# Projecto de Laboratórios de Informática I (2ª fase)

LightBot em Haskell2014/2015 - LEI

# 1 Introdução

Neste enunciado apresentam-se as tarefas referentes à segunda e última fase do projecto da unidade curricular de Laboratórios de Informática I. O projecto será desenvolvido pelos mesmos grupos constituídos para a primeira fase, e consiste em pequenas aplicações *Haskell* que deverão responder a diferentes tarefas (apresentadas adiante).

O projecto continua a baseiar-se no puzzle *LightBot* (http://lightbot.com) onde se controla um *robot* num tabuleiro de blocos por intermédio de comandos muito simples com o objectivo de acender todas as lâmpadas disponíveis.

# 2 Entrada/Saída de Dados

O formato de entrada é essencialmente o mesmo do adoptado na primeira fase do projecto. Já o formato de saída é, como habitualmente, específico para cada uma das tarefas.

#### 3 Tarefas

Nesta fase do projecto são consideradas duas tarefas computacionais adicionais. Estas tarefas correspondem a novos problemas disponibilizados na plataforma mooshak (http://mooshak.di.uminho.pt), onde serão submetidas as respectivas soluções.

#### 3.1 Sintetizar o Programa para o robot

Pretende-se nesta tarefa realizar um programa que sintetize um programa para o *robot*. O objectivo é que o programa sintetizado consiga que o *robot*, partindo da sua posição inicial, acenda todas as lâmpadas do tabuleiro.

O *input* é fornecido seguindo o formato de entrada adoptado na primeira fase onde se omite a linha referente ao programa. Mais uma vez assume-se que o ficheiro de entrada é válido. Como resultado, o programa deve imprimir a linha referente ao programa sintetizado.

Interessa notar que, dependendo do tabuleiro, da posição inicial do *robot* e das posições das lâmpadas, o problema pode ser simples, complicado, ou até impossível de resolver.

**Simples:** quando, para qualquer posição do tabuleiro, a altura das posições adjacentes difere de quando muito um nível. Esse facto faz com que seja sempre possível ao *robot* deslocar-se livremente entre duas quaisquer posições do tabuleiro.

Complicado: quando nem todos os caminhos entre duas posições do tabuleiro são possíveis. Nas sessões laboratoriais estudar-se-ão estratégias para abordar casos particulares deste problema.

Os casos de teste colocados no mooshack serão maioritariamente da classe simples referida acima. É por isso essa a classe de tabuleiros onde os alunos se deverão concentrar numa primeira fase, deixando os casos mais complicados como desafios a serem abordados quando o projecto estiver praticamente concluido.

### 3.2 Visualização

Nesta tarefa pretende-se visualizar o jogo *Lightbot* com recurso ao formato *X3dom* http://www.x3dom.org. Esse formato permite a visualização de cenas tridimensionais em *browsers web*. Na Figura 1 apresentam-se exemplos simples de cenas X3d (no anexo é disponibilizado o código XHTML de cada uma delas).

O *input* é fornecido seguindo o formato de entrada adoptado na primeira fase. Como *output*, o programa deve imprimir o código **xhtml** de uma página web que permita visualizar o jogo.

Como requisito mínimo, deve visualizar o tabuleiro, incluindo as posições das lâmpadas e da posição inicial do *robot*. O exemplo apresentado em Anexo

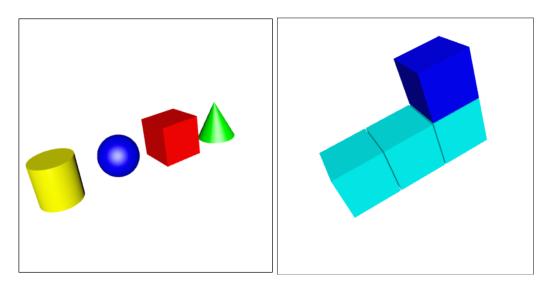


Figura 1: Exemplo de cenas X3d

(B) sugere uma forma simples para se conseguir esse efeito. Como valorização, os alunos podem explorar um pouco mais o formato X3dom por forma animarem a execução do programa para o robot.

Refira-se que, pela natureza do resultado desta tarefa, a avaliação será essencialmente qualitativa (por inspecção do resultado gerado num browser web), sendo apenas realizada pela equipa docente após a submissão final do projecto. Os testes do mooshak farão unicamente uma verificação estrutural do código gerado.

#### Apontadores web:

- http://doc.x3dom.org/tutorials/basics/hello/index.html
- http://doc.x3dom.org/tutorials/animationInteraction/animate/index.html

## 4 Entrega e Avaliação

A data limite para entrega de todas as componentes da segunda fase do projecto é **4 de Janeiro de 2015**, e a respectiva avaliação terá um peso de 50% na nota final da UC. As tarefas computacionais deverão ser submetidas na plataforma mooshak, sendo que estas serão desde logo objecto de uma avaliação automática por parte da plataforma (com um peso descriminado

abaixo). Cada grupo é responsável por submeter na plataforma mooshak unicamente programas da sua autoria<sup>1</sup>.

Para além dos programas submetidos na plataforma mooshak, será considerada parte integrante do projecto todo o material de suporte à sua realização depositado no repositório SVN do respectivo grupo (código, documentação, ficheiros de teste, etc.). A utilização das diferentes ferramentas abordadas no curso (como haddock; SVN; Make; LATEX; etc.) deve seguir as recomendações enunciadas nas respectivas sessões laboratoriais. A avaliação desta fase do projecto terá em linha de conta todo esse material, atribuindo-lhe os seguintes pesos relativos:

Avaliação automática das tarefas computacionais	20%
Avaliação qualitativa das tarefas computacionais	
e do processo de desenvolvimento	40%
Conteudo do relatório	20%
Utilização do SVN, estrutura do repositório e utilização do make	10%
Testes e documentação do código	10%

A nota final é atribuída independentemente a cada membro do grupo em função da respectiva prestação.

## A Exemplo X3dom

O exemplo que se segue mostra algumas das formas pré-definidas do X3dom.

<h1>Primitives: Box, Cone, Cylinder and Sphere Primitives</h1>

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Os programas submetidos irão ser processados por ferramentas de detecção de plágio e, na eventualidade serem detectadas cópias, estas serão consideradas fraude dando-se-lhes tratamento consequente.

```
<X3D xmlns="http://www.web3d.org/specifications/x3d-namespace" id="boxes"</pre>
          showStat="false" showLog="false" x="0px" y="0px" width="400px" height="400px">
         <Transform DEF="coneTrafo" translation="-4.5 0 0">
           <Shape DEF="coneShape">
             <Appearance DEF="coneApp">
               <Material diffuseColor="0 1 0" specularColor=".5 .5 .5" />
             </Appearance>
             <Cone DEF="cone" />
           </Shape>
         </Transform>
         <Transform DEF="boxTrafo" translation='-1.5 0 0'>
           <Shape DEF="boxShape">
             <Appearance DEF="boxApp">
               <Material diffuseColor="1 0 0" specularColor=".5 .5 .5" />
             </Appearance>
             <Box DEF="box" />
           </Shape>
         </Transform>
         <Transform DEF="sphereTrafo" translation="1.5 0 0">
           <Shape DEF="sphereShape">
             <Appearance DEF="sphereApp">
               <Material diffuseColor="0 0 1" specularColor=".5 .5 .5" />
             </Appearance>
             <Sphere DEF="sphere" />
           </Shape>
         </Transform>
         <Transform DEF="cylinderTrafo" translation="4.5 0 0">
           <Shape DEF="cylinderShape">
             <Appearance DEF="cylinderApp">
               <Material diffuseColor="1 1 0" specularColor=".5 .5 .5" />
             </Appearance>
             <Cylinder DEF="cylinder" radius="1.0" height="2.0" />
           </Shape>
         </Transform>
         <Viewpoint centerOfRotation="0 0 0" position="0 0 15" orientation="0 1 0 0" />
       </Scene>
     </X3D>
      
 </body>
</html>
```

## B Exemplo de Composição de Cubos

O exemplo que se segue mostra como dispor uma série de cubos no espaço, podendo servir de base para a visualização de um tabuleiro *Lightbot*.

```
<!DOCTYPE html PUBLIC "-//W3C//DTD XHTML 1.0 Strict//EN"</pre>
          "http://www.w3.org/TR/xhtml1/DTD/xhtml1-strict.dtd">
<html xmlns="http://www.w3.org/1999/xhtml">
  <head>
    <meta http-equiv="X-UA-Compatible" content="chrome=1" />
    <meta http-equiv="Content-Type" content="text/html;charset=utf-8" />
   <title>Hello World</title>
    <script type="text/javascript" src="http://www.x3dom.org/release/x3dom.js"></script>
    <link rel="stylesheet" type="text/css" href="http://www.x3dom.org/release/x3dom.css"/>
  </head>
  <body>
    <h1>Mundo de Cubos</h1>
   <X3D xmlns="http://www.web3d.org/specifications/x3d-namespace" id="boxes"</pre>
           showStat="false" showLog="false" x="0px" y="0px" width="400px" height="400px">
       <Scene>
         <Shape DEF="tile">
           <Appearance>
             <Material diffuseColor='0 1.0 1.0'/>
           </Appearance>
           <Box size='.98 .98 .98'/>
         </Shape>
         <Shape DEF="tileL">
            <Appearance>
              <Material diffuseColor='0 0 1.0'/>
            </Appearance>
           <Box size='.98 .98 .98'/>
         </Shape>
         <Transform translation='-1 0 0'> <Shape USE="tile"/> </Transform>
         <Transform translation='0 0 0'> <Shape USE="tile"/> </Transform>
         <Transform translation='1 0 0'> <Shape USE="tile"/> </Transform>
         <Transform translation='1 1 0'> <Shape USE="tileL"/> </Transform>
        </Scene>
     </X3D>
      
  </body>
</html>
```