KLASIFIKASI JENIS MAKANAN MENGGUNAKAN NEIGHBOR WEIGHTED K-NEAREST NEIGHBOR DENGAN SELEKSI FITUR INFORMATION GAIN

SKRIPSI

Untuk memenuhi sebagian persyaratan memperoleh gelar Sarjana Komputer

Disusun oleh: Vriza Wahyu Saputra NIM: 155150200111246



PROGRAM STUDI TEKNIK INFORMATIKA
JURUSAN TEKNIK INFORMATIKA
FAKULTAS ILMU KOMPUTER
UNIVERSITAS BRAWIJAYA
MALANG
2019

PENGESAHAN

KLASIFIKASI JENIS MAKANAN DARI CITRA SMARTPHONE MENGGUNAKAN NEIGHBOR WEIGHTED K-NEAREST NEIGHBOR DENGAN SELEKSI FITUR INFORMATION GAIN SKRIPSI

Diajukan untuk memenuhi sebagian persyaratan memperoleh gelar Sarjana Komputer

Disusun Oleh : Vriza Wahyu Saputra NIM: 155150200111246

Skripsi ini telah diuji dan dinyatakan lulus pada 26 April 2019 Telah diperiksa dan disetujui oleh:

Dosen Pembimbing I

Dosen Pembimbing II

Yuita Arum Sari, S.Kom, M.Kom

NIK: 201609 880715 2 001

Agus Wahyu Widodo , S.T, M.C.

NIP: 19740805 200112 1 001

Mengetahui

Ketua Jurusan Teknik Informatika

niawan , S.T, M.T, Ph.D

PERNYATAAN ORISINALITAS

Saya menyatakan dengan sebenar-benarnya bahwa sepanjang pengetahuan saya, di dalam naskah skripsi ini tidak terdapat karya ilmiah yang pernah diajukan oleh orang lain untuk memperoleh gelar akademik di suatu perguruan tinggi, dan tidak terdapat karya atau pendapat yang pernah ditulis atau diterbitkan oleh orang lain, kecuali yang secara tertulis disitasi dalam naskah ini dan disebutkan dalam daftar pustaka.

Apabila ternyata didalam naskah skripsi ini dapat dibuktikan terdapat unsurunsur plagiasi, saya bersedia skripsi ini digugurkan dan gelar akademik yang telah saya peroleh (sarjana) dibatalkan, serta diproses sesuai dengan peraturan perundang-undangan yang berlaku (UU No. 20 Tahun 2003, Pasal 25 ayat 2 dan Pasal 70).

Malang, 26 April 2019

METERAI TEMPEL 0C7C9AFF586160260

Vriza Wahyu Saputra

NIM: 155150200111246

PRA KATA

Dengan menyebut nama Allah SWT Yang Maha Pengasih Lagi Maha Penyayang. Puji syukur atas khadirat Allah SWT berkat pertolongan, kasih sayang dan kuasa-Nya penulis dapat menyelesaikan skripsi yang berjudul "Klasifikasi Jenis Makanan dari Citra Smartphone menggunakan Neighbor Weighted K-Nearest Neighbor dengan Seleksi Fitur Information Gain" dengan baik. Penulis menyadari menyadari skripsi ini tidak dapat selesai tanpa bantuan dan dukungan dari beberapa pihak. Oleh karena itu pada kesempatan ini, penulis menyampaikan rasa hormat dan terimakasih yang sebesar-besarnya kepada:

- 1. Ibu Yuita Arum Sari, S.Kom., M.Kom dan Bapak Agus Wahyu Widodo , S.T, M.Cs selaku dosen pembimbing I dan dosen pembimbing II yang telah dengan sabar banyak memberikan bimbingan, ilmu dan masukan dalam penyusunan skripsi ini.
- 2. Keluarga dari penulis terutama orang tua, kakak dan adik penulis yang tidak pernah lelah untuk memberikan do'a, motivasi, kasih sayang serta dukungan materiil.
- 3. Sahabat dan teman-teman penulis terkhususnya buat Muhammad Abdan Mulia, Yohana Yunita Putri, Febristya Anugrah F., Putri Indhira Utami dan masih banyak lagi yang telah setia menemani mengerjakan laporan skripsi.
- 4. Keluarga Eksekutif Mahasiswa Informatika dan terkhusus buat Badan Pengurus Harian serta Advokesma yang telah mengisi hari-hari penulis selama menempuh pendidikan di Fakultas Ilmu Komputer Universitas Brawijaya.
- 5. Seluruh civitas akademika Universitas Brawijaya terutama mas Hermawan Dwi Putra yang telah banyak memberi bantuan, ilmu dan dukungan selama penulis menempuh pendidikan di Teknik Informatika Universitas Brawijaya hingga proses penyelesaian skripsi ini.
- 6. PT. Artajasa Pembayaran Elektronis yang memberikan bantuan biaya pendidikan kepada penulis, kesempatan magang dan juga memberikan pelatihan mengenai soft skill dan practical skill yang nantinya akan penulis hadapi dalam dunia kerja.

Penulis menyadari bahwa skripsi ini masih jauh dari kata sempurna. Oleh karena itu penulis menerima saran dan kritik yang bersifat membangun demi perbaikan kearah kesempurnaan.

Malang, 26 April 2019

Penulis

Vrizawahyu22@gmail.com

ABSTRAK

Vriza Wahyu Saputra, Klasifikasi Jenis Makanan dari Citra Smartphone menggunakan Neighbor Weighted K-Nearest Neighbor dengan Seleksi Fitur Information Gain

Pembimbing: Yuita Arum Sari, S.Kom., M.Kom. dan Agus Wahyu Widodo, S.T, M.Cs

Smartphone dengan kemampuan sensor kamera yang kuat dapat digunakan untuk menganalisis foto dan pengenalan objek. Makanan adalah salah satu objek fotografi yang populer dan dapat menjadikan sesuatu yang menimbulkan rasa ingin memasak dan mencicipinya. Untuk memasak dibutuhkan resep masakan sebagai alat bantu untuk membuat masakan karena tidak semua orang tahu bagaimana cara membuat masakan. Tetapi untuk mencari resep makanan seseorang harus tau nama makanan yang akan dimasak. Untuk itu dibutuhkan teknik pencarian resep makanan dengan masukan citra makanan untuk mempermudah pencarian. Terdapat beberapa langkah metode yang dilakukan untuk melakukan pengenalan jenis makanan yaitu preprocessing, ekstraksi fitur, seleksi fitur dan klasifikasi. Ekstraksi fitur digunakan untuk memperoleh ciri yang terdapat pada citra makanan. Metode ekstraksi fitur yang digunakan adalah Color Moments untuk fitur warna dan Gray Level Cooccurrence Matrix (GLCM) untuk fitur tekstur. Seleksi fitur digunakan untuk mengurangi atribut yang tidak relevan. Metode seleksi fitur yang digunakan adalah Information Gain. Klasifikasi digunakan untuk melakukan proses pengenalan citra makanan yang sebelumnya tidak diketahui jenisnya. Metode klasifikasi yang digunakan adalah Neigbor Weighted K-Nearest Neighbor (NWKNN). Total data citra makanan yang digunakan adalah sebanyak 23 jenis makanan, 529 data latih tidak seimbang dan 23 data uji. Pengujian dilakukan untuk mengetahui akurasi dari metode NWKNN dan juga mengetahui pengaruh seleksi fitur Information Gain. Hasil pengujian dengan metode K-Fold Cross Validation diperoleh akurasi rata-rata tertinggi sebesar 72,53% dengan pembagian data uji sebanyak 30, jumlah fitur sebanyak 10, nilai K pada NWKNN sebanyak 3 dan perhitungan jarak menggunakan Cosine Similarity. Selain itu pada pengujian pengaruh Information Gain menghasilkan akurasi tertinggi yaitu 86,96% dengan jumlah fitur terbaik sebanyak 15 fitur. Hal ini dapat disimpulkan bahwa metode NWKNN dapat menjawab permasalahan data tidak seimbang dan Information Gain dapat mengetahui fitur terbaik untuk klasifikasi.

Kata Kunci: ekstraksi fitur, seleksi fitur, klasifikasi, Color Moments, GLCM, Information Gain, NWKNN.

ABSTRACT

Vriza Wahyu Saputra, Food Type Classification from Smartphone Image using Neighbor Weighted K-Nearest Neighbor with Information Gain Feature Selection

Supervisors: Yuita Arum Sari, S.Kom., M.Kom. and Agus Wahyu Widodo, S.T, M.Cs

Smartphones with powerful camera sensor capabilities can be used to analyze photos and object recognition. Food is one of the popular photography objects and seeing it makes you want to cook or taste it. Cooking requires recipes as a tool to make dishes because not everyone knows how to make dishes. But to find a food recipe one must know the name of the food to be cooked. For this reason, it takes a food recipe search technique by inputting food images to facilitate search. There are several steps in the method that are carried out to introduce food types namely preprocessing, feature extraction, feature selection and classification. Feature extraction is used to obtain the characteristics found in food images. The feature extraction method used is Color Moments for color features and Gray Level Counseling Matrix (GLCM) for texture features. Feature selection is used to reduce irrelevant attributes. The feature selection method used is Information Gain. Classification is used to process the image recognition of foods of unknown type. The classification method used is Neigbor Weighted K-Nearest Neighbor (NWKNN). The total food image data used is as many as 23 types of food, 529 training data is not balanced and 23 test data. Tests were carried out to determine the accuracy of the NWKNN method and also to know the effect of the Information Gain feature selection. The test results with the K-Fold Cross Validation method obtained the highest average accuracy of 72,53% by dividing the test data by 30, the number of features by 10, the K value on NWKNN by 3 and calculating distances using Cosine Similarity. On other hands, the testing of the Information Gain effect resulted in the highest accuracy of 86.96% with the 15 best features. It can be concluded that the NWKNN method can solve the problem of unbalanced data and Information Gain can find out the best features for classification.

Keyword: feature extraction, feature selection, classification, Color Moments, GLCM, Information Gain, NWKNN.

DAFTAR ISI

KLASIFIKASI JENIS MAKANAN MENGGUNAKAN NEIGHBOR W NEIGHBOR DENGAN SELEKSI FITUR INFORMATION GAIN	
PENGESAHAN Error! Boo	okmark not defined.
PERNYATAAN ORISINALITASError! Boo	okmark not defined.
PRA KATA	iv
ABSTRAK	v
ABSTRACT	vi
DAFTAR ISI	vii
DAFTAR TABEL	x
DAFTAR GAMBAR	xii
BAB 1 PENDAHULUAN	1
1.1 Latar belakang	1
1.2 Rumusan masalah	3
1.3 Tujuan	3
1.4 Manfaat	3
1.5 Batasan masalah	3
1.6 Sistematika pembahasan	3
BAB 2 LANDASAN KEPUSTAKAAN	5
2.1 Tinjauan Pustaka	5
2.2 Ekstraksi Fitur	7
2.2.1 Transformasi Warna RGB ke HSV	8
2.2.2 Color Moments	10
2.2.3 Gray Level Cooccurrence Matrix (GLCM)	11
2.3 Seleksi Fitur	16
2.3.1 Information Gain	17
2.4 Klasifikasi	18
2.4.1 K-Nearest Neighbor (K-NN)	18
2.4.2 Neighbor Weighted K-Nearest Neighbor (NW	KNN)19
2.4.3 Manhattan Distance	20
2.4.4 Euclidean Distance	20

	2.4.5 Cosine Similarity	. 21
2	.5 Pengujian Algoritme	. 21
	2.5.1 Pengujian Akurasi	. 21
	2.5.2 Pengujian k-Fold Cross Validation	. 21
вав з м	ETODOLOGI	. 23
3	.1 Tipe Penelitian	. 23
3	.2 Strategi Penelitian	. 23
3	.3 Peralatan Pendukung	. 24
3	.4 Lokasi Penelitian	. 25
3	.5 Perancangan Algoritme	. 25
3	.6 Pengujian dan Analisis Algoritme	. 25
3	.7 Teknik Pengumpulan Data	. 26
3	.8 Data Penelitian	. 27
BAB 4 PE	RANCANGAN	. 31
4	.1 Perancangan Algoritme	. 31
	4.1.1 Perancangan Algoritme Color Moments	. 32
	4.1.2 Perancangan Algoritme Gray Level Cooccurrence Matrix	. 36
	4.1.3 Perancangan Algoritme Information Gain	. 54
	4.1.4 Perancangan Algoritme K-Nearest Neighbor	. 55
	4.1.5 Perancangan Algoritme Neighbor Weighted K-Nearest Neigh	
	4.1.6 Perancangan Algoritme Perhitungan Jarak Cosine Similarity	. 57
4	.2 Perhitungan Manualisasi	. 58
	4.2.1 Perhitungan Color Moments	. 58
	4.2.2 Perhitungan Gray Level Co-Occurrence Matrix	. 63
	4.2.3 Perhitungan Information Gain	. 92
	4.2.4 Perhitungan KNN	. 94
	4.2.5 Perhitungan NWKNN	. 98
4	.3 Perancangan Pengujian	100
	4.3.1 Pengaruh Jumlah Fitur pada Seleksi Fitur Information Gain	100
	4.3.2 Pengaruh Nilai K NKWNN terhadap Akurasi	101
	4.3.3 Perbandingan Perhitungan Jarak NWKNN	101

4.3.4 Perbandingan Akurasi Metode KNN dan NWKNN 1	102
4.3.5 Pengujian k-Fold Cross Validation	102
BAB 5 IMPLEMENTASI	104
5.1 Batasan Implementasi	104
5.2 Implementasi Algoritme	104
5.2.1 Implementasi Color Moments	104
5.2.2 Implementasi GLCM	107
5.2.3 Implementasi Information Gain	116
5.2.4 Implementasi Klasifikasi KNN dan NWKNN	121
5.2.5 Impelementasi Pengujian	126
BAB 6 PENGUJIAN DAN ANALISIS	129
6.1 Pengujian dan Analisis Pengaruh Jumlah Fitur pada Information G	
6.2 Pengujian dan Analisis Pengaruh Nilai K NKWNN	132
6.3 Pengujian dan Analisis Perhitungan Jarak NWKNN	134
1	135
6.4 Pengujian dan Analisis Perbandingan Akurasi Metode KNN o	
6.5 Pengujian K-Fold Cross Validation	137
BAB 7 KESIMPULAN1	139
7.1 Kesimpulan1	139
7.2 Saran	140
ΛΔΕΤΔΡ ΡΙΙ <u>ςτ</u> ΔΚΔ	141

DAFTAR TABEL

Tabel 2.1 Tinjauan Pustaka	5
Tabel 3.1 Tabel dataset citra makanan	. 27
Tabel 4.1 Nilai warna R citra	. 58
Tabel 4.2 Nilai warna G citra	. 59
Tabel 4.3 Nilai warna B citra	. 59
Tabel 4.4 Nilai warna H citra	. 59
Tabel 4.5 Nilai warna S citra	. 60
Tabel 4.6 Nilai warna V citra	. 60
Tabel 4.7 Nilai <i>Grayscale</i> Citra	. 63
Tabel 4.8 Pembentukan Matriks Co-Occurrence piksel (1,1) sudut 0° dan d=1	. 63
Tabel 4.9 Hasil Matriks Co-Occurrence piksel (1,1) sudut 45° dan d=1	. 64
Tabel 4.10 Pembentukan Matriks <i>Co-Occurrence</i> piksel (1,1) sudut 45° dan d=1	164
Tabel 4.11 Hasil Matriks <i>Co-Occurrence</i> piksel (1,1) sudut 90° dan d=1	. 65
Tabel 4.12 Pembentukan Matriks <i>Co-Occurrence</i> piksel (1,1) sudut 90° dan d=1	165
Tabel 4.13 Hasil Matriks <i>Co-Occurrence</i> piksel (1,1) sudut 90° dan d=1	. 65
Tabel 4.14 Pembentukan Matriks Co-Occurrence piksel (1,1) sudut 135° dan	
Tabel 4.15 Hasil Matriks <i>Co-Occurrence</i> piksel (1,1) sudut 135° dan d=1	. 66
Tabel 4.16 Nilai $Px+y$ Sudut 0 $^{ m o}$. 73
Tabel 4.16 Nilai $m{P}x+m{y}$ Sudut 0° Tabel 4.17 Nilai $m{P}x-m{y}$ Sudut 0°	
	. 74
Tabel 4.17 Nilai $m{P}x-m{y}$ Sudut 0 $^{ m o}$. 74 . 74
Tabel 4.17 Nilai $m{P}x-m{y}$ Sudut 0 $^{ m o}$. 74 . 74 . 75
Tabel 4.17 Nilai $Px-y$ Sudut 0°	. 74 . 74 . 75 . 75
Tabel 4.17 Nilai $Px-y$ Sudut 0°	. 74 . 74 . 75 . 75 . 77
Tabel 4.17 Nilai $Px - y$ Sudut 0°	. 74 . 74 . 75 . 75 . 77
Tabel 4.17 Nilai $Px-y$ Sudut 0°	. 74 . 74 . 75 . 75 . 77 . 78
Tabel 4.17 Nilai $Px-y$ Sudut 0°	. 74 . 74 . 75 . 75 . 77 . 78 . 79
Tabel 4.17 Nilai $Px - y$ Sudut 0°	. 74 . 74 . 75 . 75 . 77 . 78 . 79 . 79

Tabel 4.28 Matriks Co-occurrence Simetris Baris ke 1 Sudut 0°	83
Tabel 4.29 Nilai $m{P}x$ sudut 0 $^{ m o}$	83
Tabel 4.30 Nilai $m{P}m{y}$ sudut 0 $^{ m o}$	83
Tabel 4.31 Nilai $m{P}x+m{y}$ Sudut 135°	86
Tabel 4.32 Nilai $m{P}x-m{y}$ Sudut 135°	87
Tabel 4.33 Matriks Co-occurrence Simetris Baris ke 1 Sudut 135°	87
Tabel 4.34 Nilai $m{P}x$ sudut 0 $^{\circ}$	88
Tabel 4.35 Nilai $m{P}m{y}$ sudut 0 $^{\circ}$	88
Tabel 4.36 Data Latih	89
Tabel 4.37 Data Uji	91
Tabel 4.38 Tabel Data Kelompok	92
Tabel 4.39 Pengurutan Hasil <i>Information Gain</i>	94
Tabel 4.40 Hasil <i>Cosine Similarity</i>	95
Tabel 4.41 Hasil <i>Cosine Similarity</i> terurut	96
Tabel 4.42 Kelompok Nilai <i>Cosim</i> dengan K =7	97
Tabel 4.43 Nilai <i>Cosim</i> terurut dengan K = 7	98
Tabel 4.44 Hasil Perhitungan Skor	99
Tabel 4.45 Rancangan Pengujian Pengaruh Jumlah Fitur Information Gain	100
Tabel 4.46 Rancangan Pengujian Pengaruh Nilai K NWKNN	101
Tabel 4.47 Rancangan Pengujian Perbandingan Perhitungan Jarak	101
Tabel 4.48 Rancangan Pengujian Perbandingan Akurasi KNN dan NWKNN	102
Tabel 4.49 Pengujian K-Fold Cross Validation	103
Tabel 6.1 Hasil Pengujian Pengaruh Jumlah Fitur pada Information Gain	129
Tabel 6.2 Hasil Pengujian Pengaruh Nilai K NWKNN	133
Tabel 6.3 Hasil Pengujian Perhitungan Jarak NWKNN	134
Tabel 6.4 Tabel Pengujian Data Uji Ke-2 Cosim dan Euclidean	135
Tabel 6.5 Hasil Pengujian Perbandingan Akurasi Metode KNN dan NWKNN	136
Tabel 6.6 Hasil Pengujian K-Fold Cross Validation	137

DAFTAR GAMBAR

Gambar 2.1 Penentuan Awal Nilai Matrix Coocurrence	. 13
Gambar 2.2 Hasil pembentukan nilai GLCM simetris	. 13
Gambar 2.3 Hasil GLCM matriks setelah dinormalisasi	. 14
Gambar 3.1 Diagram alir proses	. 24
Gambar 3.2 Citra dalam kondisi utuh pada 3 kemiringan	. 26
Gambar 3.3 Citra dalam kondisi dimakan ¼ pada 3 kemiringan	. 26
Gambar 3.4 Citra dalam kondisi dimakan ½ pada 3 kemiringan	. 26
Gambar 3.5 Citra dalam kondisi dimakan ¾ pada 3 kemiringan	. 27
Gambar 4.1 Diagram Alir Sistem	. 32
Gambar 4.2 Diagram Alir Color Moments	. 33
Gambar 4.3 Diagram Alir Perhitungan <i>Mean</i>	. 34
Gambar 4.4 Diagram Alir Perhitungan Standar Deviasi	. 35
Gambar 4.5 Diagram Alir Perhitungan Skewness	. 36
Gambar 4.6 Diagram Alir GLCM	. 37
Gambar 4.7 Diagram Alir Matrix Co-occurrence	. 39
Gambar 4.8 Diagram Alir Ekstraksi Fitur ASM	. 40
Gambar 4.9 Diagram Alir Ekstraksi Fitur Contrast	. 41
Gambar 4.10 Diagram Alir Ekstraksi Fitur <i>Variance</i>	. 42
Gambar 4.11 Diagram Alir Ekstraksi Fitur Inverse Difference Moment (IDM)	. 43
Gambar 4.12 Diagram Alir Ekstraksi Fitur Correlation	. 45
Gambar 4.13 Diagram Alir Ekstraksi Fitur Sum Average	. 46
Gambar 4.14 Diagram Alir Ekstraksi Fitur Sum Entropy	. 47
Gambar 4.15 Diagram Alir Ekstraksi Fitur Sum Variance	. 48
Gambar 4.16 Diagram Alir Ekstraksi Fitur Entropy	. 49
Gambar 4.17 Diagram Alir Ekstraksi Fitur Difference Entropy	. 50
Gambar 4.18 Diagram Alir Ekstraksi Fitur Difference Variance	. 51
Gambar 4.19 Diagram Alir Ekstraksi Fitur Information Measure Of Correlation	. 53
Gambar 4.20 Diagram Alir Information Gain	. 54
Gambar 4.21 Digram Alir K-NN	. 55
Gambar 4.22 Diagram Alir NWKNN	. 56

Gambar 4.23 Diagram Alir Cosine Similarity	57
Gambar 4.24 Sampel Citra Rendang 200 x 200	58
Gambar 4.25 Sampel Citra Rendang 10 x 10	58
Gambar 6.1 Grafik Standar Deviasi 15 Fitur	130
Gambar 6.2 Grafik Standar Deviasi 5 Fitur	130
Gambar 6.3 Grafik Kemiripan Fitur Tekstur	131
Gambar 6.4 Citra Makanan dengan Tekstur Mirip	131
Gambar 6.5 Standar Deviasi 25 Fitur	132
Gambar 6.6 Standar Deviasi 50 Fitur	132
Gambar 6.7 Visualisasi Hasil Data Uji ke 3 NWKNN	133
Gambar 6.8 Grafik Hasil Pengujian Perhitungan Jarak NWKNN	135
Gambar 6.9 Grafik Hasil Pengujian Perbandingan Akurasi Metode KNN NWKNN	
Gambar 6.10 Grafik Hasil Pengujian K-Fold Cross Validation	138

BAB 1 PENDAHULUAN

Pada bab ini akan dijelaskan latar belakang awal terkait topik atau judul beserta metode yang digunakan. Selain latar belakang juga akan disampaikan terkait tujuan serta manfaat yang diharapkan oleh penulis.

1.1 Latar belakang

Smartphone digunakan oleh miliaran orang di seluruh dunia dan dilengkapi dengan berbagai jenis sensor dan prosesor yang kuat. Salah satunya adalah kemampuan mengambil gambar yang beresolusi tinggi. Peningkatan kamera dan peningkatan daya komputasi ini memungkinkan smartphone untuk menangkap dan menganalisis foto atau video untuk berbagai aplikasi, seperti pengenalan gerakan dan perilaku, pengenalan objek, diagnosis penyakit dan pemantauan kondisi kesehatan (Nejati et al., 2016). Makanan adalah salah satu objek yang populer untuk media fotografi dan menjadikan sesuatu yang menimbulkan selera sehingga menggugah rasa untuk memasak dan mencicipinya (Arsita et al., 2017). Tetapi tidak setiap orang tahu bagaimana cara membuat setiap makanan, sehingga dibutuhkan resep masakan sebagai alat bantu untuk membuat Keterbatasan pengetahuan mengenai nama makanan memberikan permasalahan untuk menemukan resep makanan yang dicari (Rahayuni, Sari dan Adinugroho, 2019). Untuk mempermudah pencarian resep makanan berdasarkan citra makanan maka dibutuhkan teknik pencarian dengan masukan berupa citra makanan. Pengguna akan memasukkan query berupa citra yang selanjutnya akan di retrieve. Teknik tersebut dikenal dengan teknik Content Based Image Retreival (CBIR) (Layona, Tunardi dan Tanoto, 2014) . Terdapat beberapa langkah untuk proses pembelajaran yaitu preprocessing, ekstraksi fitur meliputi warna, tekstur dan klasifikasi gambar dengan metode seperti Bayesian, Support Vector Machine dan sebagainya (Sasano, Han & Chen, 2017).

Manusia melihat warna karena adanya cahaya yang dipantulkan oleh objek (Kadir dan Susanto, 2013). Ruang warna Red, Green dan Blue (RGB) dinyatakan oleh tiga warna primer dalam fisik, sehingga makna fisiknya jelas. Ruang warna Hue, Saturation dan Value (HSV) merupakan sistem warna non linier yang konsisten dengan karakteristik persepsi manusia tentang warna dengan setiap elemen ruang warna terpisah sehingga cocok untuk pemrosesan gambar (Liu, Liu dan Chen, 2014). Ekstraksi fitur warna dengan ruang warna RGB dan HSV untuk mendeteksi Rare Colored Capsul (RCC) menghasilkan akurasi sempurna yaitu 100%. Tingkat deteksi kesalahan dari bukan RCC adalah 0,0067% (Liu, Liu and Chen, 2014). Ekstraksi fitur warna dengan metode color moments merupakan metode yang efektif untuk menganalisis citra karena memiliki dimensi fitur vektor terendah dan memiliki kompleksitas komputasi lebih rendah dibandingkan dengan ekstraksi fitur dengan metode color correlogram, color structure descriptor dan color histogram (Patil et al., 2011). Untuk mengidentifikasi makanan tidak hanya dilihat dari warnanya saja, tetapi pada setiap jenis makanan mempunyai tekstur yang berbeda. Salah satu metode

dalam ekstraksi fitur tekstur yaitu *Gray Level Co-occurrence Matrix (GLCM)*, dimana metode ini melakukan analisis terhadap piksel citra untuk mengetahui jejak tingkat keabuan yang sering muncul (Xie *et al.*, 2010). Kompleksitas tekstur citra sulit untuk didefiniskan dan dikuantifikasi, namun GLCM bisa dipakai untuk mengkuantifikasi dan membandingkan berbagai aspek tekstur citra (Honeycutt dan Plotnick, 2008). Teknik ekstraksi fitur *GLCM* juga menghasilkan akurasi yang paling tinggi yaitu sebesar 95,2% pada citra tekstur *UMD* dibandingkan dengan ekstraksi yang lain seperti *LBP*, *ILBP*, *Gabor* dan *Granulometry* (Siqueira, Schwartz and Pedrini, 2012). Penelitian penyakit pada daun tebu dengan ekstraksi fitur *GLCM dan Color Moments* menghasilkan akurasi 97% (Dewi dan Ginardi, 2014). Pada penelitian tersebut menyimpulkan penghapusan fitur dapat memperbaiki akurasi karena ekstraksi fitur bentuk kurang merepresentasikan pola penyakit pada daun tebu.

Untuk mengurangi dimensi atribut yang kurang relevan maka perlu teknik seleksi fitur untuk menghapus fitur tersebut. Sseleksi fitur *Information Gain* merupakan metode seleksi fitur yang sederhana dengan melakukan pemeringkatan atribut dimana metode ini banyak digunakan pada kategori teks, *microarray* dan citra (Chormunge dan Jena, 2016). Penggunaan seleksi fitur *Information Gain* dapat menghasilkan akurasi yang lebih baik daripada tanpa menggunakan *Information Gain*. Penelitian pada klasifikasi penyakit jantung menunjukkan bahwa tanpa menggunakan *Information Gain* pada sebaran kelas seimbang dan tidak seimbang yaitu 61,54% dan 73,08% sedangkan dengan menggunakan Information Gain menunjukkan hasil pada sebaran kelas seimbang dan tidak seimbang yaitu 84,62% dan 88,46% (Aini, Sari dan Arwan, 2018). Selain itu pada penelitian deteksi intrusi pada jaringan dengan menggunakan seleksi fitur *Information Gain, Chi Square* dan *Relief* menyimpulkan bahwa *Information Gain* dan *Chi Square* menghasilkan akurasi yang lebih baik daripada seleksi fitur *Relief* (Sheen dan Rajesh, 2008).

Klasifikasi digunakan untuk menemukan kelas yang tidak diketahui sebelumnya. Salah satu metode dalam klasifikasi yaitu metode *K-Nearest Neighbor* yaitu metode klasifikasi yang didasarkan atas kedekatan ketetanggan nilai kelas (Fadila *et al.*, 2016). Dalam *KNN* untuk menghitung kedekatan ketetanggannya dapat menggunakan persamaan *Euclidean distance*, *Manhattan Distance* atau *Cosine Similarity*. Implementasi metode *KNN* sangat simpel dan mudah hanya mengatur satu parameter *K*. Hal ini juga memudahkan untuk menelusuri keputusan kelas sehingga mudah untuk menganalisis dan mengubah model (Suyanto, 2018). Seringkali pada data latih terdapat kondisi dimana antara kelas yang satu dengan kelas yang lain mempunyai data dengan jumlah yang berbeda. Kondisi seperti itu disebut dengan data tidak seimbang. Metode *Neighbor Weighted K-Nearest Neighbor* menjawab permasalahan data tidak seimbang yaitu dengan pemberian bobot pada kelas yang berasal dari kategori mayoritas maka diberi bobot kecil dan pada kelas yang berasalah dari kategori minoritas maka akan diberi bobot lebih besar (Ridok dan Latifah, 2015).

Dari hasil uraian sebelumnya, maka penulis memutuskan untuk melakukan penelitian dengan judul "Klasifikasi Jenis Makanan dari Citra *Smartphone* menggunakan *Neighbor Weighted K-Nearest Neighbor* dengan Seleksi Fitur *Information Gain*". Penelitian ini diharapkan mampu mempermudah masyarakat ketika mencari resep pencarian makanan.

1.2 Rumusan masalah

Berdasarkan latar belakang permasalahan yang telah dipaparkan, maka dapat dirumuskan permasalahan pada penelitian ini adalah:

- 1. Bagaimana tingkat akurasi dari metode *Neighbor Weighted K-Nearest Neighbor*?
- 2. Bagaimana pengaruh seleksi fitur *Information Gain* pada klasifikasi jenis makanan dari citra smartphone menggunakan *Neighbor Weighted K-Nearest Neighbor*?

1.3 Tujuan

Berdasarkan rumusan masalah yang ada penelitian ini bertujuan untuk:

- 1. Mengetahui tingkat akurasi dari metode *Neighbor Weighted K-Nearest Neighbor*.
- 2. Mengetahui pengaruh seleksi fitur *Information Gain* pada klasifikasi jenis makanan dari citra smartphone menggunakan *Neighbor Weighted K-Nearest Neighbor*.

1.4 Manfaat

Dengan adanya penelitian ini diharapkan:

- 1. Bermanfaat untuk menambah pengalaman dalam menerapkan metode yang akan digunakan.
- 2. Bermanfaat untuk mencari resep makanan melalui citra.
- 3. Bermanfaat untuk menambah informasi.

1.5 Batasan masalah

Dalam penelitian ini, acuan yang digunakan sebagai batasan masalah adalah:

- 1. Dataset yang digunakan berasal dari data primer yang diambil di Ged F Fakultas Ilmu Komputer Universitas Brawijaya pada siang hari pukul 10:00-12:00.
- 2. Citra makanan yang digunakan sebanyak 23 jenis.
- 3. Citra makanan berbentuk tunggal.

1.6 Sistematika pembahasan

Pembuatan laporan penelitian ini dibuat dengan sistematika sebagai berikut.

BAB I PENDAHULUAN

Pada bagian pendahuluan berisi tentang latar belakang, rumusan masalah, tujuan, manfaat, batasan masalah serta sistematika penulisan dari skripsi ini.

BAB II LANDASAN KEPUSTAKAAN

Pada bagian ini berisi tentang dasar teori yang mendukung penelitian dan yang berhubungan dengan penelitian ini untuk menguatkan dasar teori yang sudah ada serta menjadi dasar penelitian tentang makanan, ekstraksi fitur menggunakan Color Moment dan Gray Level Cooccurrence Matrix, seleksi fitur Information Gain dan Klasifikasi Neighbor Weighted K-Nearest Neighbor (NWKNN).

BAB III METODOLOGI PENELITIAN

Pada bagian metodologi penelitian berisi tentang serangkaian langkah yang dilakukan peneliti untuk menyelesaikan permasalahan dalam implementasi seleksi fitur *Information Gain* pada citra *smartphone* dengan metode *Neighbor-Weigted K-Nearest Neighbor (NWKNN)* untuk identifikasi jenis makanan.

BAB IV PERANCANGAN

Pada bagian perancangan berisi tentang perencanaan rancangan algoritme, rancangan pengujian, serta manualisasi dengan menggunakan metode NWKNN untuk klasifikasi makanan.

BAB V IMPLEMENTASI

Pada bagian implementasi ini akan dibahas bagaimana implementasi dari algoritme berdasarkan perancangaan yang telah dibuat.

BAB VI PENGUJIAN DAN ANALISIS

Pada bagian pengujian dan analisis berisi pembahasan proses dan hasil pengujian terhadap algoritme berdasarkan hasil implementasi, serta analisis dari pengujian tersebut.

BAB VII PENUTUP

Pada bagian penutup berisi kesimpulan dari penelitian yang telah dilakukan serta saran-saran untuk pengembangan lebih lanjut.

BAB 2 LANDASAN KEPUSTAKAAN

Bab 2 ini berisi penjelasan dan uraian kajian pustaka, teori, konsep ataupun metode dari kepustakaan penelitian lainnya yang berkaitan dengan permasalahan pada penelitian ini. Pada landasan kepustakaan terdapat dasar teori dari berbagai sumber pustaka penelitian lainnya yang menunjang penelitian ini.

2.1 Tinjauan Pustaka

Terdapat beberapa penelitian sebelumnya yang memiliki keterkaitan dengan permasalahan penelitian ini. Penelitian-penelitian tersebut berisi teori dan metode yang sama tetapi obyeknya berbeda, teori dan metode yang sama tetapi obyeknya berbeda dan teori, obyek dan metodenya sama. Dalam tabel akan dijelaskan mengenai persamaan dan perbedaan dari penelitian sebelumnya serta rencana untuk penelitian ini. Tabel Tinjauan Pustaka dapat dilihat pada Tabel 2.1.

Tabel 2.1 Tinjauan Pustaka

	Nama Penulis, Tahun		Perbedaan	
No	dan Judul	Persamaan	Penelitian Terdahulu	Rencana Penelitian
				1 Cheffelan
1.	Liu, F., Liu, X. and Chen, Y. (2014) 'An efficient detection method for rare colored capsule based on RGB and HSV color space', Proceedings - 2014 IEEE International Conference on Granular Computing, GrC 2014, pp. 175–178. doi: 10.1109/GRC.2014.698 2830.	Menggunakan color space RGB dan HSV.	Tidak menggunakan metode klasifikasi.	Menggunaka n klasifikasi Neighbor Weighted K- Nearest Neighbor (NWKNN).
2.	Patil, J. K. et al. (2011) 'Color Feature Extraction of Tomato Leaf Diseases', International Journal of Engineering Trends and Technology, 2(2), pp. 72–74. Available at: http://www.internation	Menggunakan ekstraksi fitur Color Moments.	Tidak menggunakan ekstraksi fitur tekstur.	Menggunaka n ekstraksi fitur <i>Color</i> <i>Moments</i> dan <i>GLCM</i>

	aljournalssrg.org.			
3.	Xie, Z. et al. (2010) 'Texture image retrieval based on gray level co- occurrence matrix and singular value decomposition', 2010 International Conference on Multimedia Technology, ICMT 2010, (1), pp. 3–5. doi: 10.1109/ICMULT.2010. 5629822.	Menggunakan ekstraksi fitur GLCM	Tidak menggunakan ekstraksi fitur Color Moments	Menggunaka n ekstraksi fitur <i>GCLM</i> dan <i>Color</i> <i>Moments</i>
4.	Dewi, R. K. and Ginardi, R. V. H. (2014) 'Identifikasi Penyakit pada Daun Tebu dengan Gray Level Co-Occurrence Matrix dan Color Moments', Jurnal Teknologi Informasi dan Ilmu Komputer, 1(2), p. 70. doi: 10.25126/jtiik.2014121 14.	Ekstraksi Fitur menggunakan Color Moments dan Gray Leve Cooccurrence Matrix	Metode klasifikasi menggunakan Support Vector Machine (SVM).	Metode klasifikasi menggunaka n Neighbor Weighted K- Nearest Neighbor (NWKNN).
5.	Aini, S. H. A., Sari, Y. A. and Arwan, A. (2018) 'Seleksi Fitur Information Gain untuk Klasifikasi Penyakit Jantung Menggunakan Kombinasi Metode K-Nearest Neighbor dan Naïve Bayes', Jurnal Pengembangan Teknologi Informasi dan Ilmu Komputer, 2(9), pp. 2546–2554.	Seleksi fitur Information Gain	Metode klasifikasi menggunakan K-Nearest Neighbor(KNN)	Metode klasifikasi menggunaka n Neighbor Weighted K- Nearest Neighbor (NWKNN)
6.	Chormunge, S. and Jena, S. (2016) 'Efficient	Seleksi fitur Information	Metode klasifikasi	Metode klasifikasi

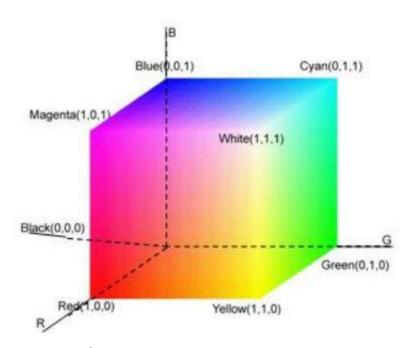
	Feature Subset Selection Algorithm for High Dimensional Data', International Journal of Electrical and Computer Engineering (IJECE), 6(4), p. 1880. doi: 10.11591/ijece.v6i4.98 00.	Gain	menggunakan Naïve Bayes	menggunaka n Neighbor Weighted K- Nearest Neighbor (NWKNN)
7.	Fadila, P. N. et al. (2016) 'Identifikasi Jenis Attention Deficit Hyperactivity Disorder (Adhd) Pada Anak Usia Dini Menggunakan Metode Neighbor Weighted K-Nearest Neighbor (Nwknn)', Teknologi Informasi dan Ilmu Komputer (JTIIK), 3(3), pp. 194–200.	Menggunakan algoritme klasifikasi Neighbor Weight K- Nearest Neighbor (NWKNN)	Dataset tidak menggunakan citra makanan dan tidak melalui ekstraksi fitur dan seleksi fitur.	Menggunaka n dataset citra makanan dan terdapat metode ekstraksi fitur dan seleksi fitur.
8.	Ridok, A. and Latifah, R. (2015) 'Klasifikasi Teks Bahasa Indonesia Pada Corpus Tak Seimbang Menggunakan NWKNN', Konferensi Nasional Sistem dan Informatika 2015, pp. 222–227.	Menggunakan algoritme klasifikasi Neighbor Weight K- Nearest Neighbor (NWKNN)	Dataset menggunakan teks Bahasa Indonesia dan tidak melalui ekstraksi fitur	Menggunaka n dataset citra makanan dan terdapat metode ekstraksi fitur dan seleksi fitur

2.2 Ekstraksi Fitur

Ekstraksi fitur adalah proses pengambilan ciri sebuah objek yang dapat menggambarkan karakteristik dari objek tersebut (Satria dan Mushthofa, 2013). Fitur yang dibutuhkan dapat membedakan antara satu objek dengan objek yang lain tetapi diharapkan dengan jumlah yang sedikit. Terdapat beberapa fitur dalam citra yaitu fitur warna, bentuk dan tekstur.

2.2.1 Transformasi Warna RGB ke HSV

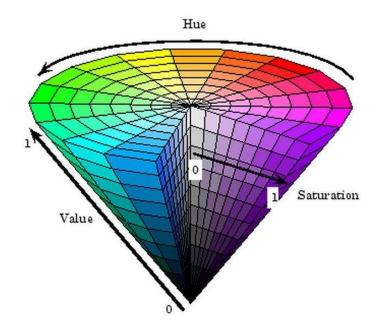
Manusia melihat warna karena adanya cahaya yang dipantulkan oleh objek. Dalam hal ini, spektrum cahaya kromatis berkisar antara 400-700 nm. Istilah kromatis berarti kualitas warna cahaya yang ditentukan oleh panjang gelombang (Kadir dan Susanto, 2013). Warna RGB atau *Red, Green* dan *Blue* adalah warna yang paling sering digunakan pada citra. Ruang warna dinyatakan oleh tiga warna primer secara fisik, sehingga fisik dan makna nya jelas. Rumus perbedaan warna yang umum digunakan dalam *RGB Color Space* yaitu perbedaan warna jarak dan perbedaan warna sudut (Feng, Xiaoyu dan Yi, 2014). Ruang warna *RGB* direpresentasikan dalam bentuk kubus dengan resolusi 24 bit ditunjukkan pada Gambar 2.1.



Gambar 2.1 Representasi Ruang Warna RGB

Sumber: (Kolivand dan Sunar, 2011)

Ruang warna *HSV* ditunjukkan oleh tiga elemen warna yaitu *Hue, Saturation* dan *Value* dimana ruang warna ini direpresentasikan dalam bentuk kerucut. *HSV* memiliki warna yang non linier yang konsisten dengan persepsi manusia. Setiap warna memiliki ruang yang terpisah, sehingga cocok untuk pemrosesan gambar (Feng, Xiaoyu dan Yi, 2014). Ruang warna *HSV* direpresentasikan dalam bentuk kerucut ditunjukkan pada Gambar 2.2.



Gambar 2.2 Representasi Ruang Warna HSV

Sumber: (Kemal dan Nihat, 2014)

Untuk mentransformasikan dari ruang RGB ke HSV dapat dilihat pada rumus berikut (Kadir dan Susanto, 2013).

$$r = \frac{R}{(R+G+B)}, g = \frac{G}{(R+G+B)}, b = \frac{B}{(R+G+B)}$$
 (2.1)

1. Value merupakan intensitas gray level (cerah atau gelapnya suatu warna). Pada Gambar 2.2 value berada dalam perubahan warna putih menuju abuabu dan terakhir pada ujung kerucut berwarna hitam. Rumus value yaitu nilai maksimal dari ruang warna RGB.

$$V(value) = \max(r, g, b)$$
 (2.2)

2. Saturation adalah tingkat kemurnian warna yang menyatakan seberapa banyak cahaya putih tercampur di dalam hue. Pada Gambar 2.2 saturation berada dalam warna yang terletak pada tepi terluar kerucut hingga nuansa warna yang mendekati titik pusat kerucut.

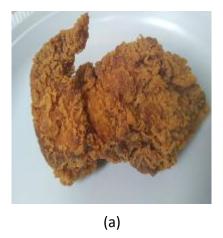
$$S (saturation) = \begin{cases} 0, jika \ V = 0 \\ 1 - \frac{\min(r, g, b)}{V}, > 0 \end{cases}$$
 (2.3)

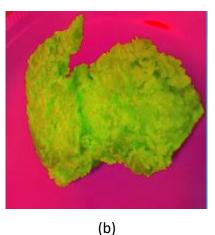
3. Hue adalah warna yang dikenal oleh mata manusia seperti merah dan biru. Hue digunakan untuk memperoleh sudut yang tepat antara 0-360. Sudut warna yang terbentuk merepresentasikan komponen kromatik yaitu mulai dari sudut 0° (merah), 30° (oranye), 60° (kuning), 120° (hijau), 180° (cyan), 240° (biru), dan 300° (ungu).

$$H(hue) = \begin{cases} 0, & jika S = 0 \\ 60^{\circ} * \left(\frac{g-b}{S*V}\right), jika V = r \\ 60^{\circ} * \left(\frac{b-r}{S*V} + 2\right), jika V = b \\ 60^{\circ} * \left(\frac{r-g}{S*V} + 4\right), jika V = b \end{cases}$$

$$(2.4)$$

Berikut contoh hasil transformasi warna citra RGB ke HSV ditunjukkan pada Gambar 2.3.





Gambar 2.3 Transformasi citra (a) RGB ke (b) HSV

2.2.2 Color Moments

Color moments merupakan salah satu metode ekstraksi fitur yang dapat digunakan untuk membedakan citra berdasarkan warna. Konsep dari Color Moments adalah probabilitas distribusi warna yang menginterpretasikan distribusi warna yang digunakan untuk membedakan citra (Dewi dan Ginardi, 2014). Metode ini adalah yang efektif untuk analisis citra berdasarkan warna karena metode tersebut memiliki dimensi vektor fitur yang paling rendah dan juga kompleksitas komputasional yang paling rendah jika dibandingkan dengan metode lainnya seperti Color Histogram, Color Correlogram dan Color Structure Descriptor (Patil et al., 2011).

Terdapat 3 jenis perhitungan untuk metode *Color Moments* menurut (Dewi dan Ginardi, 2014) yaitu:

1. Color Moments 1 (mean) adalah rata-rata nilai pixel (Pij) pada masing-masing warna. Rumus untuk color moments 1 dapat dilihat pada Persamaan 2.5.

$$\mu = \frac{1}{N} \sum_{j=1}^{N} Pij$$
 (2.5)

dimana:

 μ = mean

Pij = piksel j pada channel warna i

N = nilai maksimal seluruh piksel pada citra

2. Color Moments 2 (standar deviasi). Variance adalah luas sebaran distribusi data yang dapat dihitung dengan Persamaan 2.6.

$$\sigma = \sqrt{\frac{1}{N} \sum_{j=1}^{N} ((Pij - \mu)^2)}$$
 (2.6)

dimana:

 σ = standar deviasi

Pij = piksel j pada channel warna i

N = jumlah dari seluruh piksel pada citra

 μ = rata-rata nilai pixel

3. Color Moments 3 (skewness) digunakan untuk menentukan derajat ketidaksimetrisan pada distribusi warna. Skewness adalah pengukuran dimana sebuah distribusi warna dikatakan simetris apabila seimbang antara kiri dengan kanan pada center point dan nilai skewness bernilai 0. Distribusi warna dikatakan condong ke kiri jika nilai skewness bernilai negative, sebaliknya jika distribusi warna condong ke kanan maka nilai skewness bernilai positif. Rumus Color Moments 3 dapat dilihat pada Persamaan 2.7.

$$\theta = \frac{\frac{1}{N} \sum_{j=1}^{N} (Pij - \mu i)^3}{\sigma^3}$$
 (2.7)

dimana:

 θ = skewness

Pij = piksel j pada channel warna i

N = jumlah dari seluruh piksel pada citra

 μ = rata-rata nilai pixel

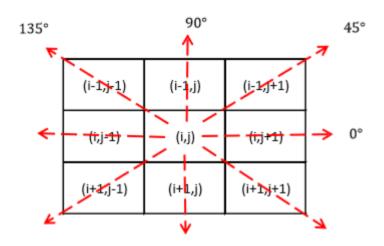
 σ = standar deviasi

2.2.3 Gray Level Cooccurrence Matrix (GLCM)

GLCM merupakan salah satu metode yang digunakan untuk ekstraksi fitur tekstur pada citra dimana metode ini melakukan analisis terhadap *pixel* citra untuk mengetahui jejak tingkat keabuan yang berpasangan (bertetangga) yang sering muncul (Xie *et al.*, 2010). GLCM menggunakan perhitungan orde kedua yaitu perhitungan hubungan antar pasangan dua piksel citra (Kadir dan Susanto, 2013). Proses *GLCM* adalah dengan membentuk sebuah matrik *co-occurrence* (kejadian) pada citra dan dilanjutkan dengan mengekstraksi fitur dari matriks tersebut (Kasim dan Harjoko, 2014).

Untuk membentuk sebuah matriks co-occurence diperoleh dengan cara menjumlahkan kejadian satu level nilai piksel bertetangga dengan satu level nilai

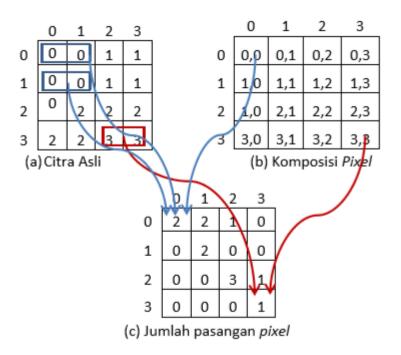
piksel lain dalam jarak (d) dan orientasi sudut (θ) tertentu. Sudut dibentuk dari nilai koordinat gambar menggunakan *GLCM* adalah 0°, 45°, 90°, 135° sedangkan jarak ditetapkan biasanya 1 piksel. Sudut yang terbentuk dapat dilihat pada Gambar 2.14.



Gambar 2.14 Pixel dengan pengambilan berbagai sudut

Sumber: (Kadir dan Susanto, 2013)

Sudut 0° dibentuk dari hubungan antara dua piksel tetangga secara horizontal. Sudut 45° adalah dari hubungan antara dua piksel tetangga yang membentuk sudut 45° arah timur laut. Sudut 90° adalah dari hubungan antara dua piksel tetangga secara vertical. Sudut 135° adalah dari hubungan antara dua piksel tetangga yang membentuk sudut 135° arah barat laut. Ilustrasi pada Gambar 2.2 menujukkan hubungan antara dua piksel tetangga membentuk sudut 0° secara horizontal dengan contoh jumlah pasangan piksel yang diambil antara 0,0 dan 3,3 dan jarak (d) = 1. Ilustrasi perhitungan dapat dilihat pada Gambar 2.4.



Gambar 2.4 Penentuan Awal Nilai Matrix Framework

Sumber: (Kadir dan Susanto, 2013)

Matriks pada gambar diatas adalah salah satu matriks *framework* pada citra yang selanjutnya diproses menjadi matriks yang simetris. Untuk memperoleh matriks simetris yaitu dengan cara menjumlahkan nilai matriks dengan *transposenya*. Pembentukan matriks tersebut dapat dilihat pada Gambar 2.12.

$$\begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 1 & 0 \\ 2 & 4 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 6 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

Gambar 2.5 Hasil pembentukan nilai GLCM simetris

Sumber: (Kadir dan Susanto, 2013)

Hasil dari matriks simetris akan dilakukan normalisasi supaya tidak memiliki ketergantung terhadap ukuran citra. Matriks normalisasi jika dijumlahkan setiap piksel dari citra akan menghasilkan nilai 1. Berikut matriks yang telah dinormalisasi dapat dilihat pada Gambar 2.4.

Gambar 2.6 Hasil GLCM matriks setelah dinormalisasi

Sumber: (Kadir dan Susanto, 2013)

Terdapat 14 fitur GLCM yang diusulkan oleh (Haralick dan Shanmugam, 1973) yang bisa dihitung dari hasil matriks *co-occurrence*. Fitur-fitur tersebut diantaranya:

Homogeneity, Angular Second Moment (ASM)

$$ASM = \sum_{i}^{l} \sum_{j=0}^{w} \{P(i,j)^{2}\}$$
 (2.8)

ASM atau energy digunakan untuk mengukur homogenitas gambar pada matriks co-occurrence. Nilai energy semakin besar apabila pasangan piksel yang memenuhi kondisi matriks co-occurrence terkoneksi pada beberapa koordinat dan semakin kecil apabila letak koordinatnya menyebar.

2. Contrast

Contrast =
$$\sum_{n=0}^{G} n^2 \left\{ \sum_{i=0}^{G} \sum_{j=0}^{G} P(i,j) \right\}, |i-j| = n$$
 (2.9)

Contrast digunakan untuk mengukur variasi atau perbedaan intensitas tingkat keabuan dalam citra. Nilai kontras semakin besar apabila perbedaan intensitas citra tinggi dan semakin kecil apabila perbedaan intensitas rendah.

3. Correlation

$$Correlation = \frac{(i * j) * P(i,j) - (\mu_x * \mu_y)}{\sigma_x * \sigma_y}$$
 (2.10)

Correlation digunakan untuk mengukur korelasi dan ketergantungan antar pixel dengan tingkat keabuan i dan pixel dengan tingkat keabuan j pada citra.

4. Sum Of Square, Variance

Variance =
$$\sum_{i=0}^{G} \sum_{j=0}^{G} (i - \mu)^2 P(i, j)$$
 (2.11)

Variance digunakan untuk mengukur sebaran atau variasi nilai keabuan pada matiks cooccurrence awal. Citra dengan sebaran derajat keabuan yang kecil akan menghasilkan variance yang kecil pula.

Local Homogenity, Inverse Difference Moment (IDM)

$$IDM = \sum_{i=0}^{G-1} \sum_{j=0}^{G-1} \frac{1}{1 + (i-j)^2} P(i,j)^2$$
 (2.12)

IDM atau *homogenitas* digunakan untuk mengukur homogenitas variasi intensitas citra dengan tingkat keabuan sejenis. Nilai homogenitas semakin besar apabila variasi intensitas citra kecil (citra yang homogen) dan semakin kecil apabila variasi intensitas citra besar (citra yang tidak homogen).

6. Sum Average

$$AVER = \sum_{i=2}^{2G} i P_{x+y}(i)$$
 (2.13)

Sum Average digunakan untuk mengukur banyaknya nilai rata-rata *pixel* pada distribusi tingkat keabuan.

7. Sum Entropy

$$SENT = -\sum_{i=2}^{2G} i P_{x+y}(i) \log(P_{x+y}(i))$$
 (2.14)

Sum Entropy digunakan untuk mengukur banyaknya tingkat keabu-abuan yang acak.

8. Sum Variance

$$SVAR = \sum_{i=2}^{2G} (i - SENT)^2 P_{x+y}(i)$$
 (2.15)

Sum Variance digunakan untuk mengukur seberapa banyak variasi tingkat keabuan dari nilai rata-rata.

9. Entropy

$$Entropy = -\sum_{i=0}^{G-1} \sum_{j=0}^{G-1} P(i,j) * \log(P(i,j))$$
 (2.16)

Entropy digunakan untuk mengukur tingkat ketidakaturan bentuk atau distribusi intensitas citra matriks co-occurrence. Nilai entropy semakin besar apabila citra tidak homogen dan semakin kecil apabila citra homogen.

10. Difference Entropy

$$DENT = -\sum_{i=0}^{G-1} i P_{x-y}(i) \log(P_{x-y}(i))$$
 (2.17)

Difference Entropy digunakan untuk mengukur variasi perbedaan mikro (lokal).

11. Difference Variance

$$DVAR = -\sum_{i=0}^{G-1} i^2 P_{x-y}(i)$$
 (2.18)

Difference Variance digunakan untuk mengukur variasi pixel lokal.

12. Information Measure Of Correlation 1

$$HXY = -\sum_{i=0}^{G-1} \sum_{j=0}^{G-1} P(i,j) \log(P(i,j))$$
 (2.19)

$$HXY1 = -\sum_{i=0}^{G-1} \sum_{j=0}^{G-1} P(i,j) log(P_x(i)P_y(j))$$
(2.21)

$$HXY2 = -\sum_{i=0}^{G-1} \sum_{j=0}^{G-1} P_x(i) P_y(j) \log(P_x(i) P_y(j))$$
 (2.22)

$$IMoC1 = \frac{HXY - HXY1}{\max(HX, HY)}$$
 (2.23)

13. Information Measure Of Correlation 2

$$IMoC2 = (1 - exp[-2.0(HXY2 - HXY)])^{1/2}$$
 (2.24)

14. Maxima Correlation Coefficient

Dari 14 fitur diatas yang diusulkan oleh Haralick, terdapat 1 fitur yang tidak dipakai yaitu *Maxima Corelation Coefficient*. Fitur tersebut tidak digunakan karena ketidakstabilan dalam komputasi (Haralick dan Shanmugam, 1973; Mahardika, Sari dan Dewi, 2018).

2.3 Seleksi Fitur

Seleksi fitur adalah metode seleksi untuk mengurangi atribut-atribut yang tidak relevan. Seleksi fitur akan memilih fitur terbaik berdasarkan banyaknya data yang mempunyai informasi lebih banyak. Ada 2 pendekatan pada metode seleksi fitur yaitu wrapper dan filter (Aini, Sari dan Arwan, 2018). Metode wrapper merupakan metode seleksi fitur dengan melakukan evaluasi dan pemilihan atribut dengan memperkirakan akurasi pada saat pembelajaran. Metode ini menghilangkan atribut dan menguji dampak penghilangan fitur

tersebut. Fitur yang mempunyai perbedaan yang signifikan dan mempunyai dampak untuk akurasi lebih baik akan dijadikan fitur untuk klasifikasi. Sedangkan metode *filter* merupakan pendekatan seleksi fitur yang menggunakan karakteristik umum data itu sendiri dan bekerja secara terpisah dengan algoritme pembelajaran sehingga biasanya lebih cepat dan terukur.

2.3.1 Information Gain

Information Gain adalah metode pemeringkatan atribut yang paling sederhana, banyak digunakan dalam aplikasi kategorisasi teks, untuk analisis data microarray dan analisis data gambar (Chormunge dan Jena, 2016). Metode ini akan menghapus fitur-fitur yang kurang relevan. Atribut yang digunakan pada metode seleksi dengan pendekatan filter ini adalah atribut kelas nominal. Tidak menutup kemungkinan untuk setiap fitur berisi atribut campuran seperti nominal, ordinal dan kontinu. Untuk mengubah atribut kontinyu menjadi data kategorikal maka dilakukan teknik diskretisasi (Hermawati, 2013). Berikut langkah-langkah diskretisasi yaitu:

1. Menentukan jangkauan

$$Jangkauan(J) = data\ terbesar - data\ terkecil$$
 (2.25)

2. Menentukan banyaknya kelas dengan aturan Sturges

$$k = 1 + 3.3 * \log n \tag{2.26}$$

Dimana:

k = banyaknya kelas

n = banyaknya data

3. Menentukan panjang/interval kelas

$$interval(i) = J/k (2.27)$$

4. Memasukkan data tunggal ke dalam data kelompok

Menurut (Aini, Sari dan Arwan, 2018) langkah-langkah dari metode Information Gain yaitu:

1. Menghitung nilai *entropy* dengan Persamaan 2.28. *Entropy* adalah suatu parameter untuk mengukur heterogenitas dalam suatu himpunan data (Suyanto, 2018).

$$Entropy(S) = \sum_{i}^{c} -P_{i}log_{2}P_{i}$$
 (2.28)

Dimana:

c = jumlah nilai yang ada pada kelas klasifikasi

 P_i = Peluang munculnya sampel untuk kelas i

2. Menghitung nilai dari Information Gain dengan Persamaan 2.29.

$$Gain(S,A) = Entropy(S) - \sum Values(A) \frac{|S_v|}{|S|} Entropy(S_v)$$
 (2.29)

Dimana:

A = atribut

v = nilai yang mungkin untuk atribut A

 $|S_v|$ = jumlah sampel untuk nilai v

|S| = jumlah untuk seluruh sampel data

 $Entropy(S_n)$ = entropy untuk sampel-sampel yang memiliki nilai v

2.4 Klasifikasi

Klasifikasi adalah salah satu metode pada data mining yang bersifat supervised dimana proses identifikasi dilakukan dengan pembelajaran pada data yang tedapat kelasnya. Terdapat 2 langkah yang dilakukan yaitu langkah pembelajaran berfungsi untuk membangun model yang digunakan dan langkah klasifikasi berfungsi untuk memprediksi label kelas dari data yang diberikan (Han, Kamber dan Pei, 2012).

2.4.1 K-Nearest Neighbor (K-NN)

K-NN merupakan salah satu metode klasifikasi yang didasarkan pada fungsi jarak untuk membandingkan pasangan sampel data. Metode ini termasuk kategori lazy learning karena data latih menunggu hingga diberikannya data uji untuk dilakukan klasifikasi (Fadila et al., 2016). Metode yang diusulkan oleh T.M. Cover dan P.E. Hart san telah menjadi metode yang paling banyak digunakan dalam memecahkan kasus-kasus klasifikasi (Harfiya, Widodo dan Wihandika, 2017). Metode K-NN memberikan kemudahan untuk melakukan implementasi dengan hanya mengatur satu parameter K. Hal ini juga memudahkan untuk menelusuri keputusan kelas yang dibuat sehingga mudah untuk menganalisis dan mengubah model (Suyanto, 2018). Berdasarkan dataset yang digunakan, metode K-NN mempunyai dataset input kontinu dan output diskrit. Langkah-langkah metode K-NN yaitu (Harfiya, Widodo dan Wihandika, 2017):

1. Definisikan nilai *K*.

Nilai *K* ditentukan untuk memilih berapa data yang diambil dari data yang jaraknya paling dekat.

Penentuan jarak antara data latih dengan data uji.

Jarak digunakan untuk memilih individu yang mirip. Jarak yang digunakan pada penelitian ini yaitu *Manhattan Distance*, *Euclidean Distance* dan *Cosine Similarity*.

3. Urutkan data berdasarkan hasil penentuan jarak.

Data latih dan data uji yang telah ditentukan jaraknya maka diurutkan sesuai dengan metode jarak yang digunakan.

4. Bentuk kelompok berdasarkan nilai dengan ketetanggan terdekat.

Dari hasil pengurutan pilih sebanyak K data terdekat yang kelompokkan berdasarkan kelasnya.

5. Pilih kelompok yang paling sering muncul.

Dari kelompok yang terbentuk pilih kelompok yang datanya sering banyak muncul untuk dijadikan prediksi kelas dari data uji.

2.4.2 Neighbor Weighted K-Nearest Neighbor (NWKNN)

Neighbor Weighted K-Nearest Neighbor (NWKNN) merupakan pengembangan dari metode K-Nearest Neighbor dimana pada proses klasifikasi terdapat pembobotan untuk setiap jenis/kelas data (Fadila et al., 2016). Metode ini muncul karena adanya permasalahan data tidak seimbang. Data tidak seimbang adalah dataset pada data latih yang mempunyai jumlah jenis/kelas antara satu kelas dengan kelas yang lain berbeda secara signifikan.

Langkah-langkah dari metode ini hampir sama dengan metode KNN. Bedanya adalah terdapat pembobotan untuk setiap jenis/kelas untuk menentukan klasifikasi terhadap data uji. Langkah-langkah dari metode NWKNN yaitu:

- 1. Menentukan parameter K.
- Menghitung nilai kedekatan ketetanggan antara data uji terhadap data latih dengan menggunakan Manhattan Distance, Euclidean Distance dan Cosine Similarity
- 3. Urutkan data berdasarkan hasil penentuan jarak.

Data latih dan data uji yang telah ditentukan jaraknya maka diurutkan sesuai dengan metode jarak yang digunakan.

4. Bentuk kelompok berdasarkan nilai dengan ketetanggan terdekat.

Dari hasil pengurutan pilih sebanyak *K* data terdekat yang kelompokkan berdasarkan kelasnya.

5. Penentuan bobot.

Persamaan perhitungan bobot:

$$Weight_{i} = \frac{1}{(\frac{Num(c)_{i}^{d}}{Min\{Num(c_{n}^{d})|n=1,...,k*\}})^{1/exp}}$$
 (2.30)

Dimana:

 $Num(C_i^d)$ = banyaknya data latih pada kelas i

 $Num\left(C_{n}^{d}\right)$ = banyaknya data latih d pada kelas i, dimana i terdapat

dalam himpunan k tetangga terdekat

Exp = Eksponen (Nilai exp lebih dari 1)

 $Weight_i$ = bobot kelas ke i

6. Perhitungan skor untuk memperoleh hasil klasifikasi

$$Skor(X, C_i) = Weight_i * \left(\sum_{djNWKNN(x)} Sim(q, d_j) * \delta(d_j, C_i) \right)$$
 (2.31)

Dimana:

 $Skor(X, C_i)$ = skor dari tetangga terdekat dari data uji x pada kelas i

djNWKNN(x) = data latih dj pada kumpulan tetangga terdekat dari data uji x

 $Sim(q, d_i)$ = nilai Cosim antara data uji q dan data latih ke j

 $\delta(d_j,C_i)$ = akan bernilai 1 jika nilai jarak anggota Ci dan bernilai 0 jika jarak bukan anggota Ci

 C_i = jenis atau kelas ke i

2.4.3 Manhattan Distance

Manhattan distance atau biasa disebut L1 distance merupakan pengembangan dari metode Lp norm. Metode ini bekerja dengan menghitung jarak yang paling pendek antara dua poin. Perhitungan jarak antara $p=(x_1,y_1)$ dengan $q=(x_2,y_2)$ menggunakan Manhattan Distance ditunjukkan pada Persamaan 2.21.

$$MH(p,q) = |x_1 - x_2| + |y_1 - y_2|$$
 (2.32)

Jika memiliki variable sepanjang n, misalnya $p=(x_1,x_2,x_3,...,x_n)$ dan $q=(y_1,y_2,y_3,...,y_n)$. Maka untuk mengukur jarak menggunakan *Manhattan Distance* dapat ditunjukkan pada Persamaan 2.22 berikut.

$$MH(p,q) = |x_1 - y_1| + |x_2 - y_2| + |x_3 - y_3| + \dots + |x_n - y_n|$$
 (2.33)

2.4.4 Euclidean Distance

Jarak Euclidean adalah salah satu metode pengukuran jarak dari dua atau vektor yang paling sering digunakan yaitu dengan menghitung akar dari kuadrat perbedaan dua vektor (Hartono, 2017). Metode ini digunakan untuk mendeteksi tingkat ketidaksam1aan citra dengan mengisi nilai vektor p dan q dengan nilai fitur citra yang akan dideteksi tingkat ketidaksamaannya. Persamaan dari pengukuran jarak ini dapat dilihat pada Persamaan 2.23.

$$d(x,y) = \sqrt{\sum_{r=1}^{n} (x_i - y_i)^2}$$
 (2.34)

Dimana:

d(x, y): Jarak Euclidean

 x_i : data pada x ke i

 y_i : data pada y ke i

2.4.5 Cosine Similarity

Cosine Similarity (CoSim) adalah metode perhitungan jarak berdasarkan kemiripan antara dua buah vektor (Putri, Ridok dan Indriati, 2013). Semakin mirip vektor antara data latih dan data uji maka akan semakin sesuai.

Persamaan yang digunakan untuk menghitung *Cosim* dapat dilihat pada Persamaan 2.24 (Putri, Ridok dan Indriati, 2013).

$$d(q, d_j) = \frac{\overrightarrow{d_j} \circ \overrightarrow{q}}{|\overrightarrow{d_j}| \circ |\overrightarrow{q}|} = \frac{\sum_{i=1}^m w_{ij} \circ w_{iq}}{\sqrt{\sum_{i=1}^m w_{ij}^2 \circ \sum_{i=1}^m w_{iq}^2}}$$
(2.35)

Keterangan:

q : Data Uji

dj : Data Latih ke j

wij : Nilai data latih *i* kolom *j*

wiq : Nilai data uji i kolom q

2.5 Pengujian Algoritme

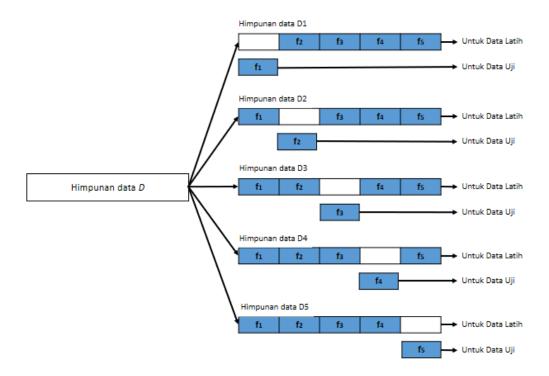
2.5.1 Pengujian Akurasi

Akurasi merupakan suatu cara untuk mengetahui berapa banyak nilai yang memiliki kesamaan dengan data sebenarnya. Akurasi dihasilkan dalam bentuk presentase antara jumlah identifikasi nilai benar dibagi dengan keseluruhan data. Berikut persamaan untuk menghitung akurasi:

$$akurasi = \frac{jumlah \ identifikasi \ benar}{jumlah \ data} \ x100\%$$
 (2.36)

2.5.2 Pengujian k-Fold Cross Validation

Metode k-Fold Cross Validation adalah metode yang membagi sejumlah himpunan data D menjadi k (biasanya disebut fold) yang saling bebas: f_1, f_2, \ldots, f_k , sehingga masing-masing fold berisi 1/k bagian data (Suyanto, 2018). Himpunan data dibangun seabnyak k yaitu D_1, D_2, \ldots, D_k dengan masing-masing berisi (k-1) fold untuk data latih dan 1 fold untuk data uji. Ilustrasi k-Fold Cross Validation dapat dilihat pada Gambar 2.7



Gambar 2.7 k-Fold Cross Validation

Gambar 2.7 membagi himpunan data D sebanyak k = 5 dengan masingmasing sub himpunan data D_1 berisi f_2, f_3, f_4 dan f_5 sebagai data latih dan f_1 sebagai data uji dan seterusnya. Dengan metode k-Fold Cross Validation ini dapat mengukur kualitas klasifikasi yang dibangun.

BAB 3 METODOLOGI

Pada Bab 3 dijelaskan mengenai metodologi dan langkah-langkah yang akan dilakukan pada penelitian untuk klasifikasi makanan dari citra *smarthpone*.

3.1 Tipe Penelitian

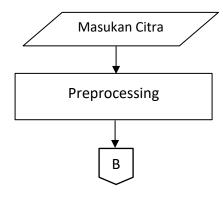
Tipe penelitian yang diterapkan pada penelitian klasifikasi jenis makanan dari citra smartphone menggunakan *NWKNN* dengan seleksi fitur *Information Gain* adalah tipe non-implementatif analitik.

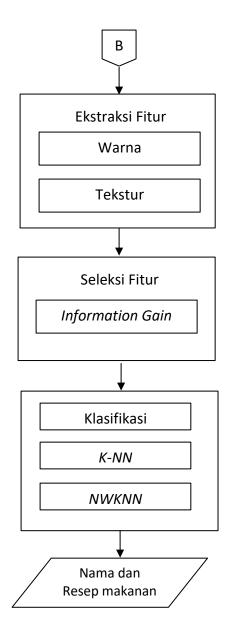
3.2 Strategi Penelitian

Strategi pengambilan data pada penelitian ini menggukanan data dari citra makanan dari piring plastik putih sebagai alas. Data diambil pada tanggal 28 September 2018 yang dilakukan oleh Tim Food Project Fakultas Ilmu Komputer di ged F 9. Data yang telah diambil kemudian dilakukan *rename* sesuai dengan kode dan nama makanan. Rincian pengumpulan data dapat dilihat sebagai berikut.

- 1. Citra dengan makanan tunggal berbentuk padat
- 2. Dalam satu citra diambil tiga jenis kemiringan
- 3. Dalam satu citra diambil dengan kondisi yaitu kondisi utuh, dimakan ¼, dimakan ½ dan dimakan ¾.
- 4. Tingkat intensitas cahaya yakni dengan cahaya matahari pada pukul 09:00 sampai 12:00
- 5. Tempat pegambilan dataset di Gedung F 9 Fakultas Ilmu Komputer Universitas Brawijaya.
- 6. Smartphone yang digunakan adalah Xiaomi Redmi 3 Pro.
- 7. Jumlah dataset yang diambil sebanyak 23 jenis makanan dengan 529 data latih tidak seimbang dan 23 data uji.

Selanjutnya data yang telah disimpan akan dilakukan proses yang ada pada Gambar 3.1.





Gambar 3.1 Diagram alir proses

3.3 Peralatan Pendukung

Peralatan pendukung dalam melakukan proses pengerjaan penelitian ini berupa spesifikasi perangkat keras dan perangkat lunak.

Spesifikasi peralatan pendukung perangkat keras yang digunakan dalam penelitian ini dapat dilihat rinciannya sebgaia berikut.

1. Processor: Intel® Core™ i5-8520UR CPU @ 2.00GHz

2. Memory: 8 GB

- 3. VGA: NVIDIA Geforce 930 Mx
- 4. SSD 120 GB
- 5. Monitor 14 inch
- 6. Keyboard
- 7. Mouse

Spesifikasi peralatan pendukung perangkat lunak yang digunakan dalam penelitian ini dapat dilihat rinciannya sebgaia berikut.

- 1. Operating System Microsoft Windows 10 Pro
- 2. Bahasa pemrograman menggunakan Python 3.6.4
- 3. Pustaka yang digunakan adalah Numpy, OpenCV 2
- 4. Integrated Development Environment menggunakan Spyder

3.4 Lokasi Penelitian

Penelitian klasifikasi jenis makanan dari citra *smartphone* menggunakan *NWKNN* dengan seleksi fitur *Information Gain* dilakukan di Laboratorium Riset Komputasi Cerdas FILKOM-UB.

3.5 Perancangan Algoritme

Perancangan algoritme adalah tahapan yang digunakan sebelum implementasi dari algoritme. Perancangan algoritme bertujuan untuk merancang alur dari program yang akan dibuat mulai dari preprocessing, ekstraksi fitur dengan metode color moments dan GLCM, seleksi fitur Information Gain dan klasifikasi menggunakan KNN dan NWKNN. Secara umum masukan dan keluaran dari sistem ini adalah:

- 1. Masukan yang digunakan berupa citra makanan.
- 2. Citra diproses dengan urutan *preprocessing*, ekstraksi fitur dengan metode *color moments* dan *GLCM*, seleksi fitur *Information Gain* dan klasifikasi menggunakan KNN dan NWKNN. Bahasa pemrograman yang digunakan dalam system ini adalah *python*.
- Keluaran yang dihasilkan dari system ini adalah hasil kelas klasifikasi dari citra makanan. Hasil yang dikeluarkan oleh sistem akan dilakukan evaluasi dari algoritme.

3.6 Pengujian dan Analisis Algoritme

Pengujian dan analisis algoritme dilakukan untuk melihat seberapa bagus dari sistem yang telah dibuat. Analisis yang dilakukan harus sesuai dengan hasil pengujian yang ada. Pengujian yang dilakukan sebagai berikut.

1. Pengujian dan Analisis Pengaruh Jumlah Fitur pada Information Gain

- 2. Pengujian dan Analisis Pengaruh Nilai K NKWNN
- 3. Pengujian dan Analisis Perhitungan Jarak NWKNN
- 4. Pengujian dan Analisis Perbandingan Akurasi Metode KNN dan NWKNN
- 5. Pengujian K-Fold Cross Validation

3.7 Teknik Pengumpulan Data

Data diambil langsung berupa citra makanan dengan bantuan smartphone yang dilakukan oleh Team Food Project FILKOM UB tahun 2018. Pengambilan data dilakukan pada pencahayaan pada pukul 09:00 sampai 12:00 dan diambil pada 3 kemiringan.



Gambar 3.2 Citra dalam kondisi utuh pada 3 kemiringan



Gambar 3.3 Citra dalam kondisi dimakan ¼ pada 3 kemiringan



Gambar 3.4 Citra dalam kondisi dimakan ½ pada 3 kemiringan



Gambar 3.5 Citra dalam kondisi dimakan ${\it \%}\,$ pada 3 kemiringan

3.8 Data Penelitian

Dataset penelitian menggunakan citra makanan dengan 23 jenis citra dapat dilihat pada Tabel 3.1.

Tabel 3.1 Tabel dataset citra makanan

No	Nama Makanan	Citra	Jumlah
1	Donat		34
2	Indomie Goreng		8
3	Mie Gepeng		8
4	Telor Dadar		8
5	Ayam		26

6	Rendang	35
7	Mentimun	35
8	Selada	8
9	Kemangi	8
10	Tomat	38
11	Strawbery	24

12	Pisang Kuning	
12	r isang kaning	41
13	Jeruk Orange	37
14	Jeruk Ijo Orange	26
15	Nasi Kuning	20
16	Nasi Merah	8
17	Oreo	39
18	Soba Mie	8

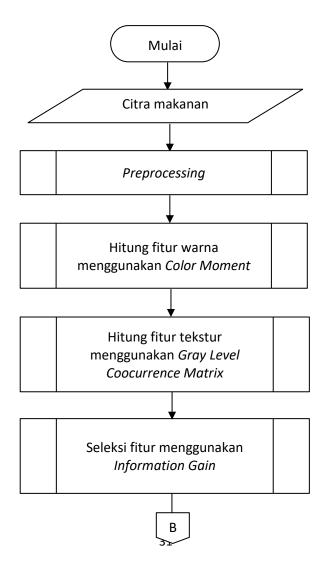
19	Biskuat		41
20	Milo Nugets		18
21	Genji Pie		27
22	Нарру Тоѕ		9
23	Gery Saluut		23
	To	otal	529

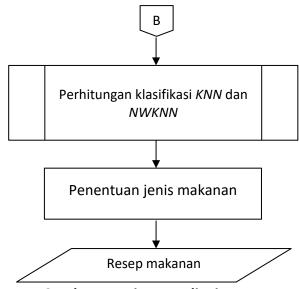
BAB 4 PERANCANGAN

Pada bab ini akan dijelaskan mengenai perancangan yang akan digunakan sebagai acuan untuk menerapkan seleksi fitur *Information Gain* pada klasifikasi citra smartphone menggunakan *Neighbor Weighted K-Nearest Neighbor (NWKNN)* dengan menggunakan pengukuran *Cosine Similarity*. Pada perancangan terdiri dari sub bab Perancangan Algoritme dan Perhitungan Manualisasi.

4.1 Perancangan Algoritme

Rancangan algoritme dimulai dengan memasukkan citra makanan. Dari hasil masukan citra makanan dilakukan preprocessing, dilakukan ekstraksi ftur warna Color Moments menghasilkan 3 fitur dan ekstraksi fitur tekstur Gray Level Cooccurrence Matrix menghasilkan 13 fitur. Kemudian hasil dari fitur-fitur tersebut akan dilakukan seleksi fitur menggunakan Information Gain untuk mengurangi dimensi atribut. Setelah itu fitur yang didapatkan dilakukan klasifikasi menggunakan NWKNN dan menghasilkan keluaran kelas dari citra. Rancangan algoritme secara keseluruhan dapat dilihat pada Gambar 4.1.

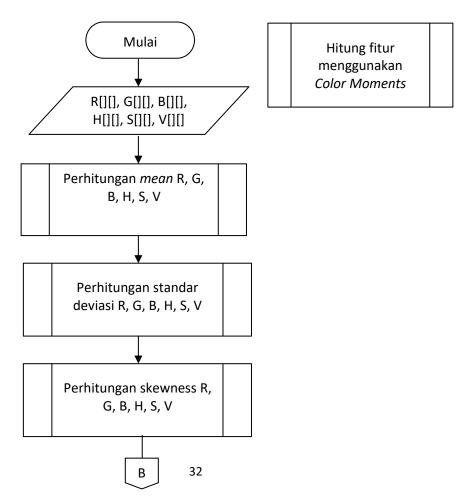


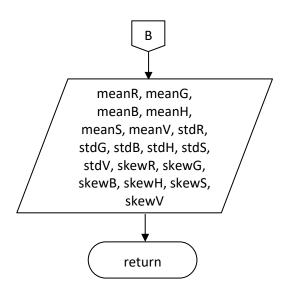


Gambar 4.1 Diagram alir sistem

4.1.1 Perancangan Algoritme Color Moments

Perancangan algoritme *Color Moments* dengan masukan berupa citra dari warna R,G,B,H,S dan V akan dihitung fitur *mean*, standar deviasi dan *skewness*. Berikut diagram alir algoritme ekstraksi fitur Color Moments ditunjukkan pada Gambar 4.2.

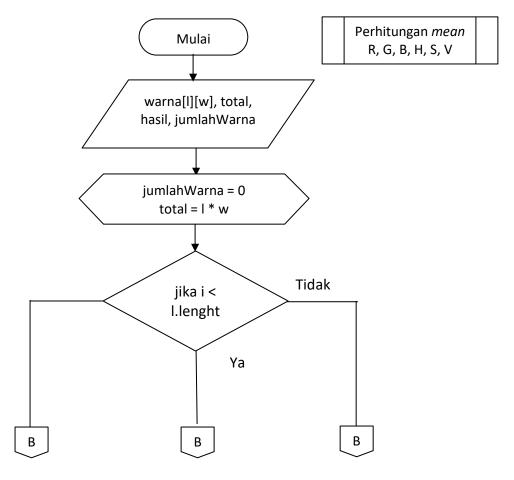


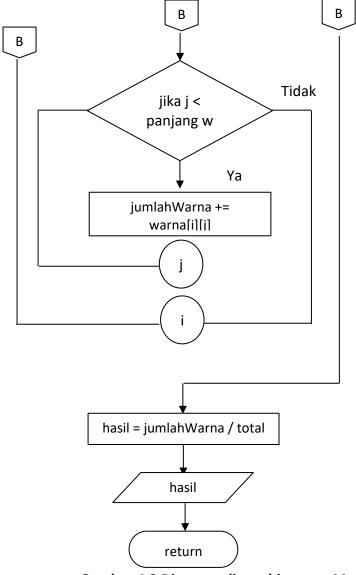


Gambar 4.2 Diagram alir Color Moments

4.1.1.1 Perancangan Algoritme Color Moments Perhitungan Mean

Perhitungan fitur pertama yang digunakan pada algoritme *Color Moments* adalah *mean* yaitu menghitung rata-rata dari setiap citra makanan. Berikut diagram alir perhitungan *mean* ditunjukkan pada Gambar 4.3.

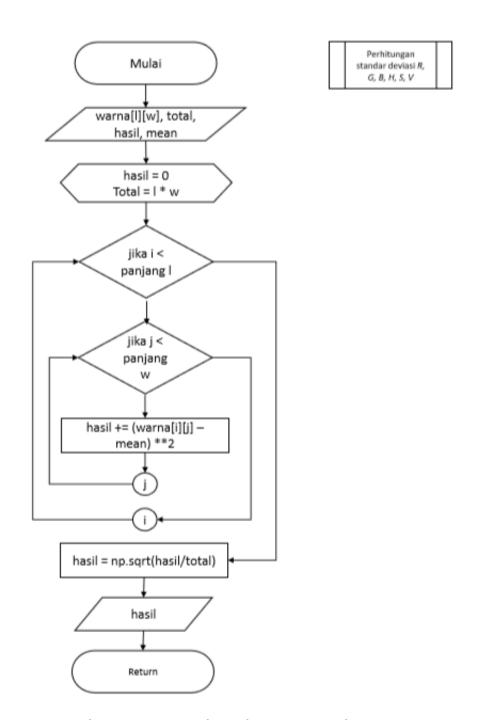




Gambar 4.3 Diagram alir perhitungan Mean

4.1.1.2 Perancangan Algoritme Color Moments Perhitungan Standar Deviasi

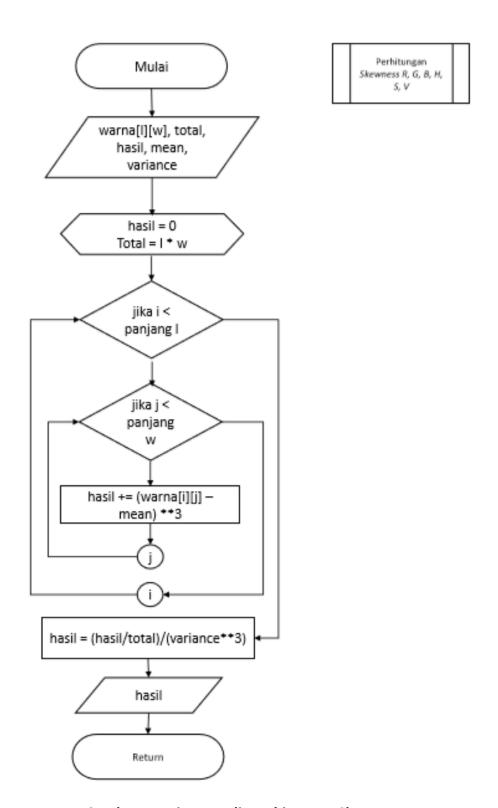
Perhitungan fitur kedua yang digunakan pada algoritme *Color Moments* adalah *Standar Deviasi*. Berikut diagram alir perhitungan *mean* ditunjukkan pada Gambar 4.4.



Gambar 4.4 Diagram alir perhitungan Standar Deviasi

4.1.1.3 Perancangan Algoritme Color Moments Perhitungan Skewness

Perhitungan fitur ketiga yang digunakan pada algoritme *Color Moments* adalah *Skewness*. Berikut diagram alir perhitungan *mean* ditunjukkan pada Gambar 4.5.



Gambar 4.5 Diagram alir perhitungan Skewness

4.1.2 Perancangan Algoritme Gray Level Cooccurrence Matrix

Perancangan algoritme *GLCM* dilakukan setelah *preprocessing* citra makanan yang tersegmentasi. Ubah citra berwarna menjadi grayscale. Perhitungan pertama setelah *preprocessing* yaitu menghitung matriks awal yang

dilakukan dengan sudut 0, 45, 90, 135. Setelah didapatkan 4 sudut dari matriks awal lakukan perhitungan penjumlahan antara matriks awal dengan matriks transpose agar mendapatkan matriks baru yaitu matriks *co-occurrence* simetris. Hasil dari matriks simetris dilakukan normalisasi dengan membagi nilai matriks dengan total keseluruhan nilai matriks. Dari hasil matriks yang telah di normalisasi, dilakukan perhitungan ekstraksi fitur sebanyak 13 fitur., yaitu Angular Second Moment (ASM), Contrast, Correlation, Sum of Squares: Variance, Inverse Difference Moment (IDM), Sum Average, Sum Variance, Sum Entropy, Entropy, Difference Variance, Difference Entropy, Information Measure od Correlation 1 dan Information Measure od Correlation 2. Berikut diagram alir dapat ditunjukkan pada Gambar 4.6.

Perhitungan GLCM 0°,
45°, 90°, 135°

Perhitungan Ekstraksi
Fitur GLCM

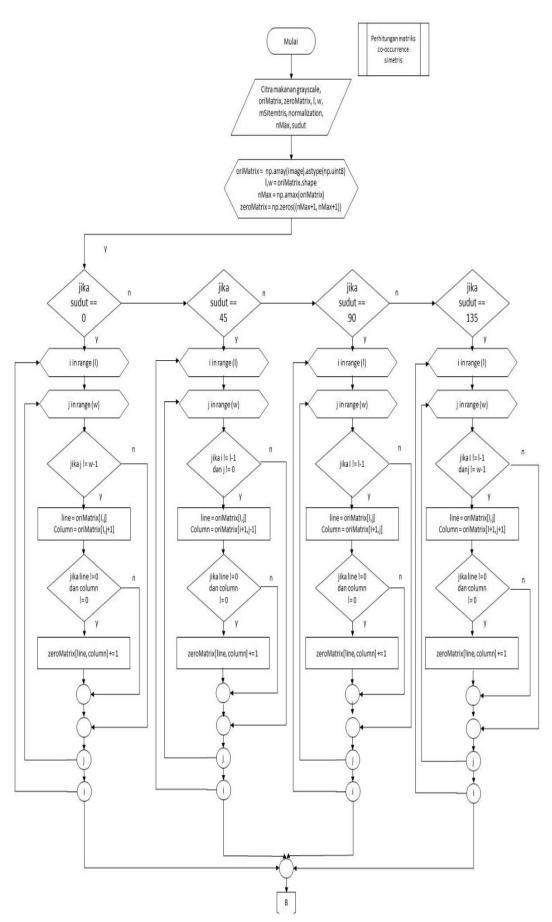
Hasil Ekstraksi
Fitur

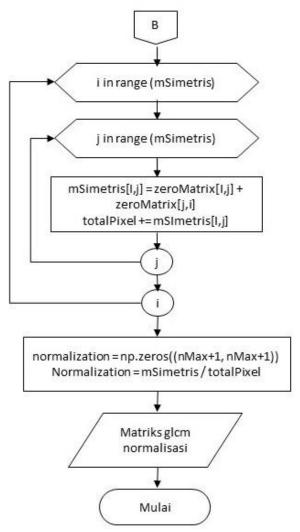
Selesai

Gambar 4.6 Diagram alir GLCM

4.1.2.1 Perancangan Algoritme GLCM Perhitungan Matriks Co-occurence

Proses algoritme perhitungan matriks coocurrence diawali dengan menerima masukan citra makanan berupa warna grayscale yang telah tersegmentasi. Buat matriks coocurrence dengan baris dan kolom sepanjang nilai maksimal dari citra masukan. Hitung masing" sudut dari citra dan hitung jumlahnya ke dalam matriks co-occurrence. Hitung perkalian matriks antara matriks co-occurrence dengan matriks transposenya untuk mendapatkan matriks simestris. Lakukan normaliasasi matriks simetris dengan cara setiap nilai dalam piksel dibagi dengan jumlah keseluruhan nilai piksel. Berikut diagram alir proses perhitungan matriks co-occurrence ditunjukkan pada Gambar 4.7.

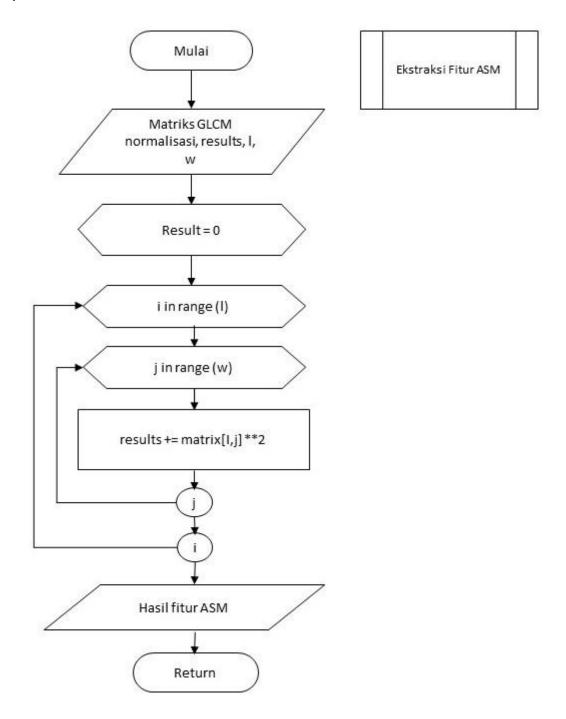




Gambar 4.7 Diagram alir Matrix Co-occurrence

4.1.2.2 Ekstraksi Fitur Angular Second Moments (ASM)

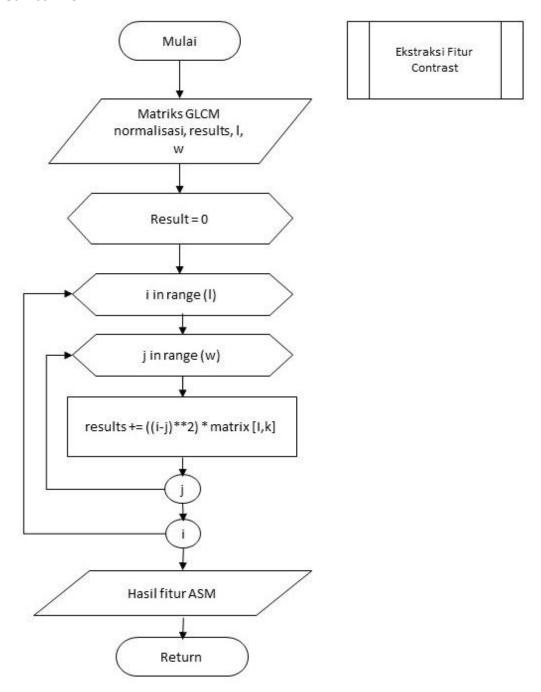
Berikut diagram alir ekstraksi fitur GLCM dengan fitur *ASM* ditunjukkan pada Gambar 4.8.



Gambar 4.8 Diagram alir ekstraksi fitur ASM

4.1.2.3 Ekstraksi Fitur Contrast

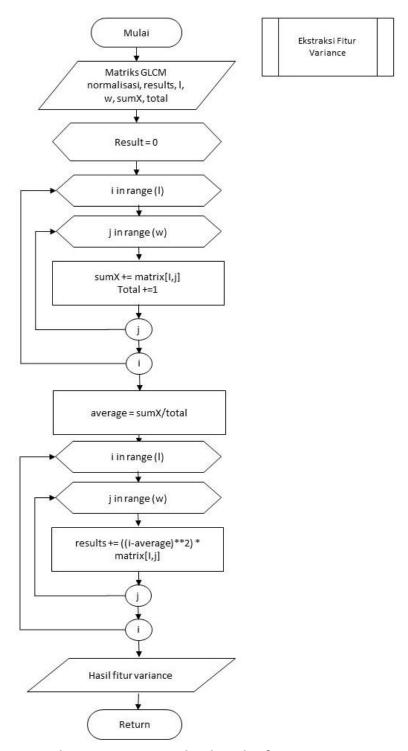
Berikut diagram alir ekstraksi fitur GLCM dengan fitur *ASM* ditunjukkan pada Gambar 4.9.



Gambar 4.9 Diagram alir ekstraksi fitur Contrast

4.1.2.4 Ekstraksi Fitur Variance

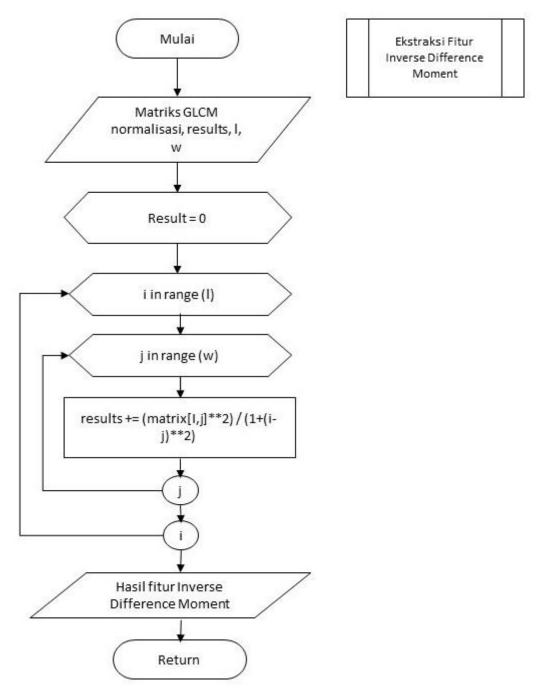
Berikut diagram alir ekstraksi fitur GLCM dengan fitur *Variance* ditunjukkan pada Gambar 4.10.



Gambar 4.10 Diagram alir ekstraksi fitur Variance

4.1.2.5 Ekstraksi Fitur Inverse Difference Moment (IDM)

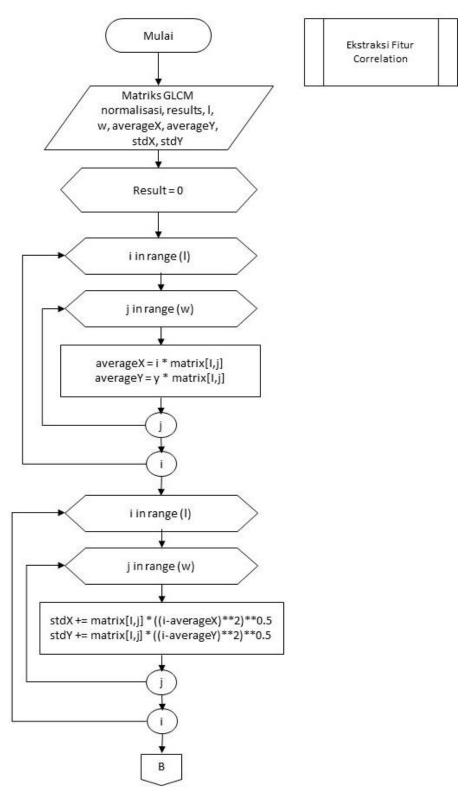
Berikut diagram alir ekstraksi fitur GLCM dengan fitur *IDM* ditunjukkan pada Gambar 4.11.

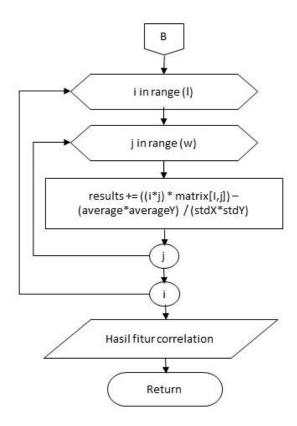


Gambar 4.11 Diagram alir ekstraksi fitur Inverse Difference Moment (IDM)

4.1.2.6 Ekstraksi Fitur Correlation

Berikut diagram alir ekstraksi fitur GLCM dengan fitur *Correlation* ditunjukkan pada Gambar 4.12.

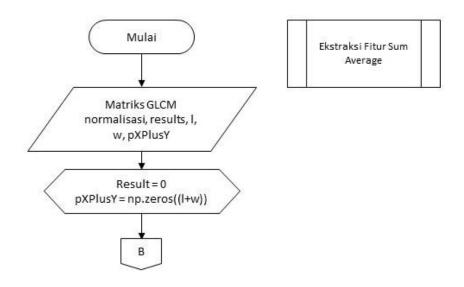


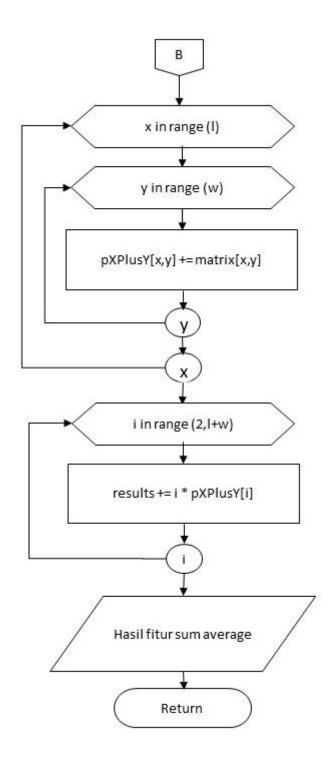


Gambar 4.12 Diagram alir ekstraksi fitur Correlation

4.1.2.7 Ekstraksi Fitur Sum Average

Berikut diagram alir ekstraksi fitur GLCM dengan fitur *Sum Average* ditunjukkan pada Gambar 4.13.

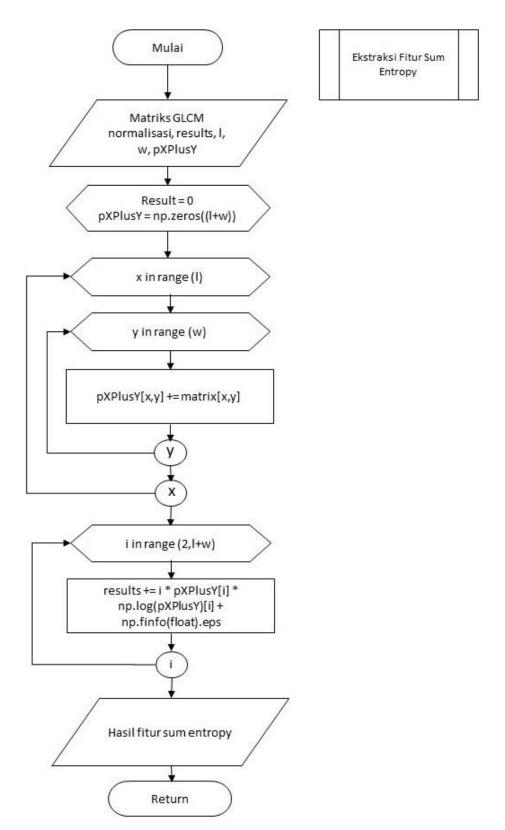




Gambar 4.13 Diagram alir ekstraksi fitur Sum Average

4.1.2.8 Ekstraksi Fitur Sum Entropy

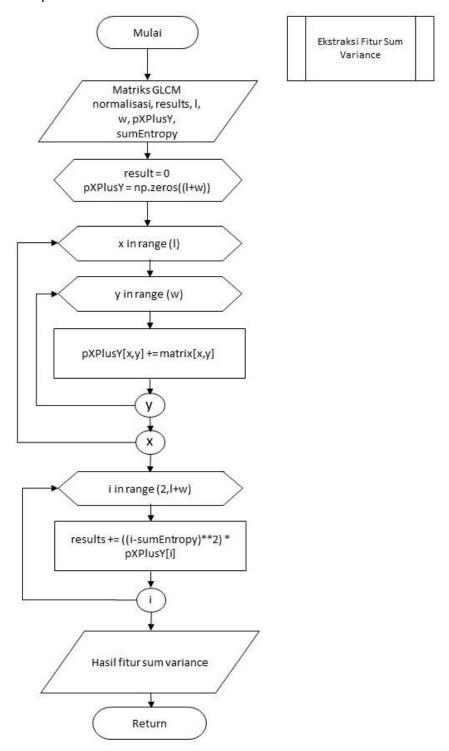
Berikut diagram alir ekstraksi fitur GLCM dengan fitur *Sum Average* ditunjukkan pada Gambar 4.14.



Gambar 4.14 Diagram alir ekstraksi fitur Sum Entropy

4.1.2.9 Ekstraksi Fitur Sum Variance

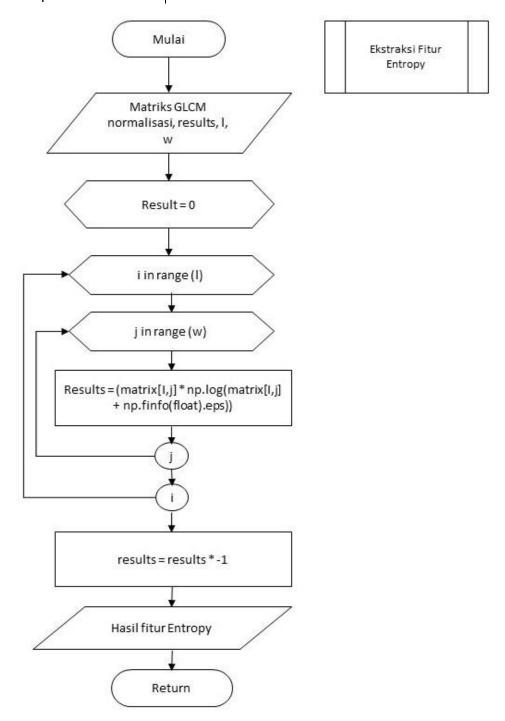
Berikut diagram alir ekstraksi fitur GLCM dengan fitur *Sum Variance* ditunjukkan pada Gambar 4.15.



Gambar 4.15 Diagram alir ekstraksi fitur Sum Variance

4.1.2.10 Ekstraksi Fitur Entropy

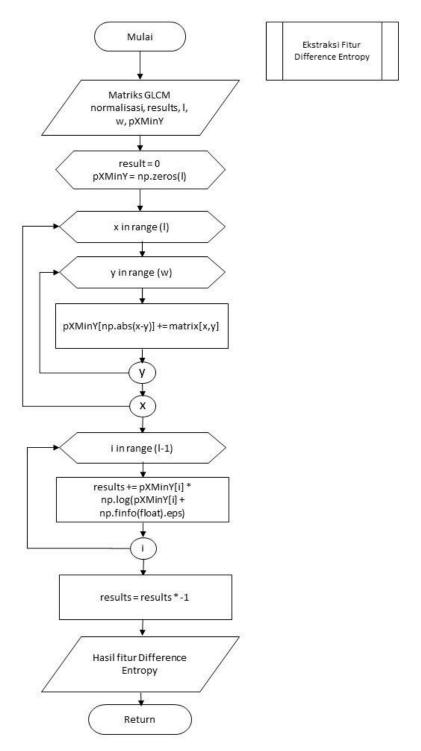
Berikut diagram alir ekstraksi fitur GLCM dengan fitur *Entropy* ditunjukkan pada Gambar 4.16.



Gambar 4.16 Diagram alir ekstraksi Fitur Entropy

4.1.2.11 Ekstraksi Fitur Difference Entropy

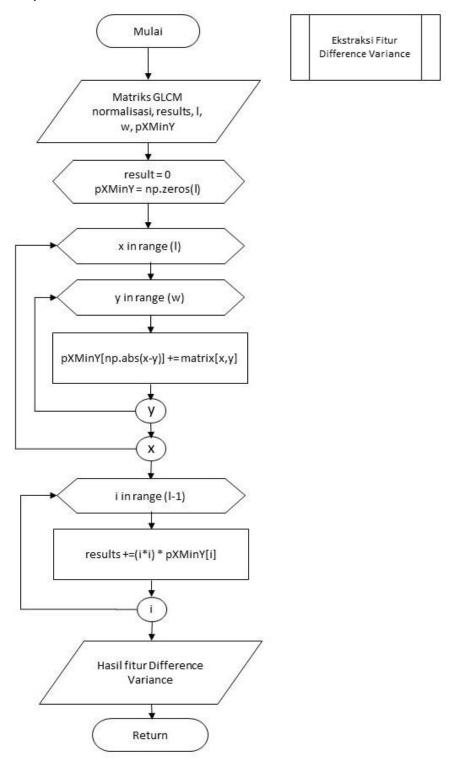
Berikut diagram alir ekstraksi fitur GLCM dengan fitur *Difference Entropy* ditunjukkan pada Gambar 4.17.



Gambar 4.17 Diagram alir ekstraksi fitur Difference Entropy

4.1.2.12 Ekstraksi Fitur Difference Variance

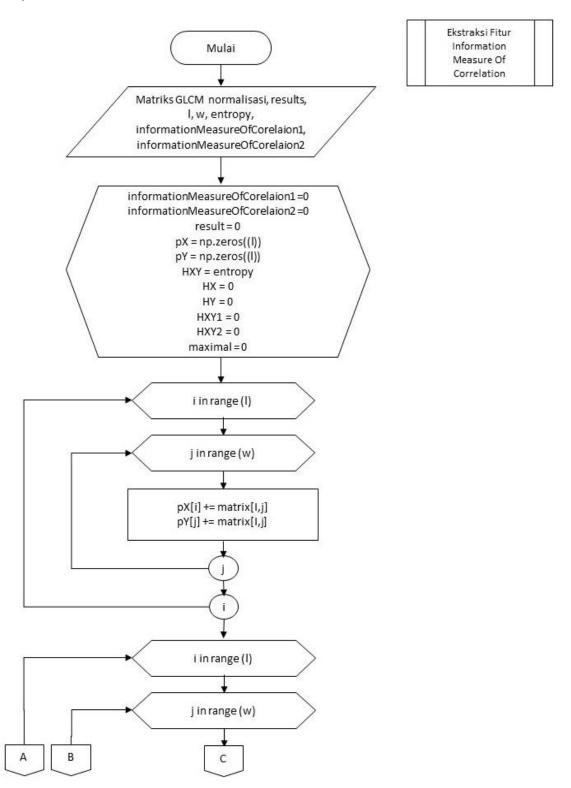
Berikut diagram alir ekstraksi fitur GLCM dengan fitur *Difference Variance* ditunjukkan pada Gambar 4.18.

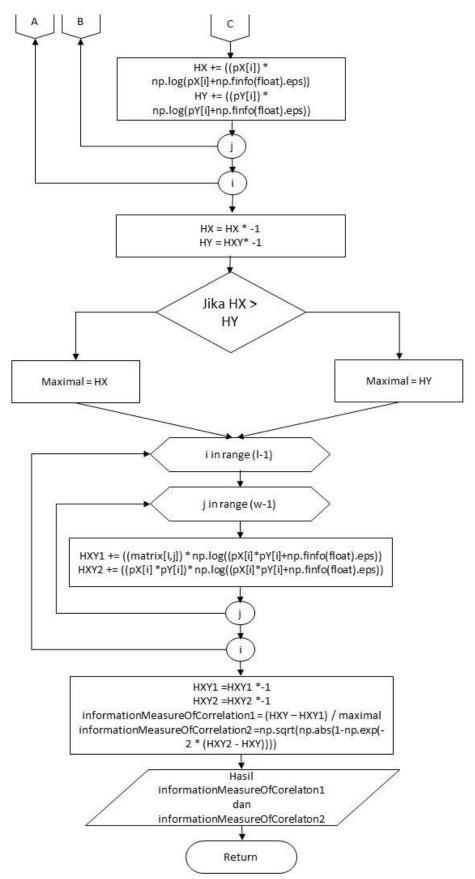


Gambar 4.18 Diagram alir ekstraksi fitur Difference Variance

4.1.2.13 Ekstraksi Fitur Information Measure Of Correlation

Berikut diagram alir ekstraksi fitur GLCM dengan fitur *Information Measure Of Correlation 1* dan *Information Measure Of Correlation 2* ditunjukkan pada Gambar 4.19.

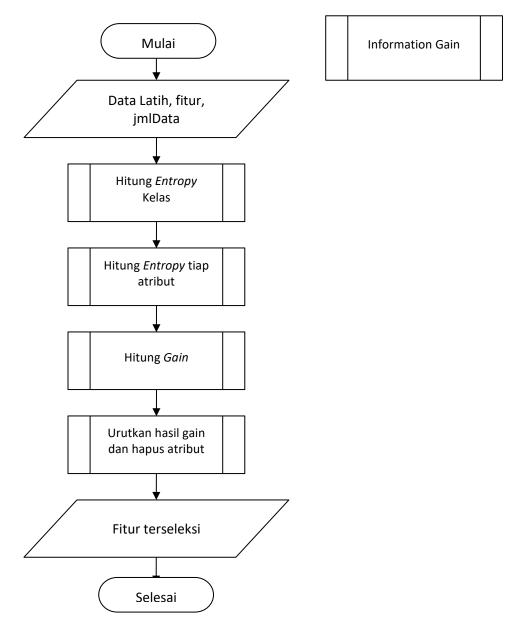




Gambar 4.19 Diagram alir ekstraksi fitur Information Measure Of Correlation

4.1.3 Perancangan Algoritme Information Gain

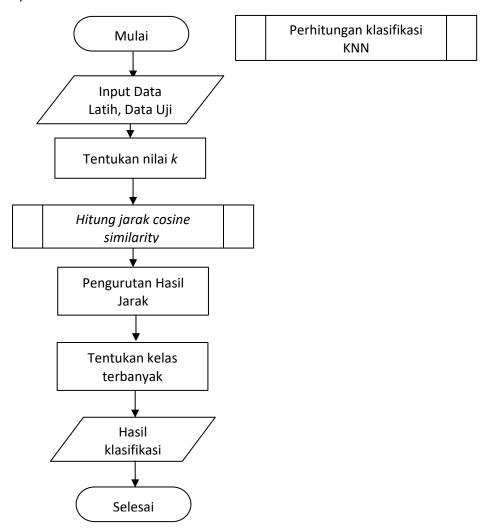
Tahapan pada *Information Gain* adalah menghitung *entropy* dari kelas makanan. Ubah data tunggal pada masing-masing atribut menjadi data kelompok. Proses selanjutnya adalah menghitung entropy pada masing-masing atribut/fitur. Proses terkahir adalah mengitung gain dari masing-masing atribut dan diurutkan berdasarkan nilai terbesar. *K* teratas akan diambil dan akan dijadikan fitur untuk proses klasifikasi. Tahapan proses *Information Gain* dapat dilihat pada Gambar 4.20.



Gambar 4.20 Diagram alir Information Gain

4.1.4 Perancangan Algoritme K-Nearest Neighbor

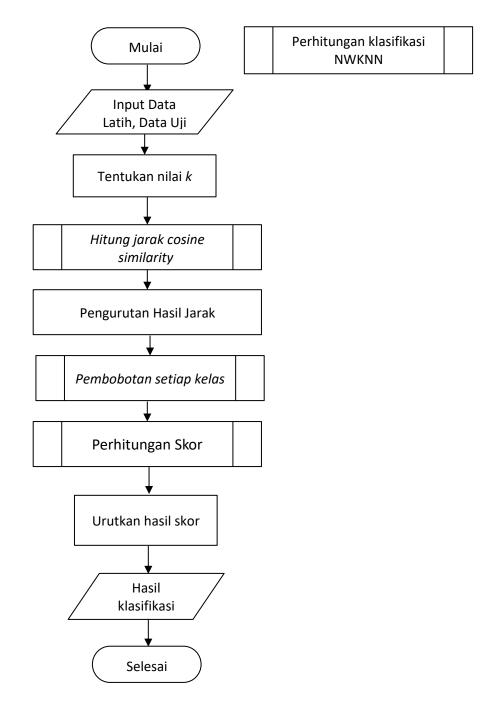
Tahapan perancangan klasifikasi menggunakan *K-NN* dimulai dari penentuan *K*, input data latih dan data uji. Hitung jarak kemiripan antara data latih dengan data uji menggunakan cosine similarity. Hasilnya akan diurutkan berdasarkan nilai terbesar. Tentukan kelas dengan melihat kelas terbanyak dari *K*. Setelah itu akan didapatkan hasil klasifikasi. Berikut diagram alir *K-NN* ditunjukkan pada Gambar 4.21.



Gambar 4.21 Digram alir K-NN

4.1.5 Perancangan Algoritme Neighbor Weighted K-Nearest Neighbor

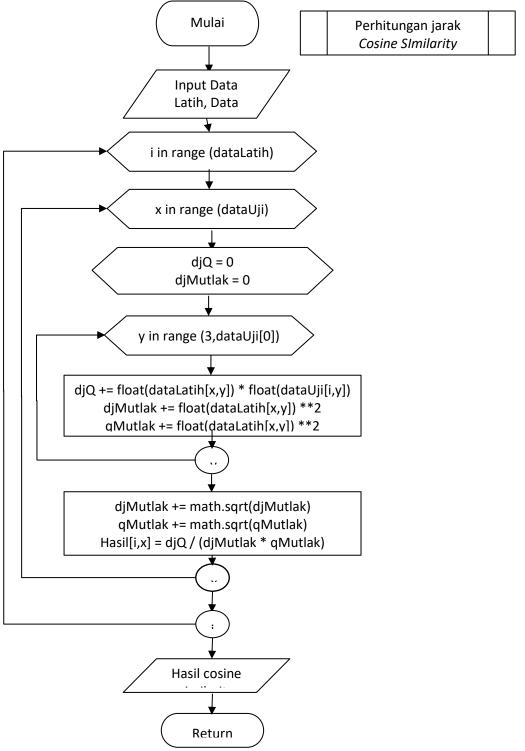
Tahapan perancangan klasifikasi *NWKNN* hampir sama dengan K-NN. Perbedaannya pada langkah perhitungan bobot dan perhitungan skor. Berikut diagram alir algoritme *NWKNN* ditunjukkan pada Gambar 4.22.



Gambar 4.22 Diagram alir NWKNN

4.1.6 Perancangan Algoritme Perhitungan Jarak Cosine Similarity

Tahapan perhitungan jarak menggunakan *Cosine Similarity* dapat dilihat pada gambar 4.23.



Gambar 4.23 Diagram alir Cosine Similarity

4.2 Perhitungan Manualisasi

Perhitungan manualisasi pada penelitian ini dilakukan pada citra yang telah melalui tahapan *pre-processing* mulai dari *Gaussian Blur*, transformasi warna RGB ke HSV, *tresholding*, transformasi warna *HSV* ke *Grayscale*, *Tresholding*, *Opening* dan *Bitwise*. Sampel data yang akan dilakukan perhitungan manualisasi yaitu satu sampel makanan donat sebesar 200 x 200 piksel yang ditunjukkan pada Gambar 4.24 . Pada perhitungan manualisasi gambar akan di *resize* sebesar 10 x 10 piksel yang ditunjukkan pada Gambar 4.25 dikarenakan gambar terlalu besar dan terlalu banyak piksel pada gambar asli.



Gambar 4.24 Sampel Citra Rendang 200 x 200



Gambar 4.25 Sampel Citra Rendang 10 x 10

4.2.1 Perhitungan Color Moments

Pada hasil *preprocessing* menghasilkan warna *R,G,B* yang dapat dilihat pada Gambar 4.24. Karena warna yang diambil pada ekstraksi fitur Color Moments ini selain *R,G,B* adalah *H,S,V* maka nilai *HSV* harus dicari terlebih dahulu. Nilai *H,S,V* didapatkan melalui *library Open CV* yang dapat dilihat pada Tabel 4.1 sampai Tabel 4.5.

Х	γ ,γ	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
	0	13	9	5	0	0	3	7	13	9	4
	1	7	3	0	0	0	0	1	5	5	4
	2	0	0	0	62	89	0	0	0	2	2
	3	0	78	54	47	59	75	65	0	0	0

Tabel 4.1 Nilai warna R citra

4	0	67	46	39	39	47	64	86	0	0
5	0	0	51	33	31	43	55	64	0	0
6	0	0	58	42	27	26	41	96	0	2
7	7	0	0	40	37	45	50	0	0	2
8	11	7	0	53	50	0	0	0	0	2
9	10	7	2	0	0	0	0	0	0	0

Tabel 4.2 Nilai warna G citra

0	0	0	0	0	1	2	1	3	0	1
1	0	0	0	0	1	0	1	0	0	0
2	0	0	0	82	108	0	0	0	0	0
3	0	93	77	77	90	102	83	0	0	0
4	1	85	72	73	76	79	88	99	0	0
5	0	0	75	64	67	74	79	79	0	0
6	2	0	74	66	56	53	62	107	0	0
7	0	0	0	55	56	65	65	0	0	1
8	0	2	0	59	59	0	0	0	0	1
9	2	0	0	0	0	0	0	2	1	1

Tabel 4.3 Nilai warna B citra

х,у	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0
1	0	2	3	4	4	1	1	0	0	0
2	4	7	8	93	121	10	8	5	1	1
3	6	102	92	96	113	123	100	11	6	3
4	7	96	89	97	104	108	110	115	7	3
5	4	8	93	89	97	105	103	95	6	1
6	2	4	87	88	83	79	83	121	4	0
7	0	1	7	71	77	83	81	7	1	0
8	0	1	3	70	72	10	9	3	0	0
9	0	0	1	4	6	4	3	1	0	0

Tabel 4.4 Nilai warna H citra

х,у	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0	120	120	126	0	60	100	116	113	120	113
1	120	140	0	0	8	0	0	120	120	120
2	0	0	0	19	18	0	0	0	135	135
3	0	19	18	18	17	17	15	0	0	0
4	4	19	18	18	17	16	16	13	0	0
5	0	0	17	17	16	15	15	15	0	0
6	30	0	17	16	16	15	15	13	0	120
7	120	0	0	15	14	16	15	0	0	105
8	120	115	0	11	12	0	0	0	0	105
9	114	120	135	0	0	0	0	45	60	60

Tabel 4.5 Nilai warna S citra

х,у	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0	255	255	255	0	255	255	255	255	255	255
1	255	255	255	255	255	255	0	255	255	255
2	255	255	255	85	67	255	255	255	255	255
3	255	60	105	130	122	100	89	255	255	255
4	255	77	123	152	159	144	107	64	255	255
5	255	255	115	160	174	151	119	83	255	255
6	255	255	85	133	172	171	129	53	255	255
7	255	255	255	111	132	117	98	255	255	255
8	255	219	255	62	78	255	255	255	0	255
9	255	255	255	255	255	255	255	255	255	255

Tabel 4.6 Nilai warna V citra

х,у	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0	13	9	5	0	1	3	7	13	9	4
1	7	3	3	4	4	1	1	5	5	4
2	4	7	8	93	121	10	8	5	2	2
3	6	102	92	96	113	123	100	11	6	3
4	7	96	89	97	104	108	110	115	7	3
5	4	8	93	89	97	105	103	95	6	1
6	2	4	87	88	83	79	83	121	4	2
7	7	1	7	71	77	83	81	7	1	2
8	11	7	3	70	72	10	9	3	0	2
9	10	7	2	4	6	4	3	2	1	1

Seperti yang dijelaskan pada Bab 2, terdapat 3 perhitungan manual *Color Moments* yaitu *Mean, Variance dan Skewness*. Berikut perhitungan dari masingmasing ekstraksi fitur:

Sebelum dihitung *mean, variance* dan *skewness* terlebih dahulu dihitung total piksel dari masing-masing citra yaitu:

$$Total = l * w = 10 * 10 = 100$$

1. Mean

a) Citra Warna R

$$MeanR = \frac{13 + 9 + 5 + \dots + 0 + 0}{100}$$
$$= 19.01$$

b) Citra Warna G

$$MeanG = \frac{0+0+0+\dots+1+1}{100}$$
= 25.22

c) Citra Warna B

$$MeanB = \frac{0 + 0 + 1 + \dots + 0 + 0}{100}$$
$$= 33.29$$

d) Citra Warna H

$$MeanH = \frac{120 + 120 + 126 + \dots + 60 + 60}{100}$$
$$= 36.67$$

e) Citra Warna S

$$MeanS = \frac{255 + 255 + 255 + \dots + 0 + 255}{100}$$
$$= 200.11$$

f) Citra Warna V

$$MeanV = \frac{13 + 9 + 5 + \dots + 1 + 1}{100}$$
$$= 34.67$$

2. Variance

a) Citra Warna R

$$VarianceR = \sqrt{\frac{(13 - 19.01)^2 + (9 - 19.01)^2 + \dots + (0 - 19.01)^2}{100}}$$
$$= 26.1696$$

b) Citra Warna G

$$VarianceG = \sqrt{\frac{(0 - 25.22)^2 + (0 - 25.22)^2 + \dots + (1 - 25.22)^2}{100}}$$
$$= 36.446$$

c) Citra Warna B

$$VarianceB = \sqrt{\frac{(0 - 33.29)^2 + (0 - 33.29)^2 + \dots + (1 - 33.29)^2}{100}}$$
$$= 44.173$$

d) Citra Warna H

$$VarianceH = \sqrt{\frac{(120 - 36.7)^2 + (120 - 36.7)^2 + \dots + (60 - 36.7)^2}{100}}$$
= 48.35

e) Citra Warna S

$$= \sqrt{\frac{(255 - 200.11)^2 + (255 - 200.11)^2 + \dots + (255 - 200.11)^2}{100}}$$

$$= 77.524$$

f) Citra Warna V

$$VarianceV = \sqrt{\frac{(13 - 34.67)^2 + (9 - 34.67)^2 + \dots + (1 - 34.67)^2}{100}}$$
$$= 43.227$$

3. Skewness

a) Citra Warna R

SkewnessR
$$= \frac{\left((13-19.01)^3 + (13-19.01)^3 + \dots + (13-19.01)^3\right)}{100} / (26.17)^3$$

$$= 1.16546$$

b) Citra Warna G

SkewnessG
$$= \frac{(0-25.22)^3 + (0-25.22)^3 + \dots + (1-25.22)^3}{100} / (36.446)^3$$

$$= 0.899$$

c) Citra Warna B

SkewnessB
$$= \frac{(0-33.29)^3 + (0-33.29)^3 + \dots + (1-33.29)^3}{100} / (44.173)^3$$

$$= 0.8222$$

d) Citra Warna H

SkewnessH
$$= \frac{(120 - 36.7)^3 + (120 - 36.7)^3 + \dots + (60 - 36.7)^3}{100} / (48.35)^3$$

$$= 1.0763$$

e) Citra Warna S

SkewnessS
$$\begin{pmatrix} (255 - 200.11)^3 + (255 - 200.11)^3 + \dots + \\ \hline (255 - 200.11)^3 \\ \hline 100 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} (77.524)^3 \\ \hline (77.524)^3 \\ \hline \end{pmatrix}$$

= -0.9831

f) Citra Warna V

SkewnessV
$$= \frac{\left(\frac{(13 - 34.67)^3 + (9 - 34.67)^3 + \dots + (1 - 34.67)^3}{100}\right)}{(43.227)^3}$$

$$= 0.826$$

4.2.2 Perhitungan Gray Level Co-Occurrence Matrix

Citra pada hasil *preprocessing* masih berwarna RGB maka harus diubah dalam warna *grayscale* terlebih dahulu. Nilai *Grayscale* ditunjukkan pada Tabel 4.7.

x,y

Tabel 4.7 Nilai Grayscale Citra

Berikut langkah-langkah perhitungan manual ekstraksi fitur GLCM:

- Sebelum dilakukan ekstraksi fitur pada GLCM dilakukan pembentukan matriks co-occurrence dengan 4 sudut yaitu 0°, 45°, 90° dan 135°. Jarak antar piksel yaitu 1 piksel. Berikut hasil pembentukan matriks co-occurrence dengan pixel (1, 1).
 - a) Sudut 0°

Tabel 4.8 Pembentukan Matriks Co-Occurrence piksel (1,1) sudut 0° dan d=1

х,у	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0	1	1		0	1	2	1	3	1	
1	1	1	1	1	2	0	1	1	1	0

2	1	2	2	83	110	3	2	1	1	
3	2	94	79	79	93	105	86	3	2	1
4	3	86	74	76	80	84	92	102	2	1
5	1	2	78	68	72	80	83	82	2	0
6	2	1	76	70	61	58	66	110	1	0
7	1	0	2	58	60	68	68	2	0	1
8	1	2	1	62	62	3	3	1	0	1
9	2	1	1)	1	2	1	1)	1	1	

Berdasarkan Tabel 4.8 diatas telah terbentuk matriks *Co-Occurrence* piksel (1,1) dan jarak 1 berjumlah 15 pasang. Perhitungan *Co-occurrence* seperti di atas juga berlaku pada semua piksel yang memiliki nilai piksel ketetanggan. Nilai matriks *Co-occurrence* sudut 0° ditunjukkan pada Tabel 4.8 dimana x sebagai piksel asal dan y sebagai piksel tetangga.

Tabel 4.9 Hasil Matriks Co-Occurrence piksel (1,1) sudut 45° dan d=1

х,у	0	1	 50	51	 109	110
0	0	0	 0	0	 0	0
1	0	16	 0	0	 0	0
50	0	0	 0	0	 0	0
51	0	0	 0	0	 0	0
109	0	0	 0	0	 0	0
110	0	1	 0	0	 0	0

b) Sudut 45°

Tabel 4.10 Pembentukan Matriks Co-Occurrence piksel (1,1) sudut 45° dan d=1

х,у	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0	1	7	(0	f	2	1	3	1	
1	1		1	1	2	0	1	1		0
2	1	2	2	83	110	3	2	1	1	1
3	2	94	79	79	93	105	86	3	2	1
4	3	86	74	76	80	84	92	102	2	1
5	1	2	78	68	72	80	83	82	2	0
6	2	(76	70	61	58	66	110	1	0
7	1	9	2	58	60	68	68	2	0	1
8	1	2		62	62	3	3	1	0	
9	2	1	1	1	2	1	1	1	1	1

Berdasarkan Tabel 4.10 diatas telah terbentuk matriks *Co-Occurrence* piksel (1,1) dan jarak 1 berjumlah 11 pasang. Perhitungan *Co-occurrence* seperti di atas juga berlaku pada semua piksel yang memiliki nilai piksel ketetanggan. Nilai matriks *Co-occurrence* sudut 45° ditunjukkan pada Tabel 4.10 dimana x sebagai piksel asal dan y sebagai piksel tetangga.

Tabel 4.11 Hasil Matriks Co-Occurrence piksel (1,1) sudut 90° dan d=1

х,у	0	1	 50	51		109	110
0	0	0	 0	0	:	0	0
1	0	11	 0	0		0	0
50	0	0	 0	0		0	0
51	0	0	 0	0		0	0
109	0	0	 0	0		0	0
110	0	0	 0	0		0	0

c) Sudut 90°

Tabel 4.12 Pembentukan Matriks *Co-Occurrence* piksel (1,1) sudut 90° dan d=1

х,у	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0	1	1	1	0	1	2	1	3	1	1
1	1	1	1	1	2	0	1	1	1	0
2	1	2	2	83	110	3	2	1	1	1
3	2	94	79	79	93	105	86	3	2	1
4	3	86	74	76	80	84	92	102	2	1
5	1	2	78	68	72	80	83	82	2	0
6	2	1	76	70	61	58	66	110	1	0
7	1	0	2	58	60	68	68	2	0	1
8	1	2	1	62	62	3	3	1	0	1
9	2	1	1	1	2	1	1	1	1	1

Berdasarkan tabel 4.12 diatas telah terbentuk matriks *Co-Occurrence* piksel (1,1) dan jarak 1 berjumlah 15 pasang. Perhitungan *Co-occurrence* seperti di atas juga berlaku pada semua piksel yang memiliki nilai piksel ketetanggan. Nilai matriks *Co-occurrence* sudut 90° ditunjukkan pada Tabel 4.12 dimana x sebagai piksel asal dan y sebagai piksel tetangga.

x,y	0	1	 50	51	 109	110
0	0	0	 0	0	 0	0
1	0	15	 0	0	 0	0
50	0	0	 0	0	 0	0
51	0	0	 0	0	 0	0
109	0	0	 0	0	 0	0
110	0	0	 0	0	 0	0

Tabel 4.13 Hasil Matriks Co-Occurrence piksel (1,1) sudut 90° dan d=1

d) Sudut 135°

Tabel 4.14 Pembentukan Matriks Co-Occurrence piksel (1,1) sudut 135° dan d=1

х,у	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0	1	4	(1	0	1	2	4	ო	1	1
1	1			7	2	0	7	4	1	0
2	1	2	2	83	110	3	2	1	1	1
3	2	94	79	79	93	105	86	3	2	
4	3	86	74	76	80	84	92	102	2	1
5	(d	2	78	68	72	80	83	82	2	0
6	2	ᅱ	76	70	61	58	66	110	4	0
7	1	0	2	58	60	68	68	2	0	
8	1	2	4	62	62	3	3	1	0	1
9	2	7	1	1	2	1	1	1	1	1

Berdasarkan Tabel 4.14 diatas telah terbentuk matriks *Co-Occurrence* piksel (1,1) dan jarak 1 berjumlah 13 pasang. Perhitungan *Co-occurrence* seperti di atas juga berlaku pada semua piksel yang memiliki nilai piksel ketetanggan. Nilai matriks *Co-occurrence* sudut 135° ditunjukkan pada Tabel 4.14 dimana x sebagai piksel asal dan y sebagai piksel tetangga.

Tabel 4.15 Hasil Matriks Co-Occurrence piksel (1,1) sudut 135° dan d=1

х,у	0	1	 50	51	 109	110
0	0	0	 0	0	 0	0
1	0	13	 0	0	 0	1
50	0	0	 0	0	 0	0
51	0	0	 0	0	 0	0
109	0	0	 0	0	 0	0
110	0	0	 0	0	 0	0

- 2. Langkah selanjutnya setelah mendapatkan matriks *co-occurrence* yaitu membuat matrix *co-occurrence* simetris dengan menjumlahkan matriks *co-occurrence* dengan matriks transpose nya.
 - a. Sudut 0°

$$mSimestris = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 16 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

+

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 16 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 1 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 32 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

b. Sudut 45°

$$mSimestris = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 11 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

... 0 0 ... 0 ... 0 0 ...

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 22 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

c. Sudut 90°

$$mSimestris = \begin{pmatrix} 0 & 0 & ... & 0 & 0 & ... & 0 & 0 \\ 0 & 15 & ... & 0 & 0 & ... & 0 & 0 \\ ... & ... & ... & ... & ... & ... & ... & ... & ... \\ 0 & 0 & ... & 0 & 0 & ... & 0 & 0 \\ 0 & 0 & ... & 0 & 0 & ... & 0 & 0 \\ 0 & 0 & ... & 0 & 0 & ... & 0 & 0 \\ 0 & 0 & ... & 0 & 0 & ... & 0 & 0 \\ 0 & 0 & ... & 0 & 0 & ... & 0 & 0 \\ 0 & 15 & ... & 0 & 0 & ... & 0 & 0 \\ 0 & 0 & ... & 0 & 0 & ... & 0 & 0 \\ 0 & 0 & ... & 0 & 0 & ... & 0 & 0 \\ 0 & 0 & ... & 0 & 0 & ... & 0 & 0 \\ 0 & 0 & ... & 0 & 0 & ... & 0 & 0 \\ 0 & 0 & ... & 0 & 0 & ... & 0 & 0 \\ 0 & 0 & ... & 0 & 0 & ... & 0 & 0 \\ 0 & 0 & ... & 0 & 0 & ... & 0 & 0 \\ 0 & 30 & ... & 0 & 0 & ... & 0 & 0 \\ 0 & 0 & ... & 0 & 0 & ... &$$

d. Sudut 135°

$$mSimestris = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 13 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 1 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 13 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 26 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \end{pmatrix}$$

- 3. Langkah terakhir sebelum melakukan ekstraksi fitur yaitu melakukan normalisasi matriks simetris pada setiap sudut. Normalisasi dilakukan dengan cara membagi nilai setiap piksel dengan jumlah nilai piksel matriks simetris. Hasil normalisasi pada matriks jika dijumlahkan akan bernilai 1.
 - a. Sudut 0°

Jumlah nilai piksel dalam matriks simetris pada sudut 0° adalah 154 sehingga didapatkan hasil matriks simetris normalisasi sebagai berikut.

$$mNormalize = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 32 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 1 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0.2078 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0.0065 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

b. Sudut 45°

Jumlah nilai piksel dalam matriks simetris pada sudut 45° adalah 140 sehingga didapatkan hasil matriks simetris normalisasi sebagai berikut.

$$mNormalize = \begin{bmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 22 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 1 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

c. Sudut 90°

Jumlah nilai piksel dalam matriks simetris pada sudut 90° adalah 154 sehingga didapatkan hasil matriks simetris normalisasi sebagai berikut.

$$mNormalize = \begin{bmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 30 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 &$$

d. Sudut 135°

Jumlah nilai piksel dalam matriks simetris pada sudut 135° adalah 138 sehingga didapatkan hasil matriks simetris normalisasi sebagai berikut.

$$mNormalize = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 26 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 1 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0.1885 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0.0073 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

- 4. Menghitung ekstraksi fitur tekstur *GLCM* berdasarkan matriks normalisasi. Terdapat 13 fitur yang digunakan yaitu *Angular Second Moment (ASM), Contrast, Correlation, Sum of Squares: Variance, Inverse Difference Moment (IDM), Sum Average (AVER), Sum Entropy (SENT), Sum Variance (SVAR), Entropy, Difference Entropy (DENT), Difference Variance (DVAR), Information Measure of Correlation 1 dan Information Measure of Correlation 2. Contoh perhitungan berikut dimulai dari baris kedua matriks simetris dikarenakan baris pertama nilai piksel adalah 0. Berikut perhitungan ekstraksi fitur <i>GLCM* yaitu:
 - a. Sudut 0°
 - Angular Second Moment (ASM)

$$ASM = 0^{2} + 0.2078^{2} + 0.0909^{2} + 0.0195^{2} + \dots + 0^{2}$$
$$= 0 + 0.04318 + 0.0083 + 0.00038 + \dots + 0$$
$$= 0.06494$$

Contrast

$$Contrast = ((1-0)^2 * 0) + ((1-1)^2 * 0.2078) + ((1-2)^2 * 0.0909) + ((1-3)^2 * 0.0195) + \cdots + ((110-110)^2 * 0)$$

$$= 0 + 0 + 0.0909 + 0.078 + \cdots + 0$$

$$= 1286.221$$

• Sum of Squares: Variance

Sebelum dilakukan perhitungan *variance* akan dihitung dulu rata-rata dari matriks simetris. Perhitungan dilakukan sebagai berikut.

$$\mu = \frac{(0 + 0.2078 + 0.0909 + 0.0195 + \dots + 0)}{12321} = 0.00000812$$

Hitung variance dengan cara berikut:

$$Variance = ((1 - 0.00000812) * 0)^{2} + (2 - 0.00000812)^{2}$$

$$* 0.2078) + \dots + ((110 - 0.00000812)^{2} * 0)$$

$$= 0 + 0.83119325 + \dots + 0$$

$$= 2759.6892$$

• Inverse Difference Moment (IDM)

$$IDM = \left(\frac{0^2}{1 + ((1-0)^2)}\right) + \left(\frac{(0.2078)^2}{1 + ((1-1)^2)}\right) + \cdots + \left(\frac{0^2}{1 + ((110 - 110)^2)}\right)$$
$$= 0 + 0.0432 + \cdots + 0$$
$$= 0.05273$$

Correlation

Sebelum melakukan perhitungan *correlation* terlebih dahulu untuk menghitung rata-rata dari *Px, Py* dan standar deviasi *Px, Py*.

$$\mu_{x} = (1*0) + (1*0.2078) + (1*0.0909) + \dots + (110*0)$$

$$= 0 + 0.2078 + 0.0909 + \dots + 0$$

$$= 34.70779$$

$$\mu_{y} = (0*0) + (1*0.2078) + (2*0.0909) + \dots + (110*0)$$

$$= 0 + 0.2078 + 0.1818 + \dots + 0$$

$$= 34.70779$$

$$\sigma_{x} = (0*\sqrt{(1-34.70779)^{2}}) + (0.2078*\sqrt{(110-34.70779)^{2}})$$

$$= 0 + 7,0044 + \dots + 0$$

$$= 37.9128$$

$$\sigma_{y} = (0*\sqrt{(1-34.70779)^{2}}) + (0.2078*\sqrt{(2-34.70779)^{2}}) + \dots + (0*\sqrt{(110-34.70779)^{2}})$$

$$= 0 + 5,7966 + \dots + 0$$

$$= 37.9128$$

Setelah didapatkan rata-rata dan standar deviasi hitung *correlation* dengan cara dibawah ini:

$$Correlation = \frac{\left(\left((1*0)*0\right) - (34.70779 - 34.70779)\right)}{(37.9128*37.9128)} + \frac{\left(\left((1*1)*0.2078\right) - (34.70779 - 34.70779)\right)}{(37.9128*37.9128)} + \cdots + \frac{\left(\left((110*110)*0\right) - (34.70779 - 34.70779)\right)}{(37.9128*37.9128)} = -8209.3219$$

Sebelum melakukan perhitungan *Sum Average*, *Sum Entropy* dan *Sum Variance* terlebih dahulu dihitung P_{x+y} .

$$P_{(4)} = P_{(0+4)} + P_{(1+3)} + P_{(2+2)} + P_{(3+1)} + P_{(4+0)}$$
$$= 0 + 0.0194805 + 0.012987 + 0.0194805 + 0$$
$$= 0.05194805$$

Hasil perhitungan P_{x+y} ditunjukkan pada Tabel 4.16 dibawah ini.

x+y	0	1	2	 220	221
Px+y	0	0	0.20779	 0	0

Tabel 4.16 Nilai P_{x+y} Sudut 0°

Sum Average (AVER)

$$AVER = (2 * 0.20779) + \dots + (220 * 0) + (221 * 0)$$

= 69.41558

Sum Entropy (SENT)

$$SENT = (2 * 0.20779 * log(0.20779)) + \dots + (220 * 0 * 0) + (221 * 0 * 0)$$
$$= 288.92594$$

• Sum Variance (SVAR)

$$SVAR = ((2 * 288.92594)^{2} * 0.20779) + \cdots + ((220 * 288.92594)^{2} * 0) + ((221 * 288.92594)^{2} * 0)$$

$$= 53118.8295$$

• Entropy

$$Entropy = -((0*0) + (0.2078*log(0.2078)) + (0.0909*log(0.0909)) + \dots + (0*0))$$

$$= 3.71315$$

Sebelum melakukan perhitungan *Difference Entropy* dan *Difference Variance*, hitung P_{x-y} dengan cara sebagai berikut.

$$\begin{split} P_{(0)} &= P_{(|0-0|)} + P_{(|1-1|)} + P_{(|2-2|)} + \dots + P_{(|110-110|)} \\ &= 0 + 0.20779 + 0.012987 + \dots + 0 \\ &= 0.27273 \end{split}$$

Hasil perhitungan P_{x-y} ditunjukkan pada Tabel 4.17 dibawah ini.

х-у	0	1	2		109	110
Рх-у	0.27273	0.22077	0.0649	•••	0.01298	0

Tabel 4.17 Nilai P_{x-y} Sudut 0°

• Difference Entropy (DENT)

$$DENT = -((0*0.27273*log(0.27273)) + (1*0.22077*log(0.22077)) + (2*0.0649*log(0.0649)) + \dots + (110*0*0))$$

$$= 74.49298$$

• Difference Variance (DVAR)

$$DVAR = ((0^2 * 0.27273) + (1^2 * 0.22077) + (2^2 * 0.0649) + \cdots + (110^2 * 0))$$

= 1286.2207

Sebelum dilakukan perhitungan Information Measure of Correlatin 1 dan 2, terlebih dahulu dihitung nilai P_x , P_y , HX, HY, HXY1, HXY2.

Dibawah ini contoh perhitungan $P_{(x=1)}$ dengan matriks simetris baris ke 1 dapat dilihat pada Tabel 4.18.

Tabel 4.18 Matriks Co-occurrence Simetris Baris ke 1 Sudut 0°

x/y	0	1	2		110
1	0	0.20779	0.0909	•••	0.00649

$$P_{(x=1)} = P_{(1,0)} + P_{(1,1)} + P_{(1,2)} + \dots + P_{(1,110)}$$
$$= 0 + 0.20779 + 0.0909 + \dots + 0.00649$$
$$= 0.33116$$

Hasil perhitungan P_x dapat dilihat pada Tabel 4.19.

х	0	1	2		110
P_{χ}	0	0.33116	0.162337	•••	0

Tabel 4.19 Nilai P_x sudut 0°

Dibawah ini contoh perhitungan $P_{(y=1)}$ dengan matriks simetris baris ke 1 dapat dilihat pada Tabel 4.20.

y/x	0	1	2		110
1	0	0.20779	0.0909	•••	0.00649

$$P_{(y=1)} = P_{(0,1)} + P_{(1,1)} + P_{(2,1)} + \dots + P_{(110,1)}$$

$$= 0 + 0.20779 + 0.0909 + \dots + 0.00649$$

$$= 0.33116$$

Hasil perhitungan P_{ν} dapat dilihat pada Tabel 4.20.

Tabel 4.20 Nilai P_{γ} sudut 0°

У	0	1	2		110
$P_{\mathcal{Y}}$	0	0.33116	0.162337	•••	0

$$HX = -(0*(0) + 1*log(0.33116) + 2*log(0.162337) + \dots + 110$$

$$*(0))$$

= 261.45353

$$HY = -(0*(0) + 1*log(0.33116) + 2*log(0.162337) + \dots + 110$$
*(0))

= 261.45353

$$max\{HX, HY\} = 261.45353$$

$$HXY1 = -(0 * log(0 * 0) + 0.20779 * log(0.33116 * 0.33116) + \cdots + 0 * log(0 * 0))$$

= 4.7537005

$$HXY2 = -(0*0*log(0*0) + 0.33116*0.33116$$
$$*log(0.33116*0.33116) + \dots + 0*0*log(0*0))$$
$$= 4.506755$$

• Information Measure of Correlation 1

$$IMoC1 = \frac{(3.71315 - 4.7537005)}{261.45353} = -0.003979$$

• Information Measure of Correlation 2

$$IMoC2 = \sqrt{|1 - exp(-2 * (4.506755 - 3.71315))|} = 0.8919104$$

- b. Sudut 45°
 - Angular Second Moment (ASM)

$$ASM = 0^{2} + 0^{2} + 0^{2} + 0^{2} + \cdots + 0^{2}$$
$$= 0 + 0 + 0 + 0 + \cdots + 0$$
$$= 0.04143$$

Contrast

$$Contrast = ((1-0)^2 * 0) + ((1-1)^2 * 0.1572) + ((1-2)^2 * 0.05) + ((1-3)^2 * 0.0286) + \dots + ((1-110)^2 * 0)$$

$$= 0 + 0 + 0.05 + 0.1144 + \dots + 0$$

$$= 1843.215$$

• Sum of Squares: Variance

Sebelum dilakukan perhitungan *variance* akan dihitung dulu rata-rata dari matriks simetris. Perhitungan dilakukan sebagai berikut :

$$\mu = \frac{(0 + 0.1572 + 0.05 + 0.0286 + \dots + 0)}{12321} = 0.00000812$$

Hitung variance dengan cara berikut :

$$Variance = ((1 - 0.00000812) * 0)^{2} + (2 - 0.00000812)^{2}$$

$$* 0.1572) + \dots + ((110 - 0.00000812)^{2} * 0)$$

$$= 0 + 0.6278 + \dots + 0$$

$$= 2907.873$$

• Inverse Difference Moment (IDM)

$$IDM = \left(\frac{0^2}{1 + ((1-0)^2)}\right) + \left(\frac{(0.1572)^2}{1 + ((1-1)^2)}\right) + \cdots + \left(\frac{0^2}{1 + ((110 - 110)^2)}\right)$$
$$= 0 + 0.0247 + \cdots + 0$$
$$= 0.03298$$

Correlation

Sebelum melakukan perhitungan *correlation* terlebih dahulu untuk menghitung rata-rata dari *Px, Py* dan standar deviasi *Px, Py*.

$$\mu_x = (1*0) + (1*0.1572) + (1*0.05) + \dots + (110*0)$$

$$= 0 + 0.1572 + 0.05 + \dots + 0$$

$$= 36.76429$$

$$\mu_y = (0*0) + (1*0.1572) + (2*0.05) + \dots + (110*0)$$

$$= 0 + 0.1572 + 0.1 + \dots + 0$$

$$= 36.76429$$

$$\sigma_x = \left(0 * \sqrt{(1 - 36.76429)^2}\right) + \left(0.1572 * \sqrt{(1 - 36.76429)^2}\right) + \dots + \left(0 * \sqrt{(110 - 36.76429)^2}\right)$$

$$= 0 + 5,62214 + \dots + 0$$

$$= 38.15837$$

$$\sigma_y = \left(0 * \sqrt{(1 - 36.76429)^2}\right) + \left(0.1572 * \sqrt{(2 - 36.76429)^2}\right) + \dots + \left(0 * \sqrt{(110 - 36.76429)^2}\right)$$

$$= 0 + 5,4649 + \dots + 0$$

$$= 38.15837$$

Setelah didapatkan rata-rata dan standar deviasi hitung *correlation* dengan cara dibawah ini :

$$Correlation = \frac{\left(\left((1-0)*0\right) - (36.76429 - 36.76429)\right)}{(38.15837*38.15837)} \\ + \frac{\left(\left((1-1)*0.1572\right) - (36.76429 - 36.76429)\right)}{(38.15837*38.15837)} \\ + \cdots \\ + \frac{\left(\left((110-110)*0\right) - (36.76429 - 36.76429)\right)}{(38.15837*38.15837)} \\ = -9450.9006$$

Sebelum melakukan perhitungan Sum Average, Sum Entropy dan Sum Variance terlebih dahulu dihitung P_{x+y} .

$$P_{(4)} = P_{(0+4)} + P_{(1+3)} + P_{(2+2)} + P_{(3+1)} + P_{(4+0)}$$

$$= 0 + 0.028572 + 0.012987 + 0.0285714 + 0$$

$$= 0.12857$$

Hasil perhitungan P_{x+y} ditunjukkan pada Tabel 4.21 dibawah ini.

Tabel 4.21 Nilai P_{x+y} Sudut 45°

x+y	0	1	2	:	220	221
Px+y	0	0	0.157143		0	0

Sum Average (AVER)

$$AVER = (0 * 0) + (1 * 0) + (2 * 0.157143) + \dots + (220 * 0) + (221 * 0)$$

$$= 73.52857$$

Sum Entropy (SENT)

$$SENT = -(2 * 0.157143 * log(0.157143)) + \dots + (220 * 0 * 0) + (221 * 0 * 0)$$

$$= 295.56034$$

• Sum Variance (SVAR)

$$SVAR = ((2 * 295.56034)^{2} * 0.157143) + \cdots + ((220 * 295.56034)^{2} * 0) + ((221 * 295.56034)^{2} * 0)$$

$$= 53679.95484$$

Entropy

$$Entropy = -((0*0) + (0.15714*log(0.15714)) + (0.05*log(0.05)) + \dots + (0*0))$$

$$= 3.95822$$

Sebelum melakukan perhitungan *Difference Entropy* dan *Difference Variance*, hitung P_{x-y} dengan cara sebagai berikut :

$$P_{(0)} = P_{(|0-0|)} + P_{(|1-1|)} + P_{(|2-2|)} + \dots + P_{(|110-110|)}$$

$$= 0 + 0.15715 + 0.0714285 + \dots + 0$$

$$= 0.22857$$

Hasil perhitungan P_{x-y} ditunjukkan pada Tabel 4.22 dibawah ini.

Tabel 4.22 Nilai P_{x-y} Sudut 45°

х-у	0	1	2	 109	110
Рх-у	0.22857	0.1285	0.14285	 0	0

• Difference Entropy (DENT)

$$DENT = -((0 * 0.22857 * log(0.22857)) + (1 * 0.1285 * log(0.1285)) + (2 * 0.14285 * log(0.14285)) + ... + (110 * 0 * 0)) = 101.36904$$

• Difference Variance (DVAR)

$$DVAR = ((0^2 * 0.22857) + (1^2 * 0.1285) + (2^2 * 0.14285) + \cdots + (110^2 * 0))$$

= 1843.2143

Sebelum dilakukan perhitungan Information Measure of Correlatin 1 dan 2, terlebih dahulu dihitung nilai P_x , P_y , HX, HY, HXY1, HXY2.

Dibawah ini contoh perhitungan $P_{(x=1)}$ dengan matriks simetris baris ke 1 dapat dilihat pada Tabel 4.23.

Tabel 4.23 Matriks Co-occurrence Simetris Baris ke 1 Sudut 0°

x/y	0	1	2		110
1	0	0.15714	0.05	•••	0

$$P_{(x=1)} = P_{(1,0)} + P_{(1,1)} + P_{(1,2)} + \dots + P_{(1,110)}$$
$$= 0 + 0.15714 + 0.05 + \dots + 0$$
$$= 0.27857$$

Hasil perhitungan P_x dapat dilihat pada Tabel 4.24.

Tabel 4.24 Nilai P_x sudut 0°

Х	0	1	2		110
P_{χ}	0	0.27857	0.1857	•••	0

Dibawah ini contoh perhitungan $P_{(y=1)}$ dengan matriks simetris baris ke 1 dapat dilihat pada Tabel 4.25.

y/x	0	1	2	 110
1	0	0.15714	0.05	 0

$$P_{(y=1)} = P_{(0,1)} + P_{(1,1)} + P_{(2,1)} + \dots + P_{(110,1)}$$
$$= 0 + 0.27857 + 0.1857 + \dots + 0$$
$$= 0.15714$$

Hasil perhitungan P_{ν} dapat dilihat pada Tabel 4.25.

Tabel 4.25 Nilai P_{ν} sudut 0°

У	0	1 2			110
$P_{\mathcal{Y}}$	0	0.15714	0.05	•••	0

$$HX = -(0*(0) + 0.15714*log(0.15714) + 0.05*log(0.05) + \cdots + 0*(0))$$

= 274.83653

$$HY = -(0*(0) + 0.15714*log(0.15714) + 0.05*log(0.05) + \cdots + 0*(0))$$

= 274.83653

 $max\{HX, HY\} = 274.83653$

$$HXY1 = -(0 * log(0 * 0) + 0.15714 * log(0.15714 * 0.15714) + \cdots + 0 * log(0 * 0))$$

= 4.997027

$$HXY2 = -(0*0*log(0*0) + 0.15714*0.15714$$
$$*log(0.15714*0.15714) + \dots + 0*0*log(0*0))$$

$$= 4.7828694$$

Information Measure of Correlation 1

$$IMoC1 = \frac{(3.95822 - 4.997027)}{274.83653} = -0.00377974$$

Information Measure of Correlation 2

$$IMoC2 = \sqrt{|1 - exp(-2 * (4.7828694 - 3.95822))|} = 0.898786$$

- c. Sudut 90°
 - Angular Second Moment (ASM)

$$ASM = 0^{2} + 0^{2} + 0^{2} + 0^{2} + \dots + 0^{2}$$
$$= 0 + 0 + 0 + 0 + \dots + 0$$
$$= 0.06123$$

Contrast

$$Contrast = ((1-0)^2 * 0) + ((1-1)^2 * 0.1949) + ((1-2)^2 * 0.0909) + ((1-3)^2 * 0.03246) + \cdots + ((1-110)^2 * 0)$$

$$= 0 + 0 + 0.0909 + 0.001 + \cdots + 0$$

$$= 1346.61$$

• Sum of Squares: Variance

Sebelum dilakukan perhitungan *variance* akan dihitung dulu rata-rata dari matriks simetris. Perhitungan dilakukan sebagai berikut :

$$\mu = \frac{(0 + 0.1949 + 0.0909 + 0.03247 + \dots + 0)}{12321} = 0.00000812$$

Hitung variance dengan cara berikut:

$$Variance = ((1 - 0.00000812) * 0)^{2} + (2 - 0.00000812)^{2}$$

$$* 0.1948) + \dots + ((110 - 0.00000812)^{2} * 0)$$

$$= 0 + 0.7791 + \dots + 0$$

$$= 2759.67618$$

• Inverse Difference Moment (IDM)

$$DM = \left(\frac{0^2}{1 + ((1-0)^2)}\right) + \left(\frac{(0.1949)^2}{1 + ((1-1)^2)}\right) + \cdots + \left(\frac{0^2}{1 + ((110 - 110)^2)}\right)$$
$$= 0 + 0.0247 + \cdots + 0$$

Correlation

Sebelum melakukan perhitungan *correlation* terlebih dahulu untuk menghitung rata-rata dari *Px, Py* dan standar deviasi *Px, Py*.

$$\mu_{x} = (1*0) + (1*0.1949) + (1*0.0909) + \dots + (110*0)$$

$$= 0 + 0.2078 + 0.0909 + \dots + 0$$

$$= 34.70779$$

$$\mu_{y} = (0*0) + (1*0.1949) + (2*0.0909) + \dots + (110*0)$$

$$= 0 + 0.2078 + 0.1818 + \dots + 0$$

$$= 34.70779$$

$$\sigma_{x} = (0*\sqrt{(1-34.70779)^{2}}) + (0.1949*\sqrt{(110-34.70779)^{2}})$$

$$= 0 + 6.5696 + \dots + 0$$

$$= 37.9128$$

$$\sigma_{y} = (0*\sqrt{(1-34.70779)^{2}}) + (0.1949*\sqrt{(2-34.70779)^{2}}) + \dots + (0*\sqrt{(110-34.70779)^{2}})$$

$$= 0 + 5.7966 + \dots + 0$$

$$= 37.9128$$

Setelah didapatkan rata-rata dan standar deviasi hitung *correlation* dengan cara dibawah ini :

$$Correlation = \frac{\left(\left((1-0)*0\right) - (34.70779 - 34.70779)\right)}{\left(37.9128*37.9128\right)} + \frac{\left(\left((1-1)*0.1949\right) - (34.70779 - 34.70779)\right)}{\left(37.9128*37.9128\right)} + \cdots + \frac{\left(\left((110-110)*0\right) - (34.70779 - 34.70779)\right)}{\left(37.9128*37.9128\right)} = -8239.52971$$

Sebelum melakukan perhitungan Sum Average, Sum Entropy dan Sum Variance terlebih dahulu dihitung P_{x+y} .

$$P_{(4)} = P_{(0+4)} + P_{(1+3)} + P_{(2+2)} + P_{(3+1)} + P_{(4+0)}$$
$$= 0 + 0.0324675 + 0.02597402 + 0.0324675 + 0$$

$$= 0.0909$$

Hasil perhitungan P_{x+y} ditunjukkan pada Tabel 4.26 dibawah ini.

Tabel 4.26 Nilai P_{x+y} Sudut 90°

x+y	0	1	2		220	221
Px+y	0	0	0.194805	•••	0	0

• Sum Average (AVER)

$$AVER = (0 * 0) + (1 * 0) + (2 * 0.194805) + \dots + (220 * 0) + (221 * 0)$$
$$= 69.41558$$

Sum Entropy (SENT)

$$SENT = -(2 * 0.194805 * log(0.194805)) + \dots + (220 * 0 * 0) + (221 * 0 * 0)$$

$$= 288.22547$$

Sum Variance (SVAR)

$$SVAR = ((2 * 288.22547)^{2} * 0.194805) + \cdots + ((220 * 288.22547)^{2} * 0) + ((221 * 288.22547)^{2} * 0) = 52751.361$$

Entropy

$$Entropy = -((0*0) + (0.1948*log(0.1948)) + (0.0909*log(0.0909)) + \dots + (0*0))$$

$$= 3.700025$$

Sebelum melakukan perhitungan *Difference Entropy* dan *Difference Variance*, hitung P_{x-y} dengan cara sebagai berikut :

$$\begin{split} P_{(0)} &= P_{(|0-0|)} + P_{(|1-1|)} + P_{(|2-2|)} + \dots + P_{(|110-110|)} \\ &= 0 + 0.15714 + 0.071428 + \dots + 0 \\ &= 0.2286 \end{split}$$

Hasil perhitungan P_{x-y} ditunjukkan pada Tabel 4.27 dibawah ini.

Tabel 4.27 Nilai P_{x-y} Sudut 90°

х-у	0	1	2		109	110
Рх-у	0.2285	0.12857	0.0143	•••	0	0

Difference Entropy (DENT)

$$DENT = -((0*0.2285*log(0.2285)) + (1*0.12857*log(0.12857)) + (2*0.0143*log(0.0143)) + \dots + (110*0*0))$$

$$= 101.36904$$

Difference Variance (DVAR)

$$DVAR = ((0^2 * 0.2285) + (1^2 * 0.12857) + (2^2 * 0.0143) + \cdots + (110^2 * 0))$$
= 1843.21428

Sebelum dilakukan perhitungan Information Measure of Correlatin 1 dan 2, terlebih dahulu dihitung nilai P_x , P_y , HX, HY, HXY1, HXY2.

Dibawah ini contoh perhitungan $P_{(x=1)}$ dengan matriks simetris baris ke 1 dapat dilihat pada Tabel 4.28.

Tabel 4.28 Matriks Co-occurrence Simetris Baris ke 1 Sudut 0°

x/y	0	1	2	2	
1	0	0.1948	0.0909		0.

$$P_{(x=1)} = P_{(1,0)} + P_{(1,1)} + P_{(1,2)} + \dots + P_{(1,110)}$$
$$= 0 + 0.1948 + 0.0909 + \dots + 0$$
$$= 0.33116$$

Hasil perhitungan P_x dapat dilihat pada Tabel 4.29.

Tabel 4.29 Nilai P_x sudut 0°

Х	0	1	2	 110
P_{χ}	0	0.33116	0.162337	 0

Dibawah ini contoh perhitungan $P_{(y=1)}$ dengan matriks simetris baris ke 1 dapat dilihat pada Tabel 4.30.

y/x	0	1	2	 110
1	0	0.1948	0.0909	 0.

$$P_{(y=1)} = P_{(0,1)} + P_{(1,1)} + P_{(2,1)} + \dots + P_{(110,1)}$$

$$= 0 + 0.1948 + 0.0909 + \dots + 0$$

$$= 0.33116$$

Hasil perhitungan P_y dapat dilihat pada Tabel 4.30.

Tabel 4.30 Nilai P_y sudut 0°

у 0	1 2		110
-----	-----	--	-----

$$P_{y} = 0 = 0.33116 = 0.162337 = 0.00$$

$$HX = -(0*(0) + 0.33116*log(0.33116) + 0.162337 + log(0.162337) + \cdots + 0*(0))$$

$$= 260.83706$$

$$HY = -(0*(0) + 0.33116*log(0.33116) + 0.162337 + log(0.162337) + \cdots + 0*(0))$$

$$= 260.83706$$

$$max\{HX, HY\} = 260.83706$$

$$HXY1 = -(0*log(0*0) + 0.1948*log(0.33116*0.33116) + \cdots + 0*log(0*0))$$

$$= 4.7537005$$

$$HXY2 = -(0*0*log(0*0) + 0.33116*0.33116 + log(0.33116*0.33116) + \cdots + 0*(0.33116) + 0*(0.33116) + 0*(0.33116) + 0*(0.33116) + 0*(0.33116) + 0*(0.33116) + 0*(0.33116) + 0*(0.33116) + 0*(0.33116) + 0*(0.33116) + 0*(0.33$$

• Information Measure of Correlation 1

= 4.496128

$$IMoC1 = \frac{(3.700025 - 4.7537005)}{260.83706} = -0.0039966$$

• Information Measure of Correlation 2

$$IMoC2 = \sqrt{|1 - exp(-2 * (4.496128 - 3.700025))|} = 0.892482$$

- d. Sudut 135°
 - Angular Second Moment (ASM)

$$ASM = 0^{2} + 0^{2} + 0^{2} + 0^{2} + \dots + 0^{2}$$
$$= 0 + 0 + 0 + 0 + \dots + 0$$
$$= 0.06123$$

Contrast

$$Contrast = ((1-0)^2 * 0) + ((1-1)^2 * 0.1885) + ((1-2)^2 * 0.058) + ((1-3)^2 * 0.0217) + \dots + ((1-110)^2 * 0)$$

$$= 0 + 0 + 0.058 + 0,00047 + \dots + 0$$

$$= 1524.333$$

• Sum of Squares: Variance

Sebelum dilakukan perhitungan *variance* akan dihitung dulu rata-rata dari matriks simetris. Perhitungan dilakukan sebagai berikut.

$$\mu = \frac{(0 + 0.2078 + 0.0909 + 0.0195 + \dots + 0)}{12321} = 0.00000812$$

Hitung variance dengan cara berikut.

$$Variance = ((1 - 0.00000812) * 0)^{2} + (2 - 0.00000812)^{2}$$

$$* 0.1885) + \dots + ((110 - 0.00000812)^{2} * 0)$$

$$= 0 + 0.7539 + \dots + 0$$

$$= 2991.6968$$

• Inverse Difference Moment (IDM)

$$IDM = \left(\frac{0^2}{1 + ((1-0)^2)}\right) + \left(\frac{(0.1885)^2}{1 + ((1-1)^2)}\right) + \cdots + \left(\frac{0^2}{1 + ((110 - 110)^2)}\right)$$
$$= 0 + 0.0247 + \cdots + 0$$
$$= 0.03553$$

Correlation

Sebelum melakukan perhitungan *correlation* terlebih dahulu untuk menghitung rata-rata dari *Px, Py* dan standar deviasi *Px, Py*.

$$\begin{split} \mu_x &= (1*0) + (1*0.1885) + (1*0.0579) + \dots + (110*0) \\ &= 0 + 0.1885 + 0.0579 + \dots + 0 \\ &= 37.77536 \\ \mu_y &= (0*0) + (1*0.1885) + (2*0.1885) + \dots + (110*0) \\ &= 0 + 0.1885 + 0.377 + \dots + 0 \\ &= 37.77536 \\ \sigma_x &= \left(0 * \sqrt{(1-37.77536)^2}\right) + \left(0.1885 * \sqrt{(1-37.77536)^2}\right) + \dots + \left(0 * \sqrt{(110-37.77536)^2}\right) \\ &= 0 + 6.9322 + \dots + 0 \\ &= 38.32756 \\ \sigma_y &= \left(0 * \sqrt{(1-37.77536)^2}\right) + \left(0.1885 * \sqrt{(2-37.77536)^2}\right) + \dots + \left(0 * \sqrt{(110-37.77536)^2}\right) \\ &= 0 + 6.7437 + \dots + 0 \\ &= 37.77536 \end{split}$$

Setelah didapatkan rata-rata dan standar deviasi hitung *correlation* dengan cara dibawah ini:

dengan cara dibawah ini:
$$Correlation = \frac{\left(\left((1-0)*0\right)-(37.77536-37.77536)\right)}{\left(37.77536*37.77536\right)} \\ + \frac{\left(\left((1-1)*0.1885\right)-(37.77536-37.77536)\right)}{\left(37.77536*37.77536\right)} \\ + \cdots \\ + \frac{\left(\left((110-110)*0\right)-(37.77536-37.77536)\right)}{\left(37.77536*37.77536\right)} \\ = -9738.9976$$

Sebelum melakukan perhitungan Sum Average, Sum Entropy dan Sum Variance terlebih dahulu dihitung P_{x+y} .

$$P_{(4)} = P_{(0+4)} + P_{(1+3)} + P_{(2+2)} + P_{(3+1)} + P_{(4+0)}$$
$$= 0 + 0.021739 + 0 + 0.0217391304 + 0$$
$$= 0.043478$$

Hasil perhitungan P_{x+y} ditunjukkan pada Tabel 4.31 dibawah ini.

x+y	0	1	2		220	221
Px+y	0	0	0.188406	•••	0	0

Tabel 4.31 Nilai P_{x+y} Sudut 135°

• Sum Average (AVER)

$$AVER = (0*0) + (1*0) + (2*0.188406) + \dots + (220*0) + (221*0)$$

$$= 75.550724$$

Sum Entropy (SENT)

$$SENT = -(2 * 0.188406 * log(0.188406)) + \dots + (220 * 0 * 0) + (221 * 0 * 0)$$

$$= 305.25103$$

• Sum Variance (SVAR)

$$SVAR = ((2 * 305.25103)^{2} * 0.188406) + \cdots + ((220 * 305.25103)^{2} * 0) + ((221 * 305.25103)^{2} * 0)$$

$$= 57496.80048$$

Entropy

$$Entropy = -((0*0) + (0.1884*log(0.1884)) + (0.05797*log(0.05797)) + \dots + (0*0))$$

$$= 3.87386$$

Sebelum melakukan perhitungan *Difference Entropy* dan *Difference Variance*, hitung P_{x-y} dengan cara sebagai berikut.

$$P_{(0)} = P_{(|0-0|)} + P_{(|1-1|)} + P_{(|2-2|)} + \dots + P_{(|110-110|)}$$

$$= 0 + 0.1884 + 0 + \dots + 0$$

$$= 0.20289$$

Hasil perhitungan P_{x-y} ditunjukkan pada Tabel 4.32 dibawah ini.

Tabel 4.32 Nilai P_{x-y} Sudut 135°

х-у	0	1	2		109	110
Рх-у	0.20289	0.20289	0.04347	•••	0.0145	0

• Difference Entropy (DENT)

$$DENT = -((0*0.20289*log(0.20289)) + (1*0.20289*log(0.20289)) + (2*0.04347*log(0.04347)) + \cdots + (110*0*0))$$

$$= 89.4661$$

• Difference Variance (DVAR)

$$DVAR = ((0^2 * 0.20289) + (1^2 * 0.20289) + (2^2 * 0.04347) + \cdots + (110^2 * 0))$$

= 1524.3333

Sebelum dilakukan perhitungan Information Measure of Correlatin 1 dan 2, terlebih dahulu dihitung nilai P_x , P_y , HX, HY, HXY1, HXY2.

Dibawah ini contoh perhitungan $P_{(x=1)}$ dengan matriks simetris baris ke 1 dapat dilihat pada Tabel 4.33.

Tabel 4.33 Matriks Co-occurrence Simetris Baris ke 1 Sudut 135°

x/y	0	1	2	2	
1	0	0.1884	0.05797	•••	0.0072

$$P_{(x=1)} = P_{(1,0)} + P_{(1,1)} + P_{(1,2)} + \dots + P_{(1,110)}$$
$$= 0 + 0.1884 + 0.0579 + \dots + 0.0072$$
$$= 0.304348$$

Hasil perhitungan P_x dapat dilihat pada Tabel 4.34.

Tabel 4.34 Nilai P_x sudut 0°

x/y	0	1	2		110
1	0	0.30435	0.1449	•••	0

Dibawah ini contoh perhitungan $P_{(x=1)}$ dengan matriks simetris baris ke 1 dapat dilihat pada Tabel 4.35.

x/y	0	1	2	2	
1	0	0.1884	0.05797		0.0072

$$P_{(y=1)} = P_{(0,1)} + P_{(1,1)} + P_{(2,1)} + \dots + P_{(110,1)}$$

$$= 0 + 0.1884 + 0.05797 + \dots + 0.0072$$

$$= 0.304348$$

Hasil perhitungan P_y dapat dilihat pada Tabel 4.35.

Tabel 4.35 Nilai P_{ν} sudut 0°

x/y	0	1	2		110	
1	0	0.30435	0.1449	•••	0	

$$HX = -(0*(0) + 0.30435*log(0.30435) + 0.1449*log(0.1449) + \dots + 0*(0))$$

= 275.10807

$$HY = -(0*(0) + 0.30435*log(0.304356) + 0.1449*$$
$$*log(0.1449) + \dots + 0*0*(0))$$

= 275.10807

$$max\{HX, HY\} = 275.10807$$

$$HXY1 = -(0 * log(0 * 0) + 0.1884 * log(0.30435 * 0.30435) + \cdots + 0 * log(0 * 0))$$

= 5.001964

$$HXY2 = -(0*0*log(0*0) + 0.30435*0.30435$$
$$*log(0.30435*0.30435) + \dots + 0*0*log(0*0))$$
$$= 4.78448$$

• Information Measure of Correlation 1

$$IMoC1 = \frac{(3.87386 - 5.001964)}{275.10807} = -0.0041005$$

• Information Measure of Correlation 2

$$IMoC2 = \sqrt{|1 - exp(-2 * (4.78448 - 3.87386))|} = 0.915519$$

Tabel 4.36 Data Latih

NI.	Wada Malanan	Name Malanan			0 Derajat		
No	Kode Makanan	Nama Makanan	ASM	Contrast	Variance	IDM	Correlation
1	001_0001_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Donat	0,001160236	154,0178556	12108,83952	0,000847332	-449641,9875
2	001_0002_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Donat	0,001176186	145,4950398	11621,89689	0,000854336	-433506,3053
3	001_0004_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Donat	0,001272376	138,0402589	14338,4657	0,000845171	-593410,1793
4	001_0005_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Donat	0,001260446	132,8750899	14399,45517	0,000829043	-622305,7608
5	001_0006_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Donat	0,001617893	153,1487307	19499,53432	0,001089566	-1009811,155
6	001_0007_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Donat	0,001621127	150,5773775	19443,83621	0,001092818	-1022539,292
7	009_0204_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Rendang	0,001849989	143,4823191	5864,160598	0,001053206	-1095777,419
8	009_0205_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Rendang	0,00180035	158,6146908	5850,709512	0,001050192	-1174671,273
9	009_0207_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Rendang	0,00200361	108,6515827	6224,058117	0,001080088	-1498445,377
10	009_0208_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Rendang	0,002392528	93,64505651	6227,225363	0,001392113	-1385294,896
11	009_0210_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Rendang	0,002024123	116,4574916	6247,721714	0,001104209	-1350096,44
12	009_0211_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Rendang	0,002422684	140,5919372	8542,792947	0,001522093	-1689733,716
13	009_0212_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Rendang	0,002475351	144,0676519	8531,68697	0,001579873	-1786233,277
14	007_0160_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Telor Dadar	0,001000937	255,4883237	11519,68874	0,00067126	-1001207,393
15	007_0161_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Telor Dadar	0,001019917	248,900653	11517,85779	0,000687591	-996797,8631
16	007_0162_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Telor Dadar	0,001020119	172,4882463	11914,3773	0,000651531	-700015,0113
17	007_0163_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Telor Dadar	0,001009999	174,4247652	11957,4485	0,000641364	-723198,2223
18	007_0164_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Telor Dadar	0,001220262	158,9091324	11537,68921	0,000831188	-660981,7813
19	007_0165_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Telor Dadar	0,001329343	147,4105411	12882,30643	0,000859784	-1139762,174
20	007_0166_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Telor Dadar	0,001321209	151,7390631	12882,52058	0,000858992	-1159266,533

	0 Derajat							
Average	Sum Entropy	Sum Variance	Entropy	DEntropy	DVariance	IMoC1	IMoC2	
205,5310649	1160,288266	917599,6545	7,844243967	24,36472833	-154,0178556	-0,001931074	0,989026799	
201,0372412	1133,608654	875615,5805	7,801633694	23,42043928	-145,4950398	-0,001963664	0,989411921	
226,5834174	1247,487758	1048121,472	7,431466237	17,68645929	-138,0402589	-0,002234018	0,992828521	
227,1232816	1249,853767	1051857,627	7,440245659	17,59461669	-132,8750899	-0,002177299	0,992634192	
268,2640098	1418,407119	1328708,606	7,164051109	19,10231809	-153,1487307	-0,002019111	0,989843977	
267,7915047	1415,759955	1323744,064	7,15996403	18,69805784	-150,5773775	-0,002001155	0,989844404	
147,024096	692,3672808	299096,2794	7,128302788	26,44037478	-143,4823191	-0,001153921	0,916133589	
146,7496784	692,0643002	299076,8058	7,223831182	29,08969576	-158,6146908	-0,001008182	0,901403862	
152,7215462	708,8888935	310785,8433	6,939382961	21,73080585	-108,6515827	-0,001254083	0,9299805	
152,7184043	706,8329675	308535,3107	6,765631323	18,32955885	-93,64505651	-0,001480833	0,946166963	
152,7261852	712,5139973	314911,5522	6,949462301	22,19301421	-116,4574916	-0,001308758	0,93223081	
177,9131056	839,5052873	440081,7354	6,891164314	21,51992502	-140,5919372	-0,001306003	0,952897322	
177,6112946	838,4022335	439081,5858	6,893556512	21,86142196	-144,0676519	-0,001248624	0,952716591	
203,1561033	1104,15914	816357,3493	8,070636078	36,86337942	-255,4883237	-0,001087057	0,960164336	
203,114782	1103,526965	815309,028	8,055220598	35,9923804	-248,900653	-0,001097992	0,961160779	
205,3059673	1141,947528	882631,9086	7,82481663	24,82542531	-172,4882463	-0,001511035	0,983688681	
205,7230698	1143,694729	885124,2343	7,835688473	25,28741038	-174,4247652	-0,001480306	0,983210799	
201,6351123	1118,717581	846375,3983	7,719477595	22,65189042	-158,9091324	-0,00159793	0,985535429	
217,2587931	1144,96095	864811,7413	7,506538965	21,91278271	-147,4105411	-0,001534485	0,977951669	
217,1193059	1145,296183	865749,8812	7,538113325	22,62704426	-151,7390631	-0,00148448	0,976921405	

Tabel 4.37 Data Uji

No	Kode Makanan	Nama	0 Derajat					
No	Roue Wakanan	Makanan	ASM	Contrast	Variance	IDM	Correlation	
1	001_0003_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Donat	0,001335664	136,1292339	14305,13717	0,000906297	-582739,0586	
2	009_0206_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Rendang	0,001631753	158,9212693	5912,582329	0,000898251	-1346835,995	
3	007_0159_XiaomiRedmi3Pro,jpg	Telor Dadar	0,001053767	249,9393662	11524,77265	0,000722993	-937407,2208	

0 Derajat								
Average Sum Entropy Sum Variance Entropy DEntropy DVariance IMoC1 IMoC2							IMoC2	
225,9437931	1245,151786	1044818,778	7,436467358	17,75053125	-136,1292339	-0,002216931	0,992743965	
147,8022008	697,5624503	303882,262	7,264864869	29,47613712	-158,9212693	-0,00093928	0,897821418	
203,2593231	1103,488905	814948,1136	8,056450194	36,34292415	-249,9393662	-0,001131086	0,960364564	

4.2.3 Perhitungan Information Gain

Untuk melakukan manualisasi *Information Gain* pada citra makanan, dataset yang digunakan sebanyak 23 data yang diambil dari dataset asli. Data latih yang digunakan sebanyak 20 data dan terdapat 3 kelas yaitu kelas Donat, Rendang dan Telor Dadar. Data uji yang digunakan sebanyak 3 data dengan kelas Donat, Rendang dan Telor Dadar. Fitur yang digunakan terdapat 13 fitur yang didapatkan dari fitur *GLCM 0* Derajat Tabel 4.36 menunjukkan data latih yang digunakan untuk perhitungan manual dan Tabel 4.37 merupakan data uji.

Langkah 1. Menghitung Entropy

Perhitungan entropy dapat dihitung menggunakan Persamaan (2.6). Terdapat dua kelas dalam perhitungan manual entropy, yaitu kelas Donat, Rendang dan Telor Dadar.

$$\begin{split} Entropy(S) &= \sum_{i}^{c} -P_{i}log_{2}P_{i} \\ &= (-P_{Donat}log_{2}P_{Donat}) + \left(-P_{Rendang}log_{2}P_{Rendang}\right) \\ &+ \left(-P_{TelorDadar}log_{2}P_{TelorDadar}\right) \\ &= \left(-\frac{6}{20}log_{2}\frac{6}{20}\right) + \left(-\frac{7}{20}log_{2}\frac{7}{20}\right) + \left(-\frac{7}{20}log_{2}\frac{7}{20}\right) \\ &= 1.58129 \end{split}$$

Langkah 2. Mengubah Data Tunggal ke Data Kelompok

Tentukan jangkauan dengan mencari selisih antara data terbesar dan data terkecil. Dibawah ini contoh data dari fitur ASM.

$$I = 0.002475351 - 0.001000937 = 0.0014744$$

Tentukan banyaknya banyaknya kelas yang akan dibentuk dengan aturan Sturgess.

$$k = 1 + 3.3 \log 20 = 1 + 3.3 \cdot 1.301 = 5.2933 \approx 5$$

Tentukan panjang kelas atau interval kelas

$$i = \frac{J}{k} = \frac{0,0014744}{5} = 0,0002949$$

Masukkan data tunggal ke dalam bentuk tabel dan tentukan masing-masing data ke dalam kelas makanan.

Tabel 4.38 Tabel Data Kelompok

No	Kelas	Frekuensi			
110	Kelus	Donat	Rendang	Telor Dadar	
1	0,00100094 — 0,0012958	4	0	5	
2	0,0012959 — 0,0015908	0	0	2	

3	0,0015909 - 0,0018857	2	2	0
4	0,0018858 — 0,0021806	0	2	0
5	0,0021807 - 0,0024755	0	3	0

Langkah 3. Menghitung Nilai Information Gain dari Masing-Masing Atribut

Pada tahap ini dilakukan perhitungan *entropy* dari masing-masing atribut berdasarkan kelas yang sudah dikelompokkan sebelumnya lalu menghitung nilai gain dengan Persamaan 2.19.

Dibawah ini contoh perhitungan entropy menggunakan fitur ASM.

$$Entropy(S_{Kelas1}) = \left(-\frac{4}{4+0+5}log_2\frac{4}{4+0+5}\right) + \left(-\frac{0}{4+0+5}log_2\frac{0}{4+0+5}\right) + \left(-\frac{5}{4+0+5}log_2\frac{5}{4+0+5}\right) = 0,99107606$$

$$Entropy(S_{Kelas2}) = \left(-\frac{0}{0+0+2}log_2\frac{0}{0+0+2}\right) + \left(-\frac{0}{0+0+2}log_2\frac{0}{0+0+2}\right) + \left(-\frac{2}{0+0+2}log_2\frac{2}{0+0+2}\right) = 0$$

$$\begin{split} Entropy(S_{Kelas3}) &= \left(-\frac{2}{2+2+0} log_2 \frac{2}{2+2+0} \right) + \left(-\frac{2}{2+2+0} log_2 \frac{2}{2+2+0} \right) \\ &+ \left(-\frac{0}{2+2+0} log_2 \frac{0}{2+2+0} \right) = 1 \end{split}$$

$$\begin{split} Entropy(S_{Kelas4}) &= \left(-\frac{0}{0+2+0} log_2 \frac{0}{0+2+0} \right) + \left(-\frac{2}{0+2+0} log_2 \frac{2}{0+2+0} \right) \\ &+ \left(-\frac{0}{0+2+0} log_2 \frac{0}{0+2+0} \right) = 0 \end{split}$$

$$\begin{split} Entropy(S_{Kelas5}) &= \left(-\frac{0}{0+3+0} log_2 \frac{0}{0+3+0} \right) + \left(-\frac{3}{0+3+0} log_2 \frac{3}{0+3+0} \right) \\ &+ \left(-\frac{0}{0+3+0} log_2 \frac{0}{0+3+0} \right) = 0 \end{split}$$

Setelah didapatkan entropy dari masing-masing atribut di dalam kelas dapat dilakukan perhitungan Information Gain dari atribut ASM.

$$Gain(S, ASM) = 1,58129$$

$$-\left\{ \left(\frac{4+0+5}{20} \right) x 0,99107606 \right) + \left(\left(\frac{0+0+2}{20} \right) x 0 \right)$$

$$+ \left(\left(\frac{2+2+0}{20} \right) x 1 \right) + \left(\left(\frac{0+2+0}{20} \right) x 0 \right) + \left(\left(\frac{0+3+0}{20} \right) x 0 \right) \right\}$$

$$= 0.9353067$$

Langkah 4. Mengurutkan Hasil Information Gain

Urutkan hasil *Information Gain* dari yang terbesar ke terkecil untuk selanjutnya akan dipilih hasil tersebut untuk proses klasifikasi.

Tabel 4.39 Pengurutan Hasil Information Gain

No	Fitur/Atribut	Hasil
1	0Sum Variance	1,36386512
2	0Variance	1,23739887
3	0Average	1,23739887
4	0Sum Entropy	1,18129090
5	0IMoC2	1,08129090
6	0IMoC1	1,06306450
7	0ASM	0,93530667
8	0Entropy	0,90080888
9	OIDM	0,82532013
10	0Correlation	0,73855325
11	0Contrast	0,62958101
12	0DVariance	0,62958101
13	0DEntropy	0,57860351

Langkah 5. Menentukan jumlah fitur untuk proses klasifikasi

Tentukan jumlah atribut dari hasil Information Gain terbesar ke terkecil untuk selanjutnya akan dilakukan proses klasifikasi. Dalam perhitungan manual ini dipilih jumlah atribut sebanyak 10 maka akan menghasilkan atribut OSum Variance, OVariance, OAverage, OSum Entropy, OIMoC2, OIMoC1, OASM, OEntropy, OIDM, OCorrelation.

4.2.4 Perhitungan KNN

Perhitungan manual klasifikasi *K-Nearest Neighbor* (KNN) dilakukan dengan dataset sebanyak 20 dengan 13 fitur seperti pada Tabel 4.36 dan data uji sebanyak 3. Terdapat 3 kelas yang terdapat pada data latih yaitu kelas donat ,rendang dan telor dadar.

Langkah 1. Menentukan nilai K

Tentukan manualisasi metode NWKNN menggunakan K sebesar 3

Langkah 2. Menghitung jarak ketetanggaan

Pada langkah ini akan dilakukan perhitungan jarak ketetanggan menggunakan 3 metode yaitu *Manhattan Distance, Euclidean Distance* dan *Cosine Similarity*.

Pada perhitungan menggunakan metode *Cosine Similarity* rumus ditunjukkan pada persamaan 2.. Berikut contoh perhitungan manual antara data uji ke-1 dengan data latih ke-1.

$$d(q, d_{j}) = \frac{\overrightarrow{d_{j}} \circ \overrightarrow{q}}{|\overrightarrow{d_{j}}| \circ |\overrightarrow{q}|} = \frac{\sum_{i=1}^{m} w_{ij} \circ w_{iq}}{\sqrt{\sum_{i=1}^{m} w_{ij}^{2} \circ \sum_{i=1}^{m} w_{iq}^{2}}}$$

Dalam kasus ini w_{ij} merupakan nilai dari setiap fitur pada data latih mulai dari i = 1 sampai i = 13 (dari fitur pertama sampai fitur ke tiga belas) dengan data latih ke j = 1 yaitu data latih pertama, w_{iq} merupakan nilai dari setiap fitur pada data uji mulai dari i = 1 sampai i = 13 (dari fitur pertama sampai fitur ke tiga belas) dengan data uji ke q = 1.

$$\overrightarrow{d_j} \circ \overrightarrow{q} = \left((0,001160236 * 0,001335664) + (154,0178556 * 136,1292339) + (12108,839 * 14305,13717) + \dots + (0,9890268 * 0,99274396) \right)$$

$$= 1220924050230,871$$

$$|\overrightarrow{d_j}| \circ |\overrightarrow{q}| = \sqrt{0,001160236^2 + 154,0178556^2 + 12108,839^2 + \dots + 0,9890268^2}$$

$$X$$

$$\sqrt{0,001335664^2 + 136,1292339^2 + 14305,13717^2 + \dots + 0,9927439^2}$$

$$= 1222649442647,6794$$

$$d(q, d_j) = \frac{1220924050230,871}{1222649442647,6794} = 0,99858881$$

Hasil keseluruhan perhitungan cosim antara data uji dengan data latih dapat dilihat pada tabel 4.40.

Na	Data Uji 1 Lat		Data Uji 2 Lat		Data Uji 3 ke Data Latih			
No	Hasil Kelas		Hasil Cosim	Kelas	Hasil Cosim	Kelas		
1	0,998589	Donat	0,626882	Donat	0,921253	Donat		
2	0,998797	Donat	0,630054	Donat	0,922831	Donat		
3	0,999980	Donat	0,672124	Donat	0,942762	Donat		
4	0,999676	Donat	0,686119	Donat	0.948948	Donat		

Tabel 4.40 Hasil Cosine Similarity

5	0,990065	Donat	0,765456	Donat	0,978999	Donat
6	0,988930	Donat	0,770486	Donat	0,980570	Donat
7	0,699885	Rendang	0,999007	Rendang	0,900804	Rendang
8	0,687526	Rendang	0,999624	Rendang	0,893220	Rendang
9	0,654306	Rendang	0,999848	Rendang	0,872182	Rendang
10	0,665310	Rendang	0,999996	Rendang	0,879251	Rendang
11	0,672750	Rendang	0,999974	Rendang	0,883976	Rendang
12	0,691493	Rendang	0,999459	Rendang	0,895669	Rendang
13	0,681493	Rendang	0,999817	Rendang	0,889469	Rendang
14		Telor		Telor		Telor
14	0,929417	Dadar	0,895092	Dadar	0,999501	Dadar
15		Telor		Telor		Telor
15	0,929982	Dadar	0,894407	Dadar	0,999548	Dadar
16		Telor		Telor		Telor
10	0,986948	Dadar	0,778588	Dadar	0,983003	Dadar
17		Telor		Telor		Telor
17	0,984503	Dadar	0,787628	Dadar	0,985567	Dadar
18		Telor		Telor		Telor
10	0,988128	Dadar	0,773860	Dadar	0,981598	Dadar
10		Telor		Telor		Telor
19	0,915955	Dadar	0,910126	Dadar	0,997787	Dadar
20		Telor		Telor		Telor
20	0,912865	Dadar	0,913262	Dadar	0,997251	Dadar

Langkah 3. Mengurutkan hasil perhitungan jarak ketetanggaan

Setelah mendapatkan hasil dari perhitungan *Cosim* antara data uji dan data latih maka urutkan hasil perhitungan mulai dari yang terbesar sampai yang terkecil. Semakin besar nilainya maka semakin dekat atau semakin mirip jarak ketetanggannya. Pada Tabel 4.41. adalah hasil dari *Cosim* yang telah diurutkan.

Tabel 4.41 Hasil Cosine Similarity terurut

No	Data Uji 1 ke Data Latih		_	Data Uji 2 ke Data Latih		Data Uji 3 ke Data Latih	
INO	Hasil Cosim	Kelas	Hasil Cosim	Kelas	Hasil Cosim	Kelas	
1						Telor	
1	0,999980	Donat	0,999996	Rendang	0,999548	Dadar	
2						Telor	
	0,999676	Donat	0,999974	Rendang	0,999501	Dadar	
2						Telor	
3	0,998797	Donat	0,999848	Rendang	0,997787	Dadar	
4						Telor	
4	0,998589	Donat	0,999817	Rendang	0,997251	Dadar	

_						Telor
5	0,990065	Donat	0,999624	Rendang	0,985567	Dadar
6						Telor
O	0,988930	Donat	0,999459	Rendang	0,983003	Dadar
7		Telor				Telor
/	0,988128	Dadar	0,999007	Rendang	0,981598	Dadar
8		Telor		Telor		
- 0	0,986948	Dadar	0,913262	Dadar	0,980570	Donat
9		Telor		Telor		
<i>-</i>	0,984503	Dadar	0,910126	Dadar	0,978999	Donat
10		Telor		Telor		
10	0,929982	Dadar	0,895092	Dadar	0,948948	Donat
11		Telor		Telor		
	0,929417	Dadar	0,894407	Dadar	0,942762	Donat
12		Telor		Telor		
12	0,915955	Dadar	0,787628	Dadar	0,922831	Donat
13		Telor		Telor		
13	0,912865	Dadar	0,778588	Dadar	0,921253	Donat
14				Telor		
14	0,699885	Rendang	0,773860	Dadar	0,900804	Rendang
15	0,691493	Rendang	0,770486	Donat	0,895669	Rendang
16	0,687526	Rendang	0,765456	Donat	0,893220	Rendang
17	0,681493	Rendang	0,686119	Donat	0,889469	Rendang
18	0,672750	Rendang	0,672124	Donat	0,883976	Rendang
19	0,665310	Rendang	0,630054	Donat	0,879251	Rendang
20	0,654306	Rendang	0,626882	Donat	0,872182	Rendang

Langkah 4. Bentuk kelompok berdasarkan nilai ketetanggaan terdekat

Dari hasil pengurutan pada Tabel 4.42 maka pilih sebanyak K yaitu 7 yang akan dikelompokkan berdasarkan kelasnya.

Tabel 4.42 Kelompok Nilai Cosim dengan K =7

Data Uji ke -	Jumlah Kelas					
ke -	Donat	Rendang	Telor Dadar			
1	6	0	1			
2	0	7	0			
3	0	0	7			

Langkah 5. Pilih kelompok yang paling sering muncul

Dari tabel 4.41 data yang paling sering banyak muncul pada data uji 1 adalah Donat maka akan dipilih kelas Donat untuk data uji 1 sebagai prediksi.

Data uji 2 yang paling sering muncul adalah Rendang maka akan dipilih kelas Rendang untuk data uji 2 sebagai prediksi. Data uji 3 yang paling sering muncul adalah Telor Dadar maka akan dipilih kelas Telor Dadar untuk data uji 3 sebagai prediksi.

4.2.5 Perhitungan NWKNN

Pada perhitungan *Neighbor Weighted K-Nearest Neighbor (NWKNN)* hampir sama dengan metode KNN. Pebedaannya yaitu dengan melakukan pemobotan dari setiap kelas pada data latih. Untuk itu perhitungan manual NWKNN dilakukan dengan melanjutkan perhitungan manual KNN pada langkah ke 3 dengan Tabel 4.40.

Langkah 1. Pembobotan setiap kelas

Pembobotan dilakukan pada setiap kelas yang ada pada data latih. Kelas mayoritas akan diberi bobot lebih kecil dan kelas minoritas akan diberi bobot lebih besar. Terdapat kelas yang ada pada data latih yaitu kelas Donat dengan jumlah 6, kelas Rendang dengan jumlah 7 dan kelas Telor Dadar dengan jumlah 7. Berikut contoh perhitungan manual pembobotan setiap kelas dengan eksponen adalah 4.

$$Weight_{Donat} = \frac{1}{\left(\frac{6}{6}\right)^{1/4}} = 1$$

$$Weight_{Rendang} = \frac{1}{\left(\frac{7}{6}\right)^{1/4}} = 0,96219$$

$$Weight_{TelorDadar} = \frac{1}{\left(\frac{7}{6}\right)^{1/4}} = 0,96219$$

Langkah 2. Perhitungan Skor

Setelah dilakukan pembobotan dan mendapatkan nilai bobot dari masing-masing kelas, kemudian lakukan perhitungan skor pada setiap jenis kelas makanan yang termasuk K tetangga terdekat untuk mengetahui hasil kelas dari data uji. Berikut pada Tabel 4.43 hasil Cosim yang telah diurutkan dengan K = 7.

Tabel 4.43 Nilai *Cosim* terurut dengan K = 7

Na	Data Uji 1 ke Data Latih		Data Uji 2 ke Data Latih		Data Uji 3 ke Data Latih	
No	Hasil Cosim	Kelas	Hasil Cosim	Kelas	Hasil Cosim	Kelas
1						Telor
	0,999980	Donat	0,999996	Rendang	0,999548	Dadar
2						Telor
2	0,999676	Donat	0,999974	Rendang	0,999501	Dadar

3						Telor
3	0,998797	Donat	0,999848	Rendang	0,997787	Dadar
4						Telor
4	0,998589	Donat	0,999817	Rendang	0,997251	Dadar
5						Telor
5	0,990065	Donat	0,999624	Rendang	0,985567	Dadar
6						Telor
0	0,988930	Donat	0,999459	Rendang	0,983003	Dadar
7		Telor				Telor
/	0,988128	Dadar	0,999007	Rendang	0,981598	Dadar

Pada data uji ke 1 dengan K = 7 terdapat hanya kelas Donat dan Telor Dadar, maka skor yang dihitung untuk data uji ke 1 adalah skor untuk kelas Donat dan Telor Dadar.

$$Skor_{Donat} = 1$$

$$* ((0,999980 * 1) + (0,999676 * 1) + (0,998797 * 1) + (0,998589 * 1) + (0,998065 * 1) + (0,988930 * 1) + (0,988128 * 0)) = 5,976036$$

$$Skor_{TelorDadar}$$

$$= 0,96219$$

$$* ((0,999980 * 0) + (0,999676 * 0) + (0,998797 * 0) + (0,998589 * 0) + (0,990065 * 0) + (0,988930 * 0) + (0,988128 * 1)) = 0,950772$$

Berdasarkan perhitungan skor pada masing-masing data uji maka dapat dilihat pada data uji ke 1 mengidentifikasi kelas Donat dan pada data uji ke 2 mengidentifikasi kelas Rendang. Berikut Tabel 4.44 hasil perhitungan skor data uji terhadap data latih.

Tabel 4.44 Hasil Perhitungan Skor

	Data uji 1 ke data latih						
No	Kelas	Skor	Data Asli	Hasil Identifikasi	Kevalidan		
1	Donat	5,976036					
2	Telor Dadar	0,950772	Donat	Donat	Valid		
		Da	ata uji 2 ke d	data latih			
No	Kelas	Skor	Data Asli	Hasil Identifikasi	Kevalidan		
1	Rendang	6,73318	Rendang	Rendang	Valid		

		Da	nta uji 3 ke d	data latih	
No	Kelas	Skor	Data Asli	Hasil Identifikasi	Kevalidan
1	Telor Dadar	6,681731	Telor Dadar	Telor Dadar	Valid

4.3 Perancangan Pengujian

Pengujian pada penelitian ini digunakan untuk menguji terkait algoritme yang digunakan agar dapat memberikan keluaran berupa nama makanan. Pengujian yang dilakukan antara lain pengaruh nilai K pada seleksi fitur Information Gain terhadap akurasi NWKNN, perbandingan perhitungan jarak Manhattan Distance, Euclidean Distance dan Cosine Similarity terhadap NWKNN, pengaruh nilai K NWKNN terhadap akurasi, perbandingan antara KNN dan NWKNN, pengujian K-Fold Cross Validation.

4.3.1 Pengaruh Jumlah Fitur pada Seleksi Fitur Information Gain

Pengujian ini bertujuan untuk melihat pengaruh jumlah fitur pada *Information Gain* terhadap akurasi NWKNN. Hasil perancangan pengujian akan ditampilkan pada tabel 4.45.

Tabel 4.45 Rancangan Pengujian Pengaruh Jumlah Fitur Information Gain

Jumlah Data Uji	Jumlah Fitur	Nilai K NWKNN	Perhitungan Jarak	Hasil Akurasi (%)
	5			
	10			
	15		Cosine Similarity	
	20	5		
23	25			
23	30			
	35			
	40			
	45			
	50			

4.3.2 Pengaruh Nilai K NKWNN terhadap Akurasi

Nilai K atau nilai ketetangggan merupakan salah satu nilai yang mempengaruhi hasil akurasi metode NWKNN. Hasil perancangan pengujian akan ditampilkan pada tabel 4.46.

Tabel 4.46 Rancangan Pengujian Pengaruh Nilai K NWKNN

Jumlah Data Uji	Nilai K Information Gain	Nilai K NWKNN	Perhitungan Jarak	Hasil Akurasi (%)
		3		
		5		
		7	Cosine Similarity	
	10	9		
23		11		
23		13		
		15		
		17		
		19		
		21		

4.3.3 Perbandingan Perhitungan Jarak NWKNN

Pengujian ini dilakukan untuk mengetahui keoptimalan hasil akurasi metode NWKNN dengan perhitungan jarak *Cosine Similarity, Euclidean Distance* dan *Manhattan Distance*. Hasil perancangan pengujian akan ditampilkan pada Tabel 4.47.

Tabel 4.47 Rancangan Pengujian Perbandingan Perhitungan Jarak

Jumlah Data Uji	Jumlah Fitur	Nilai K NWKNN	Perhitungan Jarak	Hasil Akurasi (%)
			Cosine Similarity	
23	15	3	Euclidean Distance	
			Mahnattan Distance	
23	15	5	Cosine	

			Similarity	
			Euclidean Distance	
			Mahnattan Distance	
			Cosine Similarity	
23	15	5	Euclidean Distance	
			Mahnattan Distance	

4.3.4 Perbandingan Akurasi Metode KNN dan NWKNN

Pengujian ini dilakukan untuk mengetahui perbandingan hasil akurasi antara KNN dan NWKNN. Hasil perancangan pengujian akan ditampilkan pada Tabel 4.48.

Tabel 4.48 Rancangan Pengujian Perbandingan Akurasi KNN dan NWKNN

Jumlah Data Uji	Jumlah Fitur	Nilai K	Perhitungan Jarak	Hasil Akurasi KNN (%)	Hasil Akurasi NWKNN (%)
23	15	3	Cosine Similarity		
23	15	5	Cosine Similarity		
23	15	7	Cosine Similarity		

4.3.5 Pengujian k-Fold Cross Validation

Pengujian ini dilakukan untuk mengetahui keoptimalan hasil akurasi pada saat perubahan data uji terhadap data latih. Pengujian ini dilakukan dengan membagi sebanyak K data latih. Masing masing K digunakan untuk dijadikan data

uji dan yang lainnya digunakan sebagai data latih. Hasil perancangan pengujian akan ditampilkan pada Tabel 4.48.

Tabel 4.49 Pengujian K-Fold Cross Validation

Fold	Jumlah Fitur Information Gain	Nilai <i>K</i>	Perhitungan Jarak	Hasil Rata - rata Akurasi KNN (%)	Hasil Rata- rata Akurasi NWKNN (%)
5	10	З	Cosine Similarity		
10					
15					
20					
25					
30					

BAB 5 IMPLEMENTASI

Pada bab ini akan dijelaskan implementasi algoritme yang telah dibuat berdasarkan perancangan pada bab 4. Implementasi yang ada meliputi batasan implementasi dan implementasi algoritme.

5.1 Batasan Implementasi

Batasan yang digunakan dalam mengimplementasikan sistem identifikasi jenis makanan dengan menggunakan metode NWKNN adalah sebagai berikut.

- Sistem dibangun dengan menggunakan bahasa python 3.6 dengan IDE spyder.
- 2. Data yang digunakan untuk implementasi dimasukkan ke dalam file csv.
- 3. Metode klasifikasi yang digunakan dalam mengenali citra makanan adalah K-NN dan NWKNN.
- 4. Data berasal dari data primer yang diambil di gedung F lantai 9 Fakultas Ilmu Komputer Universitas Brawijaya.
- 5. Input yang digunakan sistem berupa citra makanan tunggal.
- 6. Output yang diterima oleh *user* adalah hasil klasifikasi kelas makanan.
- 7. Fitur yang digunakan sebanyak 70 dengan rincian fitur color moments sebanyak 3 dengan warna R,G,B,H,S,V dan fitur GLCM sebanyak 13 dengan 4 sudut.

5.2 Implementasi Algoritme

Pada implementasi algoritma akan dijelaskan terkait *code* dari klasifikasi citra makanan yang mengacu pada bab perancangan sub bab perancangan proses yang meliputi proses perhitungan pada setiap langkah pada metode ekstraksi fitur, seleksi fitur dan klasifikasi.

5.2.1 Implementasi Color Moments

Proses ekstraksi fitur *Color Moments* dengan warna RGB dan HSV mempunyai 3 fitur yaitu *mean*, standar deviasi dan *skewness*. Gambar awal citra berupa warna RGB maka tambah warna dengan warna HSV mengacu pada warna RGB. Setelah mendapatkan semua warna maka ekstraksi fitur dari warna bisa didapatkan. Fungsi pengambilan warna RGB ke HSV dapat ditunjukkan pada *Sourcecode* 5.1.

Berikut ini merupakan penjelasan dari Sourcecode 5.1:

- 1. Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama readImages dengan parameter nama file image.
- 2. Baris 2 adalah pemanggilan image dengan bantuan library cv2
- 3. Baris 3 digunakan mengubah image RGB menjadi HSV
- 4. Baris 4 mengembalikan nilai imgRGB dan imgHSV

Implementasi *sourcecode* untuk menyimpan fitur-fitur dari color moments ditunjukkan pada *Sourcecode* 5.2.

```
Sourcecode 5.2 : Implementasi fungsi featureExtraction()
     def featureExtraction(self, image):
2
             colorMoments = np.zeros(3,np.float)
3
             l, w = image.shape
 4
 5
            colorMoments[0] = self.mean(image, 1, w)
 6
             colorMoments[1] = self.std(image, colorMoments[0], 1, w)
 7
            colorMoments[2] = self.skewness(image, colorMoments[0],
 8
    colorMoments[1], 1, w)
 9
10
             return colorMoments
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari Sourcecode 5.2:

- 5. Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama featureExtraction dengan parameter nama file image.
- 6. Baris 2 membuat array dengan panjang 3 dan disimpan pada variable colorMoments.
- 7. Baris 3 mengambil panjang baris dan kolom dari gambar
- 8. Baris 5 Menghitung mean dengan memanggil fungsi mean dengan parameter image, I dan w.
- 9. Baris 6 menghitung standar deviasi dengan memanggil fungsi std dengan parameter image, I dan w.
- 10. Baris 8 mengitung *skewness* dengan memanggil fungsi skewness dengan paremetr mean, standar deviasi, I dan w
- 11. Baris 10 pengembalian nilai fitur colorMoments

Implementasi *sourcecode* untuk menghitung *mean* ditunjukkan pada *Sourcecode* 5.3.

```
Sourcecode 5.3 : Implementasi fungsi mean()
     def mean(self, image, l, w):
 2
             total = 1 * w
 3
             pij = 0
 4
             for i in range(1):
 5
                 for j in range(w):
                     pij += image[i][j]
 6
 7
 8
             results = pij/total
             return results
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari Sourcecode 5.3:

- 1. Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama mean dengan parameter nama file image.
- 2. Baris 2 -8 adalah proses perhitungan mean
- 3. Baris 10 pengembalian nilai hasil fitur mean

Implementasi *sourcecode* untuk menghitung standar deviasi ditunjukkan pada *Sourcecode* 5.4

```
Sourcecode 5.4 : Implementasi fungsi std()
     def std(self, image, mean, 1, w):
 2
             total = 1 * w
 3
             results = 0
             for i in range(1):
 4
                 for j in range(w):
 5
 6
                     results += ((image[i][j] - mean)**2)
 7
 8
             results = math.sqrt(results/total)
 9
10
             return results
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari Sourcecode 5.4:

- 4. Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama std dengan parameter nama file image.
- 5. Baris 2 -8 adalah proses perhitungan standar deviasi
- 6. Baris 10 pengembalian nilai hasil fitur standar deviasi

Implementasi *sourcecode* untuk menghitung *skewness* ditunjukkan pada *Sourcecode* 5.5

```
Sourcecode 5.5 : Implementasi fungsi std()
     def skewness(self, image, mean, std,
            total = 1 * w
2
3
            results = 0
4
5
             for i in range(1):
 6
                 for j in range(w):
7
                     results += ((image[i][j] - mean)**3)
8
9
             skewness = (results / total) / (std**3)
10
             return skewness
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari *Sourcecode* 5.4:

- 7. Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama *skewness* dengan parameter nama file image, *mean*, *std*, I dan w.
- 8. Baris 2 -9 adalah proses perhitungan skewness
- 9. Baris 10 pengembalian nilai hasil fitur skewness

5.2.2 Implementasi GLCM

Implementasi ekstraksi fitur GLCM dengan input citra makanan yang telah disegmentasi akan diekstraksi menggunakan 13 fitur yaitu Angular Second Moment (ASM), Contrast, Correlation, Sum of Squares: Variance, Inverse Difference Moment (IDM), Sum Average (AVER), Sum Entropy (SENT), Sum Variance (SVAR), Entropy, Difference Entropy (DENT), Difference Variance (DVAR), Information Measure of Correlation 1 dan Information Measure of Correlation 2. Terdapat 2 fungsi utama untuk ekstraksi fitur GLCM yaitu getMatrix untuk menentukan matrix cooccurence simetris yang sudah dinormaliasi dan featureExtraction untuk menyimpan 13 fitur pada GLCM. Sebelum melakukan ekstraksi fitur, masukan berupa citra tersegmentasi akan diubah menjadi citra grayscale. Berikut sourcecode fungsi mengubah citra RGB menjadi grayscale ditunjukkan pada Sourcecode 5.6.

Berikut penjelasan dari Sourcecode 5.6:

- Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama readImages dengan parameter nama file image.
- 2. Baris 2 adalah pemanggilan image dengan bantuan library cv2
- 3. Baris 3 digunakan mengubah image RGB menjadi Grayscale
- 4. Baris 4 mengembalikan nilai imgRGB dan *Grayscale*

5.2.2.2 Implementasi Matrix Cooccurence GLCM

Implementasi fungsi dari perhitungan *matriks cooccurence* ditunjukkan pada *Sourcecode* 5.7.

```
Sourcecode 5.7 : Implementasi Matrix Cooccurence GLCM
     def getMatrix(self, image, sudut):
2
3
             np.set printoptions(threshold=np.inf)
 4
             oriMatrix = np.array(image).astype(np.uint8)
 5
 6
             1, w = oriMatrix.shape
 7
             nMax = np.amax(oriMatrix)
8
             zeroMatrix = np.zeros((nMax+1,nMax+1), dtype=int)
             if(sudut == 0):
9
10
                 for i in range(1):
11
                     for j in range(w):
                          if(j != w-1):
12
13
                              #print(i,j, i,j+1)
14
                              #print(oriMatrix[i,j], oriMatrix[i,j+1])
15
16
                              line = oriMatrix[i,j]
17
                              column = oriMatrix[i,j+1]
18
                              if (line != 0 and column != 0):
19
                                  zeroMatrix[line,column] +=1
20
21
             elif(sudut == 45):
```

```
22
                 for i in range(1):
23
                      for j in range(w):
                          if (i != 1-1 and j != 0):
24
25
                              #print(i,j, i+1,j-1)
26
                              #print(oriMatrix[i,j], oriMatrix[i+1,j-1])
27
                              line = oriMatrix[i,j]
28
                              column = oriMatrix[i+1,j-1]
29
                              if (line != 0 and column != 0):
30
                                  zeroMatrix[line,column] +=1
31
32
             elif(sudut == 90):
33
                 for i in range(l):
                     for j in range(w):
34
                          if(i !=\bar{1}-1):
35
36
                             #print(i,j, i+1,j)
37
                             #print(oriMatrix[i,j], oriMatrix[i+1,j])
38
                             line = oriMatrix[i,j]
39
                             column = oriMatrix[i+1,j]
40
                             if (line != 0 and column != 0):
41
                                  zeroMatrix[line,column] +=1
42
43
             elif(sudut == 135):
44
                 for i in range(1):
45
                      for j in range(w):
                          if (i != l-1 and j != w-1):
46
47
                             #print(i,j, i+1,j+1)
48
                             #print(oriMatrix[i,j], oriMatrix[i+1,j+1])
49
                             line = oriMatrix[i,j]
50
                             column = oriMatrix[i+1,j+1]
51
                             if (line != 0 and column != 0):
52
                                  zeroMatrix[line,column] +=1
53
54
             #Membuat matrix co-occurence simetris
55
             mSimetris = np.zeros((nMax+1,nMax+1))
56
             totalPixel = 0
57
             for i in range(len(mSimetris)):
58
                 for j in range(len(mSimetris)):
59
                     mSimetris[i,j] = zeroMatrix[i,j]+zeroMatrix[j,i]
                     totalPixel += mSimetris[i,j]
60
61
62
             #Matrix di normalisasi
63
             normalization = np.zeros((nMax+1, nMax+1))
64
             normalization = mSimetris/totalPixel
65
66
             return normalization
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari Sourcecode 5.7:

- 1. Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama getMatrix dengan parameter nama file image dan sudut.
- 2. Baris 3 8 instansiasi variable
- 3. Baris 9 19 penentuan matrix cooccurence sudut 0°
- 4. Baris 21 30 penentuan matrix cooccurence sudut 45°
- 5. Baris 32 41 penentuan matrix cooccurence sudut 90°
- 6. Baris 43 52 penentuan matrix cooccurence sudut 135°
- 7. Baris 54 60 menghitung matriks simetris dengan mengalikan matriks cooccureence dengan transposenya
- 8. Baris 63 64 menghitung normalisasi dari matriks simetris

9. Baris 66 mengembalikan nilai matriks cooccurence simetris ternormalisasi

5.2.2.3 Implementasi Ekstraksi Fitur

Fungsi untuk menyimpan 13 fitur dari GLCM adalah fungsi featureExtraction. Di dalam fungsi tersebut memanggil fungsi lagi berupa perhitungan dari setiap fitur GLCM. Berikut ini ekstraksi fitur GLCM ditunjukkan pada *Sourcecode 5.8*.

```
Sourcecode 5.8 : Implementasi fitur featureExtraction()
     def featureExtraction(self, matrix):
 2
             feature = np.zeros(13,np.double)
 3
             l, w = matrix.shape
 4
             feature[0] = self.angularSecondMoment(matrix, 1, w)
 5
             feature[1] = self.contrast(matrix, 1, w)
 6
             feature[2] = self.variance(matrix, 1, w)
 7
             feature[3] = self.inverseDifferentMoment(matrix, 1, w)
 8
             feature[4] = self.correlation(matrix, 1, w)
 9
             feature[5] = self.sumAverage(matrix, 1, w)
10
             feature[6] = self.sumEntropy(matrix, 1, w)
11
             feature[7] = self.sumVariance(matrix, 1, w, feature[6])
12
             feature[8] = self.entropy(matrix, 1, w)
             feature[9] = self.differenceEntropy(matrix, 1, w)
13
14
             feature[10] = self.differenceVariance(matrix, 1, w)
15
             feature[11],
                                            feature[12]
     \verb|self.informationMeasureOfCorrelation(matrix, l, w, feature[8])|\\
16
17
18
             return feature
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari Sourcecode 5.8:

- 1. Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama featureExtraction dengan parameter nama file citra.
- 2. Baris 2 membuat array dengan nama feature dengan panjang 13
- 3. Baris 3 mencari panjang baris dan kolom dari citra
- 4. Baris 4 16 memanggil fungsi dari masing-masing fitur dan disimpan dalam array feature
- 5. Pengembalian nilai feature dari GLCM

Implementasi fungsi dari perhitungan ekstraksi fitur *Angular Second Moment (ASM)* ditunjukkan pada *Sourcecode* 5.9.

Berikut ini merupakan penjelasan dari Sourcecode 5.9:

- 6. Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama angularSecondMoment dengan parameter matrix, I dan w.
- 7. Baris 3 dan 4 perulangan sampai panjang baris dan kolom

- 8. Baris 5 Setiap piksel dihitung dengan dipangkatkan 2 dan hasilnya disimpan pada variable results
- 9. Baris 6 Mengembalikan hasil dari ASM

Implementasi fungsi dari perhitungan ekstraksi fitur *Contrast* ditunjukkan pada *Sourcecode* 5.10.

Berikut ini merupakan penjelasan dari Sourcecode 5.10:

- 1. Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama contrast dengan parameter matrix, I dan w.
- 2. Baris 3 dan 4 perulangan sampai panjang baris dan kolom
- 3. Baris 5 proses perhitungan fitur Contrast
- 4. Baris 6 pengembalian nilai hasil Contrast

Implementasi fungsi dari perhitungan ekstraksi fitur *Variance* ditunjukkan pada *Sourcecode* 5.11.

```
Sourcecode 5.11 : Implementasi Ekstrasi Fitur Variance
     def variance(self, matrix, 1, w):
2
            sumX = 0
3
            total
4
            results = 0
5
            for i in range(1):
 6
                 for j in range(w):
7
                     sumX += matrix[i,j]
                    total += 1
8
 9
             average = sumX/total
10
11
             for i in range(1):
12
                for j in range(w):
                     results += ((i-average) **2) * matrix[i,j]
13
14
             return results
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari Sourcecode 5.11:

- 1. Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama variance dengan parameter matrix, l dan w
- 2. Baris 2 4 inisialisasi dengan nilai 0
- 3. Baris 5 9 menghitung jumlah nilai tiap piksel citra, jumlah piksel citra dan dihitung rata-ratanya
- 4. Baris 11 13 menghitung variance
- 5. Baris 15 mengembalikan nilai fitur variance

Implementasi fungsi dari perhitungan ekstraksi fitur *Inverse Difference Matrix (IDM)* ditunjukkan pada *Sourcecode* 5.12.

```
Sourcecode 5.12 : Implementasi Ekstrasi Fitur Inverse Difference Matrix
(IDM)

1     def inverseDifferentMoment(self, matrix, 1, w):
2         results = 0
3         for i in range(1):
4         for j in range(w):
5             results += (matrix[i][j]**2) / (1+(i-j)**2)
6     return results
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari Sourcecode 5.12:

- 1. Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama inverseDiffrenceMoment dengan parameter matrix, I dan w
- 2. Baris 2 inisialisasi variable results dengan nilai 0
- 3. Baris 3-5 proses menghitung fitur Inverse Difference Matrix (IDM)
- 4. Baris 6 mengembalikan nilai hasil fitur *IDM*

Implementasi fungsi dari perhitungan ekstraksi fitur *Entropy* ditunjukkan pada *Sourcecode* 5.13.

```
Sourcecode 5.13 : Implementasi Ekstrasi Fitur Entropy
     def entropy(self, matrix, 1, w):
2
            results = 0
3
4
            for i in range(1):
5
                for j in range(w):
                    results += (matrix[i,j] * np.log(matrix[i,j] +
 6
7
    np.finfo(float).eps))
 8
 9
             results = results * -1
10
             return results
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari *Sourcecode* 5.13:

- 5. Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama entropy dengan parameter matrix, I dan w
- 6. Baris 2 digunakan untuk inisialisasi variable results dengan nilai 0
- 7. Baris 4-9 adalah proses perhitungan *entropy*
- 8. Baris 10 mengembalikan nilai hasil fitur entropy

Implementasi fungsi dari perhitungan ekstraksi fitur *Correlation* ditunjukkan pada *Sourcecode* 5.14.

```
stdY = 0
6
7
8
            for i in range(l):
9
                for j in range(w):
10
                    averageX += i * matrix[i,j]
                    averageY += j * matrix[i,j]
11
12
13
            for i in range(l):
14
                for j in range(w):
15
                    stdX += matrix[i,j] * ((i - averageX)**2)**0.5
                    stdY += matrix[i,j] * ((j - averageY)**2)**0.5
16
17
18
            for i in range(l):
                for j in range(w):
19
                                      ((i*j) * matrix[i,j])
20
                    results +=
21
    (averageX*averageY) / (stdX*stdY)
22
23
            return results
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari *Sourcecode* 5.14:

- Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama correlation dengan parameter matrix, I dan w
- 2. Baris 2-6 inisialisasi variable dengan nilai 0
- 3. Baris 8-21 proses perhitungan correlation
- 4. Mengembalikan nilai hasil correlation

Implementasi fungsi dari perhitungan ekstraksi fitur *Sum Average* ditunjukkan pada *Sourcecode* 5.15.

```
Sourcecode 5.15 : Implementasi Ekstrasi Fitur Sum Average
     def sumAverage(self, matrix, 1, w):
 2
             pXPlusY = np.zeros((1+w))
3
             results = 0
 4
5
             for x in range(1):
 6
                 for y in range(w):
 7
                     pXPlusY[x+y] += matrix[x,y]
 8
 9
             for i in range (2, 1+w):
10
                 results += i * pXPlusY[i]
11
             return results
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari Sourcecode 5.15:

- Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama sumAverage dengan parameter matrix, I dan w
- 2. Baris 2-3 inisialisasi variable
- 3. Baris 5-10 proses perhitungan Sum Average
- 4. Mengembalikan nilai hasil Sum Average

Implementasi fungsi dari perhitungan ekstraksi fitur *Sum Entropy* ditunjukkan pada *Sourcecode* 5.16.

```
Sourcecode 5.16 : Implementasi Ekstrasi Fitur Sum Entropy
     def sumEntropy(self, matrix, 1, w):
2
             pXPlusY = np.zeros((l+w))
3
             results = 0
5
             for x in range(1):
 6
                 for y in range(w):
 7
                     pXPlusY[x+y] += matrix[x,y]
8
9
             for i in range (2, 1+w):
10
                 results += i * pXPlusY[i] * np.log(pXPlusY[i])
11
    np.finfo(float).eps)
12
13
             results = results * -1
14
             return results
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari *Sourcecode* 5.16:

- 1. Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama sumEntropy dengan parameter matrix, I dan w
- 2. Baris 2-3 inisialisasi variable
- 3. Baris 5-13 proses perhitungan Sum Entropy
- 4. Mengembalikan nilai hasil Sum Entropy

Implementasi fungsi dari perhitungan ekstraksi fitur *Sum Variance* ditunjukkan pada *Sourcecode* 5.17.

```
Sourcecode 5.17 : Implementasi Ekstraksi Fitur Sum Variance
     def sumVariance(self, matrix, 1, w, sumEntropy):
2
             pXPlusY = np.zeros((l+w))
3
             results = 0
 4
 5
             for x in range(1):
 6
                 for y in range(w):
7
                     pXPlusY[x+y] += matrix[x,y]
8
9
             for i in range (2, 1+w):
                 results += ((i - sumEntropy)**2) * pXPlusY[i]
10
11
             return results
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari Sourcecode 5.17:

- Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama sumVariance dengan parameter matrix, I dan w
- 2. Baris 2-3 inisialisasi variable
- 3. Baris 5-10 proses perhitungan Sum Variance
- 4. Mengembalikan nilai hasil Sum Variance

```
for y in range (w):
7
                    pXMinY[np.abs(x-y)] += matrix[x,y]
8
                     #print(str(x) + '
                                                               '+str(y)+'
    '+'{0:.3f}'.format(matrix[x][y]))
9
10
           for i in range (1-1):
                                  * pXMinY[i] * np.log(pXMinY[i]
11
                results += i
12
    np.finfo(float).eps)
13
14
            results = results * -1
            return results
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari Sourcecode 5.18:

- 1. Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama differenceEntropy dengan parameter matrix, I dan w
- 2. Baris 2-3 inisialisasi variable
- 3. Baris 5-14 proses perhitungan Difference Entropy
- 4. Mengembalikan nilai hasil Difference Entropy

Implementasi fungsi dari perhitungan ekstraksi fitur *Difference Variance* ditunjukkan pada *Sourcecode* 5.19.

```
Sourcecode 5.19: Implementasi Ekstrasi Fitur Difference Variance
     def differenceVariance(self, matrix, 1, w):
 2
             pXMinY = np.zeros((1))
 3
             results = 0
 4
             for x in range(1):
                 for y in range(w):
 7
                     pXMinY[np.abs(x-y)] += matrix[x,y]
 8
 9
             for i in range (1-1):
                 results += (i*i) * pXMinY[i]
10
11
             return results
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari Sourcecode 5.19:

- 1. Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama differenceVariance dengan parameter matrix, I dan w
- 2. Baris 2-3 inisialisasi variable
- 3. Baris 5-10 proses perhitungan Difference Variance
- 4. Mengembalikan nilai hasil Difference Variance

Implementasi fungsi dari perhitungan ekstraksi fitur *Information Measure* Of Correlation 1 dan Information Measure Of Correlation 2 ditunjukkan pada Sourcecode 5.19.

```
5
             pX = np.zeros((1))
6
            pY = np.zeros((1))
7
            HXY = entropy
8
9
            HX = 0
10
            HY = 0
11
            HXY1 = 0
12
13
            HXY2 = 0
14
            maximal = 0
15
16
17
             for i in range(l-1):
                 for j in range (w-1):
18
                     pX[i] += matrix[i,j]
19
                     pY[j] += matrix[i,j]
20
21
             #print(pX)
22
             for i in range (1-1):
23
                 for j in range (w-1):
24
                                                      np.log(pX[i]
                     ΗX
                            +=
                                   ((pX[i])
25
    np.finfo(float).eps))
26
                            +=
                     ΗY
                                   ((pY[i])
                                                      np.log(pY[i]
27
    np.finfo(float).eps))
28
            HX = HX * -1
29
30
            HY = HY * -1
31
32
            if HX > HY:
33
                maximal = HX
34
             else:
                maximal = HY
35
36
37
             for i in range (1-1):
38
                 for j in range (w-1):
39
                     HXY1
                          += ((matrix[i,j]) * np.log((pX[i]*pY[j]) +
40
    np.finfo(float).eps))
                    HXY2 += (pX[i] * pY[j] * np.log((pX[i]*pY[j]) +
41
42
    np.finfo(float).eps))
43
44
             HXY1 = HXY1 * -1
            HXY2 = HXY2 * -1
45
46
            print(HXY2)
47
            informationMeasureOfCorrelation1 = (HXY - HXY1)/maximal
48
            informationMeasureOfCorrelation2 = np.sqrt(np.abs(1))
49
    np.exp(-2 * (HXY2 - HXY))))
50
51
                                       informationMeasureOfCorrelation1,
            return
    informationMeasureOfCorrelation2
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari Sourcecode 5.20:

- Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama informationMeasureOfCorrelation dengan parameter matrix, I, w dan entropy
- 2. Baris 2-15 inisialisasi variable
- 3. Baris 17-30 proses perhitungan HX dan HY
- 4. Baris 32-35 proses mencari maksimal antara HX dan HY
- 5. Baris 37-35 proses perhitungan HXY1 dan HXY2

- 6. Baris 47-49 proses perhitungan informationMeasureOfCorrelation1 dan informationMeasureOfCorrelation2
- 7. Mengembalikan nilai hasil informationMeasureOfCorrelation1 dan informationMeasureOfCorrelation2

5.2.3 Implementasi Information Gain

Proses selanjutnya setelah mendapatkan fitur dari ekstraksi *Color Moments* dan *GLCM* adalah seleksi fitur *Information Gain*. Terdapat beberapa langkah dalam perhitungan *Information Gain* yaitu menghitung entropy, mengubah data tunggal menjadi data kelompk, menghitung nilai *Gain* pada masing-masing atribut, mengurutkan hasil *Information Gain* dan menentukan jumlah fitur untuk proses klasifikasi. Berikut implementasi dari perhitungan Information Gain dapat dilihat pada Sourcecode 5.21.

```
def informationGain(self,data):
               fitur
     ['OASM','OContrast','OVariance','OIDM','OCorrelation',
3
     'OAverage','OSum Entropy','OSum Variance','OEntropy',
'ODEntropy','ODVariance','OIMoC1','OIMoC2','45ASM',
5
     '45Contrast', '45Variance', '45IDM', '45Correlation',
6
     '45Average','45Sum Entropy','45Sum Variance','45Entropy',
'45DEntropy','45DVariance','45IMoC1','45IMoC2',
8
     '90ASM', '90Contrast', '90Variance', '90IDM', '90Correlation',
     '90Average','90Sum Entropy','90Sum Variance','90Entropy',
'90DEntropy','90DVariance','90IMoC1','90IMoC2','135ASM',
10
11
12
     '135Contrast', '135Variance', '135IDM', '135Correlation',
     '135Average','135Sum Entropy','135Sum Variance','135Entropy',
'135Dentropy','135DVariance','135IMoC1','135IMoC2','RMean',
13
14
     'RVariance', 'RSkewness', 'GMean', 'GVariance', 'GSkewness',
15
     'BMean', 'BVariance', 'BSkewness', 'HMean', 'HVariance',
16
     'HSkewness', 'SMean', 'SVariance', 'SSkewness', 'VMean',
17
      'VVariance', 'VSkewness']
18
19
               jmlData = len(data)
20
21
               #MENGHITUNG ENTROPY UNTUK KELAS
22
               entropyS = 0
23
               for i in range(len(jmlKelasI)):
24
                    entropyS += (-(jmlKelasI[i][1]/jmlData)
25
     * math.log2(jmlKelasI[i][1]/jmlData))
26
27
               #MENGUBAH DATA TUNGGAL MENJADI DATA KELOMPAK
28
               jmlKelasAttr = []
29
               for i in range(len(data[0])): #len(data[0])
30
                    if i > 2:
31
                        jmlKelasAttr.append(self.ubahTunggal2Kelompok(data,
32
     jmlKelasI, i))
33
34
               #MENGHITUNG ENTROPY PADA MASING-MASING ATRIBUT
               hslInformationGain = []
35
36
               for z in range(len(jmlKelasAttr)):
37
                   entropySAttr = np.zeros(len(jmlKelasAttr[z]))
38
                    jmlDataAttr = np.zeros(len(jmlKelasAttr[z]))
39
                    for i in range(len(jmlKelasAttr[z])):
40
                        for j in range(len(jmlKelasAttr[z][i])):
41
                             jmlDataAttr[i] += jmlKelasAttr[z][i][j][1]
42
43
                        for j in range(len(jmlKelasAttr[z][i])):
```

```
44
                         if jmlKelasAttr[z][i][j][1] != 0 :
45
                             entropySAttr[i] +=
46
     (-(jmlKelasAttr[z][i][j][1]/jmlDataAttr[i])
47
     * math.log2(jmlKelasAttr[z][i][j][1]/jmlDataAttr[i]))
48
                         else:
49
                             entropySAttr[i] += 0
50
51
                 #MENGHITUNG SIGMA DARI ENTROPY MASING MASING ATRIBUT
52
                 sigmaEntropy = 0
53
                 for i in range(len(entropySAttr)):
54
                     sigmaEntropy
                                     +=
                                           (jmlDataAttr[i]/len(data))
55
     entropySAttr[i]
56
57
                 hasil = entropyS - sigmaEntropy
58
                 hslInformationGain.append([])
59
                 hslInformationGain[z].append(fitur[z])
60
                 hslInformationGain[z].append(hasil)
61
            hslInformationGain = sorted(hslInformationGain, key=lambda x:
62
63
    x[1], reverse=True)
             return hslInformationGain
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari Sourcecode 5.21:

- 1. Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama InformationGain dengan parameter data
- 2. Baris 2-18 inisialisasi array fitur
- 3. Baris 19 menyimpan jumlah data dari data latih
- 4. Baris 21-25 proses menghitung entropy untuk kelas
- 5. Baris 27-32 proses mengubah data tunggal menjadi data kelompok dengan memanggil fungsi ubahTunggal2Kelompok() menghasilkan array 3 dimensi dengan nama jmlKelasAttr. Tedapat 70 fitur dengan masing-masing fitur memiliki kelas dan masing-masing kelas terdapat jumlah frekuensi dari masing-masing kategori makanan. Kategori/kelas makanan terdapat 16 kelas.
- 6. Bari 35 inisialisasi array dengan nama hslInformationGain
- 7. Baris 36 perulangan sejumlah banyaknya fitur yaitu 70 fitur
- 8. Baris 37-49 proses menghitung entropy dari 70 atribut/fitur. Setiap fitur akan dihitung entropy dari masing-masing kelas.
- 9. Baris 51-55 menghitung jumlah entropy dari masing-masing kelas pada fitur.
- 10. Baris 57 menghitung hasil dari Information Gain masing-masing fitur
- 11. Baris 58-60 adalah proses menambahkan hasil *Information Gain* ke dalam array
- 12. Baris 62-63 adalah proses mengurutkan hasil dari yang terbesar ke yang tekecil

Proses untuk mengecek jumlah kelas makanan dari data latih dapat dilihat pada *Sourcecode 5.22*.

```
Sourcecode 5.22 : Implementasi Cek Jumlah Kelas Makanan
     def cekJumlahKelas(self, data):
             result = []
 3
             result.append([])
 4
             result[0].append(data[0][2])
 5
             result[0].append(int(1))
 6
             temp = 0
 7
 8
             for i in range(len(data)):
 9
                 if i > 0:
10
                      cek = False
11
                      for j in range(len(result)):
12
                          if data[i][2] == result[j][0]:
13
                              result[temp][1] += 1
14
                              cek = True
15
16
                      if cek == False:
17
                          temp += 1
18
                          result.append([])
19
                          result[temp].append(data[i][2])
20
                          result[temp].append(int(1))
21
             return result
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari *Sourcecode 5.22*:

- Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama cekJumlahKelas dengan parameter data
- 2. Baris 2-6 inisialisasi array result dengan nilai pertama adalah kelas makanan pertama dan nilai 1.
- 3. Baris 8-20 adalah proses mencari jumlah masing-masing kelas makanan
- 4. Mengembalikan nilai results

Proses untuk mengubah data tunggal pada masing-masing fitur ke dalam data kelompok dapat dilihat pada fungsi ubahTunggal2Kelompok() dengan Sourcecode 5.23.

```
Sourcecode 5.23 : Implementasi Ubah Data Tunggal Ke Data Kelompok
     def ubahTunggal2Kelompok(self, data, jmlKelasI, attr):
             #MENYIMPAN ATRIBUT KE attr
 2
 3
             atribut = []
 4
             for i in range(len(data)):
 5
                 atribut.append(float(data[i][attr]))
 6
 7
             #MENGUBAH DATA TUNGGAL KE DALAM DATA KELOMPOK
 8
             J = float(max(atribut)) - float(min(atribut))
 9
10
             #Menentukan banyaknya kelas dengan aturan sturgess
11
             k = round(1 + 3.3 * np.log10(len(atribut)))
12
13
             #Menentukan panjang kelas ke i
14
             pjgKelas = J/k
15
             pjgKelas = round(pjgKelas, 7)
16
17
18
             #INISIALIASI
                            ARRAY [[['Donat', 0], ['Rendang',
                                                                       0]],
     [['Donat', 0], ['Rendang', 0]]]
```

```
result = []
20
21
             for i in range(int(k)):
22
                 result.append([])
23
                 for j in range(len(jmlKelasI)):
24
                     result[i].append([])
25
                     result[i][j].append(jmlKelasI[j][0])
26
                     result[i][j].append(0)
27
28
             batas0 = min(atribut)
29
             batas1 = min(atribut)
30
             for x in range(int(k)):
31
                 batas1 += pjgKelas
32
                 for y in range(len(atribut)):
33
                     if x == 0:
34
                         if atribut[y] >= batas0 and atribut[y]
35
    batas1:
36
                              for z in range(len(jmlKelasI)):
37
                                  cek = False
                                  if data[y][2] == jmlKelasI[z][0]:
38
39
                                      result[x][z][1] += 1
40
                                      cek = True
41
                                      if cek == True:
42
                                          break
43
                     else:
                         if atribut[y] > batas0 and atribut[y] <= batas1:</pre>
44
45
                              for z in range(len(jmlKelasI)):
46
                                  cek = False
                                  if data[y][2] == jmlKelasI[z][0]:
47
48
                                      result[x][z][1] += 1
49
                                      cek = True
                                      if cek == True:
50
51
                                          break
52
                 batas0 += pjgKelas
53
             return result
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari *Sourcecode* 5.23:

- Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama ubahTunggal2Kelompok() dengan parameter data, jmlKelasi, attr
- 2. Baris 3-5 menyimpan nilai per fitur ke dalam array dengan nama atribut
- 3. Baris 8 berfungsi untuk menentukan jangkauan dengan menghitung selisih antara nilai maksimal dan minimal
- 4. Baris 11 berfungsi untuk menentukan kelas yang dibuat pada fitur
- Baris 14-15 berfungsi untuk menentukan panjang dari masing-masing kelas
- 6. Baris 18-26 adalah inisialisasi array 3 dimensi. Dimensi pertama adalah dengan panjang jumlah kelas. Dimensi kedua dengan panjang kategori makanan yaitu sebanyak 16 jenis. Dimensi ketiga kolom pertama adalah nama jenis makanan dan kolom kedua adalah nilai 0.
- 7. Baris 28-52 adalah proses menghitung jumlah jenis makanan pada masingmasing kelas data kelompok
- 8. Mengembalikan nilai hasil data kelompok

Proses terakhir dari Information Gain adalah mengambil sejumlah k fitur yang akan digunakan untuk proses klasifikasi. Berikut implementasi dapat dilihat pada *Sourcecode 5.24*.

```
Sourcecode 5.24 : Implementasi Menentukan Jumlah Fitur
      def hapusAtribut(self, k, dataLatih, dataUji, hasilIG):
               fitur = ['No', 'Kode', 'Nama', 'OASM', 'OContrast',
      'OVariance', 'OIDM', 'OCorrelation', 'OAverage', 'OSum Entropy',
 3
      'OSum Variance','OEntropy','ODEntropy','ODVariance','OIMoC1'
      ,'OIMoC2','45ASM','45Contrast','45Variance','45IDM','45Correlation',
'45Average','45Sum Entropy','45Sum Variance','45Entropy',
'45DEntropy','45DVariance','45IMoC1','45IMoC2','90ASM','90Contrast',
'90Variance','90IDM','90Correlation','90Average',
 5
 6
 7
 8
 9
      '90Sum Entropy','90Sum Variance','90Entropy','90DEntropy',
      '90DVariance','90IMoC1','90IMoC2','135ASM','135Contrast',
'135Variance','135IDM','135Correlation','135Average',
10
11
      '135Sum Entropy', '135Sum Variance', '135Entropy',
12
13
      '135Dentropy','135DVariance','135IMoC1','135IMoC2',
14
      'RMean', 'RVariance', 'RSkewness', 'GMean', 'GVariance',
      'GSkewness', 'BMean', 'BVariance', 'BSkewness', 'HMean',
15
      'HVariance', 'HSkewness', 'SMean', 'SVariance', 'SSkewness',
16
      'VMean','VVariance','VSkewness']
17
               dataLatih = np.insert(dataLatih, [0], fitur, axis = 0)
18
19
               dataUji = np.insert(dataUji, [0], fitur, axis = 0)
20
21
               dtHapus = len(dataLatih[0]) - k - 3
22
               sortHasilIG = sorted(hasilIG, key=lambda x: x[1])
23
24
               for i in range (dtHapus):
25
                    cek = False
26
                    for j in range(len(dataUji[0])):
27
                         if j > 2:
28
                              #print(sortHasilIG[i][0], dataUji[0][j])
29
                              if dataUji[0][j] == sortHasilIG[i][0]:
30
                                   #print(dataUji[0][j], sortHasilIG[i][0])
31
                                   dataUji
                                                  np.delete(dataUji,
                                                                           np.s_[j],
32
      axis=1)
33
                                   dataLatih = np.delete(dataLatih, np.s_[j],
34
      axis=1)
35
                                   cek = True
36
                              if cek == True:
37
                                   break
               dataUji = np.delete(dataUji, np.s [0], axis=0)
38
               dataLatih = np.delete(dataLatih, np.s_[0], axis=0)
39
               return dataLatih, dataUji
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari Sourcecode 5.24:

- Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama hapusAtribut() dengan parameter k, dataLatih, dataUji, hasiIIG
- 2. Baris 2-17 inisialisasi fitur
- 3. Baris 18-19 proses insert fitur ke array dataLatih dan dataUji
- 4. Baris 21 menghitung jumlah fitur yang akan dihapus
- 5. Baris 22 proses mengurutkan data hasil IG dari yang terkecil
- 6. Baris 24-37 proses menghapus fitur yang tidak diperlukan
- 7. Baris 38-39 proses menghapus baris 0 dari dataLatih dan dataUji

5.2.4 Implementasi Klasifikasi KNN dan NWKNN

Proses klasifikasi akan dilakukan menggunakan KNN dan NWKNN. Proses KNN terbagi menjadi 2 yaitu menghitung jarak dan mengurutkan jarak. Hasil urutan diambil sejumlah K dari yang tebesar lalu dicari kelas terbanyak. Proses NWKNN adalah lanjutan dari KNN dengan proses setelah mendapatkan hasil pengurutan jarak dilakukan pembobotan setiap kelas dan dilakukan perhitungan skor.

5.2.4.1 Implementasi KNN

Berikut implementasi dari algoritma KNN dapat dilihat pada Sourcecode 5.35.

```
Sourcecode 5.25 : Implementasi Algoritma KNN
     def KNN(self, k, metodeJarak, dataLatih, dataUji):
             hasil = np.zeros((len(dataUji),len(dataLatih)), )
 3
             namaMakanan = np.empty((len(dataUji),len(dataLatih)), dtype
 4
     = object)
 5
             if metodeJarak == "Manhattan":
 6
 7
                  #PERHITUNGAN JARAK MENGGUNAKAN EUCLIDEAN DISTANCE
 8
                  for i in range(len(dataUji)):
 9
                      for x in range(len(dataLatih)):
10
                          namaMakanan[i][x] = dataLatih[x][2]
11
                          for y in range(len(dataLatih[0])):
12
                              if (y > 2):
13
                                  #hasil[i][x]
14
     self.euclidean(float(dataLatih[x][y]), float(dataUji[i][y]))
15
                                  hasil[i][x]
16
     np.power((float(dataLatih[x][y])-float(dataUji[i][y])),2)
17
                          hasil[i][x] = np.sqrt(hasil[i][x])
18
             elif metodeJarak == "Euclidean":
                   #PERHITUNGAN JARAK MENGGUNAKAN MANHATTAN DISTANCE
19
20
                   for i in range(len(dataUji)):
21
                       for x in range(len(dataLatih)):
22
                           namaMakanan[i][x] = dataLatih[x][2]
23
                           for y in range(len(dataLatih[0])):
24
                               if (y > 2):
25
                                   #hasil[i][x]
26
     self.manhattan(float(dataLatih[x][y]), float(dataUji[i][y]))
27
                                   hasil[i][x]
28
     np.abs(float(dataLatih[x][y])-float(dataUji[i][y]))
29
             elif metodeJarak == "Cosim":
30
                  #PERHITUNGAN JARAK MENGGUNAKAN COSINE SIMILARITY
                  for i in range(len(dataUji)): #len(dataUji)
31
32
                      for x in range(len(dataLatih)): #len(dataLatih)
33
                          djQ = 0
34
                          djMutlak = 0
                          qMutlak = 0
35
36
                          namaMakanan[i][x] = dataLatih[x][2]
37
                          for y in range(3,len(dataLatih[0])):
38
                              djQ
                                       +=
                                              float(dataLatih[x][y])
39
     float(dataUji[i][y])
40
                              djMutlak += (float(dataLatih[x][y])**2)
                              qMutlak += (float(dataUji[i][y])**2)
41
42
                          djMutlak = math.sqrt(djMutlak)
43
                          qMutlak = math.sqrt(qMutlak)
```

```
hasil[i][x] = djQ / (djMutlak * qMutlak)
44
45
46
             resultKNN = []
47
             for i in range(len(hasil)):
48
                 resultKNN.append([])
49
                 for j in range(len(hasil[0])):
50
                      resultKNN[i].append([])
51
                      resultKNN[i][j].append(namaMakanan[i][j])
52
                     resultKNN[i][j].append(hasil[i][j])
53
54
             for i in range(len(resultKNN)):
55
                     metodeJarak == "Manhattan"
                 if
                                                      or
                                                           metodeJarak
56
     "Eculidean":
57
                      resultKNN[i] = sorted(resultKNN[i], key=lambda
                                                                          х:
58
     x[1])
59
                 elif metodeJarak == "Cosim":
60
                      resultKNN[i] = sorted(resultKNN[i], key=lambda
                                                                          х:
61
     x[1], reverse = True)
62
63
             #print(resultKNN[0])
64
             kelasMakanan = np.zeros((len(resultKNN), 32))
65
66
             for x in range(len(resultKNN)):
67
                 for y in range(k):
                      if(resultKNN[x][y][0] == 'Donat'):
68
                          kelasMakanan[x][0] += 1
69
70
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Roti Gandum'):
71
                          kelasMakanan[x][1] += 1
72
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Roti Tawar'):
73
                          kelasMakanan[x][2] += 1
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Indomie Goreng'):
74
75
                          kelasMakanan[x][3] += 1
76
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Mie Gepeng'):
77
                          kelasMakanan[x][4] += 1
78
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Telor Ceplok'):
79
                          kelasMakanan[x][5] += 1
80
                     elif (resultKNN[x][y][0] == 'Telor Dadar'):
81
                          kelasMakanan[x][6] += 1
82
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Fried Chicken'):
83
                          kelasMakanan[x][7] += 1
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Rendang'):
84
85
                          kelasMakanan[x][8] += 1
86
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Mentimun'):
87
                          kelasMakanan[x][9] += 1
88
                     elif (resultKNN[x][y][0] == 'Gatau'):
89
                          kelasMakanan[x][10] += 1
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Kubis'):
90
91
                         kelasMakanan[x][11] += 1
                     elif (resultKNN[x][y][0] == 'Selada'):
92
93
                          kelasMakanan[x][12] += 1
94
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Kemangi'):
95
                          kelasMakanan[x][13] += 1
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Tomat'):
96
97
                          kelasMakanan[x][14] += 1
98
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Strawberry'):
99
                         kelasMakanan[x][15] += 1
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Pisang Ijo'):
100
101
                         kelasMakanan[x][16] += 1
102
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Pisang Kuning'):
103
                          kelasMakanan[x][17] += 1
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Jeruk Orange'):
104
105
                          kelasMakanan[x][18] += 1
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Jeruk Ijo Orange'):
106
107
                          kelasMakanan[x][19] += 1
108
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Nasi Kuning'):
```

```
109
                          kelasMakanan[x][20] += 1
110
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Nasi Merah'):
111
                          kelasMakanan[x][21] += 1
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Oreo'):
112
113
                          kelasMakanan[x][22] += 1
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Beng Beng'):
114
115
                          kelasMakanan[x][23] += 1
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Soba Mie'):
116
                          kelasMakanan[x][24] += 1
117
118
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Tim Tam'):
119
                          kelasMakanan[x][25] += 1
120
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Happy Toss'):
121
                          kelasMakanan[x][26] += 1
122
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Gerry Saluut'):
123
                         kelasMakanan[x][27] += 1
124
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Biskuat Coklat'):
125
                          kelasMakanan[x][28] += 1
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Milo Nuggets'):
126
                          kelasMakanan[x][29] += 1
127
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Sari Roti'):
128
129
                          kelasMakanan[x][30] += 1
                      elif (resultKNN[x][y][0] == 'Genji Pie'):
130
131
                          kelasMakanan[x][31] += 1
132
133
             maxValue = np.zeros((len(kelasMakanan)))
134
             indexMaxValue = []
135
             for x in range(len(kelasMakanan)):
136
                 maxValue[x] = np.amax(kelasMakanan[x])
137
                 indexMaxValue.append(np.where(kelasMakanan[x]
138
     maxValue[x]))
139
140
             hasilKelas = np.empty((len(kelasMakanan)), dtype = object)
141
             for x in range(len(kelasMakanan)):
142
                 if (indexMaxValue[x][0][0] == 0):
143
                     hasilKelas[x] = 'Donat'
144
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 1):
145
                     hasilKelas[x] = 'Roti Gandum'
146
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 2):
                     hasilKelas[x] = 'Roti Tawar'
147
148
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 3):
                      hasilKelas[x] = 'Indomie Goreng'
149
150
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 4):
151
                     hasilKelas[x] = 'Mie Gepeng'
152
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 5):
153
                     hasilKelas[x] = 'Telor Ceplok'
154
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 6):
                     hasilKelas[x] = 'Telor Dadar'
155
156
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 7):
157
                     hasilKelas[x] = 'Fried Chicken'
158
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 8):
159
                     hasilKelas[x] = 'Rendang
160
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 9):
                     hasilKelas[x] = 'Mentimun'
161
162
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 10):
163
                     hasilKelas[x] = 'Gatau'
164
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 11):
165
                     hasilKelas[x] = 'Kubis'
166
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 12):
167
                     hasilKelas[x] = 'Selada'
168
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 13):
                     hasilKelas[x] = 'Kemangi'
169
170
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 14):
                      hasilKelas[x] = 'Tomat'
171
172
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 15):
173
                     hasilKelas[x] = 'Strawberry'
```

```
174
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 16):
175
                     hasilKelas[x] = 'Pisang Ijo'
176
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 17):
177
                     hasilKelas[x] = 'Pisang Kuning'
178
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 18):
                     hasilKelas[x] = 'Jeruk Orange'
179
180
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 19):
                     hasilKelas[x] = 'Jeruk Ijo Orange'
181
182
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 20):
                     hasilKelas[x] = 'Nasi Kuning'
183
184
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 21):
185
                     hasilKelas[x] = 'Nasi Merah'
186
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 22):
187
                     hasilKelas[x] = 'Oreo'
188
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 23):
189
                     hasilKelas[x] = 'Beng Beng'
190
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 24):
                     hasilKelas[x] = 'Soba Mie'
191
192
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 25):
                     hasilKelas[x] = 'Tim Tam'
193
194
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 26):
195
                     hasilKelas[x] = 'Happy Toss'
196
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 27):
197
                     hasilKelas[x] = 'Gerry Saluut'
198
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 28):
199
                     hasilKelas[x] = 'Biskuat Coklat'
200
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 29):
                     hasilKelas[x] = 'Milo Nuggets'
201
202
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 30):
203
                     hasilKelas[x] = 'Sari Roti'
204
                 elif (indexMaxValue[x][0][0] == 31):
205
                     hasilKelas[x] = 'Genji Pie'
206
             return hasilKelas, resultKNN
207
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari *Sourcecode* 5.25:

- 1. Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama hapusAtribut() dengan parameter k, metodeJarak, dataLatih, dataUji
- 2. Baris 6-17 jika metodeJarak adalah "Manhattan" maka akan memproses perhitungan jarak menggunakan *Manhattan Distance*
- 3. Baris 18-28 jika metodeJarak adalah "Euclidean" maka akan memproses perhitungan jarak menggunakan *Euclidean Distance*
- 4. Baris 29-44 jika metodeJarak adalah "Cosim" maka akan memproses perhitungan jarak menggunakan *Cosine Similarity*
- 5. Baris 46-52 inisialisasi array 3 dimensi dengan nama resultKNN dengan dimensi pertama adalah jumlah data hasil klasifikasi sejumlah data uji. Dimensi kedua hasil perhitungan jarak dengan panjang sesuai dengan data latih dan dimensi ketiga adalah kolom pertama adalah nama kelas makanan dari data latih dan kolom kedua adalah hasil dari perhitungan jarak.
- 6. Baris 54-61 proses mengurutkan hasil perhitungan jarak. Jika metode perhitungan jarak adalah *Manhattan* dan *Euclidean* maka akan diurutkan mulai terkecil sampai tebesar. Jika metode pehitungan jarak adalah *Cosine Similarity* maka akan diurutkan mulai terbesar sampai terkecil.

- Baris 64-131 proses menghitung jumlah kelas yang dihasilkan sampai data ke
 k
- 8. Baris proses mencari index dari nilai kelas terbanyak
- 9. Baris proses mengganti index menjadi nama kelas makanan
- 10. Mengembalikan nilai hasil kelas makanan dan hasil KNN

5.2.4.2 Implementasi NWKNN

Berikut implementasi dari algoritma KNN dapat dilihat pada Sourcecode 5.26.

```
Sourcecode 5.26 : Implementasi NWKNN
     def NWKNN(self, kN, dataLatih, resultKNN):
 2
             kelas = self.cekJumlahKelas(dataLatih)
 3
             data = []
 4
             for i in range(len(kelas)):
 5
                 data.append(kelas[i][1])
 6
 7
             mins = np.amin(data)
 8
             for i in range(len(kelas)):
 9
                  kelas[i].append(1 / ((kelas[i][1] / mins)**(1/4)))
                  kelas[i].append(0)
10
11
12
             #INISIALISASI SKOR
13
             skor = []
             for i in range(len(resultKNN)):
14
15
                  skor.append([])
16
                  for j in range(len(kelas)):
17
                     skor[i].append([])
18
                     skor[i][j].append(kelas[j][0])
19
                      skor[i][j].append(0)
20
                     skor[i][j].append(kelas[j][2])
21
22
              #PERHITUNGAN SKOR
23
             for i in range(len(resultKNN)):
24
                  for j in range(len(skor[0])):
25
                     temp = 1
26
                     for k in range(len(resultKNN[0])):
27
     #print(str(skor[i][j][0])+"=="+str(resultKNN[i][k][0]))
28
29
                          if skor[i][j][0] == resultKNN[i][k][0]:
30
                              skor[i][j][1] += resultKNN[i][k][1] *1
31
                          else:
32
                              skor[i][j][1] += resultKNN[i][k][1] *0
                          #print("SKOR SAAT INI "+ str(skor[i][j][1]))
33
                          if temp == kN:
34
35
                             break
36
                          temp += 1
37
                     skor[i][j][1] *= skor[i][j][2]
38
39
             #SORTING SKOR
40
             for i in range(len(skor)):
41
                 skor[i] = sorted(skor[i], key=lambda x: x[1], reverse =
42
     True)
43
             #HASIL NWKNN
44
45
             hasil = []
46
             for i in range(len(resultKNN)):
47
                 hasil.append(skor[i][0][0])
```

48	
49	return hasil

Berikut ini merupakan penjelasan dari Sourcecode 5.26:

- Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama NWKNN() dengan parameter kN, dataLatih, resultKNN
- 2. Baris 2 mengecek jumlah kelas pada data latih
- 3. Baris 4-10 proses menghitung bobot dari masing-masing kelas
- 4. Baris 12 20 inisialisasi array 3 dimensi dengan nama skor. Dimensi pertama dengan panjang sejumlah data uji. Dimensi kedua dengan panjang sejumlah kelas makanan. Dimensi ketiga kolom 1 adalah nama makanan, kolom 2 adalah nilai 0 dan kolom 3 adalah hasil skor
- 5. Baris 22-37 proses perhitungan skor dari masing-masing kelas sesuai dengan k
- 6. Baris 39-42 proses mengurutkan skor
- 7. Baris 44-47 adalah hasil dari NWKNN dimana kelas makanan yang diambil adalah dengan skor tertinggi
- 8. Mengembalikan nilai hasil NWKNN

5.2.5 Impelementasi Pengujian

Proses implementasi algoritme terdapat 2 metode yaitu pengujian akurasi dan pengujian K-Fold Cross Validation.

5.2.5.1 Implementasi Pengujian Akurasi

Berikut implementasi dari pengujian dapat dilihat pada Sourcecode 5.27.

Berikut ini merupakan penjelasan dari Sourcecode 5.27:

- 1. Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama ujiAkurasi() dengan parameter dtUji, hasilKelas
- 2. Baris 2-7 proses menghitung prosentase akurasi.
- 3. Baris 9 mengembalikan nilai hasil presentase akurasi

5.2.5.2 Implementasi Pengujian K-Fold Cross Validation

Berikut implementasi dari pengujian dapat dilihat pada Sourcecode 5.28.

```
Sourcecode 5.28 : Implementasi Pengujian K-Fold Cross Validation
     def kFoldCrossValidation(self, kF,kN,metodeJarak, dtLatih):
             kFold = []
             bagi = len(dtLatih) / kF
3
             sisa = len(dtLatih) % kF
4
5
 6
             adders = 0
             for i in range(kF):
8
                 kFold.append([])
 9
                 for j in range(int(bagi)):
10
                     kFold[i].append(dtLatih[adders])
11
12
                     adders +=1
13
             if adders == (len(dtLatih) - sisa):
                 for k in range(sisa):
14
15
                     kFold[i].append(dtLatih[adders+k])
16
17
             klasifikasi = Klasifikasi()
18
             hasilKNN = []
             hasilnwknn = []
19
20
             hasilKelasKNN = []
21
             hasilKelasNWKNN = []
22
             resultKNN = []
23
             for i in range(kF):
24
25
                 #MENCARI DATA LATIH BARU = DATA LATIH LAMA - DATA UJI
26
                 dtLatihBaru = dtLatih
27
                 temp = 0
28
                 for j in range(len(kFold[i])):
29
                     for k in range(len(dtLatih)):
30
                         if kFold[i][j][1] == dtLatih[k][1]:
31
                             dtLatihBaru
                                                   np.delete(dtLatihBaru,
32
    np.s [k-temp], axis=0)
33
                             temp +=1
34
                             break
35
36
                 #KLASIFIKASI KNN DAN NWKNN
37
                                                       klasifikasi.KNN(kN,
                 hasilKelasKNN,
                                   resultKNN
38
    metodeJarak, dtLatih, kFold[i])
39
                 hasilKelasNWKNN
                                        klasifikasi.NWKNN(kN,
                                                                   dtLatih.
40
     resultKNN)
41
42
43
                 hasilKNN.append(self.ujiAkurasi(kFold[i],
44
    hasilKelasKNN))
                 hasilNWKNN.append(self.ujiAkurasi(kFold[i],
45
46
     hasilKelasNWKNN))
             return hasilKNN, hasilNWKNN
```

Berikut ini merupakan penjelasan dari Sourcecode 5.28:

- Baris 1 adalah deklarasi fungsi dengan nama kFoldCrossValidation() dengan parameter kF, kN, metodeJarak, dtLatih
- 2. Baris 2 inisialisasi array dengan nama *kFold* yang akan digunakan sebagai dataUji
- 3. Baris 3 menghitung jumlah data tiap k pada kFold

- 4. Baris 4 menghitung sisa data
- 5. Baris 6-15 digunakan untuk memasukkan datauji dimana jumlah data uji tiap kF sebanyak nilai variabel bagi dan sisa data latih akan dimasukkan ke dalam data uji pada kF terakhir.
- 6. Baris 17 instansisasi objek dengan nama klasifikasi
- 7. Baris 18-22 inisialisasi array
- 8. Baris 23 perulangan sejumlah kF
- 9. Baris 25-34 membuat data latih baru dimana data dari data latih lama akan dikurangi dengan data uji (kFold) ke kF
- 10. Baris 36-46 menghitung klasifikasi menggunakan KNN dan NWKNNN dan hasilnya akan dimasukkan ke dalam array hasilKNN dan hasilNWKNN
- 11. Baris 47 Mengembalikan nilai hasilKNN dan hasilNWKNN

BAB 6 PENGUJIAN DAN ANALISIS

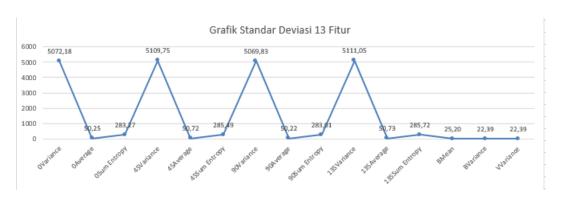
Pada bagian ini dijelaskan mengenai pengujian dan analisis dari hasil implementasi klasifikasi jenis makanan dari citra smartphone menggunakan Neighbor Weighted K-Nearest Neighbor dengan seleksi fitur Information Gain. Jumlah data latih yang digunakan yaitu sebanyak 528 dengan banyak kelas sebanyak 23 dan data uji yang digunakan sebanyak 23. Proses pengujian dilakukan berdasarkan perancangan yang dibuat yaitu terdapat 5 skenario pengujian antara lain pengaruh nilai K pada seleksi fitur Information Gain terhadap akurasi NWKNN, perbandingan perhitungan jarak Manhattan Distance, Euclidean Distance dan Cosine Similarity terhadap NWKNN, pengaruh nilai K NWKNN terhadap akurasi, perbandingan antara KNN dan NWKNN, pengujian K-Fold Cross Validation.

6.1 Pengujian dan Analisis Pengaruh Jumlah Fitur pada Information Gain

Pengujian ini dilakukan untuk mengetahui pengaruh atau tidaknya jumlah fitur yang diseleksi pada *Information Gain* terhadap akurasi. Jumlah fitur yang dipilih diseleksi pada metode *Information gain* dengan jumlah 5, 10, 15, 20, 25, 30, 35, 40, 45 dan 50. Nilai yang tetap yaitu jumlah data uji sebanyak 23, nilai K pada NWKNN yaitu 5 dan perhitungan jarak menggunakan *Cosine Similarity*. Hasil pengujian pengaruh jumlah fitur terhadap akurasi dapat dilihat pada Tabel 6.1.

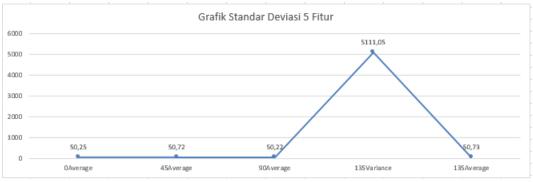
Tabel 6.1 Hasil Pengujian Pengaruh Jumlah Fitur pada Information Gain

Jumlah Data Uji	Jumlah Fitur	Nilai K NWKNN	Perhitungan Jarak	Hasil Akurasi (%)
23	5	5	Cosine Similarity	47,82 %
	10			69,56 %
	15			86,96 %
	20			60,86 %
	25			65,22 %
	30			65,22 %
	35			65,22 %
	40			65,22 %
	45			65,22 %
	50			65,22 %
	60			60,86%
	70			60,86%



Gambar 6.1 Grafik Standar Deviasi 15 Fitur

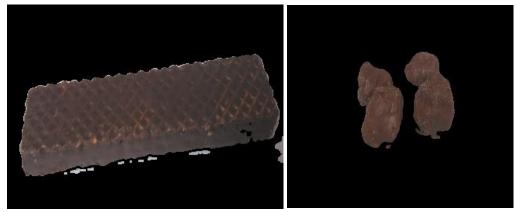
Berdasarkan hasil pengujian pengaruh jumlah fitur Information Gain terhadap hasil akurasi menghasilkan hasil akurasi tertinggi yaitu 86,96 % dengan jumlah fitur 15. Hal ini menunjukkan dengan jumlah fitur 15 merupakan fitur yang menghasilkan nilai yang berpengaruh untuk klasifikasi. Fitur sejumlah 15 yaitu OVariance, OAverage, OSum Entropy, 45Variance, 45Average, 45Sum Entropy, 90Variance, 90Average, 90Sum Entropy, 135Variance, 135Average, 135Sum Entropy, BMean, BVariance, VVariance dengan masing-masing nilai standar deviasi yaitu 5072,178172 , 50,25205492 , 283,2650551 , 5109,747057 , 50,71810851 , 285,4903761 , 5069,830404 , 50,21675308 , 283,0135873 , 5111,048278 , 50,72973563 , 285,7164445 , 25,19505706 , 22,38873188 , 22,38873188. Dari Gambar 6.1 dapat dilihat bahwa hasilnya mempunyai pola yang mirip dikarenakan fitur tekstur yang dipakai sama dengan perbedaan arah dari matriks co-occurrence dan fitur warna juga sama dengan perbedaan warna B dan V. Hasil pengujian bernilai tinggi dikarenakan nilai standar deviasi yang cenderung tinggi artinya data pada data latih beragam atau bervariasi. Selain itu terdapat kombinasi fitur antara fitur tekstur dan warna yang bisa membedakan jika ada tekstur yang sama tetapi warnanya berbeda atau jika warnanya sama teksturnya bisa berbeda.



Gambar 6.2 Grafik Standar Deviasi 5 Fitur

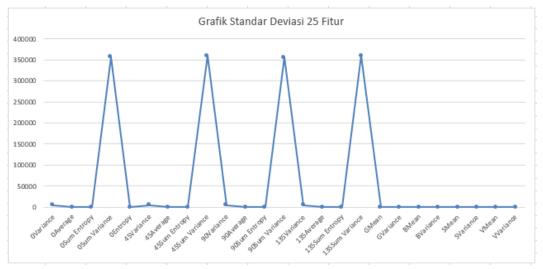


Gambar 6.3 Grafik Kemiripan Fitur Tekstur

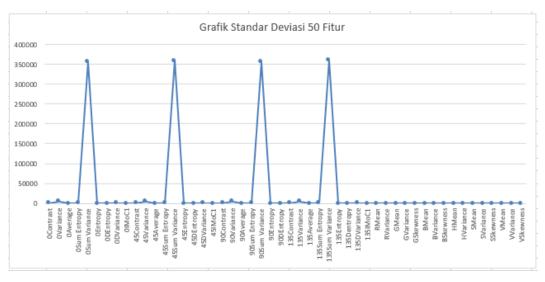


Gambar 6.4 Citra Makanan dengan Tekstur Mirip

Hasil pengujian terendah terdapat pada fitur dengan jumlah 5 dengan akurasi 47,82 %. Fitur tersebut adalah OAverage, 45Average, 90Average, 135Variance, 135Average dengan nilai standar deviasi yaitu 50,25205492 , 50,71810851 , 50,21675308 , 5111,048278 , 50,72973563. Hasil akurasi rendah dikarenakan fitur yang telah diseleksi hanya terdapat fitur tekstur saja dengan nilai standar deviasi rendah yang artinya keberagaman pada data latih cenderung mirip. Jika fitur tekstur saja maka hasil tekstur mirip dengan tekstur lainnya sedangkan kelas yang di klasifikasikan bukan kelas yang asli. Seharusnya fitur yang bisa menjadi pembeda adalah fitur warna. Pada data uji ke 12 dengan kelas Gerry Saluut mempunyai hasil klasifikasi dengan K = 5 yaitu kelas Milo Nugget. Tetangga terdekat yang dihasilkan yaitu Fried Chicken, Gerry Saluut, Milo Nuggets, Milo Nuggets dan Milo Nuggets. Fitur-fitur dari kelas tersebut mempunyai tingkat kemiripan yang tinggi. Hasil nilai dari masing masing fitur dapat dilihat pada grafik Gambar 6.3 dan visualisasi Gambar 6.4 diatas menunjukkan persamaan fitur tekstur pada citra.



Gambar 6.5 Standar Deviasi 25 Fitur



Gambar 6.6 Standar Deviasi 50 Fitur

Hasil pengujian pada fitur 25 sampai 50 menghasilkan akurasi yang sama yaitu 65,22 %. Hasil tersebut menunjukkan bahwa pada fitur 25 sampai 50 tidak berpengaruh pada hasil klasifikasi. Dari hasil grafik 6.3 dan 6.4 menunjukkan hasil standar deviasi membentuk pola yang sama. Dengan semakin menghapus fitur yang tidak berguna untuk klasifikasi akan mempercepat proses komputasi.

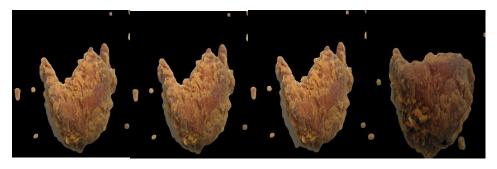
6.2 Pengujian dan Analisis Pengaruh Nilai K NKWNN

Pengujian pengaruh nilai K pada NWKNN dilakukan untuk mengetahui pengaruh atau tidaknya nilai K terhadap hasil akurasi ketika nilai K tersebut diubah. Pengujian ini dilakukan dengan mengatur nilai K secara acak dengan nilai 3, 5, 7, 9, 11, 13, 15, 17, 19, 21. Nilai tetap yang digunakan antara lain jumlah data uji yaitu sejumlah 23, jumlah fitur yang digunakan adalah 10 fitur dan perhitungan jarak menggunakan *Cosine Similarity*.

Tabel 6.2 Hasil Pengujian Pengaruh Nilai K NWKNN

Jumlah Data Uji	Jumlah Fitur	Nilai K NWKNN	Perhitungan Jarak	Hasil Akurasi (%)
	15	3		91,3 %
		5	Cosine Similarity	86,95 %
		7		73,91 %
		9		65,21 %
23		11		69,56 %
		13		69,56 %
		15		56,52 %
		17		47,82 %
		19		56,52 %
		21		56,52 %

Hasil pengujian pengaruh nilai K NWKNN menghasilkan akurasi tertinggi dengan nilai K=3 yaitu 91,3 %. Hasil tersebut menghasilkan akurasi tertinggi dikarenakan pada data latih terdapat 3 data dengan foto yang sangat mirip dari data uji. Pada hasil uji kedua dengan kelas Fried Chicken menghasilkan skor dari NWKNN yaitu Fried Chicken dengan nilai 2,234 dan kelas yang lainnya bernilai 0. Hal ini menunjukkan bahwasanya hanya terdapat kelas Fried Chicken pada K = 3. Visualisasi gambar dari data uji dan data latih dapat dilihat pada Gambar 6.7. Gambar paling kiri menunjukkan data uji sedangkan pada 3 gambar selanjutnya adalah hasil rekomendasi kelas dari dari NWKNN.



Gambar 6.7 Visualisasi Hasil Data Uji ke 3 NWKNN

Hasil terendah pada pengaruh nilai K NWKNN adalah 47,82 % dengan K = 17. Hal ini dikarenakan jumlah K terlalu tinggi dan jumlah minimal kelas pada data latih adalah 8 sehingga kelas yang seharusnya diidentifikasi benar akan diidentifikasi salah. Pada data uji kedua dengan kelas Fried Chicken menghasilkan skor NWKNN sebanyak 3 dengan kelas Donat, Telor Dadar dan Fried Chicken dengan masing-masing nilai nya adalah 5,5717, 3,99997 dan 2,99997.

6.3 Pengujian dan Analisis Perhitungan Jarak NWKNN

Pengujian ini dilakukan untuk mengetahui keoptimalan hasil akurasi metode NWKNN dengan perhitungan jarak *Cosine Similarity, Euclidean Distance* dan *Manhattan Distance*. Nilai K pada NWKNN diatur menjadi 3 yaitu dengan nilai 3, 5 dan 7 sedangkan jumlah data uji dan jumlah fitur tetap yaitu 23 dan 15. Hasil pengujian dapat dilihat pada Tabel 6.3.

Tabel 6.3 Hasil Pengujian Perhitungan Jarak NWKNN

Jumlah Data Uji	Jumlah Fitur	Nilai K NWKNN	Perhitungan Jarak	Hasil Akurasi (%)
			Cosine Similarity	91,3 %
23	15	3	Euclidean Distance	43,47 %
			Mahnattan Distance	39,13 %
	15		Cosine Similarity	86,95 %
23		5	Euclidean Distance	30,43 %
			Mahnattan Distance	26,08 %
	15		Cosine Similarity	73,91 %
23		7	Euclidean Distance	21,74 %
			Mahnattan Distance	26,08 %



Gambar 6.8 Grafik Hasil Pengujian Perhitungan Jarak NWKNN

Hasil pengujian perhitungan jarak NWKNN menghasilkan akurasi tertinggi pada perhitungan jarak *Cosine Similarity* dibandingkan dengan *Manhattan* dan *Euclidean*. Pada masing-masing K terlihat pada K = 3 dengan akurasi *Cosim* yaitu 91,3% dan. Hasil akurasi terendah terletak pada K = 7 dengan perhitungan jarak Euclidean dengan hasil 21,74 %. Perhitungan jarak *Cosim* mengasilkan akurasi tertinggi karena *Cosim* cocok dengan metode NWKNN. Pada perhitungan jarak *Cosim* hasil akan diurutkan mulai dari tertinggi ke terendah sedangkan perhitungan jarak *Manhattan* dan *Euclidean* hasil diurutkan mulai yang terendah ke tertinggi. Pada langkah perhitungan skor akan dihitung perkalian antara bobot dengan hasil perhitungan jarak masing-masing kelas. Tabel 6.4 menunjukkan contoh kasus data uji ke 2 kelas Rendang dengan perhitungan jarak Cosim dan Euclidean yang menunjukkan hasil kelas yang bebeda yaitu pada Cosim menghasilkan kelas Rendang dan *Euclidean* menghasilka kelas Strawberry.

Tabel 6.4 Tabel Pengujian Data Uji Ke-2 Cosim dan Euclidean

No						
NO	Kelas	Hasil Cosim	Bobot	Hasil		
1	Rendang	1,0				
2	Rendang	0,99		3,457		
3	Rendang	0,99	0,691			
4	Rendang	0,99				
5	Rendang	0,99				
6	Strawberry	0,99	0.75	0,75		
7	Mentimun	0,99	0.69	0,69		
	Data Uji 2 ke Data Latih					
No	Kelas	Hasil	Bobot	Hasil		
	Keias	Euclidean	БОБОС	пазн		
1	Rendang	0				
2	Rendang	16,9	0,691	63,51		
3	Rendang	74,95				

4	Rendang	192.34		
5	Strawberry	89,3	0.750	227.40
6	Strawberry	210,1	0,759	227,49
7	Gerry Salut	134,97	0,767	103,65

6.4 Pengujian dan Analisis Perbandingan Akurasi Metode KNN dan NWKNN

Pengujian ini dilakukan untuk mengetahui perbandingan hasil akurasi antara KNN dan NWKNN. Nilai K pada KNN dan NWKNN akan diatur sebanyak 3 kali yaitu 3, 5 dan 7. Nilai lainnya seperti jumlah data uji dan jumlah fitur diatur konstan sebanyak 23 dan 15. Hasil pengujian dapat dilihat pada Tabel 6.5.

Tabel 6.5 Hasil Pengujian Perbandingan Akurasi Metode KNN dan NWKNN

Jumlah Data Uji	Jumlah Fitur	Nilai K	Perhitungan Jarak	Hasil Akurasi KNN (%)	Hasil Akurasi NWKNN (%)
23	15	3	Cosine Similarity	86,95 %	91,34 %
23	15	5	Cosine Similarity	82,6 %	86,95 %
23	15	7	Cosine Similarity	56,52 %	73,91 %



Gambar 6.9 Grafik Hasil Pengujian Perbandingan Akurasi Metode KNN dan NWKNN

Hasil pengujian perbandingan metode K-NN dengan NWKNN menghasilkan akurasi tertinggi pada NWKNN yaitu pada K = 3 dengan hasil

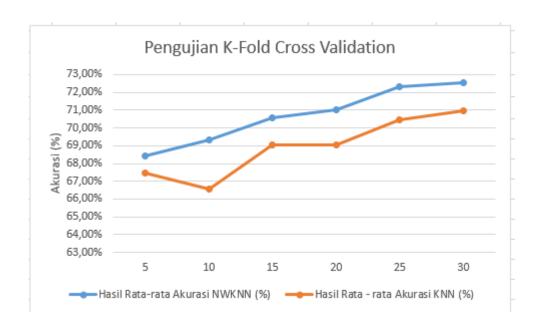
91,34% sedangkan akurasi terendah tereltak pada KNN dengan K = 7 dengan hasil 56,52%. Metode NWKNN lebih baik daripada KNN dikarenakan metode NWKNN dapat melihat data tidak seimbang pada data latih dan dibobotkan. Data latih yang lebih banyak akan dibobotkan lebih kecil sedangkan data latih lebih sedikit akan dibobotkan lebih besar.

6.5 Pengujian K-Fold Cross Validation

Pengujian ini dilakukan untuk mengetahui keoptimalan hasil akurasi pada saat perubahan data uji terhadap data latih. Pengujian ini dilakukan dengan membagi sebanyak K data latih. Masing masing K digunakan untuk dijadikan data uji dan yang lainnya digunakan sebagai data latih. Hasil pengujian *K-Fold Cross Validation* dapat dilihat pada Tabel 6.6.

Tabel 6.6 Hasil Pengujian K-Fold Cross Validation

Pembagian data uji	Jumlah Fitur	Nilai K	Perhitungan Jarak	Hasil Rata - rata Akurasi KNN (%)	Hasil Rata- rata Akurasi NWKNN (%)
5				67,46 %	68,41 %
10	10	3	Cosine Similarity	66,58 %	69,33 %
15				69,05 %	70,57 %
20				69,04 %	71,02 %
25				70,43%	72.31 %
30				70,96 %	72,53 %



Gambar 6.10 Grafik Hasil Pengujian K-Fold Cross Validation

Hasil pengujian K-Fold Cross Validation dengan membandingkan 2 metode klasifikasi yaitu KNN dan NWKNN dan membagi data sejumlah 5 sampai 30 menghasilkan akurasi tertinggi pada 30 pembagian data latih dengan akurasi rata-rata adalah 72,53% dan akurasi terendah terletak pada metode KNN dengan pembagian data latih sejumlah 5. Gambar 6.10 menunjukkan bahwa semakin besar jumlah pembagiannya maka hasil akurasi akan semakin meningkat. Hal ini dikarenakan semakin besar pembagian data maka setiap data yang akan diuji jumlahnya akan semakin dan jumlah data latih lebih banyak sehingga pembelajaran yang dilakukan lebih banyak dilakukan. Pada grafik Metode NWKNN lebih baik dari metode KNN dikarenakan hasil akurasinya selalu lebih besar. Hal ini dikarenakan metode NWKNN dapat membobotkan data tidak seimbang dengan bobot terbesar diberikan kepada data latih yang sedikit sedangkan bobot terkecil diberikan pada data latih yang banyak.

BAB 7 KESIMPULAN

7.1 Kesimpulan

Berdasarkan hasil penelitian tentang klasifikasi jenis citra makanan menggunakan *Neighbor Weighted K-Nearest Neighbor (NWKNN)* dengan seleksi fitur *Information Gain* dapat disimpulkan sebagai berikut.

- Dari hasil pengujian yang sudah dilakukan, penggunaan metode NWKNN cocok untuk klasifikasi citra makanan dengan data tidak seimbang dengan data latih sebanyak 529 citra, data uji sebanyak 23 citra dengan kelas data latih terbanyak pada kelas Pisang Kuning dan Biskuat Coklat sebanyak 40 data sedangkan data latih terkecil pada kelas Soba Mie, Nasi Merah, Kemangi, Selada, Telor Dadar, Mie Gepeng dan Indomie Goreng sejumlah 8 data. Hasil akurasi tertinggi diperoleh pada K = 3 dengan perhitungan jarak NWKNN dengan jumlah fitur 15 yaitu 91,3%. Akurasi terendah yang dihasilkan adalah 47,82%. Dari hasil pengujian K-Fold Cross Validation diperoleh akurasi rata-rata tertinggi 72,53% dengan pembagian data uji sebanyak 30. Hasil K-Fold Cross Validation cenderung naik ketika pembagian nilai lebih besar. Hal ini dikarenakan ketika pembagian lebih besar maka data uji akan semakin sedikit dan data latih akan semakin besar sehingga metode klasifikasi akan melakukan pembelajaran yang lebih banyak. Metode perhitungan jarak yang cocok untuk klasifikasi NWKNN adalah Cosine Simiarity dengan mengasilkan akurasi jauh lebih baik daripada Euclidean dan Manhattan yaitu menghasilkan akurasi tertinggi 91,3%. Hal ini dikarenakan hasil dari Cosine Similarity diurutkan berdasarkan yang terbesar ke yang terkecil sehingga ketika dilakukan perkalian terhadap bobot hasilnya akan sesuai dengan kelas aslinya. Perbandingan metode KNN dan NWKNN menyimpulkan metode NWKNN lebih baik untuk kasus data tidak seimbang dengan menghasilkan akurasi lebih baik dari NWKNN yaitu 91,34% sedangkan KNN yaitu 86,95%.
- 2. Metode Information Gain lebih baik terhadap hasil klasifikasi karena metode ini berhasil menyeleksi fitur-fitur yang kurang relevan. Information Gain memilih fitur-fitur terbaik sebanyak 15 fitur yaitu OVariance, OAverage, OSum Entropy, 45Variance, 45Average, 45Sum Entropy, 90Variance, 90Average, 90Sum Entropy, 135Variance, 135Average, 135Sum Entropy, BMean, BVariance, VVariance dengan akurasi sebesar 86,96%. Hal ini dikarenakan terdapat kombinasi fitur tekstur dan warna yang akan berpengaruh pada klasifikasi. Information Gain memilih fitur sebanyak 5 menghasilkan akurasi paling sedikit yaitu 47,82% dikarenakan fitur yang dipilih yaitu OAverage, 45Average, 90Average, 135Variance, 135Average terlalu sedikit dan kurang ada keberagaman data pada fitur tersebut. Pada fitur yang dipilih Information Gain sebanyak 25-50 mempunyai hasil yang konstan yaitu 65,22 %. Hal ini menunjukkan fitur-fitur tersebut tidak berpengaruh pada hasil klasifikasi.

7.2 Saran

Penelitian yang sudah dilakukan masih banyak yang perlu dikembangkan lagi agar menjadi lebih baik. Adapun saran yang dapat diberikan pada kelanjutan penelitian klasifikasi jenis citra makanan menggunakan *NWKNN* dengan seleksi fitur *Information Gain* yaitu:

- Perlunya ditambahkan metode ekstraksi fitur lainnya seperti bentuk dikarenakan tekstur dan warna saja tidak cukup untuk mengidentifikasi jenis makanan.
- 2. Perlunya perbandingan dengan metode seleksi fitur lainnya untuk mengetahui apakah metode seleksi fitur lainnya lebih baik daripada metode seleksi fitur *Information Gain*.
- 3. Perlunya ditambahkan data latih yang lebih banyak, lebih mirip dalam kelas yang sama dan lebih beragam antar kelas agar citra bisa diidentifikasi lebih baik.

DAFTAR PUSTAKA

Aini, S. H. A., Sari, Y. A. and Arwan, A. (2018) 'Seleksi Fitur Information Gain untuk Klasifikasi Penyakit Jantung Menggunakan Kombinasi Metode K-Nearest Neighbor dan Naïve Bayes', *Jurnal Pengembangan Teknologi Informasi dan Ilmu Komputer*, 2(9), pp. 2546–2554.

Arsita, A. et al. (2017) 'SIMULAKRA BAUDRILLARD DALAM MULTIDIMENSI POSMODERNISME: KAJIAN FOTOGRAFI MAKANAN', 13(2), pp. 85–98.

Chormunge, S. and Jena, S. (2016) 'Efficient Feature Subset Selection Algorithm for High Dimensional Data', *International Journal of Electrical and Computer Engineering (IJECE)*, 6(4), p. 1880. doi: 10.11591/ijece.v6i4.9800.

DEDY, Y. (2015) 'Identifikasi Kualitas Daging Sapi Berbasis Android Dengan Ekstraksi Fitur Warna Dan Klasifikasi Knn', *Skripsi, Fakultas Ilmu Komputer*, pp. 1–8.

Dewi, R. K. and Ginardi, R. V. H. (2014) 'Identifikasi Penyakit pada Daun Tebu dengan Gray Level Co-Occurrence Matrix dan Color Moments', *Jurnal Teknologi Informasi dan Ilmu Komputer*, 1(2), p. 70. doi: 10.25126/jtiik.201412114.

Fadila, P. N. et al. (2016) 'Identifikasi Jenis Attention Deficit Hyperactivity Disorder (Adhd) Pada Anak Usia Dini Menggunakan Metode Neighbor Weighted K-Nearest Neighbor (Nwknn)', *Teknologi Informasi dan Ilmu Komputer (JTIIK)*, 3(3), pp. 194–200.

Han, J., Kamber, M. and Pei, J. (2012) *Data Mining: Concepts and Techniques, San Francisco, CA, itd: Morgan Kaufmann*. doi: 10.1016/B978-0-12-381479-1.00001-0.

Haralick, R. M. and Shanmugam, K. (1973) '04309314'. doi: 10.1109/TSMC.1973.4309314.

Harfiya, L. N., Widodo, A. W. and Wihandika, R. C. (2017) 'Verifikasi Citra Tanda Tangan Berdasarkan Ciri Pyramid Histogram of Oriented Gradient (PHOG) Menggunakan Metode Klasifikasi K-Nearest Neighbor', 1(10), pp. 1162–1171.

Hartono, B., SENDI_U, V. L.-P. and 2017, U. (2017) 'Pencarian Isi Citra Menggunakan Metode Minkowski Distance', *Unisbank.Ac.Id*, (1), pp. 34–39. Available at: https://www.unisbank.ac.id/ojs/index.php/sendi_u/article/view/4993.

Honeycutt, C. E. and Plotnick, R. (2008) 'Image analysis techniques and gray-level co-occurrence matrices (GLCM) for calculating bioturbation indices and characterizing biogenic sedimentary structures', *Computers and Geosciences*, 34(11), pp. 1461–1472. doi: 10.1016/j.cageo.2008.01.006.

Kasim, A. A. (2014) 'Klasifikasi Citra Batik Menggunakan Jaringan Syaraf Tiruan Berdasarkan Gray Level Co- Occurrence Matrices (GLCM)', pp. 7–13.

Kemal, E. and Nihat, Y. (2014) 'Shifting Colors to Overcome not Realizing Objects

Problem due to Color Vision Deficiency', Conf. on Advances in Computing, Electronics and Electrical Technology, pp. 11–14. Available at: https://www.researchgate.net/publication/284698928_Shifting_Colors_to_Over come_not_Realizing_Objects_Problem_due_to_Color_Vision_Deficiency?_sg=X3 6VnIXthG1QcSi_UVTRbOVTOfMSN86bQDsQyVSTQIq5Ur0jghOMu7LLYABGskYOIc 1uVpzSmQ.

Kolivand, H. and Sunar, M. S. (2011) 'Real-Time Sky Color with Effect of Sun's Position', *International Journal of Scientific and Engineering Research*, 2(11), pp. 2–7.

Layona, R., Tunardi, Y. and Tanoto, D. F. (no date) 'IMAGE RETRIEVAL BERDASARKAN FITUR WARNA, Penelitian Text Based Image Retrieval (TBIR)', (9), pp. 1073–1085.

Liu, F., Liu, X. and Chen, Y. (2014) 'An efficient detection method for rare colored capsule based on RGB and HSV color space', *Proceedings - 2014 IEEE International Conference on Granular Computing, GrC 2014*, pp. 175–178. doi: 10.1109/GRC.2014.6982830.

Mahardika, A., Sari, Y. A. and Dewi, C. (2018) 'Sistem Temu Kembali Citra Lubang Jalan Aspal Berdasarkan Tingkat Kerusakan Menggunakan Ekstraksi Fitur Gray Level Co-occurrence Matrix', 2(10), pp. 3811–3821.

Nejati, H. *et al.* (2016) 'Smartphone and mobile image processing for assisted living: Health-monitoring apps powered by advanced mobile imaging algorithms', *IEEE Signal Processing Magazine*, 33(4), pp. 30–48. doi: 10.1109/MSP.2016.2549996.

Patil, J. K. et al. (2011) 'Color Feature Extraction of Tomato Leaf Diseases', International Journal of Engineering Trends and Technology, 2(2), pp. 72–74. Available at: http://www.internationaljournalssrg.org.

Putri, P. A., Ridok and Indriati (2013) 'Implementasi Metode Improved K-Nearest Neighbor pada Analisis Sentimen Twitter Berbahasa Indonesia', *Repositori Jurnal Mahasiswa PTIIK UB*, 2, pp. 1–8.

Rahayuni, T., Sari, Y. A. and Adinugroho, S. (2019) 'Pencarian Resep Makanan Berdasarkan Citra Makanan Menggunakan Ekstraksi Fitur Simple Morphological Shape Descriptors dan Color Moment', 3(2), pp. 1901–1907.

Ridok, A. and Latifah, R. (2015) 'Klasifikasi Teks Bahasa Indonesia Pada Corpus Tak Seimbang Menggunakan NWKNN', Konferensi Nasional Sistem dan Informatika 2015, pp. 222–227.

Sasano, S., Han, X. H. and Chen, Y. W. (2017) 'Food recognition by combined bags of color features and texture features', *Proceedings - 2016 9th International Congress on Image and Signal Processing, BioMedical Engineering and Informatics, CISP-BMEI 2016*, pp. 815–819. doi: 10.1109/CISP-BMEI.2016.7852822.

Satria, D. and Mushthofa (2013) 'Perbandingan Metode Ekstraksi Ciri Histogram

dan PCA untuk Mendeteksi Stoma pada Citra Penampang Daun Freycinetia', *Jurnal Ilmu Konputer Agri-Informatika*, 2, pp. 20–28.

Sheen, S. and Rajesh, R. (2008) 'Network intrusion detection using feature selection and decision tree classifier', *IEEE Region 10 Annual International Conference, Proceedings/TENCON*. doi: 10.1109/TENCON.2008.4766847.

Siqueira, F. R. De, Schwartz, W. R. and Pedrini, H. (no date) 'Multi-Scale Gray Level Co-Occurrence Matrices for Texture Description'.

Xie, Z. et al. (2010) 'Texture image retrieval based on gray level co-occurrence matrix and singular value decomposition', 2010 International Conference on Multimedia Technology, ICMT 2010, (1), pp. 3–5. doi: 10.1109/ICMULT.2010.5629822.