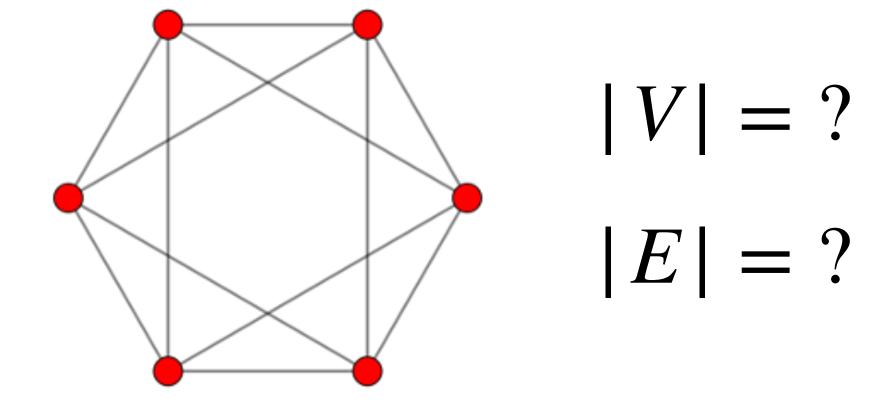
Softverski algoritmi u sistemima automatskog upravljanja

Grafovi 1

Graf

? Šta je graf?

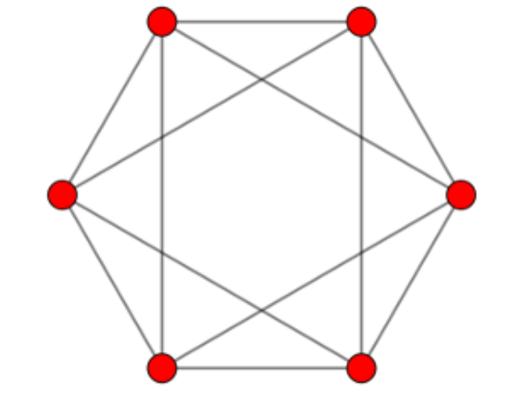
- ► Struktura koje se sastoji od **čvorova (V)** i **grana (E)**, koristi se za modelovanje odnosa između objekata
- ightharpoonup Matematički zapis: G=(V,E)
- ightharpoonup Red grafa: |V| broj čvorova
- ightharpoonup Veličina grafa: |E| **broj grana**



Graf

? Šta je graf?

- ► Struktura koje se sastoji od **čvorova (V)** i **grana (E)**, koristi se za modelovanje odnosa između objekata
- ightharpoonup Matematički zapis: G = (V, E)
- ightharpoonup Red grafa: |V| broj čvorova
- ightharpoonup Veličina grafa: |E| **broj grana**



$$V = 6$$

$$|E| = 12$$

Gde se grafoci koriste?

- ▶ Društvene mreže korisnici su čvorovi, prijateljstva su grane
- ▶ Google maps mesta su čvorovi, putevi su grane
- ▶ Web stranice stranice su čvorovi, linkovi su grane
- ▶ Operativni sistemi procesi su kao čvorovi, zavisnosti kao grane

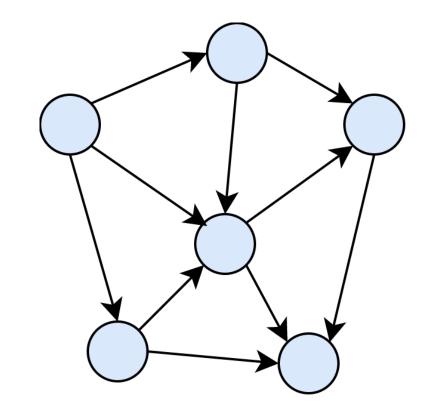
Podela grafova prema osobinama

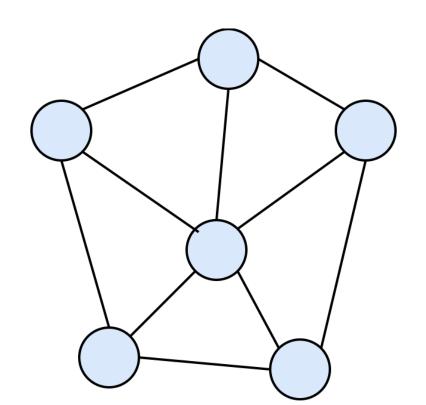
Po orjentaciji grana:

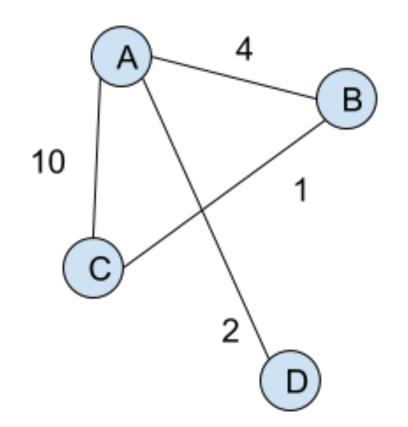
- ▶ **Usmereni** graf (directed graph / digraph)
 - ► Grane su **uređeni parovi** čvorova (*u,v*)
- ► Neusmereni graf (undirected graph)
 - ► Grane su **neuređeni parovi** čvorova {*u,v*}

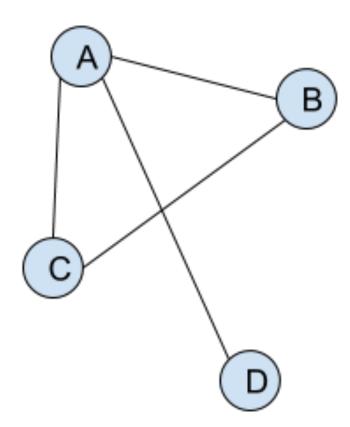
Po postajanju težina na granama:

- ► Težinski graf (weighted graph)
 - ▶ Grane imaju dodeljene numeričke vrednosti
- ► Bestežinski graf (unweighted graph)
 - ▶ Grane su samo veze, bez težina





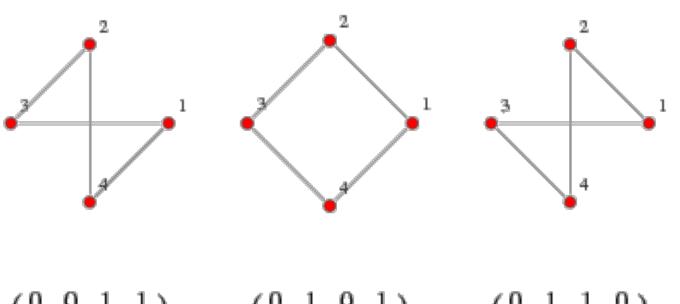




Reprezentacija grafova u Python-u

1. Matrica susedstva

▶ Graf se predstavlja kao 2D lista — matrica

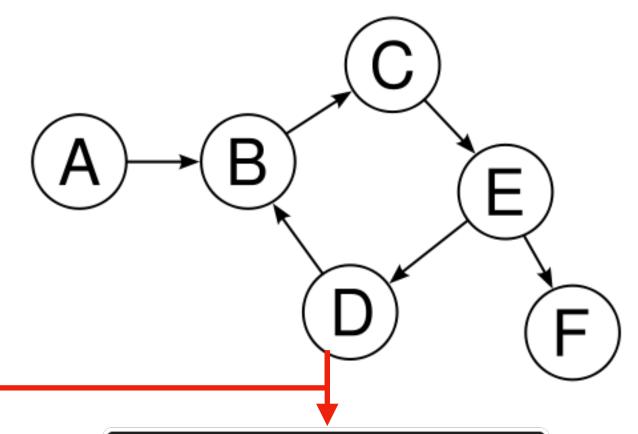


$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

```
graph = [
    [0,1,0,0,0,0],
    [0,0,1,0,0,0],
    [0,0,0,0,1,0],
    [0,1,0,0,0,0],
    [0,0,0,1,0,1],
    [0,0,0,0,0,0]
]
```

2. Lista susedstva (najčešće korišćena)

► Graf se predstavlja kao dict, gde su ključevi čvorovi, a vredosti liste susednih čvorova



```
graph = {
  'A': ['B'],
  'B': ['C'],
  'C': ['E'],
  'D': ['B'],
  'E': ['D','F'],
  'F': [],
}
```

Graf — Lista susedstva

Reprezentacija grafa kao dict:

```
graph = {}
```

Dodavanje grane u bestežinski graf:

```
def dodaj_granu(cvor1, cvor2):
    if cvor1 not in graph:
        graph[cvor1] = []
    if cvor2 not in graph:
        graph[cvor2] = []
    graph[cvor1].append(cvor2)
```

Primer:

```
dodaj_granu('A', 'B')
dodaj_granu('A', 'C')
```

Napomena:

- ▶ Čvorovi se **automatski dodaju** ako ne postoje
- ▶ U težinskom grafu grane se čuvaju kao (cvor, tezina) parovi

Dodavanje grane u težinski graf:

```
def dodaj_granu(cvor1, cvor2, tezina):
    if cvor1 not in graph:
        graph[cvor1] = []
    if cvor2 not in graph:
        graph[cvor2] = []
    graph[cvor1].append((cvor2, tezina))
```

Primer:

```
dodaj_granu('A', 'B', 5)
dodaj_granu('A', 'C', 9)
```

Obilazak grafa

Kada imamo graf, često želimo da ga obiđemo — da posetimo sve čvorove i/ili grane, obično krećući iz jednog čvora

Q Zašto obilazimo graf?

- ▶ Da proverimo da li postoji put između čvorova
- ▶ Da pronađemo najkraći put
- ▶ Da obradimo sve čvorove u nekom redosledu
- Da detektujemo cikluse, komponente povezanosti itd.

PDve osnovne strategije:

Strategija	Kratko objašnjenje	
BFS (Breadth-First Search)	Obilazi nivo po nivo (širinu) — koristi red (queue)	
DFS (Depth-First Search)	Ide što dublje može pre nego što se vraća — koristi stek (stack) ili rekurziju	

BFS (Breadth-First Search)

Najjednostavniji algoritam pretrage grafa

%Opis:

- Počinje od početnog čvora i istražuje susede pre nego što pređe na sledeći nivo
- ► Koristi **red** (*queue*) da bi zadržao redosled obilaska
- Idealno za pronalaženje najkraćeg puta u ne-težinskim grafovima

Osnovna ideja:

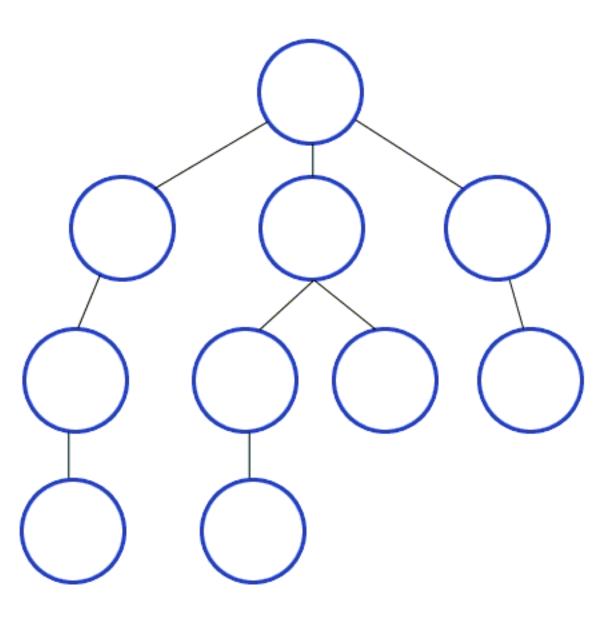
▶ Prati koje je čvorove **posetio** i koje još treba da **poseti** (*FIFO struktura*)

Vremenska složenost:

ightharpoonup O(V+E), gde je $oldsymbol{V}$ broj čvorova, a $oldsymbol{E}$ broj grana

Korisno za:

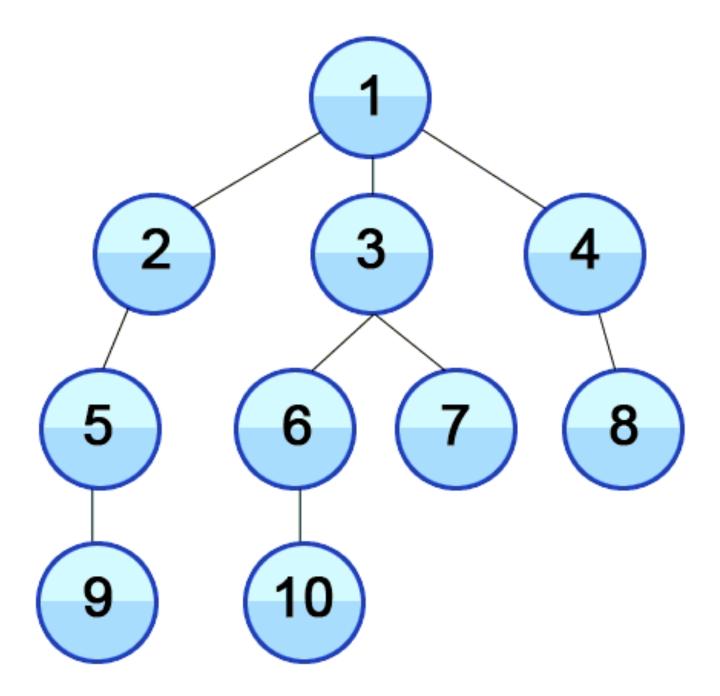
▶ Detekciju povezanosti, računanje rastojanja, provere puta između čvorova



BFS (Breadth-First Search)

Zadatak:

▶ Implementirati BFS algoritam i testirati ga na sledećem grafu:



Oblilazak treba da ispiše sve čvorove **po nivoima** počevši od čvora 3

BFS (Breadth-First Search)

BFS:

```
def bfs(graph, start):
    visited = set()
    queue = [start]
    while queue:
        node = queue.pop(0)
        if node not in visited:
            print(node, end=" ")
            visited.add(node)
            queue.extend(graph[node])
```

Poziv funkcije:

```
bfs(graph, 1)
```

Reprezentacija grafa sa slike:

```
graph = {
    1: [2, 3, 4],
    2: [5],
    3: [6, 7],
    4: [8],
    5: [9],
    6: [10],
    7: [],
    8: [],
    9: [],
    10: []
}
```

Očekivani izlaz:

```
1 2 3 4 5 6 7 8 9 10
```

DFS (Depth-First Search)

Opis:

- Rekurzivno ili uz pomoć steka
- Počinje od početnog čvora i istražuje sve do kraja puta pre nego što se vrati nazad
- Koristi stek (stack) da bi zapamtio gde treba da se vrati

Osnovna ideja:

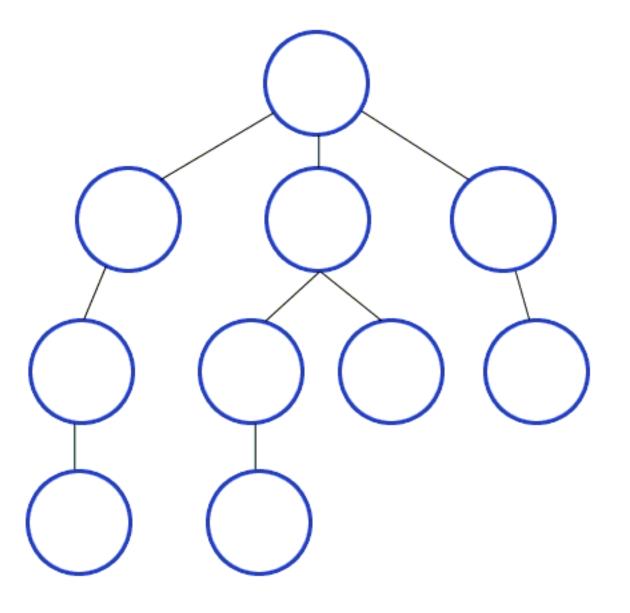
- Prati koji čvorovi su posećeni
- ▶ Koristi *LIFO* logiku poslednji dodat, prvi se obrađuje

Vremenska složenost:

ightharpoonup O(V+E), gde je **V** broj čvorova, a **E** broj grana

Korisno za:

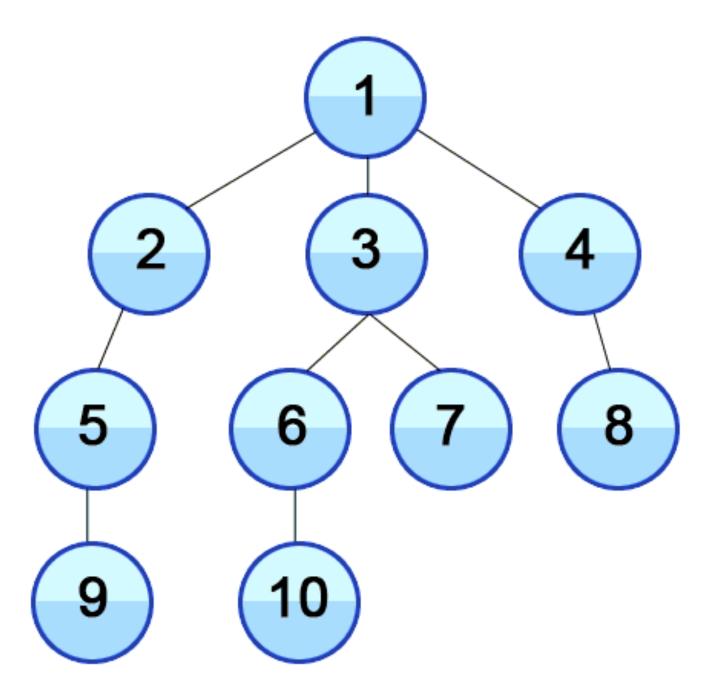
▶ Detekcija ciklusa, kompnente povezanosti, topološko soritraje



DFS (Depth-First Search)

Q Zadatak:

▶ Implementirati DFS algoritam i testirati ga na sledećem grafu:



DFS (Depth-First Search)

VDFS:

```
def DFS(visited, graph, cvor):
    if cvor not in visited:
        print(cvor)
        visited.append(cvor)
        for sused in graph[cvor]:
            DFS(visited, graph, sused)
```

Poziv funkcije:

```
visited = []
DFS(visited, graph, 1)
```

Reprezentacija grafa sa slike:

```
graph = {
    1: [2, 3, 4],
    2: [5],
    3: [6, 7],
    4: [8],
    5: [9],
    6: [10],
    7: [],
    8: [],
    9: [],
    10: []
}
```

Očekivani izlaz:

```
1 2 5 9 3 6 10 7 4 8
```

BFS vs DFS

Osobina	BFS (Breadth-First Search)	DFS (Depth-First Search)
Princip	FIFO (red)	LIFO (stek ili rekurzija)
Redosled obilaska	Istražuje čvorove blizu izvornog	Istražuje čvorove što dalje od izvornog
Brzina (u teoriji)	Sporiji u širokim grafovima	Brži, ali može da ide previše u dubinu
Zahtev memorije	Više memorije (pamti sve susede po nivou)	Manje memorije (ide u dubinu)
Optimalnost puta	Pronalazi najkraći put (u ne-težinskim grafovima)	Ne garantuje najkraći put
Opasnost od petlje	Ne može da uđe u beskonačnu petlju (ako se pamte posećeni)	Može da uđe ako se ne pamti stanje
Pogodan za	Najkraći put, pretraga u širinu	Otkrivanje komponente, topološko sortiranje
Može da se koristi za	Nivoe grafa, minimum koraka	Provera ciklusa, generisanje lavirinata
Implementacija	Lako uz red i listu posećenih	Lako rekurzivno ili pomoću steka

BFS vs DFS



Pronalazak najkraćeg puta

Q Cilj:

Pronaći najkraći put u težinskom grafu od polaznog čvora do svih ostalih čvorova

Gde se koristi:

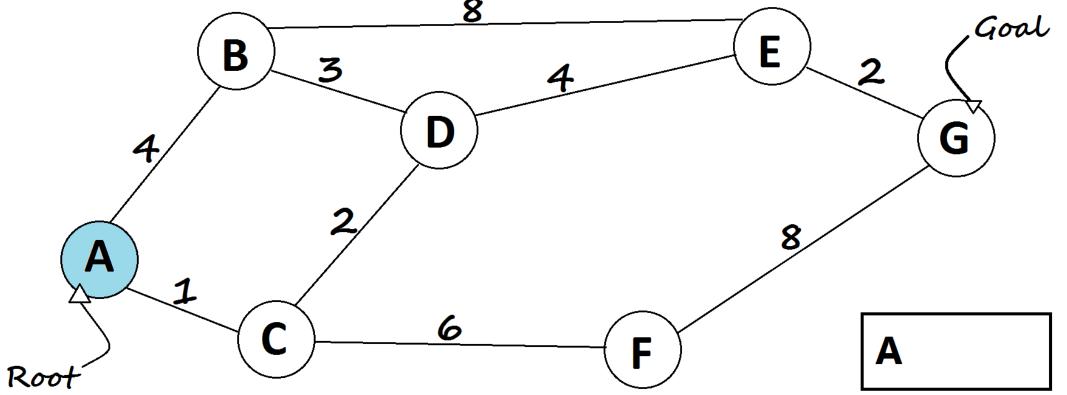
- ▶ Navigacija (npr. Google Maps)
- ▶ Mreže (npr. Najmanji broj hopova)
- ▶ Planiranje i optimizacija (npr. trošak, vreme)

Napomena:

- ▶ Ako je **graf bez težina**, koristi se **BFS**
- ▶ Ako se težine pozitivne, koristi se Dijkstrin algoritam
- ▶ Ako graf sadrži **negativne težine**, koristi se **Bellman-Ford algoritam**

X Napomena:

- ▶ **Dijkstra** → Brz, ali ne radi sa negativnim težinama
- ▶ **Bellman-Ford** → Sporiji, ali radi i sa negativnim težinama



Dijkstra

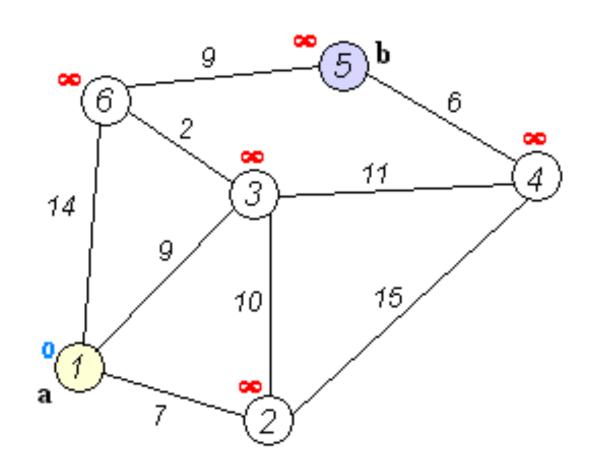
Osnovni algoritam za pronalaženje najkraćeg puta u grafu sa pozitivnim težinama

% Ideja:

- ▶ Čuva se skup *neposećenih* čvorova
- ▶ Počinje se od *izvornog* čvora i njegova **udaljenost** se postavlja na **0**
- ▶ Svi ostali čvorovi se inicijalizuju na beskončno (*inf*)
- U svakom koraku se bira čvor sa najmanjom trenutno poznatom udaljenošću
- Ažuriraju se udaljenosti do njegovih suseda
- ▶ Čvor se zatim označava kao *posećen*
- Postupak se ponavlja dok svi čvorovi ne budu posećeni

Kompleksnost:

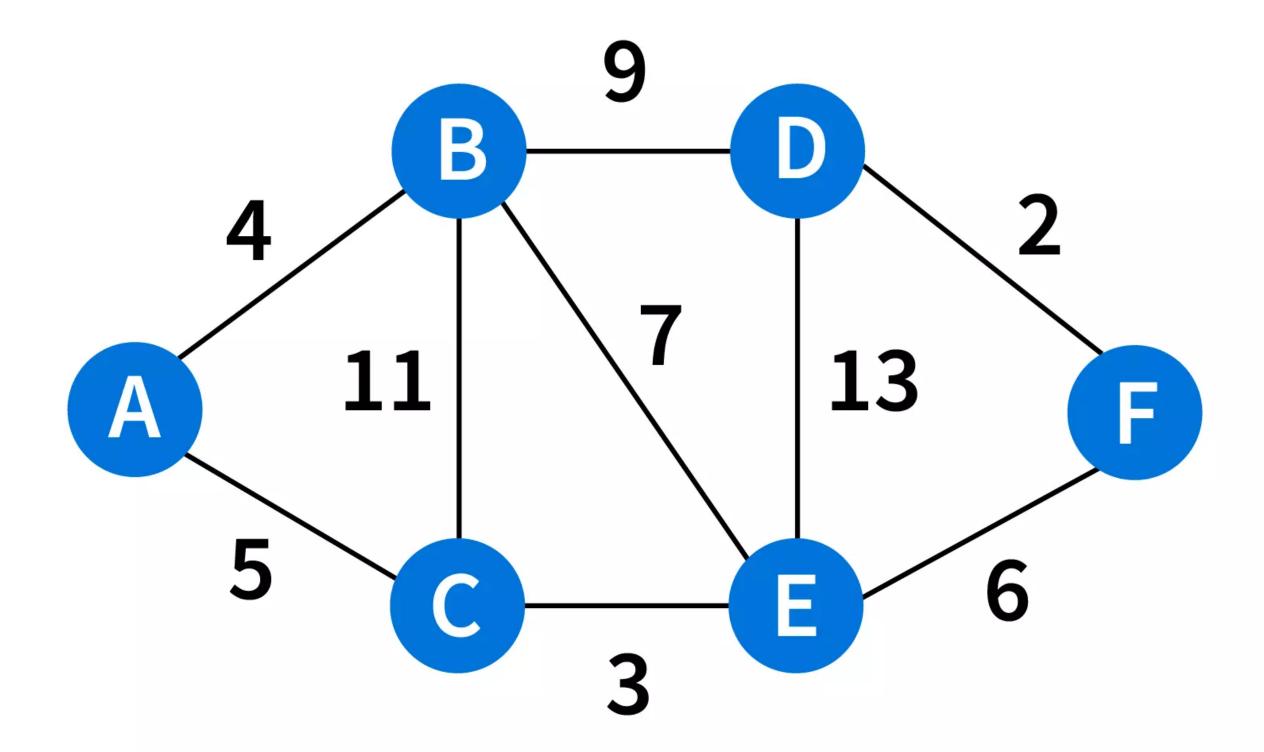
- ▶ Bez prioriteta: $O(V^2)$
- ▶ Sa prioritetnim redom (heap): $O(E + V \cdot log V)$



Dijkstra

Q Zadatak:

▶ Implementirati Dijkstra algoritam i testirati ga na sledećem grafu:



Dijkstra

Dijkstra:

```
def dijkstra(graph, source):
   unvisited = graph.copy()
   dist = {}
    for cvor in unvisited:
        dist[cvor] = math.inf
   dist[source] = 0
   while unvisited:
        min_cvor = None
        for cvor in unvisited:
            if min_cvor is None or dist[cvor] < dist[min_cvor]:</pre>
                min_cvor = cvor
        for sused, tezina in unvisited[min_cvor]:
            if dist[min_cvor] + tezina < dist[sused]:</pre>
                dist[sused] = dist[min_cvor] + tezina
        unvisited.pop(min_cvor)
   print("Udaljenost čvorova od početnog čvora:")
    for cvor in dist:
        print(f"{cvor}\t→\t{dist[cvor]}")
```

Reprezentacija grafa sa slike i poziv funkcije:

```
graph = {
    'A': [('B', 4), ('C', 5)],
    'B': [('C', 11), ('D', 9)],
    'C': [('E', 3)],
    'D': [('E', 7), ('F', 2)],
    'E': [('F', 6)],
    'F': []
}
dijkstra(graph, 'A')
```

Očekivani izlaz:

```
Udaljenost čvora od početnog čvora:

A 0
B 4
C 5
D 13
E 8
F 14
```

Bellman-Ford

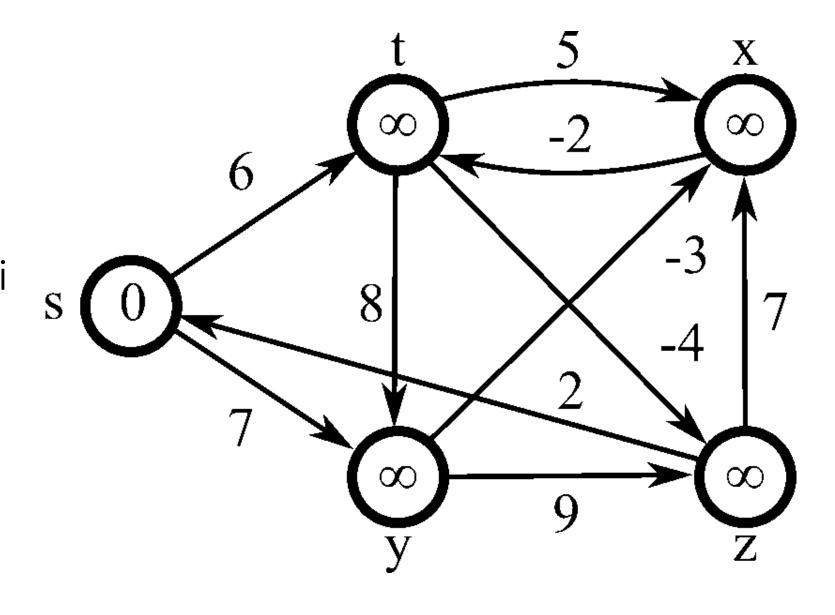
Algoritam za pronalaženje najkraćeg puta u grafu koji može sadržati negativne težine

% Ideja:

- ▶ Udaljenosti se inicijalizuju na beskonačno (inf), osim za izvorni čvor (postavlja se na 0)
- ▶ Za razliku od Dijsktre, algoritam ne koristi skup posećenih čvorova
- ▶ Tokom *V-1* iteracija, **za svaku granu** pokušava se ažuriranje udaljenosti
- ▶ Na kraju, dodatnom proverom se otkriva da li postoji **negativni ciklus**

Kompleksnost:

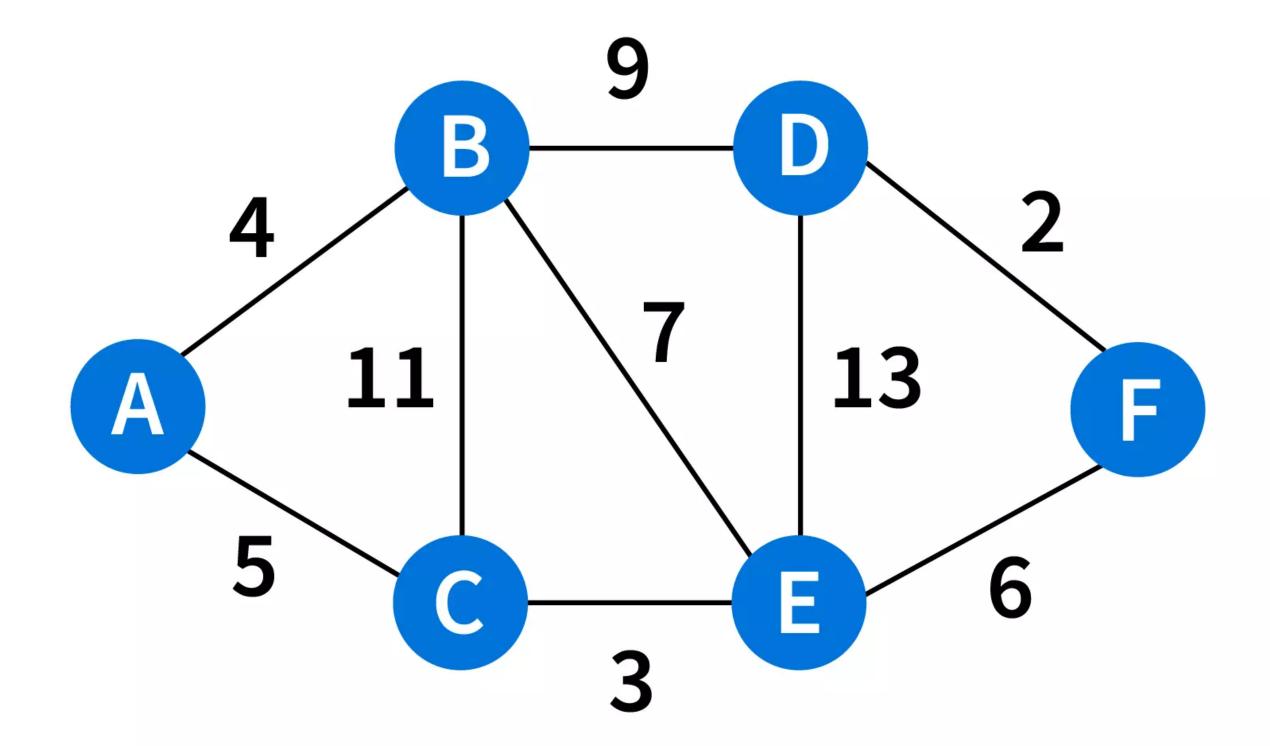
▶ Bez unapređenja: $O(V \cdot E)$



Bellman-Ford

Q Zadatak:

▶ Implementirati Bellman-Ford algoritam i testirati ga na sledećem grafu:



Bellman-Ford

WBellman-Ford

```
def bellmanFord(graph, source):
    dist = {node: math.inf for node in graph}
    dist[source] = 0
    for _ in range(len(graph) - 1):
        for u in graph:
            for v, weight in graph[u]:
                if dist[u] + weight < dist[v]:</pre>
                     dist[v] = dist[u] + weight
    # Provera negativnog ciklusa
    for u in graph:
        for v, weight in graph[u]:
            if dist[u] + weight < dist[v]:</pre>
                print("Graf sadrži negativnu kružnu putanju!")
                return
    print("Najkraće rastojanje od čvora", source)
    for node in dist:
        print(f"{node}: {dist[node]}")
```

Reprezentacija grafa sa slike i poziv funkcije:

```
graph = {
    'A': [('B', 4), ('C', 5)],
    'B': [('D', 9), ('C', 11)],
    'C': [('D', 7), ('E', 3)],
    'D': [('F', 2)],
    'E': [('F', 6)],
    'F': []
}
bellmanFord(graph, 'A')
```

Očekivani izlaz:

```
Udaljenost čvora od početnog čvora:

A 0
B 4
C 5
D 13
E 8
F 14
```