# Curso de ARDUINO Automação e Robótica Aula 68

Prof. Ms. Cássio Agnaldo Onodera Realização:









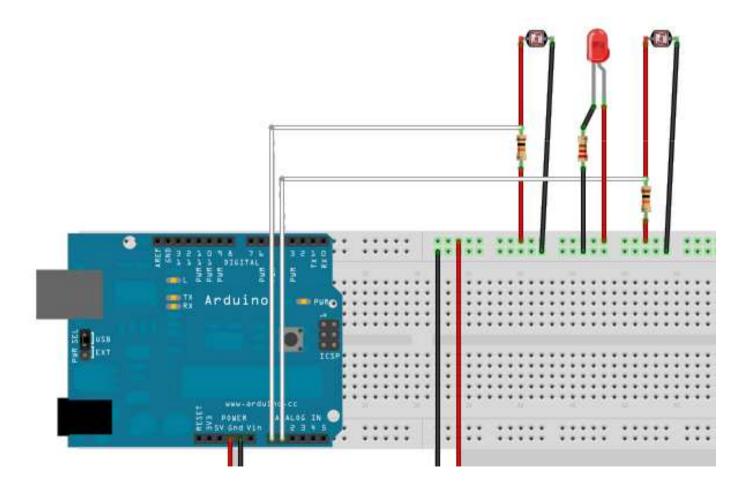


- Materiais necessários:
  - Robô
  - Fios
  - Led
  - Resistor de 220 ohm
  - Fita isolante
  - Pedaço de papelão
- Função:
  - O robô deve andar seguindo uma linha preta no chão





• Esquema:







Programa (exp26.pde):

```
int leLinhaEsq()
 int linha = analogRead(1);
 return linha;
int leLinhaDir()
 int linha = analogRead(0);
 return linha
```

```
void loop()
andarFrente(200);
 int linhaEsq = leLinhaEsq();
 int linhaDir = leLinhaDir();
 Serial.print(linhaEsq);
 Serial.print(" - ");
 Serial.println(linhaDir);
```

Continua...





Programa (exp25.pde):

```
while (linhaEsq > (linhaDir+100))
{
  virarEsq(200);
  linhaEsq = leLinhaEsq();
  linhaDir = leLinhaDir();
  Serial.print(linhaEsq);
  Serial.print(" - ");
  Serial.println(linhaDir);
}
```

```
while (linhaDir > (linhaEsq+100))
{
  virarDir(200);
  linhaEsq = leLinhaEsq();
  linhaDir = leLinhaDir();
  Serial.print(linhaEsq);
  Serial.print(" - ");
  Serial.println(linhaDir);
}
```

Transfira o programa para o robô e verifique se ele segue a linha