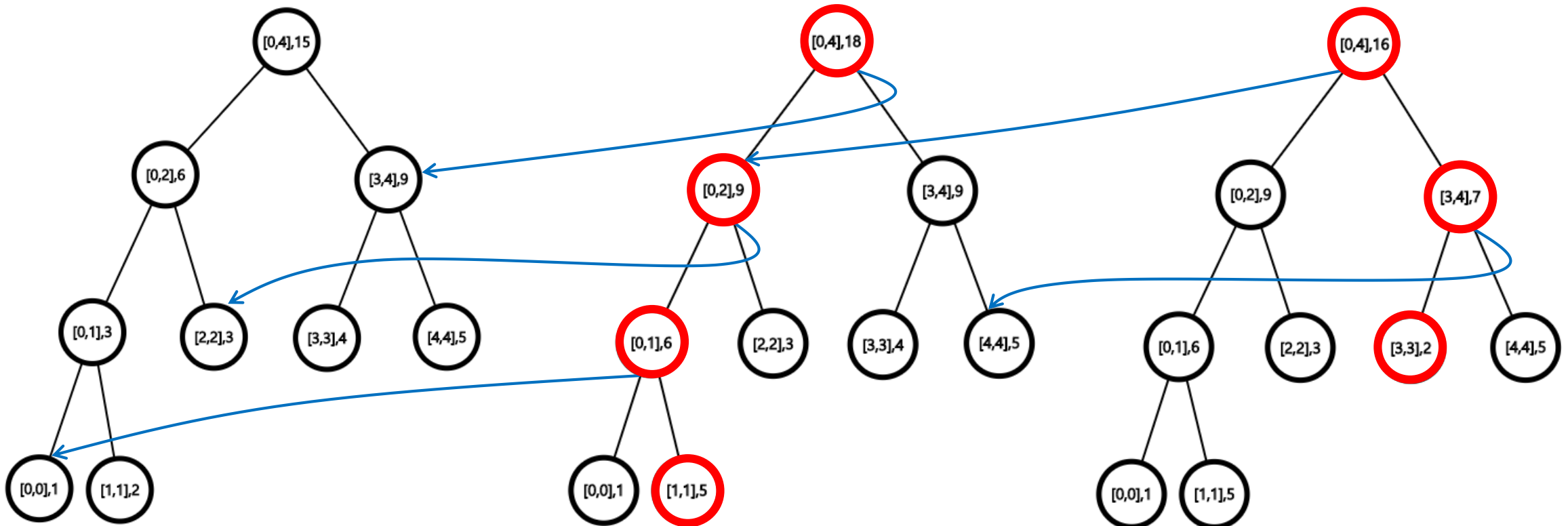


add [0, 4, 1, 5]





- 쿼리($1 \leq M \leq 100,000$)
 - ✓ 단일 원소 update
 - ✓ range sum
- k'th version required



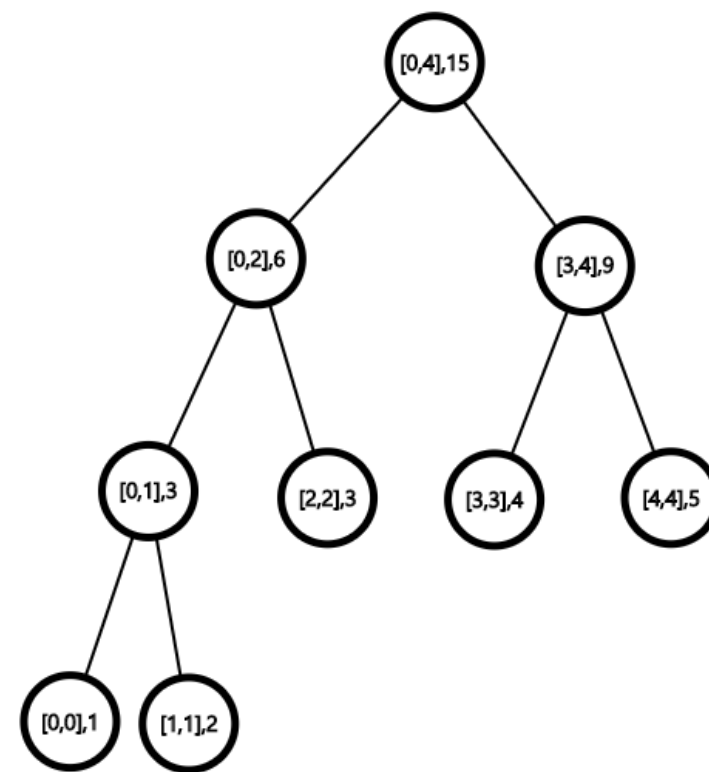


- Tree definition

```
11  lint a[mxn];
12  vector<int> xlist;
13
14  int rt[mxn];
15  struct Node {
16      int l, r;
17      lint val;
18  };
19  vector<Node> tree;
```

- 1st Version

```
21  void init(int n, int nl = 0, int nr = N-1) {
22      if (nl == nr) {
23          tree[n].val = a[nl];
24          return;
25      }
26      int mid = (nl + nr) / 2;
27      tree.push_back({ 0,0,0 }), tree[n].l = (int)tree.size() - 1;
28      init(tree[n].l, nl, mid);
29      tree.push_back({ 0,0,0 }), tree[n].r = (int)tree.size() - 1;
30      init(tree[n].r, mid + 1, nr);
31      tree[n].val = tree[tree[n].l].val + tree[tree[n].r].val;
32  }
```





- point update

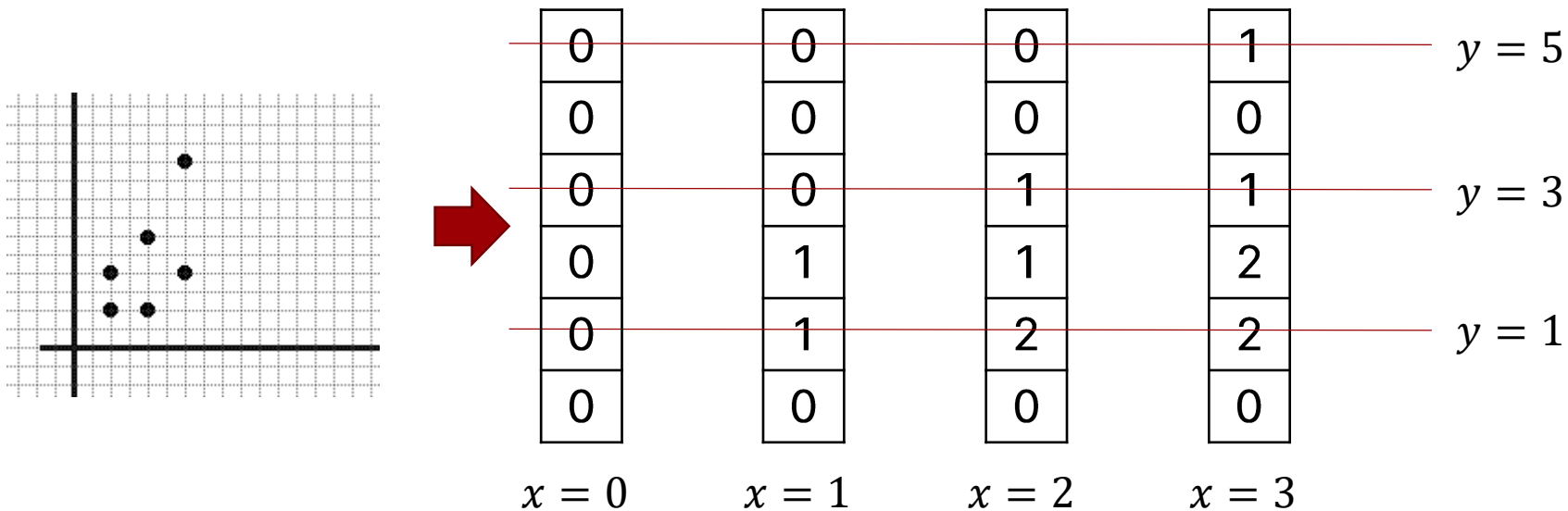
```
34 void update(int idx, int x, int n = 1, int nl = 0, int nr = N-1) {
35     if (nl == nr) return;
36     int mid = (nl + nr) / 2;
37     if (idx <= mid) {
38         int lidx = tree[n].l;
39         tree.push_back({ tree[lidx].l, tree[lidx].r, tree[lidx].val + x });
40         tree[n].l = (int)tree.size() - 1;
41         update(idx, x, tree[n].l, nl, mid);
42     }
43     else {
44         int ridx = tree[n].r;
45         tree.push_back({ tree[ridx].l, tree[ridx].r, tree[ridx].val + x });
46         tree[n].r = (int)tree.size() - 1;
47         update(idx, x, tree[n].r, mid + 1, nr);
48     }
49 }
```

- range sum

```
51 lint sum(int l, int r, int n, int nl = 0, int nr = N-1) {
52     if (r < nl || nr < l) return 0;
53     if (l <= nl && nr <= r) return tree[n].val;
54     int mid = (nl + nr) / 2;
55     return sum(l, r, tree[n].l, nl, mid) + sum(l, r, tree[n].r, mid + 1, nr);
56 }
```



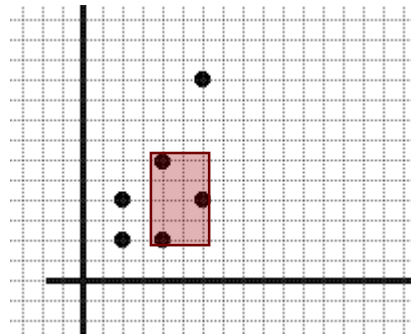

- 2D range query ($1 \leq M \leq 50,000$)
- grid range : $0 \leq x, y \leq 10^5$
- kth version of PST : $x = [0: k]$ 에 위치한 모든 점들의 정보



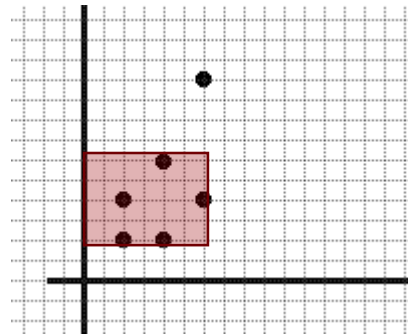


- 2D range query

$\text{query}(y_1, y_r, x^{\text{th}} \text{ ver})$

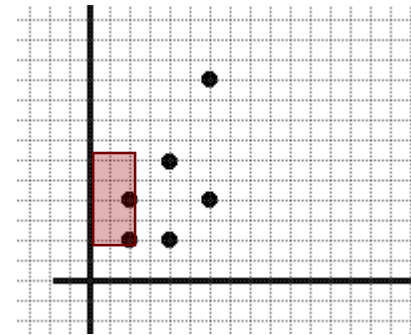


=



$\text{query}(1, 3, \text{rt}[3])$

-



$\text{query}(1, 3, \text{rt}[1])$



- 2D range query, 또는 이전 정보를 참조해야 하는 쿼리 문제를 해결하기 위해 알아야 하는 자료구조.
- <https://solved.ac/problems/algorithms/55>