# Instituto Tecnológico de Aeronáutica - ITA Inteligência Artificial para Robótica Móvel - CT-213

Aluno: Rafael Mello Celente

#### Relatório do Laboratório 5 - Estratégias Evolutivas

#### 1. Breve Explicação em Alto Nível da Implementação

### 1.1. Estratégia Evolutiva Simples

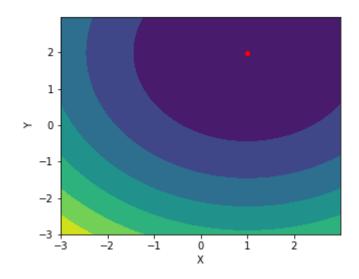
A implementação se baseou em uma estratégia simplificada do CMA-ES, de forma que as únicas adaptações foram nos parâmetros de média e covariância, mantendo os outros parâmetros (como tamanho de passo) fixos. Escolheu-se, então, diferentes números de amostras ( $\lambda$ ) e do número de melhores amostras ( $\mu$ ) para a comparação de como isso pode afetar a eficiência da estratégia. Finalmente, foram comparados os resultados da estratégia evolutiva simples (SES) com os resultados do CMA-ES.

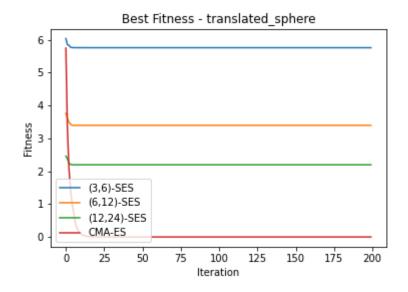
Para o benchmarking das estratégias, foram utilizadas 4 funções muito utilizadas na comparação de métodos de minimização ou maximização: Translated Sphere, Ackley, Shaffer2D e Rastrigin. Essas funções permitem forçar os métodos pelos piores casos possíveis, o que permite comparações mais profundas sobre as performances de estratégias diferentes.

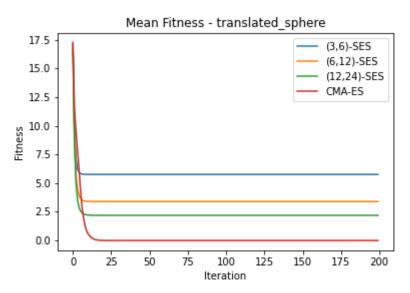
Para cada um dessas funções então foram guardadas as *performances* do SES para os seguintes valores de  $\mu$  e  $\lambda$ : (3, 6), (6,12) e (12,24). Cada uma dessas condições foi então submetida por um algoritmo de Monte Carlo com 100 iterações para que os resultados pudessem ser comparados. É importante ressaltar que o CMA-ES utiliza  $\mu=3$  e  $\lambda=6$  para a resolução de problemas 2D por *default*.

#### 2. Figuras Comprovando Funcionamento do Código

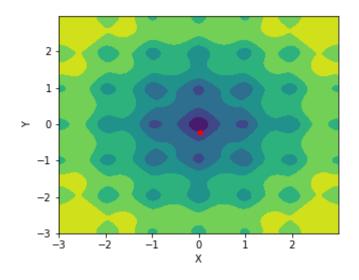
#### 2.1. Função Translated Sphere

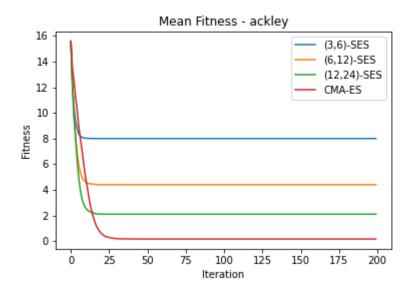


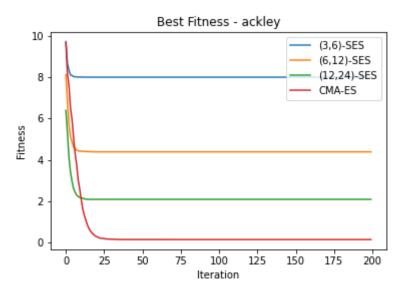




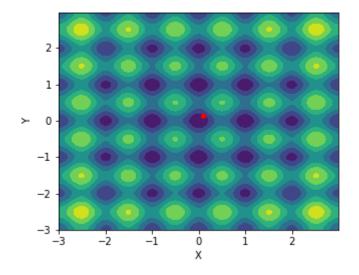
## 2.2. Função Ackley

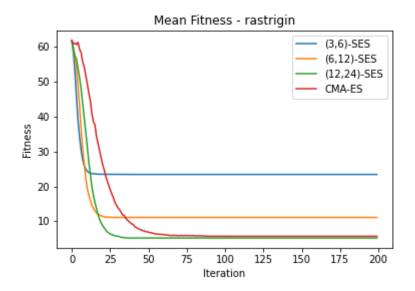


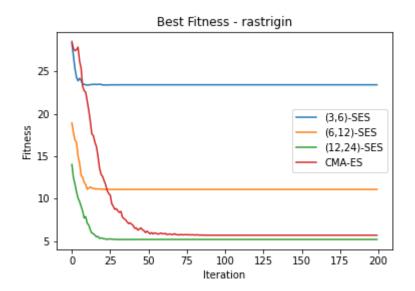




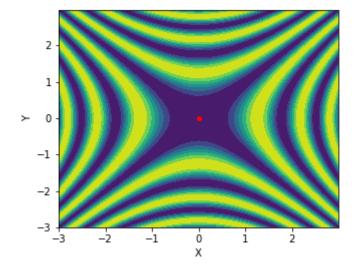
## 2.3. Função Rastrigin

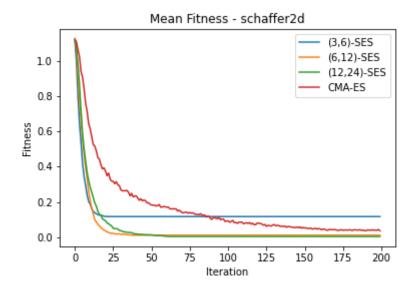


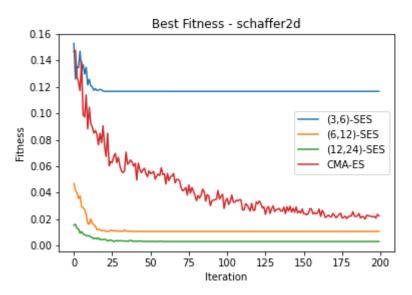




# 2.4. Função Schaffer







#### 3. Discussões e Conclusões

É possível perceber que todas as soluções conseguiram convergir para resultados melhores em todas as funções conforme a evolução da estratégia, mas com diferentes graus de *performance*.

Em todas as funções a estratégia com a pior performance foi a (3,6)-SES, dando os piores resultados. É possível perceber também que o (12,24)-SES teve melhores resultados que o (6,12)-SES. Esses resultados são esperados, uma vez que o aumento de amostras também aumenta a probabilidade de convergência para o ótimo global.

Comparando os resultados do SES com os resultados do CMA-ES, percebemos que o CMA-ES obteve uma *performance* melhor para o *Translated Sphere e Ackley.* Para os outros, entretanto, o (12,24)-SES obteve uma *performance* um pouco melhor. Entretanto, o CMA-ES utilizado utiliza uma configuração (3,6). Alterando os hiperparâmetros do CMA-ES, conjectura-se que o CMA-ES deva obter resultados melhores que o SES. Ademais, a adição de mais amostras também aumenta o custo computacional, fazendo com que o CMA-ES seja mais computacionalmente eficiente que o (12,24)-SES.