

FICHA CATALOGRÁFICA

Godoy, Felipe Gimenez de

SAURON: localização e navegação de um robô móvel de baixo custo / F.G. de Godoy, P.A.S. Barbuda, R.O. da Silva, R.R. Ruiz -- São Paulo, 2009.

p. 85

Trabalho de Formatura - Escola Politécnica da Universidade de São Paulo. Departamento de Engenharia de Computação e Sistemas Digitais.

**1. Filtros de Kalman 2. Robótica 3. Visão computacional
I. Barbuda, Pedro D'Aquino de Sá II. Silva, Rafael de Oliveira da
III. Ruiz, Rafael Ruppel IV. Universidade de São Paulo. Escola
Politécnica. Departamento de Engenharia de Computação e
Sistemas Digitais V. t.**